

ES. $B = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$ $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ $AB \neq BA$

$$A^2 - B^2 \neq (A + B)(A - B)$$

$$(A + B)^2 \neq A^2 + 2AB + B^2$$

$$\begin{matrix} A & B \end{matrix} \\ \left(\begin{matrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{matrix} \right) \left(\begin{matrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{matrix} \right) = \left(\begin{matrix} 1 \cdot 1 + 1 \cdot 1 & 1 \cdot 0 + 1 \cdot 1 \\ 0 \cdot 1 + 1 \cdot 1 & 0 \cdot 0 + 1 \cdot 1 \end{matrix} \right) = \left(\begin{matrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{matrix} \right)$$

$$\begin{matrix} B & A \end{matrix} \\ \left(\begin{matrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{matrix} \right) \left(\begin{matrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{matrix} \right) = \left(\begin{matrix} 1 \cdot 1 + 0 \cdot 0 & 1 \cdot 1 + 0 \cdot 1 \\ 1 \cdot 1 + 1 \cdot 0 & 1 \cdot 1 + 1 \cdot 1 \end{matrix} \right) = \left(\begin{matrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{matrix} \right)$$

$$(x+y)^2 = x^2 + 2xy + y^2$$

"

$$(x+y)(x+y) = x^2 + \underbrace{xy+yx}_{\text{commutativity}} + y^2 = x^2 + 2xy + y^2$$

$$AB \neq BA$$

$$(A+B)^2 = (A+B)(A+B) = A^2 + \underbrace{AB+BA}_{\text{non-commutative}} + B^2 \neq A^2 + 2AB + B^2 \\ \neq 2AB$$

$$(A+B)(A-B) = A^2 - \underbrace{AB+BA}_{\text{non-commutative}} - B^2 \neq A^2 - B^2.$$

$$\Leftrightarrow AB \neq BA \Rightarrow BA - AB \neq 0$$

ES. $\begin{cases} x + hy + z = 0 \\ x + y + hz = k \\ x + 2hy + z = 1 \end{cases}$ $h, k \in \mathbb{R}$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & h & 1 \\ 1 & 1 & h \\ 1 & 2h & 1 \end{pmatrix} \quad A|B = \begin{pmatrix} 1 & h & 1 & 0 \\ 1 & 1 & h & k \\ 1 & 2h & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\det A = \cancel{1+h^2+2h} - \cancel{-2h^2-h} = -h^2 + h = h(1-h)$$

$$\tau(A) = 3 \Leftrightarrow \det A \neq 0 \Leftrightarrow h(1-h) \neq 0 \Leftrightarrow h \neq 0 \text{ e } h \neq 1$$

1º CASO $h \neq 0 \text{ e } h \neq 1$: $\det A \neq 0 \Rightarrow \tau(A) = 3 \Rightarrow \tau(A|B) = 3$

Per il Teor. di Rouché-Capelli, il sistema è compatibile ed ammette un'unica soluzione.

$$x = \frac{\det \begin{pmatrix} 0 & h & 1 \\ k & 1 & h \\ 1 & 2h & 1 \end{pmatrix}}{h(1-h)} = \frac{h^2 + 2kh - 1 - kh}{h(1-h)} = \frac{h^2 + kh - 1}{h(1-h)}$$

$$y = \frac{\det \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & k & h \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}}{h(1-h)} = \cancel{\frac{k+1-k-h}{h(1-h)}} = \cancel{\frac{1-h}{h(1-h)}} = \frac{1}{h}$$

$$z = \frac{\det \begin{pmatrix} 1 & h & 0 \\ 1 & 1 & k \\ 1 & zh & 1 \end{pmatrix}}{h(1-h)} = \frac{1 + kh - 2kh - h}{h(1-h)} = \frac{1 - kh - h}{h(1-h)}$$

$$\underline{2^{\circ} \text{ CASO } h=0:} \quad \left\{ \begin{array}{l} \underline{x+z=0} \\ x+y=k \\ \underline{x+z=1} \end{array} \right.$$

il sistema non è compatibile

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$A|B = \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & k \\ 1 & 0 & 1 & 1 \end{array} \right) \quad M$$

$\tau(A) = 2$ perché A^2 e A^3 non sono multipli.

$$\det M = (-1)^{2+1} \cdot 1 \det \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} = -1 \cdot 1 \cdot 1 = -1 \neq 0 \quad \forall k \in \mathbb{R}$$

$\Rightarrow \text{r}(A|B) = 3 \neq 2 = \tau(A) \Rightarrow$ il sistema non è compatibile.

3° CASO $h = 1$:
$$\begin{cases} x + y + z = 0 \\ x + y + z = k \\ x + 2y + z = 1 \end{cases}$$

Se $k \neq 0 \Rightarrow$ il sistema non è compatibile.

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \end{pmatrix} \quad r(A) = 2$$

$$A|B = \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & k \\ 1 & 2 & 1 & 1 \end{array} \right) M$$

X

$$\det M = \cancel{1+2k-k} - \cancel{1} = k$$

$$\det M \neq 0 \Leftrightarrow k \neq 0. \text{ Pertanto se } k \neq 0, r(A|B) = 3 \neq 2 = r(A)$$

\Rightarrow il sistema non è compatibile.

SOTTOCASO $R = 0$:

$$\left\{ \begin{array}{l} \cancel{x + y + z = 0} \\ x + y + z = 0 \\ x + 2y + z = 1 \end{array} \right.$$

$$\Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} x + y + z = 0 \\ x + 2y + z = 1 \end{array} \right.$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \end{pmatrix}$$

$$r(A) = 2$$

$$A | B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$r(A | B) = 2$$

il sistema è compatibile ed ammette ∞^{3-2} soluzioni \equiv infiniti soluzioni

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 1 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{R_2 + R_1(-1)} \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \end{array} \right) \quad x = -z - 1$$

$$\left\{ \begin{array}{l} x + y + z = 0 \\ y = 1 \end{array} \right. \quad \left\{ \begin{array}{l} x + 1 + z = 0 \\ y = 1 \end{array} \right. \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} z = -x - 1 \\ y = 1 \end{array} \right.$$

$$S = \{(x, 1, -x-1) \mid x \in \mathbb{R}\}$$

$$S = \{(-z-1, 1, z) \mid z \in \mathbb{R}\}.$$

ES. $V = \mathbb{F}^3$ $B = \{(1, 1, 0), (1, 2, 0), (0, 0, 1)\}$

$$B' = \{(1, 0, 0), (0, 1, 1), (0, 1, 2)\}$$

$M = M_{B \rightarrow B'}$ $M' = M_{B' \rightarrow B}$.

Costruiamo M : $(1, 1, 0) = \alpha(1, 0, 0) + \beta(0, 1, 1) + \gamma(0, 1, 2)$

$$(1, 1, 0) = 1 \cdot (1, 0, 0) + 2 \cdot (0, 1, 1) + (-1) \cdot (0, 1, 2)$$

$$(1, 2, 0) = 1 \cdot (1, 0, 0) + 4 \cdot (0, 1, 1) + (-2) \cdot (0, 1, 2)$$

$$(0, 0, 1) = 0 \cdot (1, 0, 0) + (-1) \cdot (0, 1, 1) + 1 \cdot (0, 1, 2)$$

$$M = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 2 & 4 & -1 \\ -1 & -2 & 1 \end{pmatrix}$$

Costruiamo μ' : $(1, 0, 0) = 2 \cdot (1, 1, 0) + (-1) \cdot (1, 2, 0) + 0 \cdot (0, 0, 1)$

$$(0, 1, 1) = (-1) \cdot (1, 1, 0) + 1 \cdot (1, 2, 0) + 1 \cdot (0, 0, 1)$$

$$(0, 1, 2) = (-1) \cdot (1, 1, 0) + 1 \cdot (1, 2, 0) + 2 \cdot (0, 0, 1)$$

$$\mu' = \begin{pmatrix} 2 & -1 & -1 \\ -1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix} \quad \begin{matrix} -2 & +4 & -1 \\ 1 & -2 & +2 \end{matrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 2 & 4 & -1 \\ -1 & -2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & -1 & -1 \\ -1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = I_3.$$

$$\mu \quad - \quad \mu'$$

$$\mu \cdot \mu' = I_3.$$

ES. $f: \mathbb{F}^2 \rightarrow \mathbb{F}^3$ t.c. $f(x, y) = (x+y, x-2y, x)$ omomorfismo di sp. vett.

1) Det. M_f rispetto alle basi canoniche di \mathbb{F}^2 ed \mathbb{F}^3 .

2) Det. $\text{Ker } f$ e $\text{Im } f$

3) Det. \bar{M}_f rispetto alle basi $\bar{B}_{\mathbb{F}^2} = \{(1, 1), (0, -1)\}$

$$\bar{B}_{\mathbb{F}^3} = \{(1, 1, 1), (1, -2, 0), (0, 0, 1)\}$$

Sol. 1) $B_{\mathbb{F}^2} = \{(1, 0), (0, 1)\}; \quad B_{\mathbb{F}^3} = \{(1, 0, 0), (0, 1, 0), (0, 0, 1)\}$

$$f(1,0) = (1, 1, 1) = 1 \cdot (1,0,0) + 1 \cdot (0,1,0) + 1 \cdot (0,0,1)$$

$$f(0,1) = (-1, -2, 0) = 1 \cdot (1,0,0) + (-2) \cdot (0,1,0) + 0 \cdot (0,0,1)$$

$$M_f = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -2 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$r(M_f) = 2$ poiché A^1 e A^2 non sono multipli

2) $r(M_f) = \dim_F \text{Im } f$ e $\text{Ker } f = \dim_F F^2 - \dim_F \text{Im } f = 2 - r(M_f)$

$$\dim_F \text{Im } f = 2 \text{ e } \dim_F \text{Ker } f = 2 - 2 = 0 \Rightarrow \text{Ker } f = \{(0,0)\}$$

$\Rightarrow f$ è iniettiva.

f non è surgettiva poiché $\dim_F \text{Im } f = 2 < 3 = \dim_F F^3$.

$$\text{Im } f = \langle f(1,0), f(0,1) \rangle = \langle (1,1,1), (1, -2, 0) \rangle =$$

$$= \left\{ \alpha(1,1,1) + \beta(1, -2, 0) \mid \alpha, \beta \in F \right\} =$$

$$= \left\{ (\alpha + \beta, \alpha - 2\beta, \alpha) \mid \alpha, \beta \in F \right\}$$

$$3) \quad \overline{B}_{F^2} = \{(1,1), (0,-1)\} \quad \overline{B}_{F^3} = \{(1,1,1), (1, -2, 0), (0, 0, 1)\}$$

$$f(1,1) = (2, -1, 1) = \alpha(1,1,1) + \beta(1, -2, 0) + \gamma(0, 0, 1) =$$

$$= (\alpha + \beta, \alpha - 2\beta, \alpha + \gamma)$$

$$\begin{cases} \alpha + \beta = 2 \\ \alpha - 2\beta = -1 \\ \alpha + \gamma = 1 \end{cases}$$

$$3\beta = 3 \Rightarrow \beta = 1$$

$$\begin{cases} \alpha = 1 \\ \beta = 1 \\ \gamma = 0 \end{cases}$$

$$f(0, -1) = (-1, 2, 0) = 0 \cdot (1, 1, 1) + (-1) \cdot (1, -2, 0) + 0 \cdot (0, 0, 1)$$

$$\bar{M}_f = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & -1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

DIAAGONALIZZAZIONE di UNA MATRICE

DEF. Sia $f: V \rightarrow V$ un endomorfismo di sp. vett. Se $v \in V$, $v \neq 0$, allora v è detto autovettore di f se $\exists \alpha \in F$ t.c. $f(v) = \alpha v$. In tal caso lo scalare α è detto autovaleore relativo all'autovettore v .

DEF. L'insieme degli autovalori di f è detto spettro di f .

OSS. 1) Ogni autovettore è associato ad un solo autovaleore, infatti: se $v \in V$, $v \neq 0$, è autovettore associato a due autovalori λ_1 e λ_2 differenti, $\lambda_1 \neq \lambda_2$, allora $f(v) = \lambda_1 v = \lambda_2 v \Rightarrow \lambda_1 v - \lambda_2 v = 0 \Rightarrow (\lambda_1 - \lambda_2)v = 0$. Ma $v \neq 0 \Rightarrow \lambda_1 - \lambda_2 = 0 \Rightarrow \lambda_1 = \lambda_2$ 

2) Se v è autovettore associato all'autovalore λ , allora $\forall \alpha \in F$,

αv è ancora un autovettore associato a λ , infatti $f(\alpha v) = \alpha f(v) = \alpha \lambda v = \lambda(\alpha v)$ $\Rightarrow \alpha v$ è autovettore di f .
 \downarrow
 v autovettore

f è lineare

DEF. L'insieme $V_\lambda = \{v \in V \mid v \text{ è autovettore associato a } \lambda\}$ è detto autospazio relativo all'autovalore λ .

PROPOSIZIONE: $V_\lambda \cup \{0_V\}$ è un sottospazio vettoriale di V .

Dire. Dim. che $V_\lambda \cup \{0_V\}$ è chiuso rispetto alla somma ed al prodotto per scalare.

- 1) $\forall v_1, v_2 \in V_\lambda$, $f(v_1) = \lambda v_1$ ed $f(v_2) = \lambda v_2$. Ma $f(v_1 + v_2) = f(v_1) + f(v_2)$ $\stackrel{f \text{ lineare}}{=}$
 $= \lambda v_1 + \lambda v_2 = \lambda(v_1 + v_2) \Rightarrow v_1 + v_2 \in V_\lambda$. $f \text{ lineare}$
- 2) $\forall v \in V_\lambda$ e $\forall \alpha \in F$, $f(v) = \lambda v$. Ma $f(\alpha v) = \alpha f(v) = \alpha(\lambda v) =$
 $= \lambda(\alpha v) \Rightarrow \alpha v \in V_\lambda$.

ES. $id: V \rightarrow V$ t.c. $id(v) = v$, $\forall v \in V$

$id(v) = v = \frac{1}{\lambda} \cdot v \Rightarrow$ ogni vettore di V è ^{non nullo} autovettore relativo
all'unico autovalore $\lambda = 1 \Rightarrow V_1 = V$.

ES $O: V \rightarrow V$ t.c. $O(v) = O_v$, $\forall v \in V$

$O(v) = O_v = \frac{O_F \cdot v}{\lambda} \quad \forall v \in V \Rightarrow$ ogni vettore di V non nullo è
autovettore relativo all'autovaleur $\lambda = 0 \Rightarrow V_0 = V$.

OSS. $\text{Ker } f = V_0$

DIM: $\forall v \in V, v \in \text{Ker } f \Leftrightarrow f(v) = 0 \Leftrightarrow f(v) = O \cdot v \Leftrightarrow O$ è autova-
lore relativo a $v \Leftrightarrow v \in V_0$.

OSS. Gli autospazi sono una generalizzazione del nucleo. Difatti,

$$v \in V_\lambda \Leftrightarrow f(v) = \lambda v \Leftrightarrow f(v) - \lambda v = O_v \Leftrightarrow f(v) - \lambda \text{id}(v) = O_v \Leftrightarrow$$

$$(f - \lambda \text{id})(v) = 0_v \Leftrightarrow v \in \text{Ker}(f - \lambda \text{id})$$

OSS. Se 0 è autovettore di $f \Rightarrow \exists V_0 = \text{Ker} f \neq \{0\} \Rightarrow f$ non è invertibile

$\forall \alpha \Leftrightarrow f$ non è invertibile.

ES. $V = F_2[x]$ $f: V \rightarrow V$ t.c. $f(ax^2 + bx + c) = bx + c$

$$f(ax^2 + bx + c) = \lambda(ax^2 + bx + c) \Rightarrow bx + c = \lambda ax^2 + \lambda bx + \lambda c$$

$$\Rightarrow \begin{cases} \lambda a = 0 \\ \lambda b = b \\ \lambda c = c \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \lambda a = 0 \\ (\lambda - 1)b = 0 \\ (\lambda - 1)c = 0 \end{cases} \begin{array}{l} \lambda = 0 \\ \text{opp.} \\ \lambda = 0 \end{array}$$

i) se $\lambda = 0 \Rightarrow b = c = 0 \Rightarrow ax^2$ è autovettore relativo a $\lambda = 0$.

$$V_0 = \{ax^2 \mid a \in F\}.$$

2) se $\lambda \neq 0 \Rightarrow a = 0 \Rightarrow \begin{cases} (\lambda - 1)b = 0 \Rightarrow \begin{cases} \lambda = 1 \\ b = 0 \end{cases} \\ (\lambda - 1)c = 0 \end{cases}$

- se $\lambda = 1 \Rightarrow$ la seconda eq. è sempre verificata $\Rightarrow bx + c$ è autovettore relativo a $\lambda = 1$

$$V_1 = \{bx + c \mid b, c \in F\}.$$

- se $b = 0 \Rightarrow (\lambda - 1)c = 0$ ma $c \neq 0 \Rightarrow \lambda = 1 \Rightarrow$ ricca di uno nel caso precedente.

$$B_{V_0} = \{x^2\}$$

$$B_{V_1} = \{1, x\}$$

unendo le basi otteniamo la base canonica di $F_2[x]$

$$B_{V_0} \cup B_{V_1} = \{1, x, x^2\}$$

$$f(1) = 1 = 1 \cdot 1 + 0 \cdot x + 0 \cdot x^2 = 1 \cdot 1$$

$$f(x) = x = 0 \cdot 1 + 1 \cdot x + 0 \cdot x^2 = 1 \cdot x$$

$$f(x^2) = 0 = 0 \cdot 1 + 0 \cdot x + 0 \cdot x^2 = 0 \cdot x^2$$

$$M_f = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

PROPOSIZIONE: Sia $f: V \rightarrow V$ endomorfismo e siano v_1, \dots, v_k auto-

vettori relativi a $\lambda_1, \dots, \lambda_k$ distinti, $f(v_i) = \lambda_i v_i \quad \forall i = 1, \dots, k$.

Allora v_1, \dots, v_k

DIRE Dimostriamo la proposizione solo per $K = 2$, quindi v_1 e v_2 sono autovettori relativi agli autovalori λ_1 e λ_2 con $\lambda_1 \neq \lambda_2$.

Sia $\alpha_1 v_1 + \alpha_2 v_2 = 0$ ⁽¹⁾ con $\alpha_1, \alpha_2 \in F$. $\Rightarrow f(\alpha_1 v_1 + \alpha_2 v_2) = f(0) = 0$

Ma f è lineare, pertanto $\alpha_1 f(v_1) + \alpha_2 f(v_2) = 0$ inoltre $\begin{cases} f(v_1) = \lambda_1 v_1 \\ f(v_2) = \lambda_2 v_2 \end{cases}$

$\Rightarrow \alpha_1 \lambda_1 v_1 + \alpha_2 \lambda_2 v_2 = 0$ ⁽²⁾. Moltiplico la (1) per $-\lambda_1$ e sommo il risultato a (2):

$$\left\{ \begin{array}{l} -\alpha_1 \lambda_1 v_1 - \alpha_2 \lambda_1 v_2 = 0 \\ \hline \alpha_1 \lambda_1 v_1 + \alpha_2 \lambda_2 v_2 = 0 \end{array} \right.$$

Ma $v_2 \neq 0$

$$\therefore \alpha_2 (\lambda_2 - \lambda_1) v_2 = 0$$

$\Rightarrow \alpha_2(\lambda_2 - \lambda_1) = 0$. Se $\alpha_2 = 0$ abbiamo finito perché in questo

caso $\alpha_1 v_1 + \alpha_2 v_2 = 0 \Rightarrow \alpha_1 v_1 = 0$ ma $v_1 \neq 0 \Rightarrow \alpha_1 = 0$.

Se $\alpha_2 \neq 0 \Rightarrow \lambda_2 - \lambda_1 = 0 \Rightarrow \lambda_2 = \lambda_1 \quad \heartsuit$

PROPOSIZIONE: Sia $f: V \rightarrow V$ endomorfismo e siano $\lambda_1, \dots, \lambda_k$

autovalori di f distinti, allora $V_{\lambda_1}, \dots, V_{\lambda_k}$ sono insomma diretta

DIRE. $k=2 \Rightarrow \lambda_1 \neq \lambda_2$, dobbiamo dim. che V_{λ_1} è insomma diretta

con V_{λ_2} . Per assurdo, sia $v \in V_{\lambda_1} \cap V_{\lambda_2}$ e $v \neq 0 \Rightarrow \begin{cases} v \in V_{\lambda_1} \Rightarrow f(v) = \lambda_1 v \\ v \in V_{\lambda_2} \Rightarrow f(v) = \lambda_2 v \end{cases}$

$\Rightarrow \lambda_1 v = \lambda_2 v \Rightarrow (\lambda_1 - \lambda_2)v = 0$. Ma $v \neq 0 \Rightarrow \lambda_1 - \lambda_2 = 0 \Rightarrow \lambda_1 = \lambda_2 \quad \heartsuit$.

Come calcolare gli autovettori?

$f: V \rightarrow V$ endomorfismo e $B = \{e_1, \dots, e_n\}$ base di V su F . Siamo

$A = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1m} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & \dots & a_{mm} \end{pmatrix}$ matrice associata ad f rispetto a B

$X = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$ t.c. $\forall v \in V, v = x_1 e_1 + \dots + x_m e_m$

Supponiamo che v sia un autovettore relativo all'autovaleore λ :

$$\begin{cases} f(v) = \lambda v \\ f(v) = AX \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} v = \lambda X \\ v = AX \end{cases} \Rightarrow \lambda X = AX \Rightarrow AX - \lambda X = 0 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow AX - \lambda I_m \cdot X = 0 \Rightarrow (A - \lambda I_m)X = 0 \text{ ossia:}$$

$$\begin{pmatrix} a_{11} - \lambda & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} - \lambda & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & & & \vdots \\ a_{m1} & \cdots & a_{mn} - \lambda \end{pmatrix} = A - \lambda I_m$$

$(A - \lambda I_m)X = 0$ questo è un sistema lineare omogeneo con m incognite ed m equazioni. Affinché esistano soluzioni non nullle (ossia autovettori e autovettori) è necessario che $\operatorname{r}(A - \lambda I_m) \leq m$ ossia che $\det(A - \lambda I_m) = 0$.

DEF: Sia A matrice associata ad un endomorfismo f . Si chiama polinomio caratteristico il polinomio $p_f(\lambda) = \det(A - \lambda I_n)$.

OSS. λ è autovalore di $f \Leftrightarrow \det(A - \lambda I_n) = 0 \Leftrightarrow p_f(\lambda) = 0$
 $\Leftrightarrow \lambda$ è radice del polinomio caratteristico.

equazione caratteristica: $p_f(\lambda) = 0$.

ES. $f: \mathbb{R}_2[x] \rightarrow \mathbb{R}_2[x]$ t.c. $f(ax^2 + bx + c) = bx + c$

$$B = \{1, x, x^2\} \Rightarrow M_f = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = A$$

$$P_f(\lambda) = \det(A - \lambda I_3) = \det \begin{pmatrix} 1-\lambda & 0 & 0 \\ 0 & 1-\lambda & 0 \\ 0 & 0 & -\lambda \end{pmatrix} = -\lambda(1-\lambda)^2$$

$$\Rightarrow -\lambda(1-\lambda)^2 = 0 \Rightarrow \lambda(1-\lambda)^2 = 0 \Rightarrow \lambda = 0 \vee \lambda = 1.$$

Es. $f: \mathbb{F}^3 \rightarrow \mathbb{F}^3$ t.c. $f(x, y, z) = (x+y+z, x+y+z, x+y+z)$

$$B = \{(1,0,0), (0,1,0), (0,0,1)\}$$

$$f(1,0,0) = (1,1,1) = 1 \cdot (1,0,0) + 1 \cdot (0,1,0) + 1 \cdot (0,0,1)$$

$$f(0,1,0) = (1,1,1)$$

$$f(0,0,1) = (1,1,1)$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$P_f(\lambda) = \det(A - \lambda I_3) = \det \begin{pmatrix} 1-\lambda & 1 & 1 \\ 1 & 1-\lambda & 1 \\ 1 & 1 & 1-\lambda \end{pmatrix} = (1-\lambda)^3 + 1 + 1 - (1-\lambda) - (1-\lambda) - (1-\lambda)$$

$$= (1-\lambda)^3 + 2 - 3(1-\lambda) = \cancel{-\lambda^3} - \cancel{3\lambda} + 3\lambda^2 + \cancel{2} - \cancel{3} + \cancel{3\lambda} = \lambda^2(3-\lambda)$$

$\lambda^2(3-\lambda) = 0 \Rightarrow \lambda = 0 \vee \lambda = 3$. Esistono due autovetori: $\lambda = 0$ e

$$\lambda = 3.$$

- $\lambda = 0$: $V_0 = \{v \in F^3 \mid f(v) = 0\} = \text{Ker } f$

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} \cancel{x + y + z = 0} \\ \cancel{x + y + z = 0} \\ x + y + z = 0 \end{cases} \Rightarrow x + y + z = 0$$

$$\Rightarrow z = -x - y \Rightarrow V_0 = \{(x, y, -x - y) \mid x, y \in \mathbb{R}\}$$

$$B_{V_0} = \{(1, 0, -1), (0, 1, -1)\}$$

• $\lambda = 3$: $V_3 = \{v \in \mathbb{F}^3 \mid f(v) = 3v\} = \text{Ker}(A - 3I_3)$

$$(A - 3I_3) \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} -2 & 1 & 1 \\ 1 & -2 & 1 \\ 1 & 1 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\left\{ \begin{array}{l} -2x + y + z = 0 \\ x - 2y + z = 0 \\ x + y - 2z = 0 \end{array} \right. \Rightarrow y - z = 0 \Rightarrow z = y \Rightarrow$$

$$\underline{\quad}$$

$$3y - 3z = 0 \Rightarrow \begin{cases} z = y \\ x = 2y - z = y \end{cases}$$

$$V_3 = \{(y, y, y) \mid y \in F\}$$

$$B_{V_3} = \{(1, 1, 1)\}$$

Per la proposizione precedente, $B' = B_{V_0} \cup B_{V_3}$ ottengo un insieme

lin. indip. inoltre V_0 e V_3 sono in somma diretta,

quindi $B' = \{(1, 0, -1), (0, 1, -1), (1, 1, 1)\}$ è una base di F^3 e pertanto $F^3 = V_0 \oplus V_3$

$$f(u_1) = 0 \cdot u_1 = 0 = 0 \cdot u_1 + 0 \cdot u_2 + 0 \cdot u_3$$

$$f(u_2) = 0 \cdot u_2 = 0 = 0 \cdot u_1 + 0 \cdot u_2 + 0 \cdot u_3$$

$$f(u_3) = 3 \cdot u_3 = 0 \cdot u_1 + 0 \cdot u_2 + 3 \cdot u_3$$

$$M_f = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}$$

$$f: Qx^2 + bx + c \rightarrow \frac{bx+c}{P}$$

$$\begin{matrix} f(1) \\ || \end{matrix} \quad \begin{matrix} Q = 0 \\ b = 0 \end{matrix} \quad \begin{matrix} c = 1 \\ \hline \end{matrix}$$

$$\begin{matrix} 1 \\ f(x) = x \end{matrix} \quad \begin{matrix} a = 0 \\ b = 1 \\ c = 0 \end{matrix}$$

$$f(x^2) =$$

$$Q = 1 \quad b = 0 \quad c = 0$$