



FLAVIO-ARNAUD GHERI

gheriarnuadflavio@gmail.com | +39 353 475 6269 | flaviogheri.github.io | linkedin.com/in/flavio-gheri

Profile

Un ingénieur en Robotique (MSc) fiable et curieux, doté à **coordonner les équipes** et mettre en place **des solutions créatives**. J'excelle dans les environnements collaboratifs et dynamiques qui nécessitent une résolution quotidienne de problèmes. Je parle quatre langues. À la recherche d'un emploi à temps plein post graduation.

Éducation

Master en Robotique, TU DELFT

Sept 2023 - Août 2025
Delft, NL

- **Mention:** TBD (currently 7.5)
- **Matières:** Planification et Prise de Décision Robotique, Dynamique & Contrôle, Machine Learning, **Deep Learning**, Machine-Perception, POO, IHR, Intelligent Control Systems, **Release Engineering** for ML, MDP

Licence en Génie Mécanique (BSc), Université de Southampton

Sept 2020 - Aug 2023
Southampton, UK

- **Mention :** First-Class Honours (**Mention: Très Bien**)
- **Matières:** Statique, Matériaux, Dynamique des Fluides, Électronique, Mathématiques, Management
Projet de Fin d'Études : Développement d'un **Système de Maintien de Voie pour une Voiture Compacte** sur CarSim/Simulink

Experience

Visiting Researcher, OTAN - La Spezia, Italie

Juillet 2024 – Déc 2024

Développement d'un **simulateur** pour augmenter les données de situations de quasi-collision en utilisant un commande prédictif (MPC). Amélioration des méthodes de prédiction de trajectoire (**RNN avec Pooling Layer**) des navires en intégrant un pooling tenant compte des manœuvres dans l'architecture.

Ingénieur Logiciel en Robotique, Université de Southampton -

Hampshire, Royaume-Uni

Juillet 2022 – Août 2022

Développé un **système de localisation externe** permettant de détecter, localiser et de diffuser les positions au rovers. Participation au **développement de l'architecture logicielle** en suivant des modèles de conception, afin que les étudiants puissent développer leurs algorithmes de navigation sur les rovers sans avoir besoin de comprendre l'intégralité du code.

Stage de Lycéen, Airbus Defense and Space – Toulouse, France

Janvier 2019 – Février 2019

Projets Extrascolaires

Ingénieur en IA et Robotique, Lunar Zebro - Delft

Sept 2023 – Juillet 2024

Contribution à l'un des **premiers projets étudiants visant à envoyer un rover sur la Lune**. Plus précisément, développement de **vision par ordinateur pour la segmentation de roches** et restructuration logicielle pour la conférence **IAC Milan 2024**.

President of Robotics Association, Robosoc - Hampshire, Royaume-Uni

Août 2022 – Août 2023

Organisé, supervisé et dirigé plusieurs projets tels que « échiquier autonome », défi **MAC-Challenge** et un Robo-Dog. Donné des tutoriels d'électronique, de CAD et de programmation aux autres étudiants.

Capitaine de l'Équipe de Rugby, Thor 2 – Delft

Janvier 2019 – Février 2019

Langues Courantes : Anglais, Italien, Français

Compétitions : Finaliste UK du Uni Business Challenge, Finaliste UK de la Compétition Eurobot, Finaliste du Défi MAC (Navire Autonome)

Langues Intermédiaires : Espagnol

Technologies : Python, ROS, Linux, C++, TensorFlow, Pytorch, Docker, SolidWorks, Gazebo, flux de travail CI/CD