Universidade Federal de Minas Gerais Departamento de Ciência da Computação Belo Horizonte - MG - Brasil

Organização de Computadores 1 Trabalho Prático 2

Introdução

Este relatório tem como objetivo apresentar as alterações feitas no caminho de dados

fornecido no arquivo .ipynb disponibilizado juntamente com as instruções e os problemas

para serem implementados.

Para o desenvolvimento deste trabalho foram utilizadas como referências bibliográficas o

manual RISC-V Assembly Language Programer Manual Part I, desenvolvido por SHAKTI

Development Team e The RISC-V Instruction Set Manual Volume I: Unprivileged ISA

Problema 1: ANDI - Bitwise of Immediate

AND Immediate (ANDI) realiza operação binária entre o conteúdo do registrador (rs1) e os

dados imediatos (imm) e armazena no registrador (rd).

Sintaxe

andi rd, rs1, imm

Onde.

rd registrador de destino

rs1 registrador de origem 1

imm dados imediatos

Descrição

Um ANDI bit a bit é uma operação binária que usa dois padrões de bits de igual

comprimento e executa a operação lógica inclusiva AND imediata em cada bit. Os

registradores de origem e destino podem ser qualquer um dos 31 do banco de

registradores. O registrador x0 pode ser usado apenas como registrador de origem, mas

não como registrador de destino. 32 bits de resultado são escritos no registrador de destino.

Implementação

A instrução em linguagem de máquina apresenta a seguinte codificação:

opcode imm[11:0] rs1 funct3 $_{\rm rd}$

onde.

opcode: 0010011

funct3: 111

Para realizar essa operação o módulo *control* foi modificado para quando o opcode for 0010011 o aluop seja 11 e alusro seja 1 para controlar o mux que libera como segunda entrada da ALU o imediato estendido (também feito no Control), conforme abaixo:

Outra alteração foi realizada no módulo **alu_control** para quando o aluop for 11 seja avaliado o funct3, conforme abaixo:

```
case(aluop)
    ...//outras operações
    // Problema 1 - Alteração para realizar operações com imediato
        2'b11: aluctl = _funct; /* addi, andi, ori, slli, slti, sltui,
xori, srli, srai */
    default: aluctl = 0;
endcase
```

Assim, caso o funct3 seja 111 será mandado um sinal para a ALU definido por 0000

```
case(funct[3:0])
    ...//outras operações
    // Problema 1 - Alterações necessárias para implementar andi
    4'b0111: _funct = 4'b0000;    /* and, andi */
    ...//outras operações
    default: _funct = 4'bxxxx;//al
endcase
```

E, finalmente, a ALU ao receber o sinal 0000 realiza a operação AND, como mostrado abaixo:

Problema 2: SRLI - Shift Right Logical Immediate

SRLI executa um deslocamento lógico para direita no valor do registrador (rs1) pela quantidade de deslocamento informado pelo imediato (imm) e armazena no registrador (rd).

Sintaxe

srli rd, rs1, imm

Onde.

rd registrador de destino
rs1 registrador de origem 1
imm dados imediatos

Descrição

Um Shift Right Logical Immediate (SRLI) move cada bit para a direita. O bit mais significativo é substituído por um bit zero e o bit menos significativo é descartado.

Implementação

A instrução em Linguagem de Máquina tem a seguinte codificação:

31	25	24 2	20 19	15	14	12 11	7 6	0
imm[11:5]		imm[4:0]		rs1	funct3	rd	opco	ode
7		5		5	3	5	7	

onde.

opcode: 0010011

funct3: 101

Para realizar essa operação, a mesma alteração realizada no módulo **control** para o problema 1 será utilizada, pois também se trata de uma operação com imediato.

Como o aluop é 11 e depende do funct3, foi incluído a operação com funct3 = 101 no módulo **alu_control**, como mostrado abaixo:

```
case(funct[3:0])
    ...//outras operações
    // Problema 2 - Alterações necessárias para implementar srli
    4'b0101: _funct = 4'b1000; /* srl, srli */
    ...//outras operações
    default: _funct = 4'bxxxx;//al
endcase
```

Assim, quando o funct3 for igual a 101 será mandado o sinal 1000 para a ALU. E, finalmente, a ALU ao receber o sinal 1000 realiza a operação SRLI, como mostrado abaixo:

Problema 3: J - Jump

Jump (J) é uma pseudo-instrução que usa Jump and Link (JAL) e define o registrador de destino como zero para descartar o endereço de retorno.

Sintaxe

j label

Onde,

i Saltar

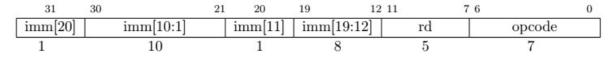
label Uma string que aponta para uma instrução

Descrição

J é uma instrução de salto incondicional simples (tipo UJ) usada para saltar para qualquer lugar na memória de código. Esta instrução se traduz em jal x0, label, que define o endereço de retorno como zero, descartando o endereço de retorno.

Implementação

A instrução em Linguagem de Máquina tem a seguinte codificação:



onde,

opcode: 1101111

rd: 00000

Para realizar essa operação, foi utilizado o mesmo processo utilizado quando é uma operação de branch com algumas modificações. Para isso, o módulo *control* foi modificado para quando o opcode for 1101111 disparar o aluop seja 01 e o sinal branch_eq seja 1. O imediato também foi estendido e shiftado para a esquerda, conforme mostrado abaixo:

Problema 4: BGT - Branch if Greater Than

A instrução Branch if Greater Than (BGT) desloca o contador do programa para o local especificado se o valor em um registrador for maior que o de outro.

Sintaxe

bgt rs1, rs2, label

Tradução

blt rs2, rs1, etiqueta

Onde,

rs1 registrador de origem 1 rs2 registrador de origem 2 label Endereço para SALTAR para

Descrição

O BGT é uma instrução de comparação assinada que se traduz em BLT. Nesta instrução, é examinado se o conteúdo de rs2 é menor que o conteúdo do registrador rs1. Se a condição for satisfeita, o contador de programa desvia para o local especificado.

Implementação

A instrução em Linguagem de Máquina tem a seguinte codificação:

31	30	25	24	20	19	15	14		12	11	8	7	6		0
imm[12]	imm[10:5]		rs2		rs1			funct3		imm[4:1]		imm[11]		opcode	
1	6		5		5			3		4		1		7	789

onde,

opcode: 1100011

funct3: 100

Para realizar essa operação foram utilizadas as implementações existentes da instrução BLT, não sendo necessária nenhuma modificação adicional, uma vez que na linguagem de máquina o código já é traduzido para corresponder a uma operação blt.