DEF: Sia V = F - sp. veltoriale e sia W s V. Allora W é detto sottospa 20 vettoriale di V se W é spazio veltoriale su F rispetto allo stesse operazioni di V.

OSS: Sia W S V sottoinsieme non vuoto di V = F-sp. veltoriale. Alla

va W é un sottosperzio vettoriale di V æ: 1) V va, v2 ∈ W, v1 + v2 ∈ W

2) YacF, YucW, aveW.

1) + 2) = Va, BEF, Vv, WE W av + BWE W.

OSS: Sia W = soltasp. relt. su F di V allora Ove W, oscia Ow = Ov. Difatti: per la 2) Y XEFE Y VEW reisulta ave W. Ha allora sceplians d=OF > OF·VEW > OF·V=OVEW. Inollie, VweW ⇒ -1+.weW ⇒ -weW ⇒ W possiede anche gli opposti. DEF: Sia V = F-spazio reltoriale e sia ve V. Allora il sottospazio

rettoriale generato da V, , ē:

$$\langle V \rangle = \left\{ \frac{1}{2} A V \mid A \in F \right\}$$

OSS: (V) è un sottospario vettoriale di V. DIM: 1) Dobbiamo dimostrare che V VI, V2 E (V), V1 + V2 E < V). Ha Y vs, V2 E (V),] d, BEF b.c. V1 = dV, V2 = BV => $V_1 + V_2 = \partial V + \beta V = (\alpha + \beta)V = \gamma V \in \langle V \rangle$ odíst zi buti V_2 $V_1 + V_2 = \partial V + \beta V = (\alpha + \beta)V = \gamma V \in \langle V \rangle$ 2) YacF, Ywe (v), dobbiomo venificare che du E (v). Ha V we (v), BEF L.c. w=BV => dw = d(Br) = c associative = (dp)·V = Y·V => dw E <V>. LV> é un soltospazio veltarale di V.

DEF: Siano V1,..., Vn E V. Allora una combinazione lineare dei veltori Vs,.., Vn é un veltore del tipo: Q1 V1 + d2 V2 + ... + Qm Vm dove de, de, ..., dr E F. DEF. Siano V1,..., Vn E V. Allora il sottospatio vettoriale genera to da Vs,..., Vn é: ⟨V₂,__, V_m⟩ = { d₁ V₁ +... + d_m V_m | d₂,..., d_m ∈ F g 085: (V1, ..., Vn) é un sottospario rettoriale di V.

ES. V = F = ? (a1, a2, ..., an) | ai ∈ F f Dimostriamo che U = {(a1, a2,..., an-1, 0) lai eFJ é un sottosp. vett. di V. 1) \ (a_1,..., am,, o), (b_1,..., bm,, o) \ U, (a,,..,a,-2,0)+(b4,...,b,-1,0)=(a,+b1,...,a,-1+b,-1,0+0) = (a,+b,,..., an,+bn-1, 0) ∈ U 2) Y (a1, ..., ann, o) e U, Y x E F $d \cdot (a_1, ..., a_{n-1}, o) = (da_1, ..., da_{n-1}, do) = (da_1, ..., da_{n-1}, o)$

ES.
$$V = F^n$$
. Fissianno $d_1, ..., d_n \in F$ non tutti mulli.
Si consideri $H = \{(x_1, ..., x_n) \in F^n \mid \alpha_1 x_1 + ... + \alpha_n x_n = 0\} \subseteq V$

1) $V(x_1, ..., x_n)$, $(y_1, ..., y_n) \in H \Rightarrow \{d_1 x_1 + ... + d_n x_n = 0\}$

$$(x_1, ..., x_n) + (y_1, ..., y_n) = (x_1 + y_1, ..., x_n + y_n) \in H$$

$$d_1(x_1 + y_1) + d_2(x_2 + y_2) + ... + d_n(x_n + y_n) = c$$

$$d_1 x_1 + d_1 y_1 + d_2 x_2 + d_2 y_2 + ... + d_n x_n + d_n y_n$$

$$= (d_1 x_1 + d_2 x_2 + ... + d_n x_n) + (d_1 y_1 + d_2 y_2 + ... + d_n y_n) = 0$$
commutativa

2)
$$\forall \beta \in F, \forall (x_1, ..., x_n) \in H \Rightarrow \alpha_1 x_1 + ... + \alpha_n x_n = 0$$

$$\beta(x_1, ..., x_n) = (\beta x_1, ..., \beta x_n) \in H, \text{ associative}$$

$$\alpha_1(\beta x_1) + \alpha_2(\beta x_2) + ... + \alpha_n(\beta x_n) = (\alpha_1 \beta) x_1 + ... + (\alpha_n \beta) x_n = 0$$

$$\beta(x_1, ..., x_n) = (\beta x_1, ..., x_n) \in H, \text{ associative}$$

$$\alpha_1(\beta x_1) + \alpha_2(\beta x_2) + ... + \alpha_n(\beta x_n) = (\alpha_1 \beta) x_1 + ... + (\alpha_n \beta) x_n = 0$$

$$\beta(x_1, ..., x_n) \in H, \text{ associative}$$

$$\alpha_1(\beta x_1) + \alpha_2(\beta x_2) + ... + \alpha_n(\beta x_n) = (\alpha_1 \beta) x_1 + ... + (\alpha_n \beta) x_n = 0$$

$$\beta(x_1, ..., x_n) \in H, \text{ associative}$$

$$\alpha_1(\beta x_1) + \alpha_2(\beta x_2) + ... + \alpha_n(\beta x_n) = (\alpha_1 \beta) x_1 + ... + (\alpha_n \beta) x_n = 0$$

$$\beta(x_1, ..., x_n) \in H, \text{ associative}$$

$$\alpha_1(\beta x_1) + \alpha_2(\beta x_2) + ... + \alpha_n(\beta x_n) = (\alpha_1 \beta) x_1 + ... + (\alpha_n \beta) x_n = 0$$

$$\beta(x_1, ..., x_n) \in H, \text{ associative}$$

$$\alpha_1(\beta x_1) + \alpha_2(\beta x_2) + ... + \alpha_n(\beta x_n) = (\alpha_1 \beta) x_1 + ... + (\alpha_n \beta) x_n = 0$$

$$\beta(x_1, ..., x_n) \in H, \text{ associative}$$

$$\alpha_1(\beta x_1) + \alpha_2(\beta x_2) + ... + \alpha_n(\beta x_n) = (\alpha_1 \beta) x_1 + ... + (\alpha_n \beta) x_n = 0$$

$$\beta(x_1, ..., x_n) \in H, \text{ associative}$$

$$\alpha_1(\beta x_1) + \alpha_2(\beta x_2) + ... + \alpha_n(\beta x_n) = (\alpha_1 \beta) x_1 + ... + (\alpha_n \beta) x_n = 0$$

$$\beta(x_1, ..., x_n) \in H, \text{ associative}$$

$$\alpha_1(\beta x_1) + \alpha_1(\beta x_1) + ... + \alpha_n(\beta x_n) = (\alpha_1 \beta) x_1 + ... + (\alpha_n \beta) x_n = 0$$

$$\alpha_1(\beta x_1) + \alpha_1(\beta x_1) + ... + \alpha_n(\beta x_1) + ... +$$

L'insieme di tali matrici è denotato con M_{n×m} (F).

Il coefficiente aij é della entrata o componente (i,j)-esima. DEF: Una matrice $A \in M_{n \times 2}(F)$ é detta vettore colomna, una matrice BE M_{1×m}(F) é delta veltore riga. $A = \begin{pmatrix} Q_{11} \\ Q_{2i} \\ \vdots \end{pmatrix}$ B = (b11 b12 --- b1 m) [am]

j-esima colomna. Indichiamo con Ai la i-esima reiga.

 $A = \begin{pmatrix} -2 & 0 & -1 & h \\ 1 & 2 & 2 & 0 \\ 5 & 3 & 1 & -1 \end{pmatrix} \in \mathcal{H}_{3 \times 5} (\mathbb{R})$

A E H (F). PROPOSIZIONE: Sia V = Mmxm (F). Definendo (+): A+B = (a; +b;);; YA,BEVe Vac F. (.): aA = (& a;j) ij Vé un F-sp. vettoriale. DEF: Sia A E Mmxm (F). Si definisce trasposta di A, e si scrive At, la matrice ottenuta da A scambiando le righe e le colonne.

OSS: Se n = m allora la matrice è delta quadrate e scriviamo

 $A_3 = (5 \ 3 \ 4 \ -1)$

 $A^2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$

$$A \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1m} \\ a_{1n} & a_{n2} & \cdots & a_{nm} \end{pmatrix} \Rightarrow A^{\frac{1}{2}} = \begin{pmatrix} a_{11} & \cdots & a_{nn} \\ a_{12} & \cdots & a_{n2} \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{1m} & \cdots & \vdots \\$$

una matrice qua obeata ei mangono invariati.

ES.
$$A = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 \\ -1 & 0 & 3 \end{pmatrix} \Rightarrow A^{t} = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 0 & 0 \\ 1 & 3 \end{pmatrix}$$

DEF: Una matrice quadreta $A \in H_n(F)$ é detta di egonale «

$$\Delta = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{22} & O \\ O & a_{33} & A_{34} \end{pmatrix}$$

aij=0 Vi=j.

Una matrice A è dette simmetrica se A = At.

 $A = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \end{pmatrix}$ diagonale B = (0 0 0) $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 2 & 3 & 4 \\ 0 & 4 & -1 \end{pmatrix}$ simmetrica $A^{t} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 2 & 3 & 4 \\ 0 & 4 & -1 \end{pmatrix}$ Una matrice diagonale é simmetrica ES. V = M2 (R). Dimostrere che U= { (a b) | a, b, c ∈ R} é un sottosp. velt. di M2(R). DEF. Siano U e V due spazi vettoriali. Allora la loro intersezzo me i UnV={W| WEU e WEV} TEOREMA: Sia V = F-sp. vett. e siano U e W due soltosp. vett. di V. Allora Un W i em sottosp. velt. di V.

DIM: 1) V V1, V2 E Un W, devo dim. che V1 + V2 E Un W Ha $V_1, V_2 \in U \cap W \Rightarrow \begin{cases} V_1, V_2 \in U \\ v_1, V_2 \in W \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} V_1 + V_2 \in U \\ V_1 + V_2 \in W \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} V_1 + V_2 \in U \\ V_1 + V_2 \in W \end{cases}$ Ui W some sattosp. vett.di V ⇒ V1 + V2 € Un W. 2) Y de F. Y ve Un W devo dim. ave Un W. Ha ve Un W => {ve U => {ave Un W } ave Un W U. W sono sottosp. vett. di V

Pertanto Un W é un soltosp. velt. di V.