## Explication - Rehaussement avec FEM

On considère le problème de Poisson avec condition de Dirichlet homogène ou non homogène :

$$\begin{cases}
-\Delta u = f & \Omega \\
u = g & \Gamma
\end{cases} \tag{$\mathcal{E}_1$}$$

On a ainsi une EDP que l'on souhaite résoudre sur un domaine  $\Omega$ . On note  $\Gamma$  le bord de  $\Omega$ , c'est-à-dire  $\Gamma = \partial \Omega$ . Dans notre cas, on souhaite appliquer une correction à la sortie d'un FNO. On considère ici que l'on possède une solution analytique u et qu'après une utilisation du FNO, on obtient une solution du type

$$u_p(x,y) = u(x,y) - \epsilon P(x,y) \tag{1}$$

avec P la perturbation (tel que P=0 sur  $\Gamma$ ) et  $\epsilon$  petit.

On souhaite ainsi résoudre le problème suivant

$$\begin{cases}
-\Delta(\tilde{\phi}C) = f & \Omega \\
\tilde{u} = g & \Gamma
\end{cases} \tag{$\mathcal{E}_2$}$$

avec  $\tilde{\phi} = u_p$  et  $\tilde{u} = \tilde{\phi}C$ .

Ce document a pour but d'expliquer l'intérêt de rehausser la solution (avec FEM) afin de réduire le plus possible l'erreur  $||u - u_c||_{L^2}$  où  $u_c$  est la solution obtenu après la correction.

## Principe général de FEM

La démarche générale de la méthode des éléments finis consiste à écrire la formulation variationnelle de cette EDP et ainsi à se ramener à un problème du type

Trouver 
$$u \in V$$
 tel que  $a(u, v) = l(v), \forall v \in V$   $(\mathcal{P})$ 

On définit alors un maillage du domaine  $\Omega$ , grâce auquel on va définir un espace d'approximation  $V_h$ , sous-espace vectoriel de V de dimension fini  $N_h$ . On écrit alors le problème approché

Trouver 
$$u_h \in V_h$$
 tel que  $a(u_h, v_h) = l(v_h), \ \forall v_h \in V$   $(\mathcal{P}_h)$ 

On considère une base  $(\varphi_1,\ldots,\varphi_{N_h})$  de  $V_h$ . En décomposant  $u_h$  sur cette base sous la forme

$$u_h = \sum_{i=1}^{N_h} \mu_i \varphi_i \tag{2}$$

le problème  $(\mathcal{P}_h)$  se réécrit

Trouver 
$$\mu_1, \ldots, \mu_{N_h}$$
 tels que  $\sum_{i=1}^{N_h} \mu_i a(\varphi_i, v_h) = l(v_h), \ \forall v_h \in V$ 

ou encore

Trouver 
$$\mu_1, \ldots, \mu_{N_h}$$
 tels que  $\sum_{i=1}^{N_h} \mu_i a(\varphi_i, \varphi_j) = l(\varphi_j), \ \forall j \in \{1, \ldots, N_h\}$ 

La résolution de l'EDP consiste alors à résoudre le système linéaire suivant :

$$Au = b$$

avec

$$A = (a(\varphi_i, \varphi_j))_{1 \le i, j \le N_h}, \quad \mu = (\mu_i)_{1 \le i \le N_h} \quad \text{et} \quad b = (l(\varphi_j))_{1 \le j \le N_h}$$

Le théorème de convergence de FEM nous donne l'inégalité suivante :

$$||u - u_h||_{L^2(\Omega)} \le ch^{k+1}|u|_{H^{k+1}(\Omega)}$$
 (3)

## Application à la correction

On considère à présent uniquement le problème  $(\mathcal{E}_2)$ . On peut alors effectuer le même type de raisonnement dans le cas de la correction. Ainsi par (2), la décomposition de  $u_h$  sur la base  $(\varphi_1, \ldots, \varphi_{N_h})$  de  $V_h$  s'écrit pour ce problème

$$u_h = \sum_{i=1}^{N_h} \mu_i(\varphi_i \tilde{\phi}(x)) = \left(\sum_{i=1}^{N_h} \mu_i \varphi_i\right) \tilde{\phi}(x)$$
(4)

Ainsi par (4) on en déduit

$$\mu_i = \frac{u(x_i)}{\tilde{\phi}(x_i)}$$

Et ainsi l'inégalité (3) se réécrit pour le problème  $(\mathcal{E}_2)$ :

$$\left\| \frac{u}{\tilde{\phi}} - C_h \right\|_{L^2(\Omega)} \le ch^{k+1} \left\| \frac{u}{\tilde{\phi}} \right\|_{H^{k+1}(\Omega)} \tag{5}$$

avec  $C=rac{u}{ ilde{\phi}}$  la solution exacte au problème et  $C_h$  la solution obtenue par FEM.

**Remarque.** On notera que si  $\epsilon = 0$  (c'est-à-dire qu'il n'y a pas de perturbation), alors C = 1.

On considère une solution  $\mathbb{P}^1$  (k=1), ainsi

$$\left| \frac{u}{\tilde{\phi}} \right|_{H^2(\Omega)} = \left| \left| \left( \frac{u}{\tilde{\phi}} \right)'' \right| \right|_{L^2(\Omega)} = \epsilon \left| \left| \left( \frac{P}{\tilde{\phi}} \right)'' \right| \right|_{L^2(\Omega)}$$
 (6)

car

$$\left(\frac{u}{\tilde{\phi}}\right)'' = \left(\frac{\tilde{\phi} + \epsilon P}{\tilde{\phi}}\right)'' = \left(1 + \epsilon \frac{P}{\tilde{\phi}}\right)'' = \epsilon \left(\frac{P}{\tilde{\phi}}\right)''$$

#### Rehaussement

L'idée du rehaussement est la suivante : on considère cette fois

$$\hat{\phi} = \tilde{\phi} + m$$

avec m une constante.

On souhaite alors résoudre le problème suivant

$$\begin{cases}
-\Delta(\hat{\phi}C) = f & \Omega \\
\hat{u} = g + m & \Gamma
\end{cases} \tag{$\mathcal{E}_3$}$$

Ainsi l'inégalité (5) se réécrit pour le problème ( $\mathcal{E}_3$ ):

$$\left\| \frac{u+m}{\hat{\phi}} - C_h \right\|_{L^2(\Omega)} \le ch^{k+1} \left| \frac{u+m}{\hat{\phi}} \right|_{H^{k+1}(\Omega)} \tag{7}$$

De la même manière que (6), on a :

$$\left| \frac{u+m}{\hat{\phi}} \right|_{H^2(\Omega)} = \left| \left| \left( \frac{u+m}{\hat{\phi}} \right)'' \right| \right|_{L^2(\Omega)} = \epsilon \left| \left| \left( \frac{P}{\hat{\phi}} \right)'' \right| \right|_{L^2(\Omega)} = \epsilon \left| \left| \left( \frac{P}{\tilde{\phi}+m} \right)'' \right| \right|_{L^2(\Omega)}$$
(8)

Or

$$\left(\frac{P}{\tilde{\phi}}\right)'' = \frac{P''\tilde{\phi} - P\tilde{\phi}''}{\tilde{\phi}^2} + \frac{2(P\tilde{\phi}' - P'\tilde{\phi})\tilde{\phi}'}{\tilde{\phi}^3}$$

$$\begin{split} \left(\frac{P}{\hat{\phi}}\right)'' &= \frac{P''(\tilde{\phi}+m) - P\tilde{\phi}''}{(\tilde{\phi}+m)^2} + \frac{2(P\tilde{\phi}' - P'(\tilde{\phi}+m))\tilde{\phi}'}{(\tilde{\phi}+m)^3} \\ &= \frac{P''\tilde{\phi} - P\tilde{\phi}''}{(\tilde{\phi}+m)^2} + \frac{2(P\tilde{\phi}' - P'\tilde{\phi})\tilde{\phi}'}{(\tilde{\phi}+m)^3} + \frac{mP''}{(\tilde{\phi}+m)^2} - \frac{2mP'\tilde{\phi}'}{(\tilde{\phi}+m)^3} \end{split}$$

Alors, pour m suffisamment grand

$$\left(\frac{P}{\hat{\phi}}\right)'' < \left(\frac{P}{\tilde{\phi}}\right)''$$

Et donc

$$\left\| \left( \frac{P}{\hat{\phi}} \right)'' \right\|_{L^2(\Omega)} < \left\| \left( \frac{P}{\tilde{\phi}} \right)'' \right\|_{L^2(\Omega)} \tag{9}$$

A COMPLETER : Je n'arrive pas à justifier la phrase suivante car les normes à gauche des inégalités (5) et (7) ne sont pas les mêmes.

On en déduit alors que pour m grand, rehausser la solution permet de diminuer l'erreur  $||u-u_c||_{L^2}$  (cf ...).

## Résultats numériques

On prend ici la solution analytique suivante

$$u_{ex}(x,y) = S \times \sin(2\pi f x + p) \times \sin(2\pi f y + p)$$

et P la perturbation définie par

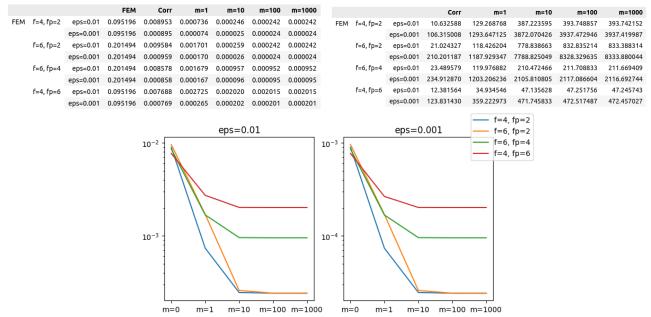
$$P(x,y) = S \times \sin(2\pi f_p x + p_p) \times \sin(2\pi f_p y + p_p)$$

avec  $p_p = 0$  pour que P = 0 sur  $\Gamma$  (et donc  $u_p = u_{ex}$  sur  $\Gamma$ ).

On cherche alors à corriger cette solution avec et sans rehaussement.

On prendra S=0.5 et p=0 (c'est-à-dire g=0). On fera varier  $\epsilon$ , f et  $f_p$ .

Voici les résultats obtenus (avec à gauche les erreurs et à droite les facteurs obtenus en comparant avec l'erreur FEM classique) :



# Application à $\phi$ -FEM

On souhaitera par la suite obtenir le même type de résultats avec  $\phi$ -FEM. L'idée décrite ici sera la même mais pour l'instant les résultats obtenus ne sont pas ceux attendus.