

Huawei LiteOS Kernel 开发指南

文档版本 01

发布日期 2016-09-18



### 版权所有 © 华为技术有限公司 2016。 保留一切权利。

非经本公司书面许可,任何单位和个人不得擅自摘抄、复制本文档内容的部分或全部,并不得以任何形式传播。

# 商标声明



HUAWEI和其他华为商标均为华为技术有限公司的商标。

本文档提及的其他所有商标或注册商标,由各自的所有人拥有。

# 注意

您购买的产品、服务或特性等应受华为公司商业合同和条款的约束,本文档中描述的全部或部分产品、服务或特性可能不在您的购买或使用范围之内。除非合同另有约定,华为公司对本文档内容不做任何明示或默示的声明或保证。

由于产品版本升级或其他原因,本文档内容会不定期进行更新。除非另有约定,本文档仅作为使用指导,本文档中的所有陈述、信息和建议不构成任何明示或暗示的担保。

# 华为技术有限公司

地址: 深圳市龙岗区坂田华为总部办公楼 邮编: 518129

网址: <a href="http://www.huawei.com">http://www.huawei.com</a>
客户服务邮箱: <a href="mailto:support@huawei.com">support@huawei.com</a>

客户服务电话: 4008302118

# 目录

1 前言	1
2 概述	3
2.1 背景介绍	4
2.2 支持的核	7
2.3 使用约束	7
3 基础内核	8
3.1 任务	9
3.1.1 概述	9
3.1.2 开发指导	11
3.1.3 注意事项	16
3.1.4 编程实例	16
3.2 内存	18
3.2.1 概述	19
3.2.2 动态内存	20
3.2.2.1 开发指导	21
3.2.2.2 注意事项	23
3.2.2.3 编程实例	23
3.2.3 静态内存	24
3.2.3.1 开发指导	24
3.2.3.2 注意事项	25
3.2.3.3 编程实例	25
3.3 中断机制	26
3.3.1 概述	26
3.3.2 开发指导	28
3.3.3 注意事项	29
3.3.4 编程实例	30
3.4 队列	30
3.4.1 概述	31
3.4.2 开发指导	32
3.4.3 注意事项	36
3.4.4 编程实例	36
3.5 事件	38

3.5.1 概述	38
3.5.2 开发指导	40
3.5.3 注意事项	42
3.5.4 编程实例	42
3.6 互斥锁	44
3.6.1 概述	44
3.6.2 开发指导	45
3.6.3 注意事项	48
3.6.4 编程实例	48
3.7 信号量	50
3.7.1 概述	51
3.7.2 开发指导	52
3.7.3 注意事项	54
3.7.4 编程实例	54
3.8 时间管理	57
3.8.1 概述	57
3.8.2 开发指导	58
3.8.3 注意事项	59
3.8.4 编程实例	59
3.9 软件定时器	60
3.9.1 概述	60
3.9.2 开发指导	61
3.9.3 注意事项	64
3.9.4 编程实例	64
3.10 错误处理	66
3.10.1 概述	66
3.10.2 开发指导	67
3.10.3 注意事项	67
3.10.4 编程实例	67
3.11 双向链表	68
3.11.1 概述	68
3.11.2 开发指导	68
3.11.3 注意事项	69
3.11.4 编程实例	69
4 扩展内核	71
4.1 动态加载	72
4.1.1 概述	
4.1.2 开发指导	
4.1.3 注意事项	
4.1.4 编程实例	
4.2 分散加载	
4.2.1 概述	82

4.2.2 开发指导	83
4.2.3 注意事项	86
4.2.4 常见问题汇总	86
4.3 异常接管	87
4.3.1 概述	87
4.3.2 开发指导	88
4.3.3 注意事项	89
4.3.4 编程实例	89
4.4 CPU 占用率	90
4.4.1 概述	90
4.4.2 开发指导	91
4.4.3 注意事项	92
4.4.4 编程实例	92
4.5 linux 适配	94
4.5.1 完成量	94
4.5.1.1 概述	94
4.5.1.2 开发指导	94
4.5.1.3 注意事项	95
4.5.1.4 编程实例	95
4.5.2 工作队列	97
4.5.2.1 概述	97
4.5.2.2 开发指导	97
4.5.2.3 注意事项	98
4.5.2.4 编程实例	98
4.5.3 中断	100
4.5.3.1 概述	100
4.5.3.2 开发指导	
4.5.3.3 注意事项	
4.5.3.4 编程实例	101
4.5.4 linux 接口	101
4.5.4.1 linux 适配接口	102
4.5.4.2 linux 不支持接口	111
4.6 C++支持	117
4.6.1 概述	117
4.6.2 开发指导	118
4.6.3 注意事项	119
4.6.4 编程实例	119
4.7 MMU	
4.7.1 概述	120
4.7.2 开发指导	121
4.7.3 注意事项	122
4.7.4 编程实例	

4.8 原子操作	
4.8.1 概述	124
4.8.2 开发指导	125
4.8.3 注意事项	125
4.8.4 编程实例	126
4.9 休眠唤醒	127
4.9.1 概述	127
4.9.2 开发指导	127
4.9.3 注意事项	
4.9.4 LOS_MakeImage 参数配置说明	
5 文件系统	133
5.1 功能概述	
5.2 VFS	
5.2.1 概述	
5.2.2 开发指导	
5.2.3 注意事项	
5.2.4 编程实例	
5.3 NFS	
5.3.1 概述	
5.3.2 开发指导	
5.3.3 注意事项	140
5.3.4 编程实例	140
5.4 JFFS2	140
5.4.1 概述	140
5.4.2 开发指导	141
5.4.3 注意事项	
5.4.4 编程实例	
5.5 FAT	
5.5.1 概述	
5.5.2 开发指导	144
5.5.3 注意事项	145
5.5.4 编程实例	
5.6 YAFFS2	145
5.6.1 概述	146
5.6.2 开发指导	146
5.6.3 注意事项	
5.6.4 编程实例	
5.7 RAMFS	148
5.7.1 概述	
5.7.2 开发指导	
5.7.3 注意事项	149
5.7.4 编程实例	149

5.8 PROC	149
5.8.1 概述	
5.8.2 开发指导	
5.8.3 注意事项	
5.8.4 编程实例	
6 驱动开发指导	153
6.1 概述	154
6.2 开发指导	
6.3 注意事项	
6.4 编程实例	156
7 可维可测	157
7.1 Telnet	
7.1.1 概述	
7.1.2 开发指导	
7.1.3 注意事项	159
7.1.4 编程实例	159
7.2 Shell	159
7.2.1 概述	159
7.2.2 开发指导	
7.2.3 注意事项	161
7.2.4 编程实例	162
7.2.5 命令参考	
7.2.5.1 系统命令	
7.2.5.1.1 task	163
7.2.5.1.2 sem	166
7.2.5.1.3 swtmr	167
7.2.5.1.4 hwi	168
7.2.5.1.5 cpup	
7.2.5.1.6 memcheck	170
7.2.5.1.7 writereg	171
7.2.5.1.8 readreg	
7.2.5.1.9 free	
7.2.5.1.10 uname	174
7.2.5.1.11 systeminfo	175
7.2.5.1.12 help	176
7.2.5.2 文件	
7.2.5.2.1 ls	177
7.2.5.2.2 cd	177
7.2.5.2.3 pwd	
7.2.5.2.4 cp	
7.2.5.2.5 cat	
7.2.5.2.6 touch	

7.2.5.2.7 rm	182
7.2.5.2.8 sync	
7.2.5.2.9 statfs	
7.2.5.2.10 format	184
7.2.5.2.11 mount	
7.2.5.2.12 umount	186
7.2.5.2.13 rmdir	
7.2.5.2.14 mkdir	187
7.2.5.2.15 partition	188
7.2.5.2.16 writeproc	
7.2.5.3 网络	190
7.2.5.3.1 arp	190
7.2.5.3.2 ifconfig	191
7.2.5.3.3 ping	
7.2.5.3.4 tftp	194
7.2.5.3.5 ntpdate	
7.2.5.3.6 dns	197
7.2.5.3.7 netstat	198
7.2.5.3.8 telnet	
7.2.5.4 动态加载	200
7.2.5.4.1 ldinit	200
7.2.5.4.2 mopen	201
7.2.5.4.3 findsym	202
7.2.5.4.4 call	
7.2.5.4.5 mclose	203
7.2.5.4.6 lddrop	204
8 调试指南	206
8.1 踩内存定位方法	
8.1.1 通过异常信息定位问题	
8.1.2 内存池节点完整性验证	
8.1.3 memset 和 memcpy 可用长度检测	
8.1.4 全局变量踩内存定位方法	
8.1.5 task 状态判断是否踩内存	
8.2 踩内存解决案例	
8.2.1 音频库踩内存	
8.2.2 音频任务名乱码	
8.2.3 全局变量踩内存	
9 标准库	
9.1 POSIX 接口	
9.1.1 POSIX 适配接口	
9.1.2 POSIX 不支持接口	
9.2 Libc/Libm 接口	

Huawei	LiteOS	Kernel	开发指南
nuawei	LIEUS	Vellie	1. /1. /2.1日 11.

目录

9.2.1 Libc 适配接口	234
9.2.2 Libc 开源接口	236
9.2.3 Libm 开源接口	248
9.2.4 Libc/Libm 不支持接口	255
9.3 C++兼容规格	256
10 配置参考	259
10.1 配置工具使用说明	260
10.2 时间管理配置参数	267
10.3 内存管理配置参数	
10.4 内存维测配置参数	
10.5 任务配置参数	
10.6 软件定时器配置参数	269
10.7 信号量配置参数	270
10.8 互斥锁配置参数	270
10.9 硬中断裁剪开关	270
10.10 队列配置参数	271
10.11 模块裁剪配置参数	271
10.12 动态加载配置参数	273
11 附录	275
11.1 OS 内存占用情况	276
11.2 Kernel 启动流程介绍	278

**1**前言

# 目的

本文档介绍Huawei LiteOS的体系结构,并介绍如何进行内核相关的开发和调试。

# 读者对象

本文档主要适用于Huawei LiteOS Kernel的开发者。

本文档主要适用于以下对象:

- 物联网端侧软件开发工程师
- 物联网架构设计师

# 符号约定

在本文中可能出现下列标志,它们所代表的含义如下。

符号	说明
念 危险	用于警示紧急的危险情形,若不避免,将会导致人员死 亡或严重的人身伤害
警告	用于警示潜在的危险情形,若不避免,可能会导致人员 死亡或严重的人身伤害
⚠ 小心	用于警示潜在的危险情形,若不避免,可能会导致中度 或轻微的人身伤害
注意	用于传递设备或环境安全警示信息,若不避免,可能会导致设备损坏、数据丢失、设备性能降低或其它不可预知的结果 "注意"不涉及人身伤害
说明	"说明"不是安全警示信息,不涉及人身、设备及环境 伤害信息

# 修订记录

修改记录累积了每次文档更新的说明。最新版本的文档包含以前所有文档版本的更新内容。

日期	修订版本	描述
2015年10月28日	1.0	完成初稿
2016年03月26日	2.0	手册优化

# 2 概述

- 2.1 背景介绍
- 2.2 支持的核
- 2.3 使用约束

# 2.1 背景介绍

Huawei LiteOS Kernel是轻量级的实时操作系统,是华为IOT OS的内核。

图 2-1 Huawei LiteOS 的基本框架图



Huawei LiteOS基础内核是最精简的Huawei LiteOS操作系统代码,包括任务管理、内存管理、时间管理、通信机制、中断管理、队列管理、事件管理、定时器、异常管理等操作系统基础组件,可以单独运行。

# Huawei LiteOS Kernel 的优势

- 高实时性,高稳定性。
- 超小内核,基础内核体积可以裁剪至不到10K。
- 低功耗。
- 更持动态加载、分散加载。
- 支持功能静态裁剪。

# 各模块简介

# 任务

提供任务的创建、删除、延迟、挂起、恢复等功能,以及锁定和解锁任务调度。支持任务按优先级高低的抢占调度及同优先级时间片轮转调度。

## 任务同步

- 信号量: 支持信号量的创建、删除、申请和释放等功能。
- 互斥锁: 支持互斥锁的创建、删除、申请和释放等功能。

### 硬件相关

提供中断、定时器等功能。

- 中断:提供中断的创建、删除、使能、禁止、请求位的清除等功能。
- 定时器:提供定时器的创建、删除、启动、停止等功能。

### IPC通信

提供事件、消息队列功能。

- 事件: 支持读事件和写事件功能。
- 消息队列:支持消息队列的创建、删除、发送和接收功能。

### 时间管理

- 系统时间:系统时间是由定时/计数器产生的输出脉冲触发中断而产生的。
- Tick时间: Tick是操作系统调度的基本时间单位,对应的时长由系统主频及每秒 Tick数决定,由用户配置。
- 软件定时器:以Tick为单位的定时器功能,软件定时器的超时处理函数在系统创建的Tick软中断中被调用。

### 内存管理

- 提供静态内存和动态内存两种算法,支持内存申请、释放。目前支持的内存管理 算法有固定大小的BOX算法、动态申请DLINK算法。
- 提供内存统计、内存越界检测功能。

### 异常接管

异常接管是指在系统运行过程中发生异常后,跳转到异常处理信息的钩子函数,打印当前发生异常函数调用栈信息,或者保存当前系统状态的一系列动作。

Huawei LiteOS的异常接管,会在异常后打印发生异常的任务ID号、栈大小,以及LR、PC等寄存器信息。

## 动态加载

动态加载是一种软件加载链接技术,不对组成程序的目标文件进行一次性链接加载,等到程序要运行时才进行链接加载。

Huawei LiteOS提供支持OBJ目标文件和SO共享目标文件的动态加载机制。

### 分散加载

分散加载是通过重排镜像等手段,把关键业务优先加载,从而缩短启动时间。

# 2.2 支持的核

表 2-1 Huawei LiteOS 支持的核

支持的核	芯片
Cortex-A7	Hi3516A
Cortex-M3	K3V3, K3V3+
Cortex-M4	STMF411, STMF429
Cortex-M7	K3V5
ARM9	Hi3911, Hi3518EV200

# 2.3 使用约束

- Huawei LiteOS提供一套Huawei LiteOS接口,同时支持POSIX接口,它们功能一致,但混用POSIX和Huawei LiteOS接口可能会导致不可预知的错误,例如用POSIX接口申请信号量,但用Huawei LiteOS接口释放信号量。
- 开发驱动程序只能用Huawei LiteOS的接口。上层APP建议用POSIX接口。

# **3** 基础内核

- 3.1 任务
- 3.2 内存
- 3.3 中断机制
- 3.4 队列
- 3.5 事件
- 3.6 互斥锁
- 3.7 信号量
- 3.8 时间管理
- 3.9 软件定时器
- 3.10 错误处理
- 3.11 双向链表

# 3.1 任务

# 3.1.1 概述

# 基本概念

从系统的角度看,任务是竞争系统资源的最小运行单元。任务可以使用或等待CPU、使用内存空间等系统资源,并独立于其它任务运行。

Huawei LiteOS的任务模块可以给用户提供多个任务,实现了任务之间的切换和通信,帮助用户管理业务程序流程。这样用户可以将更多的精力投入到业务功能的实现中。

Huawei LiteOS是一个支持多任务的操作系统。在Huawei LiteOS中,一个任务表示一个线程。

Huawei LiteOS中的任务是抢占式调度机制,同时支持时间片轮转调度方式。

高优先级的任务可打断低优先级任务,低优先级任务必须在高优先级任务阻塞或结束 后才能得到调度。

Huawei LiteOS的任务一共有32个优先级(0-31),最高优先级为0,最低优先级为31。

# 任务相关概念

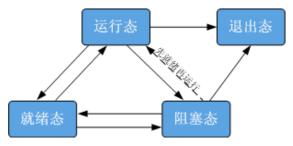
### 任务状态

Huawei LiteOS系统中的每一任务都有多种运行状态。系统初始化完成后,创建的任务就可以在系统中竞争一定的资源,由内核进行调度。

任务状态通常分为以下四种:

- 就绪(Ready):该任务在就绪列表中,只等待CPU。
- 运行(Running):该任务正在执行。
- 阻塞(Blocked):该任务不在就绪列表中。包含任务被挂起、任务被延时、任务 正在等待信号量、读写队列或者等待读写事件等。
- 退出态(Dead):该任务运行结束,等待系统回收资源。

### 图 3-1 任务状态示意图



任务状态迁移说明:

● 就绪态→运行态:

任务创建后进入就绪态,发生任务切换时,就绪列表中最高优先级的任务被执行,从而进入运行态,但此刻该任务依旧在就绪列表中。

### ● 运行态→阻塞态:

正在运行的任务发生阻塞(挂起、延时、读信号量等待)时,该任务会从就绪列表中删除,任务状态由运行态变成阻塞态,然后发生任务切换,运行就绪列表中剩余最高优先级任务。

● 阻塞态→就绪态(阻塞态→运行态):

阻塞的任务被恢复后(任务恢复、延时时间超时、读信号量超时或读到信号量等),此时被恢复的任务会被加入就绪列表,从而由阻塞态变成就绪态;此时如果被恢复任务的优先级高于正在运行任务的优先级,则会发生任务切换,将该任务由就绪态变成运行态。

### ● 就绪态→阻塞态:

任务也有可能在就绪态时被阻塞(挂起),此时任务状态会有就绪态转变为阻塞态,该任务从就绪列表中删除,不会参与任务调度,直到该任务被恢复。

● 运行态→就绪态:

有更高优先级任务创建或者恢复后,会发生任务调度,此刻就绪列表中最高优先级任务变为运行态,那么原先运行的任务由运行态变为就绪态,依然在就绪列表中。

### ● 运行态→退出态

运行中的任务运行结束,任务状态由运行态变为退出态。退出态包含任务运行结束的正常退出以及impossible状态。例如,未设置分离属性

(LOS\_TASK\_STATUS\_DETACHED)的任务,运行结束后对外呈现的是impossible状态,即退出态。

● 阻塞态→退出态

阻塞的任务调用删除接口,任务状态由阻塞态变为退出态。

### 任务ID

任务ID,在任务创建时通过参数返回给用户,作为任务的一个非常重要的标识。用户可以通过任务ID对指定任务进行任务挂起、任务恢复、查询任务名等操作。

### 任务优先级

优先级表示任务执行的优先顺序。任务的优先级决定了在发生任务切换时即将要执行的任务。在就绪列表中的最高优先级的任务将得到执行。

### 任务入口函数

每个新任务得到调度后将执行的函数。该函数由用户实现,在任务创建时,通过任务 创建结构体指定。

### 任务控制块TCB

每一个任务都含有一个任务控制块(TCB)。TCB包含了任务上下文栈指针(stack pointer)、任务状态、任务优先级、任务ID、任务名、任务栈大小等信息。TCB可以反映出每个任务运行情况。

### 任务栈

每一个任务都拥有一个独立的栈空间,我们称为任务栈。栈空间里保存的信息包含局部变量、寄存器、函数参数、函数返回地址等。任务在任务切换时会将切出任务的上

下文信息保存在自身的任务栈空间里面,以便任务恢复时还原现场,从而在任务恢复后在切出点继续开始执行。

# 任务上下文

任务在运行过程中使用到的一些资源,如寄存器等,我们称为任务上下文。当这个任务挂起时,其他任务继续执行,在任务恢复后,如果没有把任务上下文保存下来,有可能任务切换会修改寄存器中的值,从而导致未知错误。

因此,Huawei LiteOS在任务挂起的时候会将本任务的任务上下文信息,保存在自己的任务栈里面,以便任务恢复后,从栈空间中恢复挂起时的上下文信息,从而继续执行被挂起时被打断的代码。

## 任务切换

任务切换包含获取就绪列表中最高优先级任务、切出任务上下文保存、切入任务上下文恢复等动作。

# 运作机制

Huawei LiteOS任务管理模块提供任务创建、任务延时、任务挂起和任务恢复、锁任务调度和解锁任务调度、根据任务控制块查询任务ID、根据ID查询任务控制块信息功能。

在用户创建任务之前,系统会先申请任务控制块需要的内存空间,如果系统可用的内存空间小于其所需要的内存空间,任务模块就会初始化失败。如果任务初始化成功,则系统对任务控制块内容进行初始化。

用户创建任务时,系统会将任务栈进行初始化,预置上下文。此外,系统还会将"任务入口函数"地址放在相应位置。这样在任务第一次启动进入运行态时,将会执行"任务入口函数"。

# 3.1.2 开发指导

# 使用场景

任务创建后,内核可以执行锁任务调度,解锁任务调度,挂起,恢复,延时等操作,同时也可以设置任务优先级,获取任务优先级。任务结束的时候,如果任务的状态是自删除状态(LOS TASK STATUS DETACHED),则进行当前任务自删除操作。

# 功能

Huawei LiteOS 系统中的任务管理模块为用户提供下面几种功能。

功能分类	接口名	描述
任务的创建和删除	LOS_TaskCreateOnly	创建任务,并使该任务进 入suspend状态,并不调度
	LOS_TaskCreate	创建任务,并使该任务进 入ready状态,并调度
	LOS_TaskDelete	删除指定的任务
任务状态控制	LOS_TaskResume	恢复挂起的任务

功能分类	接口名	描述
	LOS_TaskSuspend	挂起指定的任务
	LOS_TaskDelay	
LOS_TaskYield		显式放权,调整指定优先 级的任务调度顺序
任务调度的控制	LOS_TaskLock	锁任务调度
	LOS_TaskUnlock	解锁任务调度
任务优先级的控制	LOS_CurTaskPriSet	设置当前任务的优先级
	LOS_TaskPriSet	设置指定任务的优先级
	LOS_TaskPriGet	获取指定任务的优先级
任务信息获取	LOS_CurTaskIDGet	获取当前任务的ID
	LOS_TaskInfoGet	获取指定任务的信息

# 开发流程

以创建任务为例, 讲解开发流程。

1. 在los config.h中配置任务模块。

配置LOSCFG\_BASE\_CORE\_TSK\_LIMIT系统支持最大任务数,这个可以根据需求自己配置。

配置LOSCFG\_BASE\_CORE\_TSK\_IDLE\_STACK\_SIZE IDLE任务栈大小,这个默认即可。

配置LOSCFG\_BASE\_CORE\_TSK\_DEFAULT\_STACK\_SIZE默认任务栈大小,用户根据自己的需求进行配置,在用户创建任务时,可以进行针对性设置。

配置LOSCFG\_BASE\_CORE\_TIMESLICE时间片开关为YES。

配置LOSCFG\_BASE\_CORE\_TIMESLICE\_TIMEOUT时间片,根据实际情况自己配置。

配置LOSCFG\_BASE\_CORE\_TSK\_MONITOR任务监测模块裁剪开关,可选择是否打开。

- 2. 锁任务LOS\_TaskLock,锁住任务,防止高优先级任务调度。
- 3. 创建任务LOS TaskCreate。
- 4. 解锁任务LOS\_TaskUnlock,让任务按照优先级进行调度。
- 5. 延时任务LOS TaskDelay,任务延时等待。
- 6. 挂起指定的任务LOS TaskSuspend,任务挂起等待恢复操作。
- 7. 恢复挂起的任务LOS TaskResume。

# TASK 状态

Huawei LiteOS任务的大多数状态由内核维护,唯有自删除状态对用户可见,需要用户在创建任务时传入:

序号	定义	实际数值	描述
1	LOS_TASK_STATUS_DET ACHED	0x0080	任务是自删除的

用户在调用LOS\_TaskCreate接口创建任务时,需要将创建任务的TSK\_INIT\_PARAM\_S 参数的uwResved域设置为LOS\_TASK\_STATUS\_DETACHED,即自删除状态,设置成自删除状态的任务会在运行完成时进行自删除动作。



# 注意

在调用内核LOS\_TaskCreate接口创建任务时,默认必须要将任务状态设置为LOS TASK STATUS DETACHED。

# TASK 错误码

对任务存在失败可能性的操作,包括创建任务、删除任务、挂起任务、恢复任务、延时任务等等,均需要返回对应的错误码,以便快速定位错误原因。

序号	定义	实际数值	描述	参考解决方案
1	LOS_ERRNO_TSK_ NO_MEMORY	0x0300020 0	内存空间不足	分配更大的内存分 区
2	LOS_ERRNO_TSK_ PTR_NULL	0x0200020 1	任务参数为空	检查任务参数
3	LOS_ERRNO_TSK_ STKSZ_NOT_ALIG N	0x0200020 2	任务栈大小未对齐	对齐任务栈
4	LOS_ERRNO_TSK_ PRIOR_ERROR	0x0200020 3	不正确的任务优先 级	检查任务优先级
5	LOS_ERRNO_TSK_ ENTRY_NULL	0x0200020 4	任务入口函数为空	定义任务入口函数
6	LOS_ERRNO_TSK_ NAME_EMPTY	0x0200020 5	任务名为空	设置任务名
7	LOS_ERRNO_TSK_ STKSZ_TOO_SMAL L	0x0200020 6	任务栈太小	扩大任务栈
8	LOS_ERRNO_TSK_I D_INVALID	0x0200020 7	无效的任务ID	检查任务ID

序号	定义	实际数值	描述	参考解决方案
9	LOS_ERRNO_TSK_ ALREADY_SUSPEN DED	0x0200020 8	任务已经被挂起	等待这个任务被恢 复后,再去尝试挂 起这个任务
10	LOS_ERRNO_TSK_ NOT_SUSPENDED	0x0200020 9	任务未被挂起	挂起这个任务
11	LOS_ERRNO_TSK_ NOT_CREATED	0x0200020a	任务未被创建	创建这个任务
12	LOS_ERRNO_TSK_ DELETE_LOCKED	0x0300020 b	删除任务时,任务 处于被锁状态	等待解锁任务之后 再进行删除操作
13	LOS_ERRNO_TSK_ MSG_NONZERO	0x0200020c	任务信息非零	暂不使用该错误码
14	LOS_ERRNO_TSK_ DELAY_IN_INT	0x0300020 d	中断期间,进行任 务延时	等待退出中断后再 进行延时操作
15	LOS_ERRNO_TSK_ DELAY_IN_LOCK	0x0200020e	任务被锁的状态 下,进行延时	等待解锁任务之后 再进行延时操作
16	LOS_ERRNO_TSK_ YIELD_INVALID_T ASK	0x0200020f	将被排入行程的任 务是无效的	检查这个任务
17	LOS_ERRNO_TSK_ YIELD_NOT_ENOU GH_TASK	0x0200021 0	没有或者仅有一个 可用任务能进行行 程安排	增加任务数
18	LOS_ERRNO_TSK_ TCB_UNAVAILABL E	0x02000211	没有空闲的任务控 制块可用	增加任务控制块数 量
19	LOS_ERRNO_TSK_ HOOK_NOT_MATC H	0x0200021 2	任务的钩子函数不 匹配	暂不使用该错误码
20	LOS_ERRNO_TSK_ HOOK_IS_FULL	0x0200021 3	任务的钩子函数数 量超过界限	暂不使用该错误码
21	LOS_ERRNO_TSK_ OPERATE_IDLE	0x0200021 4	这是个IDLE任务	检查任务ID,不要 试图操作IDLE任务
22	LOS_ERRNO_TSK_ SUSPEND_LOCKED	0x0300021 5	将被挂起的任务处 于被锁状态	等待任务解锁后再 尝试挂起任务
23	LOS_ERRNO_TSK_ FREE_STACK_FAIL ED	0x0200021 7	任务栈free失败	该错误码暂不使用
24	LOS_ERRNO_TSK_ STKAREA_TOO_S MALL	0x0200021 8	任务栈区域太小	该错误码暂不使用

序号	定义	实际数值	描述	参考解决方案
25	LOS_ERRNO_TSK_ ACTIVE_FAILED	0x0300021 9	任务触发失败	创建一个IDLE任务 后执行任务转换
26	LOS_ERRNO_TSK_ CONFIG_TOO_MA NY	0x0200021a	过多的任务配置项	该错误码暂不使用
27	LOS_ERRNO_TSK_ CP_SAVE_AREA_N OT_ALIGN	0x0200021 b	暂无	该错误码暂不使用
28	LOS_ERRNO_TSK_ MSG_Q_TOO_MAN Y	0x0200021 d	暂无	该错误码暂不使用
29	LOS_ERRNO_TSK_ CP_SAVE_AREA_N ULL	0x0200021e	暂无	该错误码暂不使用
30	LOS_ERRNO_TSK_ SELF_DELETE_ERR	0x0200021f	暂无	该错误码暂不使用
31	LOS_ERRNO_TSK_ STKSZ_TOO_LARG E	0x0200022 0	任务栈大小设置过 大	减小任务栈大小
32	LOS_ERRNO_TSK_ SUSPEND_SWTMR _NOT_ALLOWED	0x0200022 1	不允许挂起软件定 时器任务	检查任务ID, 不要试 图挂起软件定时器 任务

错误码定义:错误码是一个32位的存储单元,31~24位表示错误等级,23~16位表示错误码标志,15~8位代表错误码所属模块,7~0位表示错误码序号,如下

```
#define LOS_ERRNO_OS_NORMAL(MID, ERRNO) \
(LOS_ERRTYPE_NORMAL | LOS_ERRNO_OS_ID | ((UINT32) (MID) << 8) | (ERRNO))
LOS_ERRTYPE_NORMAL : Define the error level as critical
LOS_ERRNO_OS_ID : OS error code flag.
MID: OS_MOUDLE_ID
ERRNO: error ID number
```

# 例如:

LOS\_ERRNO\_TSK\_NO\_MEMORY LOS\_ERRNO\_OS\_FATAL(LOS\_MOD\_TSK, 0x00)



# 注意

错误码序号 0x16、0x1c, 未被定义, 不可用。

# 平台差异性

无。

# 3.1.3 注意事项

- 创建新任务时,会对之前已删除任务的任务控制块和任务栈进行回收。
- 任务名是指针没有分配空间,在设置任务名时,禁止将局部变量的地址赋值给任务名指针。
- 若指定的任务栈大小为0,则使用配置项 LOSCFG\_BASE\_CORE\_TSK\_DEFAULT\_STACK\_SIZE指定默认的任务栈大小。
- 任务栈的大小按8字节大小对齐。确定任务栈大小的原则是,够用就行:多了浪费,少了任务栈溢出。
- 挂起任务的时候若为当前任务且已锁任务,则不能被挂起。
- Idle任务及软件定时器任务不能被挂起或者删除。
- 在中断处理函数中或者在锁任务的情况下,执行LOS TaskDelay操作会失败。
- 锁任务调度,并不关中断,因此任务仍可被中断打断。
- 锁任务调度必须和解锁任务调度配合使用。
- 设置任务优先级的时候可能会发生任务调度。
- 除去Idle任务以外,系统可配置的任务资源个数是指:整个系统的任务资源总个数,而非用户能使用的任务资源个数。例如:系统软件定时器多占用一个任务资源数,那么系统可配置的任务资源就会减少一个。
- 不建议使用LOS\_CurTaskPriSet或者LOS\_TaskPriSet接口来修改软件定时器任务的优先级,否则可能会导致系统出现问题。
- LOS CurTaskPriSet和LOS TaskPriSet接口不能在中断中使用。
- LOS\_TaskPriGet接口传入的task ID对应的任务未创建或者超过最大任务数,统一返回0xffff。
- 在删除任务时要保证任务申请的资源(如互斥锁、信号量等)已被释放。

# 3.1.4 编程实例

# 实例描述

下面的示例介绍任务的基本操作方法,包含任务创建、任务延时、任务锁与解锁调度、挂起和恢复、查询当前任务PID、根据PID查询任务信息等操作,阐述任务优先级调度的机制以及各接口的应用。

- 1. 创建了2个任务:TaskHi和TaskLo。
- 2. TaskHi为高优先级任务。
- 3. TaskLo为低优先级任务。

# 编程示例

```
UINT32 g_uwTskLoID;
UINT32 g_uwTskHiID;
#define TSK_PRIOR_HI 4
#define TSK_PRIOR_LO 5

UINT32 Example_TaskHi()
{
    UINT32 uwRet;
    UINT32 uwCurrentID;
    TSK_INFO_S stTaskInfo;
    printf("Enter TaskHi Handler.\r\n");
```

```
/*延时2个Tick,延时后该任务会挂起,执行剩余任务中最高优先级的任务(g_uwTskLoID任务)*/
   uwRet = LOS_TaskDelay(2);
   if (uwRet != LOS OK)
       printf("Delay Task Failed.\r\n");
       return LOS_NOK;
   /*2个Tick时间到了后,该任务恢复,继续执行*/
   printf("TaskHi LOS_TaskDelay Done.\r\n");
   /*挂起自身任务*/
   uwRet = LOS_TaskSuspend(g_uwTskHiID);
   if (uwRet != LOS_OK)
       printf("Suspend TaskHi Failed. \r\n");
       return LOS_NOK;
   printf("TaskHi LOS TaskResume Success.\r\n");
/*低优先级任务入口函数*/
UINT32 Example_TaskLo()
   UINT32 uwRet;
   UINT32 uwCurrentID;
   TSK_INFO_S stTaskInfo;
   printf("Enter TaskLo Handler.\r\n"):
   /*延时2个Tick,延时后该任务会挂起,执行剩余任务中就高优先级的任务(背景任务)*/
   uwRet = LOS_TaskDelay(2);
   if (uwRet != LOS_OK)
       printf("Delay TaskLo Failed.\r\n");
       return LOS_NOK;
   printf("TaskHi LOS_TaskSuspend Success. \r\n");
   /*恢复被挂起的任务g_uwTskHiID*/
   uwRet = LOS_TaskResume(g_uwTskHiID);
   if (uwRet != LOS OK)
       printf("Resume TaskHi Failed.\r\n");
       return LOS_NOK;
   printf("TaskHi LOS_TaskDelete Success.\r\n");
/*任务测试入口函数,在里面创建优先级不一样的两个任务*/
UINT32 Example_TskCaseEntry(V0ID)
   UINT32 uwRet;
   TSK_INIT_PARAM_S stInitParam;
   /*锁任务调度*/
   LOS TaskLock();
   printf("LOS_TaskLock() Success!\r\n");
   stInitParam.pfnTaskEntry = (TSK_ENTRY_FUNC)Example_TaskHi;
   stInitParam.usTaskPrio = TSK_PRIOR_HI;
   stInitParam.pcName = "HIGH_NAME";
   stInitParam.uwStackSize = 0x400;
   stInitParam.uwResved = LOS TASK STATUS DETACHED;
   /*创建高优先级任务,由于锁任务调度,任务创建成功后不会马上执行*/
```

```
uwRet = LOS_TaskCreate(&g_uwTskHiID, &stInitParam);
if (uwRet != LOS_OK)
   LOS TaskUnlock();
   printf("Example_TaskHi create Failed!\r\n");
   return LOS_NOK;
printf("Example_TaskHi create Success!\r\n");
stInitParam.pfnTaskEntry = (TSK_ENTRY_FUNC)Example_TaskLo;
stInitParam.usTaskPrio = TSK_PRIOR_LO;
stInitParam.pcName = "LOW_NAME";
stInitParam.uwStackSize = 0x400;
stInitParam.uwResved = LOS_TASK_STATUS_DETACHED;
/*创建低优先级任务,由于锁任务调度,任务创建成功后不会马上执行*/
uwRet = LOS_TaskCreate(&g_uwTskLoID, &stInitParam);
if (uwRet != LOS_OK)
   LOS_TaskUnlock();
   printf("Example_TaskLo create Failed!\r\n");
   return LOS_NOK;
printf("Example_TaskLo create Success!\r\n");
/*解锁任务调度,此时会发生任务调度,执行就绪列表中最高优先级任务*/
LOS TaskUnlock();
while(1){};
return LOS_OK;
```

# 结果验证

编译运行得到的结果为:

```
--- Test start---
LOS_TaskLock() Success!
Example_TaskHi create Success!
Example_TaskHo create Success!
Enter TaskHi Handler.
Enter TaskLo Handler.
TaskHi LOS_TaskDelay Done.
TaskHi LOS_TaskSuspend Success.
TaskHi LOS_TaskResume Success.
TaskHi LOS_TaskDelete Success.
```

# 完整实例代码

sample\_task.c

# 3.2 内存

# 3.2.1 概述

# 基本概念

内存管理模块管理系统的内存资源,它是操作系统的核心模块之一。主要包括内存的 初始化、分配以及释放。

在系统运行过程中,内存管理模块通过对内存的申请/释放操作,来管理用户和OS对内存的使用,使内存的利用率和使用效率达到最优,同时最大限度地解决系统的内存碎片问题。

Huawei LiteOS的内存管理分为静态内存管理和动态内存管理,提供内存初始化、分配、释放等功能。

- 动态内存:在动态内存池中分配用户指定大小的内存块。
  - 优点:按需分配。
  - 缺点:内存池中可能出现碎片。
- 静态内存:在静态内存池中分配用户初始化时预设(固定)大小的内存块。
  - 优点:分配和释放效率高,静态内存池中无碎片。
  - 缺点: 只能申请到初始化预设大小的内存块,不能按需申请。

# 动态内存运作机制

动态内存管理,即在内存资源充足的情况下,从系统配置的一块比较大的连续内存 (内存池),根据用户需求,分配任意大小的内存块。当用户不需要该内存块时,又 可以释放回系统供下一次使用。

与静态内存相比,动态内存管理的好处是按需分配,缺点是内存池中容易出现碎片。 系统动态内存管理结构如图1所示:

## 图 3-2



第一部分: 堆内存(也称内存池)的起始地址及堆区域总大小

第二部分:本身是一个数组,每个元素是一个双向链表,所有free节点的控制头都会被分类挂在这个数组的双向链表中。

假设内存允许的最小节点为2<sup>min</sup>字节,则数组的第一个双向链表存储的是所有size为2<sup>min</sup><size<2<sup>min+1</sup>的free节点,第二个双向链表存储的是所有size为2<sup>min+1</sup><size<2<sup>min+2</sup>的free节点,依次类推第n个双向链表存储的是所有size为2<sup>min+n-1</sup><size<2<sup>min+n</sup>的free节点。每次申请内存的时候,会从这个数组检索最合适大小的free节点,进行分配内存。每次释放内存时,会将该片内存作为free节点存储至这个数组,以便下次再利用。

第三部分:占用内存池极大部分的空间,是用于存放各节点的实际区域。以下是 LOS MEM DYN NODE节点结构体申明以及简单介绍:

typedef struct tagLOS\_MEM\_DYN\_NODE
{

LOS DL LIST stFreeNodeInfo;

struct tagLOS MEM DYN NODE \*pstPreNode;

UINT32 uwSizeAndFlag;

}LOS MEM DYN NODE;

### 图 3-3

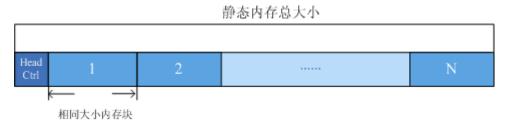


# 静态内存运作机制

静态内存实质上是一块静态数组,静态内存池内的块大小在初始化时设定,初始化后块大小不可变更。

静态内存池由一个控制块和若干相同大小的内存块构成。控制块位于内存池头部,用 于内存块管理。内存块的申请和释放以块大小为粒度。

# 图 3-4 静态内存示意图



# 3.2.2 动态内存

# 3.2.2.1 开发指导

# 使用场景

内存管理的主要工作是动态的划分并管理用户分配好的内存区间。

动态内存管理主要是在用户需要使用大小不等的内存块的场景中使用。

当用户需要分配内存时,可以通过操作系统的动态内存申请函数索取指定大小内存块,一旦使用完毕,通过动态内存释放函数归还所占用内存,使之可以重复使用。

# 功能

Huawei LiteOS系统中的动态内存管理模块为用户提供下面几种功能,具体的API详见接口手册。

功能分类	接口名	描述
内存初始化	LOS_MemInit	初始化一块指定的动态内存 池,大小为size。
申请动态内存	LOS_MemAlloc	从指定动态内存池中申请size 长度的内存。
释放动态内存	LOS_MemFree	释放已申请的内存。
重新申请内存	LOS_MemRealloc	按size大小重新分配内存块, 并保留原内存块内容。
内存对齐分配	LOS_MemAllocAlign	从指定动态内存池中申请长度 为size且地址按boundary字节 对齐的内存。
获取内存大小	LOS_MemPoolSizeGet	获取指定的动态内存池总大小
获取内存大小	LOS_MemTotalUsedGet	获取指定动态内存池的总使用 量大小
获取内存块数量	LOS_MemFreeBlksGet	获取指定内存池的空闲内存块 数量
获取内存块数量	LOS_MemUsedBlksGet	获取指定内存池的已使用的内 存块数量
获取分配指定内 存区域的任务ID	LOS_MemTaskIdGet	获取分配了指定内存区域的任 务ID
获取最后节点内 存大小	LOS_MemLastNodeGet	获取除大小为零的终端节点之 外的最后一个节点的内存大小
获取内存结构信 息	LOS_MemInfoGet	获取指定内存池的内存结构信 息
对指定内存池做 完整性检查	LOS_MemIntegrityCheck	对指定内存池做完整性检查

功能分类	接口名	描述
获取节点大小	LOS_MemNodeSizeCheck	获取节点的总大小和可操作大 小
设定内存检查级 别	LOS_MemCheckLevelSet	设定内存检查级别
获取内存检查级 别	LOS_MemCheckLevelGet	获取内存检查级别

# 开发流程

### 1. 配置:

OS\_SYS\_MEM\_ADDR: 系统动态内存池起始地址,一般不需要修改 OS\_SYS\_MEM\_SIZE: 系统动态内存池大小,以byte为单位,系统默认分配DDR 后未使用的空间

LOSCFG\_BASE\_MEM\_NODE\_INTEGRITY\_CHECK: 内存越界检测开关,默认 关闭。打开后,每次申请动态内存时执行动态内存块越界检查; 每次释放静态内 存时执行静态内存块越界检查。

2. 初始化LOS MemInit。

初始一个内存池后如图,生成一个 EndNode, 并且剩余的内存全部被标记为 FreeNode节点。注: EndNode作为内存池末尾的节点, size为0。

FreeNode	EndNode
----------	---------

3. 申请任意大小的动态内存LOS MemAlloc。

判断动态内存池中是否存在申请量大小的空间,若存在,则划出一块内存块,以 指针形式返回,若不存在,返回NULL。

调用三次LOS\_MemAlloc函数可以创建三个节点,假设名称分别为UsedA,UsedB,UsedC,大小分别为sizeA,sizeB,sizeC。因为刚初始化内存池的时候只有一个大的FreeNode,所以这些内存块是从这个FreeNode中切割出来的。

UsedA UsedB UsedC	FreeNode	EndNode
-------------------	----------	---------

当内存池中存在多个FreeNode的时候进行malloc,将会适配最合适大小的FreeNode 用来新建内存块,减少内存碎片。若新建的内存块不等于被使用的FreeNode的大小,则在新建内存块后,多余的内存又会被标记为一个新的FreeNode。

4. 释放动态内存LOS MemFree。

回收内存块,供下一次使用。

假设调用LOS\_MemFree释放内存块UsedB,则会回收内存块UsedB,并且将其标记为FreeNode

UsedA	FreeNode	<u>UsedC</u>	FreeNode	EndNode
-------	----------	--------------	----------	---------

# 平台差异性

无。

# 3.2.2.2 注意事项

- 由于系统中动态内存管理需要消耗管理控制块结构的内存,故实际用户可使用空间总量小于在配置文件los\_config.h中配置项OS\_SYS\_NOCACHEMEM\_SIZE的大小。
- 系统中地址对齐申请内存分配LOS\_MemAllocAlign可能会消耗部分对齐导致的空间,故存在一些内存碎片,当系统释放该对齐内存时,同时回收由于对齐导致的内存碎片。
- 系统中重新分配内存LOS\_MemRealloc函数如果分配成功,系统会自己判定是否需要释放原来申请的空间,返回重新分配的空间。用户不需要手动释放原来的空间。
- 系统中多次调用LOS\_MemFree时,第一次会返回成功,但对同一块内存进行多次 重复释放会导致非法指针操作,导致结果不可预知。

# 3.2.2.3 编程实例

# 实例描述

Huawei LiteOS运行期间,用户需要频繁的使用内存资源,而内存资源有限,必须确保 将有限的内存资源分配给急需的程序,同时释放不用的内存。

通过Huawei LiteOS内存管理模块可以保证高效、正确的申请、释放内存。

本实例执行以下步骤:

- 1. 初始化一个动态内存池。
- 2. 在动态内存池中申请一个内存块。
- 3. 使用这块内存块存放一个数据。
- 4. 打印出存放在内存块中的数据。
- 5. 释放掉这块内存。

# 编程实例

```
VOID los_memory_test() {
   UINT32 *p num = NULL;
   UINT32 uwRet;
   uwRet = LOS MemInit(m aucSysMem0, 32);
   if (LOS OK == uwRet)
      else {
      dprintf("内存池初始化失败!\n");
      return;
   /*分配内存*/
   p num = (int*)LOS MemAlloc(m aucSysMem0, 4);
   if (NULL == p_num)
      dprintf("内存分配失败!\n");
      return:
   dprintf("内存分配成功\n");
   /*赋值*/
   *p_num = 828;
```

```
dprintf("*p_num = %d\n", *p_num);
    /*释放内存*/
    uwRet = LOS_MemFree(m_aucSysMem0, p_num);
    if (LOS_OK == uwRet) {
        dprintf("内存释放成功!\n");
    }
    else {
        dprintf("内存释放失败!\n");
    }
    return;
}
```

# 结果验证

## 图 3-5 结果显示

```
--- Test start---
using new mem argorithm
内存池初始化成功!
内存分配成功
*p_num = 828
内存释放成功!
```

# 完整实例代码

sample mem.c

# 3.2.3 静态内存

# 3.2.3.1 开发指导

# 使用场景

当用户需要使用固定长度的内存时,可以使用静态内存分配的方式获取内存,一旦使用完毕,通过静态内存释放函数归还所占用内存,使之可以重复使用。

# 功能

Huawei LiteOS的静态内存管理主要为用户提供以下功能。

功能分类	接口名	描述
初始化静态内存	LOS_MemboxInit	初始化一个静态内存池, 设定其起始地址、总大小 及每个块大小
清除静态内存内容	LOS_MemboxClr	清零静态内存块
申请一块静态内存	LOS_MemboxAlloc	申请一块静态内存块
释放内存	LOS_MemboxFree	释放一个静态内存块

# 开发流程

本节介绍使用静态内存的典型场景开发流程。

- 1. 规划一片内存区域作为静态内存池。
- 2. 调用LOS MemboxInit接口。

系统内部将会初始化静态内存池。将入参指定的内存区域分割为N块(N值取决于静态内存总大小和块大小),将所有内存块挂到空闲链表,在内存起始处放置控制头。

3. 调用LOS\_MemboxAlloc接口。

系统内部将会从空闲链表中获取第一个空闲块, 并返回该块的用户空间地址。

4. 调用LOS\_MemboxFree接口。

将该块内存加入空闲块链表。

5. 调用LOS MemboxClr接口。

系统内部清零静态内存块,将入参地址对应的内存块清零。

# 平台差异性

无。

# 3.2.3.2 注意事项

● 静态内存池区域,可以通过定义全局数组或调用动态内存分配接口方式获取。如果使用动态内存分配方式,在不需要静态内存池时,注意要释放该段内存,避免内存泄露。

# 3.2.3.3 编程实例

# 实例描述

Huawei LiteOS运行期间,用户需要频繁的使用内存资源,而内存资源有限,必须确保 将有限的内存资源分配给急需的程序,同时释放不用的内存。

通过内存管理模块可以保证正确且高效的申请释放内存。

本实例执行以下步骤:

- 1. 初始化一个静态内存池。
- 2. 从静态内存池中申请一块静态内存。
- 3. 使用这块内存块存放一个数据。
- 4. 打印出存放在内存块中的数据。
- 5. 清除内存块中的数据。
- 6. 释放掉这块内存。

# 编程实例

```
VOID los_membox_test(void) {
    UINT32 *p_num = NULL;
    UINT32 uwBlkSize = 10, uwBoxSize = 100;
    UINT32 uwRet;
    UINT32 pBoxMem[1000];
    uwRet = LOS_MemboxInit(&pBoxMem[0], uwBoxSize, uwBlkSize);
    if (uwRet != LOS_OK)
    {
        dprintf("内存池初始化失败!\n");
        return;
    }
```

```
dprintf("内存池初始化成功!\n");
/*申请内存块*/
p_num = (int*)LOS_MemboxAlloc(pBoxMem);
if (NULL == p_num)
   dprintf("内存分配失败!\n");
   return:
dprintf("内存分配成功\n");
/*赋值*/
*p num = 828;
dprintf("*p_num = %d\n", *p_num);
 /*清除内存内容*/
LOS MemboxClr(pBoxMem, p_num);
dprintf("清除内存内容成功\n *p_num = %d\n", *p_num);
/*释放内存*/
uwRet = LOS_MemboxFree(pBoxMem, p_num);
if (LOS OK == uwRet) {
   dprintf("内存释放成功!\n");
else{
   dprintf("内存释放失败!\n");
return;
```

# 结果验证

### 图 3-6 结果显示

```
dist:1

--- Test start---
内存池初始化成功!
内存分配成功
*p_num = 828
清除內內容成功
*p_num = 0
内存解放功
*p_num = 0
内存解放成功!

--- Test End ---
```

# 完整实例代码

sample membox.c

# 3.3 中断机制

# 3.3.1 概述

# 基本概念

中断是指出现需要时,CPU暂停执行当前程序,转而执行新程序的过程。即在程序运行过程中,系统出现了一个必须由CPU立即处理的事务,此时,CPU暂时中止当前程序的执行转而处理这个事务,这个过程就叫做中断。

众多周知,CPU的处理速度比外设的运行速度快很多,外设可以在没有CPU介入的情况下完成一定的工作,但某些情况下需要CPU为其做一定的工作。

通过中断机制,在外设不需要CPU介入时,CPU可以执行其它任务,而当外设需要CPU时通过产生中断信号使CPU立即中断当前任务来响应中断请求。这样可以使CPU

避免把大量时间耗费在等待,查询外设状态的操作上,因此将大大提高系统实时性以及执行效率。

Huawei LiteOS的中断支持:

- 中断初始化。
- 中断创建。
- 开/关中断。
- 恢复中断。
- 中断使能。
- 中断屏蔽。

Huawei LiteOS的中断机制支持中断共享。

### 中断的介绍

与中断相关的硬件可以划分为三类:设备、中断控制器、CPU本身。

设备:发起中断的源,当设备需要请求CPU时,产生一个中断信号,该信号连接至中断控制器。

中断控制器:中断控制器是CPU众多外设中的一个,它一方面接收其它外设中断引脚的输入,另一方面,它会发出中断信号给CPU。可以通过对中断控制器编程实现对中断源的优先级、触发方式、打开和关闭源等设置操作。常用的中断控制器有VIC(Vector Interrupt Controller)和GIC(General Interrupt Controller),在ARM Cortex-A7中使用的中断控制器是GIC。

CPU: CPU会响应中断源的请求,中断当前正在执行的任务,转而执行中断处理程序。

### 和中断相关的名词解释

中断号:每个中断请求信号都会有特定的标志,使得计算机能够判断是哪个设备提出的中断请求,这个标志就是中断号。

中断请求: "紧急事件"需向CPU提出申请(发一个电脉冲信号),要求中断,及要求CPU暂停当前执行的任务,转而处理该"紧急事件",这一申请过程称为中断申请。

中断优先级:为使系统能够及时响应并处理所有中断,系统根据中断时间的重要性和紧迫程度,将中断源分为若干个级别,称作中断优先级。Huawei LiteOS中所有的中断源优先级相同,不支持中断嵌套或抢占。

中断处理程序: 当外设产生中断请求后, CPU暂停当前的任务, 转而响应中断申请, 即执行中断处理程序。

中断触发:中断源发出并送给CPU控制信号,将接口卡上的中断触发器置"1",表明该中断源产生了中断,要求CPU去响应该中断,CPU暂停当前任务,执行相应的中断处理程序。

中断触发类型:外部中断申请通过一个物理信号发送到GIC,可以是电平触发或边沿触发。

中断向量:中断服务程序的入口地址。

中断向量表:存储中断向量的存储区,中断向量与中断号对应,中断向量在中断向量表中按照中断号顺序存储。

中断共享: 当外设较少时,可以实现一个外设对应一个中断号,但为了支持更多的硬件设备,可以让多个设备共享一个中断号,共享同一个中断的中断处理程序形成一个链表,当外部设备产生中断申请时,系统会遍历中断号对应的中断处理程序链表。

中断底半部:中断处理程序耗时应尽可能短,以满足中断的快速响应,为了平衡中断处理程序的性能与工作量,将中断处理程序分解为两部分:顶半部和底半部。

顶半部完成尽可能少的比较紧急的任务,它往往只是简单地读取寄存器中的中断状态 并清除中断标志位即进行"登记工作",将耗时的底半部处理程序挂到系统的底半部 执行队列中去。

#### 运作机制

Huawei LiteOS的中断机制支持中断共享:

中断共享的实现依赖于链表,对应每一个中断号创建一个链表,链表节点中包含注册的中断处理函数和函数入参。当对同一中断号多次创建中断时,将中断处理函数和函数入参添加到中断号对应的链表中,因此当硬件产生中断时,通过中断号查找到其对应的结构体链表,遍历执行链表中的中断处理函数。

Huawei LiteOS的中断机制支持中断底半部:

中断底半部的实现基于workqueue,在中断处理程序中将工作分为顶半部和底半部,底半部处理程序与work关联,并挂载到合法workqueue上。系统空闲时执行workqueue中的work上的底半部程序。

## 3.3.2 开发指导

### 使用场景

当有中断请求产生时,CPU暂停当前的任务,转而去响应外设请求。根据需要,用户通过中断申请,注册中断处理程序,可以指定CPU响应中断请求时所执行的具体操作。

#### 功能

Huawei LiteOS 系统中的中断模块为用户提供下面几种功能。

接口名	描述		
LOS_HwiCreate	硬中断创建,注册硬中断处理程序		
LOS_IntUnLock	开中断		
LOS_IntRestore	恢复到关中断之前的状态		
LOS_IntLock	关中断		
hal_interrupt_mask	中断屏蔽(通过设置寄存器,禁止CPU响应该中断)		
hal_interrupt_unmask	中断使能(通过设置寄存器,允许CPU响应该中断)		

#### HWI 错误码

对创建中断存在失败可能性的操作返回对应的错误码,以便快速定位错误原因。

序号	定义	实际数值	描述	参考解决方案
1	OS_ERRNO_HWI_N UM_INVALID	0x0200090 0	无效中断号	检查中断号,给定 有效中断号
2	OS_ERRNO_HWI_P ROC_FUNC_NULL	0x0200090 1	中断程序指针为空	传入非空中断处理 程序指针
3	OS_ERRNO_HWI_C B_UNAVAILABLE	0x0200090 2	无可用中断资源	通过配置,增大可 用中断最大数量
4	OS_ERRNO_HWI_N O_MEMORY	0x0200090 3	内存不足	增大内存空间
5	OS_ERRNO_HWI_A LREADY_CREATED	0x0200090 4	中断处理程序已经 创建	检查传入的中断号 对应的中断处理程 序是否已经被创建
6	OS_ERRNO_HWI_P RIO_INVALID	0x0200090 5	中断优先级无效	传入有效中断优先 级[0,31]
7	OS_ERRNO_HWI_M ODE_INVALID	0x0200090 6	中断模式无效	传入有效中断模式 [0,1]
8	OS_ERRNO_HWI_F ASTMODE_ALREA DY_CREATED	0x0200090 7	快速模式中断已经 创建	检查传入的中断号 对应的中断处理程 序是否已经被创建
9	OS_ERRNO_HWI_I NTERR	0x0200090 8	接口在中断中调用	中断中禁止调用该 接口

### 开发流程

- 1. 修改配置项
  - 打开硬中断裁剪开关: OS INCLUDE HWI定义为YES.
  - 配置硬中断使用最大数: OS\_HWI\_MAX\_USED\_NUM.
- 2. 调用中断初始化Los HwiInit接口。
- 3. 调用中断创建接口LOS\_HwiCreate创建中断
- 4. 调用hal\_interrupt\_unmask接口使能指定中断。
- 5. 调用hal\_interrupt\_mask接口屏蔽指定中断。

## 3.3.3 注意事项

- 根据具体硬件,配置支持的最大中断数及中断初始化操作的寄存器地址。
- 中断共享机制,支持同一中断处理程序的重复挂载,但中断处理程序的入参dev必须唯一,即同一中断号,同一dev只能挂载一次;但同一中断号,同一中断处理程序,dev不同则可以重复挂载。

- 中断处理程序耗时不能过长,影响CPU对中断的及时响应。
- 关中断后不能执行引起调度的函数。
- 中断恢复LOS\_IntRestore()的入参必须是与之对应的LOS\_IntLock()保存的关中断之前的CPSR的值。
- Cortex-A7中0-31中断为内部使用,因此不建议用户去申请和创建。
- 一般不直接调用LOS\_HwiCreate()创建中断,建议使用系统compat中的linux适配接口request irq创建中断。

### 3.3.4 编程实例

### 实例描述

本实例实现如下功能。

- 1. 关中断
- 2. 中断创建
- 3. 中断使能
- 4. 中断恢复
- 5. 中断屏蔽

#### 编程示例

#### 前提条件:

- 在los\_config.h中,将OS\_INCLUDE\_HWI定义为YES。
- 在los\_config.h中,设置最大硬中断个数OS\_HWI\_MAX\_USED\_NUM。

#### 代码实现如下:

```
#include "los_hwi.h"
#include "los_typedef.h"
#define HWI_NUM_INT50 50
void uart_irqhandle(int irq, void *dev)
{
    printf("\n int the func uart_irqhandle \n");
}
void hwi_test()
{
    int a = 1;
    UINTPTR uvIntSave;
    uvIntSave = LOS_IntLock();
    LOS_HwiCreate(HWI_NUM_INT50, 0,0,uart_irqhandle,NULL);//创建中断
    hal_interrupt_unmask(HWI_NUM_INT50);
    LOS_IntRestore(uvIntSave);
    hal_interrupt_mask(HWI_NUM_INT50);
}
```

### 完整实例

sample hwi.c

## 3.4 队列

### 3.4.1 概述

#### 基本概念

队列又称消息队列,是一种常用于任务间通信的数据结构,实现了接收来自任务或中断的不固定长度的消息,并根据不同的接口选择传递消息是否存放在自己空间。任务能够从队列里面读取消息,当队列中的消息是空时,挂起读取任务;当队列中有新消息时,挂起的读取任务被唤醒并处理新消息。

用户在处理业务时,消息队列提供了异步处理机制,允许将一个消息放入队列,但并 不立即处理它,同时队列还能起到缓冲消息作用。

Huawei LiteOS中使用队列数据结构实现任务异步通信工作,具有如下特性:

- 消息以先进先出方式排队,支持异步读写工作方式。
- 读队列和写队列都支持超时机制。
- 发送消息类型由通信双方约定,可以允许不同长度(不超过队列节点最大值)消息。
- 一个任务能够从任意一个消息队列接收和发送消息。
- 多个任务能够从同一个消息队列接收和发送消息。
- 当队列使用结束后,如果是动态申请的内存,需要通过释放内存函数回收。

#### 运作机制

#### 队列控制块

```
* @ingroup los_queue
 st Queue information block structure
typedef struct tagQueueCB
                            /**< 队列指针 */
   IIINT8
              *pucQueue;
              usQueueState; /**< 队列状态 */
   UINT16
                          /**< 队列中消息个数 */
              usQueueLen;
   IIINT16
   UINT16
              usQueueSize;
                            /**< 消息节点大小 */
   UINT16
              usQueueHead;
                           /**< 消息头节点位置(数组下标)*/
              usQueueTail; /**< 消息尾节点位置(数组下标)*/
   UINT16
             usWritableCnt; /**< 队列中可写消息数*/usReadableCnt; /**< 队列中可读消息数*/
   UINT16
   UINT16
              usReserved; /**< 保留字段 */
   UINT16
   LOS DL LIST stWriteList;
                            /**< 写入消息任务等待链表*/
   LOS DL_LIST stReadList;
                           /**< 读取消息任务等待链表*/
   LOS DL LIST stMemList:
                            /**< MailBox模块使用 */
} QUEUE_CB_S;
```

每个队列控制块中都含有队列状态,表示该队列的使用情况:

- OS QUEUE UNUSED: 队列没有使用
- OS QUEUE INUSED: 队列被使用

#### 队列运作原理

创建队列时,根据用户传入队列长度和消息节点大小来开辟相应的内存空间以供该队列使用,返回队列ID。

在队列控制块中维护一个消息头节点位置Head和一个消息尾节点位置Tail来表示当前队列中消息存储情况。Head表示队列中被占用消息的起始位置。Tail表示队列中被空闲消息的起始位置。刚创建时Head和Tail均指向队列起始位置。

写队列时,根据Tail找到被占用消息节点末尾的空闲节点作为数据写入对象。如果Tail 已经指向队列尾则采用回卷方式。根据usWritableCnt判断队列是否可以写入,不能对已 满(usWritableCnt为0)队列进行写队列操作。

读队列时,根据Head找到最先写入队列中的消息节点进行读取。如果Head已经指向队 列尾则采用回卷方式。根据usReadableCnt判断队列是否有消息读取,对全部空闲 (usReadableCnt为0)队列进行读队列操作会引起任务挂起。

删除队列时,根据传入的队列ID寻找到对应的队列,把队列状态置为未使用,释放原 队列所占的空间,对应的队列控制头置为初始状态。

# 队列长度(消息节点个数) 任务写消息 任务读消息 消息大小 Head Tail 占用消息节点 空闲消息节点

#### 图 3-7 队列读写数据操作示意图

## 3.4.2 开发指导

#### 功能

Huawei LiteOS中Message消息处理模块提供了以下功能。

功能分类	接口名	描述	
创建消息队列	LOS_QueueCreate	创建一个消息队列。	
读队列 (不带拷贝)	LOS_QueueRead	读取指定队列中的数据。 (buff里存放的是队列节 点的地址)。	
写队列 (不带拷贝)	LOS_QueueWrite	向指定队列写数据。(写 入队列节点中的是buff的 地址)。	
读队列 (带拷贝)	LOS_QueueReadCopy	读取指定队列中的数据。 (buff里存放的是队列节 点中的数据)。	

功能分类	接口名	描述
写队列(带拷贝)	LOS_QueueWriteCopy	向指定队列写数据。(写 入队列节点中的是buff中 的数据)。
写队列(头部)	LOS_QueueWriteHead	向指定队列的头部写数据
删除队列	LOS_QueueDelete	删除一个指定的队列。
获取队列信息	LOS_QueueInfoGet	获取指定队列信息。

#### 开发流程

使用队列模块的典型流程如下:

- 1. 创建消息队列LOS\_QueueCreate。 创建成功后,可以得到消息队列的ID值。
- 2. 写队列操作函数LOS\_QueueWrite。
- 3. 读队列操作函数LOS\_QueueRead。
- 4. 获取队列信息函数LOS\_QueueInfoGet。
- 5. 删除队列LOS\_QueueDelete。

## QUEUE 错误码

对队列存在失败可能性的操作,包括创建队列、删除队列等等,均需要返回对应的错误码,以便快速定位错误原因。

序号	定义	实际数值	描述	参考解决方案
1	LOS_ERRNO_Q UEUE_MAXNU M_ZERO	0x02000600	队列资源的 最大数目配 置为0	配置要大于0的队列资源的最大数量。如果不使用队列模块,则将配置项设置为将队列资源的最大数量的剪裁设置为NO。
2	LOS_ERRNO_Q UEUE_NO_ME MORY	0x02000601	队列块内存 无法初始化	为队列块分配更大的内存分 区,或减少队列资源的最大 数量 。
3	LOS_ERRNO_Q UEUE_CREATE _NO_MEMORY	0x02000602	队列创建的 内存未能被 请求	为队列分配更多的内存,或 减少要创建的队列中的队列 长度和节点的数目。
4	LOS_ERRNO_Q UEUE_SIZE_T OO_BIG	0x02000603	队列创建时 消息长度超 过上限	更改创建队列中最大消息的 大小至不超过上线

序号	定义	实际数值	描述	参考解决方案
5	LOS_ERRNO_Q UEUE_CB_UN AVAILABLE	0x02000604	已超过创建 的队列的数 量的上限	增加队列的配置资源数量
6	LOS_ERRNO_Q UEUE_NOT_FO UND	0x02000605	无效的队列	确保队列ID是有效的
7	LOS_ERRNO_Q UEUE_PEND_I N_LOCK	0x02000606	当任务被锁 定时,禁止 在队列中被 阻塞	使用队列前解锁任务
8	LOS_ERRNO_Q UEUE_TIMEO UT	0x02000607	等待处理队 列的时间超 时	检查设置的超时时间是否合 适
9	LOS_ERRNO_Q UEUE_IN_TSK USE	0x02000608	阻塞任务的 队列不能被 删除	使任务能够获得资源而不是 在队列中被阻塞
10	LOS_ERRNO_Q UEUE_WRITE_ IN_INTERRUP T	0x02000609	在中断处理 程序中不能 写队列	将写队列设为非阻塞模式
11	LOS_ERRNO_Q UEUE_NOT_C REATE	0x0200060a	队列未创建	检查队列中传递的句柄是否 有效
12	LOS_ERRNO_Q UEUE_IN_TSK WRITE	0x0200060b	队列读写不 同步	同步队列的读写
13	LOS_ERRNO_Q UEUE_CREAT_ PTR_NULL	0x0200060c	队列创建过 程中传递的 参数为空指 针	确保传递的参数不为空指针
14	LOS_ERRNO_Q UEUE_PARA_I SZERO	0x0200060d	队列创建过程中传递的队列长度或消息节点大小为0	传入正确的队列长度和消息 节点大小
15	LOS_ERRNO_Q UEUE_READ_I NVALID	0x0200060e	读取的队列 的handle无效	检查队列中传递的handle是 否有效
16	LOS_ERRNO_Q UEUE_READ_P TR_NULL	0x0200060f	队列读取过 程中传递的 指针为空	检查指针中传递的是否为空

序号	定义	实际数值	描述	参考解决方案
17	LOS_ERRNO_Q UEUE_READSI ZE_ISZERO	0x02000610	队列读取过程中传递的缓冲区大小为0	通过一个正确的缓冲区大小
18	LOS_ERRNO_Q UEUE_WRITE_ INVALID	0x02000611	队列写入过 程中传递的 队列handle无 效	检查队列中传递的handle是 否有效
19	LOS_ERRNO_Q UEUE_WRITE_ PTR_NULL	0x02000612	队列写入过 程中传递的 指针为空	检查指针中传递的是否为空
20	LOS_ERRNO_Q UEUE_WRITES IZE_ISZERO	0x02000613	队列写入过程中传递的缓冲区大小为0	通过一个正确的缓冲区大小
21	LOS_ERRNO_Q UEUE_WRITE_ NOT_CREATE	0x02000614	写入数据的 队列未创建	传入有效队列ID
22	LOS_ERRNO_Q UEUE_WRITE_ SIZE_TOO_BIG	0x02000615	队列写入过 程中传递的 缓冲区大小 比队列大小 要大	减少缓冲区大小,或增大队 列节点
23	LOS_ERRNO_Q UEUE_ISFULL	0x02000616	在队列写入 过程中没有 可用的空闲 节点	确保在队列写入之前,可以 使用空闲的节点
24	LOS_ERRNO_Q UEUE_PTR_NU LL	0x02000617	正在获取队 列信息时传 递的指针为 空	检查指针中传递的是否为空
25	LOS_ERRNO_Q UEUE_READ_I N_INTERRUPT	0x02000618	在中断处理 程序中不能 读队列	将读队列设为非阻塞模式
26	LOS_ERRNO_Q UEUE_MAIL_H ANDLE_INVAL ID	0x02000619	正在释放队 列的内存时 传递的队列 的handle无效	检查队列中传递的handle是 否有效
27	LOS_ERRNO_Q UEUE_MAIL_P TR_INVALID	0x0200061a	传入的消息 内存池指针 为空	检查指针是否为空

序号	定义	实际数值	描述	参考解决方案
28	LOS_ERRNO_Q UEUE_MAIL_F REE_ERROR	0x0200061b	membox内存 释放失败	传入非空membox内存指针
29	LOS_ERRNO_Q UEUE_READ_ NOT_CREATE	0x0200061c	待读取的队 列未创建	传入有效队列ID
30	LOS_ERRNO_Q UEUE_ISEMPT Y	0x0200061d	队列已空	确保在读取队列时包含消息
31	LOS_ERRNO_Q UEUE_READ_S IZE_TOO_SMA LL	0x0200061f	读缓冲区大 小小于队列 大小	增加缓冲区大小,或减小队 列节点大小

#### 平台差异性

在3516A平台上,写入队列的数据长度不需要四字节对齐,但在3518e平台上,写入队列的数据需要进行四字节对齐。

### 3.4.3 注意事项

- 系统可配置的队列资源个数是指:整个系统的队列资源总个数,而非用户能使用的个数。例如:系统软件定时器多占用一个队列资源,那么系统可配置的队列资源就会减少一个。
- 调用 LOS\_QueueCreate 函数时所传入的队列名暂时未使用,作为以后的预留参数。
- 队列接口函数中的入参uwTimeOut是指相对时间。
- LOS\_QueueReadCopy和LOS\_QueueWriteCopy是一组接口,LOS\_QueueRead和LOS\_QueueWrite是一组接口,两组接口需要配套使用。
- 鉴于LOS\_QueueWrite和LOS\_QueueRead这组接口实际操作的是数据地址,用户必须保证调用LOS\_QueueRead获取到的指针所指向内存区域在读队列期间没有被异常修改或释放,否则可能会导致不可预知的后果。

## 3.4.4 编程实例

#### 实例描述

创建一个队列,两个任务。任务1调用发送接口发送消息;任务2通过接收接口接收消息。

- 1. 通过LOS TaskCreate创建任务1和任务2。
- 2. 通过LOS QueueCreate创建一个消息队列。
- 3. 在任务1 send Entry中发送消息。

- 4. 在任务2 recv Entry中接收消息。
- 5. 通过LOS\_QueueDelete删除队列。

#### 编程示例

```
#include "los_task.h"
#include "los_queue.h"
static UINT32 g_uwQueue;
CHAR abuf[] = "test is message x";
/*任务1发送数据*/
void *send_Entry(void *arg)
    UINT32 i = 0, uwRet = 0;
   UINT32 uwlen = sizeof(abuf);
    while (i \leq5)
        abuf[uwlen -2] = '0' + i;
        /*将abuf里的数据写入队列*/
        uwRet = LOS_QueueWrite(g_uwQueue, abuf, uwlen, 0);
        if(uwRet != LOS_OK)
            dprintf("send message failure, error:%x\n", uwRet);
       LOS_TaskDelay(5);
/*任务2接收数据*/
void *recv_Entry(void *arg)
    UINT32 uwReadbuf;
   UINT32 uwRet = 0;
    while (1)
        /*读取队列里的数据存入uwReadbuf里*/
        uwRet = LOS_QueueRead(g_uwQueue, &uwReadbuf, 50, 0);
        if(uwRet != LOS_OK)
            dprintf("recv message failure, error:%x\n", uwRet);
        dprintf("recv message:%s\n", (char *)uwReadbuf);
        LOS_TaskDelay(5);
    /*删除队列*/
    while (LOS_OK != LOS_QueueDelete(g_uwQueue))
        LOS_TaskDelay(1);
    dprintf("delete the queue success!\n");
int Example_creat_task(void)
    UINT32 \text{ uwRet} = 0;
    UINT32 uwTask1, uwTask2;
    TSK_INIT_PARAM_S stInitParam1;
    /*创建任务1*/
```

```
stInitParaml.pfnTaskEntry = send_Entry;
stInitParam1.usTaskPrio = 9;
stInitParam1.uwStackSize = 0x400;
stInitParam1.pcName = "sendQueue";
stInitParam1.uwResved = LOS_TASK_STATUS_DETACHED;
LOS_TaskLock();//锁住任务,防止新创建的任务比本任务高而发生调度
uwRet = LOS_TaskCreate(&uwTask1, &stInitParam1);
if(uwRet != LOS_OK)
    dprintf("create task1 failed!, error:%x\n", uwRet);
   return uwRet;
/*创建任务2*/
stInitParam1.pfnTaskEntry = recv_Entry;
uwRet = LOS_TaskCreate(&uwTask2, &stInitParam1);
if(uwRet != LOS_OK)
   dprintf("create task2 failed!, error:%x\n", uwRet);
   return uwRet;
/*创建队列*/
uwRet = LOS_QueueCreate("queue", 5, &g_uwQueue, 0, 50);
if(uwRet != LOS OK)
   dprintf("create queue failure!, error:%x\n", uwRet);
dprintf("create the queue success!\n");
LOS_TaskUnlock();//解锁任务,只有队列创建后才开始任务调度
```

### 结果验证

```
--- Test start---
create the queue success!
recv message:test is message 0
recv message:test is message 1
recv message:test is message 2
recv message:test is message 3
recv message:test is message 4
recv message failure, error:200061d
delete the queue success!
```

### 完整实例代码

sample queue.c

## 3.5 事件

## 3.5.1 概述

### 基本概念

事件是一种实现任务间通信的机制,可用于实现任务间的同步,但事件通信只能是事件类型的通信,无数据传输。一个任务可以等待多个事件的发生:可以是任意一个事件发生时唤醒任务进行事件处理;也可以是几个事件都发生后才唤醒任务进行事件处理。事件集合用32位无符号整型变量来表示,每一位代表一个事件。

多任务环境下,任务之间往往需要同步操作,一个等待即是一个同步。事件可以提供一对多、多对多的同步操作。一对多同步模型:一个任务等待多个事件的触发;多对多同步模型:多个任务等待多个事件的触发。

任务可以通过创建事件控制块来实现对事件的触发和等待操作。Huawei LiteOS的事件 仅用于任务间的同步,不提供数据传输功能。

Huawei LiteOS提供的事件具有如下特点:

- 事件不与任务相关联,事件相互独立,一个32位的变量,用于标识该任务发生的事件类型,其中每一位表示一种事件类型(0表示该事件类型未发生、1表示该事件类型已经发生),一共31种事件类型(第25位保留)。
- 事件仅用于任务间的同步,不提供数据传输功能。
- 多次向任务发送同一事件类型,等效于只发送一次。
- 允许多个任务对同一事件进行读写操作。
- 支持事件读写超时机制。

#### 事件控制块

```
/**

* @ingroup los_event

* Event control structure

*/

typedef struct tagEvent

{

UINT32 uwEventID; /**标识发生的事件类型位*/

LOS_DL_LIST stEventList; /**读取事件任务链表*/
} EVENT_CB_S, *PEVENT_CB_S;
```

uwEventID: 用于标识该任务发生的事件类型,其中每一位表示一种事件类型(0表示该事件类型未发生、1表示该事件类型已经发生),一共31种事件类型,第25位系统保留。

#### 事件读取模式

在读事件时,可以选择读取模式。读取模式如下:

所有事件(LOS\_WAITMODE\_AND): 读取掩码中所有事件类型,只有读取的所有事件类型都发生了,才能读取成功。

任一事件(LOS\_WAITMODE\_OR): 读取掩码中任一事件类型,读取的事件中任意一种事件类型发生了,就可以读取成功。

清除事件(LOS\_WAITMODE\_CLR): LOS\_WAITMODE\_AND|
LOS\_WAITMODE\_CLR或 LOS\_WAITMODE\_OR| LOS\_WAITMODE\_CLR 时表示读取成功后,对应事件类型位会自动清除。

#### 运作机制

读事件时,可以根据入参事件掩码类型uwEventMask读取事件的单个或者多个事件类型。事件读取成功后,如果设置LOS\_WAITMODE\_CLR会清除已读取到的事件类型,反之不会清除已读到的事件类型,需显式清除。可以通过入参选择读取模式,读取事件掩码类型中所有事件还是读取事件掩码类型中任意事件。

写事件时,对指定事件写入指定的事件类型,可以一次同时写多个事件类型。写事件会触发任务调度。

清除事件时,根据入参事件和待清除的事件类型,对事件对应位进行清0操作。

对事件2,事件5 对事件2,事件3 感兴趣, 逻辑与 感兴趣,逻辑或 事件控制块 a任务等待 b任务等待 任务未唤醒,继 任务唤醒, 执行 续等待事件5 相应操作 发生 事件控制块 a任务唤醒 b任务等待 事件2发生 任务唤醒,执行 相应操作 事件控制块 a任务唤醒 b任务唤醒

#### 图 3-8 事件唤醒任务示意图

事件5发生

## 3.5.2 开发指导

### 使用场景

事件可应用于多种任务同步场合,能够一定程度替代信号量。

### 功能

Huawei LiteOS系统中的事件模块为用户提供下面几个接口。

功能分类	接口名	描述
事件初始化	LOS_EventInit	初始化一个事件控制块
读事件	LOS_EventRead	读取指定事件类型,超时时间为相对时间:单位 为Tick

功能分类	接口名	描述
写事件	LOS_EventWrite	写指定的事件类型
清除事件	LOS_EventClear	清除指定的事件类型
校验事件掩 码	LOS_EventPoll	根据用户传入的事件值、事件掩码及校验模式, 返回用户传入的事件是否符合预期
销毁事件	LOS_EventDestr	销毁指定的事件控制块

### 开发流程

使用事件模块的典型流程如下:

- 1. 调用事件初始化LOS\_EventInit接口,初始化事件等待队列。
- 2. 写事件LOS\_EventWrite,配置事件掩码类型。
- 3. 读事件LOS\_EventRead,可以选择读取模式。
- 4. 清除事件LOS\_EventClear,清除指定的事件类型。

## Event 错误码

对事件存在失败的可能性操作,包括事件初始化,事件销毁,事件读写,时间清除

序号	定义	实际值	描述	参考解决方案
1	LOS_ERRNO_ EVENT_SETB IT_INVALID	0x02001c00	事件ID的第25 个bit不能设置 为1,因为该位 已经作为错误 码使用	事件ID的第 25bit置为0
2	LOS_ERRNO_ EVENT_READ _TIMEOUT	0x02001c01	读超时	增加等待时间 或者重新读取
3	LOS_ERRNO_ EVENT_EVEN TMASK_INVA LID	0x02001c02	入参的事件ID 是无效的	传入有效的事 件ID参数
4	LOS_ERRNO_ EVENT_READ _IN_INTERRU PT	0x02001c03	在中断中读取 事件	启动新的任务 来获取事件
5	LOS_ERRNO_ EVENT_FLAG S_INVALID	0x02001c04	读取事件的 mode无效	传入有效的 mode参数

序号	定义	实际值	描述	参考解决方案
6	LOS_ERRNO_ EVENT_READ _IN_LOCK	0x02001c05	任务锁住,不 能读取事件	解锁任务,再 读取事件
7	LOS_ERRNO_ EVENT_PTR_ NULL	0x02001c06	传入的参数为 空指针	传入非空入参

错误码定义:错误码是一个32位的存储单元,31~24位表示错误等级,23~16位表示错误码标志,15~8位代表错误码所属模块,7~0位表示错误码序号,如下

#define LOS ERRNO OS ERROR(MID, ERRNO) \

(LOS\_ERRTYPE\_ERROR | LOS\_ERRNO\_OS\_ID | ((UINT32)(MID) << 8) | (ERRNO))

LOS ERRTYPE ERROR: Define critical OS errors

LOS\_ERRNO\_OS\_ID: OS error code flag

MID: OS\_MOUDLE\_ID

LOS\_MOD\_EVENT: Event module ID

ERRNO: error ID number

例如:

#define LOS\_ERRNO\_EVENT\_READ\_IN\_LOCK LOS ERRNO OS ERROR(LOS MOD EVENT, 0x05)

#### 平台差异性

无。

## 3.5.3 注意事项

- 在系统初始化之前不能调用读写事件接口。如果调用,则系统运行会不正常。
- 在中断中,可以对事件对象进行写操作,但不能读操作。
- 在锁任务调度状态下,禁止任务阻塞与读事件。
- LOS\_EventClear 入参值是:要清除的指定事件类型的反码(~uwEvents)。
- 事件掩码的第25位不能使用,原因是为了区别LOS\_EventRead接口返回的是事件 还是错误码。

## 3.5.4 编程实例

#### 实例描述

示例中,任务Example\_TaskEntry创建一个任务Example\_Event,Example\_Event读事件阻塞,Example TaskEntry向该任务写事件。

1. 在任务Example\_TaskEntry创建任务Example\_Event,其中任务Example\_Event优先级高于Example\_TaskEntry。

- 2. 在任务Example\_Event中读事件0x00000001,阻塞,发生任务切换,执行任务 Example TaskEntry。
- 3. 在任务Example\_TaskEntry向任务Example\_Event写事件0x00000001,发生任务切换,执行任务Example Event。
- 4. Example Event得以执行,直到任务结束。
- 5. Example\_TaskEntry得以执行,直到任务结束。

#### 编程示例

可以通过打印的先后顺序理解事件操作时伴随的任务切换。

代码实现如下:

```
#include "los_event.h"
#include "los_task.h"
/*任务PID*/
UINT32 g_TestTaskID01;
/*事件控制结构体*/
EVENT CB S example event;
/*等待的事件类型*/
#define event_wait 0x0000001
/*用例任务入口函数*/
VOID Example_Event()
    UINT32 uwRet:
    UINT32 uwEvent;
/*超时 等待方式读事件, 超时时间为100 Tick
   若100 Tick 后未读取到指定事件,读事件超时,任务直接唤醒*/
    printf("Example_Event wait event 0x%x \n", event_wait);
    uwEvent = LOS_EventRead(&example_event, event_wait, LOS_WAITMODE_AND, 100);
    if(uwEvent == event_wait)
        printf("Example_Event, read event :0x%x\n", uwEvent);
    else
        printf("Example_Event, read event timeout\n");
    return;
UINT32 Example_TaskEntry()
    UINT32 uwRet:
    TSK_INIT_PARAM_S stTask1;
    /*事件初始化*/
    uwRet = LOS_EventInit(&example_event);
    if(uwRet != LOS_OK)
        printf("init event failed .\n");
        return -1;
    /*创建任务*/
    {\tt memset}\left(\&{\tt stTask1},\ 0,\ {\tt sizeof}\left({\tt TSK\_INIT\_PARAM\_S}\right)\right);
    stTask1.pfnTaskEntry = (TSK_ENTRY_FUNC)Example_Event;
                     = "EventTsk1";
    stTask1.pcName
    stTask1.uwStackSize = OS_TSK_DEFAULT_STACK_SIZE;
    stTask1.usTaskPrio = 5;
    uwRet = LOS_TaskCreate(&g_TestTaskID01, &stTask1);
    if(uwRet != LOS OK)
```

```
printf("task create failed .\n");
   return LOS_NOK;
/*写用例任务等待的事件类型*/
printf("Example_TaskEntry write event .\n");
uwRet = LOS_EventWrite(&example_event, event_wait);
if(uwRet != LOS_OK)
   printf("event write failed .\n");
   return LOS NOK;
/*清标志位*/
printf("EventMask:%d\n", example_event.uwEventID);
LOS\_EventClear\,(\&example\_event, ~\mbox{-example\_event.uwEventID})\;;
printf("EventMask:%d\n", example_event.uwEventID);
/*删除任务*/
uwRet = LOS TaskDelete(g TestTaskID01);
if(uwRet != LOS_OK)
   printf("task delete failed . \n");
   return LOS_NOK;
return LOS OK;
```

#### 结果验证

编译运行得到的结果为:

```
Example_Event wait event 0x1
Example_TaskEntry write event .
Example_Event, read event :0x1
EventMask:1
EventMask:0
```

#### 完整实例代码

sample\_event.c

## 3.6 互斥锁

## 3.6.1 概述

### 基本概念

互斥锁又称互斥型信号量,是一种特殊的二值性信号量,用于实现对共享资源的独占 式处理。

任意时刻互斥锁的状态只有两种,开锁或闭锁。当有任务持有时,互斥锁处于闭锁状态,这个任务获得该互斥锁的所有权。当该任务释放它时,该互斥锁被开锁,任务失去该互斥锁的所有权。当一个任务持有互斥锁时,其他任务将不能再对该互斥锁进行开锁或持有。

多任务环境下往往存在多个任务竞争同一共享资源的应用场景, 互斥锁可被用于对共享资源的保护从而实现独占式访问。另外, 互斥锁可以解决信号量存在的优先级翻转问题。

Huawei LiteOS提供的互斥锁具有如下特点:

● 通过优先级继承算法,解决优先级翻转问题。

### 运作机制

#### 互斥锁运作原理

多任务环境下会存在多个任务访问同一公共资源的场景,而有些公共资源是非共享的,需要任务进行独占式处理。互斥锁怎样来避免这种冲突呢?

用互斥锁处理非共享资源的同步访问时,如果有任务访问该资源,则互斥锁为加锁状态。此时其他任务如果想访问这个公共资源则会被阻塞,直到互斥锁被持有该锁的任务释放后,其他任务才能重新访问该公共资源,此时互斥锁再次上锁,如此确保同一时刻只有一个任务正在访问这个公共资源,保证了公共资源操作的完整性。

#### 图 3-9 互斥锁运作示意图



## 3.6.2 开发指导

### 使用场景

互斥锁可以提供任务之间的互斥机制,用来防止两个任务在同一时刻访问相同的共享 资源。

#### 功能

Huawei LiteOS 系统中的互斥锁模块为用户提供下面几种功能。

功能分类	接口名	描述
互斥锁的创建和删除	LOS_MuxCreate	创建互斥锁
	LOS_MuxDelete	删除指定的互斥锁
互斥锁的申请和释放	LOS_MuxPend	申请指定的互斥锁

功能分类	接口名	描述	
	LOS_MuxPost	释放指定的互斥锁	

#### 开发流程

互斥锁典型场景的开发流程:

- 1. 创建互斥锁LOS MuxCreate。
- 2. 申请互斥锁LOS\_MuxPend。

申请模式有三种:无阻塞模式、永久阻塞模式、定时阻塞模式。

- 无阻塞模式:任务需要申请互斥锁,若该互斥锁当前没有任务持有,或者持有该互斥锁的任务和申请该互斥锁的任务为同一个任务,则申请成功
- 永久阻塞模式:任务需要申请互斥锁,若该互斥锁当前没有被占用,则申请成功。否则,该任务进入阻塞态,系统切换到就绪任务中优先级最高者继续执行。任务进入阻塞态后,直到有其他任务释放该互斥锁,阻塞任务才会重新得以执行
- 定时阻塞模式:任务需要申请互斥锁,若该互斥锁当前没有被占用,则申请成功。否则该任务进入阻塞态,系统切换到就绪任务中优先级最高者继续执行。任务进入阻塞态后,指定时间超时前有其他任务释放该互斥锁,或者用户指定时间超时后,阻塞任务才会重新得以执行
- 3. 释放互斥锁LOS MuxPost。
  - 如果有任务阻塞于指定互斥锁,则唤醒最早被阻塞的任务,该任务进入就绪态,并进行任务调度;
  - 如果没有任务阻塞于指定互斥锁,则互斥锁释放成功。
- 4. 删除互斥锁LOS MuxDelete。

#### 互斥锁错误码

对互斥锁存在失败的可能性操作,包括互斥锁创建,互斥锁删除,互斥锁申请,互斥 锁释放

序号	定义	实际数值	描述	参考解决方案
1	LOS_ERRNO_ MUX_NO_ME MORY	0x02001d00	内存请求失败	减少互斥锁限 制数量的上限
2	LOS_ERRNO_ MUX_INVALI D	0x02001d01	互斥锁不可用	传入有效的互 斥锁的ID
3	LOS_ERRNO_ MUX_PTR_N ULL	0x02001d02	入参为空	确保入参可用
4	LOS_ERRNO_ MUX_ALL_B USY	0x02001d03	没有互斥锁可 用	增加互斥锁限 制数量的上限

序号	定义	实际数值	描述	参考解决方案
5	LOS_ERRNO_ MUX_UNAVAI LABLE	0x02001d04	锁失败,因为 锁被其他线程 使用	等待其他线程 解锁或者设置 等待时间
6	LOS_ERRNO_ MUX_PEND_I NTERR	0x02001d05	在中断中使用 互斥锁	在中断中禁止 调用此接口
7	LOS_ERRNO_ MUX_PEND_I N_LOCK	0x02001d06	任务调度没有 使能,线程等 待另一个线程 释放锁	设置PEND为 非阻塞模式或 者使能任务调 度
8	LOS_ERRNO_ MUX_TIMEO UT	0x02001d07	互斥锁PEND 超时	增加等待时间 或者设置一直 等待模式
9	LOS_ERRNO_ MUX_OVERF LOW	0x02001d08	暂未使用,待 扩展	无
10	LOS_ERRNO_ MUX_PENDE D	0x02001d09	删除正在使用 的锁	等待解锁再删除锁
11	LOS_ERRNO_ MUX_GET_C OUNT_ERR	0x02001d0a	暂未使用,待 扩展	无
12	LOS_ERRNO_ MUX_REG_E RROR	0x02001d0b	暂未使用,待 扩展	无

错误码定义:错误码是一个32位的存储单元,31~24位表示错误等级,23~16位表示错误码标志,15~8位代表错误码所属模块,7~0位表示错误码序号,如下

#define LOS\_ERRNO\_OS\_ERROR(MID, ERRNO) \

(LOS\_ERRTYPE\_ERROR | LOS\_ERRNO\_OS\_ID | ((UINT32)(MID) << 8) | (ERRNO))

LOS\_ERRTYPE\_ERROR: Define critical OS errors

LOS\_ERRNO\_OS\_ID: OS error code flag

LOS\_MOD\_MUX: Mutex module ID

MID: OS MOUDLE ID

ERRNO: error ID number

例如:

LOS ERRNO MUX TIMEOUT LOS ERRNO OS ERROR(LOS MOD MUX, 0x07)

#### 平台差异性

无。

## 3.6.3 注意事项

- 两个任务不能对同一把互斥锁加锁。如果某任务对已被持有的互斥锁加锁,则该任务会被挂起,直到持有该锁的任务对互斥锁解锁,才能执行对这把互斥锁的加锁操作。
- 互斥锁不能在中断服务程序中使用。
- Huawei LiteOS作为实时操作系统需要保证任务调度的实时性,尽量避免任务的长时间阻塞,因此在获得互斥锁之后,应该尽快释放互斥锁。
- 持有互斥锁的过程中,不得再调用LOS\_TaskPriSet等接口更改持有互斥锁任务的优先级。

## 3.6.4 编程实例

#### 实例描述

本实例实现如下流程。

- 1. 任务Example\_TaskEntry创建一个互斥锁,锁任务调度,创建两个任务 Example\_MutexTask1、Example\_MutexTask2,Example\_MutexTask2优先级高于 Example MutexTask1,解锁任务调度。
- 2. Example\_MutexTask2被调度,永久申请互斥锁,然后任务休眠100Tick,Example\_MutexTask2挂起,Example\_MutexTask1被唤醒。
- 3. Example\_MutexTask1申请互斥锁,等待时间为10Tick,因互斥锁仍被 Example\_MutexTask2持有,Example\_MutexTask1挂起,10Tick后未拿到互斥锁, Example\_MutexTask1被唤醒,试图以永久等待申请互斥锁,Example\_MutexTask1 挂起。
- 4. 100Tick后Example\_MutexTask2唤醒,释放互斥锁后,Example\_MutexTask1被调度运行,最后释放互斥锁。
- 5. Example\_MutexTask1执行完,300Tick后任务Example\_TaskEntry被调度运行,删除互斥锁。

#### 编程示例

#### 前提条件:

- 在los config.h中,将OS INCLUDE MUX配置项打开。
- 配好OS MUX MAX SUPPORT NUM最大的互斥锁个数。

#### 代码实现如下:

```
#include "los_mux.h"
#include "los_task.h"

/*互斥锁句柄ID*/
MUX_HANDLE_T g_Testmux01;
/*任务PID*/
UINT32 g_TestTaskID01;
UINT32 g_TestTaskID02;

VOID Example MutexTask1()
```

```
UINT32 uwRet;
   printf("task1 try to get mutex, wait 10 Tick.\n");
    /*申请互斥锁*/
   uwRet=LOS_MuxPend(g_Testmux01, 10);
    if(uwRet == LOS_OK)
       printf("task1 get mutex g_Testmux01.\n");
        /*释放互斥锁*/
       LOS_MuxPost(g_Testmux01);
       return;
   else if(uwRet == LOS_ERRNO_MUX_TIMEOUT )
           printf("task1 timeout and try to get mutex, wait forever.\n");
            /*申请互斥锁*/
           uwRet = LOS_MuxPend(g_Testmux01, LOS_WAIT_FOREVER);
            if(uwRet == LOS OK)
               printf("task1 wait forever, get mutex g_Testmux01. \n");
                /*释放互斥锁*/
               LOS_MuxPost(g_Testmux01);
               return;
   return;
VOID Example_MutexTask2()
   UINT32 uwRet;
   printf("task2 try to get mutex, wait forever. \n");
    /*申请互斥锁*/
   uwRet=LOS_MuxPend(g_Testmux01, LOS_WAIT_FOREVER);
   printf("task2 get mutex g_Testmux01 and suspend 100 Tick.\n");
    /*任务休眠100 Tick*/
   LOS_TaskDelay(100);
   printf("task2 resumed and post the g_Testmux01\n");
    /*释放互斥锁*/
   LOS MuxPost(g Testmux01);
   return;
UINT32 Example_TaskEntry()
   UINT32 uwRet;
   TSK_INIT_PARAM_S stTask1;
   TSK_INIT_PARAM_S stTask2;
    /*创建互斥锁*/
   LOS\_MuxCreate(\&g\_Testmux01);
    /*锁任务调度*/
   LOS TaskLock();
   /*创建任务1*/
   memset(&stTask1, 0, sizeof(TSK_INIT_PARAM_S));
   stTask1.pfnTaskEntry = (TSK_ENTRY_FUNC)Example_MutexTask1;
                       = "MutexTsk1";
   stTask1.pcName
   stTask1.uwStackSize = OS_TSK_DEFAULT_STACK_SIZE;
stTask1.usTaskPrio = 5;
   uwRet = LOS_TaskCreate(&g_TestTaskID01, &stTask1);
```

```
if(uwRet != LOS_OK)
    printf("task1 create failed .\n");
    return LOS NOK;
/*创建任务2*/
memset(&stTask2, 0, sizeof(TSK_INIT_PARAM_S));
stTask2.pfnTaskEntry = (TSK_ENTRY_FUNC)Example_MutexTask2;
                 = "MutexTsk2";
stTask2.pcName
stTask2.uwStackSize = OS_TSK_DEFAULT_STACK_SIZE;
stTask2.usTaskPrio = 4;
uwRet = LOS_TaskCreate(&g_TestTaskID02, &stTask2);
if(uwRet != LOS_OK)
    printf("task2 create failed .\n");
    return LOS_NOK;
/*解锁任务调度*/
LOS_TaskUnlock();
/*任务休眠300 Tick*/
LOS_TaskDelay(300);
/*删除互斥锁*/
LOS\_MuxDelete(g\_Testmux01);
/*删除任务1*/
uwRet = LOS_TaskDelete(g_TestTaskID01);
if(uwRet != LOS OK)
    printf("task1 delete failed .\n");
   return LOS_NOK;
/*删除任务2*/
uwRet = LOS_TaskDelete(g_TestTaskID02);
if(uwRet != LOS_OK)
    printf("task2 delete failed .\n");
    return LOS_NOK;
return LOS_OK;
```

### 结果验证

#### 编译运行得到的结果为:

```
task2 try to get mutex, wait forever.

task2 get mutex g_Testmux01 and suspend 100 ticks.

task1 try to get mutex, wait 10 ticks.

task1 timeout and try to get mutex, wait forever.

task2 resumed and post the g_Testmux01

task1 wait forever, get mutex g_Testmux01.
```

### 完整实例代码

sample\_mutex.c

## 3.7 信号量

### 3.7.1 概述

#### 基本概念

信号量(Semaphore)是一种实现任务间通信的机制,实现任务之间同步或临界资源的 互斥访问。常用于协助一组相互竞争的任务来访问临界资源。

在多任务系统中,各任务之间需要同步或互斥实现临界资源的保护,信号量功能可以为用户提供这方面的支持。

通常一个信号量的计数值用于对应有效的资源数,表示剩下的可被占用的互斥资源数。其值的含义分两种情况:

- 0,表示没有积累下来的Post操作,且有可能有在此信号量上阻塞的任务。
- 正值,表示有一个或多个Post下来的释放操作。

以同步为目的的信号量和以互斥为目的的信号量在使用有如下不同:

- 用作互斥时,信号量创建后记数是满的,在需要使用临界资源时,先取信号量, 使其变空,这样其他任务需要使用临界资源时就会因为无法取到信号量而阻塞, 从而保证了临界资源的安全。
- 用作同步时,信号量在创建后被置为空,任务1取信号量而阻塞,任务2在某种条件发生后,释放信号量,于是任务1得以进入READY或RUNNING态,从而达到了两个任务间的同步。

#### 运作机制

#### 信号量控制块

```
/**
* @ingroup los_sem
* Semaphore control structure.
*/
typedef struct
   UINT8
                 usSemStat;
                                   /**是否使用标志位*/
   UINT16
                 uwSemCount;
                                   /**信号量索引号*/
   UINT32
                 usSemID:
                                    /**信号量计数*/
   LOS DL LIST
                 stSemList;
                                    /**挂接阻塞于该信号量的任务*/
} SEM_CB_S;
```

#### 信号量运作原理

信号量初始化,为配置的N个信号量申请内存(N值可以由用户自行配置,受内存限制,详见第十章配置参考),并把所有的信号量初始化成未使用,并加入到未使用链表中供系统使用。

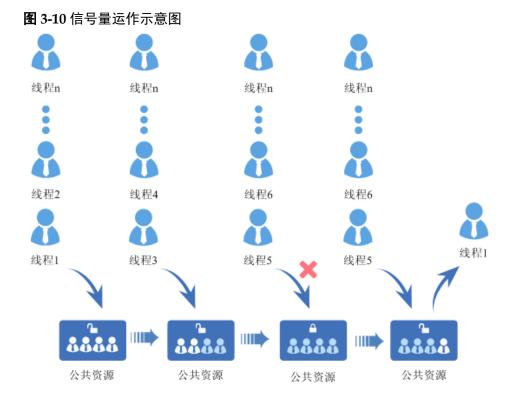
信号量创建,从未使用的信号量链表中获取一个信号量资源,并设定初值。

信号量申请,若其计数器值大于0,则直接减1返回成功。否则任务阻塞,等待其它任务释放该信号量,等待的超时时间可设定。当任务被一个信号量阻塞时,将该任务挂到信号量等待任务队列的队尾。

信号量释放,若没有任务等待该信号量,则直接将计数器加1返回。否则唤醒该信号量等待任务队列上的第一个任务。

信号量删除,将正在使用的信号量置为未使用信号量,并挂回到未使用链表。

信号量允许多个任务在同一时刻访问同一资源,但会限制同一时刻访问此资源的最大任务数目。访问同一资源的任务数达到该资源的最大数量时,会阻塞其他试图获取该资源的任务,直到有任务释放该信号量。



## 3.7.2 开发指导

### 使用场景

信号量是一种非常灵活的同步方式,可以运用在多种场合中,实现锁、同步、资源计数等功能,也能方便的用于任务与任务,中断与任务的同步中。

#### 功能

Huawei LiteOS 系统中的信号量模块为用户提供下面几种功能。

功能分类	接口名	描述
信号量的创建和删除	LOS_SemCreate	创建信号量
	LOS_SemDelete	删除指定的信号量
信号量的申请和释放	LOS_SemPend	申请指定的信号量
	LOS_SemPost	释放指定的信号量

#### 开发流程

信号量的开发典型流程:

- 1. 创建信号量LOS SemCreate。
- 2. 申请信号量LOS SemPend。

信号量有三种申请模式: 无阻塞模式、永久阻塞模式、定时阻塞模式

- 无阻塞模式:任务需要申请信号量,若当前信号量的任务数没有到信号量设定的上限,则申请成功。否则,立即返回申请失败
- 永久阻塞模式:任务需要申请信号量,若当前信号量的任务数没有到信号量设定的上限,则申请成功。否则,该任务进入阻塞态,系统切换到就绪任务中优先级最高者继续执行。任务进入阻塞态后,直到有其他任务释放该信号量,阻塞任务才会重新得以执行
- 定时阻塞模式:任务需要申请信号量,若当前信号量的任务数没有到信号量设定的上限,则申请成功。否则,该任务进入阻塞态,系统切换到就绪任务中优先级最高者继续执行。任务进入阻塞态后,指定时间超时前有其他任务释放该信号量,或者用户指定时间超时后,阻塞任务才会重新得以执行
- 3. 释放信号量LOS SemPost。
  - 如果有任务阻塞于指定信号量,则唤醒该信号量阻塞队列上的第一个任务。 该任务进入就绪态,并进行调度
  - 如果没有任务阻塞于指定信号量,释放信号量成功
- 4. 删除信号量LOS SemDelete。

#### 信号量错误码

对可能导致信号量操作失败的情况,包括创建信号量、申请信号量、释放信号量、删除信号量等,均需要返回对应的错误码,以便快速定位错误原因。

序号	定义	实际数值	描述	参考解决方案
1	LOS_ERRNO_SEM_ NO_MEMORY	0x0200070 0	内存空间不足	分配更大的内存分 区
2	LOS_ERRNO_SEM_ INVALID	0x0200070 1	非法传参	改变传数为合法值
3	LOS_ERRNO_SEM_ PTR_NULL	0x0200070 2	传入空指针	传入合法指针
4	LOS_ERRNO_SEM_ ALL_BUSY	0x0200070 3	信号量控制块不可 用	释放资源信号量资 源
5	LOS_ERRNO_SEM_ UNAVAILABLE	0x0200070 4	定时时间非法	传入正确的定时时 间
6	LOS_ERRNO_SEM_ PEND_INTERR	0x0200070 5	中断期间非法调用 LOS_SemPend	中断期间禁止调用 LOS_SemPend
7	LOS_ERRNO_SEM_ PEND_IN_LOCK	0x0200070 6	任务被锁,无法获 得信号量	在任务被锁时,不 能调用 LOS_SemPend
8	LOS_ERRNO_SEM_ TIMEOUT	0x0200070 7	获取信号量时间超 时	将时间设置在合理 范围内

序号	定义	实际数值	描述	参考解决方案
9	LOS_ERRNO_SEM_ OVERFLOW	0x0200070 8	信号量允许pend次 数超过最大值	传入合法的值
10	LOS_ERRNO_SEM_ PENDED	0x0200070 9	等待信号量的任务 队列不为空	唤醒所有等待该型 号量的任务后删除 该信号量

错误码定义: 错误码是一个32位的存储单元,31~24位表示错误等级,23~16位表示错 误码标志, 15~8位代表错误码所属模块, 7~0位表示错误码序号, 如下

#define LOS\_ERRNO\_OS\_NORMAL(MID, ERRNO) (LOS\_ERRTYPE\_NORMAL | LOS\_ERRNO\_OS\_ID | ((UINT32) (MID) << 8) | (ERRNO)) LOS\_ERRTYPE\_NORMAL : Define the error level as critical LOS ERRNO OS ID : OS error code flag. MID: OS\_MOUDLE\_ID ERRNO: error ID number

#### 例如:

LOS\_ERRNO\_SEM\_NO\_MEMORY LOS\_ERRNO\_OS\_ERROR(LOS\_MOD\_SEM, 0x00))



#### 注意

错误码序号 0x16、0x1c, 未被定义, 不可用。

### 平台差异性

无。

## 3.7.3 注意事项

由于中断不能被阻塞,因此在申请信号量时,阻塞模式不能在中断中使用。

## 3.7.4 编程实例

#### 实例描述

本实例实现如下功能;

- 测试任务Example TaskEntry创建一个信号量,锁任务调度,创建两个任务 Example SemTask1、Example SemTask2,Example SemTask2优先级高于 Example SemTask1,两个任务中申请同一信号量,解锁任务调度后两任务阻塞, 测试任务Example\_TaskEntry释放信号量。
- Example SemTask2得到信号量,被调度,然后任务休眠20Tick, Example SemTask2延迟, Example SemTask1被唤醒。
- Example SemTask1定时阻塞模式申请信号量,等待时间为10Tick,因信号量仍被 Example\_SemTask2持有,Example\_SemTask1挂起,10Tick后仍未得到信号量,

Example\_SemTask1被唤醒,试图以永久阻塞模式申请信号量,Example\_SemTask1 挂起。

- 4. 20Tick后Example\_SemTask2唤醒,释放信号量后,Example\_SemTask1得到信号量被调度运行,最后释放信号量。
- 5. Example\_SemTask1执行完,40Tick后任务Example\_TaskEntry被唤醒,执行删除信号量,删除两个任务。

#### 编程示例

#### 前提条件:

- 在los\_config.h中,将LOSCFG\_BASE\_IPC\_SEM配置为YES。
- 配置用户定义的LOSCFG\_BASE\_IPC\_SEM\_LIMIT最大的信号量数,如1024。

#### 代码实现如下:

```
#include "los_sem.h"
/*任务PID*/
static UINT32 g_TestTaskID01, g_TestTaskID02;
/*测试任务优先级*/
#define TASK PRIO TEST 5
/*信号量结构体ID*/
static SEM_HANDLE_T g_usSemID;
VOID Example_SemTask1(void)
   UINT32 uwRet:
   printf("Example_SemTask1 try get sem g_usSemID , timeout 10 ticks.\n");
    /*定时阻塞模式申请信号量,定时时间为10Tick*/
   uwRet = LOS_SemPend(g_usSemID, 10);
    /*申请到信号量*/
    if(LOS_OK == uwRet)
        LOS_SemPost(g_usSemID);
        return:
    /*定时时间到,未申请到信号量*/
    if(LOS_ERRNO_SEM_TIMEOUT == uwRet)
       printf("Example_SemTask1 timeout and try get sem g_usSemID wait forever.\n");
       /*永久阻塞模式申请信号量*/
       uwRet = LOS\_SemPend(g\_usSemID, LOS\_WAIT\_FOREVER);
       printf("Example_SemTask1 wait_forever and get sem g_usSemID . \n");
       if(LOS OK == uwRet)
           LOS_SemPost(g_usSemID);
           return;
   return;
VOID Example SemTask2(void)
   UINT32 uwRet;
   printf(\text{"Example\_SemTask2 try get sem g\_usSemID wait forever.} \\ \texttt{\n''});
    /*永久阻塞模式申请信号量*/
   uwRet = LOS_SemPend(g_usSemID, LOS_WAIT_FOREVER);
   if(LOS OK == uwRet)
```

```
printf("Example_SemTask2 get sem g_usSemID and then delay 20ticks .\n");
    /*任务休眠20 Tick*/
   LOS TaskDelay(20);
   printf("Example_SemTask2 post sem g_usSemID .\n");
    /*释放信号量*/
   LOS_SemPost(g_usSemID);
   return;
UINT32 Example_TaskEntry()
   UINT32 uwRet;
   TSK_INIT_PARAM_S stTask1;
   TSK_INIT_PARAM_S stTask2;
  /*创建信号量*/
   LOS SemCreate(0, &g usSemID);
    /*锁任务调度*/
   LOS_TaskLock();
   /*创建任务1*/
   memset(&stTask1, 0, sizeof(TSK_INIT_PARAM_S));
   stTask1.pfnTaskEntry = (TSK_ENTRY_FUNC)Example_SemTask1;
   stTask1.pcName = "MutexTsk1";
stTask1.uwStackSize = OS_TSK_DEFAULT_STACK_SIZE;
   stTask1.usTaskPrio = TASK PRIO TEST;
   uwRet = LOS_TaskCreate(&g_TestTaskID01, &stTask1);
    if(uwRet != LOS_OK)
       printf("task1 create failed .\n");
       return LOS NOK;
   /*创建任务2*/
   memset(&stTask2, 0, sizeof(TSK_INIT_PARAM_S));
   stTask2.pfnTaskEntry = (TSK_ENTRY_FUNC)Example_SemTask2;
   stTask2.pcName = "MutexTsk2";
   stTask2.uwStackSize = OS_TSK_DEFAULT_STACK_SIZE;
    stTask2.usTaskPrio = (TASK_PRIO_TEST - 1);
   uwRet = LOS_TaskCreate(&g_TestTaskID02, &stTask2);
    if(uwRet != LOS_OK)
       printf("task2 create failed .\n");
       return LOS_NOK;
    /*解锁任务调度*/
   LOS_TaskUnlock();
   uwRet = LOS_SemPost(g_usSemID);
    /*任务休眠40 Tick*/
   LOS_TaskDelay(40);
    /*删除信号量*/
   LOS_SemDelete(g_usSemID);
    /*删除任务1*/
   uwRet = LOS_TaskDelete(g_TestTaskID01);
    if(uwRet != LOS_OK)
       printf("task1 delete failed .\n");
       return LOS_NOK;
    /*删除任务2*/
```

```
uwRet = LOS_TaskDelete(g_TestTaskID02);
if(uwRet != LOS_OK)
{
    printf("task2 delete failed .\n");
    return LOS_NOK;
}

return LOS_OK;
}
```

#### 结果验证

编译运行得到的结果为:

```
Example_SemTask2 try get sem g_usSemID wait forever.

Example_SemTask1 try get sem g_usSemID , timeout 10 ticks.

Example_SemTask2 get sem g_usSemID and then delay 20ticks .

Example_SemTask1 timeout and try get sem g_usSemID wait forever.

Example_SemTask2 post sem g_usSemID .

Example_SemTask1 wait_forever and get sem g_usSemID .
```

#### 完整实例代码

sample sem.c

## 3.8 时间管理

### 3.8.1 概述

### 基本概念

时间管理以系统时钟为基础。时间管理提供给应用程序所有和时间有关的服务。

系统时钟是由定时/计数器产生的输出脉冲触发中断而产生的,一般定义为整数或长整数。输出脉冲的周期叫做一个"时钟滴答"。系统时钟也称为时标或者Tick。一个Tick的时长可以静态配置。

用户是以秒、毫秒为单位计时,而芯片CPU的计时是以Tick为单位的,当用户需要对系统操作时,例如任务挂起、延时等,输入秒为单位的数值,此时需要时间管理模块对二者进行转换。

Tick与秒之间的对应关系可以配置。

Huawei LiteOS的时间管理模块提供时间转换、统计、延迟功能以满足用户对时间相关需求的实现。

### 相关概念

#### Cycle

系统最小的计时单位。Cycle的时长由系统主频决定,系统主频就是每秒钟的Cycle数。

#### Tick

Tick是操作系统的基本时间单位,对应的时长由系统主频及每秒Tick数决定,由用户配置。

### 3.8.2 开发指导

### 使用场景

用户需要了解当前系统运行的时间以及Tick与秒、毫秒之间的转换关系等。

#### 功能

Huawei LiteOS系统中的时间管理主要提供以下两种功能:

- 时间转换:根据主频实现CPU Tick数到毫秒、微秒的转换。
- 时间统计:获取系统Tick数。

功能分类	接口名	描述
时间转换	LOS_MS2Tick	毫秒转换成Tick
	LOS_Tick2MS	Tick转化为毫秒
时间统计	LOS_CyclePerTickGet	每个Tick多少Cycle数
	LOS_TickCountGet	获取当前的Tick数

#### 时间管理错误码

时间转换存在出错的可能性,需要返回对应的错误码,以便快速定位错误原因。

序号	定义	实际数值	描述	参考解决方案
1	LOS_ERRNO_SYS_ PTR_NULL	0x0200001 0	入参指针为空	检查入参,传入非 空入参
2	LOS_ERRNO_SYS_ CLOCK_INVAILD	0x02000011	无效的系统时钟配 置	在los_config.h配置 有效的时钟
3	LOS_ERRNO_SYS_ MAXNUMOFCORE S_IS_INVAILD	0x0200001 2	错误码暂时没有使 用	错误码暂时没有使 用
4	LOS_ERRNO_SYS_ PERIERRCOREID	0x0200001 3	错误码暂时没有使 用	错误码暂时没有使 用
5	LOS_ERRNO_SYS_ HOOK_IS_FULL	0x0200001 4	错误码暂时没有使 用	错误码暂时没有使 用

### 开发流程

时间管理的典型开发流程:

1. 确认配置项LOSCFG BASE CORE TICK HW TIME为YES开启状态。

- 在los\_config.h中配置每秒的Tick数 LOSCFG BASE CORE TICK PER SECOND;
- 2. 调用时钟转换接口。
- 3. 获取系统Tick数完成时间统计。
  - 通过LOS\_TickCountGet获取全局g\_ullTickCount。

### 3.8.3 注意事项

- 获取系统Tick数需要在系统时钟使能之后。
- 时间管理不是单独的功能模块,依赖于los\_config.h中的OS\_SYS\_CLOCK和LOSCFG\_BASE\_CORE\_TICK\_PER\_SECOND两个配置选项。
- 系统的Tick数在关中断的情况下不进行计数,故系统Tick数不能作为准确时间计算。

### 3.8.4 编程实例

#### 实例描述

在下面的例子中,介绍了时间管理的基本方法,包括:

- 1. 时间转换:将毫秒数转换为Tick数,或将Tick数转换为毫秒数。
- 2. 时间统计和时间延迟:统计每秒的Cycle数、Tick数和延迟后的Tick数。

#### 编程示例

#### 前提条件:

- 配好LOSCFG BASE CORE TICK PER SECOND每秒的Tick数。
- 配好OS\_SYS\_CLOCK 系统时钟,单位: Hz。

#### 时间转换:

```
VOID Example_TransformTime(VOID)
{
    UINT32 uwMs;
    UINT32 uwTick;

    uwTick = LOS_MS2Tick(10000);//10000 ms数转换为Tick数
    printf("uwTick = %d \n", uwTick);
    uwMs= LOS_Tick2MS(100);//100 Tick数转换为ms数
        printf("uwMs = %d \n", uwMs);
}
```

#### 时间统计和时间延迟:

```
VOID Example_GetTime(VOID)
{
    UINT32 uwcyclePerTick;
    UINT64 uwTickCount;

    uwcyclePerTick = LOS_CyclePerTickGet();//每个Tick多少Cycle数
    if(0 != uwcyclePerTick)
    {
        dprintf("LOS_CyclePerTickGet = %d \n", uwcyclePerTick);
    }

    uwTickCount = LOS_TickCountGet();//获取Tick数
    if(0 != uwTickCount)
```

### 结果验证

编译运行得到的结果为:

时间转换:

```
tick = 1000
uwMs = 1000
```

时间统计和时间延迟:

```
LOS_CyclePerTickGet = 495000

LOS_TickCountGet = 1

LOS_TickCountGet after delay = 201
```

#### 完整实例代码

sample\_time.c

## 3.9 软件定时器

## 3.9.1 概述

### 基本概念

软件定时器,是基于系统Tick时钟中断且由软件来模拟的定时器,当经过设定的Tick时钟计数值后会触发用户定义的回调函数。定时精度与系统Tick时钟的周期有关。

硬件定时器受硬件的限制,数量上不足以满足用户的实际需求,因此为了满足用户需求,提供更多的定时器,Huawei LiteOS操作系统提供软件定时器功能。

软件定时器扩展了定时器的数量、允许创建更多的定时业务。

软件定时器功能上支持:

- 静态裁剪:能通过宏关闭软件定时器功能。
- 软件定时器创建。
- 軟件定时器启动。
- 软件定时器停止。
- 软件定时器删除。
- 软件定时器剩余Tick数获取

#### 运作机制

软件定时器是系统资源,在模块初始化的时候已经分配了一块连续的内存,系统支持的最大定时器个数由los config.h中的LOSCFG BASE CORE SWTMR LIMIT宏配置。

软件定时器使用了系统的一个队列和一个任务资源,软件定时器的触发遵循队列规则,先进先出。定时时间短的定时器总是比定时时间长的靠近队列头,满足优先被触发的准则。

软件定时器以Tick为基本计时单位,当用户创建并启动一个软件定时器时,Huawei LiteOS会根据当前系统Tick时间及用户设置的定时间隔确定该定时器的到期Tick时间,并将该定时器控制结构挂入计时全局链表。

当Tick中断到来时,在Tick中断处理函数中扫描软件定时器的计时全局链表,看是否有定时器超时,若有则将超时的定时器记录下来。

Tick中断处理函数结束后,软件定时器任务(优先级为最高)被唤醒,在该任务中调用之前记录下来的定时器的超时回调函数。

#### 定时器状态

● OS\_SWTMR\_STATUS\_UNUSED(未使用)

系统在定时器模块初始化的时候将系统中所有定时器资源初始化成该状态。

● OS SWTMR STATUS CREATED (创建未启动/停止)

在未使用状态下调用LOS\_SwtmrCreate接口或者启动后调用LOS\_SwtmrStop接口后,定时器将变成该状态。

● OS SWTMR STATUS TICKING (计数)

在定时器创建后调用LOS\_SwtmrStart接口,定时器将变成该状态,表示定时器运行时的状态。

#### 定时器模式

Huawei LiteOS的软件定时器提供二类定时器机制:

- 第一类是单次触发定时器,这类定时器在启动后只会触发一次定时器事件,然后 定时器自动删除。
- 第二类是周期触发定时器,这类定时器会周期性的触发定时器事件,直到用户手动地停止定时器,否则将永远持续执行下去。

## 3.9.2 开发指导

#### 使用场景

- 创建一个单次触发的定时器,超时后执行用户自定义的回调函数。
- 创建一个周期性触发的定时器,超时后执行用户自定义的回调函数。

#### 功能

Huawei LiteOS系统中的软件定时器模块为用户提供下面几种功能,下面具体的API详见软件定时器对外接口手册。

#### 表 3-1

功能分类	功能分类 接口名	
创建、删除定时器	LOS_SwtmrCreate	创建定时器
	LOS_SwtmrDelete	删除定时器
启动、停止定时器	LOS_SwtmrStart	启动定时器
	LOS_SwtmrStop	停止定时器
获得软件定时器剩余Tick 数	LOS_SwtmrTimeGet	获得软件定时器剩余 Tick数

#### 开发流程

软件定时器的典型开发流程:

- 1. 配置软件定时器。
  - 确认配置项LOSCFG\_BASE\_CORE\_SWTMR和LOSCFG\_BASE\_IPC\_QUEUE 为YES打开状态;
  - 配置LOSCFG\_BASE\_CORE\_SWTMR\_LIMIT最大支持的软件定时器数;
  - 配置OS\_SWTMR\_HANDLE\_QUEUE\_SIZE软件定时器队列最大长度;
- 2. 创建定时器LOS\_SwtmrCreate。
  - 创建一个指定计时时长、指定超时处理函数、指定触发模式的软件定时器;
  - 返回函数运行结果,成功或失败;
- 3. 启动定时器LOS\_SwtmrStart。
- 4. 获得软件定时器剩余Tick数LOS\_SwtmrTimeGet。
- 5. 停止定时器LOS SwtmrStop。
- 6. 删除定时器LOS\_SwtmrDelete。

### 软件定时器错误码

对软件定时器存在失败可能性的操作,包括创建、删除、暂停、重启定时器等等,均 需要返回对应的错误码,以便快速定位错误原因。

序号	定义	实际数值	描述	参考解决方案
1	LOS_ERRNO_SWT MR_PTR_NULL	0x0200030 0	软件定时器回调函 数为空	定义软件定时器回 调函数
2	LOS_ERRNO_SWT MR_INTERVAL_NO T_SUITED	0x0200030 1	软件定时器间隔时 间为0	重新定义间隔时间
3	LOS_ERRNO_SWT MR_MODE_INVALI D	0x0200030 2	不正确的软件定时 器模式	确认软件定时器模式,范围为[0,2]

序号	定义	实际数值	描述	参考解决方案
4	LOS_ERRNO_SWT MR_RET_PTR_NUL L	0x0200030 3	软件定时器ID指针 入参为NULL	定义ID变量,传入 指针
5	LOS_ERRNO_SWT MR_MAXSIZE	0x0200030 4	软件定时器个数超 过最大值	重新定义软件定时 器最大个数,或者 等待一个软件定时 器释放资源
6	LOS_ERRNO_SWT MR_ID_INVALID	0x0200030 5	不正确的软件定时 器ID入参	确保入参合法
7	LOS_ERRNO_SWT MR_NOT_CREATE D	0x0200030 6	软件定时器未创建	创建软件定时器
8	LOS_ERRNO_SWT MR_NO_MEMORY	0x0200030 7	软件定时器链表创 建内存不足	申请一块足够大的 内存供软件定时器 使用
9	LOS_ERRNO_SWT MR_MAXSIZE_INV ALID	0x0200030 8	不正确的软件定时 器个数最大值	重新定义该值
10	LOS_ERRNO_SWT MR_HWI_ACTIVE	0x0200030 9	在中断中使用定时器	修改源代码确保不 在中断中使用
11	LOS_ERRNO_SWT MR_HANDLER_PO OL_NO_MEM	0x0200030a	membox内存不足	扩大内存
12	LOS_ERRNO_SWT MR_QUEUE_CREA TE_FAILED	0x0200030 b	软件定时器队列创 建失败	检查用以创建队列 的内存是否足够
13	LOS_ERRNO_SWT MR_TASK_CREATE _FAILED	0x0200030c	软件定时器任务创 建失败	检查用以创建软件 定时器任务的内存 是否足够并重新创 建
14	LOS_ERRNO_SWT MR_NOT_STARTED	0x0200030 d	未启动软件定时器	启动软件定时器
15	LOS_ERRNO_SWT MR_STATUS_INVA LID	0x0200030e	不正确的软件定时 器状态	检查确认软件定时 器状态
16	LOS_ERRNO_SWT MR_SORTLIST_NU LL	null	暂无	该错误码暂不使用

序号	定义	实际数值	描述	参考解决方案
17	LOS_ERRNO_SWT MR_TICK_PTR_NU LL	0x0200031 0	用以获取软件定时 器超时tick数的入 参指针为NULL	创建一个有效的变 量

错误码定义:错误码是一个32位的存储单元,31~24位表示错误等级,23~16位表示错误码标志,15~8位代表错误码所属模块,7~0位表示错误码序号,如下

```
#define LOS_ERRNO_OS_NORMAL(MID, ERRNO) \
(LOS_ERRTYPE_NORMAL | LOS_ERRNO_OS_ID | ((UINT32)(MID) << 8) | (ERRNO))
LOS_ERRTYPE_NORMAL : Define the error level as critical
LOS_ERRNO_OS_ID : OS error code flag.
MID: OS_MOUDLE_ID
ERRNO: error ID number
```

#### 例如:

#define LOS\_ERRNO\_SWTMR\_PTR\_NULL \
LOS\_ERRNO\_OS\_ERROR(LOS\_MOD\_SWTMR, 0x00)

# 3.9.3 注意事项

- 软件定时器的回调函数中不要做过多操作,不要使用可能引起任务挂起或者阻塞 的接口或操作。
- 软件定时器使用了系统的一个队列和一个任务资源,软件定时器任务的优先级设定为0,且不允许修改。
- 系统可配置的软件定时器资源个数是指:整个系统可使用的软件定时器资源总个数,而并非是用户可使用的软件定时器资源个数。例如:系统软件定时器多占用一个软件定时器资源数,那么用户能使用的软件定时器资源就会减少一个。
- 创建单次软件定时器,该定时器超时执行完回调函数后,系统会自动删除该软件 定时器,并回收资源。

# 3.9.4 编程实例

### 实例描述

在下面的例子中,演示如下功能:

- 1. 软件定时器创建、启动、删除、暂停、重启操作。
- 2. 单次软件定时器,周期软件定时器使用方法。

3.

### 编程示例

#### 前提条件:

- 在los\_config.h中,将LOSCFG\_BASE\_CORE\_SWTMR配置项打开。
- 配置好LOSCFG BASE CORE SWTMR LIMIT最大支持的软件定时器数。

● 配置好OS SWTMR HANDLE QUEUE SIZE软件定时器队列最大长度。

代码实现如下:

```
void Timer1_Callback(uint32_t arg); // callback fuction
void Timer2_Callback(uint32_t arg);
UINT32 g timercount1 = 0;
UINT32 g_timercount2 = 0;
void Timer1_Callback(uint32_t arg)//回调函数1
 unsigned long tick_last1;
 g_timercount1++;
 tick last1=(UINT32)LOS TickCountGet();//获取当前Tick数
 dprintf("g_timercount1=%d\n", g_timercount1);
 dprintf("tick_last1=%d\n", tick_last1);
void Timer2_Callback(uint32_t arg)//回调函数2
 unsigned long tick_last2;
 tick_last2=(UINT32)LOS_TickCountGet();
 g_timercount2 ++;
 dprintf("g\_timercount2=%d\n", g\_timercount2);
 dprintf("tick_last2=%d\n", tick_last2);
void Timer_example (void) {
 UINT16 id1;
 UINT16 id2;// timer id
 UINT32 uwTick;
 /*创建单次软件定时器, Tick数为1000, 启动到1000Tick数时执行回调函数1 */
 {\tt LOS\_SwtmrCreate~(1000,~LOS\_SWTMR\_MODE\_ONCE,Timer1\_Callback,\&id1,1);}
 /*创建周期性软件定时器,每100Tick数执行回调函数2 */
 LOS\_SwtmrCreate\,(100,LOS\_SwTMR\_MODE\_PERIOD,Timer2\_Callback,\&id2,1)\,;
 dprintf("create Timer1 success\n");
 LOS_SwtmrStart (idl); //启动单次软件定时器
 dprintf("start Timer1 sucess\n");
 LOS_TaskDelay(200);//延时200Tick数
 LOS_SwtmrTimeGet(id1, &uwTick);//获得单次软件定时器剩余Tick数
 dprintf("uwTick =%d\n", uwTick);
 LOS_SwtmrStop(id1);//停止软件定时器
 dprintf("stop Timer1 sucess\n");
 LOS SwtmrStart(id1);
 LOS TaskDelay(1000):
 LOS_SwtmrDelete(id1);//删除软件定时器
 dprintf("delete Timer1 sucess\n");
 LOS_SwtmrStart(id2);//启动周期性软件定时器
 dprintf("start Timer2\n");
 LOS TaskDelay(1000);
 LOS SwtmrStop(id2);
 LOS_SwtmrDelete(id2);
```

# 结果验证

得到的结果为:

version Huawei LiteOSTDV100R001C00B038 build data : Jul 27 2015 17:00:59

--- Test start------ Test start--create Timer1 success
start Timer1 success
uwTick =800
stop Timer1 sucess
g\_timercount1=1
tick\_last1=1201
delete Timer1 sucess
start Timer2
g\_timercount2=1
tick\_last2=1301
g\_timercount2=2
tick\_last2=1401
g\_timercount2=3 g\_timercount2=3 tick\_last2=1501 g\_timercount2=4 tick\_last2=1601 g\_timercount2=5 tick\_last2=1701 g\_timercount2=6 tick\_last2=1801 g\_timercount2=7 tick\_last2=1901 g\_timercount2=8 tick\_last2=2001 g\_timercount2=9 tick\_last2=2101 g\_timercount2=10 tick\_last2=2201

--- Test End ---

### 完整实例代码

sample Timer.c

# 3.10 错误处理

# 3.10.1 概述

### 基本概念

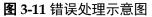
错误处理指用户代码发生错误时,系统调用错误处理模块的接口函数,完成上报错误 信息,并调用用户自己的钩子函数,进行特定的处理。

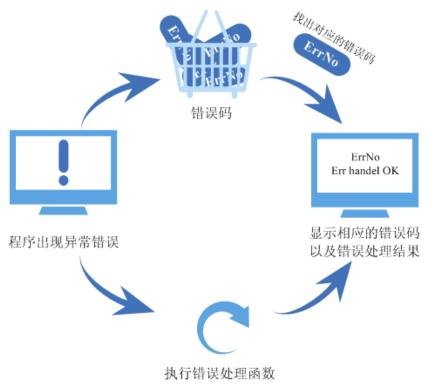
错误处理模块实现OS内部错误码记录功能。OS内部错误码无法通过接口返回,通常会 上报错误处理模块进行记录。用户可以通过挂接错误处理的钩子函数,进行特定的处 理。如果OS上报的错误是致命错误,系统会进行异常流程接管,从而可以保存现场以 便定位问题。

通过错误处理,我们可以把用户在程序中的非法输入进行控制和提示,以防程序崩 溃。

# 运作机制

错误处理是一种机制,用于处理异常状况。通过错误处理,我们可以将用户在程序中 的非法输入进行控制和提示,以防程序崩溃。当程序出现异常错误的时候,会显示相 应的错误码用于提示用户。此外,如果有相应的错误处理程序,则会执行这个程序, 以防程序崩溃。





# 3.10.2 开发指导

### 功能

错误处理模块为用户提供下面几种功能。

功能分类	接口名	描述
错误处理	LOS_ErrHandle	根据错误处理函数来对错误进行处理

# 3.10.3 注意事项

无。

# 3.10.4 编程实例

### 实例描述

在下面的例子中, 演示如下功能:

1. 执行错误处理函数。

### 编程示例

代码实现如下:

```
extern USER_ERR_FUNC_S g_stUserErrFunc;
void *err_handler(CHAR *pcFileName, UINT32 uwLineNo,
UINT32 uwErrorNo, UINT32 uwParaLen, VOID *pPara)
{
    printf("err handel ok\n");
}
UINT32 Example_ErrCaseEntry(VOID)
{
    /*执行错误处理函数*/
    LOS_ErrHandle(NULL, 0,0,0, NULL);
    return LOS_OK;
}
```

### 结果验证

编译运行得到的结果为:

```
--- Test start---
seterrno success
errno address:0x830d5768
err handel ok
--- Test End ---
```

### 完整实例代码

sample\_err.c

# 3.11 双向链表

# 3.11.1 概述

### 基本概念

双向链表是指含有往前和往后两个方向的链表,即每个结点中除存放下一个节点指针外,还增加一个指向其前一个节点的指针。其头指针head是唯一确定的。

从双向链表中的任意一个结点开始,都可以很方便地访问它的前驱结点和后继结点,这种数据结构形式使得双向链表在查找时更加方便,特别是大量数据的遍历。由于双向链表具有对称性,能方便地完成各种插入、删除等操作,但需要注意前后方向的操作。

# 3.11.2 开发指导

# 功能

Huawei LiteOS系统中的双向链表模块为用户提供下面几个接口。

功能分类	接口名	描述
初始化链表	LOS_ListInit	对链表进行初始化
增加节点	LOS_ListAdd	将新节点添加到链表中。

功能分类	接口名	描述
在链表尾端 插入节点	LOS_ListTailInsert	将节点插入到双向链表尾端
删除节点	LOS_ListDelete	将指定的节点从链表中删除
判断双向链 表是否为空	LOS_ListEmpty	判断链表是否为空
删除节点并 初始化链表	LOS_ListDelInit	将指定的节点从链表中删除 使用该节点初始化链表

### 开发流程

双向链表的典型开发流程:

- 1. 调用LOS ListInit初始双向链表。
- 2. 调用LOS ListAdd向链表中增加节点。
- 3. 调用LOS ListTailInsert向链表尾部插入节点。
- 4. 调用LOS ListDelete删除指定节点。
- 5. 调用LOS\_ListEmpty判断链表是否为空。
- 6. 调用LOS ListDelInit删除指定节点并以此节点初始化链表。

# 3.11.3 注意事项

● 需要注意节点指针前后方向的操作。

# 3.11.4 编程实例

### 实例描述

使用双向链表, 首先要申请内存, 删除节点的时候要注意释放掉内存。

本实例实现如下功能:

- 1. 调用函数进行初始化双向链表。
- 2. 增加节点。
- 3. 删除节点。
- 4. 测试操作是否成功。

### 编程示例

#### 代码实现如下:

```
#include "los_list.h"
#include<stdio.h>

VOID list_test(void)
{
    /*初始化,判断是否为空*/
    printf("initial.....\n");
```

```
LOS_DL_LIST* head;
head = (LOS_DL_LIST*)malloc(sizeof(LOS_DL_LIST));
LOS ListInit(head):
if (!ListEmpty(head))
 printf("initial failed\n");
 return;
/*增加一个节点,在尾端插入一个节点*/
printf("node add and tail add...... \n");
LOS DL LIST* node1 = (LOS DL LIST*) malloc(sizeof(LOS DL LIST));
LOS_DL_LIST* node2 = (LOS_DL_LIST*)malloc(sizeof(LOS_DL_LIST));
LOS_DL_LIST* tail = (LOS_DL_LIST*)malloc(sizeof(LOS_DL_LIST));
LOS_ListAdd(node1, head);
LOS_ListAdd(node2, node1);
\label{eq:if(nodel-} \verb|pstPrev| == head) | | (node2->pstPrev| == node1)) \{
 printf("add node success\n");
LOS_ListTailInsert(tail, head);
if(tail->pstPrev == node2) {
 printf("add tail success\n");
/*删除双向链表节点*/
printf("delete node.....\n");
LOS_ListDelete(node1);
free(node1):
if(head->pstNext == node2) {
printf("delete node success\n");
```

# 结果验证

编译运行得到的结果为:

```
## Starting application at 0x83040000 ...
*********hello Huawei LiteOS Cortex-A7*******
version: Huawei LiteOS TDV1008001C008038
build data: Jul 25 2015 17:33:02

********************
dist:1
--- Test start---
initial.....
node add and tail add ....
add node success
add tail success
delete node....
delete node success
--- Test End ---
```

# **4** 扩展内核

- 4.1 动态加载
- 4.2 分散加载
- 4.3 异常接管
- 4.4 CPU占用率
- 4.5 linux适配
- 4.6 C++支持
- 4.7 MMU
- 4.8 原子操作
- 4.9 休眠唤醒

# 4.1 动态加载

### 4.1.1 概述

### 基本概念

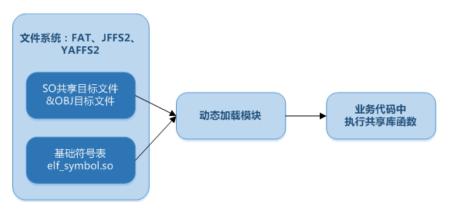
动态加载是一种程序加载技术。

静态链接是在链接阶段将程序各模块文件链接成一个完整的可执行文件,运行时作为整体一次性加载进内存。动态加载允许用户将程序各模块编译成独立的文件而不将它 们链接起来,在需要使用到模块时再动态地将其加载到内存中。

静态链接将程序各模块文件链接成一个整体,运行时一次性加载入内存,具有代码装载速度快等优点。但当程序的规模较大,模块的变更升级较为频繁时,会存在内存和磁盘空间浪费、模块更新困难等问题。

动态加载技术可以较好地解决上述静态链接中存在的问题,在程序需要执行所依赖的 模块中的代码时,动态地将外部模块加载链接到内存中,不需要该模块时可以卸载, 可以提供公共代码的共享以及模块的平滑升级等功能。

Huawei LiteOS提供支持OBJ目标文件和SO共享目标文件的动态加载机制。



Huawei LiteOS的动态加载功能需要SO共享目标文件(或OBJ目标文件)、基础符号表elf symbol.so、系统镜像bin文件配合使用。

### 动态加载相关概念

#### 符号表

符号表在表现形式上是记录了符号名及其所在内存地址信息的数组,符号表在动态加载模块初始化时被载入到动态加载模块的符号管理结构中。在加载用户模块进行符号重定位时,动态加载模块通过查找符号管理结构得到相应符号所在地址,对相应重定位项进行重定位。

# 4.1.2 开发指导

### 功能

接口名	描述
LOS_LdInit	初始化动态加载模块
LOS_LdDestroy	销毁动态加载模块
LOS_SoLoad	动态加载一个so模块
LOS_ObjLoad	动态加载一个obj模块
LOS_FindSymByName	在模块或系统符号表中查找符号地址
LOS_ModuleUnload	卸载一个模块
LOS_PathAdd	添加一个相对路径

### 开发流程

动态加载主要有以下几个步骤:

- 1. 编译环境准备
- 2. 基础符号表elf symbol.so的获取及镜像编译
- 3. 动态加载接口使用
- 4. 系统环境准备

### 编译环境准备

步骤1 添加.o和.so模块编译选项

- .o模块的编译选项中需要添加-mlong-calls -nostdlib选项
- .so模块的编译选项中需要添加-nostdlib -fPIC -shared选项



#### 注音

IPC的动态加载需要用户保证所提供的模块文件中所有LD\_SHT\_PROGBITS、LD\_SHT\_NOBITS类型节区起始地址都4字节对齐,否则拒绝加载该模块。

.o和.so模块编译选项添加示例如下:

```
RM = -rm -rf

CC = arm-hisiv500-linux-gcc

SRCS = $(wildcard *.c)

OBJS = $(patsubst %.c, %.o, $(SRCS))

SOS = $(patsubst %.c, %. so, $(SRCS))

all: $(SOS)
```

```
$(OBJS): %.o: %.c
    @$(CC) -mlong-calls -nostdlib -c $< -o $@

$(SOS): %. so: %.c
    @$(CC) -mlong-calls -nostdlib $< -fPIC -shared -o $@

clean:
    @$(RM) $(SOS) $(OBJS)

.PHONY: all clean</pre>
```

#### 步骤2 系统镜像编译

系统镜像bin文件编译makefile必须include根目录下config.mk文件,并使用其中的LITEOS\_CFLAGS或LITEOS\_CXXFLAGS编译选项,示例如下:

```
LITEOSTOPDIR ?= ../..

SAMPLE_OUT = .

include $(LITEOSTOPDIR)/config.mk

RM = -rm -rf

LITEOS_LIBDEPS := --start-group $(LITEOS_LIBDEP) --end-group

SRCS = $(wildcard sample.c)

OBJS = $(patsubst %.c, $(SAMPLE_OUT)/%.o, $(SRCS))

all: $(OBJS)

clean:
    @$(RM) *.o sample *.bin *.map *.asm

$(OBJS): $(SAMPLE_OUT)/%.o : %.c
    $(CC) $(LITEOS_CFLAGS) -c $< -o $@
    $(CC) $(LITEOS_CFLAGS) -init_jffspar_param --gc-sections -Map=$(SAMPLE_OUT)/sample.map -o $

(SAMPLE_OUT)/sample ./$@ $(LITEOS_LIBDEPS) $(LITEOS_TABLES_LDFLAGS)
    $(OBJCOPY) -0 binary $(SAMPLE_OUT)/sample $(SAMPLE_OUT)/sample.bin
    $(OBJOUMP) -d $(SAMPLE_OUT)/sample > $(SAMPLE_OUT)/sample.asm
```

#### ----结束

# 基础符号表 elf\_symbol.so 的获取及镜像编译

请严格按如下步骤进行编译。

步骤1 编译.o和.so模块,并将系统运行所需的所有.o和.so文件拷贝到一个目录下,例如

/home/wmin/customer/out/so

### □ 说明

- 1. 如果a.so需要调用b.so中的函数,或者a.so引用到了b.so中的数据,则称a.so依赖b.so。
- 2. 当用户中a.so模块依赖b.so,且需要在加载a.so时自动将b.so也加载进来,则在编译a.so时需要将b.so作为编译参数。

步骤2 进入Huawei LiteOS/tools/scripts/dynload tools目录执行如下脚本命令:

\$ ./ldsym.sh /home/wmin/customer/out/so

#### ∭说明

- 1. "\$" 是linux shell提示符,下同
- 2. ldsym.sh脚本只需传入系统运行所需的所有.o和.so文件所在的那个目录绝对路径即可。
- 3. 目录路径必须是绝对路径。
- 4. 必须要在Huawei LiteOS/tools/scripts/dynload tools目录下执行该命令。

**步骤3** 编译系统镜像bin文件,同时生成镜像文件,例如该目录在/home/wmin/customer/out/bin/,编译后在该目录下生成了sample镜像文件和用于烧写flash的sample.bin文件。

**步骤4** 进入Huawei\_LiteOS/tools/scripts/dynload\_tools目录执行sym.sh脚本得到基础符号表elf\_symbol.so文件,示例如下:

\$ ./sym.sh /home/wmin/customer/out/so arm-hisiv500-linux- /home/wmin/customer/out/bin/vs\_server

#### □ 详明

- 1. sym.sh的三个参数分别是:系统运行所需的所有.o和.so文件所在的那个目录绝对路径,编译器类型,系统镜像文件(不是烧写flash用的bin文件)。
- 2. 所有参数中路径都必须是绝对路径。
- 3. 第三个参数必须是系统镜像文件,不是烧写flash用的bin文件。
- 4. 基础符号表elf symbol.so文件生成在系统镜像文件同一路径下。
- 5. 注意每次系统镜像的重新编译,都要将基础符号表elf symbol.so重新生成并更新。
- 6. 必须要在Huawei\_LiteOS/tools/scripts/dynload\_tools目录下执行该命令。

**步骤5** 进入Huawei\_LiteOS/tools/scripts/dynload\_tools目录执行failed2reloc.py脚本得到用户模块中无法完成重定位的符号:

\$ ./failed2reloc.py /home/wmin/customer/out/bin/vs\_server /home/wmin/customer/out/so

#### 四海明

- 1. failed2reloc.py的两个参数分别是:系统镜像文件(不是烧写flash用的bin文件),系统运行所需的所有.o和.so文件所在的那个目录绝对路径。
- 2. 所有参数中路径都必须是绝对路径。
- 3. 第一个参数必须是系统镜像文件,不是烧写flash用的bin文件。
- 4. 该脚本输出用户模块中无法完成重定位的符号信息。

#### ----结束

# 动态加载接口使用

步骤1 初始化动态加载模块

● 在使用动态加载特性前,需要调用LOS LdInit接口初始化动态加载模块:

```
if (LOS_OK != LOS_LdInit("/yaffs/bin/dynload/elf_symbol.so", NULL, 0)) {
   printf("ld_init failed!!!!!!\n");
   return 1;
}
```

LOS\_LdInit函数第一个参数是基础符号表文件路径,第二个参数是动态加载模块进行内存分配的堆起始地址,第三个参数是这块作为堆使用的内存的长度,在LOS\_LdInit接口中会将这段内存初始化为堆;如果用户希望动态加载模块从系统堆上分配内存,第二个参数传入NULL,第三个参数被忽略。

#### □说明

1. 动态加载模块的初始化只需要在业务启动时调用一次即可, 重复初始化动态加载模块会返回失败.

上面这段代码演示使用系统堆,如下代码演示自定义堆:

```
#define HEAP_SIZE0x8000
INT8 usrHeap[HEAP_SIZE];
if (LOS_OK != LOS_LdInit("/yaffs/bin/dynload/elf_symbol.so, usrHeap, sizeof(usrHeap)")) {
    printf("ld_init failed!!!!!!\n")
    return 1;
}
```

### □□说明

- 1. 用户不需要对自定义的这块内存进行初始化动作。
- 2. 动态加载所需分配的堆内存大小视要加载的模块而定,因此如果用户需要指定自定义堆时,需要保证堆长度足够大,否则建议使用系统堆。

### 步骤2 加载用户模块

● IPC的动态加载模块支持对.o以及.so模块的动态加载,对于obj文件的动态加载使用 LOS ObjLoad接口:

```
if ((handle = LOS_0bjLoad("/yaffs/bin/dynload/foo.o")) == NULL) {
   printf("load module ERROR!!!!!!\n");
   return 1;
}
```

● 对于so文件的动态加载使用LOS SoLoad接口:

```
if ((handle = LOS_SoLoad("/yaffs/bin/dynload/foo.so")) == NULL) {
   printf("load module ERROR!!!!!!\n");
   return 1;
}
```

#### ∭说明

对于so文件的动态加载,如果一个模块A需要另一个模块B,也就是存在模块A依赖于模块B的关系,则在加载A模块时会将模块B也加载进来。

#### 步骤3 获取用户模块中的符号地址

● 在特定模块中查找符号

需要在某个特定模块中查找用户模块的符号地址时,调用LOS\_FindSymByName接口,并将LOS FindSymByName的第一个参数置为需要查找的用户模块的句柄。

```
if ((ptr_magic = LOS_FindSymByName(handle, "os_symbol_table")) == NULL) {
   printf("symbol not found\n");
   return 1;
}
```

● 在全局符号表中查找符号

需要在全局符号表(即OS模块,包括本模块和所有其他用户模块)中查找某个符号的地址时,调用LOS\_FindSymByName接口,并将LOS\_FindSymByName的第一个参数置NULL。

```
if ((pFunTestCase0 = LOS_FindSymByName(NULL, "printf")) == NULL) {
   printf("symbol not found\n");
   return 1;
}
```

**步骤4** 使用获取到的符号地址: LOS\_FindSymByName返回一个符号的地址(VOID\*指针),用户在拿到这个指针之后可以做相应的类型转换来使用该符号,下面举两个例子说明,一个针对数据类型符号,一个针对函数类型符号。

● 结构体数组类型符号(演示说明数据类型的符号使用)

现有结构体KERNEL SYMBOL定义如下:

```
typedef struct KERNEL_SYMBOL {
    UINT32 uwAddr;
    INT8 *pscName;
} KERNEL_SYMBOL;
```

"/bin/dynload/elf symbol.so"模块中定义了结构体数组:

```
KERNEL_SYMBOL los_elf_symbol_table[LENGTH_ARRAY] = {
    {0x83040000, "__exception_handlers"},
```

```
{0x8313b864, "cmd_version"},
...
{0, 0},
};
```

通过如下代码遍历los\_elf\_symbol\_table中的各项:

```
const char *g_psc0s0SSymtblFilePath = "/yaffs/bin/dynload/elf_symbol.so";
const char *g_pscOsSymtblInnerArrayName = "los_elf_symbol_table";
typedef KERNEL_SYMBOL (*OS_SYMTBL_ARRAY_PTR)[LENGTH_ARRAY];/* 结构体数组指针类型声明 */
OS_SYMTBL_ARRAY_PTR pstSymtb1Ptr = (OS_SYMTBL_ARRAY_PTR)NULL;
VOID *pPtr = (VOID *)NULL;
UINT32 uwIdx = 0;
UINT32 uwAddr;
INT8 *pscName = (INT8 *)NULL;
if ((pOSSymtblHandler = LOS_SoLoad(g_pscOsOSSymtblFilePath)) == NULL) {
    return LOS_NOK;
if ((pPtr = LOS_FindSymByName(pOSSymtblHandler, g_pscOsSymtblInnerArrayName)) == NULL) {
   printf("os symtbl not found\n");
    return LOS_NOK;
pstSymtblPtr = (OS SYMTBL ARRAY PTR)pPtr;/* 强制类型转换成真实的指针类型 */
uwAddr = (*pstSymtblPtr)[0].uwAddr;
pscName = (*pstSymtblPtr)[0].pscName;
while (uwAddr != 0 && pscName != 0) {
    ++uwIdx;
   uwAddr= (*pstSymtblPtr)[uwIdx].uwAddr;
   pscName= (*pstSymtblPtr)[uwIdx].pscName;
```

#### ● 函数类型符号

foo.c中定义了一个无参的函数test\_0和一个有两个参数的函数test\_2,编译生成foo.o,代码演示在demo.c中获取foo.o模块中的函数并调用。

```
int test_0(void) { return 0; }
int test_2(int i, int j) { return 0; }
demo. c
typedef unsigned int (* TST CASE FUNC)();/* 无形参函数指针类型声明 */
typedef unsigned int (* TST_CASE_FUNC1)(UINT32); /* 单形参函数指针类型声明 */
typedef unsigned int (* TST_CASE_FUNC2)(UINT32, UINT32); /* 双形参函数指针类型声明 */
TST_CASE_FUNC pFunTestCase0 = NULL;/* 函数指针定义 */
TST CASE FUNC2 pFunTestCase2 = NULL;
handle = LOS_ObjLoad("/yaffs/bin/dynload/foo.o");
pFunTestCase0 = NULL;
pFunTestCase0 = LOS_FindSymByName(handle, "test_0");
if (pFunTestCase0 == NULL) {
   printf("can not find the function name\n");
   return 1;
uwRet = pFunTestCaseO();
pFunTestCase2 = NULL;
pFunTestCase2 = LOS FindSymByName(NULL, "test 2");
if (pFunTestCase2 == NULL) {
   printf("can not find the function name\n");
   return 1;
uwRet = pFunTestCase2(42, 57);
```

### 步骤5 卸载模块

当要卸载一个模块时,调用LOS\_ModuleUnload接口,将需要卸载的模块句柄作为参数传入该接口。对于已被加载过的obj或so文件的句柄,卸载时统一使用LOS\_ModuleUnload接口。

```
uwRet = LOS_ModuleUnload(handle);
if (uwRet != LOS_OK) {
   printf("unload module failed");
```

```
return 1;
}
```

#### 步骤6 销毁动态加载模块

不再需要动态加载功能时,调用LOS LdDestroy接口,卸载动态加载模块。



### 注意

销毁动态加载模块时会自动卸载掉所有已被加载的模块。

```
uwRet = LOS_LdDestroy();
if (uwRet != LOS_OK) {
    printf("destroy dynamic loader failed");
    return 1;
}
```

### ∭说明

在业务不再需要动态加载模块时销毁动态加载模块,该接口是与LOS\_LdInit配对的接口。在销毁动态加载模块后,如果业务后续再需要动态加载必须再调用LOS\_LdInit重新初始化动态加载模块。

#### 步骤7 使用相对路径

用户在使用动态加载接口时,如果想使用相对路径,也即使用类似环境变量的机制时,需要通过LOS PathAdd接口添加相对路径:

```
uwRet = LOS_PathAdd("/yaffs/bin/dynload");
if (uwRet != LOS_OK) {
   printf("add relative path failed");
   return 1;
}
```

添加相对路径后,用户在调用LOS\_LdInit、LOS\_SoLoad、LOS\_ObjLoad接口时传入文件名即可,而无需再传入完整的绝对路径,动态加载会在用户添加的相对路径下查找相应模块。

如果用户传入的多个路径下有相同文件名的模块,则动态加载在加载模块时按照添加的先后依次在所有相对路径中查找,且只加载第一个查找到的文件。

### □说明

- 1. 只有在调用LOS\_PathAdd接口添加相对路径后,才能在调用动态加载接口时使用相对路径。
- 2. 用户可以通过多次调用LOS PathAdd接口添加多个相对路径。

#### ----结束

# 系统环境准备

SO共享目标文件(或OBJ目标文件)、基础符号表elf\_symbol.so、系统镜像bin文件配合使用。

其中SO共享目标文件(或OBJ目标文件)、基础符号表elf\_symbol.so必须放置在文件系统中,例如jffs2、yaffs、fat等文件系统。

建议操作顺序:

步骤1 烧写系统镜像bin文件到flash中,该镜像默认不启动动态加载功能

步骤2 如果SO共享目标文件(或OBJ目标文件)、基础符号表elf\_symbol.so路径为可热拔插的SD卡设备,则可在电脑更新SO共享目标文件(或OBJ目标文件)、基础符号表elf\_symbol.so到SD卡指定路径

**步骤3** 如果SO共享目标文件(或OBJ目标文件)、基础符号表elf\_symbol.so路径为jffs2、yaffs 文件系统,则可通过如下两种方式更新:

- 1. 烧写文件系统镜像
- 2. 系统启动后tftp命令下载SO共享目标文件(或OBJ目标文件)、基础符号表elf symbol.so,示例命令如下:

tftp -g -l /yaffs0/foo.so -r foo.so 10.67.211.235 tftp -g -l / yaffs0/elf\_symbol.so -r elf\_symbol.so 10.67.211.235

步骤4 启动系统动态加载功能,进行验证

#### ----结束

### Shell 调试

在Shell里我们封装了一系列与动态加载有关的命令,方便用户进行调试。

具体的Shell命令详细说明参见命令参考。

初始化动态加载模块

当用户需要在Shell中调试动态加载特性的时候,需要首先初始化动态加载模块。

Shell命令: Idinit

Huawei LiteOS# ldinit /yaffs/bin/dynload/elf\_symbol.so

Huawei LiteOS#



### 注意

动态加载过程中发现符号重定义只作为一个warning而不作为error处理,所以仅反馈符号重定义而不返回其他错误信息表示动态加载模块初始化成功。

#### ● 加载一个模块

Shell命令: mopen

Huawei LiteOS# mopen /yaffs/bin/dynload/foo.o

module handle: 0x80391928

Huawei LiteOS#



#### 注意

(1) 模块路径必须要用绝对路径(2)必须要先初始化动态加载模块再加载模块。

#### ● 查找一个符号

Shell命令: findsym

Huawei LiteOS# findsym 0 printf symbol address:0x8004500c

Huawei LiteOS#

Huawei LiteOS# findsym 0x80391928 test 0

symbol address:0x8030f241

Huawei LiteOS#

#### ● 调用一个符号

Shell 命令: call

Huawei LiteOS# call 0x8030f241

test\_0

Huawei LiteOS#

#### ● 卸载一个模块

Shell命令: mclose

Huawei LiteOS# mclose 0x80391928

Huawei LiteOS#

#### ● 销毁动态加载模块

Shell命令: lddrop

Huawei LiteOS# 1ddrop

Huawei LiteOS#



#### 注意

不反馈任何错误提示表示卸载动态加载模块成功。

# 4.1.3 注意事项

- .o模块的编译选项中需要添加-mlong-calls -nostdlib选项。
- .so模块的编译选项中需要添加-mlong-calls -nostdlib -fPIC -shared选项。
- IPC的动态加载需要用户保证所提供的模块文件中所有LD\_SHT\_PROGBITS、LD\_SHT\_NOBITS类型节区起始地址都4字节对齐,否则拒绝加载该模块。

# 4.1.4 编程实例

### 实例描述

示例中,sample\_foo.c中定义了一个无参的函数test\_0和一个有两个参数的函数test\_2,编译生成foo.o,代码演示在sample\_Dynamic\_loading.c中获取foo.o模块中的函数并调用。

# 编程示例

代码实现如下:

foo.c:

int test\_0(void) { printf("test\_0\n"); return 0; }

```
int test_2(int i, int j) { printf("test_2: %d %d\n", i, j); return 0; }
typedef int (* TST CASE FUNC)(); /* 无形参函数指针类型声明 */
typedef int (* TST_CASE_FUNC1)(UINT32); /* 单形参函数指针类型声明 */
typedef int (* TST_CASE_FUNC2)(UINT32, UINT32); /* 双形参函数指针类型声明 */
if (LOS_OK != LOS_LdInit("/yaffs/bin/dynload/elf_symbol.so", NULL, 0)) {
   printf("ld_init failed!!!!!\n");
   return 1;
unsigned int uwRet;
TST_CASE_FUNC pFunTestCase0 = NULL;/* 函数指针定义 */
TST CASE FUNC2 pFunTestCase2 = NULL;
handle = LOS_ObjLoad("/yaffs/bin/dynload/foo.o");
pFunTestCase0 = NULL;
pFunTestCase0 = LOS_FindSymByName(handle, "test_0");
if (pFunTestCase0 == NULL) {
   printf("can not find the function name\n");
   return 1;
uwRet = pFunTestCaseO(); /* 调用该函数指针 */
pFunTestCase2 = NULL;
pFunTestCase2 = LOS_FindSymByName(NULL, "test_2");
if (pFunTestCase2 == NULL) {
   printf("can not find the function name\n");
   return 1;
uwRet = pFunTestCase2(42, 57); /* 调用该函数指针 */
uwRet = LOS_ModuleUnload(handle);
if (uwRet != LOS_OK)
   printf("unload module failed");
   return 1:
uwRet = LOS_LD_Destroy();
if (uwRet != LOS_OK) {
   printf("destroy dynamic loader failed");
   return 1;
```

### 结果验证

编译运行得到的结果为:

### 完整实例代码

```
sample_foo.c
sample Dynamic loading.c
```

# 4.2 分散加载

## 4.2.1 概述

### 基本概念

分散加载是一种实现特定代码快速启动的技术,通过优先加载特定代码到内存,达到缩短从系统开机到特定代码执行的时间。可被应用来实现关键业务的快速启动。

嵌入式系统通过uboot加载flash上的镜像文件到内存并执行,而镜像文件本身可能较大,由于flash读取速度的限制,将镜像全部加载完再执行可能无法满足时间敏感的业务对启动速度的要求。

分散加载的思想是先加载部分镜像并执行,这部分镜像包含了时间敏感的关键业务,从而达到快速启动关键业务的效果。

#### Huawei LiteOS的分散加载

Huawei LiteOS的分散加载分为两个阶段,第一阶段通过uboot将关键业务部分镜像加载到内存并执行,待这部分业务得到执行后,第二阶段在代码中加载剩余部分镜像到内存继续执行。通过合理布局镜像,第一阶段加载部分镜像的速度会比加载完整镜像快,从而缩短系统启动到关键业务运行的时间。

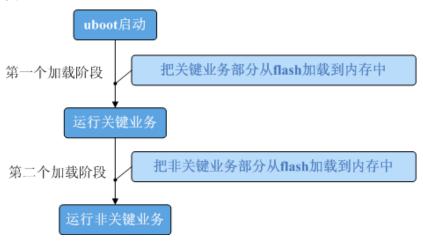
在IPC Huawei LiteOS版本上,通过应用分散加载技术,实现了1s内从开机启动到录制,超越Linux版本的3s-4.5s。

### 运作机制

分散加载的主体思想是将部分时间敏感的业务提前加载执行,具体手段是将与这些业务相关的数据、代码段布局到镜像文件的前端,第一阶段只加载前端这段镜像,达到最短时间内即可运行时间敏感业务的目的。

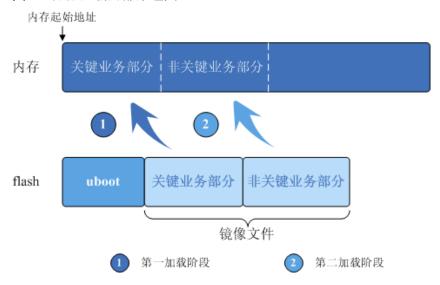
在这些业务得到执行之后,第一阶段的代码中调用分散加载接口加载剩余部分镜像,接着运行镜像剩余部分的业务。

#### 图 4-1 分散加载流程图



分散加载的内部原理图如图2所示,图中的运作顺序可参照图1的流程说明。

#### 图 4-2 分散加载内部原理图



分散加载在关键业务第一时间被加载执行之后,再加载非关键业务。

# 4.2.2 开发指导

### 使用场景

分散加载技术应用的典型场景是快速启动对时间敏感的业务。

嵌入式系统中可能存在某些业务对启动时间要求比较高,譬如Huawei LiteOS IPC项目上对从开机到录制预览的时间要求较高,可以利用分散加载技术实现录制预览业务的快速启动。

### 功能

Huawei LiteOS系统中的分散加载模块为用户提供如下接口。

功能分类	接口名	描述
分散加载接 口	LOS_ScatterLoad	在分散加载阶段的最后调用此接口,从镜像加载 剩余非紧急业务

### 开发流程

分散加载流程图如下所示。



### 步骤1 调用接口LOS ScatterLoad,编写分散加载业务代码

业务代码入口为函数app\_init,该函数位于os\_adapt.c。在紧急业务代码后调用 LOS\_ScatterLoad函数进行分散加载,并用#ifndef MAKE\_SCATTER\_IMAGE、#endif将 该函数后的非紧急业务包围起来,用以编译紧急镜像和全部镜像时作区分,示例代码如下。

```
void app_init() {
    proc_fs_init();
    hi_uartdev_init();
    {\tt system\_console\_init(''/dev/uartdev-0'');}
    LOS_CppSystemInit((unsigned long)&__init_array_start__, (unsigned long)&__init_array_end__,
BEFORE SCATTER);
   LOS_ScatterLoad(0x100000, flash_read, NAND_READ_ALIGN_SIZE);
#ifndef MAKE_SCATTER_IMAGE /* 以下为非紧急业务 */
    LOS_CppSystemInit((unsigned long)&__init_array_start__, (unsigned long)&__init_array_end__,
AFTER_SCATTER);
    extern unsigned int osShellInit(void);
    osShellInit();
    rdk_fs_init();
   SDK_init();
    hi_product_driver_init();
    char *apszArgv[3]={"vs_server", "./higv.bin", "-i"};
    vs_server(3, apszArgv);
#endif /* MAKE_SCATTER_IMAGE */
```

#### □ 说明

os adapt.c位于Huawei LiteOS代码包的platform/bsp/hi3516a/os adapt路径下。

#### 步骤2 配置SCATTER SRC变量

在根目录下Makefile中配置SCATTER\_SRC,将变量定义为调用分散加载函数的业务源文件路径,如下所示,其中LITEOSTOPDIR指代Huawei LiteOS代码根目录。

SCATTER SRC := \$(LITEOSTOPDIR)/platform/bsp/\$(LITEOS PLATFORM)/os adapt/os adapt.c

### 步骤3 执行make scatter,编译紧急部分镜像

在根目录下执行如下命令,则不会编译#ifndef MAKE\_SCATTER\_IMAGE以下的业务代码。编译系统将自动调用工具链抽取分散加载最小镜像的符号表并根据该符号表提取分散加载最小镜像的.a库列表。

Huawei LiteOS\$ make scatter

#### 步骤4 执行make,编译全部镜像

● 在根目录下执行如下命令,则编译全部业务代码。

Huawei LiteOS\$ make

编译后,命令行界面会返回紧急镜像大小信息,如下图所示。

● 编译完成后,检查镜像段的排布,如果镜像中生成了分散加载相关的段则表明分散加载的镜像生成成功。进入系统镜像生成目录(hi3516a平台的镜像生成目录为out/hi3516a,其他类推),可以看到生成的系统镜像vs\_server文件,执行命令readelf-S vs\_server打开该文件,结果如下图所示。显示了与分散加载相关的段信息(包括段的名称、起始地址及偏移大小)。其中.fast\_rodata为分散加载镜像的只读数据段,.fast\_text为代码段,.fast\_data为数据段。

```
[15] .fast rodata
                       PROGBITS
                                        80159000 088868 0a6adc
[16] .fast text
                       PROGBITS
                                        80200000 12f868 27ece0
[17] .fast data
                                        8047f000 3ae868 067b78
                       PROGBITS
[18] .got
                       PROGBITS
                                        804e6b78 4163e0 000504
                                        804e8000 417868 1b1b90
[19] .text
                       PROGBITS
                                       8069a000 5c9868 09f4d8
[20] .rodata
                       PROGBITS
[21] .data
                                       8073a000 669868 01cd7c
                       PROGBITS
                       NOBITS
                                       80757000 6865e4 6d74e0
[22] .bss
```

查看分散加载链接脚本.text段,新增了scatter.o(\*.text\*),如下图所示,实现了将分散加载的快速启动部分代码相关符号归拢到一个同一个段中。

```
.fast_text ALIGN (0x1000): { __fast_text_start = ABSOLUTE(.); . = .;
scatter.o(*.text*);
}

. = (ABSOLUTE (.) + (0x1000 - 1)) & ~ (0x1000 - 1);
__fast_text_end = ABSOLUTE (.);
```

#### □ 说明

分散加载链接脚本路径: Huawei LiteOS/tools/scripts/ld/scatter.ld

**步骤5** 执行**tftp** 0x82000000 vs\_server.bin;**nand erase** 0x100000 0x700000;**nand write** 0x82000000 0x100000 0x7000000;,将全部镜像烧写到Flash

进入串口工具界面,输入如下命令,将全部镜像烧写到Flash的0x100000地址位。

tftp 0x82000000 vs\_server.bin;nand erase 0x100000 0x700000;nand write 0x82000000 0x100000 0x700000;

其中,vs\_server.bin为系统镜像文件名,先将其烧写到内存中一段高地址位 0x82000000。然后烧写到Flash,起始地址为0x100000,烧写长度为0x700000,即烧写的镜像文件大小不能超过7M,跟据实际镜像大小调整数值。

**步骤6** 执行nand read 0x80008000 0x100000 0x4E0000; go 0x80008000; 加载紧急业务

执行如下命令,从Flash的0x100000地址处读取长度为0x4E0000的镜像,加载紧急业务到0x80008000。

nand read 0x80008000 0x100000 0x4E0000; go 0x80008000;

#### **步骤**7 系统自动重启

系统自动重启,在0x80008000地址处加载镜像。

----结束

# 4.2.3 注意事项

- 分散加载第一阶段拷贝过少或者拷贝偏移地址没有根据存储介质的差异进行对齐都会导致系统异常,因此使用时要按照编译最后给出的大小进行uboot加载镜像。
- 用户需保证提取的库文件列表是支持关键业务运行的超集,否则会导致分散加载 第一阶段中的代码访问到第二阶段中的代码或数据,从而导致系统异常。
- 分散加载使用中可能存在这样一种场景:一个变量在第一阶段中运行后值被修改,但是在第二阶段加载运行之后,该变量值又成为一个未初始化的值。这种场景的原因是该变量在第一阶段中使用到,但是并没有被归拢到第一阶段中,所以在第一阶段修改之后,第二阶段加载进内存后该变量值又被覆盖成未初始化的值。解决的方法是将该变量归拢到第一阶段中,确保第一阶段使用到的数据都在快速启动段中。

# 4.2.4 常见问题汇总

本节介绍使用分散加载技术遇到的主要问题和解决方法。

● 缺少 O文件

arm-hisiv300-linux-ld: cannot find libscatter.0 make: \*\*\* [vs\_server] Error 1

这个问题出现的原因是修改了链接脚本后,没有对应生成.O文件,解决的方法是生成对应的.O文件并且放到目标目录下。

● 符号未定义

/usr1/xxxxx/gerrit\_code/modify-debug/liteos\_ipc/out/lib/libar6003.a(ar6000\_drv.o): In function `ar6000\_avail\_ev':

 $/usr1/xxxxx/gerrit\_code/modify-debug/liteos\_ipc/vendor/ar6k3\_wifi/AR6003/host/qca/source/ar6000\_drv.c:1553: undefined reference to `wireless\_init\_event'$ 

/usrl/xxxxx/gerrit\_code/modify-debug/liteos\_ipc/out/lib/libar6003.a(drv\_config.o): In function `ar6000\_tkip\_micerr\_event':

/usr1/xxxxx/gerrit\_code/modify-debug/liteos\_ipc/vendor/ar6k3\_wifi/AR6003/host/qca/source/drv\_config.c:1856: undefined reference to `wireless\_send\_event' make: \*\*\* [vs server] Error 1

这个问题的出现是比较常见的,可能是裁剪过程中在修改链接脚本的时候,将一些必要的.a文件也删除了,这时需要用grep指令在out/lib目录下搜索未定义的变量,找出都存在于哪些.a文件中,将未添加的.a文件添加到链接脚本中。

● 分散加载进指令异常。

通过查看系统异常时pc的位置是否超出分散加载第一阶段的范围,如果是则应该是第一阶段库文件列表涵盖不全,导致有符号未被归拢到第一阶段的代码、数据

段中,需要结合系统镜像反汇编文件定位到异常pc所在函数名,找到该函数定义 所在的库,将该库添加到库列表中。

# 4.3 异常接管

# 4.3.1 概述

### 基本概念

异常接管是操作系统对在运行期间发生异常的情况进行处理的一系列动作,譬如打印 异常发生时当前函数调用栈信息、cpu现场信息、任务的堆栈情况等。

异常接管作为一种调测手段,可以在系统发生异常时提供给用户有用的异常信息,譬如异常的类型、发生异常时系统的状态等,方便用户定位分析问题。

Huawei LiteOS的异常接管,在系统发生异常时的处理动作是显示异常发生时正在运行的任务信息(包括任务名、任务号、堆栈大小等),以及cpu现场等信息。

### 运作机制

### 堆栈分析

● R11: 可以用作通用寄存器,在开启特定编译选项时可以用作帧指针寄存器,可以 用来实现栈回溯功能。

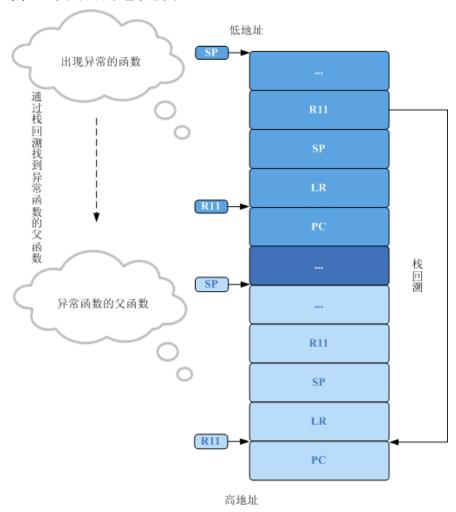
gcc默认将R11作为存储变量的通用寄存器使用,因而默认情况下无法使用FP的栈回溯功能。为支持调用栈解析功能,需要在编译参数中添加-fno-omit-frame-pointer选项,提示编译器将R11作为FP使用。

● FP寄存器(Frame Point),帧指针寄存器,根据该寄存器可以实现追溯程序调用 栈的功能,用来展示函数间的调用关系。

FP寄存器指向当前执行函数的栈回溯结构。返回的FP值是指向由调用了这个当前函数的函数(父函数)建立的栈回溯结构的指针。而这个结构中的返回FP值是指向调用了父函数的函数的栈回溯结构的指针,以此类推。

当运行发生异常时,系统打印FP寄存器内容,用户可以据此追溯函数间的调用关系,帮助定位异常的原因。

堆栈分析原理如图1所示。



### 图 4-3 堆栈分析原理示意图

图中不同颜色的寄存器表示不同的函数,通过FP寄存器,栈回溯到了异常函数的父函数,从而使调用关系更清楚,方便用户定位问题。

#### 调用栈关系

在上图1,可以看到函数调用过程中,栈帧寄存器的保存;因此可以按照规律对栈进行解析就可以推出函数调用执行关系,具体步骤如下:

- 1. 获取当前FP寄存器的值。
- 2. FP寄存器减去4字节得到当前PC值。通过PC值可以参考elf文件或者编译生成asm文件得到函数名称。
- 3. FP寄存器减去24字节,得到上次函数的调用栈帧的起始地址;FP寄存器减去16字节得到上次函数调用结束时SP的地址,那么FP到SP之间的栈就是一个函数调用的栈帧。
- 4. 通过每一层栈帧中的PC指针,就知道函数调用的关联。

# 4.3.2 开发指导

### 功能

异常接管为用户提供以下几种异常类型:

#### 表 4-1

异常名称	描述	值
OS_EXCEPT_UNDEF_INSTR	未定义的指令异常	1
OS_EXCEPT_SWI	软中断异常	2
OS_EXCEPT_PREFETCH_ABORT	预指取指令异常	3
OS_EXCEPT_DATA_ABORT	数据中止异常	4
OS_EXCEPT_FIQ	FIQ异常	5

### 开发流程

异常接管一般的定位步骤如下:

- 1. 打开编译器编译后生成的.asm 文件。
- 2. 搜索PC指针在.asm中的位置。
- 3. 根据LR值查找对应的调用函数。
- 4. 重复步骤3,找到异常的任务函数。

具体的定位方法会在编程实例中举例说明。

# 4.3.3 注意事项

● 要查看调用栈信息,必须添加编译选项宏-fno-omit-frame-pointer支持stack frame, 否则编译默认是关闭FP寄存器。

# 4.3.4 编程实例

### 实例描述

使用panic 命令手动触发了一个软中断异常,异常函数为LOS\_Panic,下面两个代码 test panic 为触发异常命令函数,另一个为异常调用栈打印信息。

uwExcType 2为软中断异常。

定位步骤如下:

- 1. 打开编译器编译后生成的 xxx.asm 文件。
- 2. 搜索PC指针 80121234 在asm文件位置(去掉0x)。
- 3. 根据 LR值查找对应的调用函数。
- 4. g\_RunningTask 为当前异常时任务函数。

```
UINT32 test_panic(UINT32 argc, CHAR **args)
{
   LOS_Panic("*****Trigger an exception\n");
   return;
}
```

```
Huawei LiteOS# panic
*****Trigger an exception
uwExcType = 2
```

```
puwExcBuffAddr pc = 0x80121234
puwExcBuffAddr lr = 0x80121234
puwExcBuffAddr sp = 0x80e63400
puwExcBuffAddr fp = 0x80e6340c
******backtrace begin****
traceback 0 -- 1r = 0x80138d04
traceback 0 -- fp = 0x80e635d4
traceback 1 — 1r = 0x80138d88
traceback 1 — fp = 0x80e635e4
traceback 2 -- 1r = 0x801247d4
traceback 2 -- fp = 0x80e635f4
traceback 3 -- lr = 0x801217c4
traceback 3 -- fp = 0x11111111
           = 0x1c
R1
           = 0x800dba3a
R2
          = 0x1b
R3
           = 0xfe
R4
           = 0x80e634a0
           = 0x0
R5
           = 0x800cc7f8
           = 0x7070707
R7
R8
           = 0x8080808
           = 0x9090909
R9
R10
           = 0x10101010
R11
           = 0x80e6340c
           = 0x1b
R12
           = 0x80e63400
           = 0x80121234
I.R
PC
           = 0x80121234
CPSR
           = 0x60000013
g_pRunningTask->pcTaskName = shellTask
g_pRunningTask->uwTaskPID = 6
g_pRunningTask->uwStackSize = 12288
```

# 4.4 CPU 占用率

# 4.4.1 概述

### 基本概念

CPU(中央处理器,Central Processing Unit)占用率可以分为系统CPU占用率和任务CPU占用率两种。

系统CPU占用率(CPU Percent)是指周期时间内系统的CPU占用率,用于表示系统一段时间内的闲忙程度,也表示CPU的负载情况。系统CPU占用率的有效表示范围为0~100,其精度(可通过配置调整)为百分比。100表示系统满负荷运转。

任务CPU占用率指单个任务的CPU占用率,用于表示单个任务在一段时间内的闲忙程度。任务CPU占用率的有效表示范围为0~100,其精度(可通过配置调整)为百分比。100表示在一段时间内系统一直在运行该任务。

用户通过系统级的CPU占用率,判断当前系统负载是否超出设计规格。

通过系统中各个任务的占用情况,判断查看当前的各个任务的CPU占用率是否符合设计的预期。

### 运作机制

Huawei LiteOS的CPUP(CPU Percent,系统CPU占用率)采用任务级记录的方式,在任务切换中,记录任务启动时间,和任务切出或者退出时间,每次任务退出,系统会累加整个任务的占用时间。

在los\_config.h中可以对CPU占用率模块进行选配,对于CPU占用模块,可通过LOSCFG\_KERNEL\_CPUP配置打开(YES)和关闭(NO)。

Huawei LiteOS提供以下两种CPU占用率的信息查询:

- 系统CPU占用率。
- 任务CPU占用率。

### CPU占用率的计算方法:

系统CPU占用率=系统中除idle任务外其他任务运行总时间/系统运行总时间任务CPU占用率=任务运行总时间/系统运行总时间

# 4.4.2 开发指导

### 使用场景

通过系统级的CPU占用率、判断当前系统负载是否超出设计规格。

通过系统中各个任务的占用情况,判断查看当前的各个任务的CPU占用率是否符合设计的预期。

### 功能

Huawei LiteOS系统中的CPU占用率模块为用户提供下面几种功能。

#### 表 4-2 功能列表

功能分类	接口名	描述	
获取系统CPU占用率	LOS_SysCpuUsage	获取当前系统CPU占用率	
	LOS_HistorySysCpuUsage	获取系统历史CPU占用率	
获取任务CPU占用率	LOS_TaskCpuUsage	获取指定任务CPU占用率	
	LOS_HistoryTaskCpuUsage	获取指定任务历史CPU占用 率	
	LOS_AllTaskCpuUsage	获取所有任务CPU占用率	

### 开发流程

CPU占用率的典型开发流程:

- 1. 调用获取系统CPU使用率函数LOS SysCpuUsage。
- 2. 调用获取系统历史CPU使用率函数LOS HistorySysCpuUsage。
  - 系统根据不同模式进入任务获取不同时间段的系统计数值,恢复中断;
- 3. 调用获取指定任务CPU使用率函数LOS TaskCpuUsage。
  - 若任务已创建并且可用,则关中断,正常获取,恢复中断;
  - 若任务未创建或不可用,则返回错误码:

- 4. 调用获取指定任务历史CPU使用率函数LOS HistoryTaskCpuUsage。
  - 若任务已创建并且可用,则关中断,根据不同模式正常获取,恢复中断;
  - 若任务未创建或不可用,则返回错误码;
- 5. 调用获取所有任务CPU使用率函数LOS AllTaskCpuUsage。
  - 若CPUP已初始化,则关中断,根据不同模式正常获取,恢复中断;
  - 若CPUP未初始化或有非法入参,则返回错误码;

### 平台差异性

无。

# 4.4.3 注意事项

- 由于CPU占用率对性能有一定的影响,同时只有在产品开发时需要了解各个任务的占用率,因此建议在产品发布时,关掉CPUP模块的裁剪开关 LOSCFG\_KERNEL\_CPUP。
- 通过上述接口获取到的返回值是千分值。该值可以通过与 LOS CPUP PRECISION MULT相除获得相应的百分值。

# 4.4.4 编程实例

### 实例描述

本实例实现如下功能:

- 1. 创建一个用于CPUP测试的任务。
- 2. 获取当前系统CPUP。
- 3. 以不同模式获取历史系统CPUP。
- 4. 获取创建的CPUP测试任务的CPUP。
- 5. 以不同模式获取创建的CPUP测试任务的CPUP。

### 编程示例

#### 前提条件:

● 在los\_config.h中,将OS\_INCLUDE\_CPUP配置项打开。

#### 代码实现如下:

```
#include "los_task.h"
#include "los_cpup.h"

#define MODE 4

UINT32 cpupUse;
OS_CPUP_TASK_S pstCpup;
UINT16 pusMaxNum = 0;
UINT32 g_CpuTestTaskID;

VOID Example_cpup()
{
    printf("entry cpup test example\n");
    while(1) {
        usleep(100);
    }
}
```

```
UINT32 it cpup test()
   UINT32 uwRet;
   TSK_INIT_PARAM_S CpupTestTask;
   /*创建用于cpup测试的任务*/
   memset(&CpupTestTask, 0, sizeof(TSK_INIT_PARAM_S));
   CpupTestTask.pfnTaskEntry = (TSK_ENTRY_FUNC)Example_cpup;
CpupTestTask.pcName = "TestCpupTsk"; /*测试任务名称*/
   CpupTestTask.uwStackSize = OS_TSK_DEFAULT_STACK_SIZE;
   CpupTestTask.usTaskPrio = 5;
   CpupTestTask.uwResved = LOS_TASK_STATUS_DETACHED;
   \label{eq:loss_task_id} uwRet = LOS\_TaskCreate\left(\&g\_CpuTestTaskID, \ \&CpupTestTask\right);
    if(uwRet != LOS_OK)
       printf("CpupTestTask create failed .\n");
       return LOS NOK;
        usleep(100);
   /*获取当前系统cpu占用率*/
    cpupUse = LOS_SysCpuUsage();
   printf("the current system cpu usage is: %d\n", cpupUse);
    /*获取历史系统cpu 1s内的占用率,历史cpu占用率的获取分三种模式,MODE1表示10s 内占用率,MODE2表示
   -个1s内占用率,MODE3表示小于1s内*/
   //cpupUse = LOS HistorySysCpuUsage(MODE1);
   //printf("the history system cpu usage in 10s: %d\n", cpupUse);
    //cpupUse = LOS_HistorySysCpuUsage(MODE2);
   //printf("the history system cpu usage in 1s: %d\n", cpupUse);
   cpupUse = LOS_HistorySysCpuUsage(MODE);
   printf("the history system cpu usage in <1s:</pre>
                                                  %d\n", cpupUse):
   /*获取指定任务的cpu占用率,该测试例程中指定的任务为以上创建的cpup测试任务*/
   cpupUse = LOS_TaskCpuUsage(g_CpuTestTaskID);
   printf("cpu usage of the CpupTestTask:\n TaskID: %d\n usage: %d\n", g_CpuTestTaskID, cpupUse);
  /*获取指定历史任务在<1s内的cpu占用率,该测试例程中指定的任务为以上创建的cpup测试任务*/
   cpupUse = LOS_HistoryTaskCpuUsage(g_CpuTestTaskID, MODE);
    printf("cpu usage of the CpupTestTask in <1s:\n TaskID: %d\n usage:%d
\n", g CpuTestTaskID, cpupUse);
   return LOS_OK;
```

# 结果验证

#### 编译运行得到的结果为:

```
--- Test start---
entry cpup test example

Huawei LiteOS# the current system cpu usage is : 49
the history system cpu usage in <1s: 50
cpu usage of the CpupTestTask:
TaskID:4
usage:17
cpu usage of the CpupTestTask in <1s:
TaskID:4
usage:12
---Test End ---
```

### 完整实例代码

sample\_cpup.c

# 4.5 linux 适配

# 4.5.1 完成量

### 4.5.1.1 概述

### 基本概念

完成量(Completion)是一种轻量级的机制,用于任务同步。完成量是对信号量的一种补充,之前Linux中信号量机制,up()和down()实现还允许这两个函数在同一个信号量上并发,在多CPU运行场景下,up()可能试图访问一个不存在的信号量数据结构,为了防止这种错误,专门设计了完成量这种机制。

当一个任务需要等待另一个任务完成某操作后才能执行时,通过完成量(Completion)允许被等待任务在完成指定操作后通知等待任务,从而唤醒等待任务,实现任务同步。

多任务环境下,任务之间往往需要同步操作。通过完成量可以实现任务之间的同步。

Huawei LiteOS中完成量机制实现类似于系统中信号量机制,通过调用内核相关函数实现完成量机制的功能,Huawei LiteOS中完成量机制具有类似信号量机制的特性。

### 4.5.1.2 开发指导

### 使用场景

完成量应用于多种任务同步场合,是一种任务间同步机制。

完成量是通过等待和唤醒完成量实现任务间的同步。

### 功能

功能分类	接口名	描述
完成量初始化	init_completion	初始化一个完成量
等待完成量	wait_for_completion	永久等待完成量
超时等待完成量	wait_for_completion_timeout	超时等待完成量,超时时间为 Tick
唤醒完成量	complete	唤醒等待该完成量的任务队列 中的首个任务
唤醒完成量	complete_all	唤醒所有等待该完成量的任务

### 开发流程

完成量的典型开发流程:

- 1. 完成量初始化init completion
  - 创建一个完成量
- 2. 超时等待完成量wait\_for\_completion\_timeout
- 3. 永久等待完成量wait for completion
- 4. 唤醒完成量complete/complete\_all
  - complete是唤醒一个等待该完成量的任务;
  - complete all是唤醒所有等待该完成量的任务;

### 4.5.1.3 注意事项

- 完成量类似于信号量机制,参考信号量机制**注意事项**。即申请阻塞模式操作(永久阻塞和定时阻塞)时不能在中断中使用,原因:中断不能被阻塞。
- 完成量接口的完成量指针入参的合法性需要用户保证,即入参必须为合法完成量 指针。

### 4.5.1.4 编程实例

### 实例描述

示例中,任务Example\_TaskEntry创建一个任务Example\_Completion,Example\_Completion等特完成量阻塞,Example\_TaskEntry唤醒该完成量。通过打印的先后顺序可以理解完成量操作时伴随的任务切换。

- 1. 在任务Example\_TaskEntry创建任务Example\_Completion,其中任务Example Completion优先级高于Example TaskEntry。
- 2. 在任务Example\_Completion中等待完成量,阻塞,发生任务切换,执行任务 Example\_TaskEntry。
- 3. 在任务Example\_TaskEntry唤醒完成量,发生任务切换,执行任务 Example Completion。
- 4. Example\_Completion得以执行,直到该任务结束。
- 5. Example TaskEntry得以执行,直到任务结束。

#### 编程示例

#### 代码实现如下:

```
##include "linux/completion.h"
#include "los_task.h"
//#include "osTest.h"

/*任务PID*/
UINT32 g_TestTaskID01;
/*完成量*/
struct completion example_completion;
/*用例任务入口函数*/
VOID Example_Completion()
{
    UINT32 uwRet;
```

```
/*超时 等待方式等待完成量,超时时间为100 ticks*/
   printf("Example_Completion wait completion\n");
   uwRet = wait_for_completion_timeout(&example_completion, 100);
   if(uwRet == 0)
       printf("Example_Completion, wait completion timeout\n");
       printf("Example_Completion, wait completion success\n");
   return;
UINT32 Example_TaskEntry()
   UINT32 uwRet;
   TSK_INIT_PARAM_S stTask1;
    /*完成量初始化*/
   init_completion(&example_completion);
   /*创建任务*/
   memset(&stTask1, 0, sizeof(TSK_INIT_PARAM_S));
   stTask1.pfnTaskEntry = (TSK_ENTRY_FUNC)Example_Completion;
   stTask1.pcName = "EventTsk1";
   stTask1.uwStackSize = OS_TSK_DEFAULT_STACK_SIZE;
stTask1.usTaskPrio = 8;
   uwRet = LOS_TaskCreate(&g_TestTaskID01, &stTask1);
    if(uwRet != LOS_OK)
       printf("task create failed \n");
       return LOS_NOK;
   /*唤醒完成量*/
   printf("Example_TaskEntry complete\n");
   \verb|complete| (\&example_completion) | ;
   printf("Delete Task. \n");
    /*删除任务*/
   uwRet = LOS_TaskDelete(g_TestTaskID01);
    if(uwRet != LOS_OK)
       printf("task delete failed \n");
       return LOS_NOK;
   return LOS_OK;
```

# 结果验证

编译运行得到的结果为:

```
Example_Completion wait completion
Example_TaskEntry complete
Example_Completion, wait completion success
Delete Task.
```

# 完整实例代码

sample\_completion.c

# 4.5.2 工作队列

### 4.5.2.1 概述

### 基本概念

工作队列提供一种机制:任何系统模块都可以将工作挂载到工作队列,由工作队列机制专门负责处理挂载在上面的任务。工作队列中的工作没有优先级,按照FIFO的方式进行处理。工作队列处理任务允许被重新调度甚至睡眠。

工作队列机制简化了内核任务的创建,负责处理挂载到工作队列的工作。支持工作队列处理任务的调度和睡眠,从而节省系统资源。

Huawei LiteOS的工作队列机制简化了内核任务的创建,提供了丰富的对外接口,以便对工作队列进行管理。当有工作挂载到工作队列中时,工作队列处理任务将被唤醒去处理工作队列中的工作,直到所有工作都被处理完,工作队列处理任务将重新进入睡眠状态。

### 4.5.2.2 开发指导

### 使用场景

工作队列运用在对时间要求不高的场景,原因是工作队列里的工作只有在工作队列处理任务得到运行的时候才能被逐一处理,而工作队列处理任务是否能及时唤醒调度取决于其他内核任务,另外在中断里也不能调度,只有在退出中断后才能得到调度。

### 功能

功能分类	接口名	描述
工作队列的创建	create_workqueue	创建一个工作队列
工作队列的销毁	destroy_workqueue	销毁一个工作队列
初始化工作	INIT_WORK	将工作和处理函数绑定
初始化延迟工作	INIT_DELAYED_WORK	将延迟工作和处理函数绑 定
工作挂载	queue_work	向指定工作队列挂载一个 工作
延迟工作挂载	queue_delayed_work	向指定工作队列挂载一个 延迟工作
工作挂载	schedule_work	向系统默认工作队列挂载 一个工作
延迟工作挂载	schedule_delayed_work	向系统默认工作队列挂载 一个延迟工作
工作状态查询	work_busy	查询一个工作当前的状态
执行延迟工作	flush_delayed_work	取消延迟, 立即执行工作

功能分类	接口名	描述
取消延迟工作	cancel_delayed_work	取消未执行的延迟工作
执行工作	flush_work	立即执行工作
取消工作	cancel_work_sync	取消工作并等待该工作执 行完毕

### 开发流程

工作队列的典型流程:

- 1. 调用create workqueue接口创建工作队列。
  - 初始化信号量,用于任务的睡眠和唤醒,以及初始化重要结构体搭建工作队列链表;
- 2. 调用queue\_work/queue\_delayed\_work接口挂载工作。
  - 挂载工作分为工作和延迟工作两种,工作可以得到立即的挂载,而延迟工作 根据延时参数延时后才被挂载到工作队列:
- 3. 调用cancel delayed work/cancel work sync接口取消工作。
- 4. 调用flush work/flush delayed work接口立即执行工作。
- 5. 调用destroy workqueue接口删除工作队列。
  - 系统先对资源进行加锁操作,再删除工作队列任务,释放信号量资源,释放 内存空间等,最后解锁

### 4.5.2.3 注意事项

- 挂载到工作队列的工作是由工作队列处理任务进行处理,而任务的调度运行在时间上具有不确定性,所以对时间要求高的工作不建议使用工作队列进行处理。
- Huawei LiteOS利用工作队列名对工作队列进行标识,所以不能存在相同名称的工作队列。
- 可以利用schedule\_work/schedule\_delayed\_work接口向系统默认的工作队列挂载工作,而不用再创建工作队列。

### 4.5.2.4 编程实例

### 实例描述

本实例实现如下功能:

- 1. 创建名称为wq test的工作队列。
- 2. 分配工作内存并且初始化。
- 3. 向工作队列中挂载工作。
- 4. 立即执行工作。
- 5. 销毁工作队列。

#### 编程示例

代码实现如下:

```
#include "los_config.h"
#include "linux/workqueue.h"
static void work_func(struct work_struct *work)
 int i;
 for (i = 0; i < 2; i++)
   printk("workqueue \ function \ is \ been \ called!... \%d... \n", i, work-> work\_status);
UINT32 workqueue_test()
 struct workqueue_struct *wq;
 struct work_struct *work;
 UINT32 uwRet = LOS_OK;
 wq = create_workqueue("wq_test");
 dprintf("create the workqueue successfully!\n\n");
 work =(struct work_struct *)malloc(sizeof(struct work_struct));
 if (!work)
     uwRet = LOS FAIL;
 dprintf("create work ok!\n\n");
 INIT_WORK(work, work_func);
 dprintf("init the work ok!\n\n");
 uwRet = queue_work(wq, work);
 dprintf("mount the work into workqueue successfully!\n\n");
 uwRet = flush_work(work);
 dprintf("flush the work ok!\n\n");
 destroy_workqueue(wq);
 dprintf("destroy\ the\ work\ ok!\n\n");
 return uwRet;
```

### 结果验证

```
编译运行得到的结果为:
```

```
--- Test start---
create the workqueue successfully!

create work ok!

init the work ok!

mount the work into workqueue successfully!

workqueue function is been called!..0..3..

workqueue function is been called!..1..3..

flush the work ok!

destroy the work ok!

[Passed] It_workqueue_1008

--- Test End ---
```

## 完整实例代码

sample\_workqueue.c

# 4.5.3 中断

#### 4.5.3.1 概述

#### 基本概念

Linux内核中有专门用于中断的函数,基于LiteOS 中断机制,适配Linux中相关中断接口,提高系统使用的友好度。

Huawei LiteOS的中断支持:

- 中断申请
- 中断删除
- 中断使能
- 中断屏蔽
- 中断底半部(基于workqueue)

#### 4.5.3.2 开发指导

#### 功能

Huawei LiteOS 系统中中断模块适配的linux接口如下表

接口名	描述
request_irq	中断申请
free_irq	中断删除
enable_irq	使能指定中断
disable_irq	屏蔽指定中断
irq_bottom_half	中断底半部程序挂载到workqueue

## 开发流程

- 1. 调用中断申请request\_irq接口 将中断处理程序注册到指定中断号对应的链表中,支持一个中断号注册多个中断 处理程序。
- 2. 调用中断底半部irq\_bottom\_half接口 系统内部将动态申请work,将入参底半部处理程序与work关联,并挂载到给定的 workqueue,系统在空闲时会执行workqueue上的处理程序。
- 3. 调用enable irg接口使能指定中断

- 4. 调用disable irq接口屏蔽指定中断
- 5. 调用free irg接口删除中断

#### 4.5.3.3 注意事项

- 调用request\_irq()申请中断时,中断处理程序入参要符合(int, void\*)标准格式。直接调用LOS\_HwiCreate()创建中断时,中断处理程序入参可以为NULL。
- 中断处理程序中禁止调用request\_irq()和free\_irq()接口。
- 当中断ID为共享中断时,不能通过LOS\_HwiCreate()创建中断,且request\_irq()入参dev指针不能为NULL,应与处理程序——对应。直接调用LOS\_HwiCreate()创建的中断,不能通过free\_irq()删除。
- irq\_bottom\_half()函数传入的work\_queue指针用户需保证合法,不能为无效指针。
- 中断底半部程序入参为work指针,该work为irq\_bottom\_half()中动态申请,在中断 底半部程序中必须free,否则会引起内存泄露。

## 4.5.3.4 编程实例

#### 实例描述

本实例实现如下功能。

- 1. 申请中断。
- 2. 删除中断。

## 编程示例

前提条件:

- 在los config.h中,将OS INCLUDE HWI定义为YES。
- 在los config.h中,设置最大硬中断个数OS HWI MAX USED NUM。

代码实现如下:

```
#include "los_hwi.h"

#define HWI_NUM_INT50 50

void uart_irqhandle_1(int irq,void *dev)

{
    printf("\nuart0:the function1 \n");
}

void hwi_test()

{
    int a = 1;
    void *dev = &a;
    unsigned long flags = 0;
    const char * name = "hwiTest";
    request_irq(HWI_NUM_INT50, uart_irqhandle_1, flags, name, dev);//创建中断
    free_irq(HWI_NUM_INT50, dev);//删除中断
```

## 完整实例

sample irq.c

# 4.5.4 linux 接口

# 4.5.4.1 linux 适配接口

Huawei LiteOS提供的linux适配接口如下表所示。

#### □ 说明

完全兼容表示功能与linux一致,错误码返回值要以实际代码为准; 部分兼容表示部分功能与linux一致。

头文件	名称	类型	说明
timer.h	add_timer	添加定时器	完全兼容
atomic.h	atomic_add	原子变量做加 法	完全兼容
atomic.h	atomic_add_retur n	原子变量做加 法,并返回最 新值	完全兼容
atomic.h	atomic_dec	原子变量减1	完全兼容
atomic.h	atomic_dec_and_ test	递减原子变量,并测试是否为0	完全兼容
atomic.h	atomic_dec_retur	原子变量减1, 并返回最新值	完全兼容
atomic.h	atomic_inc	原子变量加1	完全兼容
atomic.h	atomic_inc_retur	原子变量加1, 并返回最新值	完全兼容
atomic.h	atomic_read	读取原子变量 的值	完全兼容
atomic.h	atomic_sub	原子变量做减 法	完全兼容
string.h	bzero	置字节字符串 前n个字节为零 且包括'\0'	完全兼容
workqueue.h	cancel_delayed_ work	取消挂到执行 队列上的 delayed work	完全兼容
workqueue.h	cancel_delayed_ work_sync	同步取消挂到 执行队列上的 delayed work	完全兼容
workqueue.h	cancel_work_syn	同步取消一个 work并等待其 执行完毕	完全兼容
completion.h	complete	唤醒一个等待 completion的线 程	完全兼容

头文件	名称	类型	说明
completion.h	complete_all	唤醒所有等待 completion的线 程	完全兼容
crc32.h	crc32	计算crc	完全兼容
crc32.h	crc32_accumulat e	计算crc	完全兼容
workqueue.h	create_singlethre ad_workqueue	创建工作队列	完全兼容
workqueue.h	create_workqueu e	创建工作队列	完全兼容
timer.h	del_timer	删除定时器	完全兼容
timer.h	del_timer_sync	删除定时器	完全兼容
workqueue.h	destroy_workque ue	销毁工作队列	完全兼容
interrupt.h	disable_irq	屏蔽中断	完全兼容
kernel.h	div_s64	除法运算	完全兼容
kernel.h	div_s64_rem	除法运算	完全兼容
dlfcn.h	dlclose	关闭指定句柄 的动态链接库	完全兼容
dlfcn.h	dlopen	打开一个动态 链接库,并返 回动态链接库 的句柄	完全兼容
dlfen.h	dlsym	根据动态链接 库操作句柄与 符号,返回符 号对应的地 址。	完全兼容
kernel.h	do_div_imp	除法运算	完全兼容
kernel.h	do_div_s64_imp	除法运算	完全兼容
rwsem.h	down_read	读者加锁操作	完全兼容
rwsem.h	down_read_trylo	读者加锁操作	完全兼容
rwsem.h	down_write	写者加锁操作	完全兼容
rwsem.h	down_write_tryl	写者加锁操作	完全兼容
interrupt.h	enable_irq	使能中断	完全兼容

头文件	名称	类型	说明
kernel.h	ERR_PTR	错误码操作	完全兼容
fs.h	fb_alloc_cmap	分配颜色表内 存空间	完全兼容
fs.h	fb_cmap_to_user	复制颜色表	完全兼容
fs.h	fb_copy_cmap	复制颜色表	完全兼容
fs.h	fb_dealloc_cmap	释放颜色表内 存空间	完全兼容
fs.h	fb_default_cmap	设置默认颜色 表	完全兼容
fs.h	fb_pan_display	刷新操作屏	完全兼容
fs.h	fb_set_cmap	设定颜色表	完全兼容
fs.h	fb_set_user_cma	设定颜色表	完全兼容
fs.h	fb_set_var	设置fbinfo显示 模式和可变参 数	完全兼容
workqueue.h	flush_delayed_w ork	等待一个 delayed work执 行完毕	完全兼容
workqueue.h	flush_work	等待一个work 执行完毕	完全兼容
fs.h	framebuffer_allo c	向内核申请一 块空间	完全兼容
fs.h	framebuffer_rele ase	向内核释放一 块空间	完全兼容
interrupt.h	free_irq	释放中断服务	完全兼容
kernel.h	hi_sched_clock	获取时间	完全兼容
compiler.h	init_completion	初始化 completion结构	完全兼容
workqueue.h	INIT_DELAYE D_WORK	初始化 delay_work	完全兼容
list.h	INIT_LIST_HE AD	链表初始化	完全兼容
timer.h	init_timer	初始化定时器	完全兼容
wait.h	init_waitqueue_h ead	初始化一个已 经存在的等待 队列头	完全兼容

头文件	名称	类型	说明
workqueue.h	INIT_WORK	初始化work	完全兼容
interrupt.h	irq_bottom_half	中断底半部接口	该接口为Huawei LiteOS特有,linux中没有
kernel.h	IS_ERR	错误码判断	完全兼容
rtc.h	is_leap_year	是否是闰年	完全兼容
jiffies.h	jiffies_to_msecs	将机器启动时 起的时间滴答 数转换成毫秒	完全兼容
kernel.h	jiffies_to_tick	时间jiffies转换 为tick	完全兼容
slab.h	kfree	释放内存空间	完全兼容
slab.h	kmalloc	分配内存空间	完全兼容
slab.h	kzalloc	分配内存空间 并初始化	完全兼容
list.h	list_add	添加链表	完全兼容
list.h	list_add_tail	添加链表	完全兼容
list.h	list_del	删除链表	完全兼容
list.h	list_entry	返回包含结构 的指针	完全兼容
list.h	list_first_entry	获取链表第一 个元素	完全兼容
list.h	list_for_each	遍历链表	完全兼容
list.h	list_for_each_ent ry	遍历链表	完全兼容
list.h	list_for_each_ent ry_reverse	遍历链表	完全兼容
list.h	list_for_each_ent ry_safe	遍历链表	完全兼容
list.h	list_for_each_saf	遍历链表	完全兼容
list.h	LIST_HEAD	链表初始化	完全兼容
list.h	LIST_HEAD_IN IT	链表初始化	完全兼容
list.h	list_is_last	判断是否为链 表最后元素	完全兼容

头文件	名称	类型	说明
list.h	list_move	从一个链表移 动节点到链表	完全兼容
string.h	memchr	查找指定字 符,在一段内 存区域中	完全兼容
string.h	тетстр	比较两字符串 前n个字节	完全兼容
string.h	тетсру	复制一段内存 内容,源和目 标区域重叠不 保证正确	完全兼容
string.h	memmove	复制一段内存 内容,源和目 标区域重叠保 证正确	完全兼容
string.h	memset	设置内存中一 段字节内容为 指定值	完全兼容
timer.h	mod_timer	添加定时器	完全兼容
mount.h	mount	挂载指定系统 分区到一个文 件夹下	完全兼容
delay.h	msleep	延时,程序暂 停若干时间 (单位ms)	完全兼容
prctl.h	pretl	进程操作函数 Linux中支持多 种参数, Huawei LiteOS 中只支持 PR_SET_NAM E参数设置线程 名,在使用 POSIX接口创 建线程的时候,建设时时候,建设时时候,建线程的时候,建线程的时候,建线程的时候	部分兼容
kernel.h	PTR_ERR	错误码操作	完全兼容
workqueue.h	queue_delayed_ work	往指定工作队 列中插入一个 delayed work	完全兼容

头文件	名称	类型	说明
workqueue.h	queue_work	往指定工作队 列中插入一个 work	完全兼容
rbtree.h	rb_erase	删除节点	完全兼容
rbtree.h	rb_first	求第一个节点	完全兼容
rbtree.h	rb_insert_color	新插入节点着 色	完全兼容
rbtree.h	rb_next	求后继节点	完全兼容
rbtree.h	rb_prev	求前驱节点	完全兼容
rbtree.h	rb_replace_node	替换节点	完全兼容
io.h	readb	从I/O读取1字 节	完全兼容
io.h	readl	从I/O读取4字 节	完全兼容
uio.h	readv	将读入的数据 按同样顺序散 布读到缓冲区 中	完全兼容
io.h	readw	从I/O读取2字 节	完全兼容
fs.h	register_framebu ffer	将fbinfo结构注 册到内核	完全兼容
interrupt.h	request_irq	注册中断服务	完全兼容
rtc.h	rtc_time_to_tm	绝对时间转换 为年月日时间 分秒	完全兼容
rtc.h	rtc_tm_to_time	年月日时间分 秒转换为绝对 时间	完全兼容
workqueue.h	schedule_delaye d_work	往系统默认工 作队列中插入 一个delayed work	完全兼容
kernel.h	schedule_timeout	任务调度	完全兼容
kernel.h	schedule_timeout _interruptible	任务调度	完全兼容
kernel.h	schedule_timeout _uninterruptible	任务调度	完全兼容

头文件	名称	类型	说明
workqueue.h	schedule_work	往系统默认工 作队列中插入 一个work	完全兼容
seq_file.h	seq_lseek	偏移seq流指针	完全兼容
seq_file.h	seq_open	打开seq流	完全兼容
seq_file.h	seq_printf	向seq流方式写 格式化信息	完全兼容
seq_file.h	seq_read	读seq流	完全兼容
seq_file.h	seq_release	释放seq流所分配的动态内存空间	完全兼容
scatterlist.h	sg_init_one	初始化集散序 列	完全兼容
scatterlist.h	sg_init_table	初始化集散序 列	完全兼容
scatterlist.h	sg_mark_end	标记集散序列 结束	完全兼容
scatterlist.h	sg_set_buf	设置集散序列	完全兼容
seq_file.h	single_open	打开seq流	完全兼容
seq_file.h	single_release	释放seq流所分配的动态内存空间	完全兼容
string.h	strcasecmp	比较两字符 串,忽略大小 写	完全兼容
string.h	strcasestr	查找字符串中 首次出现某字 符串的位置, 不区分大小写	完全兼容
string.h	strcat	将字符串A连 接到字符串B 尾	完全兼容
string.h	strchr	查找字符串中 首次出现某字 符的位置	完全兼容
string.h	stremp	比较两字符串	完全兼容
string.h	strcoll	比较两字符 串,特定语言 环境下	完全兼容

头文件	名称	类型	说明
string.h	strcpy	复制字符串	完全兼容
string.h	strcspn	查找字符串开 头连续不含指 定字符的字符 数目并返回	完全兼容
string.h	strdup	拷贝字符串到 新建位置处	完全兼容
string.h	strerror	获取系统错误 信息或打印用 户程序错误信 息	完全兼容
string.h	strlcpy	复制指定长度 字符串	完全兼容
string.h	strlcpy	拷贝字符串	完全兼容
string.h	strlen	计算给定字符 串长度	完全兼容
string.h	strncasecmp	比较两字符串 前几个字节, 忽略大小写	完全兼容
string.h	strncat	将字符串A指 定字符个数连 接到字符串B 尾	完全兼容
string.h	strnemp	比较两字符串 前n个字符	完全兼容
string.h	strnepy	复制指定字节 字符串	完全兼容
string.h	strpbrk	查找字符串中 最先含有特定 字符串中任一 字符的位置并 返回	完全兼容
string.h	strrchr	查找字符串中 从末尾开始, 首次出现某字 符串的位置	完全兼容
string.h	strsep	分解字符串为 一组字符串	完全兼容

头文件	名称	类型	说明
string.h	strspn	查找字符串中 第一个不在指 定字符串中出 现的字符下标 并返回	完全兼容
string.h	strstr	查找字符串中 首次出现某字 符串的位置	完全兼容
string.h	strtok	分割字符串	完全兼容
string.h	strtok_r	分割字符串	完全兼容
string.h	strtoul	将字符串转换 成无符号长整 型数	完全兼容
string.h	strxfrm	字符串转换	完全兼容
mount.h	umount	卸载文件系统	完全兼容
fs.h	unregister_frame buffer	注销fbinfo	完全兼容
rwsem.h	up_read	读者解锁操作	完全兼容
rwsem.h	up_write	写者解锁操作	完全兼容
slab.h	vfree	释放内存空间	完全兼容
slab.h	vmalloc	分配内存空间	完全兼容
wait.h	wait_event	等待事件	完全兼容
wait.h	wait_event_interr uptible	等待事件	完全兼容
wait.h	wait_event_interr uptible_timeout	超时等待事件	完全兼容
completion.h	wait_for_comple tion	等待completion	完全兼容
completion.h	wait_for_comple tion_timeout	等待 completion,若 超时则结束等 待	完全兼容
wait.h	waitqueue_active	检查等待队列 是否为空	完全兼容
wait.h	wake_up	唤醒任务	完全兼容

头文件	名称	类型	说明
wait.h	wake_up_interru ptible	负责唤醒状态 为 TASK_INTERR UPTIBLE的任 务	完全兼容
workqueue.h	work_busy	检测work状态	完全兼容
io.h	writeb	向I/O写入1字 节	完全兼容
io.h	writel	向I/O写入4字 节	完全兼容
uio.h	writev	将数据存储在 多个不连接的 缓冲区,同时 写出去	完全兼容
io.h	writew	向I/O写入2字 节	完全兼容
zlib.h	zlib_deflate	压缩数据	完全兼容
zlib.h	zlib_deflateEnd	释放为当前流 分配的动态数 据结构	完全兼容
zlib.h	zlib_deflateInit	初始化zlib状态	完全兼容
zlib.h	zlib_inflate	解压数据	完全兼容
zlib.h	zlib_inflateEnd	释放为当前流 分配的动态数 据结构	完全兼容
zlib.h	zlib_inflateInit	为解压初始化 内部流状态	完全兼容
zlib.h	zlib_inflateInit2	解压数据	完全兼容

# 4.5.4.2 linux 不支持接口

Huawei LiteOS的linux适配接口中,有一些未支持,具体信息如下表所示。

文件名	函数接口名	说明	是否支持
adp.c	assert	断言,用于判断程 序运行的正确性	不支持
adp.c	cxa_atexit	进程退出	不支持

文件名	函数接口名	说明	是否支持
adp.c	tls_get_addr	TLS模块查找变量 地址	不支持
wait.h	add_wait_queue	将进程插入队列尾 部	不支持
adp.c	alarm	alarm()用来设置信号SIGALRM在经过参数seconds指定的秒数后传送给目前的进程。如果参数seconds为0,则之前设置的闹钟会被取消,并将剩下的时间返回。	不支持
atomic.h	atomic_set	设置原子变量的值	不支持
bug.h	BUG	提供断言并输出信息	不支持
adp.c	chroot	chroot()用来改变根目录为参数path 所指定的目录。只有超级用户才允许改变根目录,子进程将继承新的根目录。	不支持
adp.c	closelog	关闭已打开的 system log的连接	不支持
sched.h	cond_resched	调度一个新程序投 入运行	不支持
kernel.h	copy_from_user	将用户空间的数据 传送到内核空间	不支持
kernel.h	copy_to_user	从内核区中读取数 据到用户区	不支持
adp.c	daemon	创建守护进程	不支持
wait.h	DECLARE_WAITQ UEUE	定义并初始化一个 等待队列	不支持
semaphore.h	down	获取信号量,否则 进入睡眠状态,且 不可唤醒	不支持
semaphore.h	down_interruptible	获取信号量,否则 进入睡眠状态,等 待信号量被释放 后,激活该程	不支持

文件名	函数接口名	说明	是否支持
semaphore.h	down_trylock	试图获取信号量, 否则立刻返回非零 值,调用者不会睡 眠	不支持
adp.c	execve	execve()用来执行 参数filename字符 串所代表的文件路 径,第二个参数系 利用数组指针来传 递给执行文件,最 后一个参数则为传 递给执行文件的新 环境变量数组。	不支持
adp.c	fchown	fchown()会将参数fd指定文件的所有 者变更为参数 owner代表的用户,而将该文件的发现的用组。如果参数group组。如果参数owner或 group为-1,对对明有者或为一种,对明有者或有时,对明明的对于的文件描述。当root用fchown()改变文件所有者具 S_ISUID或 S_ISGID权限,则会清除此权限位。	不支持
adp.c	fork	创建一个与原来进 程几乎完全相同的 进程	不支持
adp.c	fs_fssync	文件同步	不支持
adp.c	getdtablesize	获取进程所能打开 的最大文件数	不支持
adp.c	gethostname	获得本主机名称	不支持
adp.c	getpwnam	getpwnam()用来逐一搜索参数name 指定的账号名称, 找到时便将该用户的数据以passwd结构返回。passwd结构请参考getpwent()。	不支持
adp.c	getrlimit	获取系统资源上限	不支持

文件名	函数接口名	说明	是否支持
semaphore.h	init_MUTEX	初始化信号量值为 1	不支持
semaphore.h	init_MUTEX_LOC KED	初始化信号量值为0	不支持
adp.c	initgroups	initgroups()用来从 组文件(/etc/group) 中读取一项组数据, 若该组数据的成员 中有参数user时,便 将参数group组识别 码加入到此数据 中。	不支持
kernel.h	ioremap_cached	内核虚拟地址映射	不支持
kernel.h	ioremap_nocache	内核虚拟地址映射	不支持
kernel.h	iounmap	取消ioremap函数所 做的映射	不支持
compiler.h	likely	判断语句,值为真 可能性更大	不支持
adp.c	linux_module_init	模块加载	不支持
list.h	list_empty	链表是否为空判断	不支持
kernel.h	misc_deregister	移除一个混杂设备	不支持
kernel.h	misc_register	注册一个混杂设备	不支持
adp.c	mmap	mmap()用来将某个 文件内容映射到区 存中,对该内存直域的存取即是面对该文件内容取即是面的。 一个有的。参数start指起对。参数start指起的内存,通常设力,通常设力,以LL,代定的成功后该是面成功后,一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个	不支持
module.h	module_put	减少模块使用计数	不支持

文件名	函数接口名	说明	是否支持
adp.c	munmap	munmap()用来取消 参数start所指的映 射内存起始地址, 参数length则是欲 取消的内存大小。 当进程结束或利用 exec相关函数来执 行其他程序时,映 射内存会自动解除, 但关闭对应的文件 描述词时不会解除 映射。	不支持
adp.c	nice	nice()用来改变进程 的进程执行优先顺 序。参数inc数值越 大则优先顺序排在 越后面,即表示进 程执行会越慢。只 有超级用户才能使 用负的inc值,代表 优先顺序排在前, 进程执行会较快。	不支持
adp.c	pipe	pipe()会建立管道, 并将文件描述词由 参数filedes数组返 回。filedes[0]为管 道里的读取端, filedes[1]则为管道 的写入端。	不支持
kernel.h	printtime	打印系统时间	不支持
adp.c	readlink	readlink()会将参数 path的符号连接内容存到参数buf所指的内存空间,返回的内容不是以 NULL作字符串结尾,但会将字符串的字符数返回。若参数bufsiz小于符号连接的内容长度,过长的内容会被截断。	不支持

文件名	函数接口名	说明	是否支持
adp.c	recvmsg	recvmsg()用来接收远程主机经指定的socket传来的数据。参数s为已建立好连线的socket,如果利用UDP协议则不需经过连线操作。参数msg指向欲连线的数据结构内容,参数flags一般设0,详细描述请参考send()。关于结构msghdr的定义请参考sendmsg()。	不支持
wait.h	remove_wait_queue	将等待队列wait从 附属的等待队列头 q指向的等待队列 链表中移除	不支持
adp.c	setgroups	setgroups()用来将 list 数组中所标明 的组加入到目前进 程的组设置中。参 数size为list()的 gid_t数目,最大值 为NGROUP(32)。	不支持
sched.h	signal_pending	检查当前进程是否 有信号处理	不支持
adp.c	sigset	将sig指定的信号部 署改为disp指定的 部署	不支持
string.h	simple_strtol	将一个字符串转换 成unsigend long long型数据	不支持
adp.c	syscall	系统调用	不支持
timer.h	timer_pending	判断一个处在定时 器管理队列中的定 时器对象是否已经 被调度执行	不支持
module.h	try_module_get	增加模块使用计数	不支持
rwsem.h	try_module_get	把写者降级为读者	不支持
mount.h	umount2	文件卸载	不支持
compiler.h	unlikely	判断语句,值为假 可能性更大	不支持

文件名	函数接口名	说明	是否支持
semaphore.h	up	释放信号量,并唤 醒等待该资源进程 队列的第一个进程	不支持
adp.c	waitpid	waitpid()会暂时停止目前进程的执行,直到有信号来如果有信号来如果在调用wait()时子程已经结束,则程已经结束,则wait()会立即返值。子进程结束状态值。子进程的结束状态值。一个进程的进程识别码也会一块返回。如果不在意结束状态值,则发达atus可以设成NULL。	不支持
wakelock.h	wake_lock	激活锁	不支持
wakelock.h	wake_lock_active	判断锁当前是否有 效	不支持
wakelock.h	wake_lock_init	初始化一个锁	不支持
wakelock.h	wake_unlock	解锁使之成为无效 锁	不支持
watchdog.h	watchdog_init	看门狗初始化	不支持

# 4.6 C++支持

# 4.6.1 概述

## 基本概念

C++作为目前使用最广泛的编程语言之一,支持类、封装、重载等特性,是在C语言基础上开发的一种面向对象的编程语言。

# 运作机制

STL(Standard Template Library)标准模板库,是一些"容器"的集合,也是算法和其他一些组件的集合。其目的是标准化组件,使用标准化组件后就可以不用重新开发,直接使用现成的组件。

# 4.6.2 开发指导

#### 功能

功能分类	接口名	描述
使用C++特性的前置条件	LOS_CppSystemInit	C++构造函数初始化

## 开发流程

使用C++特性之前,需要调用函数LOS\_CppSystemInit,实现C++构造函数初始化,

其中被初始化的构造函数存在init\_array这个段中,段区间通过变量\_\_init\_array\_start\_\_、\_\_init\_array\_end\_\_\_传递。

由于在分散加载应用场景下,C++初始化中涉及到的相关代码、数据段加载的时机会有所不同,所以在用户开启和不开启分散加载特性这两种情况下,C++初始化函数 LOS CppSystemInit的调用有所不同。

#### 不开启分散加载特性

在不开启分散加载特性的情况下,用户需要在调用相关C++代码之前,以 NO SCATTER为参数调用LOS\_CppSystemInit:

 $LOS\_CppSystemInit((unsigned\ long)\&\_init\_array\_start\_\_,\ (unsigned\ long)\&\_init\_array\_end\_\_,\ NO\_SCATTER); \\$ 

#### 表 4-3 参数说明

参数	参数说明
init_array_start	起始段
init_array_end	结束段
NO_SCATTER	表示用户并未开启分散加载特性

#### 开启分散加载特性

● 如果用户在分散加载的快速启动阶段需要调用相关C++代码,则用户需要在该阶段调用C++代码之前以BEFORE\_SCATTER参数如下调用LOS\_CppSystemInit: LOS\_CppSystemInit((unsigned long)&\_init\_array\_start\_\_, (unsigned long)&\_init\_array\_end\_\_, BEFORE\_SCATTER);

#### 表 4-4 参数说明

参数	参数说明
init_array_start	起始段
init_array_end	结束段

参数	参数说明
BEFORE_SCATTER	表示用户是在分散加载快速启动阶段 调用的LOS_CppSystemInit

在分散加载的非快速启动阶段再以AFTER\_SCATTER参数如下调用 LOS CppSystemInit:

LOS\_CppSystemInit((unsigned long)&\_\_init\_array\_start\_\_, (unsigned long)&\_\_init\_array\_end\_\_, AFTER SCATTER);

#### 表 4-5 参数说明

参数	参数说明
init_array_start	起始段
init_array_end	结束段
AFTER_SCATTER	表示用户是在分散加载非快速启动阶段调用的LOS_CppSystemInit

● 如果用户在分散加载的快速启动阶段无须调用相关C++代码,除了使用以上的方式在快速启动阶段前和非快速启动阶段前分别调用LOS\_CppSystemInit外,用户还可以在分散加载的非快速启动阶段,分别以BEFORE\_SCATTER和

#### AFTER\_SCATTER参数连续两次调用LOS\_CppSystemInit:

LOS\_CppSystemInit((unsigned long)&\_\_init\_array\_start\_\_, (unsigned long)&\_\_init\_array\_end\_\_, BEFORE SCATTER);

LOS\_CppSystemInit((unsigned long)&\_\_init\_array\_start\_\_, (unsigned long)&\_\_init\_array\_end\_\_, AFTER\_SCATTER);

或者以NO\_SCATTER为参数调用一次LOS\_CppSystemInit:

LOS\_CppSystemInit((unsigned long)&\_\_init\_array\_start\_\_, (unsigned long)&\_\_init\_array\_end\_\_, NO SCATTER);

#### 调用C库函数

在C++中调用C程序的函数,注意在声明该函数的时候增加如下语句:

extern "C".

# 4.6.3 注意事项

- Huawei LiteOS暂不支持C++异常机制、RTTI。
- Huawei LiteOS中,C++暂不支持I/O字符流、I/O文件流等相关操作。

# 4.6.4 编程实例

#### 实例描述

在代码初始化中,进行C++构造函数初始化,进而让程序可以使用C++特性。由于此处使用分散加载特性,所以需两次调用LOS CppSystemInit

#### 编程实例

```
void app_init(void)
{
......
/* 分散加载快速启动阶段C++初始化 */
LOS_CppSystemInit((UINT32)&__init_array_start__, (UINT32)&__init_array_end__,
BEFORE_SCATTER);
/* 分散加载 */
LOS_ScatterLoad(0x100000, flash_read, NAND_READ_ALIGN_SIZE);
/* 分散加载非快速启动阶段C++初始化 */
LOS_CppSystemInit((UINT32)&__init_array_start__, (UINT32)&__init_array_end__,
AFTER_SCATTER);
......
}
```

## **4.7 MMU**

## 4.7.1 概述

## 基本概念

MMU全称"Memory Management Unit",顾名思义就是"内存管理单元"。

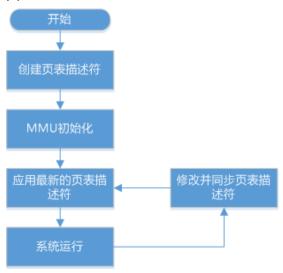
## 运作机制

建立页表描述符号表,将物理地址映射成虚拟地址,以虚拟地址为媒介来操作和管理实际的物理内存。

页表描述符号表,是由用户根据所使用的主芯片的页表描述格式,去创建、修改和管理的,而内存则依据页表描述符号表进行映射、权限控制等。页表描述符号表在创建或修改后,需要将它写入协处理器CP15才能生效,而协处理CP15正是内存管理的实际执行者。

综合来说,对MMU操作就是通过修改页表描述符和控制CP15协处理器来实现的,具体运作流程如下图1所示。

图 4-4



Huawei LiteOS的MMU有两个方面的作用:

- 提供硬件机制的内存cache/nocache属性的控制接口。
- 提供硬件机制的内存访问权限控制接口。

# 4.7.2 开发指导

## 使用场景

系统内部有些内存不希望被修改,否则会造成不可预测的后果,此时可以用MMU修改该段内存的访问权限。访问该段内存时会检查访问权限,若权限不正确则会触发异常,起到保护该段内存数据的作用。

通过cache+buffer可控制内存缓存状态,包括:关闭cache、写通、写回。

#### 功能

Huawei LiteOS中MMU模块为用户提供以下接口:

#### 表 4-6

功能分类	接口名	描述
内存访问权限控 制	LOS_MMUParamSet	修改指定地址段的内存cache状态、 buffer状态、读写权限状态

#### 参数:

BUFFER\_ENABLE/BUFFER\_DISABLE ---- 使能/关闭buffer CACHE\_ENABLE/CACHE\_DISABLE ---- 使能/关闭cache ACCESS\_PERM\_RW\_RW/ACCESS\_PERM\_RO\_RO ---- 可读写/只读举例:

LOS\_MMUParamSet(&\_\_text\_start, &\_\_text\_end, BUFFER\_ENABLE|CACHE\_ENABLE|ACCESS\_PERM\_RO\_RO);

描述:

将\_\_text\_start, \_\_text\_end这两个地址之间的内存设置为(写回)启用cache、buffer、只读。

#### □说明

 $LOS_MMUParamSet$ 的入参1和入参2需要4KB对齐,入参3最好是显示的选择以上列举的3种类型的宏。

## 4.7.3 注意事项

- 目前MMU二级页表可操作最小内存单位是4KB,所以要设置访问权限的内存区域的起始地址和结束地址都要4KB对齐。一级页表修改未做对外接口,无需关注。
- 通过该接口可控制的内存大小,取决于分配用于存放二级页表的内存大小,例如 Hi3516a: 预留了0x80000000~0x80008000的内存用于存放页表,其中 0x8000000~0x80004000用于存放一级页表,0x80004000~0x80008000(16K)用于 存放二级页表(每条表项占用4byte,每条表项对应4K内存),所以最多可以控制 16M的可配置内存。

## 4.7.4 编程实例

## 实例描述

调用接口LOS\_MMUParamSet,修改内存区域的读写权限,再通过在该内存区域进行写操作,查看是否读写权限正确修改。

步骤1 修改一段区间的内存读写权限为只读。

步骤2 在该段区间的内存中进行简单的写操作。

系统进入异常,说明将该内存设置为"只读"成功。

步骤3 注释掉2中的写操作,而是直接调用接口将读写权限重新修改为可读可写。

系统不进入异常,说明将该内存设置为"可读可写"成功。

#### ----结束

#### 编程实例

```
UINT32 MMU_Sample()
{
    UINT32 *pAlignaddr;
    PRINTK("---- TEST START ----\n");
    pAlignaddr = (UINT32 *)(&__text_start);
    PRINTK(">>1\n");
    LOS_MMUParamSet(&__text_start, &__text_end, BUFFER_ENABLE|CACHE_ENABLE|ACCESS_PERM_RO_RO);
    *pAlignaddr = 0xa; //if done, be exc
    PRINTK(">>2\n");
    LOS_MMUParamSet(&__text_start, &__text_end, BUFFER_ENABLE|CACHE_ENABLE|ACCESS_PERM_RW_RW);
    *pAlignaddr = 0xb;
    PRINTK(">>>3\n");
    PRINTK("---- TEST_END ----\n");
    return LOS_OK;
}
```

## 运行结果

```
不注释代码 "*pAlignaddr = 0xa;"
---- TEST START ----
>>1
uwExcType = 0x4
puwExcBuffAddr pc = 0x8000adc8
puwExcBuffAddr lr = 0x8000aa78
puwExcBuffAddr sp = 0x80093e30
puwExcBuffAddr fp = 0x80093e44
******backtrace begin****
traceback 0 -- 1r = 0x8000b1e4
traceback 0 -- ir = 0x0000001e+
traceback 0 -- fp = 0x80093e84
traceback 1 -- ir = 0x8000b2c4
traceback 1 -- fp = 0x80093e9c
traceback 2 -- 1r = 0x8000ae8c
traceback 2 -- fp = 0x80093eac
traceback 2 -- fp = 0x80093eac
traceback 3 -- lr = 0x8000ac4c
traceback 3 -- fp = 0x80093ebc
traceback 4 -- lr = 0x800104fc
traceback 4 -- fp = 0x80093ecc
traceback 5 -- lr = 0x80026e1c
traceback 5 -- fp = 0x11111111
Name
                                       TID
                                                 Priority
                                                               Status
Swt_Task
                                        0x0
                                                 0
                                                                QueuePend
IdleCore000
                                        0x1
                                                 31
                                                               Ready
IT_TST_INI
                                        0x2
                                                 25
                                                               Running
              = 0x800040c0
RO
R1
              = 0x800040a8
R2
              = 0x800040a4
R3
              = 0x0
              = 0x8000a000
R4
              = 0x0
R5
R6
              = 0x8002a000
R7
              = 0x800302e4
R8
              = 0x80051df4
              = 0x8002c020
R9
              = 0x80051df4
R10
R11
              = 0x80093e44
R12
              = 0x2a
              = 0x80093e30
SP
LR
              = 0x8000aa78
PC.
              = 0x8000adc8
CPSR
              = 0x200f0013
pcTaskName = IT_TST_INI
TaskID = 2
Task StackSize = 86016
system mem addr:0x800561c0
stack name
                            stack addr
                                                total size
                                                                 used size
                                                0x20
                            0x8002c820
                                                                 0x0
undef_stack_addr
abt_stack_addr
                            0x8002c840
                                                0x20
                                                                 0xb
                            0x8002c880
                                                0x40
                                                                 0x10
irq_stack_addr
fiq_stack_addr
                            0x8002c8c0
                                                0x40
                                                                 0x0
                                                                 0x14f
                            0x8002d8c0
                                                0x1000
svc stack addr
                            0x800563a0
startup_stack_addr
                                                0x200
                                                                 0x138
注释掉代码 "*pAlignaddr = 0xa;"
```

-- TEST START ----

--- TEST END ----

>>1 >>2 >>3

## 完整实例代码

MMU\_Sample1.c

# 4.8 原子操作

## 4.8.1 概述

## 基本概念

在支持多任务的操作系统中,修改一块内存区域的数据需要"读取-修改-写入"三个步骤。然而同一内存区域的数据可能同时被多个任务访问,如果在修改数据的过程中被 其他任务打断,就会造成该操作的执行结果无法预知。

使用开关中断的方法固然可以保证多任务执行结果符合预期,显然这种方法会影响系统性能。

ARMv6架构引入了LDREX和STREX指令,以支持对共享存储器更缜密的非阻塞同步。由此实现的原子操作能确保对同一数据的"读取-修改-写入"操作在它的执行期间不会被打断,即操作的原子性。

#### 运作机制

Huawei LiteOS通过对ARMv6架构中的LDREX和STREX进行封装,向用户提供了一套原子性的操作接口。

#### • LDREX Rx, [Ry]

读取内存中的值,并标记对该段内存的独占访问:

- 读取寄存器Rv指向的4字节内存数据,保存到Rx寄存器中。
- 对Ry指向的内存区域添加独占访问标记。

#### • STREX Rf, Rx, [Ry]

检查内存是否有独占访问标记,如果有则更新内存值并清空标记,否则不更新内存:

- 有独占访问标记
  - i. 将寄存器Rx中的值更新到寄存器Ry指向的内存。
  - ii. 标志寄存器Rf置为0。
- 没有独占访问标记
  - i. 不更新内存。
  - ii. 标志寄存器Rf置为1。
- 判断标志寄存器
  - 标志寄存器为0时,退出循环,原子操作结束。
  - 标志寄存器为1时,继续循环,重新进行原子操作。

# 4.8.2 开发指导

## 使用场景

有多个任务对同一个内存数据进行加减或交换操作时,使用原子操作保证结果的可预知性。

#### 功能

Huawei LiteOS系统中的原子操作模块为用户提供下面几种功能。

#### 表 4-7 功能列表

功能分类	接口名	描述
加	LOS_AtomicAdd	对内存数据做加减
	LOS_AtomicInc	对内存数据加1
	LOS_AtomicIncRet	对内存数据加1并返回
减	LOS_AtomicDec	对内存数据减1
	LOS_AtomicDecRet	对内存数据减1并返回
交换	LOS_AtomicXchgByte	交换8位内存数据
	LOS_AtomicXchg16bits	交换16位内存数据
	LOS_AtomicXchg32bits	交换32位内存数据
比较后交换	LOS_AtomicCmpXchgByte	比较并交换8位内存数据
	LOS_AtomicCmpXchg16bits	比较并交换16位内存数据
	LOS_AtomicCmpXchg32bits	比较并交换32位内存数据



#### 注意

原子操作中,操作数以及其结果不能超过函数所支持位数的最大值。

# 平台差异性

a7、a17核与arm926的原子操作实现方式不同: a7与a17通过ldrex和strex指令实现,但由于arm926不支持ldrex和strex指令,arm926的原子操作仍使用开关中断实现。

# 4.8.3 注意事项

■ 目前原子操作接口只支持整型数据。

# 4.8.4 编程实例

#### 实例描述

调用原子操作相关接口,观察结果:

#### **步骤1** 创建两个任务

- 1. 任务一用LOS AtomicInc对全局变量加100次。
- 2. 任务二用LOS AtomicDec对全局变量减100次。

步骤2 子任务结束后在主任务中打印全局变量的值。

----结束

#### 编程示例

```
#include "los_atomic.h"
UINT32 g_TestTaskID01;
UINT32 g_TestTaskID02;
UINT32 g_sum;
UINT32 g_count;
UINT32 It_atomic_001_f01()
    int i = 0;
   for(i = 0; i < 100; ++i)
       LOS_AtomicInc(&g_sum);
   ++g count:
   return LOS_OK;
UINT32 It_atomic_001_f02()
   int i = 0;
   for(i = 0; i < 100; ++i)
       LOS_AtomicDec(&g_sum);
    ++g_count;
   return LOS_OK;
UINT32 it_atomic_test()
   UINT32 uwRet, uwCpupUse;
   INTPTR uvIntSave;
    TSK_INIT_PARAM_S stTask1={0};
   stTask1.pfnTaskEntry = (TSK_ENTRY_FUNC)It_atomic_001_f01;
    stTask1.pcName = "TestAtomicTsk1";
   stTask1.uwStackSize = LOSCFG_BASE_CORE_TSK_DEFAULT_STACK_SIZE;
   stTask1.usTaskPrio = 4;
   stTask1.uwResved
                       = LOS_TASK_STATUS_DETACHED;
   TSK_INIT_PARAM_S stTask2={0};
   stTask2.pfnTaskEntry = (TSK_ENTRY_FUNC)It_atomic_001_f02;
    stTask2.pcName = "TestAtomicTsk2";
   stTask2.uwStackSize = LOSCFG_BASE_CORE_TSK_DEFAULT_STACK_SIZE;
   stTask2.usTaskPrio = 4;
   stTask2.uwResved
                       = LOS_TASK_STATUS_DETACHED;
   LOS_TaskLock();
   LOS_TaskCreate(&g_TestTaskID01, &stTask1);
   LOS\_TaskCreate\,(\&g\_TestTaskID02, \&stTask2)\,;
   LOS TaskUnlock();
```

```
while(g_count != 2);
PRINTK("g_sum = %d\n", g_sum);
return LOS_OK;
}
```

## 结果验证

 $g_sum = 0$ 

#### 完整实例代码

sample\_atomic.c

# 4.9 休眠唤醒

## 4.9.1 概述

## 基本概念

休眠唤醒是Huawei LiteOS提供的一套保存系统现场镜像以及从系统现场镜像恢复运行的机制。

用户在系统运行的某一个时刻调用RunStop的接口,可以将此时系统的状态(CPU现场及内存)快照保存到flash上,系统重新启动之后,可以从flash上的快照恢复系统,从快照前的状态继续运行。

休眠唤醒机制可以被用来实现wifi模块的下电唤醒业务:在系统的wifi模块初始化并保持稳定后,调用休眠唤醒接口保存系统快照,这份快照包含了wifi模块所需要的所有CPU线程及内存状态,系统在运行一段时间后,wifi模块没有业务需要处理时,主核下电进入低功耗模式。当wifi模块有业务处理时,mcu发送特定数据包唤醒主核上电,恢复wifi硬件状态后,系统从flash快照处恢复运行,使得系统重新上电后wifi模块无需重新初始化,可以实现wifi连接的保活不断连。

# 4.9.2 开发指导

## 使用场景

如果用户希望系统在运行一段时间后,将此时系统的状态快照保存到介质上,在某个时刻可以从该快照重新运行系统,重新运行的瞬间系统状态与快照时的状态一致。在 这种应用场景下用户可以选择使用休眠唤醒特性来实现。

在Huawei LiteOS IPC项目上,休眠唤醒特性被用来实现wifi芯片的休眠唤醒:在系统的wifi业务运行稳定后,将此时系统状态快照保存。当系统进入空闲状态时主核下电进入低功耗模式,有wifi报文到来时mmu对主核上电,系统从快照处恢复执行。可以实现主核在低功耗模式下wifi状态不断连,以及wifi状态的快速唤醒。

#### 功能

Huawei LiteOS系统中的休眠唤醒模块为用户提供下面几种功能。

#### 表 4-8 功能列表

接口名	描述
LOS_MakeImage	将系统状态快照到用户指定的介质上

## 开发流程

图 4-5 休眠唤醒流程图



# 开发流程

**步骤1** 调用LOS\_MakeImage,编写快照业务代码

业务代码入口为函数app\_init,该函数位于os\_adapt.c。

□□说明

os\_adapt.c位于Huawei\_LiteOS代码包的platform/bsp/hi3516a/os\_adapt路径下。

在快照业务代码后调用LOS\_MakeImage将系统此时的状态快照到指定介质上,并用 #ifndef MAKE\_WOW\_IMAGE、#endif将该函数后的非快照业务包围起来,用以编译快照镜像和全部镜像时作区分,示例代码如下。

```
void wakeup_callback(void)
hal_interrupt_unmask(83);
if(!nand_init())
PRINT ERR("nand init failed\n");
#define NAND_ERASE_ALIGN_SIZE(128 * 1024)
#define NAND_READ_ALIGN_SIZE(2 * 1024)
#define NAND_WRITE_ALIGN_SIZE(2 * 1024)
int flash_read(void *memaddr, unsigned long start, unsigned long size)
extern int hinand_read(void *memaddr, unsigned long start, unsigned long size);
return hinand_read(memaddr, start, size);
int flash_write(void *memaddr, unsigned long start, unsigned long size)
extern int hinand_erase(unsigned long start, unsigned long size);
extern int hinand_write(void *memaddr, unsigned long start, unsigned long size);
(void)hinand_erase(start, size);
return hinand write (memaddr, start, size);
void app_init(void)
RUNSTOP_PARAM_S stRunstopParam;
proc_fs_init();
if (hi_uartdev_init() != 0)
PRINT_ERR("hi_uartdev_init failed");
if (system_console_init(TTY_DEVICE) != 0)
PRINT ERR("system console init failed\n");
if(nand_init() != 0)
PRINT ERR("nand init falied\n");
memset(&stRunstopParam, 0, sizeof(RUNSTOP_PARAM_S));
/* 参数配置 */
stRunstopParam.pfFlashReadFunc= flash read;
stRunstopParam.pfFlashWriteFunc= flash_write;
stRunstopParam.pfImageDoneCallback= NULL;
stRunstopParam.pfWakeupCallback= wakeup_callback;
stRunstopParam.uwFlashEraseAlignSize= NAND_ERASE_ALIGN_SIZE;
stRunstopParam.uwFlashWriteAlignSize= NAND_WRITE_ALIGN_SIZE;
stRunstopParam.uwFlashReadAlignSize= NAND_READ_ALIGN_SIZE;
stRunstopParam.uwImageFlashAddr= 0x100000;
stRunstopParam.uwWowFlashAddr= 0x3000000;
LOS_MakeImage(&stRunstopParam);
#ifndef MAKE_WOW_IMAGE
extern UINT32 g uwWowImgSize;
PRINTK("Image length 0x%x\n", g_uwWowImgSize);
```

```
extern unsigned int osShellInit(const char *);
if (osShellInit(TTY_DEVICE) != 0)
{
PRINT_ERR("osShellInit\n");
}
rdk_fs_init();
SDK_init();
vs_server(3, apszArgv);
#endif /* MAKE_WOW_IMAGE */
}
```

#### 步骤2 配置WOW SRC变量

在根目录下Makefile中配置WOW\_SRC变量,将变量定义为调用休眠唤醒函数的业务源文件路径,如下所示,其中LITEOSTOPDIR指代Huawei LiteOS代码根目录。

WOW\_SRC := \$(LITEOSTOPDIR)/platform/bsp/\$(LITEOS\_PLATFORM)/os\_adapt.c

#### 步骤3 执行make wow,编译快照部分镜像

在根目录下执行如下命令,则不会编译#ifdef MAKE\_WOW\_IMAGE以下的业务代码。 编译系统将自动调用工具链抽取快照镜像的符号表并根据该符号表提取快照镜像的.a库 列表。

Huawei LiteOS\$ make wow

#### 步骤4 执行make,编译全部镜像

- 1. 在根目录下执行如下命令,则编译全部业务代码。 Huawei LiteOS\$ make
- 2. 编译完成后,可以通过查看镜像段排布验证快照镜像是否生成成功。进入系统镜像生成目录(hi3516a平台的镜像生成目录为out/hi3516a,其他类推),可以看到生成的系统镜像vs\_server文件,执行命令readelf S vs\_server打开该文件,结果如下图所示。

#### 图 4-6 镜像文件 vs server.bin

```
[12] .wow_rodata PROGBITS 80008020 0000d8 00b550 00 A 0 0 8 [13] .wow_text PROGBITS 80013570 00b628 04bb44 00 AX 0 0 8 [14] .wow_data PROGBITS 8005f0b4 05716c 001c3c 00 WA 0 0 8 [15] .wow_bss NOBITS 80060cf0 058da8 008e1c 00 WA 0 0 8
```

显示了与休眠唤醒有关的段信息(包括段的名称、起始地址及偏移大小)。其中.wow\_rodata、.wow\_constdata为休眠唤醒镜像的只读数据段,.wow\_text为代码段,.wow data为数据段,.wow bss为bss段。

3. 查看休眠唤醒链接脚本.text段,新增了wow.O(\*.text\*),如下图所示,实现了将休眠唤醒的快照部分代码相关符号归拢到同一个段中。

#### 图 4-7 链接脚本.text 段

#### □说明

休眠唤醒链接脚本路径: Huawei LiteOS/tools/scripts/ld/wow.ld

#### 步骤5 执行如下命令,将全部镜像烧写到Flash

tftp 0x82000000 vs\_server.bin;nand erase 0x100000 0x700000;nand write 0x82000000 0x100000 0x700000;

进入串口工具界面,输入如下命令,将全部镜像烧写到Flash的0x100000地址位。

tftp 0x82000000 vs server.bin;nand erase 0x100000 0x700000;nand write 0x82000000 0x100000 0x700000;

其中,vs\_server.bin为系统镜像文件名,先将其烧写到内存中一段高地址位 0x82000000。然后烧写到Flash,起始地址为0x100000,烧写长度为0x700000,即烧写的镜像文件大小不能超过7M,跟据实际镜像大小调整数值。

#### **步骤6** 执行如下命令,加载全部镜像

nand read 0x80008000 0x100000 0x700000; go 0x80008000;

执行如下命令, 启动系统

nand read 0x80008000 0x100000 0x700000; go 0x80008000;

#### **步骤7** 根据系统反馈的快照镜像大小,从快照处恢复运行

用户可以获取休眠唤醒快照镜像大小:

#### 图 4-8 打印信息

根据上图信息,本sample中快照大小为0xc0000,快照被写到介质的0x3000000处。

重启系统,在uboot中执行**nand read 0x80008000 0x3000000 0xc0000; go 0x80008000;**从快照启动系统,效果如下图:

#### 图 4-9 uboot 执行打印信息

```
hisilicon # nand read 0x80008000 0x3000000 0xc0000; go 0x80008000;

NAND read: device 0 offset 0x3000000, size 0xc0000
786432 bytes read: 0K
## Starting application at 0x80008000 ...
Nand ID:0x01 0xDA 0x90 0x95 0x44 0x01 0xDA 0x90
Nand: "NAND 256MiB 3,3V 8-bit"
Size:256MB Block:128KB Page:2KB 0ob:64B Ecc:8bit/1K
register nand err -17
nand_init(673): Error:nand node register fail!
Image length 0xc0000
```

系统成功从快照启动。

----结束

## 4.9.3 注意事项

● 用户在编写休眠唤醒业务时,需要保证#ifndef MAKE\_WOW\_IMAGE前涵盖了所有快照部分的代码和数据,否则从快照恢复后的系统中不会包含所有休眠唤醒的业务。

# 4.9.4 LOS\_MakeImage 参数配置说明

RUNSTOP PARAM S stRunstopParam; // 定义一个LOS MakeImage的参数变量

- 指定介质读函数: stRunstopParam.pfFlashReadFunc= flash read;
- 指定介质写函数: stRunstopParam.pfFlashWriteFunc= flash\_write;
- 指定快照镜像生成后的回调函数,此sample为NULL: stRunstopParam.pfImageDoneCallback= NULL;
- 指定从快照恢复后需要执行的回调函数: stRunstopParam.pfWakeupCallback= wakeup\_callback;
- 介质的擦除对齐参数: stRunstopParam.uwFlashEraseAlignSize= NAND\_ERASE\_ALIGN\_SIZE;
- 介质的写对齐参数: stRunstopParam.uwFlashWriteAlignSize= NAND WRITE ALIGN SIZE;
- 介质的读对齐参数: stRunstopParam.uwFlashReadAlignSize= NAND READ ALIGN SIZE;
- 系统全镜像在介质上的地址(此地址为系统全镜像在介质上被烧写的地址): stRunstopParam.uwImageFlashAddr= 0x100000;
- 快照将要被保存到的介质上的起始地址: stRunstopParam.uwWowFlashAddr= 0x3000000;

# **5** 文件系统

- 5.1 功能概述
- 5.2 VFS
- 5.3 NFS
- 5.4 JFFS2
- 5.5 FAT
- **5.6 YAFFS2**
- 5.7 RAMFS
- 5.8 PROC

# 5.1 功能概述

Huawei LiteOS目前支持的文件系统有: VFS、NFS、JFFS2、FAT、YAFFS2、RAMFS、PROC。

# 各个文件系统功能概述

表 5-1 文件系统功能概述

文件系统	功能特点概述
VFS	VFS是Virtual File System(虚拟文件系统)的缩写。它的作用就是采用标准的Unix系统调用读写位于不同物理介质上的不同文件系统,即为各类文件系统提供了一个统一的操作方式。
NFS	NFS是Network File System(网络文件系统)的缩写。它最大的功能是可以通过网络,让不同的机器、不同的操作系统彼此分享其他用户的文件
JFFS2	JFFS2是Journalling Flash File System Version 2(日志文件系统)的缩写。它的功能是管理在设备上实现的日志型文件系统。主要应用于对NOR_FLASH闪存的文件管理。Huawei LiteOS的JFFS2支持多分区
FAT	FAT文件系统是File Allocation Table (文件配置表)的简称,有FAT12、FAT16、FAT32这几种类型。在可移动存储介质(U盘、SD卡、移动硬盘等)上多使用FAT文件系统,使设备与Windows、Linux等桌面系统之间保持很好的兼容性
YAFFS2	YAFFS是Yet Another Flash File System的简称,是一种开源的、针对 Nand flash的嵌入式文件系统。适用于大容量的存储设备,同时也使 得Nand flash具有高效性和健壮性 YAFFS2为文件系统提供了损耗平衡和掉电保护,保证数据在系统对 文件系统修改的过程中发生意外而不损坏。Huawei LiteOS的 YAFFS2支持多分区
RAMFS	RAMFS是一种基于RAM的文件系统。RAMFS文件系统把所有的文件都放在RAM中,所以读/写操作发生在RAM中,避免了对存储器的读写损耗,也提高了数据读写速度。RAMFS是基于RAM的动态文件系统的一种存储缓冲机制
PROC	PROC文件系统是一种伪文件系统,它只存在内存当中,而不占用外存空间。它以文件系统的方式为访问系统内核数据的操作提供接口。

# **5.2 VFS**

# 5.2.1 概述

## 基本概念

VFS是Virtual File System(虚拟文件系统)的缩写,是一个异构文件系统之上的软件粘合层,为用户提供统一的Unix文件操作接口。

由于不同类型的文件系统接口不统一,若系统中有多个文件系统类型,访问不同的文件系统就需要使用不同的非标准接口。而通过在系统中添加VFS层,提供统一的抽象接口,屏蔽了底层异构类型的文件系统的差异,使得访问文件系统的系统调用不用关心底层的存储介质和文件系统类型,提高开发效率。

Huawei LiteOS中,VFS框架是通过在内存中的树结构来实现的,树的每个结点都是一个inode结构体。设备注册和文件系统挂载后会根据路径在树中生成相应的结点。VFS最主要是两个功能:

- 1.查找节点。
- 2.统一调用 (标准)

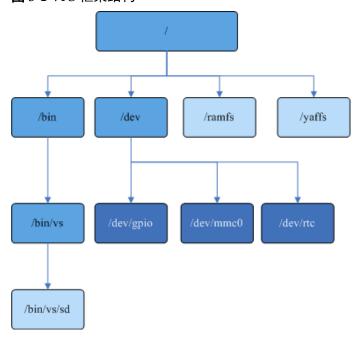
## 运作机制

通过VFS层,可以使用标准的Unix文件操作函数(如open、read、write等)来实现对不同介质上不同文件系统的访问。

VFS框架内存中的inode树结点有三种类型

- 1、虚拟结点:作为vfs框架的虚拟文件,保持树的连续性,如/bin/bin/vs
- 2、设备结点:/dev目录下,对应一个设备,如/dev/mmc0
- 3、挂载点:调用mount函数后生成,如/bin/vs/sd,/ramfs,/yaffs inode的关键在于u和i private字段,一个是函数方法结构体的指针,一个是数据指针

#### 图 5-1 VFS 框架结构



# 5.2.2 开发指导

## 开发流程

推荐驱动开发人员使用VFS框架来注册/卸载设备,应用层使用open()、read()操作设备 (字符设备)文件来调用驱动。

- 1. 系统调用了los\_vfs\_init()后,会将"/dev"作为root\_inode。
- 2. 调用register\_driver(),register\_blockdriver()接口生成设备结点,调用mount()接口生成文件系统挂载结点
- 3. 生成结点的同时进行结构体信息的填充,然后根据结点名插入到树中合适的位置,保持有序。
- 4. 在调用时根据路径在树中进行查找,匹配到相应的设备或挂载点。
- 5. 通过查找到的结点指针可调用相应的函数。

## 文件描述符

本设计中采用全局数组的形式来对文件描述符进行管理。

文件描述符分两种:

- File描述符,普通文件描述符,其中0、1、2保留作为系统stdin标准输入、stdout标准输出和stderr标准错误。可以分配的文件描述符从3开始到 CONFIG NFILE DESCRIPTORS - 1。
- Socket描述符,文件描述符的分配从CONFIG\_NFILE\_DESCRIPTORS开始。

两种文件描述符对应两个全局数组,内存上并不连续。

## 文件属性

使用chattr接口,改变文件系统文件属性,目前仅FAT文件系统支持。

int chattr(const char \*path, mode t mode)

path: 待修改的文件;

mode: 修改成的属性,目前支持4种(F\_RDO: 只读 F\_HID: 隐藏 F\_SYS: 系统文件 F\_ARC: 存档);

## □□说明

- 当前只是提供修改FAT文件系统文件属性的接口,各个系统对只读等属性有各自的处理方式。
- 在Huawei LiteOS中这4种属性并不冲突(可以任意修改)。
- 在Huawei LiteOS中只读属性文件/目录不允许被删除。
- 在Huawei LiteOS中只读属性文件/目录允许rename。
- 只读文件不允许以O CREAT, O TRUNC, 以及有含有写的权限的方式打开。
- 在Huawei LiteOS中隐藏属性文件可见,在windows中不可见(不显示隐藏文件的属性情况下)。
- 在Huawei LiteOS中设置的系统文件加上隐藏属性,在windows中只能通过命令行找到(在显示,不显示隐藏文件的属性情况下都不能看到)。

# 5.2.3 注意事项

- VFS为文件系统的框架,为应用层开发者提供统一的文件系统调用。
- VFS下的所有文件系统,创建的目录名和文件名最多只可以有255个字节,名字长度超过255字节将会创建失败。
- VFS下的所有文件系统,默认未启用文件访问权限,此时文件权限默认创建为 0666。
- inode\_find()函数调用后会使查找到的inode节点连接数+1,调用完成后需要调用 inode release()使连接数-1,所以一般inode find()要和inode release()配套使用。
- 设备分为字符设备和块设备,为了块设备上的文件系统系统数据安全,VFS不提供对于块设备直接进行物理读写操作,需挂载相应文件系统后通过文件系统接口操作数据。
- los vfs init() 只能调用一次,多次调用将会造成文件系统异常。
- 关于挂载: 挂载点必须为空目录,不能重复挂载至同一挂载点或挂载至其他挂载 点下的目录或文件。
- 目前Huawei LiteOS所有的文件系统中的文件名和目录名中只可以出现-与\_两种特殊字符,使用其他特殊字符可能造成的后果不可预知,请谨慎为之。
- VFS可以直接递归创建多级目录。
- 挂载文件系统请严格按照手册进行,错误挂载可能损坏设备及系统。
- Shell端工作目录与系统工作目录是分开的,即通过Shell端cd pwd等命令是对Shell端工作目录进行操作,通过chdir getcwd等命令是对系统工作目录进行操作,两个工作目录相互之间没有联系。当文件系统操作命令入参是相对路径时要格外注意。
- 不要在休眠唤醒或者分散加载阶段挂载一个不存在的文件系统。
- vfs层能支持的全路径长度最长为259,超过这个路径长度的文件和目录无法创建。
- open打开一个文件时,参数O\_RDWR、O\_WRONLY、O\_RDONLY互斥,只能出现一个,若出现2个或以上作为open的参数,会有不可预知的错误,不建议使用。

# 5.2.4 编程实例

无。

## **5.3 NFS**

# 5.3.1 概述

## 基本概念

NFS是Network File System(网络文件系统)的缩写。它最大的功能是可以通过网络,让不同的机器、不同的操作系统彼此分享其他用户的文件。因此,用户可以简单地将它看做是一个文件系统服务,在一定程度上相当于Windows环境下的共享文件夹。

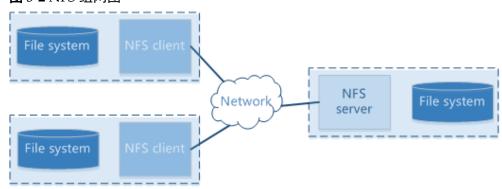
NFS客户端用户,能够将网络远程的NFS主机分享的目录挂载到本地端的机器或设备中,运行程序和共享文件,但不占用当前的系统资源,所以,在本地端的机器看起来,远程主机的目录就好像是自己的一个磁盘一样。

这样能够使本地工作站使用更少的磁盘空间,如软驱,CDROM,和 Zip(一种高储存密度的磁盘驱动器与磁盘)之类的存储设备可以在网络上被别的机器使用。这可以减少整个网络上的可移动介质设备的数量。

## 运作机制

一个典型的NFS组网图由图1所示。

#### 图 5-2 NFS 组网图



Huawei LiteOS的NFS支持将主机端的NFS目录(/home/Huawei\_LiteOS/nfs),映射到客户端(/nfs),两者内容相同并保持同步。

# 5.3.2 开发指导

## 开发流程

使用NFS功能,需要进行以下步骤(各步骤详细操作见下述分解):

- 1. 搭建NFS服务器
- 2. 设置单板为NFS客户端
- 3. 利用NFS共享文件

## 搭建 NFS 服务器

#### ∭说明

这里以ubuntu操作系统为例,说明服务器端设置步骤。

#### 步骤1 安装NFS服务器软件。

设置好Ubuntu系统的下载源,保证网络连接好的情况下执行:

sudo apt-get install nfs-kernel-server

#### 步骤2 设置和启动NFS server。

修改NFS配置文件/etc/exports,添加如下一行:

/home/yourusername \*(rw, no\_root\_squash, async).

其中/home/yourusername是NFS共享的根目录。

执行以下命令启动NFS server:

sudo /etc/init.d/nfs-kernel-server start

执行以下命令重启NFS server

sudo /etc/init.d/nfs-kernel-server restart

#### ----结束

## 设置单板为 NFS 客户端

本指导中的NFS客户端指运行Huawei LiteOS的设备。

#### 步骤1 硬件连接设置

Huawei LiteOS设备连接到和NFS服务器的网络。设置两者IP,使其处于同一网段。比如,设置NFS服务器的IP为10.67.212.178,设Huawei LiteOS设备(IPC板)IP为10.67.212.3。(IP的前三段设置成相同,最后一段不同,则这2个IP处于同一网段)。

Huawei LiteOS设备(IPC板)上的IP信息可通过ifconfig命令查看。

步骤2 启动网络,确保单板到NFS服务器之间的网络

启动以太网或者其他类型网络,使用ping命令检查到服务器的网络是否通畅。

```
Huawei Lite0S # ping 10.67.212.178
ping 4 packets start.
[0]Reply from 10.67.212.178: time=1ms TTL=63
[1]Reply from 10.67.212.178: time=0ms TTL=63
[2]Reply from 10.67.212.178: time=1ms TTL=63
[3]Reply from 10.67.212.178: time=1ms TTL=63
```

#### 步骤3 客户端NFS初始化

运行命令:

Huawei LiteOS# mount 10.67.212.178:/home/sqbin/nfs /nfs nfs 1011 1000

将从串口得到如下回应信息,表明初始化NFS客户端成功。

```
Huawei LiteOS# mount 10.67.212.178:/home/sqbin/nfs /nfs nfs 1011 1000
Mount nfs on 10.67.212.178:/home/sqbin/nfs
Mount nfs finished.
```

该命令将服务器10.67.212.178上的/home/sqbin/nfs目录mount在Huawei LiteOS设备上的/nfs上。

mount命令的格式为

mount [SERVER\_IP:SERVER\_PATH] [CLIENT\_PATH] nfs <uid gid>

其中SERVER\_PATH表示服务器端NFS共享目录路径,注意该路径盘符小写,且不带冒号;SERVER\_IP表示服务器的IP地址;CLIENT\_PATH表示设备上的NFS路径。

uid是指Linux的用户ID,gid是指Linux的组用户ID。用于获取NFS服务器目录的权限。uid和gid可以在Linux的命令行使用ID命令查询。如果不想有NFS访问权限限制,请在Linux命令行将NFS根目录权限设置成777:

 ${\tt chmod} \ {\tt -R} \ 777 \ / {\tt home/sqbin/nfs}$ 

至此,NFS客户端设置完毕。NFS文件系统已成功挂载

----结束

## 利用 NFS 共享文件

在NFS服务器下新建目录dir,并保存。在Huawei LiteOS下运行ls命令

Huawei LiteOS# ls /nfs

则可从串口得到如下回应。

Huawei LiteOS#
Huawei LiteOS# ls /nfs
Directory /nfs:
. <DIR>
dir <DIR>

可见,刚刚在NFS服务器上新建的dir目录已同步到客户端(Huawei LiteOS系统)的/nfs目录,两者保持同步。

同样地,在客户端(Huawei LiteOS系统)上创建文件和目录,在NFS服务器上也可以访问,读者可自行体验。

## 平台差异性

目前,NFS客户端仅支持NFS v3部分规范要求,因此对于规范支持不全的服务器,无法完全兼容。在开发测试过程中,建议使用Linux的NFS server,因为其对NFS支持很完善。

# 5.3.3 注意事项

- 当前NFS文件不支持权限控制,请在创建NFS目录和文件时使用777权限。
- 当前NFS文件不支读阻塞和写阻塞。
- 当前NFS文件不支持信号功能。
- 当前NFS文件不支持fcntl, ioctl, utime, chattr操作。
- 当前NFS不支持使用TCP做通信socket。
- open打开一个文件,参数有O\_TRUNC时,必须同时拥有写的权限时,才会将文件中的内容清空。
- NFS属于调测功能,默认配置为关闭,正式产品中禁止使用该功能。
- 免责声明:华为不承担在正式商用产品中使用该功能的任何风险。

# 5.3.4 编程实例

无。

# **5.4 JFFS2**

# 5.4.1 概述

## 基本概念

JFFS2是Journalling Flash File System Version 2(日志文件系统)的缩写。它的功能是管理在设备上实现的日志型文件系统。JFFS2主要应用于NOR FLASH, 其特点是:可读写、支持数据压缩、提供了崩溃/掉电安全保护、提供"写平衡"支持等。

闪存与磁盘介质有许多差异,因此直接将磁盘文件系统运行在闪存上存在性能和安全性上的不足。为解决这一问题,需要实现一个特别针对闪存的文件系统,JFFS2就是这样一种文件系统。

Huawei LiteOS的JFFS2主要应用于对NOR Flash闪存的文件管理,并且支持多分区。

# 5.4.2 开发指导

## 开发流程

使用JFFS2功能,涉及以下几步骤(各步骤详细操作见下述分解):

- 1. 添加JFFS2分区
- 2. 挂载JFFS2
- 3. 卸载JFFS2
- 4. 删除JFFS2分区

## 添加 JFFS2 分区

调用add\_mtd\_partition函数添加JFFS2分区,该函数会自动为设备节点命名,对于JFFS2,其命名规则是"/dev/spinorblk"加上分区号。

add\_mtd\_partition函数有四个参数,第一个参数表示介质,有"nand"和"spinor"两种,JFFS2分区在"spinor"上使用,而"nand"是提供给YAFFS2使用的。

第二个参数表示起始地址,第三个参数表示分区大小,这两个参数都以16进制的形式 传入。

最后一个参数表示分区号,有效值为0~19。

成功后,在Shell中可以使用partition iffs命令查看iffs分区信息。

# 挂载 JFFS2

调用mount()函数实现设备节点和挂载点的挂载。

该函数有四个参数,第一个参数表示设备节点,第二个参数表示挂载点,这两个参数 需要和add mtd partition()函数对应起来。

第三个参数表示文件类型。

最后两个参数表示挂载标志和数据,默认为0和NULL;这一操作也可以在Shell中使用mount命令实现,最后两个参数不需要用户给出。

运行命令

Huawei LiteOS# mount /dev/spinorblk1 /jffs1 jffs

将从串口得到如下回应信息,表明挂载成功。

```
Huawei LiteOS# 1s
Directory /:
                      <DIR>
bin
dev
                      <DIR>
jffs0
                      <DIR>
                      <DTR>
ramfs
yaffs0
                      <DIR>
Huawei LiteOS# mount /dev/spinorblk1 /jffs1 jffs
Huawei LiteOS# 1s
Directory /:
                      <DTR>
bin
                      <DIR>
dev
jffs0
                      <DIR>
jffs1
                      <DIR>
ramfs
                      <DIR>
yaffs0
                      <DIR>
```

挂载成功后,用户就能对norflash进行读写操作。

## 卸载 JFFS2

调用umount()函数卸载分区,只需要正确给出挂载点即可。

运行命令

```
Huawei LiteOS# umount /jffs1
```

将从串口得到如下回应信息,表明卸载成功。

```
Huawei LiteOS# 1s
Directory /:
bin
                      <DTR>
dev
                      <DIR>
jffs0
                      <DIR>
jffs1
                      <DIR>
ramfs
                      <DTR>
yaffs0
                      <DIR>
Huawei LiteOS# umount /jffs1
umount ok
```

# 删除 JFFS2 分区

调用delete\_mtd\_partition删除已经卸载的分区。

该函数有两个参数,第一个参数是分区号,第二个参数为介质类型,该函数与add mtd partition()函数对应。

```
uwRet =delete_mtd_partition(1, "spinor");
if(uwRet != 0)
    printf("delte jffs error\n");
else
    printf("delete jffs ok\n");
Huawei LiteOS# partition jffs
jffs partition num:0, dev name:/dev/spinorblk0, mountpt:/jffs0, startaddr:0x0100000, length:
0x0800000
```

# 制作 JFFS2 文件系统镜像

使用mkfs.jffs2工具,现在制作镜像默认命令为

./mkfs.jffs2 -s 0x1000 -e 0x10000 -p 0x100000 -d rootfs/ -o rootfs\_64k.jffs2 (己制成脚本,自动执行生成)

其中:

#### 表 5-2 指令含义表

指令	含义
-s	页大小
-е	eraseblock大小
-р	镜像大小
-d	要制作成文件系统镜像的源目录
-0	要制成的镜像名称

若实际中与上面参数不同时,修改相应参数。

# 5.4.3 注意事项

- 目前JFFS2文件系统用于NOR Flash,最终调用NOR Flash驱动接口,因此使用 JFFS2文件系统之前要确保硬件上有NOR Flash,且驱动初始化成功(spinor\_init()返 回0)。
- 系统会自动对起始地址和分区大小根据block大小进行对齐操作。有效的分区号为 0~19。
- 目前支持mkfs.jffs2工具,mkfs.jffs2命令在文件fsimage/MakeVersion.sh中,用户可根据自己实际情况修改命令中参数值。其它命令可通过查询mkfs.jffs2查看。
- open打开一个文件,参数有O TRUNC时,会将文件中的内容清空。
- 目前JFFS2文件系统不支持ioctl, sync, dup, dup2, utime, chattr函数。

# 5.4.4 编程实例

无。

# **5.5 FAT**

# 5.5.1 概述

## 基本概念

FAT文件系统是File Allocation Table(文件配置表)的简称,FAT文件系统有FAT12、FAT16、FAT32这几种类型。FAT文件系统将硬盘分为MBR区、DBR区、FAT区、DIR区、DATA区等5个区域。

FAT文件系统支持多种介质,特别在可移动存储介质(U盘、SD卡、移动硬盘等)上广泛使用。可以使嵌入式设备和Windows、Linux等桌面系统保持很好的兼容性,方便用户管理操作文件。

Huawei LiteOS的FAT文件系统具有代码量和资源占用小、可裁切、支持多种物理介质等特性,并且与Windows、Linux等系统保持兼容,支持多设备、多分区识别等功能。

# 5.5.2 开发指导

## 开发流程

使用FAT功能,涉及以下几步骤(各步骤详细操作见下述分解):

- 1.设备识别
- 2.FAT文件系统的挂载
- 3.FAT文件系统的卸载

## 设备识别

```
Huawei LiteOS # 1s
Directory /dev:
acodec
                         0
adec
aenc
                         0
                         0
ai
ao
                         0
console
                         0
fb0
hi_gpio
hi_mipi
                         0
                         0
hi_rtc
                         0
hi_tde
                         0
i2c-0
i2c-1
                         0
i2c-2
                         0
                         0
isp_dev
lcd
                         0
logmpp
                         0
mem
                         0
mmcblk0
                         0
                         0
mmcblk0p0
                         Û
mmcblk0p1
mmcblk1
mmcblk1p0
```

- 在ffconf.h文件中配置\_MULTI\_PARTITION为1,可使用多分区功能。
- 在ffconf.h文件中配置 VOLUMES大于2时,可使用多设备功能

多设备,多分区功能开启后,系统对于插上的sd卡自动识别,自动注册设备节点如上图所示。mmcblk0和mmcblk1为卡0和卡1,是独立的主设备,mmcblk0p0,mmcblk0p1为卡0的两个分区,可作为分区设备使用。在有分区设备存在的情况下,使用主设备将会自动调用第一个分区设备。

## FAT 文件系统的挂载

运行命令

Huawei LiteOS# mount /dev/mmcblkO /bin/vs/sd vfat

将从串口得到如下回应信息, 表明挂载成功。

Huawei LiteOS# mount /dev/mmcblkO /bin/vs/sd vfat
mount ok
Huawei LiteOS# ls

Directory /:	
bin	<dir></dir>
dev	<dir></dir>
ramfs	<dir></dir>
yaffs0	<dir></dir>

## FAT 文件系统的卸载

运行命令

Huawei LiteOS# umount /bin/vs/sd

将从串口得到如下回应信息, 表明卸载成功。

Huawei LiteOS# umount /bin/vs/sd umount ok

# 5.5.3 注意事项

- 默认配置可直接使用,用户也可根据实际需求自行裁切配置。
- FAT文件系统的配置项在ffconf.h文件中。
- 当 FS READONLY 为0时可以读写,为1时只读。
- 当\_USE\_MKFS为1并且\_FS\_READONLY为1表示打开格式化功能。
- 当 FS NORTC为1时没有实时时钟,创建文件将显示固定时间。
- FS LOCK为最多支持同时打开的文件(文件夹)数。
- 以读写方式打开一个文件后,未close前再次以读写方式打开会失败,只能以只读方式打开。长时间打开一个文件,没有close时数据会丢失,必须close才能保存。
- 单个文件不能大于4G。
- 文件名和挂载点之后的路径长度的大小总和不能大于253个字节。
- 当有两个SD卡插槽时,卡0和卡1不固定,先插上的为卡0,后插上的为卡1。
- 多分区功能打开,存在多分区的情况下,卡0注册的设备节点/dev/mmcblk0主设备和/dev/mmcblk0p0次设备是同一个设备,禁止对主设备进行操作。
- 双卡多分区功能打开,没有多分区的情况下,mmcblk0和mmcblk0p0相当于同一个设备,两者只能mount其一。
- fat文件系统暂不支持使用open() + O\_DIRECTORY去打开一个目录,打开目录请使用opendir()。
- fat文件系统的读写指针没有分离,所以以O\_APPEND(追加写)方式打开文件后,读指针也在文件尾,读文件前需要用户手动置位。
- fat文件系统的stat及lstat函数获取出来的文件时间只是文件的修改时间。暂不支持创建时间和最后访问时间。微软FAT协议不支持1980年以前的时间。
- open打开一个文件,参数有O TRUNC时,会将文件中的内容清空。
- fat文件系统不支持ioctl, dup, dup2函数。

# 5.5.4 编程实例

无。

## **5.6 YAFFS2**

## 5.6.1 概述

## 基本概念

YAFFS是Yet Another Flash File System的简称,是一种开源的、针对Nand flash的嵌入式文件系统。在YAFFS中,最小的存储单位为page。

目前YAFFS文件系统有YAFFS和YAFFS2两个版本,主要区别在于YAFFS2能够更好地支持大容量的Nand flash芯片,它支持2K大小的page,远高于YAFFS的512 bytes。此外YAFFS2还有64bytes的SPARE区域,用于存储坏块信息、ECC校验等。

- YAFFS2专为Nand flash而设计,适用于大容量的存储设备,同时也使得Nand flash 具有高效性和健壮性。
- YAFFS2实现对2K page的支持,同时在内存空间占用、垃圾回收速度、读写速度等上面均有大幅提升。
- YAFFS2为文件系统提供了损耗平衡和掉电保护,保证数据在系统对文件系统修改的过程中发生意外而不损坏。

Huawei LiteOS的YAFFS2文件系统支持多分区。

# 5.6.2 开发指导

## 开发流程

Huawei LiteOS的YAFFS2多分区功能采用双向链表结构实现。使用YAFFS2功能,涉及到以下几个步骤(各步骤详细操作见下述分解):

- 1. 调用add mtd partition创建分区
- 2. 调用mount函数挂载分区
- 3. 调用umount函数卸载分区
- 4. 调用delete mtd partition函数删除分区

具体实例可以在编程实例中查看。

# 调用 add\_mtd\_partition 创建分区

该函数会自动为设备节点命名,对于YAFFS2,其命名规则是"/dev/nandblk"加上分区号。

add\_mtd\_partition()函数有四个参数,第一个参数表示介质,有"nand"和"spinor"两种,YAFFS2分区在"nand"上使用,而"spinor"是提供给JFFS2使用的。

第二个参数表示起始地址,第三个参数表示分区大小,这两个参数都以16进制的形式 传入。

最后一个参数表示分区号,有效值为0~19。

成功后,在Shell中可以使用partition vaffs命令查看vaffs分区信息。

创建分区。

## 调用 mount 函数挂载分区

调用mount()函数实现设备节点和挂载点的挂载。

该函数有四个参数,第一个参数表示设备节点,第二个参数表示挂载点,这两个参数 需要和add mtd partition()函数对应起来。

第三个参数表示文件类型。

最后两个参数表示挂载标志和私有数据,默认为0和NULL。

```
uwRet = mount("/dev/nandblk0", "/yaffs0", "yaffs", 0, NULL);
if(uwRet)
    dprintf("mount yaffs err %d\n", uwRet);
```

这一操作也可以在Shell中使用mount命令实现,最后两个参数不需要用户给出。

运行命令

Huawei LiteOS# mount /dev/nandblk1 /yaffs1 yaffs

将从串口得到如下回应信息,表明挂载成功。

```
start-blk:24, end-blk:39

Huawei LiteOS# partition yaffs
yaffs partition num:0, dev name:/dev/nandblk0, mountpt:/yaffs0, startaddr:0x0900000, length:
0x0200000
yaffs partition num:1, dev name:/dev/nandblk1, mountpt:/yaffs1, startaddr:0x0b00000, length:
0x0200000
```

## 调用 umount 函数卸载分区

调用umount()函数卸载分区,只需要正确给出挂载点即可。这一操作也可以在Shell中使用umount命令实现。

运行命令

Huawei LiteOS# umount /yaffs1

将从串口得到如下回应信息,表明卸载成功。

```
umount ok

Huawei LiteOS# umount /yaffsO
umount ok

Huawei LiteOS# partition yaffs
yaffs partition num:0, dev name:/dev/nandblkO, mountpt:(null), startaddr:0x0900000,length:0x0200000
yaffs partition num:1, dev name:/dev/nandblk1, mountpt:(null), startaddr:0x0b00000,length:0x0200000
```

# 调用 delete\_mtd\_partition 函数删除分区

删除分区前要卸载分区。

该函数有两个参数,第一个参数是分区号,第二个参数为介质类型,该函数与add mtd partition()函数对应。

```
uwRet =delete_mtd_partition(1, "nand");
if(uwRet != 0)
    printf("delte yaffs error\n");
else
    printf("delete yaffs ok\n");
```

卸载并删除分区后结果:

delete yaffs ok

# 5.6.3 注意事项

- Huawei LiteOS的YAFFS2文件系统支持多分区。分区起始地址可以灵活配置,但分 区间地址不能重叠,用户需要根据自身flash使用情况,合理地配置空间,防止与 其它文件系统或其它不适合挂载YFFAS2文件系统的空间发生冲突。
- 最小可添加的分区为一个block大小,但是最小可挂载的分区为9个block大小(由 YAFFS2特性决定)。要注意区分这两个概念。
- Huawei LiteOS的YAFFS2文件系统,会自动对地址和分区大小根据block大小进行对齐操作。有效的分区号为0~19。
- Huawei LiteOS的YAFFS2文件系统,只允许连续打开20个目录。
- open打开一个文件,参数有O\_TRUNC时,必须同时拥有写的权限时,才会将文件中的内容清空。
- Huawei LiteOS的YAFFS2文件系统不支持ioctl, utime, chattr函数。

## 5.6.4 编程实例

无。

# **5.7 RAMFS**

## 5.7.1 概述

#### 基本概念

RAMFS是一个可动态调整大小的基于RAM的文件系统。RAMFS没有后备存储源。向RAMFS中进行的文件写操作也会分配目录项和页缓存,但是数据并不写回到任何其他存储介质上,掉电后数据丢失。

RAMFS文件系统把所有的文件都放在 RAM 中,所以读/写 操作发生在RAM中,可以用RAMFS来存储一些临时性或经常要修改的数据,例如 /tmp 和/var 目录,这样既避免了对存储器的读写损耗,也提高了数据读写速度。

Huawei LiteOS的RAMFS是一个简单的文件系统,它是基于RAM的动态文件系统的一种缓冲机制。

Huawei LiteOS的RAMFS基于虚拟文件系统层(VFS),不能格式化。

# 5.7.2 开发指导

## 开发流程

RAMFS文件系统的使用,涉及以下三个步骤(各步骤具体操作见下述分解):

- 1.RAMFS文件系统的初始化
- 2.RAMFS文件系统的挂载
- 3.RAMFS文件系统的卸载

## RAMFS 文件系统的初始化

```
void ram_fs_init(void)
{
  int swRet=0;
  swRet = mount(NULL, RAMFS_DIR, "ramfs", 0, NULL);
  if (swRet) {
     dprintf("mount ramfs err %d\n", swRet);
     return;
  }
  dprintf("Mount ramfs finished.\n");
}
```

调用初始化函数,随后在Huawei LiteOS系统启动时可以看到如下显示,表示RAMFS文件系统已初始化成功:

Mount ramfs finished

## RAMFS 文件系统的挂载

运行命令

Huawei LiteOS# mount 0 /ramfs ramfs

将从串口得到如下回应信息, 表明挂载成功。

Huawei LiteOS# mount 0 /ramfs ramfs mount ok

## RAMFS 文件系统的卸载

运行命令

Huawei LiteOS# umount /ramfs

将从串口得到如下回应信息,表明卸载成功。

Huawei LiteOS# umount /ramfs
umount ok

# 5.7.3 注意事项

- RAMFS文件系统的读写指针没有分离,所以以O\_APPEND(追加写)方式打开文件后,读指针也在文件尾,读文件前需要用户手动置位。
- 由于RAMFS所使用的内存空间是固定的,所以为了避免踩内存,RAMFS只能挂载一次,一次挂载成功后,后面不能继续挂载到其他目录。
- RAMFS文件系统的文件名和目录名长度不能超过20。
- open打开一个文件,参数有O TRUNC时,会将文件中的内容清空。
- RAMFS文件系统不支持ioctl, sync, utime, dup, dup2, chattr函数。
- RAMFS属于调测功能,默认配置为关闭,正式产品中禁止使用该功能。
- 免责声明: 华为不承担在正式商用产品中使用该功能的任何风险。

# 5.7.4 编程实例

无。

# **5.8 PROC**

# 5.8.1 概述

## 基本概念

PROC文件系统是一个伪文件系统,它只存在内存当中,而不占用外存空间。它以文件系统的方式为访问系统内核数据的操作提供接口。

Huawei LiteOS的PROC是一个虚拟文件系统,不支持多线程操作。

# 5.8.2 开发指导

## 开发流程

PROC文件系统的使用涉及以下两个步骤(各步骤详细操作见下述分解):

- 1.PROC文件系统的初始化
- 2.PROC节点的创建
- 3.修改和查看PROC节点信息

## PROC 文件系统的初始化

```
void proc_fs_init(void)
{
   int swRet=0;
   swRet = mount(NULL, PROCFS_DIR, "procfs", 0, NULL);
   if (swRet) {
        dprintf("mount procfs err %d\n", swRet);
        return;
   }
   dprintf("Mount procfs finished.\n");
}
```

调用初始化接口,在Huawei LiteOS系统启动时可以看到如下显示,表示PROC文件系统已初始化成功:

Mount procfs finished

## PROC 节点的创建

调用create\_proc\_entry函数创建文件节点,第一个参数为要创建的节点的名字,第二个参数为文件的模式(文件的类型和文件的权限),第三个参数表示要创建的节点的父节点,传NULL默认为父节点是"/proc",函数的返回值就是创建出来的proc文件节点。

```
struct proc_dir_entry *pHandle;

pHandle = create_proc_entry("mounts", 0, NULL);

if (pHandle == NULL) {
    dprintf("creat mounts error!\n");
    return;
}
```

在节点创建成功后,可以给它赋予相应的操作函数:

```
pHandle->proc_fops = &mounts_proc_fops;
```

若没有则使用默认的操作函数proc\_file\_default\_operations。

调用proc\_mkdir函数创建目录节点,第一个参数为要创建的节点的名字,第二个参数表示要创建的节点的父节点,传NULL默认为父节点是"/proc"。函数的返回值就是创建出来的proc目录节点。

```
struct proc_dir_entry *pHandle;
pHandle = proc_mkdir("test", NULL);
if (pHandle == NULL) {
    dprintf("creat test error!\n");
    return;
}
```

## 修改和查看 PROC 节点信息

运行cat命令查看节点信息,如下举一个例子:

Huawei LiteOS # cat /proc/umap/logmpp

将从串口得到如下回应信息,表明cat成功。

```
Huawei LiteOS # cat /proc/umap/logmpp
Huawei LiteOS # ----LOG BUFFER STATE-
MaxLen ReadPos WritePos ButtPos
64 (KB) 0 113 65536
   --CURRENT LOG LEVEL--
vb : 3
svs : 3
region: 3
chnl: 3
vpss: 3
venc : 3
vda: 3
h264e : 3
jpege: 3
vou: 3
viu: 3
rc : 3
aio : 3
ai : 3
ao : 3
aenc: 3
adec : 3
isp: 3
ive : 3
tde : 3
vgs : 3
h265e : 3
```

运行writeproc命令修改节点信息,如下举一个例子:

Huawei LiteOS # writeproc 'sys=2' >> /proc/umap/logmpp

将从串口得到如下回应信息:

 ${\tt sys=2} >> /{\tt proc/umap/logmpp}$ 

再次cat打印节点信息,会发现sys等级已修改。

```
Huawei LiteOS # cat /proc/umap/logmpp

Huawei LiteOS # -----LOG BUFFER STATE------

MaxLen ReadPos WritePos ButtPos
64(KB) 0 0 65536

-----CURRENT LOG LEVEL------
vb : 3
sys : 2
region : 3
```

```
chnl: 3
vpss: 3
venc : 3
vda: 3
h264e : 3
jpege: 3
vou: 3
viu: 3
rc : 3
aio : 3
ai : 3
ao : 3
aenc : 3
adec: 3
isp : 3
ive : 3
tde: 3
vgs : 3
h265e : 3
```

# 5.8.3 注意事项

- Huawei LiteOS的PROC文件系统在使用open打开文件时,仅支持读写属性。
- Huawei LiteOS的PROC文件系统在使用fseek函数时,不支持SEEK\_END,即不支持从文件尾开始偏移。
- Huawei LiteOS的PROC文件系统初始化后,ls查看PROC下的文件,大小全是0,只有在去cat时会获取系统内核的实时信息,并将之显示出来。
- Huawei LiteOS的PROC文件系统不支持卸载,不支持创建或者删除文件或目录。
- Huawei LiteOS的PROC文件系统的文件和目录名长度最大为32。
- Huawei LiteOS的PROC文件系统不支持ioctl, sync, dup, dup2, utime, chattr, rename函数。
- PROC文件系统属于调测功能,默认配置为关闭,正式产品中禁止使用该功能。
- 免责声明: 华为不承担在正式商用产品中使用该功能的任何风险。

# 5.8.4 编程实例

无。

# 6 驱动开发指导

- 6.1 概述
- 6.2 开发指导
- 6.3 注意事项
- 6.4 编程实例

# 6.1 概述

## 基本概念

驱动开发就是把硬件的功能按操作系统的规格实现并抽象出来,提供给应用程序开发人员调用。

当在新的芯片上移植系统时,需要根据该芯片特性对支持的外围设备进行驱动开发。

Huawei LiteOS的驱动初始化函数主要初始化设备对应的驱动结构,生成给上层用户用来注册设备驱动的控制节点。

# 6.2 开发指导

## 开发流程

驱动的开发涉及下面两个步骤:

- 1. 驱动初始化
- 2. 驱动节点与使用

## 驱动初始化

在Huawei LiteOS上进行驱动开发的第一个步骤,是编写驱动初始化函数。Huawei LiteOS的驱动初始化函数用于初始化设备所需的驱动结构,以及生成驱动设备的控制节点。

用户完成驱动初始化函数的编写后,需要在适当的地方引导设备初始化函数执行,简单的引导可以参考开发包中sample目录下sample\_hi3516a.c中的代码。用户可以在app init函数里调用已编写好的设备初始化函数引导设备初始化。

驱动初始化函数中需要调用用于注册并生成节点的设备驱动注册函数:

register\_driver(FAR const char \*path, FAR const struct file\_operations\_vfs \*fops,mode\_t mode, FAR void \*priv)

register\_blockdriver(FAR const char \*path, FAR const struct block\_operations \*bops, mode\_t mode, FAR void \*priv)

参数说明如表1所示:

#### 表 6-1 参数说明

参数	说明
path	驱动节点路径,应用程序可通过该路径访问到驱动节点,进而访问设备驱动提供的操作接口。
fops/bops	驱动操作结构体,为应用程序提供操作函数集。fops和bops分别表示字符设备和块设备
mode	应用读写该驱动节点的权限,暂时无效,后续或提供支持。
priv	驱动节点注册过程需要传入的参数。

用户编写好驱动程序,设备驱动初始化函数应该在系统初始化时被调用生成驱动节点以供应用访问。

驱动初始化工作完成后,指定路径会生成设备驱动节点,应用程序可通过该节点使用驱动程序提供的操作接口。

## 驱动节点与使用

驱动初始化后,生成的设备驱动节点为应用提供操作设备的接口,下面以i2c设备驱动程序为例,说明用户程序与驱动操作函数的调用关系。

#### 1. 操作函数集

驱动操作函数集对于用户程序与驱动操作函数的调用关系非常重要。在编写驱动程序时,操作函数集需要完成硬件设备各项机制的实现,并在设备注册时传入并注册。操作函数集会成为应用函数需求的最终实现。表2为i2c设备驱动提供的函数操作集。

#### 表 6-2 i2c 设备函数操作集

函数操作集	对应的应用层接口
i2cdev_open	open
i2cdev_release	close
i2cdev_read	read
i2c_write	write
i2c_ioctl	ioctl

#### 2. open操作

应用程序打开节点文件时,系统最终会调用该驱动节点注册过程中的驱动操作函数集中的open函数。

open函数完成对应驱动设备函数结构体实例化,并对驱动结构体进行必要的初始 化。

#### 3. read/write操作

应用程序成功打开节点文件后,获取到对应驱动节点的文件描述符。程序可通过该文件描述符对驱动程序进行访问。

read/write操作是常用的应用对驱动访问的接口。不同类型的设备与驱动提供的read/write操作的功能互有差异。对于i2c设备,用户程序调用read/write接口可以实现对i2c外围设备进行读写。

i2cdev\_read(struct file \* filep, char \_user \*buf, size\_t count)
i2cdev\_write(struct file \* filep, const char \_user \*buf, size\_t count)

参数说明如表3所示:

#### 表 6-3 参数说明

参数	说明
filep	文件描述结构体指针。

参数	说明
buf	读出、写入数据缓冲区。
count	读出、写入数据长度。

#### 4. ioctl操作

ioctl操作提供对驱动设备函数的配置管理。通过执行相应的命令,完成对设备属性的配置或访问。

i2c设备中,使用命令I2C\_16BIT\_REG、I2C\_16BIT\_DATA与I2C\_TIMEOUT分别对应设置i2c设备驱动中传输寄存器位宽、传输数据位宽与超时时间。

i2cdev\_ioctl(struct file \*filep, int cmd, unsigned long arg)

参数说明如表4所示:

## 表 6-4 参数说明

参数	说明
filep	文件描述结构体指针。
cmd	操作命令。
arg	附加参数。

#### 5. close操作

close操作对应着驱动操作函数集里的release函数。release函数提供对驱动程序的资源释放处理。

# 6.3 注意事项

无。

# 6.4 编程实例

无。

# **了** 可维可测

7.1 Telnet

7.2 Shell

## 7.1 Telnet

# 7.1.1 概述

## 基本概念

Telnet协议是TCP/IP协议族中的一员,是Internet远程登陆服务的标准协议和主要方式。它为用户提供了在本地计算机上完成远程主机工作的能力。在终端使用者的电脑上使用Telnet程序,用它连接到服务器。终端使用者可以在Telnet程序中输入命令,这些命令会在服务器上运行,就像直接在服务器的控制台上输入一样。

#### **Huawei LiteOS Telnet**

Telnet是采用命令行进行系统调式的一种工具。用户通过配置电脑IP和网关,确保与板子在同一网段的局域网内后,通过windows下cmd.exe工具,执行Telnet IP(板子IP)后,进行网络连接,也可以说Telnet是串口的另一种调试方式

Huawei LiteOS Telnet采用简单的Telnet协议,暂时不需要登入用户名跟密码就可以连接到开发板,主要是做两件事:

- 读取用户在键盘上键入字符,通过TCP发送到开发板上。
- 把用户的数据经过处理后,回传到用户的终端上。

# 7.1.2 开发指导

## 开发流程

1. 在Huawei LiteOS Shell中键入命令telnet on启动telnet server

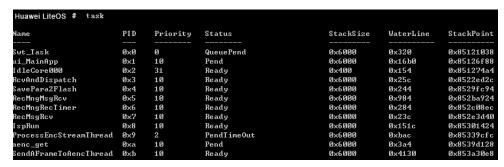
```
Huawei LiteOS # telnet on

Huawei LiteOS # init telnet.
```

2. 在安装了telnet客户端的windows系统上,运行cmd.exe命令行工具,输入: telnet + 板子IP后可以连接到板子的系统。如下图:



3. 按下回车出现Huawei LiteOS# (Huawei LiteOS Shell提示符)表示已经成功连接到 开发板,这时候可以进行Shell命令的相关操作。例如: task 查看系统当前所有任 务状态。



4. 在Huawei Liteos Shell中键入telnet off关闭telnet server。

```
Huawei LiteOS # telnet off
telnetd_accept_loop[412] Software caused connection abort
close telnet.
Huawei LiteOS # []
```

# 7.1.3 注意事项

- 在windos下键入telnet+IP如果提示: telnet不是外部或内部命令,表示windows下的 telnet服务没有开启,需要用户在本地电脑的控制面板--->程序和功能--->打开和关 闭windows功能中选择开启telnet服务器和客户端。
- Telnet启动要确保以太网驱动已经初始化完成,且板子的以太网驱动打开。
- Telnet启动需要确保lwip已正常启动。使用lwip需要注册安全函数,需要初始化tcpip。
- 暂时无法支持多个客户端(telnet + IP)连接开发板。
- Telnet属于调测功能,默认配置为关闭,正式产品中禁止使用该功能。
- 免责声明: 华为不承担在正式商用产品中使用该功能的任何风险。

# 7.1.4 编程实例

无。

# **7.2 Shell**

# 7.2.1 概述

## 基本概念

Shell俗称壳(用来区别于核),是指"提供使用者使用界面"的软件(命令解析器)。它类似于DOS下的command和后来的cmd.exe。它接收用户命令,然后调用相应的应用程序。

同时它又是一种程序设计语言。作为命令语言,它交互式解释和执行用户输入的命令或者自动地解释和执行预先设定好的一连串的命令;作为程序设计语言,它定义了各种变量和参数,并提供了许多在高级语言中才具有的控制结构,包括循环和分支。

Shell可以管理你与操作系统之间的交互:等待你输入,向操作系统解释你的输入,并且处理各种各样的操作系统的输出结果。

Shell提供了你与操作系统之间通信的方式。这种通信可以以交互方式(从键盘输入,并且可以立即得到响应),或者以Shell script(非交互)方式执行。Shell script是放在文件中的一串Shell和操作系统命令,它们可以被重复使用。本质上,Shell script是命令行命令简单的组合到一个文件里面。

Huawei LiteOS嵌入式操作系统提供Shell作为在线调试工具,提供查询OS系统信息的功能。

#### **Huawei LiteOS Shell**

Huawei LiteOS提供的Shell支持调试常用的基本功能,包含系统、文件、网络和动态加载相关命令。同时Huawei LiteOS的Shell可以添加新的命令,可以根据需求来进行定制。

- 系统相关命令可以查询系统任务、内核信号量、系统软件定时器、CPU占用率、 当前中断等相关信息。
- 文件相关命令除了支持基本的ls、cd等功能外,还支持sync。sync用来同步缓存数据(文件系统的数据)到sd卡或flash中。
- 网络相关命令可以查询连接到开发板的其他设备的IP,查询本机IP,测试网络连接,设置开发板的AP和station模式等相关功能。
- 动态加载相关命令从指定的路径加载obj文件,并通过查找已加载obj的函数地址, 直接调用相关函数,同时用户也可以卸载指定路径加载的obj文件。

新增命令的详细流程可参见使用指导和编程实例。

# 7.2.2 开发指导

## 使用场景

Shell命令可以通过串口和telnet工具输入。新增定制的命令,需重新编译链接后运行。

#### 功能

Huawei LiteOS系统的Shell具体包含以下命令

- 系统相关命令支持task、sem、swtmr、hwi、cpup等相关命令。
- PROC文件系统相关命令支持writeproc等相关命令。
- 文件相关命令支持ls、cd、uname、cat、touch、rm、rmdir等相关命令。
- 网络相关命令支持arp、ifconfig、ping、starthapd、stophapd等相关命令。

命令详细说明见命令参考,新增命令可参考编程实例。

#### 开发流程

Shell的典型开发流程如下:

1. 增加Shell命令。

#include "shell.h"

#include "shcmd.h"

- 注册命令项。

SHELLCMD\_ENTRY(ls\_shellcmd, CMD\_TYPE\_EX, "ls", XARGS, (CMD\_CBK\_FUNC)osShellCmdLs);

- ls shellcmd: 命令项的名字;
- 命令项类型:
  - 1) 命令类型填写为: CMD\_TYPE\_EX; 不支持标准命令参数输入,会 把用户填写的命令关键字屏蔽掉,例如:输入ls/ramfs,传入给注册 函数的参数只有/ramfs,而ls命令关键字并不会被传入。
  - 2) 命令类型填写为: CMD\_TYPE\_STD; 支持的标准命令参数输入,所有输入的字符都会通过命令解析后被传入。
- "ls": 命令关键字,函数在Shell中访问的名称;
- XARGS: 调用的执行函数的入参个数;
- (CMD CBK FUNC)osShellCmdLs:函数地址,即执行函数;

这个宏会封装注册一个命令项,在Shell中可以调用这个命令。



#### 注意

- 需要在build/mk/liteos\_tables\_ldflags.mk中LITEOS\_TABLES\_LDFLAGS项下添加-uls\_shellcmd。
- 命令关键字必须是唯一的,也即两个不同的命令项不能拥有相同的命令关键字,否则只会执行其中一个。Shell在执行用户命令时,如果存在多个命令关键字相同的命令,只会执行其中在"help"命令中排序在最前面的一个。
- 添加的内置命令函数原型。
  - UINT32 cmdHook (UINT32 argc, CHAR \*\*argv)

参数与c语言中带有的参数main原型类似。



#### 注意

- argc: Shell命令中,参数个数。
- argv: 为指针数组,每个元素指向一个字符串,可以根据选择命令类型, 决定是否要把命令关键字传入给注册函数。
- 2. 输入Shell命令。

有两种输入方式:

- 在串口工具中直接输入Shell命令;
- 在telnet工具中输入Shell命令:

# 7.2.3 注意事项

- 支持默认模式下英文输入。如果出现用户在UTF8格式下输入了中文字符的情况, 只能通过回退三次来删除。
- Shell端工作目录与系统工作目录是分开的,即通过Shell端cd pwd等命令是对Shell端工作目录进行操作,通过chdir getcwd等命令是对系统工作目录进行操作,两个工作目录相互之间没有联系。当文件系统操作命令入参是相对路径时要格外注意。

- 网络的shell指令需要tcpip\_init初始化后才能起作用, Huawei LiteOS默认不初始化tcpip\_init。
- 若要运行动态加载相关的shell指令,需要事先完成动态加载模块的初始化,具体说明看扩展内核-动态加载一章。
- 不建议使用Shell命令对/dev目录下的设备文件进行操作,可能会引起不可预知的结果。
- Shell属于调测功能,默认配置为关闭,正式产品中禁止使用该功能。
- 免责声明: 华为不承担在正式商用产品中使用该功能的任何风险。

# 7.2.4 编程实例

## 实例描述

在下面的例子中,演示如何新增一个Shell命令: settime。

- 1. 定义一个新增命令所要调用的执行函数cmd\_datasettime。
- 2. 使用SHELLCMD\_ENTRY函数添加新增命令项。
- 3. 在链接选项liteos tables ldflags.mk中添加链接该新增命令项参数。
- 4. 重新编译后运行。

## 编程示例

定义命令所要调用的函数cmd datasettime:

```
#include "hi_rtc.h"
#include "shell.h"
#include "shcmd.h"
/*设置系统时间,只留作测试系统时间使用,*/
int cmd datesettime(void)
rtc time t compositetime;
char date[7][10];
char *dateremind[] = {"year:", "month:", "date:", "hour:", "minute:", "seconds:", "week:"};
int i = 0;
for (i = 0; i < 7; i++)
printf("%s", dateremind[i]);
gets(date[i]);
compositetime.year = atoi(date[1]);
compositetime.month= atoi(date[2]);
compositetime.date= atoi(date[3]);
compositetime.hour= atoi(date[4]);
compositetime.minute = atoi(date[5]);
compositetime.second= atoi(date[6]);
compositetime.weekday= atoi(date[7]);
hirtc_set_time(compositetime);
return 0;
```

添加新增命令项:

SHELLCMD\_ENTRY(settime\_shellcmd, CMD\_TYPE\_STD, "settime", 0, (CMD\_CBK\_FUNC)cmd\_datesettime);

在链接选项中添加链接该新增命令项参数:

在build/mk/liteos\_tables\_ldflags.mk中LITEOS\_TABLES\_LDFLAGS项下添加usettime shellcmd。

重新编译:

make

# 7.2.5 命令参考

## 7.2.5.1 系统命令

#### 7.2.5.1.1 task

## 命令功能

task命令用于查询系统任务信息。

## 命令格式

task [ID]

## 参数说明

#### 表 7-1 参数说明

参数	参数说明	取值范围
ID	任务ID号	[0, 0xFFFFFFFF]

## 使用指南

- 参数缺省时默认打印全部运行任务信息。
- task后加ID,显示ID对应的任务名、任务PID、任务的调用栈信息(最大支持16层调用栈)以及当前系统运行的全部任务信息。

# 使用实例

举例:输入task 6

## 输出说明

## 图 7-1 查询 ID 号为 6 的任务信息

```
Huseri LiteOS # task 6

Faridiane = cmd aresīask

Faridiane = cmd ares
```

Name	TID	Priority	Status	StackSize	WaterLine	StackPoint	TopUfStack	EventMask	SemID C	PUUSE	CPUUSE10s	CPUUSE1s	MEMUSE
Swt_Task	0x0	0	QueuePend	0x6000	0x2ec	0x801396f8	0x801338a0	0x0	0xffff	0.0	0.0	0.0	0
IdleCore000	0x1	31	Ready	0x400	0x164	0x80139b5c	0x801398c0	0x0	Oxffff	99.8	98.2	99.9	0
tcpip_thread	0x3	5	PendTimeOut	0x6000	0x2f4	0x80174608	0x8016e838	0xf	0xffff	0.0	0.0	0.0	76
eth_irq_Task	0x4	3	Pend	0x20000	0x230	0x80532a90	0x80512c30	0xff	Oxffff	0.0	0.0	0.0	0
shellTask	0x5	9	Running	0x3000	0x4b4	0x80535a54	0x80532f08	Oxfff	Oxffff	0.1	1.6	0.0	1656
cmdParesTask	0x6	9	Pend	0x1000	0x278	0x80536db0	0x80535f98	0x1	Oxffff	0.0	0.0	0.0	108

## 图 7-2 查询所有任务信息

Muawei LiteOS # task													
Name	PID	Priority	Status	StackSize	WaterLine	StackPoint	TopOfStack	EventMask	SemID C	PUUSE	CPVVSE10s	CPVVSE1s	MEMUSE
Swt Task	0x0	0	QueuePend	0x6000	0x38c	0x80cbc8c0	0x80cb6a68	0x0	Oxffff	1.5	1.5	1.6	0
IdleCore000	0x1	31	Ready	0x400	0x230	0x80cbcd24	0x80cbca88	0x0	Oxffff	78.1	78.2	78.2	0
system wq	0x2	1	Pend	0x6000	0x240	0x80cc2d80	0x80ebef30	0x0	0x2	0.0	0.0	0.0	0
app_Task	0x3	10	PendTimeOut	0x6000	0x34a4	0x80cc8ca8	0x80cc2f48	0x1	0x d5	0.7	0.6	0.7	26500944
shellTask	0x4	9	Running	0x3000	0x724	0x80cd0d4c	0x80cce460	0xfff	Oxffff	0.0	0.4	0.0	0
cmdParesTask	0x5	9	Pend	0x1000	0x268	0x80cd2318	0x80cd14f0	0x1	Oxffff	0.0	0.0	0.0	280
yaffs_bg_gc	0x6	10	Ready	0x6000	0x254	0x80cd8388	0x80cd2530	0x0	Oxffff	0.0	0.0	0.0	0
topip thread	0x7	5	Ready	0x6000	0x30e	0x80d9bc28	0x80d95e40	0xf	Oxffff	0.0	0.0	0.0	96
eth irg Task	0x8	3	Pend	0x20000	0x228	0x81158090	0x81138228	0xff	Oxfffff	0.0	0.0	0.0	0
RcvAndDi spatch	0x9	10	Ready	0x6000	0x260	0x811756b0	0x8116f880	0x0	Oxffff	0.0	0.0	0.0	144
SavePara2Flash	Oxa	10	Ready	0x6000	0x238	0x8117b788	0x81175930	0x0	Oxffff	0.0	0.0	0.0	0
ProcessEncStreamThread	Oxb	10	Ready	0x10000	0xc64	0x8118ddb8	0x8117e058	0x1	Oxffff	4.0	4.3	4.7	38522608
UpdateTimeOsdThread	Oxe	10	Ready	0x6000	0x88c	0x81193e70	0x8118e090	0x0	Oxffff	0.1	0.1	0.1	12480
IspRun	0xd	10	Ready	0x6000	0x1614	0x8119d1a8	0x81197390	0x1	Oxffff	10.2	9.8	9.6	0
aenc_get	Oxe	10	Pend	0x12000	0x400	0x8121c868	0x8120abd8	0x1	Oxffff	0.0	0.0	0.0	0
SendAFrameToAencThread	0xf	10	Ready	0x6000	0x5a64	0x812228e0	0x8121cbf0	0x0	Oxffff	4.3	4.1	4.2	672
WORKSTATE CHECK	0x10	10	Ready	0x6000	0x238	0x8206e960	0х82068Ъ08	0x0	Oxffff	0.0	0.0	0.0	0
STORAGE_Process_Thread_sdO	0x11	10	Pend	0x6000	0x544	0x8212afe0	0x821253f0	0xf	Oxffff	0.0	0.0	0.0	659212
STORAGE Listen Thread sdO	0x12	10	Ready	0x6000	0x5e8	0x821250d8	0x8211f3d0	0x0	Oxffff	0.0	0.0	0.0	1012
himci_Task	0x13	10	Ready	0x800	0x248	0x82076b70	0x82076500	0x0	Oxffff	0.0	0.0	0.0	0
TIMER CHECK	0x14	10	Delay	0x6000	0x7b0	0x8207cb60	0x82076d18	0x0	Oxffff	0.0	0.0	0.0	-720
mmc data thread	0x15	6	Pend	0x800	0x280	0x8207da18	0x8207d3c0	0x4	Oxffff	0.0	0.0	0.0	0
Index Adjust Thread	0x16	10	Pend	0x6000	0x1338	0x821314a8	0x8212bce8	0xf	Oxffff	0.0	0.0	0.0	0
pth14	0x17	10	Pend	0x6000	0xbb8	0x82137b28	0x82131d08	0xf	Oxffff	0.0	0.0	0.0	2400016
pth15	0x18	10	Ready	0x6000	0x238	0x8213db78	0x82137d20	0x0	Oxffff	0.0	0.0	0.0	0
hi Timer	0x19	10	Ready	0x6000	0x298	0x82143b70	0x8213dd40	0x0	Oxffff	0.0	0.0	0.0	0
rec_tsk_proc	Ox1a	10	Pend	0x6000	0x270	0x8214b378	0x82145558	0xf	Oxffff	0.0	0.0	0.0	0
rec_tsk_preproc	0x1b	10	Pend	0x6000	0x280	0x82151388	0x8214b578	0xf	Oxffff	0.0	0.0	0.0	0
rec_tsk_proc	Ox1c	10	Pend	0x6000	0x270	0х82158ЪЪО	0x82152d90	0xf	Oxffff	0.0	0.0	0.0	0
rec_tsk_preproc	0x1d	10	Pend	0x6000	0x280	0x8215ebc0	0х82158 db0	0xf	Oxffff	0.0	0.0	0.0	0
hi Timer	0x1f	10	Pend	0x6000	0x278	0x823b4b10	0x823aecf8	0xf	Oxffff	0.0	0.0	0.0	0
gui_petimer	0x20	10	Ready	0x6000	0x390	0x826f78f0	0x826f1b48	0x0	Oxffff	0.3	0.3	0.2	-1099628
thttpdmain	0x22	10	PendTimeOut	0x20000	0x560	0x826dbd70	0x826bc240	0x0	Oxdd	0.0	0.0	0.0	60264
lisnSvrProc	0x23	10	Ready	0x10000	0x3d8	0x82bafd08	0x82ba0050	0x0	Oxffff	0.0	0.0	0.0	0
KEY CHECK	0x24	10	Ready	0x6000	0x290	0x82827150	0x82821350	0x0	Oxffff	0.0	0.0	0.0	Ö
AllnglisgRev	0x25	10	Ready	0x6000	0x230	0x82bca7d8	0x82bc4978	0x0	Oxffff	0.0	0.0	0.0	0
TIMER CHECK	0x26	10	Ready	0x6000	0x5f0	0x82bd07e0	0x82bca998	0x0	Oxffff	0.0	0.0	0.0	0

系统任务说明(Huawei LiteOS系统初始任务有以下几种):

任务名	描述
Swt_Task	软件定时器任务,用于处理软件定时器超时回调函数
IdleCore000	系统空闲时执行的任务
system_wq	系统默认工作队列处理任务
cmdParesTask	从底层buf读取用户的输入,初步解析命令,例如tab补全, 方向键等
shellTask	从cmdParesTask接收到传过来的命令进一步解析,并查找 匹配相关的注册函数,进行调用

## 任务状态说明:

参数	说明
Ready	任务处于准备状态
Pend	任务处于阻塞状态
PendTimeOut	等待的任务处于超时状态
QueuePend	任务处于队列阻塞状态
Running	OS当前正在运行任务

参数	说明
Delay	任务处于延时等待状态



#### 注意

如果在task命令中,发现任务是impossible状态,请确保pthread\_create创建函数时候有进行如下操作之一,否则资源无法正常回收。

- 选择的是阻塞模式应该调用pthread\_join()函数;
- 选择的是非阻塞模式选择调用pthread detach()函数;
- 如果不想去调用前面两个之中一个接口,就要去设置pthread\_attr\_t 状态为 PTHREAD\_STATE\_DETACHED,将attr参数传入pthread\_create,此设置和调用 pthread\_detach函数一样,都是非阻塞模式;
- task命令的ID参数输入形式以十进制形式表示或十六进制形式表示皆可。
- task命令的ID参数在[0,64]范围内时,返回对应ID的任务的状态(如果对应ID的任务 未创建则进行提示);其他取值时返回参数错误的提示。

#### 参数说明:

参数	说明
Name	表示任务名
PID	表示任务ID
Priority	表示任务的优先级
Status	表示任务当前的状态
StackSize	表示任务堆栈的大小
WaterLine	表示栈使用的最大峰值
StackPoint	表示栈的起始地址
TopOfStack	表示栈顶的地址
EventMask	表示当前任务的事件掩码,没有使用事件,则默认任务事件掩码为0(如果任务中使用多个事件,则显示的是最近使用的事件掩码)
SemId	表示当前任务拥有的信号量ID,没有使用信号量,则默认0xFFFF(如果任务中使用了多个信号量,则显示的是最近使用信号量ID)
CPUUSE	表示开机到当前时间CPU的占用率
CPUUSE10s	表示当前时间前10秒CPU占用率

参数	说明
CPUUSE1s	表示当前时间前1秒CPU占用率
MEMUSE	表示任务到当前时间所申请的内存大 小,是以字节为单位

## □ 说明

MEMUSE会有正值和负值的情况。

task申请内存, MEMUSE增加; task释放内存, MEMUSE减小。

MEMUSE为0,说明该task没有申请内存或者申请的内存和释放的内存相同;

MEMUSE为正值时,说明该task中有内存未释放;

MEMUSE为负值时,说明该task释放的内存大于申请的内存。

#### 7.2.5.1.2 sem

## 命令功能

sem命令用于查询系统内核信号量相关信息。

## 命令格式

sem [ID]

## 参数说明

#### 表 7-2 参数说明

参数	参数说明	取值范围
ID	信号ID号	[0, 0xFFFFFFF]

# 使用指南

- 参数缺省时,显示所有的信号量的使用数及信号量总数。
- sem后加ID,显示对应ID信号量的使用数。

## 使用实例

举例: sem 12

## 输出说明

## 图 7-3 查询指令结果

Huawei LiteOS # sem 12

SemID Count ---- ----12 0x1

No task is pended on this semphore!

#### 表 7-3 参数说明

参数	说明
SemID	信号量ID
Count	信号量使用数

## ∭说明

- sem命令的ID参数输入形式以十进制形式表示或十六进制形式表示皆可。
- sem命令的ID参数在[0,1023]范围内时,返回对应ID的信号量的状态(如果对应ID的信号量 未被使用则进行提示); 其他取值时返回参数错误的提示。

#### 7.2.5.1.3 swtmr

## 命令功能

swtmr命令用于查询系统软件定时器相关信息。

## 命令格式

swtmr [ID]

## 参数说明

#### 表 7-4 参数说明

参数	参数说明	取值范围
ID	软件定时器ID号。	[0, 0xFFFFFFFF]

## 使用指南

- 参数缺省时,默认显示所有软件定时器的相关信息。
- swtmr后加ID号时,显示ID对应的软件定时器相关信息。

## 使用实例

举例:输入swtmr和swtmr5

## 输出说明

## 图 7-4 查询软件定时器相关信息

SwTmrID	State	Mode	Interval	Count	Arg	pfnHandlerAddr
0	Ticking	Period	100	28	0x0	0x800f3a7c
1	Ticking	Period	10	7	0x0	0x80264270
2 3	Ticking	Once	300	0	0х80Ъ47сf	0 0x8035d620
3	Ticking	Once	1	0	0х80Ъ47сf	0 0х803544Ъ8
4	Ticking	Once	300	0	0х80Ъ4800	8 0x8035d620
5	Ticking	Once	1	0	0х80Ъ4800	8 0x8035d4b8
6	Ticking	Once	300	0	0х80Ъ4832	0 0x8035d620
7	Ticking	Once	1	0	0х80Ъ4832	0 0х803544Ъ8
8	Ticking	Once	300	133	0х80Ъ479d	8 0x80354620
9	Ticking	Once	1	1	0x80b479d	8 0x8035 <b>d</b> 4Ъ8

#### 图 7-5 查询对应 ID 的软件定时器信息

SwTmrID	State	Mode	Interval	Count	Arg	pfnl	fandlerAddr
5	Ticking	Once	1	0	0х80Ъ4	8008	0х8035d4Ъ8

#### 表 7-5 参数说明

参数	说明
SwTmrID	软件定时器ID
State	软件定时器状态
Mode	软件定时器模式
Interval	软件定时器使用的Tick数
Count	剩余的Tick数
Arg	传入的参数
pfnHandlerAddr	回调函数的地址

## □说明

- swtmr命令的ID参数输入形式以十进制形式表示或十六进制形式表示皆可。
- swtmr命令的ID参数在[0, 当前软件定时器个数 1]范围内时,返回对应ID的软件定时器的状态; 其他取值时返回错误提示。

## 7.2.5.1.4 hwi

# 命令功能

hwi命令查询当前中断信息

## 命令格式

hwi

## 参数说明

## 表 7-6 参数说明

参数	参数说明	取值范围
N/A	N/A	N/A

## 使用指南

● 输入hwi即显示当前中断号以及对应的中断次数。

## 使用实例

举例:输入hwi

## 输出说明

## 图 7-6 显示中断信息

Huawei LiteO	S# hwi
InterruptNo	Count
35:	377946
40:	152
65:	3665
67:	226768
68:	226763
69:	126137
70:	1
71:	188968
75:	125

## 7.2.5.1.5 cpup

## 命令功能

cpup命令用于查询系统CPU的占用率。

## 命令格式

cpup [mode] [taskID]

## 参数说明

#### 表 7-7 参数说明

参数	参数说明	取值范围
mode	<ul> <li>缺省:显示系统10s前的CPU占用率</li> <li>0:显示系统10s前的CPU占用率</li> <li>1:显示系统1s前的CPU占用率</li> <li>其他数字:显示系统&lt;1s前的CPU占用率</li> </ul>	[0,0xFFFF] 或0xFFFFFFFF
taskID	任务ID号	[0,0xFFFF] 或0xFFFFFFFF

## 使用指南

- 参数缺省时,显示系统10s前的CPU占用率。
- 只有一个参数时,该参数为mode,显示系统相应时间前的CPU占用率。
- 输入两个参数时,第一个参数为mode,第二个参数为taskID,显示对应ID号任务的相应时间前的CPU占用率。

## 使用实例

举例: cpup 1 1

## 输出说明

#### 图 7-7 指令输出结果

Huawei LiteOS # cpup 1 1

TaskId 1 CpuUsage in 1s: 78.7

#### 7.2.5.1.6 memcheck

## 命令功能

检查动态申请的内存块是否完整,是否存在内存越界造成节点损坏。

## 命令格式

memcheck

## 参数说明

## 表 7-8 参数说明

参数	参数说明	取值范围
N/A	N/A	N/A

## 使用指南

- 当内存池所有节点完整时,输出"memcheck over, all passed!"。
- 当内存池存在节点不完整时,输出被损坏节点的内存块信息。

# 使用实例

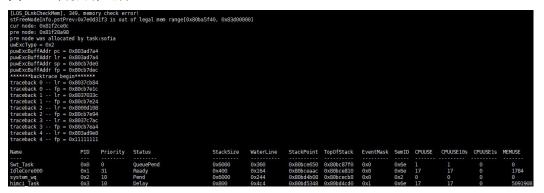
举例:输入memcheck

# 输出说明

#### 图 7-8 当前没有内存越界

**HuaweiLiteOS** # memcheck memcheck over, all passed!

#### 图 7-9 出现内存越界



## 7.2.5.1.7 writereg

## 命令功能

writereg命令用来按照给定的地址写入数据。

# 命令格式

writereg [address] [value]

## 参数说明

#### 表 7-9 参数说明

参数	参数说明	取值范围
address	将要写入数据的地址	[0,0xFFFFFFFF]
value	将要写入的数据	[0,0xFFFFFFFF]



## 注意

用户需要自己保证写入的地址和值不要超过系统限制,且地址未被使用,否则可能会导致系统异常。

## 使用指南

- writereg命令用来按照给定的地址写入数据。
- 写入成功后会将写入的地址和数据打印在屏幕上。
- 该命令会对地址进行对齐操作,将输入的地址向下对齐到最近的4的倍数的地址上。注意地址是以16进制形式表示的。
- 免责声明: writereg为调测命令,不保证其安全性,任意写入会造成系统崩溃。

### 使用实例

举例:

输入 writereg 0x86412351 0x32。

### 输出说明

#### 图 7-10 向指定地址写入内容时,地址被对齐在 0x86412350 处

|Huawei LiteOS # writereg 0x86412351 0x32

The align-address:0x86412350, write value:0x00000032 Huawei LiteOS # readreg 0x86412350 86412350

The align-address:0x86412350 value:0x00000032

#### 7.2.5.1.8 readreg

### 命令功能

readreg命令用于查询寄存器存储的内容。

### 命令格式

readreg [address] [length]

#### 参数说明

#### 表 7-10 参数说明

参数	参数说明	取值范围
address	要查询的起始寄存器地址	(0x0, 0xFFFFFFF)
length	要查询的长度	在有效地址范围内即 可



用户需要自己保证写入的地址和值不要超过系统限制,否则可能会导致系统异常。

## 使用指南

- readreg命令用于查询寄存器存储的内容。
- 寄存器地址以16进制形式给出,地址将向下对齐4字节的地址处,然后按照对齐后 的地址查询,要查询的地址包含在对齐后的查询地址中。对于给出的查询长度, 将自动向上按4对齐,在屏幕上将以其16进制形式打印出来。

● 免责声明: readreg为调测命令,不保证其安全性,任意写入会造成系统崩溃。

### 使用实例

举例:

输入readreg 0x86412351 0x32。

### 输出说明

图 7-11 从指定非对齐地址读取数据,会向下对齐在 0x86412350 处。

```
Muawei LiteOS # readreg 0x86412351 0x32
86412351
```

The address begin 0x86412350,length:0x34

0x86412350 :0xd57f7282 0xf5bb69cf 0x6f79b5b4 0x177c9fc3 0x86412360 :0x5e54f3ac 0xf1fdbb27 0x9b3f6b1f 0x06e27d56 0x86412370 :0x2bd7f565 0x3f3a3f9a 0xf7277fdb 0xdfe7c91b

0x86412380 :0xbfb3f5fa The address end 0x86412384

#### 7.2.5.1.9 free

### 命令功能

free命令可显示系统内存的使用情况,同时显示系统的text段、data段、rodata段、bss段大小。

## 命令格式

free [-*k* | -*m*]

## 参数说明

#### 表 7-11 参数说明

参数	参数说明	取值范围
无参数	以Byte为单位显示	N/A
-k	以KB为单位显示	N/A
-m	以MB为单位显示	N/A

## 使用指南

- 输入free显示内存使用情况,total表示系统动态内存池总量,used表示已使用空间总量,free表示未被分配的内存大小。text表示代码段大小,data表示数据段大小,rodata表示只读数据段大小,bss表示未初始化全局变量占用内存大小。
- free命令可以以三种方式来显示内存使用情况,分别是以Byte为单位、以KB为单位和以MB为单位。

## 使用实例

举例:分别输入free、free -k、free -m.

## 输出说明

图 7-12 以三种方式显示内存使用情况

Huawei	LiteOS# free			
Mem:	total 117631744	used 31826864	free 85804880	
Mem:	text 4116480	data 423656	rodata 1204224	bss 6659316
Huawei	LiteOS# free	-k		
Mem:	total 114874	used 31080	free 83793	
Mem:	text 4020	data 413	rodata 1176	bss 6503
Huawei	LiteOS# free	-m		
Mem:	total 112	used 30	free 81	
Mem:	text 3	data O	rodata 1	bss 6

#### 7.2.5.1.10 uname

## 命令功能

uname命令用于显示当前操作系统的名称,数据创建时间,系统名称,版本信息等。

## 命令格式

uname[-a | -s | -t | -v | --help]

## 参数说明

参数	参数说明
-a	显示全部信息
-t	显示数据创建的时间
-s	显示操作系统名称
-v	显示版本信息
help	显示uname指令格式提示

### 使用指南

uname用于显示当前操作系统名称。语法uname -a | -t| -s| -v 描述uname 命令将正在 使用的操作系统名写到标准输出中,这几个参数不能混合使用。

### 使用实例

举例:输入uname -a

## 输出说明

#### 图 7-13 查看系统信息

Muawei LiteOS # uname -a Muawei LiteOS KernelV100R002C00B111 1.1.3 May 12 2016 16:34:57

### 7.2.5.1.11 systeminfo

## 命令功能

systeminfo命令用于显示当前操作系统内资源使用情况,包括任务、信号量、互斥量、 队列、定时器等。

## 命令格式

systeminfo

## 参数说明

参数	参数说明	取值范围
N/A	N/A	N/A

## 使用指南

systeminfo用于显示当前操作系统内资源使用情况。

### 使用实例

举例:输入systeminfo

## 输出说明

#### 图 7-14 查看系统资源使用情况

Muawei LiteOS # systeminfo

Module	Vsed	Total	Enabled
Task	36	65	YES
Sem	227	1024	YES
Mutex	5	1024	YES
Queue	1	1024	YES
SwTmr	8	1024	YES

#### 参数说明:

参数	说明
Module	模块名称
Used	当前使用量
Total	最大可用量
Enabled	模块裁剪情况

## 7.2.5.1.12 help

## 命令功能

help命令用于显示当前操作系统内所有操作指令。

## 命令格式

help

## 参数说明

参数	参数说明
N/A	N/A

## 使用指南

● help用于显示当前操作系统内所有操作指令。

## 使用实例

举例:输入help

## 输出说明

#### 图 7-15 查看系统内所有操作指令。



## 7.2.5.2 文件

#### 7.2.5.2.1 ls

## 命令功能

ls命令用来显示当前目录的内容。

## 命令格式

ls [path]

## 参数说明

#### 表 7-12 参数说明

参数	参数说明	取值范围
path	path为空时,显示当前目录的内容。 path为文件名时显示失败,提示: No such directory path为有效目录路径时,会显示对应目录下	可以为空也可以是 1.为空 2.有效的目录路径
	path 为有效自求的任时,会並小利应自求下的内容	

### 使用指南

- ls命令显示当前目录的内容。
- ls可以显示文件的大小。
- proc下ls无法统计文件大小,显示为0。

### 使用实例

举例:输入ls

## 输出说明

#### 图 7-16 查看当前系统路径下的目录,显示的内容如下

#### 7.2.5.2.2 cd

## 命令功能

cd命令用来改变当前目录。

## 命令格式

cd [path]

## 参数说明

#### 表 7-13 参数说明

参数	参数说明	取值范围
path	文件路径	用户必须具有指定目 录中的执行(搜索) 许可权

## 使用指南

- 未指定目录参数时,会跳转至根目录。
- cd后加路径名时,跳转至该路径。
- 路径名以/(斜杠)开头时,表示根目录。

/nrp>

- .(点)表示当前目录。
- ..(点点)表示父目录。

## 使用实例

举例: cd..

## 输出说明

#### 图 7-17 显示结果如下

Huawei LiteOS# cd ..

Huawei LiteOS# ls Directory /:

/DILL/
<dir></dir>
<dir></dir>
<dir></dir>
<dir></dir>

## 7.2.5.2.3 pwd

## 命令功能

pwd命令用来显示当前路径。

## 命令格式

pwd

#### 表 7-14 参数说明

参数	参数说明	取值范围
N/A	N/A	N/A

### 使用指南

● pwd 命令将当前目录的全路径名称(从根目录)写入标准输出。全部目录使用 / (斜线)分隔。第一个 / 表示根目录,最后一个目录是当前目录。

## 使用实例

举例:输入pwd

## 输出说明

#### 图 7-18 查看当前路径

Huawei LiteOS# pwd /bin/vs

#### 7.2.5.2.4 cp

### 命令功能

拷贝文件,创建一份副本。

## 命令格式

cp [source path] [dest path]

### 参数说明

#### 表 7-15 参数说明

参数	参数说明	取值范围
source path	源文件路径	目前只支持文件,不 支持目录
dest path	目的文件路径	支持目录以及文件

### 使用指南

● 同一路径下,源文件与目的文件不能重名。

- 源文件必须存在,且不为目录。
- 目的路径为目录时,该目录必须存在。此时目的文件以源文件命名。
- 目的路径为文件时,所在目录必须存在。此时拷贝文件的同时为副本重命名。
- 目前不支持多文件拷贝。参数大于2个时,只对前2个参数进行操作。
- 目的文件不存在时创建新文件,已存在则覆盖。
- 免责声明: cp为调测命令,不保证其安全性,拷贝系统重要资源时,会对系统造成影响,如用于拷贝/dev/uartdev-0文件时,会产生系统卡死现象。

## 使用实例

举例: cp 100HSCAM/FILE0087.MP4.

### 输出说明

#### 图 7-19 显示结果如下

Huawei LiteOS# 1s Directory /bin/vs/sd/dcim: 100HSCAM <DIR>

Huawei LiteOS# cp 100HSCAM/FILE0087.MP4 .

#### 7.2.5.2.5 cat

### 命令功能

cat用于显示文本文件的内容。

### 命令格式

cat [pathname]

### 参数说明

#### 表 7-16 参数说明

参数	参数说明	取值范围
pathname	文件路径	已存在的文件

### 使用指南

● cat用于显示文本文件的内容。

## 使用实例

举例: cat w //w为一个文件名

### 输出说明

#### 图 7-20 查看 w 文件的信息

Huawei LiteOS# cat w w open return Ux836be3fc w size is O

#### 7.2.5.2.6 touch

## 命令功能

- touch命令用来在当前目录下创建一个不存在的空文件。
- touch命令操作已存在的文件会成功,不会更新时间戳。

## 命令格式

touch [filename]

### 参数说明

#### 表 7-17 参数说明

参数	参数说明	取值范围
filename	需要创建文件的名称	N/A

## 使用指南

- touch命令用来创建一个空文件,该文件可读写。
- 使用touch命令一次只能创建一个文件。
- 免责声明: touch为调测命令,不保证其安全性,系统重要资源路径下创建文件, 会对系统造成影响,如在/dev路径下执行touch uartdev-0,会产生系统卡死现象。

### 使用实例

举例:输入touch file.c

## 输出说明

#### 图 7-21 创建一个名为 file.c 的文件

Huawei LiteOS# touch file.c

Huawei LiteOS# ls
Directory /bin/vs:
file.c 0
sd <DIR>

Huawei LiteOS#

#### 7.2.5.2.7 rm

## 命令功能

rm命令用来删除文件。

## 命令格式

rm [-r] [dirname/filename]

### 参数说明

#### 表 7-18 参数说明

参数	参数说明	取值范围
-r	可选参数,若是删除目录则需要该参数	N/A
dirname/filename	要删除文件的名称,支持输入路径	N/A

### 使用指南

- rm命令一次只能删除一个文件。
- rm -r命令可以删除非空目录。
- 免责声明:rm为调测命令,不保证其安全性,如用于删除系统关键资源(eg,/dev)。

## 使用实例

#### 举例:

- 1. 输入rm 1.c
- 2. 输入rm -r dir

### 输出说明

#### 图 7-22 用 rm 命令删除文件 1.c

0

Huawei LiteOS# ls Directory /ramfs:

Huawei LiteOS# rm 1.c

Huawei LiteOS# ls Directory /ramfs:

#### 图 7-23 用 rm -r 删除目录 dir

Huawei LiteOS# ls Directory /ramfs:

dir <DIR>

Huawei LiteOS#rm ⊤r dir

Huawei LiteOS# ls Directory /ramfs:

### 7.2.5.2.8 sync

## 命令功能

sync命令用于同步缓存数据(文件系统的数据)到sd卡和nandflash。

## 命令格式

sync

## 参数说明

#### 表 7-19 参数说明

参数	参数说明	取值范围
N/A	N/A	N/A

### 使用指南

- sync命令用来刷新缓存,当没有sd卡插入时不进行操作。
- 有sd卡插入时缓存信息会同步到sd卡和Nand flash,成功返回时无显示信息。

## 使用实例

举例:输入sync,有sd卡时同步到sd卡,无sd卡时不操作。

## 输出说明

无

#### 7.2.5.2.9 statfs

## 命令功能

statfs命令用来打印文件系统的信息,如该文件系统类型、总大小、可用大小等信息。

## 命令格式

statfs [directory]

## 参数说明

#### 表 7-20

参数	参数说明	取值范围
directory	文件系统的路径	必须是存在的文件系统, 并且其支持statfs命令

### 使用指南

打印信息因文件系统而异。

## 使用实例

以YAFFS文件系统为例:

statfs yaffs0

## 输出说明

statfs yaffs0后的打印信息

statfs got:

 $f_{type} = 1497497427$ 

 $cluster\_size = 2048$ 

 $total\_clusters = 704$ 

free clusters = 640

avail clusters = 640

f namelen = 255

#### 7.2.5.2.10 format

## 命令功能

format指令用于格式化磁盘。

## 命令格式

format [dev\_inodename] [sectors]

## 参数说明

参数	参数说明
dev_inodename	设备名
sectors	分配的单元内存或扇区大小,如果输入0表示参数为空。(取值必须为0或2的幂数,最大128)

### 使用指南

- format指令用于格式化磁盘,设备名可以在dev目录下查找。format时必须安装存储卡。
- format只能格式化sd和mmc卡,对Nand flash和Nor flash格式化不起作用。
- sectors参数必须传入合法值,传入非法参数可能引发异常。

### 使用实例

举例: 输入format /dev/mmc0 0

## 输出说明

#### 图 7-24 结果如下

Huawei LiteOS# format /dev/mmcO O format /dev/mmcO Success

#### 7.2.5.2.11 mount

### 命令功能

mount命令用来将设备挂载到到指定目录。

### 命令格式

mount [device] [path] [name]

### 参数说明

#### 表 7-21 参数说明

参数	参数说明	取值范围
device	要挂载的设备(格式为设备所在路径)	系统拥有的设备
path	指定目录 用户必须具有指定目录中的执行(搜索) 许可权。	N/A
name	文件系统的种类	vfat, yaffs, jffs, ramfs, nfs, procfs

### 使用指南

● mount后加需要挂载的设备信息、指定目录以及设备文件格式,就能成功挂载文件系统到指定目录。

## 使用实例

举例: mount /dev/mmc0 /bin/vs/sd vfat

## 输出说明

#### 图 7-25 将/dev/mmc0 挂载到/bin/vs/sd 目录

| Huawei LiteOS# mount /dev/mmcO /bin/vs/sd vfat

Huawei LiteOS#

#### 7.2.5.2.12 umount

## 命令功能

umount命令用来卸载指定文件系统。

## 命令格式

umount [dir]

### 参数说明

#### 表 7-22 参数说明

参数	参数说明	取值范围
dir	需要卸载文件系统对应的目录	系统已挂载的文件系 统的目录

## 使用指南

● umount后加上需要卸载的指定文件系统的目录,即将指定文件系统卸载。

## 使用实例

举例: umount /bin/vs/sd

## 输出说明

图 7-26 将已在/bin/vs/sd 挂载的文件系统卸载

Huawei LiteOS# umount /bin/vs/sd

#### 7.2.5.2.13 rmdir

## 命令功能

rmdir命令用来删除一个目录。

## 命令格式

rmdir[dir]

#### 表 7-23 参数说明

参数	参数说明	取值范围
dir	需要删除目录的名称,删除目录必须为 空,支持输入路径。	N/A

## 使用指南

- rmdir命令只能用来删除目录。
- rmdir一次只能删除一个目录。
- rmdir只能删除空目录。

### 使用实例

举例:输入rmdir dir

## 输出说明

#### 图 7-27 删除一个名为 dir 的目录

Huawei LiteOS# ls Directory /bin/vs:

Huawei LiteOS# rmdir dir

Huawei LiteOS# ls Directory/bin/vs:

sd 〈DIR〉

#### 7.2.5.2.14 mkdir

### 命令功能

mkdir命令用来创建一个目录。

### 命令格式

mkdir [directory]

### 参数说明

#### 表 7-24 参数说明

参数	参数说明	取值范围
directory	需要创建的目录。	N/A

### 使用指南

- mkdir后加所需要创建的目录名即创建目录成功。
- mkdir后加路径,再加上需要创建的目录名,即在指定目录下创建目录成功。

## 使用实例

举例: mkdir share

## 输出说明

#### 图 7-28 创建 share 目录

## 7.2.5.2.15 partition

## 命令功能

partition命令用来查看文件系统分区信息。

## 命令格式

partition [jffs | yaffs]

## 参数说明

#### 表 7-25 参数说明

参数	参数说明	取值范围
jffs	显示jffs文件系统分区信息	N/A
yaffs	显示yaffs文件系统分区信息	N/A

## 使用指南

- partition命令用来查看文件系统分区信息。
- 该命令只支持yaffs和jffs两种文件系统。

## 使用实例

举例: partition yaffs

### 输出说明

#### 图 7-29 查看 yaffs 文件系统分区信息

Huawei LiteOS # partition yaffs yaffs partition num:0, dev name:/dev/nandblk0, mountpt:/yaffs0, startaddr:0x00e000000, length:0x002000000

#### 7.2.5.2.16 writeproc

### 命令功能

writeproc命令用于向指定的proc文件系统中的文件写入内容。

### 命令格式

writeproc [pcval] [operational mark] [pcPath]

### 参数说明

#### 表 7-26 参数说明

参数	参数说明	取值范围
peval	要写入文件的内容	字符串
operational mark	当操作符为">>",会写入内容到存在的文件。	只允许">>"
pcPath	将要写入内容的文件的路径	必须为绝对路径

## 使用指南

- writeproc用于将内容写入文件。
- 当操作符为">>",文件存在时,将内容写入该文件。
- 对于该文件系统下非用户创建的部分文件,writeproc可实现修改其中记录的系统信息等功能。

## 使用实例

输入writeproc 'sys=2' >> /proc/umap/logmpp

## 输出说明

#### 图 7-30 修改 logmpp 中 sys 的等级

### 7.2.5.3 网络

#### 7.2.5.3.1 arp

### 命令功能

在以太网中,主机之前的通信是直接使用MAC地址(非IP地址)来通信的,所以,对于使用IP通信的协议,必须能够将IP地址转换成MAC地址,才能在局域网(以太网)内通信。解决这个问题的方法就是主机存储一张IP和MAC地址对应的表,即ARP缓存,主机要往一个局域网内的目的IP地址发送IP包时,就可以从ARP缓存表中查询到目的MAC地址。ARP缓存是由TCPIP协议栈维护的,用户可通过ARP命令查看和修改ARP表。

## 命令格式

arp

arp [-i IF] -s IPADDR HWADDR

arp [-i IF] -d IPADDR

## 参数说明

#### 表 7-27 参数说明

参数	参数说明	取值范围
无	打印整个ARP缓存的内容。	N/A
-i IF	指定的网络接口(可选参数)	N/A
-s IPADDR HWADDR	增加一条ARP表项,后面的参数是局域网中另一台主机的IP地址及其对应的MAC地址	N/A

参数	参数说明	取值范围
-d IPADDR	删除一条ARP表项	N/A

## 使用指南

- arp命令用来查询和修改TCPIP协议栈的ARP缓存表,增加非局域网内的ARP表项是没有意义的,协议栈会返回失败。
- 命令需要启动TCPIP协议栈后才能使用。

## 使用实例

#### 举例:

- 1. 输入arp
- 2. 输入arp -s 192.168.1.1 00:11:22:33:44:55

### 输出说明

#### 图 7-31 打印整个 ARP 缓存表

Huawei LiteOS # arp		
Address	HWaddress	Iface
192.168.1.2	00:E0:4C:97:83:DB	eth0

#### 表 7-28 参数说明

参数	说明
Address	连接到板子的网络设备IP地址
HWaddress	连接到板子的网络设备mac地址
Iface	表示该ARP表项使用的接口名

#### 7.2.5.3.2 if config

## 命令功能

ifconfig命令用来查询和设置网卡的IP地址、网络掩码、网关、硬件mac地址等参数。同时配置协议栈启用/关闭网卡的数据处理。

## 命令格式

ifconfig

[-a]

<interface> <address> [netmask <address>] [gateway <address>]

[hw ether <address>]

[up|down]

### 参数说明

#### 表 7-29 参数说明

参数	参数说明	取值范围
不带参数	打印所有网卡的IP地址、网络掩码、网 关、硬件mac地址、MTU、运行状态等信 息	N/A
-a	打印协议栈数据收发统计数据	N/A
interface	指定网卡名,比如en0	N/A
address	设置IP地址,比如192.168.1.10,需指定网 卡名	N/A
netmask	设置子网掩码,后面要掩码参数,比如 255.255.255.0	N/A
gateway	设置网关,后面跟网关参数,比如 192.168.1.1	N/A
hw ether	设置mac地址, 后面是MAC地址, 比如 00:11:22:33:44:55。目前只支持ether硬件类 型。	N/A
up	启用网卡数据处理,需指定网卡名	N/A
down	关闭网卡数据处理,需指定网卡名	N/A

## 使用指南

- ifconfig可用于查询和设置网络模式(wifi、以太网、3G/4G网卡), IP地址, 掩码, 网关, mac地址等参数。
- 命令需要启动TCPIP协议栈后才能使用

## 使用实例

举例: 输入命令 **ifconfig** eth0 192.168.100.31 netmask 255.255.255.0 gateway 192.168.100.1 hw ether 00:49:cb:6c:a1:31

设置板子IP为192.168.100.31,掩码255.255.255.0,网关192.168.100.1,硬件mac地址00:49:cb:6c:a1:31。

## 输出说明

设置网络参数

Huawei LiteOS # ifconfig

eth0 ip:192.168.1.2 netmask:255.255.255.0 gateway:192.168.1.1

```
HWaddr d2:ba:f4:0d:fb:89 MTU:1500 Runing Default Link UP

ip:127.0.0.1 netmask:255.0.0.0 gateway:127.0.0.1

HWaddr 00 MTU:0 Runing Link Down

Huawei Lite0S # ifconfig eth0 192.168.100.31 netmask 255.255.255.0 gateway 192.168.100.1 hw ether 00:49:cb:6c:a1:31

Huawei Lite0S # ifconfig eth0 ip:192.168.100.31 netmask:255.255.255.0 gateway:192.168.100.1

HWaddr 00:49:cb:6c:a1:31 MTU:1500 Runing Default Link UP

ip:127.0.0.1 netmask:255.0.0.0 gateway:127.0.0.1

HWaddr 00 MTU:0 Runing Link Down
```

输出的各参数说明如下表所示:

#### 表 7-30 参数说明

参数	说明
ip	板子IP地址
netmask	网络掩码
gateway	网关
HWaddr	板子硬件mac地址
MTU	网络最大传输单元
Running/Stop	网卡是否正在运行
Default	有这项说明此网卡连接到默认网关
Link UP/Down	网卡连接状态

### 7.2.5.3.3 ping

## 命令功能

ping命令用于测试网络连接是否正常。

### 命令格式

ping <IP> [count]

## 参数说明

#### 表 7-31 参数说明

参数	参数说明	取值范围
IP	要测试是否网络连通的IP地址。	
count	执行的次数,不带本参数则默认为4次	1~65535

### 使用指南

- ping命令用来测试到目的IP的网络连接是否正常,参数为目的IP地址。
- 如果目的IP不可达,会显示请求超时。
- 如果显示发送错误,说明没有到目的IP的路由。
- 命令需要启动TCPIP协议栈后才能使用。

### 使用实例

举例: 输入ping 192.168.0.2

## 输出说明

### 图 7-32 ping tftp 服务器地址

Huawei LiteOS# ping 192.168.0.2

Reply from 192.168.0.2: time=2ms TTL=128

Reply from 192.168.0.2: time=1ms TTL=128

Reply from 192.168.0.2: time=5ms TTL=128

Reply from 192.168.0.2: time=2ms TTL=128

### 7.2.5.3.4 tftp

## 命令功能

TFTP(Trivial File Transfer Protocol,简单文件传输协议)是TCP/IP协议族中的一个用来在客户机与服务器之间进行简单文件传输的协议,提供不复杂、开销不大的文件传输服务。端口号为69。

## 命令格式

tftp <-g/-p> -l [FullPathLocalFile] -r [RemoteFile] [Host]

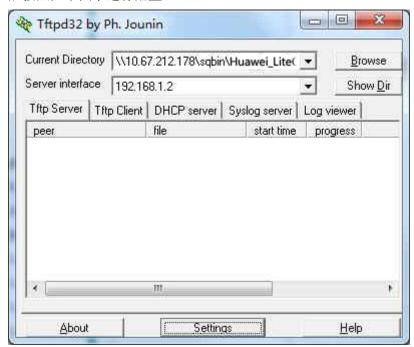
## 参数说明

#### 表 7-32 参数说明

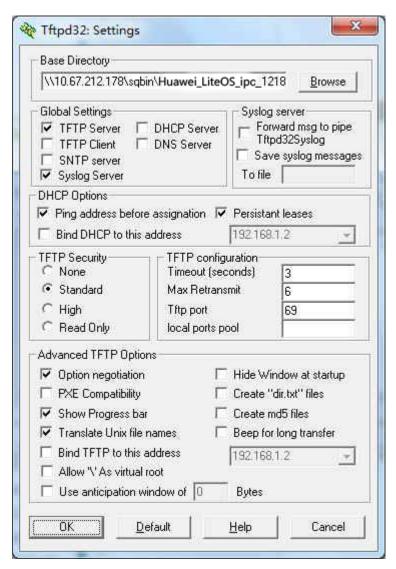
参数	参数说明	取值范围
-g	从服务器获取文件	选择-g和-p中的一个
-p	上传文件到服务器	选择-g和-p中的一个
-1	本地文件名(Huawei LiteOS需全路径打 开)	
-r	服务端文件名	
Host	服务端IP	

## 使用指南

1. 在服务器端搭建NFS TFTP服务器,首先需保证服务端已经安装了TFTP客户端,然 后按照如下图示进行配置:



点Setting设置TFTP服务器:



这里主要设置Base Directory这项为TFTP目录,将其设置为镜像文件所在路径,然后点OK退出。

- 2. Huawei LiteOS单板使用tftp命令上传、下载文件。
- 3. 传输的文件大小是有限制的不能大于32M。
- 4. tftp属于调测功能,默认配置为关闭,正式产品中禁止使用该功能。
- 5. 免责声明: 华为不承担在正式商用产品中使用该功能的任何风险。

### 使用实例

举例: 从服务器下载vs server.bin文件。

## 输出说明

Huawei LiteOS  $\sharp$  tftp -g -l /nfs/vs\_server.bin -r vs\_server.bin 192.168.1.2 TFTP transfer finish

tftp命令执行后,传输正常完成会显示TFTP transfer finish, 失败的话会显示其他的打印信息帮助定位问题。

#### 7.2.5.3.5 ntpdate

### 命令功能

命令用于从服务器同步系统时间。

### 命令格式

从NTP服务器获取系统时间:

ntpdate [SERVER IP1] [SERVER IP2]...

### 参数说明

#### 表 7-33 参数说明

参数	参数说明	取值范围
SERVER_IP	NTP服务器IP	

## 使用指南

直接执行ntpdate [SERVER\_IP1] [SERVER\_IP2]...

ntpdate会获取第一个有效服务器IP的时间并显示。

## 使用实例

举例:

使用ntpdate命令更新系统时间。

## 输出说明

使用ntpdate命令更新系统时间:

Huawei LiteOS # ntpdate 192.168.1.3

time server 192.168.1.3: Mon Jun 13 09:24:25 2016

因为板子和服务器时区的不同,获取后的显示时间可能和服务器时间有数小时的差别。

#### 7.2.5.3.6 dns

## 命令功能

命令用于设置单板dns服务器地址。

## 命令格式

dns <1-2> <IP>

dns -a

#### 表 7-34 参数说明

参数	参数说明	取值范围
<1-2>	选择设置第一个还是第二个DNS服务器	1~2
<ip></ip>	服务器IP地址	
-a	显示当前设置状态	

### 使用指南

直接输入命令。

### 使用实例

#### 举例:

- 1. 检查当前DNS设置。
- 2. 设置第二个DNS服务器IP。
- 3. 检查DNS设置是否成功。

### 输出说明

1. 检查当前DNS设置:

Huawei LiteOS # dns -a dns1: 208.67.222.222 dns2: 0.0.0.0

2. 设置第二个DNS服务器IP:

Huawei LiteOS # dns 2 192.168.1.2

3. 检查DNS设置是否成功:

Huawei LiteOS # dns -a dns1: 208.67.222.222 dns2: 192.168.1.2

#### 7.2.5.3.7 netstat

## 命令功能

netstat是控制台命令,是一个监测TCP/IP网络的非常有用的工具,它可以显示实际的网络连接以及每一个网络接口设备的状态信息。Netstat用于显示与TCP、UDP协议相关的统计数据,一般用于检验本设备(单板)各端口的网络连接情况。

## 命令格式

netstat

#### 表 7-35 参数说明

参数	参数说明	取值范围
N/A	N/A	N/A

## 使用指南

直接输入命令。

## 使用实例

举例: 输入netstat

## 输出说明

Huawei LiteOS # netstat

Proto Local Address udp 0.0.0.0:49153

tcp 192. 168. 1. 10:5001 tcp 0. 0. 0. 0:5001 Foreign Address State 0.0.0.0:0 ---

192. 168. 1. 2:60263 0. 0. 0. 0:0 ESTABLISHED LISTEN

### 表 7-36 参数说明

参数	说明
Proto	协议类型
Local Address	本地地址和端口
Foreign Address	远程地址和端口
State	TCP连接状态,UDP此项无意义

#### 7.2.5.3.8 telnet

## 命令功能

telnet用于从终端使用者的电脑上通过网络连接到服务器。

## 命令格式

telnet  $[on \mid off]$ 

#### 表 7-37 参数说明

参数	参数说明	取值范围
on	启动server服务端	N/A
off	关闭server服务端	N/A

## 使用指南

- telnet用于从终端使用者的电脑上通过网络连接到服务器。
- telnet启动要确保以太网驱动已经初始化完成,且板子的以太网驱动打开。
- 暂时无法支持多个客户端(telnet + IP)链接开发板。
- telnet属于调测功能,默认配置为关闭,正式产品中禁止使用该功能。
- 免责声明: 华为不承担在正式商用产品中使用该功能的任何风险。

## 使用实例

举例: 输入telnet on

## 输出说明

#### 图 7-33 输入 telnet on

```
Huawei LiteOS # telnet on

Huawei LiteOS # init telnet.
```

## 7.2.5.4 动态加载

#### 7.2.5.4.1 ldinit

## 命令功能

初始化动态加载模块。

## 命令格式

ldinit symbol path

#### 表 7-38 参数说明

参数	参数说明	
symbol_path	符号表所在目标文件路径	

### 使用指南

● symbol\_path是系统符号表所在路径。

### 使用实例

举例:以/yaffs/bin/dynload/elf\_symbol.so为符号表目标文件初始化动态加载模块。

## 输出说明

Huawei LiteOS# ldinit /yaffs/bin/dynload/elf\_symbol.so Symbol lflush redefined!

Huawei LiteOS#

未提示错误表示初始化成功(出现符号重定义时,函数返回成功,同时会打印符号重定义的信息)。

## 7.2.5.4.2 mopen

### 命令功能

加载一个用户模块。

## 命令格式

mopen module path

### 参数说明

#### 表 7-39 参数说明

参数	参数说明
module_path	用户模块所在路径

## 使用指南

● module\_path可以是.o文件,也可以是.so文件。

#### 使用实例

举例:加载/yaffs/bin/dynload/foo.o

#### 输出说明

Huawei LiteOS# mopen /yaffs/bin/dynload/foo.o

module handle: 0x80391928

Huawei LiteOS#

加载成功返回模块句柄,本例中返回的模块句柄为0x80391928。

### 7.2.5.4.3 findsym

## 命令功能

查找一个符号所在地址。

## 命令格式

findsym handle symbol name

## 参数说明

#### 表 7-40 参数说明

参数	参数说明
hanlde	模块句柄
symbol_name	所要查找的符号名

### 使用指南

- handle传入0时在全局符号表中查找符号地址(全局符号表中包含了内核符号以及用户模块提供的符号)。
- handle不为0且是个合法句柄时,在该handle指定的模块中查找符号。

## 使用实例

举例:演示在全局符号表中查找printf符号,以及在mopen中打开的句柄为0x80391928的用户模块中查找test\_0符号地址。

## 输出说明

Huawei LiteOS# findsym 0 printf

symbol address:0x8004500c

Huawei LiteOS#

Huawei LiteOS# findsym 0x80391928 test\_0

symbli address:0x8030f241

Huawei LiteOS#

#### 7.2.5.4.4 call

## 命令功能

调用一个无参函数。

## 命令格式

call func address

### 参数说明

#### 表 7-41 参数说明

参数	参数说明
func_address	函数所在内存地址

## 使用指南

- 当在findsym中查找到一个函数符号所在内存地址后,可以调用该函数。
- 免责声明: call为调测命令,不保证其安全性,call任意内存时,会造成系统崩溃。

## 使用实例

举例:调用在findsym中查找到的地址为0x8030f241的test\_0函数。

## 输出说明

Huawei LiteOS# call 0x8030f241 test\_0

Huawei LiteOS#

#### 7.2.5.4.5 mclose

## 命令功能

卸载一个模块。

## 命令格式

mclose module\_handle

#### 表 7-42 参数说明

参数	参数说明	
module_handle	在mopen中打开的模块返回的句柄值	

## 使用指南

● 卸载了一个指定句柄的模块后,无法再从该模块中查找符号。

### 使用实例

举例: 卸载句柄为0x80391928的用户模块。

### 输出说明

Huawei LiteOS# mclose 0x80391928

Huawei LiteOS#

无错误信息返回表示卸载成功。

### 7.2.5.4.6 lddrop

## 命令功能

卸载动态加载模块。

## 命令格式

lddrop

## 参数说明

#### 表 7-43 参数说明

参数	参数说明	取值范围
N/A	N/A	N/A

## 使用指南

● 卸载动态加载模块后无法再使用动态加载特性。如若再使用动态加载特性需要重新初始化动态加载模块。

### 使用实例

举例: 卸载动态加载模块。

## 输出说明

Huawei LiteOS# 1ddrop

Huawei LiteOS#

无错误信息返回表示卸载成功。

# **8** 调试指南

- 8.1 踩内存定位方法
- 8.2 踩内存解决案例

## 8.1 踩内存定位方法

## 8.1.1 通过异常信息定位问题

系统异常被挂起后,会在串口看到一些关键寄存器的信息,如图1所示。

#### 图 8-1

```
uwExcType = 0x4
puwExcBuffAddr pc = 0x80041a50
puwExcBuffAddr lr = 0x8
puwExcBuffAddr sp = 0x80146328
puwExcBuffAddr fp = 0x8014835c
*******backtrace begin******
R0 = 0x1
R1 = 0x80146366
R2 = 0x1d
R3 = 0x6
R4 = 0x80146349
R5 = 0x80146338
R6 = 0x80146345
R7 = 0x4
```

通常,调试人员可以对比Huawei\_LiteOS\out\<platform>\vs\_server.asm文件,并通过pc指针找到当前所执行的操作,该操作就是导致异常的直接原因。以下图为例:

#### 图 8-2

```
80041a44: e3a0201d mov r2, #29
80041a48: e3a03006 mov r3, #6
80041a4c: e0841002 add r1, r4, r2
80041a50: e7868007 str r8, [r6, r7]
```

查看pc指针0x80041a50,发现异常发生时,正在执行指令(str r8,[r6,r7])。尝试通过分析该指令,初步定位异常发生的原因。

## 8.1.2 内存池节点完整性验证

仅凭上节异常信息定位的基本方法,常常无法直接定位问题所在。并且经常会发生这些寄存器本身的值异常而无法定位。如果怀疑是内存越界相关的问题导致,可以调用内存池完整性检测函数osShellCmdMemcheck进行check。

函数osShellCmdMemcheck将会对系统动态内存池所有的节点进行遍历,如果所有节点正常则会打印log: "memcheck over, all passed!",否则将打印相关的错误信息。

为了更好的说明,这里设置了一个测试场景,代码如下:

```
VOID sampleFunc(VOID *p)
{
memset(p, 0, 0x110);//超出长度的memset,设置踩内存场景
}
#include "los_dlinkmem.h"
UINT32 test(UINT32 argc, CHAR **args)
{
```

```
void *p1,*p2;

p1 = LOS_MemAlloc((void*)OS_SYS_MEM_ADDR, 0x100);
p2 = LOS_MemAlloc((void*)OS_SYS_MEM_ADDR, 0x100);
dprintf("p1 = %p, p2 = %p \n", p1, p2);

osShellCmdMemcheck(0, NULL); //内存完整性检测
sampleFunc(p1); // 假设此处可能存在踩内存的操作
osShellCmdMemcheck(0, NULL); //内存完整性检测

LOS_MemFree(OS_SYS_MEM_ADDR, (void *)p1);
LOS_MemFree(OS_SYS_MEM_ADDR, (void *)p2);

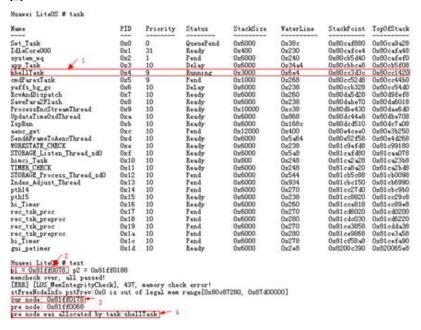
return 0;
}
```

操作步骤:运行"task"shell命令打印task状态;运行"test"shell命令,执行以上程序。

对应的log信息如下:

- 1. 可以看到第一次运行osShellCmdMemcheck时,打印"memcheck over, all passed!",表示此时没有踩内存。
- 2. 在第二次运行osShellCmdMemcheck时,打印了错误信息,表示是两次osShellCmdMemcheck之间的操作导致的踩内存。并且打印log,可以看到标记3所指"cur node: 0x81ff0078",表示该节点内存被踩。图1可以看到"p2=0x81ff0188",减去控制头大小0x10后,即p2-0x10=cur node。(前提是p1,p2是两个相连的节点,这个可以对比p1, p2打印出来的地址得到验证,p2-p1=0x110,0x100是size大小,0x10是控制头的大小)
- 3. 标记4所示"pre node was allocated by task:shellTask"这个踩内存的操作发生在 shellTask任务中。

#### 图 8-3



## 8.1.3 memset 和 memcpy 可用长度检测

为了加快定位速度,所以在最有可能导致内存越界的操作memset和memcpy中增加长度 检测,若检测到将操作的长度超出了被操作节点的可用长度,将打印log进行提示,并 且该次memset或memcpy操作被取消(否则可能无法看到完整log),可依此判断是否 memset或者memcpy而导致踩内存。相比上述场景开启了memset&memcpy长度检测,代码如下:

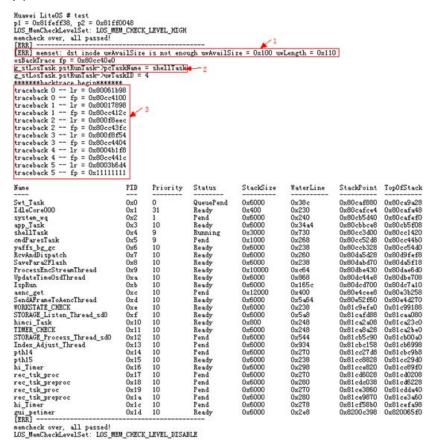
```
VOID sampleFunc(VOID *p)
{
memset(p, 0, 0x110);//超出长度的memset,设置踩内存场景
}
#include "los_dlinkmem.h"
UINT32 test(UINT32 argc, CHAR **args)
{
void *p1,*p2;

p1 = LOS_MemAlloc((void*)OS_SYS_MEM_ADDR, 0x100);
p2 = LOS_MemAlloc((void*)OS_SYS_MEM_ADDR, 0x100);
dprintf("p1 = %p, p2 = %p \n", p1, p2);

LOS_MemCheckLevelSet(LOS_MEM_CHECK_LEVEL_HIGH); //开启对memset&memcpy 的长度检测
osShellCmdMemcheck(0, NULL); //内存完整性检测
sampleFunc(p1); // 假设此处可能存在踩内存的操作
osShellCmdMemcheck(0, NULL); //内存完整性检测
LOS_MemCheckLevelSet(LOS_MEM_CHECK_LEVEL_DISABLE);//关闭对memset&memcpy 的长度检测
LOS_MemFree(OS_SYS_MEM_ADDR, (void *)p1);
LOS_MemFree(OS_SYS_MEM_ADDR, (void *)p2);
return 0;
}
```

运行结果如下图所示,由于开启检测,非法的memset操作被取消,打印了完整log。标记1所示表示此时memset&memcpy长度超出。标记2显示了该非法操作发生在shellTask中。标记3打印了寄存器lr和fp,此时可以打开Huawei\_LiteOS\out\<platform>\vs\_server.asm文件,通过对比"寄存器lr"的值,查看函数的嵌套调用。

#### 图 8-4



## 8.1.4 全局变量踩内存定位方法

如果已知一个全局变量被踩内存,可在Huawei\_LiteOS\build\<platform>\vs\_server.map文件中找到该全局变量所在的地址。并且特别注意该地址之前最近被使用的变量,有极大概率,是前面的变量在使用的过程中内存越界,踩掉了这个全局变量。这里例举一个测试时的例子:

在erase.c文件中定义了两全局变量,并且初始化。

```
/*-----*/
UINT32 g_uwEraseMap[16] = {0};

UINT32 g_uwEraseCount = 0;

/*------*/
```

#### 图 8-5

```
.bss.g_uwEraseCount

0x800ce12c
0x4 /usr1/wangyun/liuxuwei2/temp_test/HuaweiLite_OS/out/hi3516a/lib/obj/
wow.0
0x800ce130
0x40 /usr1/wangyun/liuxuwei2/temp_test/HuaweiLite_OS/out/hi3516a/lib/obj/
wow.0
0x800ce130
0x40 /usr1/wangyun/liuxuwei2/temp_test/HuaweiLite_OS/out/hi3516a/lib/obj/
wow.0
0x800ce130
0x40 /usr1/wangyun/liuxuwei2/temp_test/HuaweiLite_OS/out/hi3516a/lib/obj/
g_uwEraseMap
```

然后在.map中可以找到该全局变量在bss段对应的位置。若表现的现象为g\_uwEraseMap被踩,则需要特别注意分析g\_uwEraseCount这个全局变量的使用情况,观察是否存在某处,对全局变量g\_uwEraseCount进行了越界操作。

## 8.1.5 task 状态判断是否踩内存

起业务后,串口中运行"task"shell指令。可以查看当前系统所有任务的状态。stackSize、WaterLine、StackPoint、TopOfStack将作为一个指标判断任务栈是否踩内存.

#### 图 8-6

HuaweiLite OS # task													
Name	PID	Priority	Status	StackSize	WaterLine	StackPoint	TopOfStack	Eventllask	SemID	CPUUSE	CPVUSE10s	CPVUSE1s	MEMUSE
Swt Task	0x0	0	QueuePend	0x6000	0x360	0x80cfbad0	0x80cf5c70	0x0	Oxffff	1	1	1	-120080
IdleCore000	0x1	31	Ready	0x400	0x22c	0x80cfbf2c	0x80cfbc90	0x0	Oxffff		78	78	-7566584
system_wq	0x2	10	Pend	0x6000	0x23e	0x80d01f90	0x80cfc138	0x0	0x2	0	0	0	0
app Task	0x3	10	Delav	0x6000	0x3450	0x80407f38	0x80d02150	0x1	Oxffff		0	0	21010728
shellTask	0x4	9	Running	0x3000	0x2810	0x80d10084	0x80d0d768	Oxfff	Oxffff		0	0	-12148
cmdParesTask	0x5	9	Pend	0x1000	0x26c	0x80d11640	0x80410818	0x1	Oxffff		0	0	216
pth01	0x6	10	Delay	0x6000	0x26b0	0x80d176c8	0x80d11868	0x0	0xffff		0	0	-340
RevAndDi spatch	0x7	10	Ready	0x6000	0x25e	0x80df8d18	0x80df2ee0	0x0	0xffff		0	0	-2704
SavePara2Flash	0x8	10	Ready	0x6000	0x234	0x80dfee60	0x804f9000	0x0	Oxffff		0	0	-340
ProcessEncStreamThread	0x9	10	Ready	0x10000	0xc40	0x80e11440	0x80e016b8	0x1	0xffff		4	4	8593536
UpdateTimeOsdThread	0xa	10	Delay	0x6000	0x860	0x80e174d8	0x80e116f0	0x0	0xffff		0	0	3008
IspRun	ОкЪ	10	Ready	0x6000	0x1604	0x80e206d8	0x80e1a9f0	0x1	Oxffff		9	10	-485952
aenc_get	0xc	10	Pend	0x12000	0x3f4	0x80e9fed8	0x80e8e238	0x1	0xffff		0	0	0
SendAFrameToAencThread	0×d	10	Ready	0x6000	0x5a3c	0x80ea5f70	0x80ea0250	0x0	0xffff		4	4	-345056
WORKSTATE_CHECK	Oxe	10	Ready	0x6000	0x234	0x81cf23b0	0x81cec550	0x0	Oxffff		0	0	-3136
himci_Task	0xf	10	Ready	0x800	0x4d4	0x81cf4268	0x81cf3c20	0x1	0xffff		0	0	653876
himci_Task	0x10	10	Ready	0x800	0x460	0x81cf5ad8		0x0	0xffff		0	0	-40
TIMER_CHECK	0x11	10	Delay	0x6000	0x7cc	0x81cfbaf0	0x81cf5cb0	0x1	Oxffff		ŏ	ŏ	-1060

结果: 举例,任务名为shellTask,

StackSize = 0x3000 (创建该任务时分配的栈大小)

WaterLine = 0x2810(水线,目前为止该任务栈已经被使用的内存大小)

StackPoint = 0x80d10084 (任务栈指针, 指向该任务当前的地址)

Top0fStack = 0x80d0d768(栈顶)

MaxStackPoint = Top0fStack + StackSize = 0x80d10768(得到该任务栈最大的可访问地址)
对比WaterLine和StackSize,若WaterLine大于StackSize,则说明该任务踩内存
观察StackPoint,理论上 StackPoint<= MaxStackPoint && StackPoint >= Top0fStack,

若不在这个范围内,则说明任务栈踩内存。

## 8.2 踩内存解决案例

## 8.2.1 音频库踩内存

#### 基本信息

#### 表 8-1

适配	描述
适用操作系统	Huawei LiteOS

#### 背景及现象

在BVT提供给雄迈的版本上面,概率性出现系统挂死异常。

#### 原因分析

AEC算法处理时需要8字节对齐的buffer,而海思封装的时候传递的buffer做8字节对齐处理方式有问题((state->pAEC\_buffer) & 0xFFFFFFF8)),如果申请的buffer非8字节对齐,那处理过后会导致buffer地址回退最多8字节,从而导致越界;在linux下未发现问题,与使用中malloc出来地址已经对齐或者越界的地址刚好没有被使用,所以一直未触发该问题。

#### 解决方法

针对AEC算法特殊8字节对齐的需求,malloc申请时做正确8字节对齐处理:

```
state->pAEC_buffer = malloc(s32AecSize + 8);
if(HI_NULL == state->pAEC_buffer)
{
....;
}
/*pAEC_buffer should be 8 byte alignment*/
if((state->pAEC_buffer - (HI_VOID*)HI_NULL) & 0x7)
{
s32AlignNum = 8 - ((state->pAEC_buffer - (HI_VOID*)HI_NULL) & 0x7);
}
else
{
s32AlignNum = 0;
}
...
(void *)((HI_U8 *)(state->pAEC_buffer) + s32AlignNum)
```

#### 建议与总结

在内存的操作,特别是指针的操作,需要更加仔细,防止越界。

## 8.2.2 音频任务名乱码

#### 基本信息

#### 表 8-2

适配	描述
适用操作系统	Huawei LiteOS

#### 背景及现象

在LiteOS 的shell命令中敲入task命令后出现音频线程名称乱码。

#### 原因分析

任务名称乱码初步分析有两个可能性导致:

- 1. 内存越界
- 2. 野指针继续使用

首先分析第一种可能性,如果存在内存越界的问题,而且任务名严重溢出,则很可能是大规模的越界导致,但是在task命令中保存的信息除任务名外均为正常信息,而任务名在内核中仅仅是一个指针传入,这更增大了野指针的可疑性。另外使用内存检查函数,在shell中随机敲入memcheck命令检查系统内存,不管是task任务名异常与否,该检查均pass。基本排除内存越界的可能性。

再来分析第二种可能性,任务控制块(TCB)中保存任务名的仅仅是一个字符串指针,也就是说里面只是存了任务名所在字符串的地址;再看该任务启动线程里面,发现函数的一个局部变量

```
HI_CHAR aszThreadName[16] = "adec_sendao";

MPP_CHN_S_stMppChp;
```

该局部变量在该函数执行完成后,随即退出,函数栈随之释放,即那块内存可以被其他操作访问与使用。导致在task命令查看的时候,指向的地址数据有可能已被覆盖(如果恰巧未被覆盖,则显示正常,但访问已经被释放的内存区域仍属非法操作)。

#### 解决方法

在任务名的传递中,直接使用字符串本身进行传递即可。

#### 建议与总结

无

## 8.2.3 全局变量踩内存

#### 基本信息

#### 表 8-3

适配	描述
适用操作系统	Huawei LiteOS

#### 背景及现象

客户调试过程中,发现一个全局变量只在一处赋值为0,但使用时打印发现变成一个非零异常值。

#### 原因分析

大概率是该全局变量被踩。对该全局变量前面的变量进行memcpy, memset操作时越界,溢出覆盖了当前全局变量。

#### 解决方法

检查map文件,查看该全局变量前面的变量,排查是否前面变量操作不当引发踩内存。

### 建议与总结

此法对于踩全局变量屡试不爽。

# 9 标准库

- 9.1 POSIX接口
- 9.2 Libc/Libm接口
- 9.3 C++兼容规格

# 9.1 POSIX 接口

## 9.1.1 POSIX 适配接口

Huawei LiteOS提供一套POSIX适配接口,具体的规格参见下表。

头文件	名称	类型	说明	备注
sys/socket.h	accept	函数	接受socket连线	函数具体描述 请参考 《Huawei LiteOS LwIP API Reference》pdf 文档中的 lwip_accept函 数,与 lwip_accept函 数实现一致
sys/socket.h	bind	函数	对socket定位	函数具体描述 请参考 《Huawei LiteOS LwIP API Reference》pdf 文档中的 lwip_bind函数, 与lwip_bind函 数实现一致
time.h	clock	函数	返回处理器调用某 个进程或函数所花 费的时间	
time.h	clock_getres	函数	获取指定时钟的精 度	
time.h	clock_gettime	函数	获取指定时钟的时 间	
time.h	clock_settime	函数	设置指定时钟的时 间	

头文件	名称	类型	说明	备注
sys/socket.h	connect	函数	建立socket连线	函数具体描述 请参考 《Huawei LiteOS LwIP API Reference》pdf 文档中的 lwip_connect函 数,与 lwip_connect函 数实现一致
time.h	difftime	函数	计算两个时刻之间 的时间差	
dlfcn.h	dlclose	宏	卸载打开的库	
dlfcn.h	dlopen	宏	以指定模式打开指定的动态链接库文件	标第符式RTLD_的解LAZY。回态义行K需返出符析dlopen是是,中符析D_在前有,出存析dlopen于未不是的解LAZY。由于是一个解析是是一个的。 RTLD_在前有,出来会。 :接支模标为D_在dlopen是,这一个的。 TED_的解定果,这一个一个的。 TED_的解定果,这一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个
dlfcn.h	dlsym	宏	通过句柄和链接符 名称获取函数地址 或者变量地址	

头文件	名称	类型	说明	备注
sys/socket.h	getpeername	函数	获取与某个套接字 关联的外地协议地 址	函数具体描述 请参考 《Huawei LiteOS LwIP API Reference》pdf 文档中的 lwip_getpeerna me函数,与 lwip_getpeerna me函数实现一 致
unistd.h	getpid	函数	获取进程标识码	返回类型不一 样
sys/socket.h	getsockname	函数	获取一个套接口的 名字	函数具体描述 请参考 《Huawei LiteOS LwIP API Reference》pdf 文档中的 lwip_getsockna me函数,与 lwip_getsockna me函数实现一 致
sys/socket.h	getsockopt	函数	取得socket状态	函数具体描述 请参考 《Huawei LiteOS LwIP API Reference》pdf 文档中的 lwip_getsockop t函数,与 lwip_getsockop t函数实现一致
sys/time.h	gettimeofday	函数	取得目前的时间	
in.h	htonl	函数	将主机的无符号长 整型数转换成网络 字节顺序	与lwip_htonl实 现一致
in.h	htons	函数	将主机的无符号短 整型数转换成网络 字节顺序	与lwip_htons实 现一致

头文件	名称	类型	说明	备注
arpa/inet.h	inet_aton	函数	将网络地址转换成 "."点隔的字符串 格式	函数具体描述 请参考 《Huawei LiteOS LwIP API Reference》pdf 文档中的 inet_aton函数
arpa/inet.h	inet_addr	函数	将一个点间隔地址转换成一个in_addr	函数具体描述 请参考 《Huawei LiteOS LwIP API Reference》pdf 文档中的 inet_addr函数
mqueue.h	mq_getattr	函数	获取消息队列属性	
mqueue.h	mq_open	函数	打开消息队列	
mqueue.h	mq_receive	函数	接受一个消息队列 中的消息	
mqueue.h	mq_send	函数	发送一个消息到消 息队列	
mqueue.h	mq_setattr	函数	设置消息队列属性	
mqueue.h	mq_timedreceiv e	函数	定时接收消息	标准:超时时间为时间,可以处理早已超时的理理时的情况Huawei LiteOS:超时时等待时间,不时间,不到时间,不过时时间,不过时间,不过时间,不过时间,不过时间,是过时间,是过时间,是过时间,是过时间,是过时间,是过时间,是过时间,是
mqueue.h	mq_timedsend	函数	定时发送消息	标准:超时时间为绝对时间,可是超时的理早已超时的情况Huawei LiteOS:超时等待时间,不时间,不时间,不是超时间,不是超时间,不是超时间,不是超时间,不是超时间,不是超时间,不是超时间,不是超时间,
mqueue.h	mq_unlink	函数	移除消息队列	

头文件	名称	类型	说明	备注
in.h	ntohl	函数	将一个无符号长整 型数从网络字节顺 序转换为主机字节 顺序	与lwip_ntohl实 现一致
in.h	ntohs	函数	将一个无符号短整 型数从网络字节顺 序转换为主机字节 顺序	与lwip_ntohs实 现一致
pthread.h	pthread_attr_ge tinheritsched	函数	获取任务调度方式	
pthread.h	pthread_attr_ge tschedparam	函数	获取任务调度优先 级属性	
pthread.h	pthread_attr_ge tschedpolicy	函数	获取任务调度策略 属性	标准:调度策略支持 SCHED_OTHE RSCHED_FIF OSCHED_RRH uawei LiteOS: 仅支持 SCHED_RR调 度策略
pthread.h	pthread_attr_ge tscope	函数	获取任务范围属性	标准: 任务使 用范围支持 PTHREAD_SC OPE_S完全兼 容STEM与 PTHREAD_SC OPE_PROCES SHuawei LiteOS任务使 用范围只支持 PTHREAD_SC OPE_S完全兼 容STEM,不 支持 PTHREAD_SC OPE_PROCES S
pthread.h	pthread_attr_ge tstacksize	函数	获取任务属性堆栈 大小	
pthread.h	pthread_attr_ini t	函数	初始化任务属性	
pthread.h	pthread_attr_set detachstate	函数	设置任务属性分离 状态	

头文件	名称	类型	说明	备注
pthread.h	pthread_attr_set inheritsched	函数	设置任务调度方式	
pthread.h	pthread_attr_set schedparam	函数	设置任务调度优先级属性	标准:设置参数值越高。 Huawei LiteOS:设置任务优先外值越有不经数值或形式。 任务优先外值的参数值或系统的一个。 任务优先级就, 任务在系就, 与标准相反
pthread.h	pthread_attr_set schedpolicy	函数	设置任务调度策略 属性	标准:调度策略支持 SCHED_OTHE RSCHED_FIF OSCHED_RRH uawei LiteOS: 仅支持 SCHED_RR调 度策略
pthread.h	pthread_attr_set scope	函数	设置任务范围属性	标准: 任务使 用范围支持 PTHREAD_SC OPE_S完全兼 容STEM与 PTHREAD_SC OPE_PROCES SHuawei LiteOS任务使 用范围只支持 PTHREAD_SC OPE_S完全兼 容STEM,不 支持 PTHREAD_SC OPE_PROCES S
pthread.h	pthread_attr_set stacksize	函数	设置任务属性堆栈 大小	

头文件	名称	类型	说明	备注
pthread.h	pthread_cancel	函数	取消任务	标准:可以在 阻塞点实现任 务取消Huawei LiteOS: 仅支 持先设置 PTHREAD_CA NCEL_AS完全 兼容 NCHRONOUS 状态,再调用 pthread_cancel 取消任务
pthread.h	pthread_cond_b roadcast	函数	唤醒所有被阻塞在 条件变量上的线程	
pthread.h	pthread_cond_d estroy	函数	释放条件变量	
pthread.h	pthread_cond_i nit	函数	初始化条件变量	
pthread.h	pthread_cond_s ignal	函数	释放被阻塞在条件 变量上的一个线程	
pthread.h	pthread_cond_ti medwait	函数	超时时限内等待一个条件变量	标准:超时时间,经过时间,可以处理中心,可以处时的情况的。是是一个人,是一个人,是一个人,是一个人,是一个人,是一个人,是一个人,是一个人
pthread.h	pthread_cond_ wait	函数	等待一个条件变量	
pthread.h	pthread_condatt r_getpshared	函数	获取条件变量属性	标准:条件变量支持 PTHREAD_PR OCESS_PRIVA TEPTHREAD_ PROCESS_SH AREDHuawei LiteOS:条件 变量状态只支 持 PTHREAD_PR OCESS_PRIVA TE

头文件	名称	类型	说明	备注
pthread.h	pthread_condatt r_setpshared	函数	设置条件变量属性	标准:条件变量支持 PTHREAD_PR OCESS_PRIVA TEPTHREAD_ PROCESS_SH AREDHuawei LiteOS:条件 变量状态只支持 PTHREAD_PR OCESS_PRIVA TE
pthread.h	pthread_create	函数	创建任务	
pthread.h	pthread_detach	函数	分离任务	
pthread.h	pthread_equal	函数	判断是否为同一任 务	
pthread.h	pthread_exit	函数	任务退出	
pthread.h	pthread_getsche dparam	函数	获取任务优先级及 调度策略	标准:调度策略支持 SCHED_OTHE RSCHED_FIF OSCHED_RRH uawei LiteOS: 仅支持 SCHED_RR调 度策略
pthread.h	pthread_join	函数	阻塞任务	
pthread.h	pthread_mutex_ destroy	函数	销毁互斥锁	
pthread.h	pthread_mutex_ getprioceiling	函数	获取互斥锁优先级 上限	
pthread.h	pthread_mutex_ init	函数	初始化互斥锁	
pthread.h	pthread_mutex_ lock	函数	互斥锁加锁操作	
pthread.h	pthread_mutex_ setprioceiling	函数	设置互斥锁优先级 上限	
pthread.h	pthread_mutex_ trylock	函数	互斥锁尝试加锁操 作	

头文件	名称	类型	说明	备注
pthread.h	pthread_mutex_ unlock	函数	互斥锁解锁操作	
pthread.h	pthread_mutexa ttr_destroy	函数	销毁互斥锁属性	
pthread.h	pthread_mutexa ttr_getprioceilin g	函数	获取互斥锁属性优 先级上限	
pthread.h	pthread_mutexa ttr_getprotocol	函数	获取互斥锁属性中 的协议	
pthread.h	pthread_mutexa ttr_gettype	函数	获取互斥锁属性中 的类型	
pthread.h	pthread_mutexa ttr_init	函数	初始化互斥锁属性	
pthread.h	pthread_mutexa ttr_setprioceilin g	函数	设置互斥锁属性优 先级上限	
pthread.h	pthread_mutexa ttr_setprotocol	函数	设置互斥锁属性中 的协议	
pthread.h	pthread_mutexa ttr_settype	函数	设置互斥锁属性中 的类型	
pthread.h	pthread_once	函数	一次性操作任务	
pthread.h	pthread_self	函数	获取任务ID	
pthread.h	pthread_setcanc elstate	函数	任务cancel功能开关	
pthread.h	pthread_setcanc eltype	函数	设置任务cancel类型	
pthread.h	pthread_setsche dparam	函数	设置任务优先级及调度策略	标准:调度策略支持 SCHED_OTHE RSCHED_FIF OSCHED_RRH uawei LiteOS: 仅支持 SCHED_RR调 度策略
pthread.h	pthread_testcan	函数	取消任务	

头文件	名称	类型	说明	备注
sys/socket.h	recv	函数	经socket接收数据	函数具体描述 请参考 《Huawei LiteOS LwIP API Reference》pdf 文档中的 lwip_recv函数, 与lwip_recv函 数实现一致
sys/socket.h	recvfrom	函数	经socket接收数据	函数具体描述 请参考 《Huawei LiteOS LwIP API Reference》pdf 文档中的 lwip_recvfrom 函数,与 lwip_recvfrom 函数实现一致
sched.h	sched_get_prior ity_max	函数	获取系统支持的最 大的优先级值	
sched.h	sched_get_prior ity_min	函数	获取系统支持的最 小的优先级值	
sched.h	sched_yield	函数	使当前线程放弃占 有处理机	
semaphore.h	sem_destroy	函数	销毁无名信号量	
semaphore.h	sem_getvalue	函数	获取指定信号量的 值	
semaphore.h	sem_init	函数	初始化无名信号量	
semaphore.h	sem_post	函数	释放一个指定的无 名信号量	
semaphore.h	sem_timedwait	函数	申请一个超时等待的无名信号量	标准:超时时间为绝对时间,可以处理早已超时的情况Huawei LiteOS:超时等待时间,不超时间,已超时间,超时的情况中间,超时间,不超时间,已超时间,已超时情况

头文件	名称	类型	说明	备注
semaphore.h	sem_trywait	函数	尝试申请一个无名 信号量	
semaphore.h	sem_wait	函数	申请等待一个无名 信号量	
sys/socket.h	send	函数	经socket传送数据	函数具体描述 请参考 《Huawei LiteOS LwIP API Reference》pdf 文档中的 lwip_send函数, 与lwip_send函数实现一致
sys/socket.h	sendto	函数	经socket传送数据	函数具体描述 请参考 《Huawei LiteOS LwIP API Reference》pdf 文档中的 lwip_sendto函 数,与 lwip_sendto函 数实现一致
sys/socket.h	setsockopt	函数	设置socket状态	函数具体描述 请参考 《Huawei LiteOS LwIP API Reference》pdf 文档中的 lwip_setscokopt 函数,与 lwip_setsockopt 函数实现一致
sys/socket.h	socket	函数	建立一个socket通信	函数具体描述 请参考 《Huawei LiteOS LwIP API Reference》pdf 文档中的 lwip_socket函 数,与 lwip_socket函 数实现一致

头文件	名称	类型	说明	备注
time.h	timer_create	函数	创建一个新的 Timer,并且指定定 时器到时通知机制	
time.h	timer_delete	函数	删除一个Timer	标软行删记的 LiteOS: 中国的 LiteOS: 定行会软通时接周 LiteOS: 定行会软通器口期 性运自的 上球,,删时接周 即时完会软通能定 以
time.h	timer_getoverru n	函数	获取丢失的定时通 知个数	标准:通过这个接口来确定的特定的时器出现这种超限的次数Huawei LiteOS:返回值为周期定时器已执行的
time.h	timer_gettime	函数	Get the time remaining on a POSIX.1b interval timer	
time.h	timer_settime	函数	开始或者停止某个 定时器	
sys/utsname.h	uname	函数	获取当前内核名称 和其他信息	Huawei LiteOS 中为utsname.h
stdarg.h	va_arg	宏	返回可变的参数	
stdarg.h	va_copy	宏	复制初始化过的 va_list到目的参数列表	
stdarg.h	va_end	宏	结束可变参数的获 取	
stdarg.h	va_start	宏	初始化变量arg_ptr	

## 9.1.2 POSIX 不支持接口

Huawei LiteOS的POSIX接口中,有一些未支持,具体参见下表。

文件名	函数接口名	类型	说明	是否支持
dirent.h	fdopendir	函数	将文件描述符 转换成目录结 构指针	不支持
mqueue.h	mq_notify	函数	通知任务在消息队列中有可 获取的消息	不支持
mqueue.h	mq_unlink	函数	移除消息队列	不支持
pthread.h	pthread_attr_de stroy	函数	销毁任务属性	不支持
pthread.h	pthread_condatt r_destroy	函数	释放条件变量 属性	不支持
pthread.h	pthread_condatt r_init	函数	条件变量属性 初始化	不支持
pthread.h	pthread_getspec ific	函数	获取任务私有 数据的共享地 址	不支持
pthread.h	pthread_key_cr eate	函数	创建任务私有 数据	不支持
pthread.h	pthread_key_de lete	函数	释放任务私有 数据	不支持
pthread.h	pthread_mutex_ timedlock	函数	超时时限内锁 住互斥锁	不支持
pthread.h	pthread_setspec ific	函数	存储任务私有 数据的地址	不支持
semaphore.h	sem_close	函数	关闭有名信号 量	不支持
semaphore.h	sem_open	函数	打开有名信号 量	不支持
semaphore.h	sem_unlink	函数	移除有名信号 量	不支持
signal.h	kill	函数	传送信号给指 定的进程	不支持
signal.h	pthread_kill	函数	传送信号给指 定的线程	不支持

文件名	函数接口名	类型	说明	是否支持
signal.h	pthread_sigmas k	函数	屏蔽某个线程 对某些信号的 响应处理	不支持
signal.h	raise	函数	向当前进程发 送信号	不支持
signal.h	sigaction	函数	查询或设置信 号处理方式	不支持
signal.h	sigaddset	函数	增加一个信号 至信号集	不支持
signal.h	sigdelset	函数	从信号集里删 除一个信号	不支持
signal.h	sigemptyset	函数	初始化信号集	不支持
signal.h	sigfillset	函数	将所有信号加 入至信号集	不支持
signal.h	sigismember	函数	测试某个信号 是否已加入至 信号集里	不支持
signal.h	signal	函数	设置信号处理 方式	不支持
signal.h	sigpending	函数	查询被阻塞的 信号	不支持
signal.h	sigprocmask	函数	查询或设置信 号掩码	不支持
signal.h	sigqueue	函数	信号发送函 数,支持信号 带有参数	不支持
signal.h	sigsuspend	函数	挂起进程直到 捕捉到信号	不支持
signal.h	sigtimedwait	函数	在最大阻塞时 间内阻塞线 程,直到信号 集中的某个信 号被递送为止	不支持
signal.h	sigwait	函数	阻塞线程,直 到信号集中的 某个信号被递 送为止	不支持

文件名	函数接口名	类型	说明	是否支持
signal.h	sigwaitinfo	函数	阻塞线程,直 到信号集中的 某个信号被递 送为止	不支持
stdio.h	getdelim	函数	定制读文件的 结束标志位	不支持
stdio.h	getline	函数	从输入流中读 取一行字符	不支持
stdio.h	tempnam	函数	产生一个唯一 的包含路径的 文件名	不支持
stdio.h	tmpfile	函数	以二进制的形 式创建一个临 时文件	不支持
stdio.h	vsscanf	函数	格式化字符串 输入	不支持
stdlib.h	abort	函数	直接从调用的 地方跳出	不支持
stdlib.h	atexit	函数	设置程序正常 结束前调用的 函数	不支持
stdlib.h	div	函数	将两个整数相 除,返回商和 余数用法	不支持
stdlib.h	exit	函数	正常结束进程	不支持
stdlib.h	getenv	函数	取得环境变量 内容	不支持
stdlib.h	ldiv	函数	将两个整数相 除,返回商和 余数用法	不支持
stdlib.h	mblen	函数	返回多字节字 符的长度	不支持
stdlib.h	mbstowes	函数	多字节序列转 换为宽字符	不支持
stdlib.h	mbtowe	函数	多字节序列转 换为宽字符	不支持
stdlib.h	system	函数	执行shell 命令	不支持
stdlib.h	wctomb	函数	检查多字节字 符的编码	不支持

文件名	函数接口名	类型	说明	是否支持
sys/wait.h	waitpid	函数	等待子进程中 断或结束	不支持
syslog.h	closelog	函数	关闭一个到系 统日志记录程 序的连接	不支持
syslog.h	setlogmask	函数	设置syslog记 录屏蔽字	不支持
syslog.h	syslog	函数	把日志消息发 给系统程序 syslogd去记录	不支持
time.h	nanosleep	函数	提供高精度 (纳秒级)休 眠时间	不支持
unistd.h	alarm	函数	设置信号传送 闹钟	不支持
unistd.h	_exit	函数	结束进程执行	不支持
unistd.h	execve	函数	执行文件函数	不支持
unistd.h	fchown	函数	改变文件的所 有者	不支持
unistd.h	fork	函数	创建一个子进 程	不支持
unistd.h	gethostname	函数	获取主机名	不支持
unistd.h	isatty	函数	判断文件描述 词是否是为终 端机	不支持
unistd.h	nice	函数	改变进程优先 顺序	不支持
unistd.h	pipe	函数	创建一个管道	不支持
unistd.h	readlink	函数	取得符号链接 所指的文件	不支持
wchar.h	fgetws	函数	从文件流中读 取宽字符串	不支持
wchar.h	fputws	函数	写入宽字符串 到文件流	不支持
wchar.h	fwide	函数	修改流为面向 字节/面向宽字 符	不支持

文件名	函数接口名	类型	说明	是否支持
wchar.h	fwprintf	函数	格式化输出宽 字符数据至文 件	不支持
wchar.h	fwscanf	函数	格式化宽字符 串输入	不支持
wchar.h	getwchar	函数	由标准输入设 备内读进一宽 字符	不支持
wchar.h	mbrlen	函数	返回多字节字 符的长度	不支持
wchar.h	mbsrtowes	函数	多字节序列转 换为宽字符	不支持
wchar.h	putwchar	函数	将指定的宽字 符写到标准输 出设备	不支持
wchar.h	swprintf	函数	格式化宽字符 串复制	不支持
wchar.h	swscanf	函数	格式化宽字符 串输入	不支持
wchar.h	vfwprintf	函数	格式化输出宽 字符数据至文 件	不支持
wchar.h	vfwscanf	函数	格式化宽字符 串输入	不支持
wchar.h	vswprintf	函数	格式化宽字符 串复制	不支持
wchar.h	vswscanf	函数	格式化宽字符 串输入	不支持
wchar.h	vwprintf	函数	格式化输出宽 字符数据	不支持
wchar.h	vwscanf	函数	格式化宽字符 输入	不支持
wchar.h	wescat	函数	连接两个宽字 符串	不支持
wchar.h	weschr	函数	查找宽字符串 中第一个出现 的指定宽字符	不支持
wchar.h	wescpy	函数	拷贝宽字符串	不支持

文件名	函数接口名	类型	说明	是否支持
wchar.h	wcscspn	函数	返回宽字符串 中连续不含指 定宽字符串内 容的字符数	不支持
wchar.h	wesneat	函数	连接两个宽字 符串	不支持
wchar.h	wesnemp	函数	宽字符串比较	不支持
wchar.h	wesnepy	函数	拷贝宽字符串	不支持
wchar.h	wcspbrk	函数	返回两个宽字 符串中首个相 同宽字符的位 置	不支持
wchar.h	wesrchr	函数	查找宽字符串 中最后出现的 指定宽字符	不支持
wchar.h	wesrtombs	函数	把数组中存储 的编码转换为 多字节字符	不支持
wchar.h	wesspn	函数	返回宽字符串 中连续不含指 定宽字符串内 容的字符数	不支持
wchar.h	wcsstr	函数	在一宽字符串 中查找指定的 字符串	不支持
wchar.h	westod	函数	将宽字符串转 换为一个双精 度浮点型	不支持
wchar.h	westof	函数	将宽字符串转 换为一个单精 度浮点型	不支持
wchar.h	westok	函数	分割宽字符串	不支持
wchar.h	westol	函数	将宽字符串转 换为一个长整 数	不支持
wchar.h	westoul	函数	将宽字符串转 换为一个无符 号长整数	不支持
wchar.h	wprintf	函数	格式化输出宽 字符数据	不支持

文件名	函数接口名	类型	说明	是否支持
wchar.h	wscanf	函数	格式化宽字符 串输入	不支持
wctype.h	towetrans	函数	宽字符转换函 数	不支持
wctype.h	wetrans	函数	根据命名返回 宽字符映射表	不支持

## 9.2 Libc/Libm 接口

## 9.2.1 Libc 适配接口

Huawei LiteOS还提供了Libc的适配接口,具体如下表所示。

头文件	名称	类型	说明
local.h	vfprintf	文件操作函数	格式化输出数据至 文件
thread_private.h	_thread_atexit_lock	锁操作函数	互斥锁加锁操作
thread_private.h	_thread_atexit_unlo	锁操作函数	互斥锁解锁操作
stdlib.h	arc4random_unifor m	随机数函数	产生0~(x-1)范围内 的随机数
time.h	asctime_r	时间函数	将时间和日期以字符串格式表示(入参指向的tm结构体在使用前要检查合理性,确保星期范围[0,6]和月份范围[0,11])
string.h	bzero	字符串处理函数	将内存区域前n个 字节赋零
stdlib.h	calloc	内存配置函数	配置内存空间
checksum.h	csum_fold	数据校验函数	将32位的累加和转 化成16位的校验和
time.h	ctime	时间函数	将时间和日期以字 符串形式表示
stdio.h	fgets	标准I/O函数	由文件中读取一字 符串
stdio.h	fopen64	标准I/O函数	打开文件

头文件	名称	类型	说明
stdlib.h	free	内存配置函数	释放原先配置的内 存
stdio.h	freopen	标准I/O函数	重定向一个文件流。此接口内部调用的dup2()函数部分文件系统不支持(ramfs),因此该接口返回值中的fd参数可能不同于标准;
stdio.h	fseeko64	标准I/O函数	移动文件流的读写 位置
stdio.h	ftello64	标准I/O函数	取得文件流的读取 位置
stdio.h	getc_unlocked	标准I/O函数	无锁stdio getc操作
stdio.h	getchar	标准I/O函数	由标准输入设备内 读进一个字符
stdio.h	getchar_unlocked 标准I/O函数		无锁stdio getchar操作
stdio.h	gets	标准I/O函数	由标准输入设备内 读进一字符串(建 议使用fgets)
time.h	localtime	时间函数	取得当地目前的时间和日期
stdlib.h	malloc	内存配置函数	配置内存空间
stdlib.h	memalign	内存处理函数	申请内存(入参对 齐的字节数,必须 是2的正整数次 幂)
libemini.h	memchr	内存处理函数	在某一内存范围中 查找一特定字符
libemini.h	тетсру	内存处理函数	内存拷贝
libemini.h	memmove	内存处理函数	从src拷贝count个字 节到dest
libcmini.h	memset	内存处理函数	在一段内存块中填 充某个给定的值
stdlib.h	nocache_calloc	内存处理函数	配置内存空间(申请的空间大小为nitems*size)

头文件	名称	类型	说明
stdlib.h	nocache_free	内存处理函数	释放内存
stdlib.h	nocache_malloc	内存处理函数	配置内存空间
stdlib.h	nocache_realloc	内存处理函数	配置内存空间
stdlib.h	nocache_zalloc	内存处理函数	配置内存空间
stdio.h	perror	错误处理函数	打印出错误信息
arc4random.h	pthread_atfork	线程处理函数	注册fork()函数 处理函数
stdlib.h	realloc	内存配置函数	更改已配置的内存 空间
locale.h	setLocaleInit	地域函数	初始化地域化信息
string.h	strcasestr	字符串处理函数	判断字符串str2是 否是str1的子串, 忽略大小写
string.h	strcat	字符串处理函数	连接两字符串
string.h	strcoll	字符串处理函数	采用目前区域的字 符排列次序来比较 字符串
string.h	strerror	错误处理函数	返回错误原因的描 述字符串
stdio.h	strerror_r	格式化输入输出函数	返回字符串描述错 误码
string.h	strncat	字符串处理函数	连接两个字符串
string.h	strxfrm	字符串处理函数	转换字符串
ctype.h	tolower	数据转换函数	将大写字母转换成 小写字母
ctype.h	toupper	数据转换函数	将小写字母转换成 大写字母
time.h	tzset	时间函数	初始化时间转换信 息
stdlib.h	zalloc	内存处理函数	配置内存空间

## 9.2.2 Libc 开源接口

Huawei LiteOS还提供了Libc的开源接口,具体如下表所示。

头文件	名称	类型	说明	开源出处
libemini.h	fpclassifyd	浮点数计算函数	归类浮点类型	bionic 5.0
floatio.h	hdtoa	浮点数计算函数	将IEEE的双精度 数值转化成十六 进制数值字符串	bionic 5.0
floatio.h	hldtoa	浮点数计算函数	将IEEE的浮点数 值转化成十六进 制数值字符串	bionic 5.0
libemini.h	isnan	浮点数计算函数	判断浮点数是否 为不可表示的值	bionic 5.0
floatio.h	ldtoa	浮点数计算函数	gdtoa()函数的封装,使得其功能与dtoa()函数相似	bionic 5.0
local.h	_sclose	文件操作函数	关闭文件	bionic 5.0
local.h	_sflags	文件操作函数	返回操作模式的 标志	bionic 5.0
local.h	_sflush	文件操作函数	清除读写缓冲区	bionic 5.0
local.h	_sflush_loc ked	文件操作函数	添加锁保护的清 除读写缓冲区	bionic 5.0
local.h	_sfp	文件操作函数	寻找空的FILE	bionic 5.0
fvwrite.h	_sfvwrite	内存处理函数	写内存函数	bionic 5.0
local.h	_sinit	文件操作函数	初始化stdio中的 内部变量	bionic 5.0
local.h	smakebuf	文件操作函数	分配一个文件缓 存	bionic 5.0
local.h	sread	文件操作函数	读取文件	bionic 5.0
local.h	srefill	文件操作函数	重新填充一个 stdio缓存	bionic 5.0
local.h	sseek	文件操作函数	重置文件中指针 位置	bionic 5.0
local.h	swhatbuf	文件操作函数	确定一个文件中 适当的缓存	bionic 5.0
local.h	_swrite	文件操作函数	写文件	bionic 5.0
local.h	swsetup	文件操作函数	检查文件是否可 以安全写入	bionic 5.0
local.h	_cleanup	文件操作函数	清理文件	bionic 5.0

头文件	名称	类型	说明	开源出处
local.h	_fwalk	文件操作函数	对于系统中的每 一个打开的文 件,给定函数被 调用,传递文件 指针作为其唯一 参数	bionic 5.0
stdlib.h	abs	数学计算函数	求整形绝对值	nuttx 7.8
stdlib.h	arc4random	随机数函数	产生随机数	bionic 5.0
time.h	asctime	时间函数	将时间和日期以 字符串形式表示	bionic 5.0
time64.h	asctime64	时间函数	将时间和日期以 字符串格式表示	bionic 5.0
time64.h	asctime64_r	时间函数	将时间和日期以 字符串格式表示	bionic 5.0
assert.h	assert	诊断宏函数	在C程序中添加 诊断	nuttx 7.8
stdlib.h	atoi	数据转换函数	将字符串转换成 整型数	bionic 5.0
stdlib.h	atol	数据转换函数	将字符串转换成 长整型数	bionic 5.0
stdlib.h	atoll	数据转换函数	将字符串转换成 长长整型数	bionic 5.0
stdlib.h	bsearch	数据结构函数	二元搜索	bionic 5.0
wchar.h	btowc	宽字符处理函数	把单个字节转换 为宽字符	bionic 5.0
stdio.h	clearerr	标准I/O函数	清除文件流的错 误旗标	bionic 5.0
fentl.h	creat	文件操作函数	创建一个文件	bionic 5.0
time64.h	ctime64	时间函数	将时间和日期以 字符串格式表示	bionic 5.0
time64.h	ctime64_r	时间函数	将时间和日期以 字符串格式表示	bionic 5.0
stdio.h	fclose	标准I/O函数	关闭文件	bionic 5.0
stdio.h	fdopen	标准I/O函数	取一个现存的文件描述符,并使一个标准的I/O流与该描述符相结合	bionic 5.0

头文件	名称	类型	说明	开源出处
stdio.h	feof	标准I/O函数	检查文件流是否 读到了文件尾	bionic 5.0
stdio.h	ferror	错误处理函数	检查文件流是否 有错误	bionic 5.0
stdio.h	fflush	标准I/O函数	更新缓冲区	bionic 5.0
stdio.h	fgetc	标准I/O函数	从文件中读取一 个字符	bionic 5.0
stdio.h	fgetpos	标准I/O函数	取得文件流的读 取位置	bionic 5.0
wchar.h	fgetwc	宽字符处理函数	把单个字节转换 为宽字符	bionic 5.0
stdio.h	fileno	标准I/O函数	取得参数stream 指定的文件流所 使用的文件描述 符	bionic 5.0
libemini.h	finite	浮点数计算函数	判断浮点数是否 为有限的	bionic 5.0
stdio.h	flockfile	标准I/O函数	锁文件	bionic 5.0
stdio.h	fopen	标准I/O函数	打开文件	bionic 5.0
stdio.h	fprintf	格式化输入输出 函数	格式化输出数据 至文件	bionic 5.0
stdio.h	fputc	标准I/O函数	将一指定字符写 入文件流中	bionic 5.0
stdio.h	fputs	标准I/O函数	将一指定字符串 写入文件流中	bionic 5.0
wchar.h	fputwc	宽字符处理函数	写入一个宽字符 到文件流	bionic 5.0
stdio.h	fread	标准I/O函数	从文件流读取数 据	bionic 5.0
stdio.h	fscanf	格式化输入输出 函数	读取格式化输入	bionic 5.0
stdio.h	fseek	标准I/O函数	移动文件流的读 取位置	bionic 5.0
stdio.h	fseeko	标准I/O函数	移动文件流的读 写位置	bionic 5.0
stdio.h	fsetpos	标准I/O函数	移动文件流的读 取位置	bionic 5.0

头文件	名称	类型	说明	开源出处
stdio.h	ftell	标准I/O函数	取得文件流的读 取位置	bionic 5.0
stdio.h	ftello	标准I/O函数	取得文件流的读 取位置	bionic 5.0
stdio.h	ftrylockfile	标准I/O函数	stdio锁文件操作	bionic 5.0
stdio.h	funlockfile	标准I/O函数	stdio解锁文件操 作	bionic 5.0
stdio.h	fwrite	标准I/O函数	将数据写入文件 流	bionic 5.0
stdio.h	getc	标准I/O函数	由文件中读取一 个字符	bionic 5.0
wchar.h	getwc	宽字符处理函数	有文件中读取一 个宽字符	bionic 5.0
time.h	gmtime	时间函数	取得目前的时间 和日期	nuttx 7.8
time.h	gmtime_r	时间函数	取得目前时间和 日期	nuttx 7.8
time64.h	gmtime64	时间函数	取得目前时间和 日期	bionic 5.0
time64.h	gmtime64_r	时间函数	取得目前时间和 日期	bionic 5.0
ctype.h	isalnum	字符测试函数	测试字符是否为 英文字母或数字	bionic 5.0
ctype.h	isalpha	字符测试函数	测试字符是否为 英文字母	bionic 5.0
ctype.h	isascii	字符测试宏	判断字符是否是 ASCII码	bionic 5.0
ctype.h	isblank	字符测试函数	测试字符是否为 空格或者TAB	bionic 5.0
ctype.h	iscntrl	字符测试函数	测试字符是否为 控制字符	bionic 5.0
ctype.h	isdigit	字符测试函数	测试字符是否为 十进制数字	bionic 5.0
ctype.h	Ise	字符测试宏	判断字符是否是e	bionic 5.0
ctype.h	isgraph	字符测试函数	测试字符是否有 图形表示法	bionic 5.0

头文件	名称	类型	说明	开源出处
ctype.h	islower	字符测试函数	测试字符是否为 小写英文字母	bionic 5.0
libemini.h	isnan	浮点数计算函数	判断浮点数是否 为不可表示的值	bionic 5.0
ctype.h	isprint	字符测试函数	测试字符是否为 可打印字符	bionic 5.0
ctype.h	ispunct	字符测试函数	测试字符是否为 标点符号字符	bionic 5.0
ctype.h	Issign	字符测试宏	判断字符是否是 加减号	bionic 5.0
ctype.h	isspace	字符测试函数	测试字符是否为 空白字符	bionic 5.0
ctype.h	isupper	字符测试函数	测试字符是否为 大写英文字母	bionic 5.0
wctype.h	iswalnum	宽字符处理函数	判断宽字符是否 字母或数字	bionic 5.0
wctype.h	iswalpha	宽字符处理函数	判断宽字符是否 为英文字母	bionic 5.0
wctype.h	iswblank	宽字符处理函数	判断宽字符是否 为TAB或者空格	bionic 5.0
wctype.h	iswentrl	宽字符处理函数	判断宽字符是否 为控制字符	bionic 5.0
wctype.h	iswctype	宽字符处理函数	判断是否为宽字 符类型	bionic 5.0
wctype.h	iswdigit	宽字符处理函数	判断宽字符是否 为阿拉伯字符0到 9	bionic 5.0
wctype.h	iswgraph	宽字符处理函数	判断宽字符是否 为除空格外的可 打印字符	bionic 5.0
wctype.h	iswlower	宽字符处理函数	判断宽字符是否 为小写英文字母	bionic 5.0
wctype.h	iswprint	宽字符处理函数	判断宽字符是否 为可打印字符	bionic 5.0
wctype.h	iswpunct	宽字符处理函数	判断宽字符是否 为标点符号或特 殊符号	bionic 5.0
wctype.h	iswspace	宽字符处理函数	判断宽字符是否 为空格字符	bionic 5.0

头文件	名称	类型	说明	开源出处
wctype.h	iswupper	宽字符处理函数	判断宽字符是否 为大写英文字母	bionic 5.0
wctype.h	iswxdigit	宽字符处理函数	判断宽字符是否 为16进制数字	bionic 5.0
ctype.h	isxdigit	字符测试函数	测试字符是否为 十六进制数字	bionic 5.0
stdlib.h	labs	数学计算函数	求长整形绝对值	nuttx 7.8
stdlib.h	llabs	数学计算函数	求长整形绝对值	nuttx 7.8
time64.h	localtime64	时间函数	取得当地目前时 间和日期	bionic 5.0
time64.h	localtime64_	时间函数	取得当地目前时 间和日期	bionic 5.0
wchar.h	mbrtowc	宽字符处理函数	多字节序列转换 为宽字符	bionic 5.0
wchar.h	mbsinit	宽字符处理函数	测试初始的转换 状态	bionic 5.0
bionic_mbst ate.h	mbstate_byte s_so_far	其它函数	获取不为零流状 态位	bionic 5.0
bionic_mbst ate.h	mbstate_get_ byte	其它函数	获取流状态	bionic 5.0
bionic_mbst ate.h	mbstate_set_ byte	其它函数	设置流状态	bionic 5.0
string.h	memchr	字符串处理函数	在某一内存范围 内查找一特定字 符	nuttx 7.8
string.h	тетстр	字符串处理函数	比较内存内容	bionic 5.0
string.h	тетсру	字符串处理函数	拷贝内存内容	bionic 5.0
string.h	memmove	字符串处理函数	拷贝内存内容	bionic 5.0
string.h	memset	字符串处理函数	将一段内存空间 填入某值	bionic 5.0
stdlib.h	mkstemp	内存处理函数	建立唯一的临时 文件	bionic 5.0
time.h	mktime	时间函数	将时间结构数据 转换成经过的秒 数	nuttx 7.8

头文件	名称	类型	说明	开源出处
time64.h	mktime64	时间函数	将时间结构数据 转换成经过的秒 数	bionic 5.0
stddef.h	offsetof	获取偏移	获取结构成员相 对于结构体开头 的字节偏移量	nuttx7.8
stdio.h	printf	格式化输入输出 函数	格式化输出数据	bionic 5.0
stdio.h	putc	标准I/O函数	将一指定字符写 入文件	bionic 5.0
stdio.h	putc_unlocke	标准I/O函数	无锁stdio putc操作	bionic 5.0
stdio.h	putchar	标准I/O函数	将指定的字符写 到标准输出设备	bionic 5.0
stdio.h	putchar_unlo cked	标准I/O函数	无锁stdio putchar 操作	bionic 5.0
stdio.h	puts	标准I/O函数	将指定的字符串 写到标准输出设 备	bionic 5.0
wchar.h	putwc	宽字符处理函数	将一指定宽字符 写入文件中	bionic 5.0
stdlib.h	qsort	数据结构函数	利用快速排序法 排列数组	bionic 5.0
stdlib.h	rand	随机数函数	产生随机数	bionic 5.0
stdio.h	remove	文件及目录函数	删除文件	bionic 5.0
bionic_mbst ate.h	reset_and_ret urn	其它函数	流状态初始化	bionic 5.0
bionic_mbst ate.h	reset_and_ret urn_illegal	其它函数	流状态初始化并 返回-1	bionic 5.0
stdio.h	rewind	标准I/O函数	重设文件流的读 取位置为文件开 头	bionic 5.0
stdio.h	scanf	格式化输入输出 函数	格式化字符串输入	bionic 5.0
stdio.h	setbuf	标准I/O函数	设置文件流的缓 冲区	bionic 5.0
locale.h	setlocale	地域函数	设置或读取地域 化信息	bionic 5.0

头文件	名称	类型	说明	开源出处
stdio.h	setvbuf	标准I/O函数	设置文件流的缓 冲区	bionic 5.0
stdio.h	snprintf	格式化输入输出 函数	格式化字符串复制	bionic 5.0
string.h	snprintf	格式化输入输出 函数	格式化字符串复制	bionic 5.0
stdio.h	sprintf	格式化输入输出 函数	格式化字符串复制	bionic 5.0
stdlib.h	srand	随机数函数	设置随机数种子	bionic 5.0
stdlib.h	srandom	随机数函数	产生随机数种子	bionic 5.0
stdio.h	sscanf	格式化输入输出 函数	格式化字符串输入	bionic 5.0
string.h	streasecmp	字符串处理函数	字符串比较	bionic 5.0
string.h	strchr	字符串处理函数	查找字符串中第 一个出现的指定 字符	nuttx7.8
string.h	strcmp	字符串处理函数	比较字符串	bionic 5.0
string.h	strcpy	字符串处理函数	拷贝字符串	bionic 5.0
string.h	strespn	字符串处理函数	返回字符串中连 续不含指定字符 串内容的字符数	bionic 5.0
string.h	strdup	字符串处理函数	复制字符串	bionic 5.0
time.h	strftime	时间函数	格式化日期和时间	nuttx7.8
string.h	strlepy	字符串处理函数	拷贝字符串	bionic 5.0
string.h	strlen	字符串处理函数	返回字符串长度	bionic 5.0
libemini.h	strlen	字符串处理函数	计算给定字符串 的长度	bionic 5.0
string.h	strncasecmp	字符串处理函数	字符串比较	bionic 5.0
string.h	strncmp	字符串处理函数	比较字符串	bionic 5.0
string.h	strncpy	字符串处理函数	拷贝字符串	bionic 5.0
libemini.h	strncpy	字符串处理函数	字符串拷贝	bionic 5.0
string.h	strpbrk	字符串处理函数	查找字符串中第 一个出现的指定 字符	bionic 5.0

头文件	名称	类型	说明	开源出处
string.h	strrchr	字符串处理函数	查找字符串中最 后出现的指定字 符	nuttx7.8
string.h	strsep	字符串处理函数	分解字符串为一 组字符串	bionic 5.0
string.h	strspn	字符串处理函数	返回字符串中连 续不含指定字符 串内容的字符数	bionic 5.0
string.h	strstr	字符串处理函数	在一字符串中查 找指定字符串	bionic 5.0
stdlib.h	strtod	数据转换函数	将字符串转换成 浮点型数	bionic 5.0
string.h	strtok	字符串处理函数	分割字符串	nuttx7.8
string.h	strtok_r	字符串处理函数	分割字符串	nuttx7.8
stdlib.h	strtol	数据转换函数	将字符串转换成 长整型数	bionic 5.0
stdlib.h	strtoul	数据转换函数	将字符串转换成 无符号长整型数	bionic 5.0
time.h	time	时间函数	取得目前的时间	nuttx7.8
time64.h	timegm64	时间函数	将struct tm结构转成time_t结构	bionic 5.0
time64.h	timelocal64	时间函数	获取当前时间和 日期并转换为本 地时间	bionic 5.0
time.h	timer_create	时间函数	创建定时器	nuttx7.8
time.h	timer_delete	时间函数	删除定时器	nuttx7.8
time.h	timer_gettim e	时间函数	获得一个定时器 剩余时间	nuttx7.8
time.h	timer_settim	时间函数	初始化或者撤销 定时器	nuttx7.8
time.h	times	时间函数	填充tms结构所指 的缓冲区的计时 信息	nuttx7.8
stdio.h	tmpfile	标准I/O函数	建立临时二进制 文件	bionic 5.0
stdio.h	tmpnam	标准I/O函数	返回指向唯一文 件名的指针	bionic 5.0

头文件	名称	类型	说明	开源出处
ctype.h	toascii	字符测试宏	将字符转换成对 应的ASCII码	bionic 5.0
wctype.h	towlower	宽字符处理函数	将宽字符转换成 小写字母	bionic 5.0
wctype.h	towupper	宽字符处理函数	将宽字符转换成 大写字母	bionic 5.0
stdio.h	ungetc	标准I/O函数	将一指定字符写 回文件流中	bionic 5.0
wchar.h	ungetwc	宽字符处理函数	将款字符写回指 定的文件流	bionic 5.0
stdarg.h	va_arg	获取参数	检索参数列表中 下一个参数	bionic 5.0
stdarg.h	va_copy	获取参数宏	复制宏	bionic 5.0
stdarg.h	va_end	获取参数	获取va_start返回	bionic 5.0
stdarg.h	va_start	获取参数	初始化变量	bionic 5.0
ctype.h	Val	字符测试宏	返回字符	bionic 5.0
stdio.h	vfscanf	格式化输入输出函数	从文件流读取字符串,根据参数format转化并格式化数据	bionic 5.0
stdio.h	vfprintf	格式化输入输出函数	格式化输出数据 至文件	bionic 5.0
stdio.h	vprintf	格式化输入输出函数	格式化输出	bionic 5.0
stdio.h	vscanf	格式化输入输出函数	格式化字符串输入	bionic 5.0
stdio.h	vsnprintf	格式化输入输出函数	格式化字符串复制	bionic 5.0
stdio.h	vsprintf	格式化输入输出函数	格式化字符串复制	bionic 5.0
wchar.h	wertomb	宽字符处理函数	检查多字节字符 的编码	bionic 5.0
wchar.h	wesemp	宽字符处理函数	比较宽字符串	bionic 5.0
wchar.h	wescoll	宽字符处理函数	采用目前区域的 字符排列次序来 比较宽字符串	bionic 5.0
wchar.h	wcsftime	宽字符处理函数	格式化时间	bionic 5.0

头文件	名称	类型	说明	开源出处
wchar.h	weslepy	宽字符处理函数	拷贝宽字符串	bionic 5.0
wchar.h	wcslen	宽字符处理函数	返回宽字符串长 度	bionic 5.0
wctype.h	wcslen	宽字符处理函数	返回宽字符串长 度	bionic 5.0
stdlib.h	wcstombs	转换函数	将数组存储的编 码转换为多字节 字符	bionic 5.0
wctype.h	wcstombs	宽字符处理函数	把数组中存储的 编码转换为多字 节字符	bionic 5.0
wchar.h	wesxfrm	宽字符处理函数	根据程序当前的 区域选项中的 LC_COLLATE来 转换宽字符串的 前n个字符	bionic 5.0
wchar.h	wctob	宽字符处理函数	把宽字符转换为 单字节字符	bionic 5.0
wctype.h	wctype	宽字符处理函数	判断是否为宽字 符类型	bionic 5.0
wchar.h	wmemchr	宽字符处理函数	在一个宽字符数 组中搜索	bionic 5.0
wctype.h	wmemchr	宽字符处理函数	在一个宽字符数 组中搜索	bionic 5.0
wchar.h	wmemcmp	宽字符处理函数	比较两个宽字符 数组	bionic 5.0
wctype.h	wmemcmp	宽字符处理函数	比较两个宽字符 数组	bionic 5.0
wchar.h	wmemcpy	宽字符处理函数	拷贝宽字符数组	bionic 5.0
wctype.h	wmemcpy	宽字符处理函数	拷贝宽字符数组	bionic 5.0
wchar.h	wmemmove	宽字符处理函数	拷贝宽字符数组	bionic 5.0
wctype.h	wmemmove	宽字符处理函数	拷贝宽字符数组	bionic 5.0
wchar.h	wmemset	宽字符处理函数	填充一个宽字符 数组	bionic 5.0
wctype.h	wmemset	宽字符处理函数	填充一个宽字符 数组	bionic 5.0

# 9.2.3 Libm 开源接口

Huawei LiteOS提供一套Libm开源接口,具体的规格参见下表。



#### 注意

Libm不支持设置错误返回码。

头文件	名称	类型	说明	开源出处
float.h	ieee754_exp	浮点数计算函 数	指数计算(双 精度类型)	bionic 5.0
float.h	ieee754_expf	浮点数计算函 数	指数计算(浮 点类型)	bionic 5.0
float.h	ieee754_log	浮点数计算函 数	对数计算(双 精度类型)	bionic 5.0
float.h	ieee754_logf	浮点数计算函 数	对数计算(浮 点类型)	bionic 5.0
float.h	ieee754_rem _pio2	浮点数计算函 数	return the remainder of x rem pi/2 in y[0]+y[1]	bionic 5.0
float.h	ieee754_rem _pio2f	浮点数计算函 数	return the remainder of x rem pi/2 in y[0]+y[1]	bionic 5.0
float.h	ieee754_sqrt	浮点数计算函 数	平方根计算 (双精度类 型)	bionic 5.0
float.h	ieee754_sqrtf	浮点数计算函 数	平方根计算 (浮点类型)	bionic 5.0
float.h	kernel_cos	浮点数计算函 数	余弦计算	bionic 5.0
float.h	kernel_rem_ pio2	浮点数计算函数	kernel_rem_ pio2 return the last three digits of N with y = x - N*pi/2	bionic 5.0
float.h	kernel_sin	浮点数计算函 数	正弦计算	bionic 5.0
float.h	kernel_tan	浮点数计算函 数	正切计算	bionic 5.0

头文件	名称	类型	说明	开源出处
float.h	kernel_tandf	浮点数计算函数	正切计算(浮 点类型)	bionic 5.0
math.h	acos	数学计算函数	取反余弦函数 值	bionic 5.0
math.h	acosf	数学计算函数	求反余弦函数	bionic 5.0
math.h	acosh	数学计算函数	求反双曲余弦 值	bionic 5.0
math.h	acoshf	数学计算函数	求反双曲余弦 值	bionic 5.0
math.h	acoshl	数学计算函数	求反双曲余弦 值	nuttx7.8
math.h	acosl	数学计算函数	求反余弦函数	nuttx7.8
math.h	asin	数学计算函数	取反正弦函数 值	bionic 5.0
math.h	asinf	数学计算函数	求反正弦函数	bionic 5.0
math.h	asinh	数学计算函数	求反双曲正弦 值	bionic 5.0
math.h	asinhf	数学计算函数	求反双曲正弦 值	bionic 5.0
math.h	asinhl	数学计算函数	求反双曲正弦 值	bionic 5.0
math.h	asinl	数学计算函数	求反正弦函数	bionic 5.0
math.h	atan	数学计算函数	取反正切函数 值	bionic 5.0
math.h	atan2	数学计算函数	取得反正切函 数值	bionic 5.0
math.h	atan2f	数学计算函数	求反正切的值 (以弧度表示)	bionic 5.0
math.h	atan2l	数学计算函数	求反正切的值 (以弧度表示)	bionic 5.0
math.h	atanf	数学计算函数	求反正切函数	bionic 5.0
math.h	atanh	数学计算函数	求反双曲线正 切函数	bionic 5.0
math.h	atanhf	数学计算函数	求反双曲线正 切函数	bionic 5.0
math.h	atanhl	数学计算函数	求反双曲线正 切函数	bionic 5.0

头文件	名称	类型	说明	开源出处
math.h	atanl	数学计算函数	求反正切函数	bionic 5.0
math.h	cbrt	数学计算函数	求立方根函数	bionic 5.0
math.h	cbrtf	数学计算函数	求立方根函数	bionic 5.0
math.h	cbrtl	数学计算函数	求立方根函数	bionic 5.0
math.h	ceil	数学计算函数	计算最小整数 值	bionic 5.0
math.h	ceilf	数学计算函数	返回不小于x的 最小整数值	bionic 5.0
math.h	ceill	数学计算函数	返回不小于x的 最小整数值	bionic 5.0
math.h	copysign	数学计算函数	返回采用y的符 号后的x	bionic 5.0
math.h	copysignl	数学计算函数	返回采用y的符 号后的x	bionic 5.0
math.h	cos	数学计算函数	取余弦函数值	bionic 5.0
math.h	cosf	数学计算函数	求余弦函数	bionic 5.0
math.h	cosh	数学计算函数	取双曲线余弦 函数值	nuttx7.8
math.h	coshf	数学计算函数	求双曲线余弦 函数	nuttx7.8
math.h	coshl	数学计算函数	求双曲线余弦 函数	nuttx7.8
math.h	cosl	数学计算函数	求余弦函数	nuttx7.8
math.h	erf	数学计算函数	求误差函数	bionic 5.0
math.h	erfc	数学计算函数	求误差补函数	bionic 5.0
math.h	erfcf	数学计算函数	求误差补函数	bionic 5.0
math.h	erfcl	数学计算函数	求误差补函数	bionic 5.0
math.h	erff	数学计算函数	求误差函数	bionic 5.0
math.h	erfl	数学计算函数	求误差函数	bionic 5.0
math.h	exp	数学计算函数	计算指数	bionic 5.0
math.h	expf	数学计算函数	计算以e为底的 x次方值	bionic 5.0
math.h	expl	数学计算函数	计算以e为底的 x次方值	nuttx7.8

头文件	名称	类型	说明	开源出处
math.h	expm1f	数学计算函数	exp(x) - 1	bionic 5.0
math.h	fabs	数学计算函数	计算浮点型数 的绝对值	bionic 5.0
math.h	fabsf	数学计算函数	求浮点数的绝 对值	nuttx7.8
math.h	fabsl	数学计算函数	求浮点数的绝 对值	nuttx7.8
math.h	floor	数学计算函数	计算最大整数 值	bionic 5.0
math.h	floorf	数学计算函数	返回不大于x的 最大整数值	bionic 5.0
math.h	floorl	数学计算函数	返回不大于x的 最大整数值	bionic 5.0
float.h	FLT_DIG DBL_DIG LDBL_DIG	浮点相关常量	定义舍入后不 会改变表示的 十进制数字的 最大值(基数 10)	bionic 5.0
float.h	FLT_EPSILON DBL_EPSILO N LDBL_EPSILO N	浮点相关常量	定义可表示的 最小有效数字	bionic 5.0
float.h	FLT_MANT_D IG DBL_MANT_ DIG LDBL_MANT _DIG	浮点相关常量	定义 FLT_RADIX 基数中的位数	bionic 5.0
float.h	FLT_MAX 1E DBL_MAX 1E LDBL_MAX 1E	浮点相关常量	定义最大的有 限浮点值	bionic 5.0
float.h	FLT_MAX_10_ EXP DBL_MAX_10 _EXP LDBL_MAX_1 0_EXP	浮点相关常量	定义基数为 10 时的指数的最 大整数值	bionic 5.0

头文件	名称	类型	说明	开源出处
float.h	FLT_MAX_EX P DBL_MAX_E XP LDBL_MAX_ EXP	浮点相关常量	定义基数为 FLT_RADIX 时的指数的最 大整数值	bionic 5.0
float.h	FLT_MIN DBL_MIN LDBL_MIN	浮点相关常量	定义最小的浮 点值	bionic 5.0
float.h	FLT_MIN_10_ EXP DBL_MIN_10_ EXP LDBL_MIN_1 0_EXP	浮点相关常量	定义基数为 10 时的指数的最 小负整数值	bionic 5.0
float.h	FLT_MIN_EXP DBL_MIN_EX P LDBL_MIN_E XP	浮点相关常量	定义基数为 FLT_RADIX 时的指数的最 小负整数值	bionic 5.0
float.h	FLT_RADIX	浮点相关常量	定义指数表示 基数	bionic 5.0
math.h	fmod	数学计算函数	计算余数	bionic 5.0
math.h	fmodf	数学计算函数	对浮点数进行 取模(求余)	bionic 5.0
math.h	fmodl	数学计算函数	对浮点数进行 取模(求余)	bionic 5.0
math.h	frexp	数学计算函数	将浮点型数分 为底数与指数	bionic 5.0
math.h	frexpf	数学计算函数	把浮点数分解 成尾数和指数	bionic 5.0
math.h	frexpl	数学计算函数	把浮点数分解 成尾数和指数	bionic 5.0
math.h	HUGE_VAL	变量	结果的幅度太 大以致于无法 表示	bionic 5.0
math.h	hypot	数学计算函数	返回直角三角 形斜边长度	bionic 5.0
math.h	isnan	数学计算函数	判断浮点数是 否为不可表示 的值	bionic 5.0

头文件	名称	类型	说明	开源出处
math.h	ldexp	数学计算函数	计算2的次方值	nuttx7.8
math.h	ldexpf	数学计算函数	返回x乘以2的 exp次幂	nuttx7.8
math.h	ldexpl	数学计算函数	返回x乘以2的 exp次幂	nuttx7.8
math.h	llrint	数学计算函数	返回整数类型 的舍入值	bionic 5.0
math.h	log	数学计算函数	计算以e为底的 对数值	bionic 5.0
math.h	log10	数学计算函数	计算以10为底 的对数值	bionic 5.0
math.h	log10f	数学计算函数	计算以10为底 的x对数值	bionic 5.0
math.h	log10l	数学计算函数	计算以10为底 的x对数值	bionic 5.0
float.h	log1p	浮点数计算函 数	自然对数计算 (双精度类 型)	bionic 5.0
math.h	log1p	数学计算函数	log(1+x)	bionic 5.0
float.h	log1pf	浮点数计算函 数	自然对数计算 (浮点类型)	bionic 5.0
math.h	log1pf	数学计算函数	log(1+x)	bionic 5.0
math.h	log2	数学计算函数	计算以2为底的 x对数值	bionic 5.0
math.h	log2f	数学计算函数	计算以2为底的 x对数值	bionic 5.0
math.h	log21	数学计算函数	计算以2为底的 x对数值	bionic 5.0
math.h	logf	数学计算函数	计算以e为底的 x对数值	bionic 5.0
math.h	logl	数学计算函数	计算以e为底的 x对数值	bionic 5.0
math.h	modf	数学计算函数	将浮点型数分 解成整数与小 数,返回小数 部分	bionic 5.0

头文件	名称	类型	说明	开源出处
math.h	modff	数学计算函数	将一个浮点值 分为整数和小 数部分。	bionic 5.0
math.h	modfl	数学计算函数	将一个浮点值 分为整数和小 数部分。	bionic 5.0
math.h	pow	数学计算函数	计算次方值	bionic 5.0
math.h	powf	数学计算函数	求 x 的 y 次幂 (次方)	bionic 5.0
math.h	powl	数学计算函数	求 x 的 y 次幂 (次方)	bionic 5.0
math.h	rint	数学计算函数	将浮点数舍入 到最接近的整 数	bionic 5.0
math.h	rintf	数学计算函数	将浮点数舍入 到最接近的整 数	bionic 5.0
math.h	rintl	数学计算函数	将浮点数舍入 到最接近的整 数	nuttx7.8
math.h	round	数学计算函数	返回x的四舍五 入整数值	nuttx7.8
math.h	roundf	数学计算函数	返回x的四舍五 入整数值	nuttx7.8
math.h	roundl	数学计算函数	返回x的四舍五 入整数值	nuttx7.8
math.h	scalbn	数学计算函数	返回x乘以 FLT_RADIX的 n次幂	bionic 5.0
float.h	scalbnf	浮点数计算函数	返回x乘以 FLT_RADIX的 n次幂	bionic 5.0
math.h	scalbnf	数学计算函数	返回x乘以 FLT_RADIX的 n次幂	bionic 5.0
math.h	sin	数学计算函数	取正弦函数值	bionic 5.0
math.h	sinf	数学计算函数	求正弦函数	nuttx7.8
math.h	sinh	数学计算函数	取双曲线正弦 函数值	nuttx7.8

头文件	名称	类型	说明	开源出处
math.h	sinhf	数学计算函数	求双曲线正弦 函数	nuttx7.8
math.h	sinhl	数学计算函数	求双曲线正弦 函数	nuttx7.8
math.h	sinl	数学计算函数	求正弦函数	nuttx7.8
math.h	sqrt	数学计算函数	计算平方根值	bionic 5.0
math.h	sqrtf	数学计算函数	求开方函数	bionic 5.0
math.h	sqrtl	数学计算函数	求开方函数	bionic 5.0
math.h	tan	数学计算函数	求正切函数	bionic 5.0
math.h	tanf	数学计算函数	求正切函数	bionic 5.0
math.h	tanh	数学计算函数	取双曲线正切 函数值	bionic 5.0
math.h	tanhf	数学计算函数	求双曲线正切 函数	bionic 5.0
math.h	tanhl	数学计算函数	求双曲线正切 函数	bionic 5.0
math.h	tanl	数学计算函数	求正切函数	bionic 5.0
math.h	trunc	数学计算函数	截取日期或数 字,返回指定 的值	bionic 5.0
math.h	truncf	数学计算函数	截取日期或数 字,返回指定 的值	bionic 5.0
math.h	truncl	数学计算函数	截取日期或数 字,返回指定 的值	bionic 5.0

# 9.2.4 Libc/Libm 不支持接口

Huawei LiteOS的Libc/Libm接口中,有一些未支持,具体参见下表。

文件名	函数接口名	类型	说明	是否支持
locale.h	localeconv	地域函数	设置或读取地 域化信息	不支持
bionic_time.h	localtime_tz	时间函数	取得当地目前 时间和日期	不支持

文件名	函数接口名	类型	说明	是否支持
bionic_time.h	mktime_tz	时间函数	时间函数 将时间结构数 据转换成经过 的秒数	
bionic_time.h	strftime_tz	时间函数	格式化时间	不支持
checksum.h	csum_partial	数据校验函数	计算数据的验 校和	不支持
statfs.h	fstatfs	文件操作函数	查看挂载文件 系统信息	不支持
statfs.h	statfs64	文件操作函数	查询文件系统 相关的信息	不支持
time.h	posix2time	时间函数	将posix time_t 转换为local time_t	不支持
time.h	time2posix	时间函数	将local time_t 转换为posix time_t	不支持
time.h	timegm	时间函数	将struct tm结构 转成time_t结 构	不支持
time.h	timelocal	时间函数	获取当前时间 和日期并转换 为本地时间	不支持
unistd.h	isatty	文件操作函数	检查设备类型, 判断文件描述词是否是为终端机	不支持
unistd.h	lseek64	文件操作函数	移动文件读/写 指针	不支持

# 9.3 C++兼容规格

下述表格为C++标准库/STL兼容规格。

# ∭说明

不支持异常特性,其他特性由编译器支持。

● 支持语言支持功能

头文件	描述
<li><li><li><li></li></li></li></li>	提供与基本数据类型相关的定义。例 如,对于每个数值数据类型,它定义了 可以表示出来的最大值和最小值以及二 进制数字的位数
<new></new>	支持动态内存分配

## ● 支持工具函数

头文件	描述
<utility></utility>	定义重载的关系运算符,简化关系运算符的写入,它还定义了pair类型,该类型是一种模板类型,可以存储一对值。这些功能在库的其他地方使用
<functional></functional>	定义了许多函数对象类型和支持函数对象的功能,函数对象是支持operator函数调用运算符的任意对象
<memory></memory>	给容器、管理内存的函数和auto_ptr模板 类定义标准内存分配器。

## ● 支持字符串处理

头文件	描述
<string></string>	为字符串类型提供支持和定义,包括单字节字符串(由char组成)的string和多字节字符串(由wchar_t组成)

## ● 支持容器类模板

头文件	描述
<vector></vector>	定义vector序列模板,这是一个大小可以 重新设置的数组类型,比普通数组更安 全、更灵活
<li><li>t&gt;</li></li>	定义list序列模板,这是一个序列的链 表,常常在任意位置插入和删除元素
<deque></deque>	定义deque序列模板,支持在开始和结尾 的高效插入和删除操作
<queue></queue>	为队列(先进先出)数据结构定义序列适配器queue和priority_queue

<stack></stack>	为堆栈(后进先出)数据结构定义序列适配 器stack
<map></map>	map是一个关联容器类型,允许根据唯一 键值,按照升序存储。
<set></set>	set是一个关联容器类型,用于以升序方 式存储唯一值。
          	为固定长度的位序列定义bitset模板,它 可以看作固定长度的紧凑型bool数组

## ● 支持迭代器

头文件	描述
<iterator></iterator>	给迭代器提供定义和支持

#### ● 支持算法

头文件	描述
<algorithm></algorithm>	提供一组基于算法的函数,包括置换、 排序、合并和搜索

## ● 支持数值操作

头文件	描述
<complex></complex>	支持复杂数值的定义和操作
<valarray></valarray>	支持数值矢量的操作
<numeric></numeric>	在数值序列上定义一组一般数学操作,例如accumulate和inner_product



#### 注音

HUAWEI\_LITEOS提供的memory, uninitialized\_fill函数存在内存泄露,慎用。

# 10 配置参考

- 10.1 配置工具使用说明
- 10.2 时间管理配置参数
- 10.3 内存管理配置参数
- 10.4 内存维测配置参数
- 10.5 任务配置参数
- 10.6 软件定时器配置参数
- 10.7 信号量配置参数
- 10.8 互斥锁配置参数
- 10.9 硬中断裁剪开关
- 10.10 队列配置参数
- 10.11 模块裁剪配置参数
- 10.12 动态加载配置参数

# 10.1 配置工具使用说明

#### 工具介绍

Menuconfig是基于menu的config,即菜单式的配置。所用的Kconfig语言是一种菜单配置语言,Config.in和Kconfig都是用该语言编写而成。

## 使用步骤

在Huawei LiteOS目录下执行make menuconfig即可。

## 使用说明

menuconfig的使用方式,主要是:

上下键:选择不同的行,即移动到不同的(每一行的)选项上。

空格键:用于在选择该选项,取消选择该选项,之间来回切换。

- 1. 选择该(行所在的)选项:则对应的该选项前面就变成了"中括号里面一个星号,即[\*],表示被选中了"。
- 2. 如果是取消该选项,就变成了"只有一个中括号,里面是空的,即:[]"

左右键: 用于在Select/Exit/Help之间切换

回车键: 左右键切换到了某个键上,此时敲回车键,就执行相应的动作:

- 1. Select: 此时一般都是所在(行的)选项,后面有三个短横线加上一个右箭头,即 --->,表示此项下面还有子选项,即进入子菜单
- 2. Exit: 直接退出当前的配置

当你更改了一些配置,但是又没有去保存,此时一般都会询问你是否要保存当前 (已修改后的最新的)配置,然后再退出。

3. Help: 针对当前所在某个(行的)选项,查看其帮助信息。

menuconfig界面如下图所示。

```
Huawei LiteOS Configuration
s submenus --->. Highlighted letters are hotkeys. Pressing <Y> select
nd: [*] feature is selected [ ] feature is excluded

Compiler --->
Product --->
Kernel --->
Compat --->
FileSystem --->
Net --->
Debug --->
Driver --->
Load an Alternate Configuration File
Save Configuration to an Alternate File
```

## 注意事项

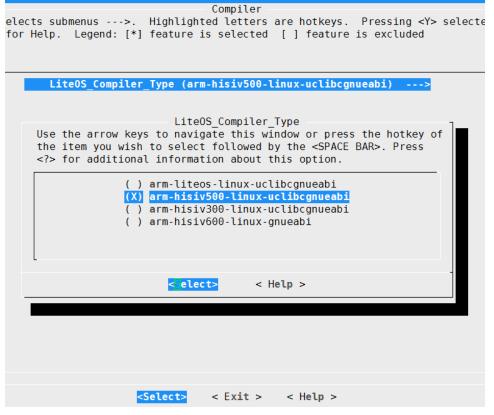
- 1、在使用本工具时请确保已经安装交叉编译器工具链,arm-liteos-linux-uclibcgnueabi系列、arm-hisiv500-linux-uclibcgnueabi-系列或者arm-hisiv600-linux-gnueabi-系列。
- 2、如果copy了一份Huawei\_LiteOS的源码,make menuconfig 弹不出菜单,请删除tools/menuconfig/extra/config目录下面所有的二进制文件,再重新在顶层目录下执行make menuconfig。

## 配置说明

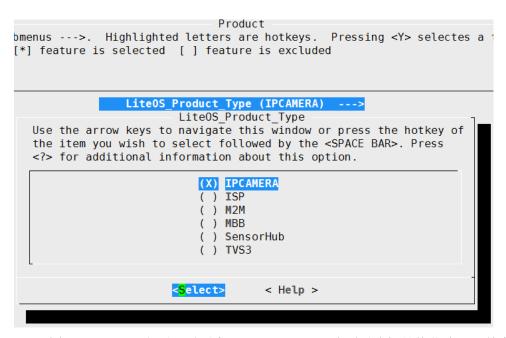
1. 运行make menuconfig。进入Configuration主界面,目前有Compiler,Product,Kernel,Lib,Compat,FileSystem,Net,Debug和Driver这几个选项

```
Huawei LiteOS Configuration
s submenus --->. Highlighted letters are hotkeys. Pressing <Y> select
nd: [*] feature is selected [ ] feature is excluded
                     Compiler --->
                     Product --->
                     Kernel --->
                     Lib --->
                     Compat --->
                     FileSystem --->
                     Net --->
                     Debug --->
                   Driver --->
                 Load an Alternate Configuration File
                 Save Configuration to an Alternate File
                     <Select>
                                 < Exit > < Help >
```

2. 选择Compiler选项。Compiler表示交叉编译器工具链类型,进入Compiler后,需要对LiteOS\_Compiler\_Typer进行选择,现有四种交叉编译器可选。默认选择armhisiv500-linux-uclibcgnueabi。



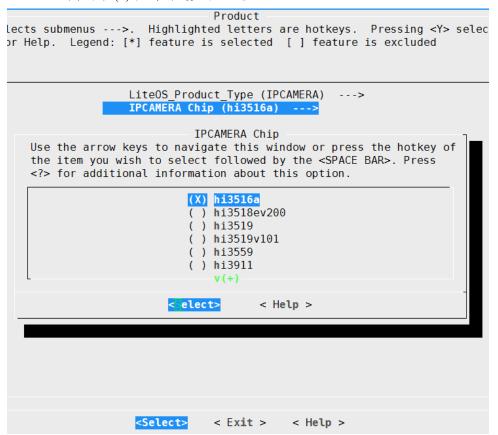
3. 选择Product选项。Product表示产品类型,进入Product后,需要对LiteOS Product Type进行选择,默认选择IPCAMERA,目前还支持TV系列。



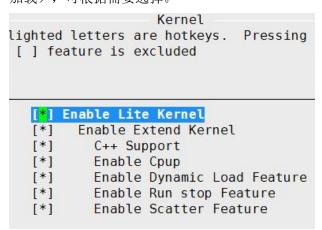
- 选择IPCAMERA之后,需要在IPCAMERA Chip选项再选择具体芯片,目前有 hi3516a,hi3518ev200、hi3519、hi3519v101、hi3559、hi3911和him5v100。默 认选择hi3516a。

#### □ 说明

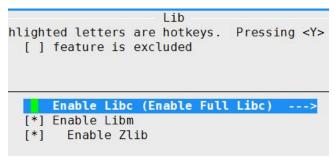
图中选择v(+)可以展开更多选项,包括him5v100。



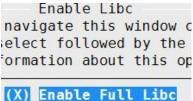
4. 选择Kernel选项。在该选项内,Lite Kernel为基础kernel,一般必选。扩展Kernel目前有五个选项(C++支持、CPU占用率、动态加载、Run-Stop(wifi唤醒)和分散加载),可根据需要选择。



5. 选择Lib选项。在该选项内,有Libc,Libm和Zlib可供需要选择,Lib选项一般必选。Full Libc一般与全代码一起使用,Mini Libc一般与Litekernel一起使用。

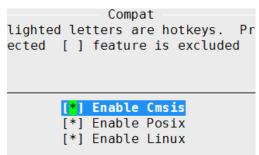


在编译全部代码时需要选择Full libc,在只编译内核时需要选择Mini libc。



( ) Enable Mini Libc

6. 选择Compat选项。在该选项内,有Cmsis, Posix和Linux可选择,其中Posix一般必选。



7. 选择FileSystem选项。在该选项内,有多种文件系统可供选择: FAT, RAMFS, NFS, PROC, YAFFS2和JFFS2, 其中FAT中还有启用cache和支持中文功能。所有文件系统都必须选择VFS作为基础。ramfs, nfs需要开启debug版本后才可以使用。

```
FileSystem
  Highlighted letters are hoth
*l feature is selected [ ] fea
   [ ] Enable VFS
         Enable FAT
   [*]
            Enable FAT Cache
   [*]
            Enable Chinese
   [*]
         Enable RAMFS
   [*]
         Enable YAFFS2
   [*]
         Enable NFS
   [*]
         Enable PROC
   [*]
         Enable JFFS2
```

8. 选择Net选项。在该选项中,可供选择的是与网络相关的LWIP和与WIFI安全相关的WPA。WPA需要开启debug版本后才可以使用。

```
Net
ighted letters are hotkeys. Pred
cted [] feature is excluded

[*] Enable Lwipsack
[*] Enable Wpa
```

9. 选择Debug选项。该选项中,可选择是否使用-g编译选项,是否需要对客户代码进行必要的适配(Os\_adapt和AppInit),是否需要链接客户库(Vendor),是否需要Test代码(TestSuit),是否需要thumb指令集(THUMB),是否需要低功耗(Dvfs),是否需要Uart(如果只选择Litekernel 可选Simple Uart,如果选择全部选项,可选General Uart)。最后一个选项为版本选项,是编译发布版本还是调测版本。如果是调测版本,则包含是否启用Shell功能,是否启用Telnet功能,,是否使用tftp工具,是否需要使用Iperf工具,以及是否启用内存检测功能(0为关闭,1为开启)。

```
Debug
->. Highlighted letters are hotkeys. Pressing <Y> selectes a selected [] feature is excluded

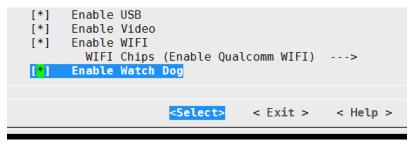
[] Enable GCC -g Option
[*] Enable Os_adapt
[] Enable Vendor
[] Enable Thumb
[] Enable Dvfs
Enable TestSuit or AppInit (Enable Appinit) --->
Enable Uart (General Uart) --->
[] Enable a Debug Version
```

```
[*] Enable a Debug Version
[*] Enable Shell (NEW)
[*] Enable Tftp (NEW)
[*] Enable Telnet (NEW)
[*] Enable Iperf-2.0.5 (NEW)
[*] Enable Memory Check (NEW)
(0) Enable integrity check or not (0,1) (NEW)
(1) Enable size check or not (0.1) (NEW)
```

10. 选择Driver选项。该选项内包含多种硬件驱动,nand\_flash芯片有2种可选,WIFI芯片可根据需要QRD或BCM。其他跟芯片强相关的可选驱动menuconfig会自动选择。高通的WiFi驱动i依赖于wpa。

高通WiFi驱动需要在开启debug版本后使用,博通WiFi驱动可在release版本中使用。

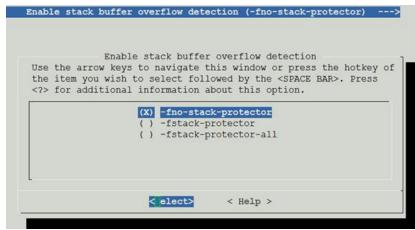
```
Driver
submenus --->. Highlighted letters are hotkeys. Pressing <Y> selectes
i: [*] feature is selected [ ] feature is excluded
  [*]
        Enable Cellwise
  [*]
        Enable GPI0
  [*]
        Enable HIDMAC
  [*]
        Enable Net Device
          MAC (Enable higmac for hi3516a and hi3519) --->
  [*]
        Enable I2C
        Enable LCD and LCD PWM
  [*]
  [*]
        Enable MEM
        Enable MMC
  [*]
          MMC Chips (Enable himmcv100) --->
  [*]
        Enable MTD
          Enable MTD nandflash
  [*]
            NandFlash Chips (Enable hinfc620 for parallel nand) --->
          Enable MTD spi_nor flash
  [*]
            SpiNorFlash Chips (Enable hisfc350) --->
        Enable random
  [*]
  [*]
[*]
        Enable RTC
        Enable SPI
  [*]
        Enable USB
  v(+)
                    <Select>
                                 < Exit >
                                             < Help >
```



- 11. 选择Stack Smashing Protector (SSP) Compiler Feature选项,该选项可以打开和关闭 堆栈保护功能。
  - -fno-stack-protector为关闭堆栈保护(默认);
  - -fstack-protector为启用堆栈保护,但只为局部变量中含有字符(char)数组(数组大小大于等于4个字节的字符数组)的C函数插入保护代码;
  - -fstack-protector-all为所有C函数插入保护代码,相比上一个,可能会大幅度的增加性能上的开销;

推荐使用"-fstack-protector"选项,在兼顾性能的同时,增强了安全性。





# 10.2 时间管理配置参数

#### 配置项说明

时间管理不是单独的功能模块,依赖于sys模块中的OS\_SYS\_CLOCK和Tick模块中的LOSCFG\_BASE\_CORE\_TICK\_PER\_SECOND两个配置项。该配置项默认值基于hi3516a芯片配置。

配置项	含义	取值范围	默认值	依赖	可否动态刷 新
OS_SYS_C LOCK	系统主频	(0, n)	50000000	无	否
LOSCFG_B ASE_CORE _TICK_PER _SECOND	每秒Tick数	(0, n)	100	无	否

# 10.3 内存管理配置参数

## 配置项说明

配置项	含义	取值范围	默认值	依赖	可否动态刷 新
OS_SYS_M EM_ADDR	系统动态内 存起始地址	[0, n)	&m_aucSys Mem0[0]	无	否
OS_SYS_M EM_SIZE	内存的大小 (DDR自适 应配置)	[0, n)	从bss段末 尾至系统 DDR末尾	无	是

# 10.4 内存维测配置参数

# 配置项说明

配置项	含义	取值范围	默认值	依赖	可否动态刷 新
LOSCFG_B ASE_MEM _NODE_IN TEGRITY_ CHECK	是否打开系 统内存节点 完整性检测	YES/NO	NO	无	否
LOSCFG_B ASE_MEM _NODE_SI ZE_CHECK	是否打开系 统内存节点 大小检测	YES/NO	YES	无	否

这两个配置项可以通过menuconfig,由用户输入来控制,无需修改头文件。

# 10.5 任务配置参数

## 配置项说明

配置项	含义	取值范 围	默认值	依赖
LOSCFG_BASE_COR E_TSK_LIMIT	任务最大数	[0,n)	64	无

配置项	含义	取值范 围	默认值	依赖
LOSCFG_BASE_COR E_TSK_IDLE_STACK _SIZE	IDLE任务栈大小	[0,n)	0x400	无
LOSCFG_BASE_COR E_TSK_DEFAULT_ST ACK_SIZE	默认任务栈大小	[0,n)	0x6000	无
LOSCFG_BASE_COR E_TIMESLICE	任务分时开关	YES/NO	YES	无
LOSCFG_BASE_COR E_TIMESLICE_TIME OUT	同优先级任务最长执行时间 (单位: Tick)	[1,n)	2	无
LOSCFG_BASE_COR E_TSK_MONITOR	任务栈溢出检查和轨迹开关	YES/NO	YES	无
LOSCFG_BASE_COR E_CPUP	cpu使用率	YES/NO	YES	无

# 10.6 软件定时器配置参数

# 配置项说明

配置项	含义	取值范围	默认值	依赖	可否动态刷 新
LOSCFG_B ASE_CORE _SWTMR	软件定时器 裁剪开关	YES/NO	YES	LOSCFG_B ASE_IPC_Q UEUE	否
LOSCFG_B ASE_CORE _SWTMR_ LIMIT	最大支持软件定时器数	[0, n)	1024	LOSCFG_B ASE_IPC_Q UEUE	否
OS_SWTM R_HANDL E_QUEUE_ SIZE	软件定时器 处理队列大 小	[0, n)	1024	LOSCFG_B ASE_CORE _SWTMR_ LIMIT	否

# 10.7 信号量配置参数

## 配置项说明

配置项	含义	取值范围	默认值	依赖
LOSCFG_BASE_IPC_ SEM	信号量模块裁剪开关	YES/NO	YES	无
LOSCFG_BASE_IPC_ SEM_LIMIT	信号量最大数	[0,n)	1024	无

# 10.8 互斥锁配置参数

## 配置项说明

配置项	含义	取值范围	默认值	依赖
LOSCFG_BASE_IPC_ MUX	互斥锁模块裁剪开关	YES/NO	YES	无
LOSCFG_BASE_IPC_ MUX_LIMIT	互斥锁最大数	[0,n)	1024	无

# 10.9 硬中断裁剪开关

# 配置项说明

配置项	含义	取值范 围	默认 值	依赖	可否动 态刷新
LOSCFG_PLATF ORM_HWI	硬中断裁剪开关	YES/N O	YES	无	否
LOSCFG_PLATF ORM_HWI_LIMI T	硬中断使用最大数	根据芯 片手册 适配	根据 芯手 近	无	否

# 10.10 队列配置参数

#### 配置项说明

配置项	含义	取值范围	默认值	依赖	可否动态刷 新
LOSCFG_B ASE_IPC_Q UEUE	队列模块静态 裁剪开关	YES/NO	YES	无	否
LOSCFG_B ASE_IPC_Q UEUE_LIM IT	系统支持的最 大队列数(含 Huawei LiteOS定时器 模块占用的一 个队列)	[0,n)	1024	无	否

# 10.11 模块裁剪配置参数

用户可以根据自己不同的需求,对模块进行裁剪。

## 动态加载

裁剪开关:

LOSCFG KERNEL DYNLOAD

裁剪方法:

在项目根目录下.config,将LOSCFG\_KERNEL\_DYNLOAD赋值成n,即LOSCFG\_KERNEL\_DYNLOAD=n,或通过make menuconfig在kernel选项里取消选中动态加载特性。

依赖: 无。

注意:无。

## 分散加载

裁剪开关:

LOSCFG\_KERNEL\_SCATTER

裁剪方法:

在项目根目录下的.config,将LOSCFG\_KERNEL\_SCATTER赋值成n,即LOSCFG\_KERNEL\_SCATTER=n,或通过make menuconfig在kernel选项里取消选中分散加载特性。

依赖: 无。

注意: 关掉LOSCFG KERNEL SCATTER会影响快速启动性能。

## 文件系统

#### JFFS2

裁剪开关:

LOSCFG\_FS\_JFFS

裁剪方法:

在项目根目录下的.config,将LOSCFG\_FS\_JFFS赋值成n,即LOSCFG\_FS\_JFFS=n,或通过make menuconfig在FileSystem选项里取消选中JFFS文件系统。

依赖: 无。

注意: 无。

#### **FAT**

裁剪开关:

LOSCFG\_FS\_FAT

裁剪方法:

在项目根目录下的.config,将LOSCFG\_FS\_FAT赋值成n,即LOSCFG\_FS\_FAT=n,或通过make menuconfig在FileSystem选项里取消选中FAT文件系统。

依赖: 无。

注意: 无。

#### YAFFS2

裁剪开关:

LOSCFG\_FS\_YAFFS

裁剪方法:

在项目根目录下的.config,将LOSCFG\_FS\_YAFFS赋值为n,即 LOSCFG\_FS\_YAFFS=n,或通过make menuconfig在FileSystem选项里取消选中YAFFS文件系统。

依赖: 无。

注意: 无。

#### **RAMFS**

裁剪开关:

LOSCFG FS RAMFS

裁剪方法:

在项目根目录下的.config中,将LOSCFG\_FS\_RAMFS赋值为n,即LOSCFG\_FS\_RAMFS=n,或通过make menuconfig在FileSystem选项里取消选中RAMFS文件系统。

依赖: 无。

注意:无。

#### **PROCFS**

裁剪开关:

LOSCFG FS PROC

裁剪方法:

在项目根目录下的.config中,将LOSCFG\_FS\_PROC赋值为n,即LOSCFG\_FS\_PROC=n,或通过make menuconfig在FileSystem选项里取消选中PROC文件系统。

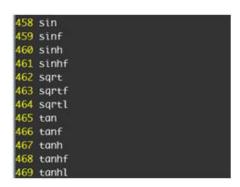
依赖: 无。

注意:无。

# 10.12 动态加载配置参数

## 符号配置

在Huawei\_LiteOS/tools/scripts/dynload\_tools目录下的symbol.list文件中存有用户希望OS提供的符号(函数)列表,如下截取的symbol.list片段:



"sin"被包含在该文件中,表示用户希望OS能提供sin符号(譬如用户模块需要调用sin函数,前提是OS中有该符号的定义)。用户可以利用make\_symlst.py脚本生成自己的模块所需要的符号。

make\_symlst.py接受多个参数,可以是包含用户模块的目录路径,脚本会递归搜索该目录下所有的.o及.so文件,并将这些模块所依赖的系统符号提取到symbol.list文件中,也可以是用户模块的路径,脚本会提取此模块所依赖的系统符号到symbol.list文件。脚本的参数可以是模块目录路径和模块路径的组合。

在Linux Shell下敲入如下命令使用:

./make\_symlst.py modules1\_dir module1\_path module2\_path modules2\_dir

#### 表 10-1 参数说明

参数	参数说明
modules1_dir	包含模块的目录路径(脚本会递归搜索 该目录下的所有模块)
module1_path	指定一个模块路径
modules2_dir	包含模块的目录路径(脚本会递归搜索 该目录下的所有模块)
module2_path	指定一个模块路径



## 注意

原则上,symbol.list最好是可以支持用户模块运行的最小符号集。symbol.list中的符号会在动态加载模块初始化时分配内存,应尽量减少不必要的符号从而减少内存的使用和加快动态加载模块的初始化。

得到symbol.list后,调用make\_symbol.sh脚本得到符号表源文件。

make\_symbol.sh接受三个参数,第一个参数是系统镜像的路径,第二个参数是上一步生成的symbol.list的文件路径,第三个参数是用户希望导出的符号表源文件。

在Linux Shell下敲入如下命令使用:

./make\_symbol.sh build/vs\_server tools/scripts/dynload\_tools/symbol.list kernel/dynload/src/elf\_symbol.c

#### 表 10-2 参数说明

参数	参数说明
build/vs_server	系统镜像文件
tools/scripts/dynload_tools/symbol.list	symbol.list文件路径
kernel/dynload/src/elf_symbol.c	希望导出的符号表源文件

在得到符号表源文件(假设为elf\_symbol.c)后,编译该源文件得到符号表目标文件 elf\_symbol.so,该目标文件作为后续初始化动态加载模块的参数。

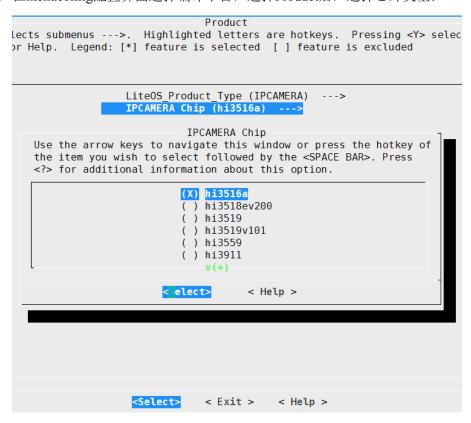
11 附录

- 11.1 OS内存占用情况
- 11.2 Kernel启动流程介绍

# 11.1 OS 内存占用情况

为了方便实时统计OS内存的占用情况,我们内置了统计工具方便用户统计。 具体使用步骤如下:

步骤1 在menuconfig配置界面选择编译平台,选择Product后,选择芯片类型:



#### **步骤**2 编译:

make

#### **步骤3** 运行脚本:

./tools/scripts/mem\_statistic/mem\_statistic.py hi3516a

其中hi3516a必须是在步骤一中选择并已经编译好的平台。

ni 3516a								
unstop:								
otal: text:	2.2k 2.0k	.data:	0.0k	.bss:	0.0k	.rodata:	0.1k	
CCACI	LIOK	raaca.	OTOK	.0331	OTOR	ii oddcai	OTER	
ernel:								
otal:	28.4k							
text:	27.4k	.data:	0.0k	.bss:	0.0k	.rodata:	1.0k	
shell:								
otal:	30.1k							
text:	16.6k	.data:	0.3k	.bss:	8.6k	.rodata:	4.6k	
wip:								
otal:	243.6k							
text:	106.1k	.data:	0.0k	.bss:	122.1k	.rodata:	15.4k	
ısb:	4202 21							
otal:	1203.3k		0.51		1024 21		44.01	
text:	145.8k	.data:	8.5k	.bss:	1034.2k	.rodata:	14.9k	

----结束

# 11.2 Kernel 启动流程介绍

# Huawei LiteOS Kernel 启动流程

