

```
In [3]: import cv2
import matplotlib.pyplot as plt
```

```
In [4]: def mostrar_imagen(image, title='Imagen'):
    image_rgb = cv2.cvtColor(image, cv2.COLOR_BGR2RGB)
    plt.imshow(image_rgb)
    plt.title(title)
    plt.axis('off')
    plt.show()
```

```
In [12]: imagenes_rutas = [f'./imagenes/{i}.png' for i in range(11)]
```

```
In [14]: # Mostrar Imagenes Originales

for i, ruta in enumerate(imagenes_rutas):
    imagen = cv2.imread(ruta)

    if imagen is None:
        print(f"No se pudo cargar la imagen en {ruta}")
    else:
        mostrar_imagen(imagen, title=f'Imagen {i}')
```

Imagen 0

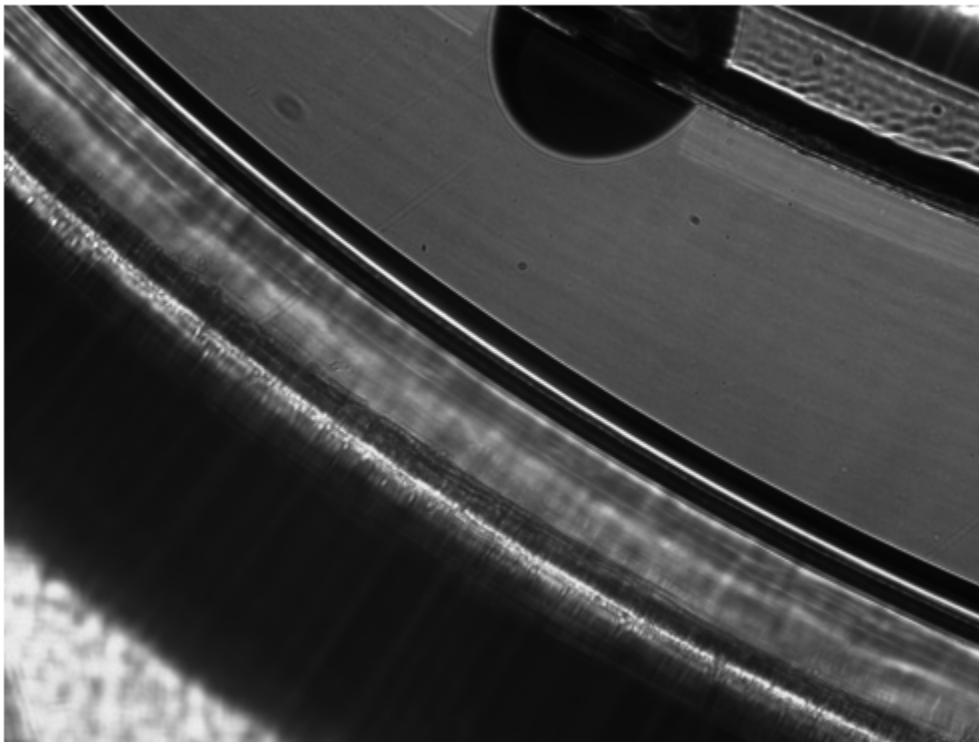


Imagen 1

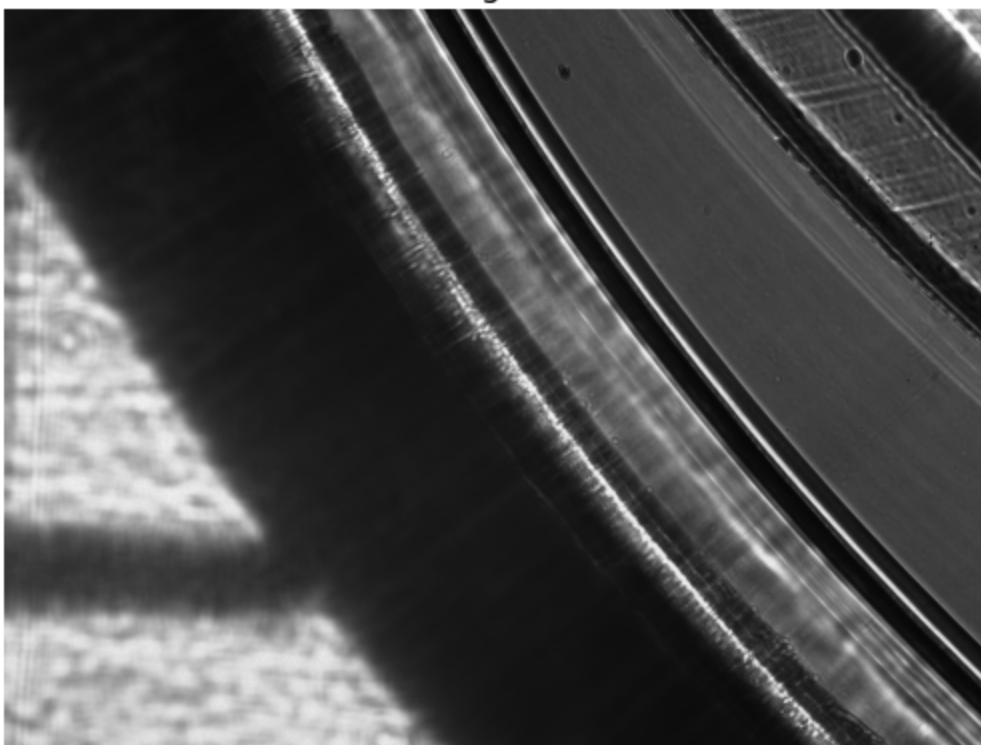


Imagen 2

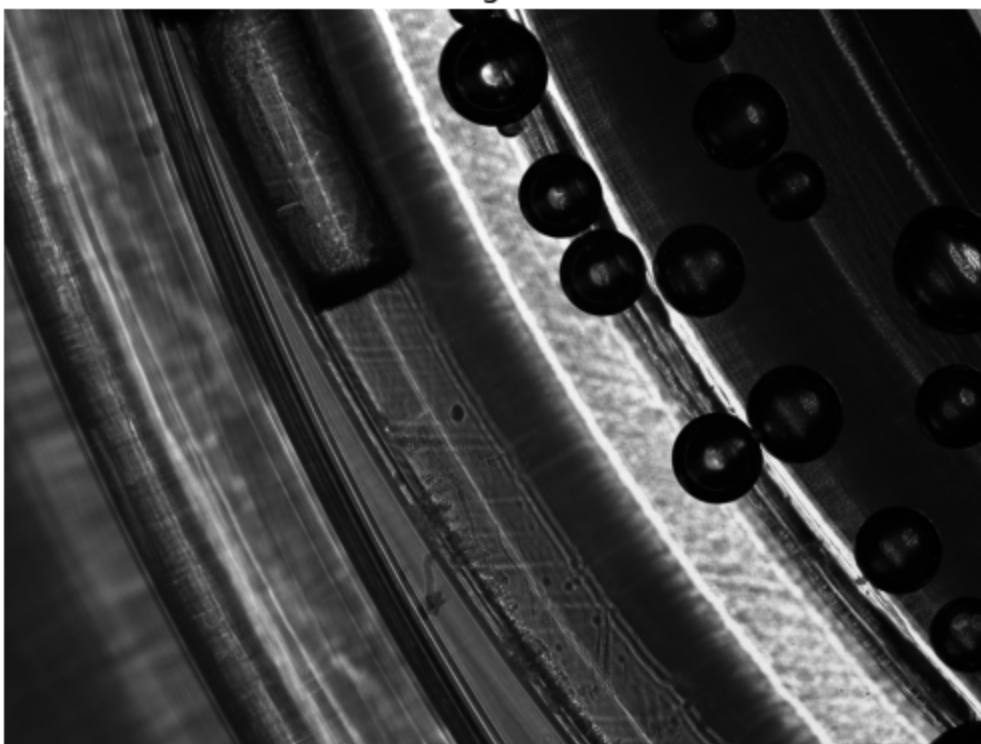


Imagen 3

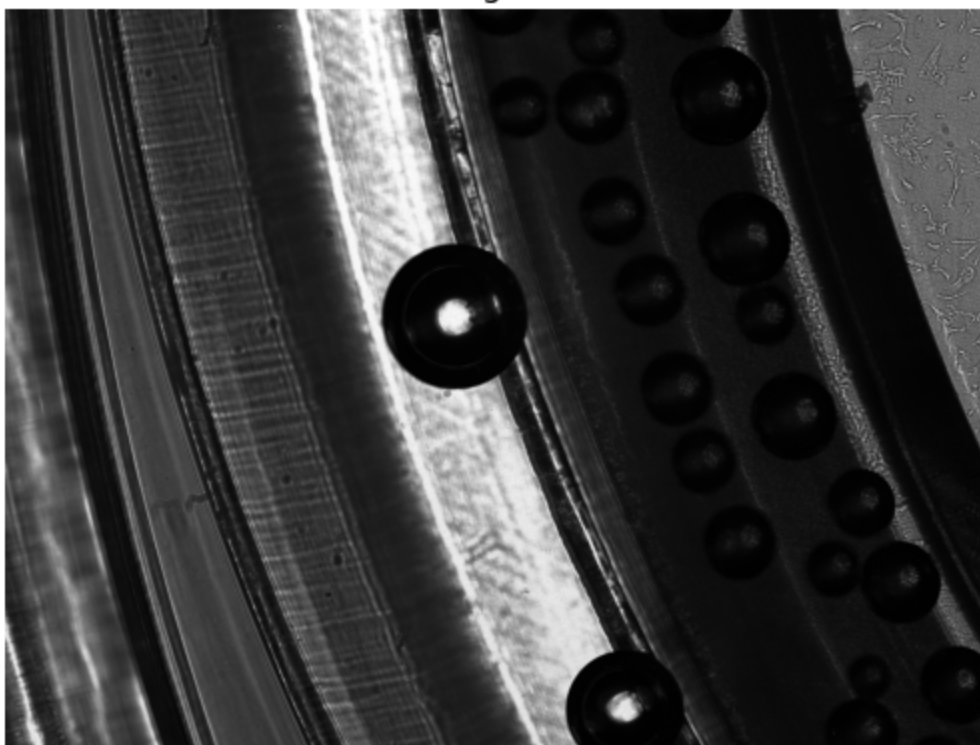


Imagen 4

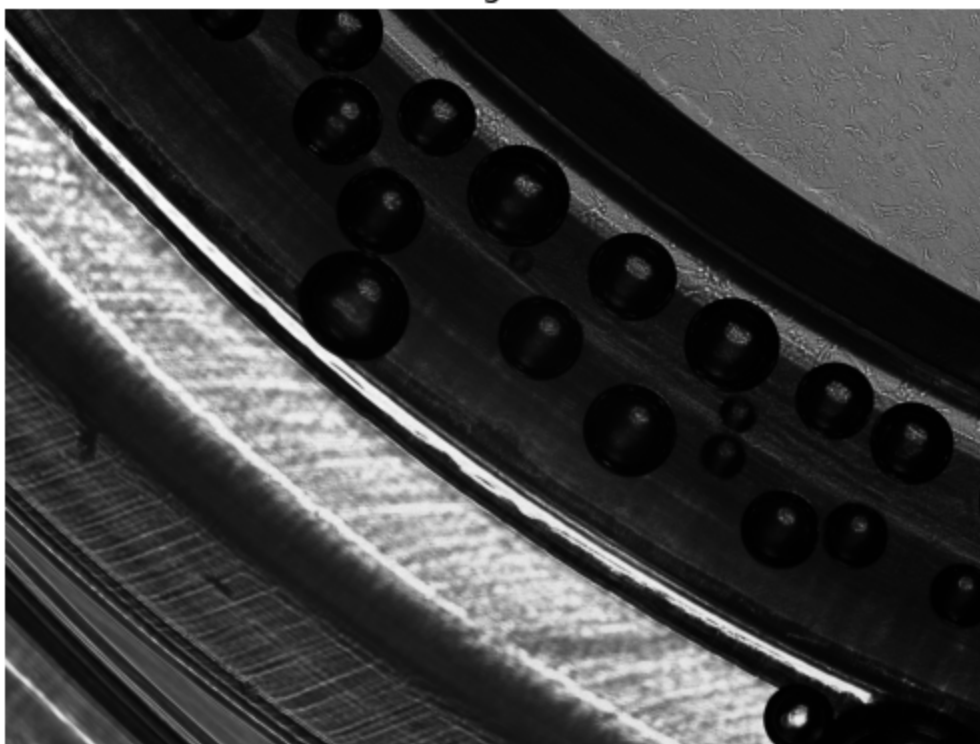


Imagen 5



Imagen 6

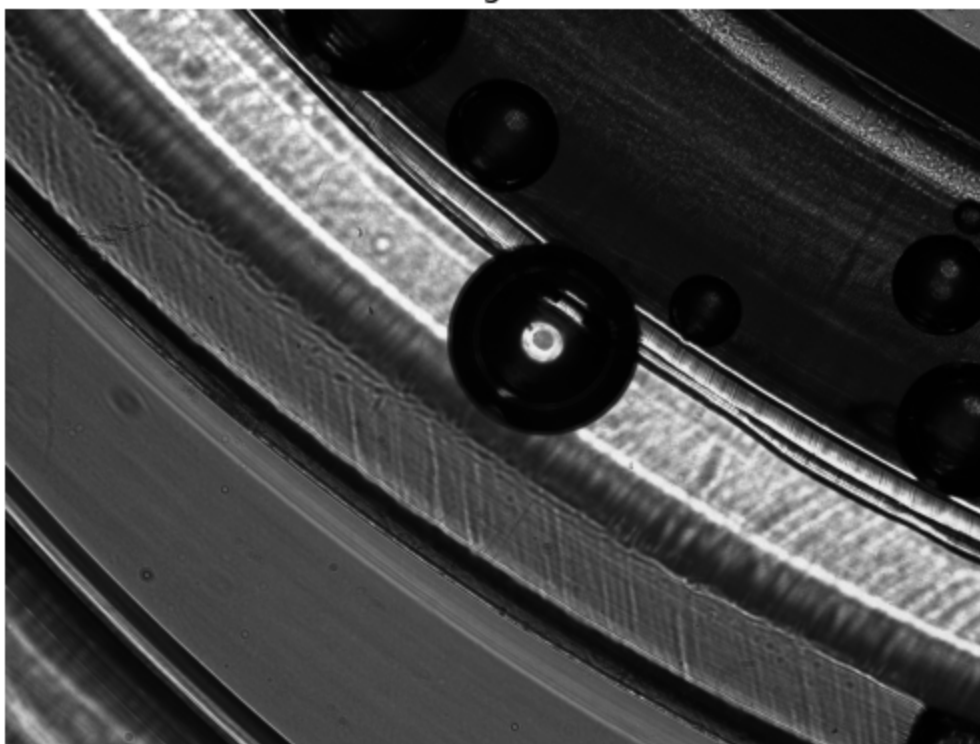


Imagen 7

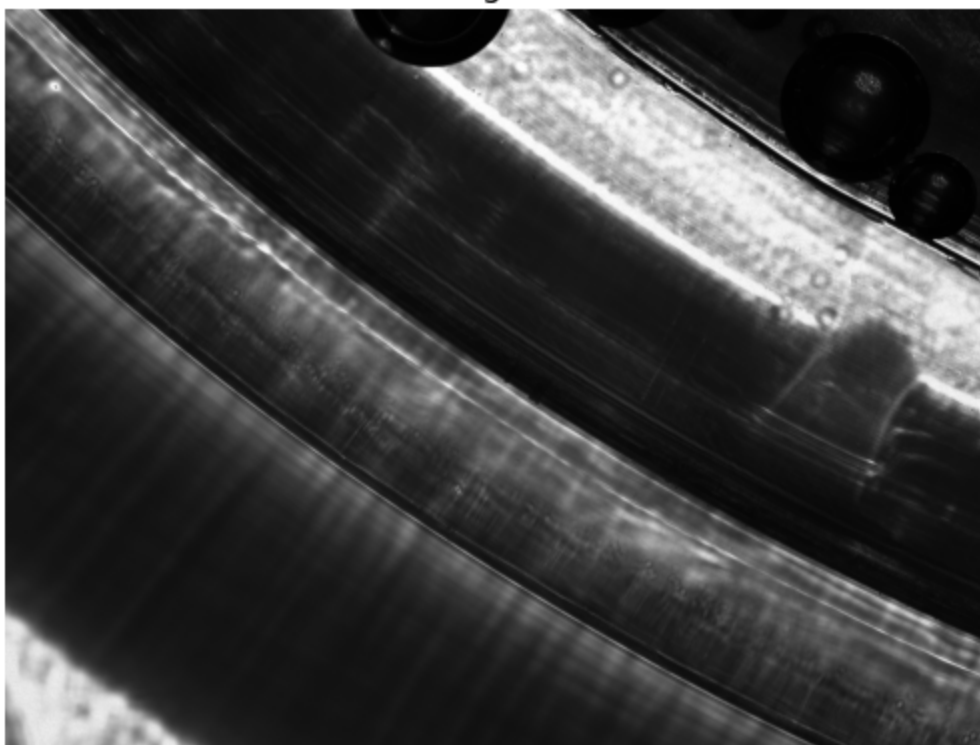


Imagen 8

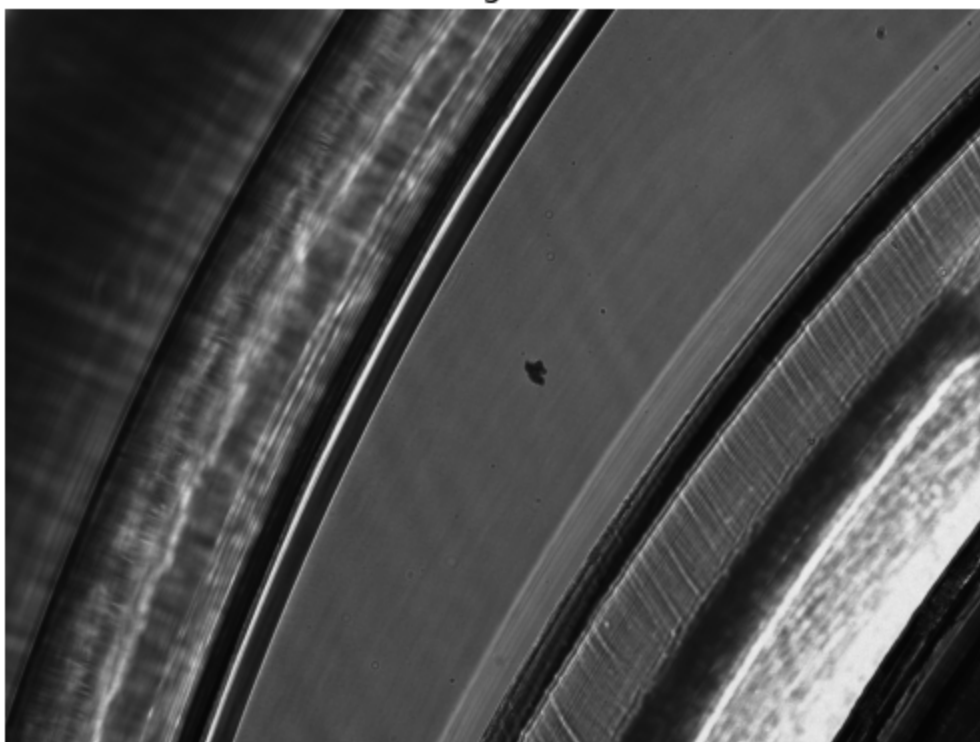


Imagen 9

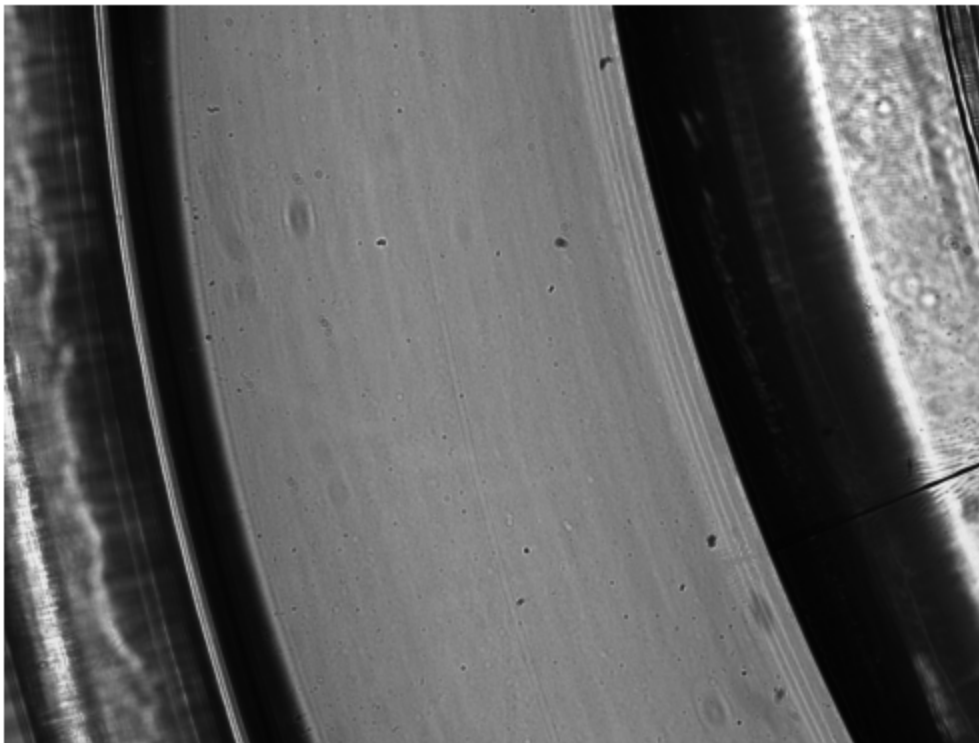
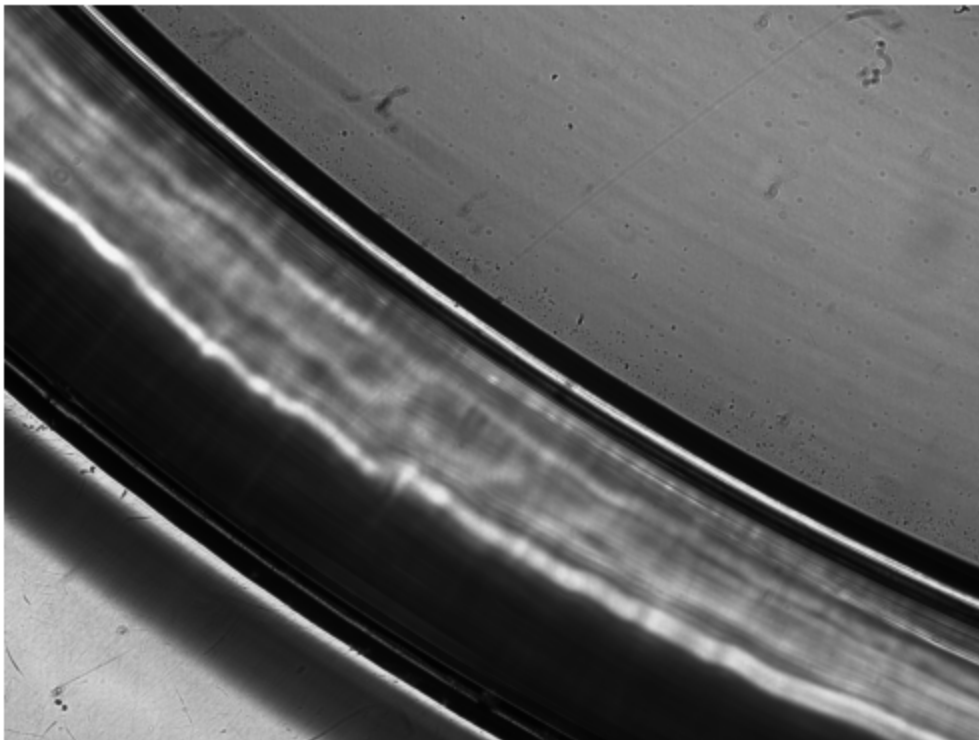


Imagen 10



```
In [20]: # Imágenes binarizadas  
  
umbral = 80  
imagenes_binarizadas = []  
  
for i, ruta in enumerate(imagenes_rutas):
```



```
imagen = cv2.imread(ruta, cv2.IMREAD_GRAYSCALE)

if imagen is None:
    print(f"No se pudo cargar la imagen en {ruta}")
else:
    _, imagen_binarizada = cv2.threshold(imagen, umbral, 255, cv2.THRESH_BINARY)
    imagenes_binarizadas.append(imagen_binarizada)
    mostrar_imagen(imagen_binarizada, title=f'Imagen binarizada {i+1}')
```

Imagen binarizada 1

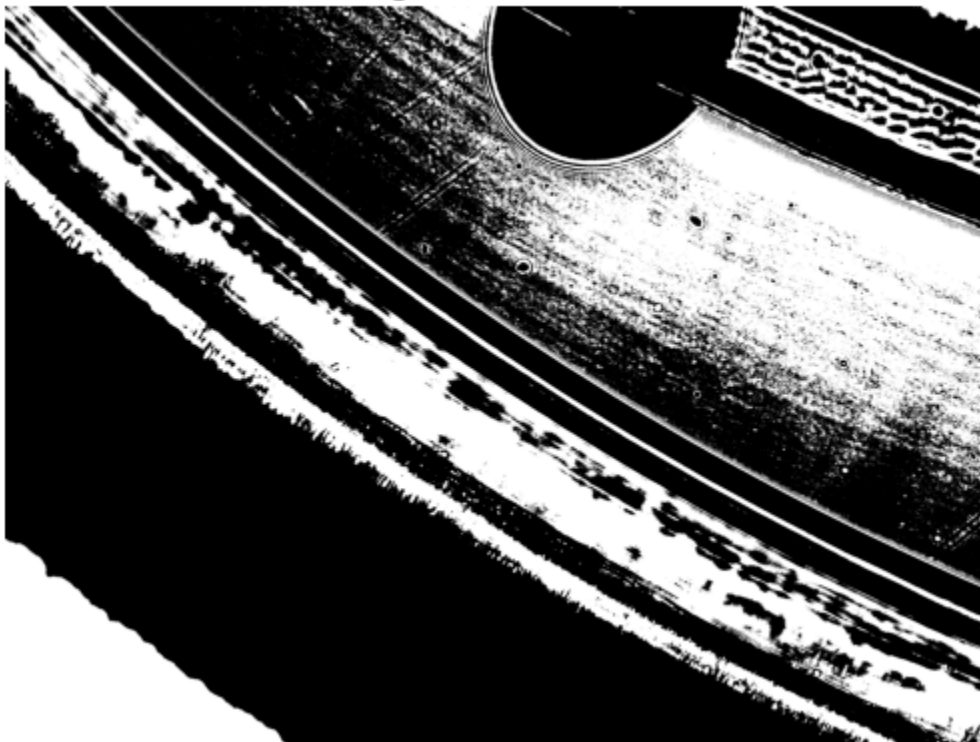


Imagen binarizada 2

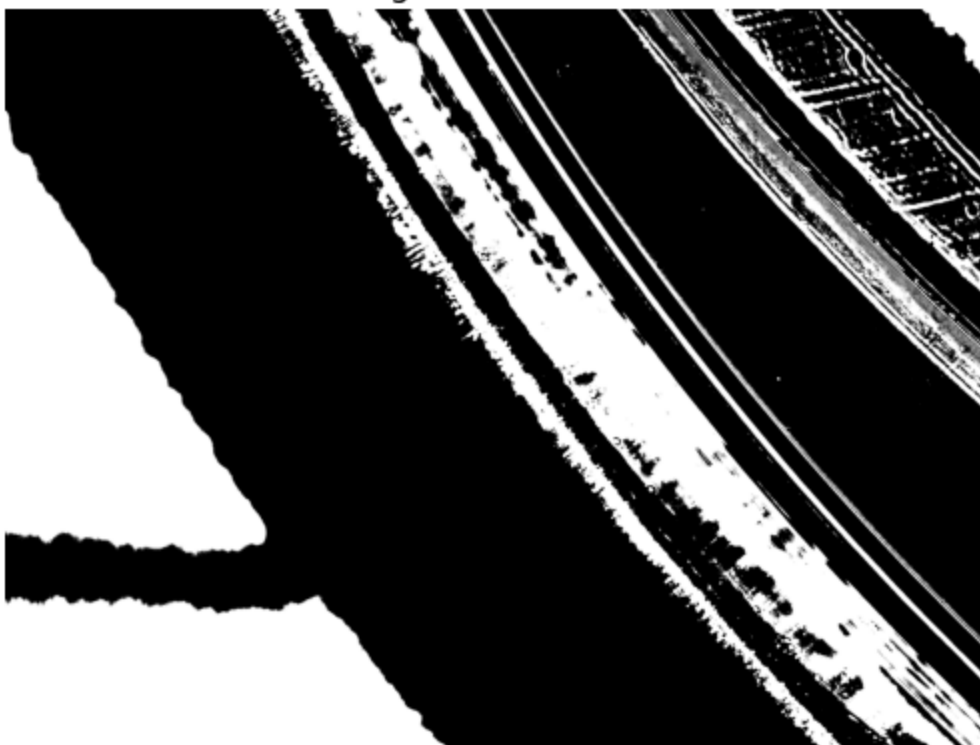


Imagen binarizada 3

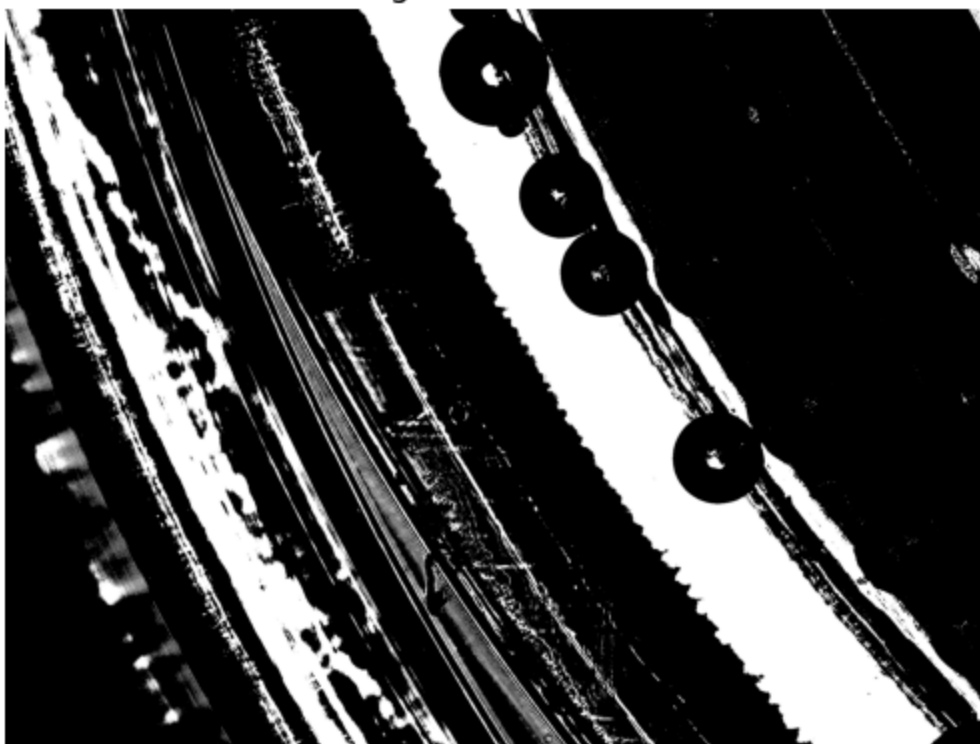




Imagen binarizada 4



Imagen binarizada 5

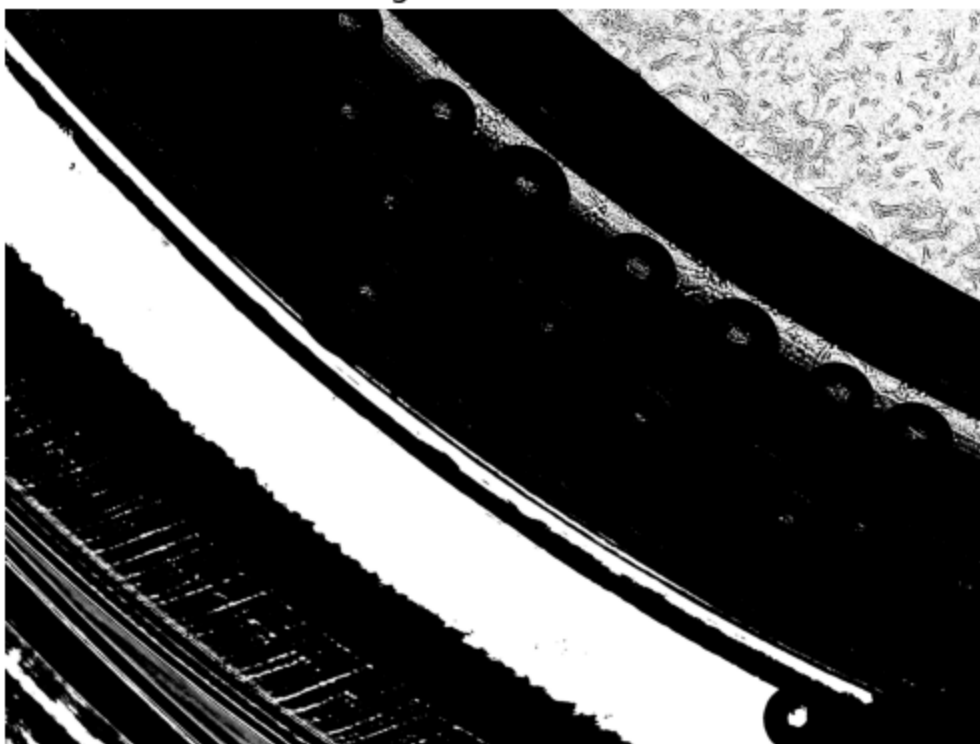


Imagen binarizada 6



Imagen binarizada 7



Imagen binarizada 8

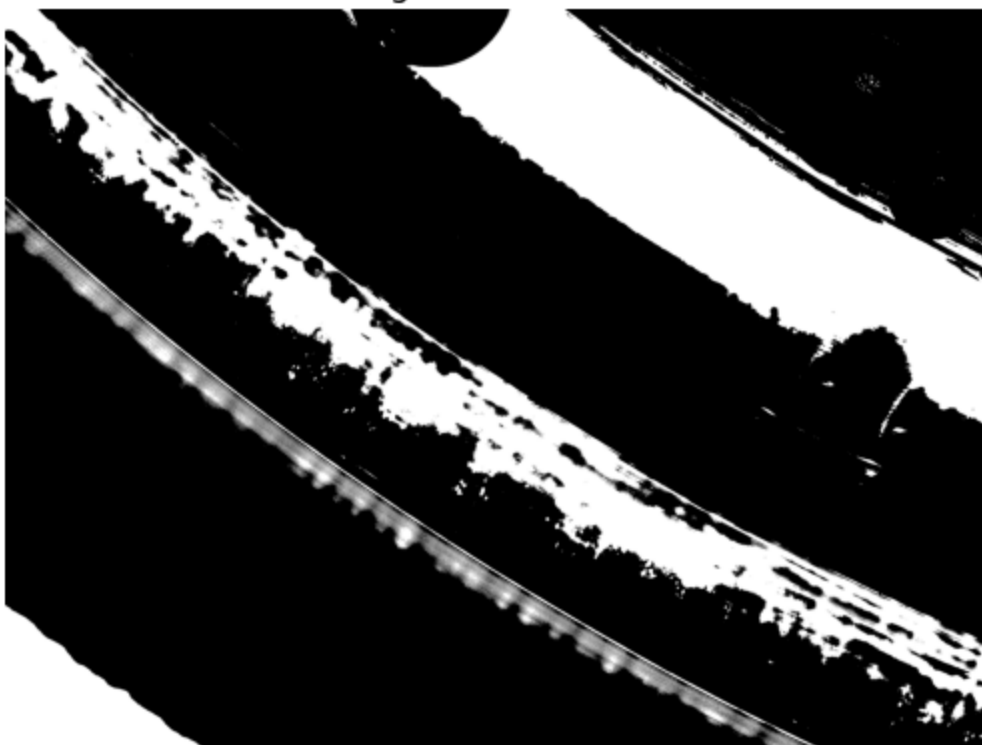


Imagen binarizada 9

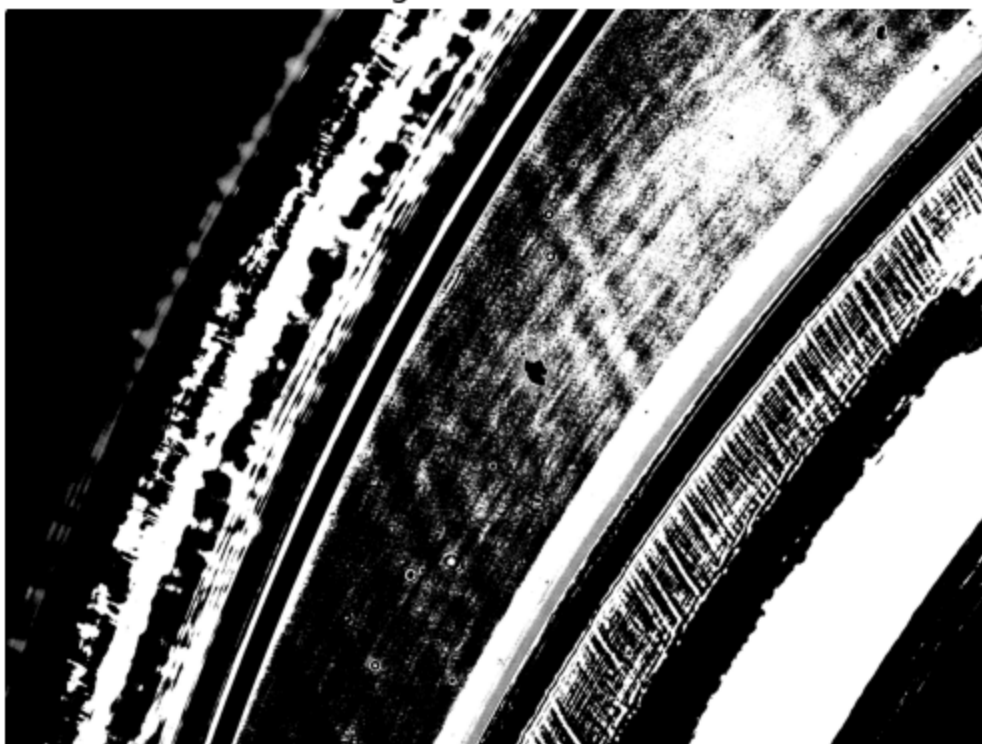


Imagen binarizada 10

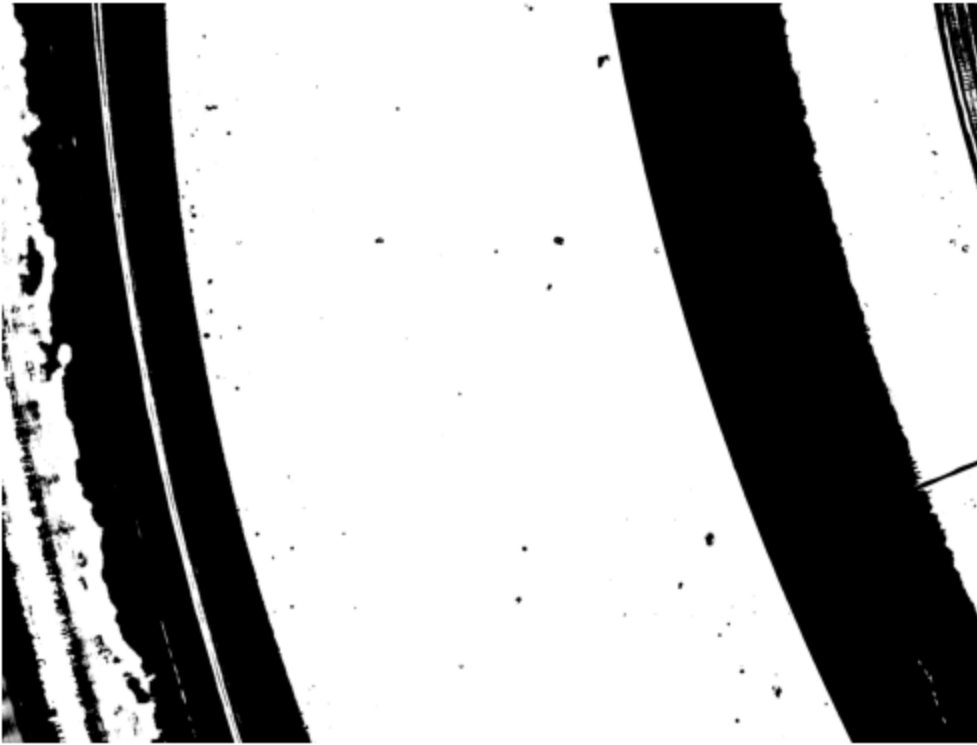
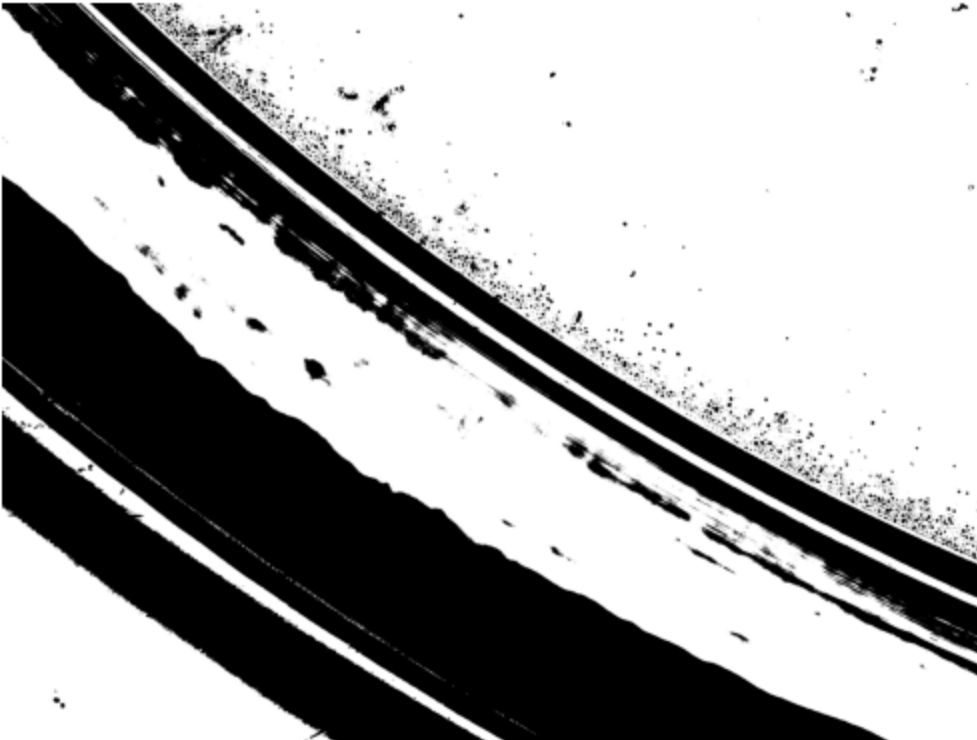


Imagen binarizada 11



```
In [21]: import numpy as np

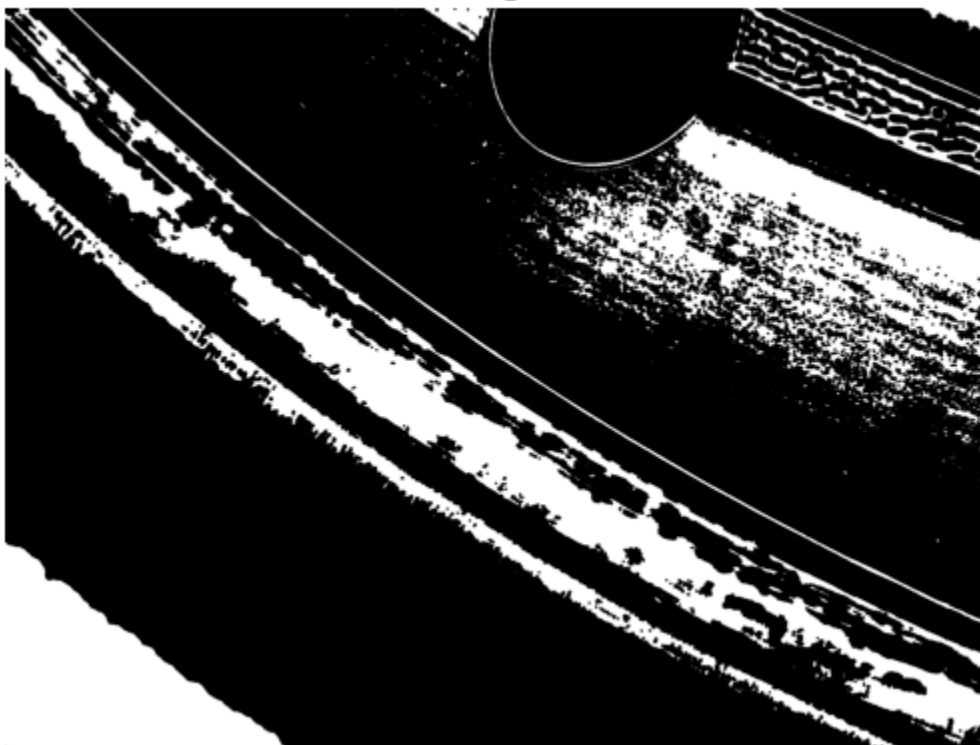
kernel = np.ones((6, 6), np.uint8)

for i, imagen_binarizada in enumerate(imagenes_binarizadas):
    # Erosión
```

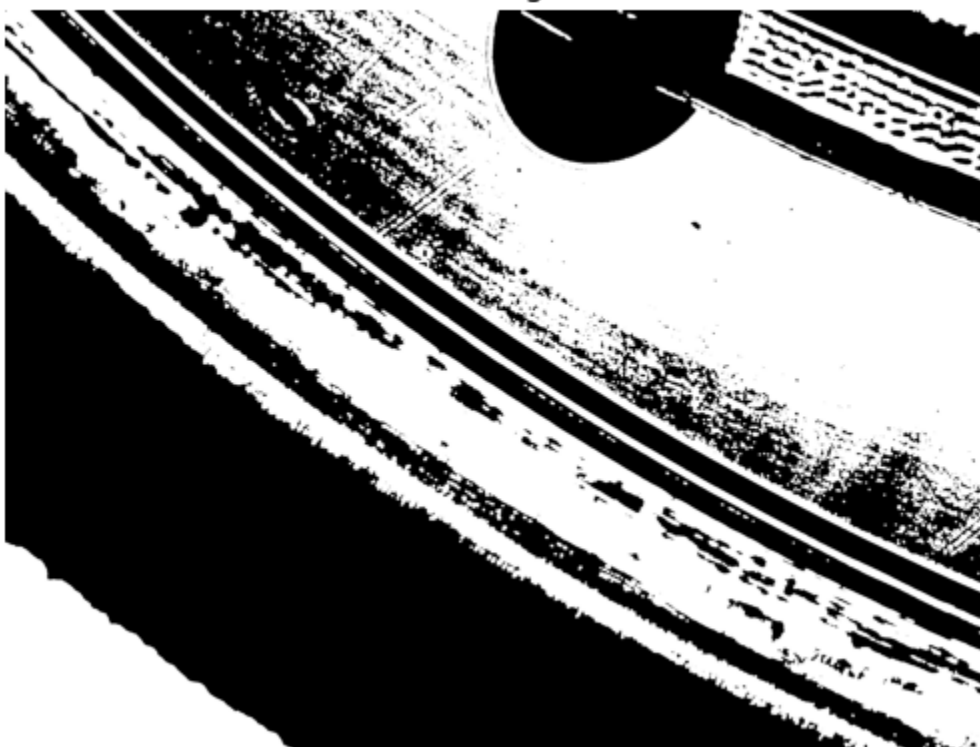
```
imagen_erodida = cv2.erode(imagen_binarizada, kernel, iterations=1)
mostrar_imagen(imagen_erodida, title=f'Erosión de la imagen binarizada {i+1}')

# Dilatación
imagen_dilatada = cv2.dilate(imagen_binarizada, kernel, iterations=1)
mostrar_imagen(imagen_dilatada, title=f'Dilatación de la imagen binarizada {i+1}')
```

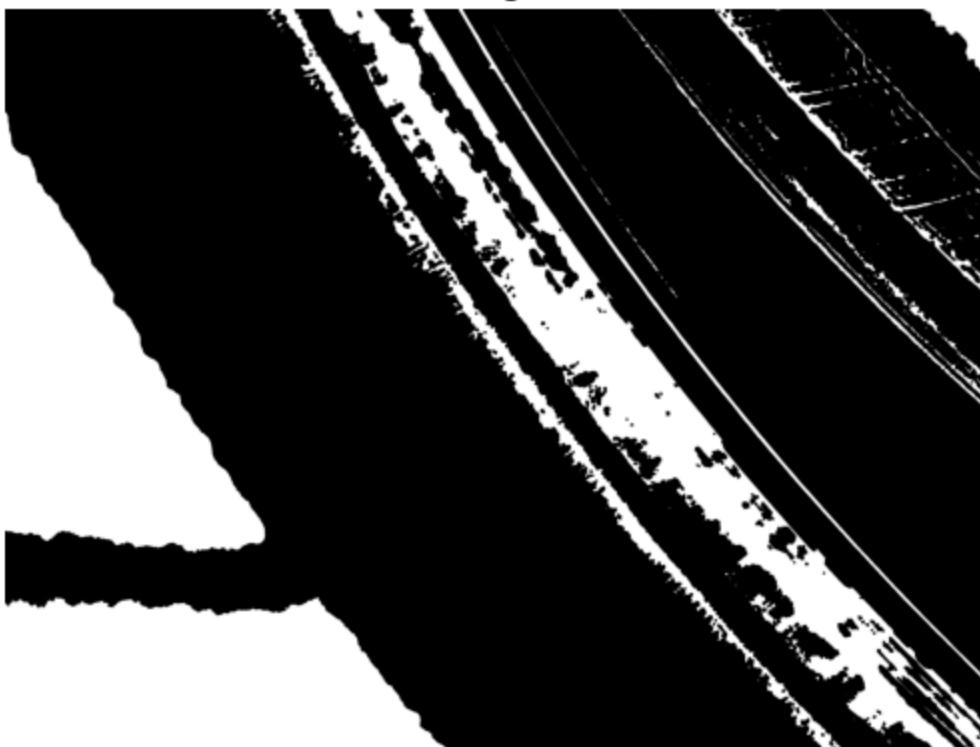
Erosión de la imagen binarizada 1



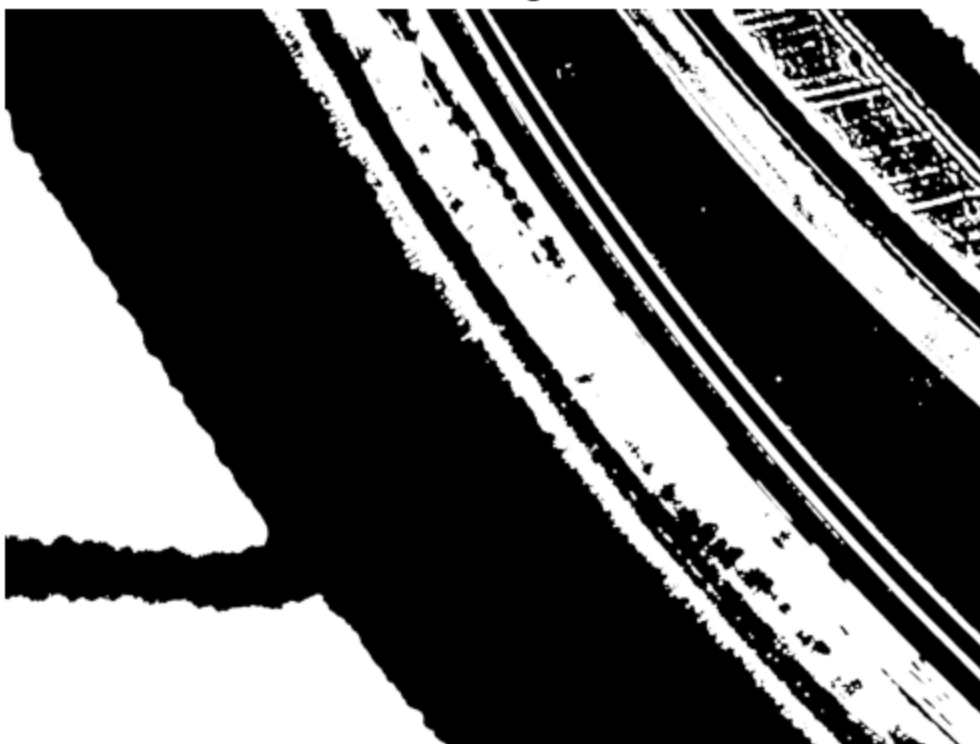
Dilatación de la imagen binarizada 1



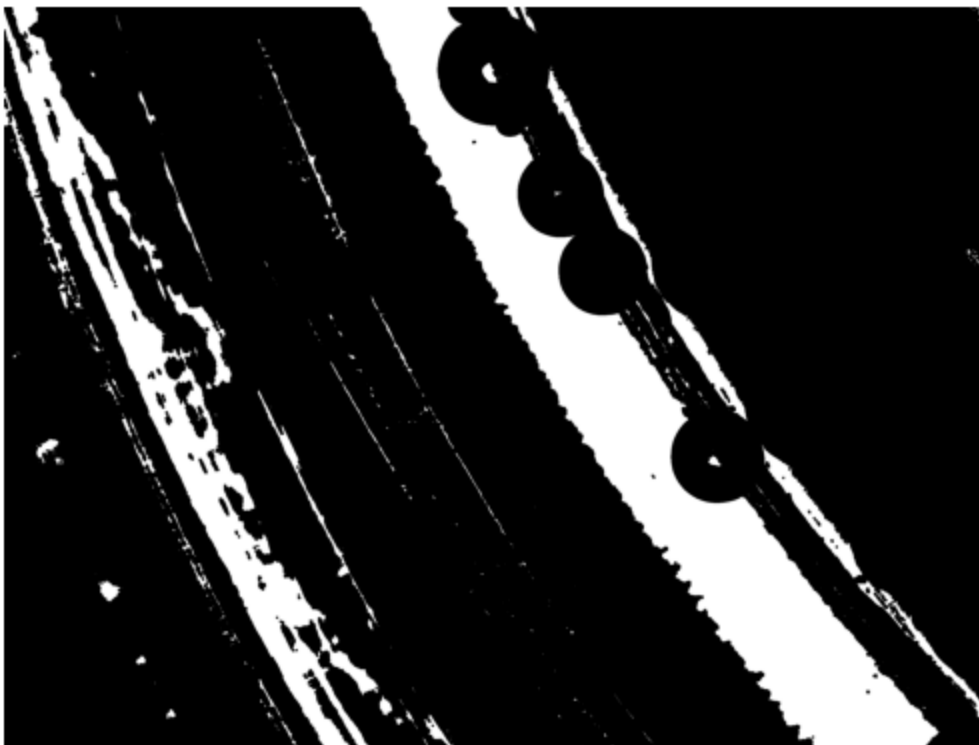
Erosión de la imagen binarizada 2



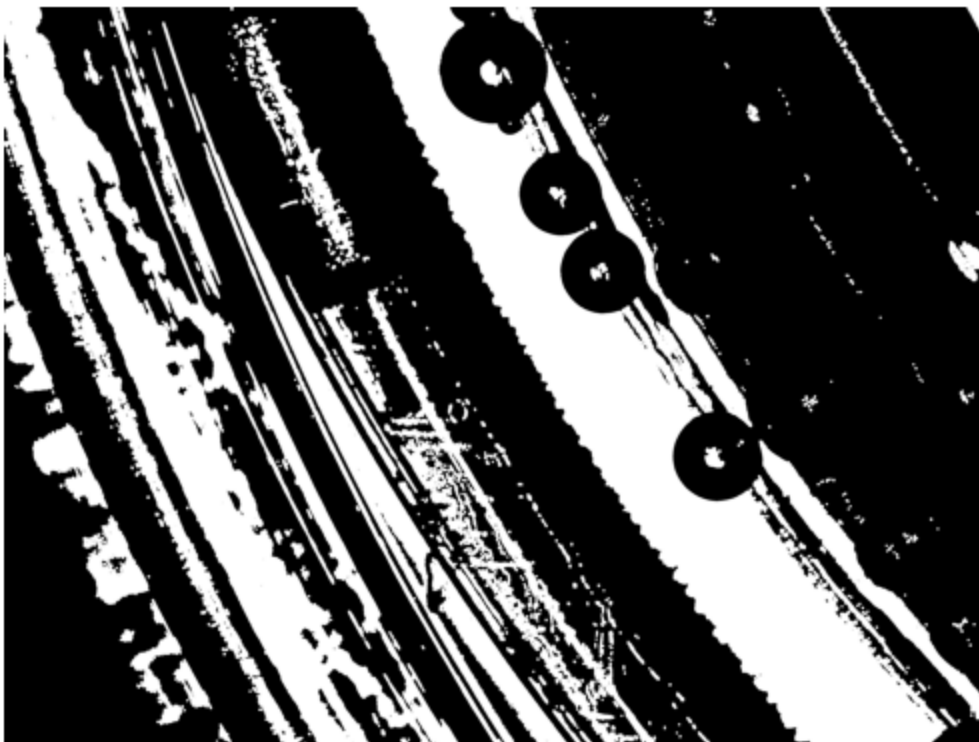
Dilatación de la imagen binarizada 2



Erosión de la imagen binarizada 3



Dilatación de la imagen binarizada 3

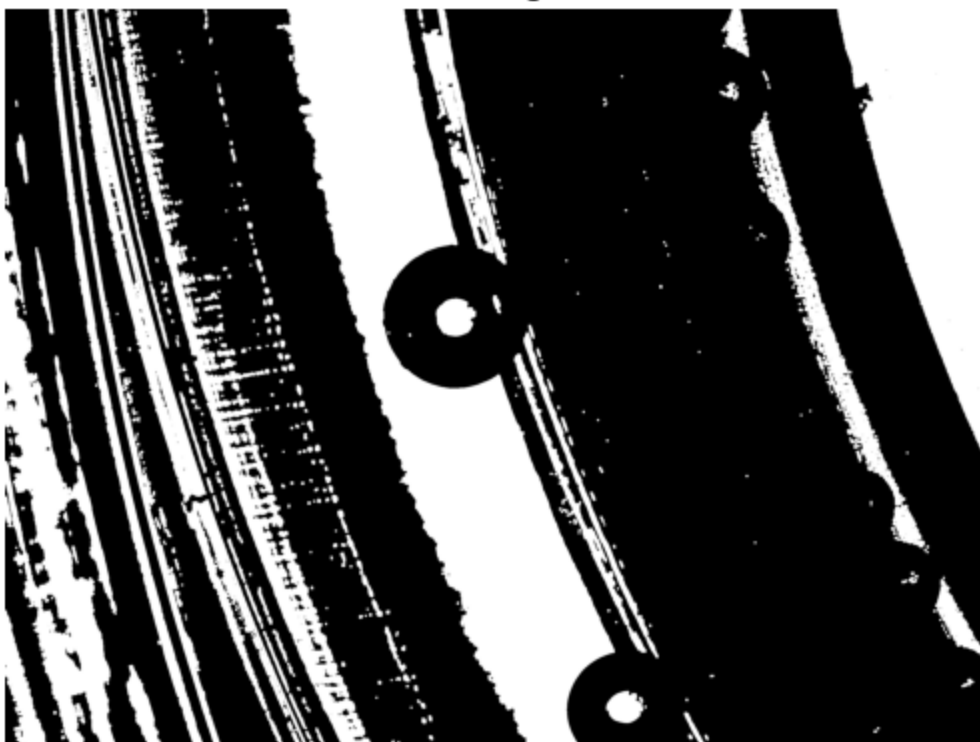




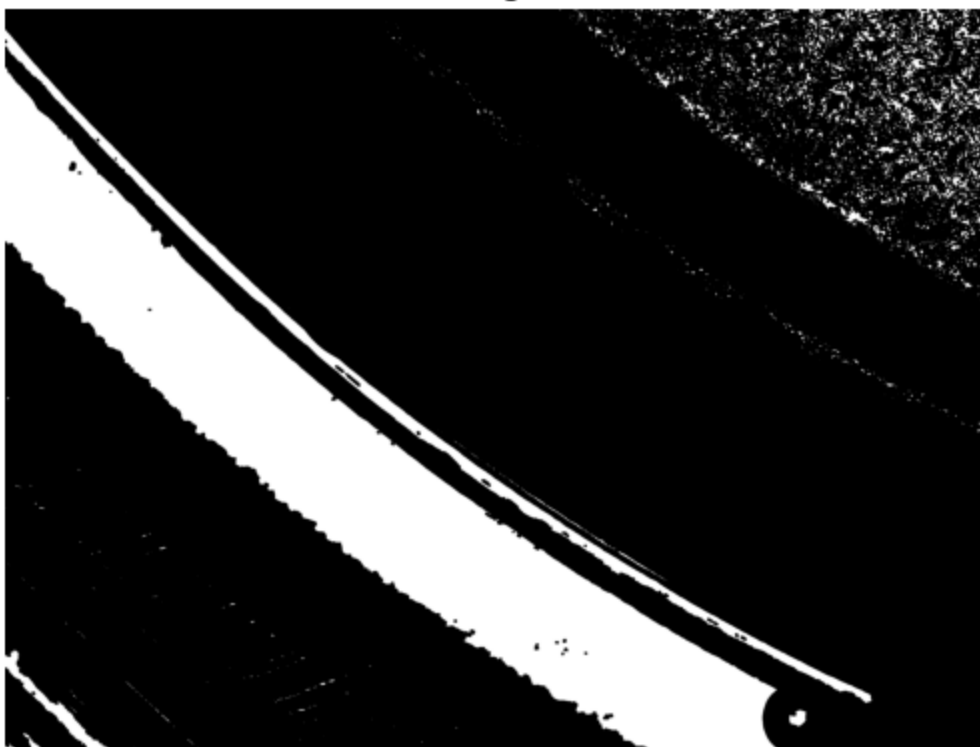
Erosión de la imagen binarizada 4



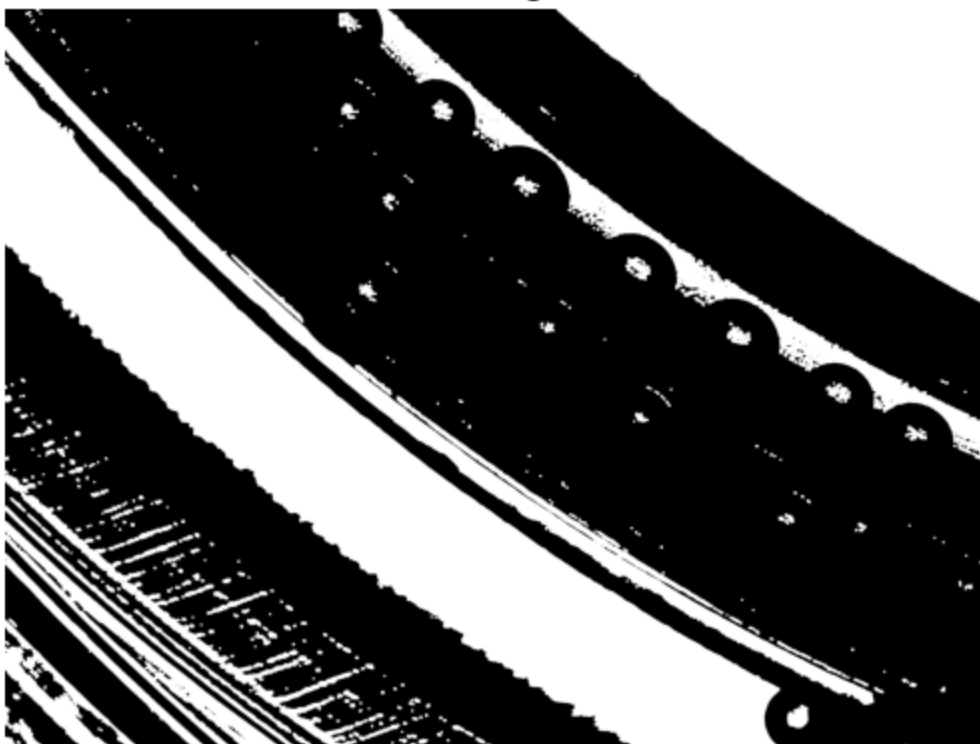
Dilatación de la imagen binarizada 4



Erosión de la imagen binarizada 5



Dilatación de la imagen binarizada 5



Erosión de la imagen binarizada 6



Dilatación de la imagen binarizada 6



Erosión de la imagen binarizada 7



Dilatación de la imagen binarizada 7



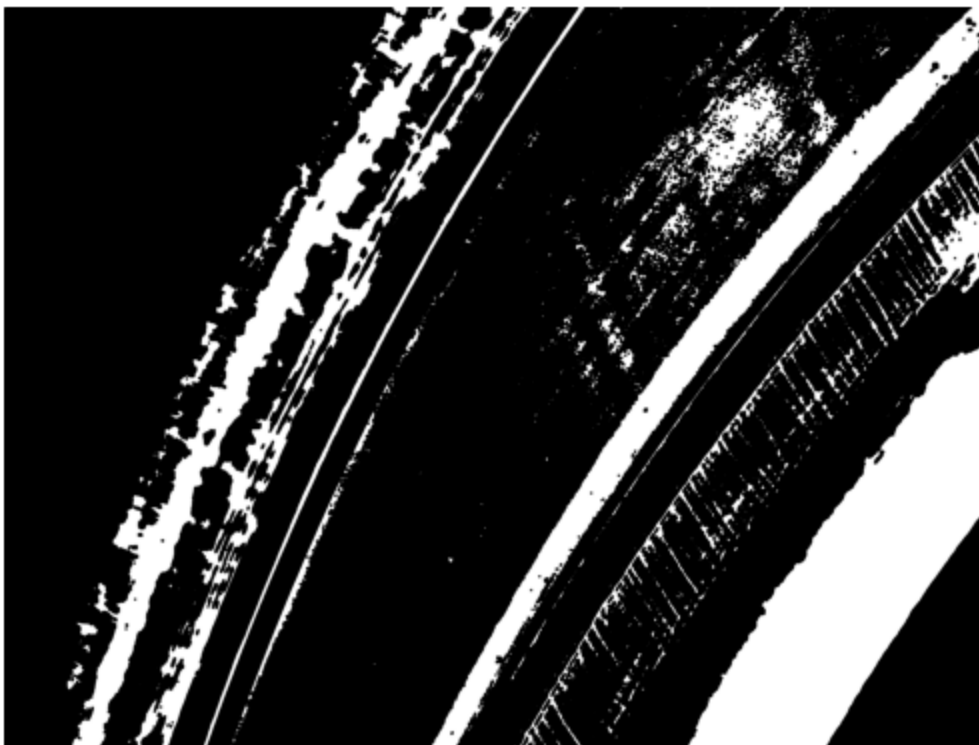
Erosión de la imagen binarizada 8



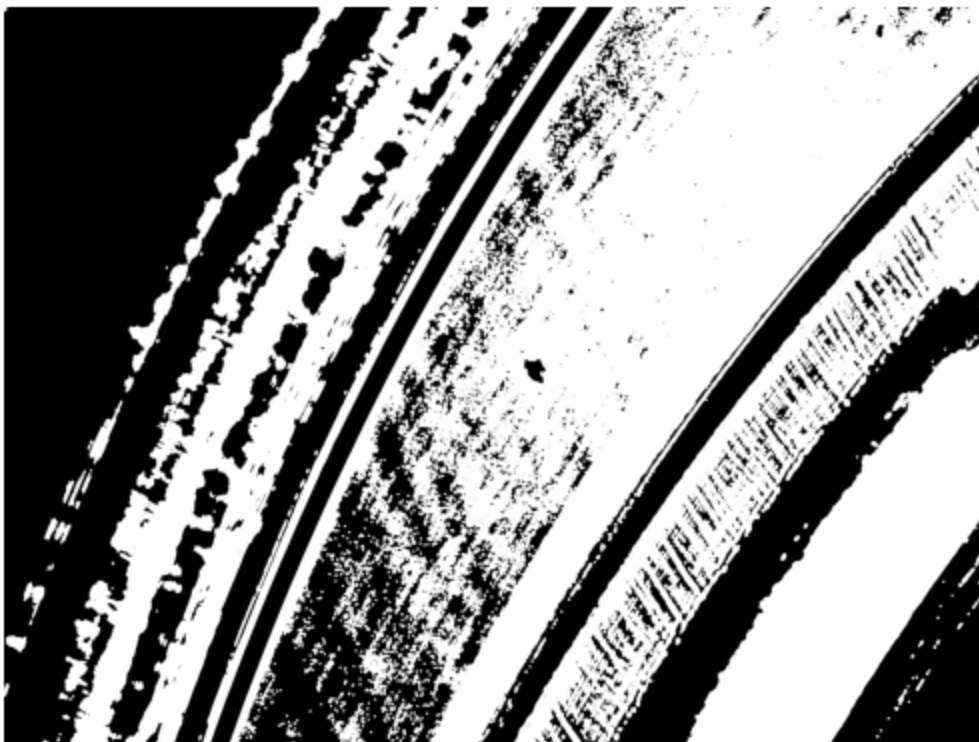
Dilatación de la imagen binarizada 8



Erosión de la imagen binarizada 9



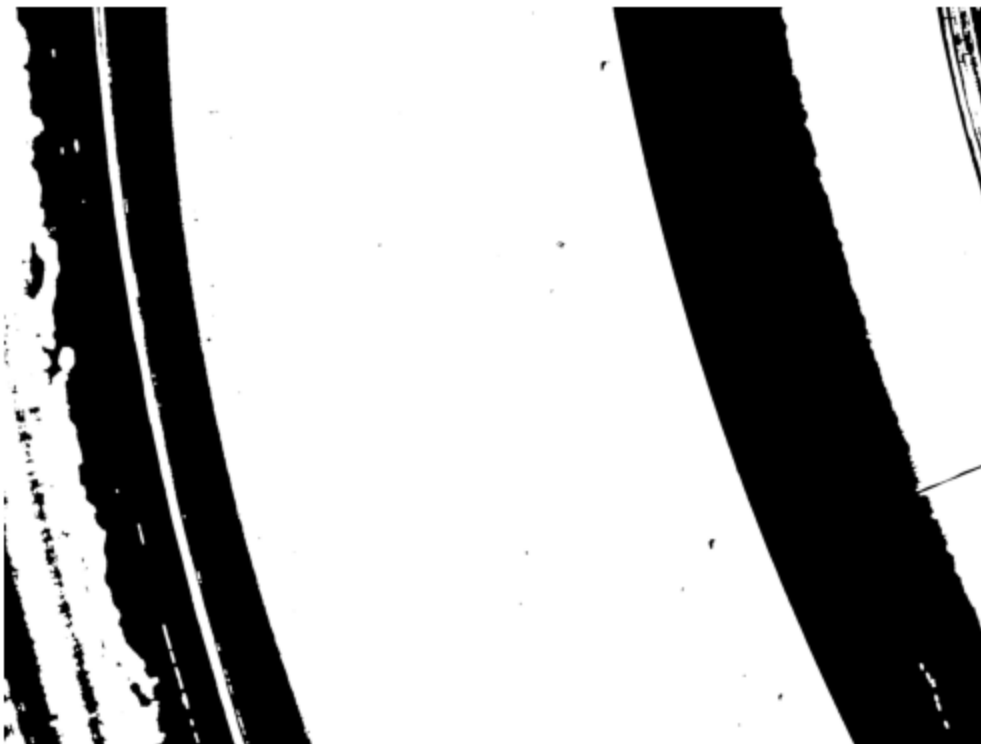
Dilatación de la imagen binarizada 9



Erosión de la imagen binarizada 10



Dilatación de la imagen binarizada 10

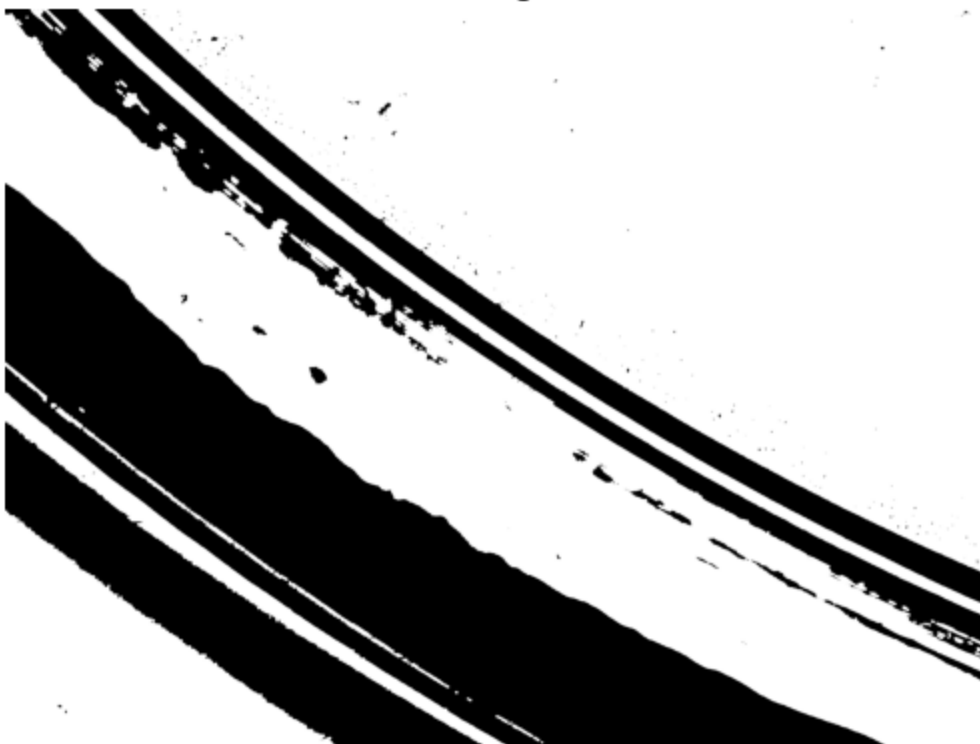




Erosión de la imagen binarizada 11



Dilatación de la imagen binarizada 11



Parece que el umbral inicial de 127 hacía que se perdieran muchos detalles. De la misma manera parece que el kernel de 3x3 no generaba resultados tan diferentes entre dilatación y erosión, por lo que cambié el umbral a 80 y el kernel a 6x6. Esto permitió extraer más features que estaba buscando. Me estaba enfocando en los círculos que se ven presentes en las imagenes, aunque en otros sets de imagenes de nuestro set del reto podemos observar

miotubos, por lo que se tendrían que ajustar otra vez estos valores para extraer de una mejor manera las features que buscamos.