

目录

1	动态规划	2
1.1	背包问题	2
1.1.1	0-1 背包	2
2	拓展欧几里得算法	3
2.1	解不定方程	3
2.2	求解模线性方程 (线性同余方程)	3
2.3	求乘法逆元	3
2.4	线性同余方程组	3
2.5	code	4
3	快速乘幂及矩阵快速幂	7
3.1	快速模乘与快速模幂	7
3.2	矩阵快速幂	9
4	Miller-Rabin 素数检测算法	11
4.1	具体算法	11
4.2	Code	11
5	lucas 及其拓展	12
5.1	lucas 定理	12
5.2	拓展 lucas 的结论	13
5.3	$\binom{n}{m} \bmod N$ 的求取	13
6	欧拉函数	16
7	线性筛	17
8	min 25 筛	17
9	莫比乌斯反演	17
9.1	莫比乌斯函数 $\mu(x)$	18
9.2	整除分块	18
9.3	莫比乌斯反演定理	19
9.3.1	因数形式	19
9.3.2	倍数形式	19
9.4	做题思路或者技巧	19
10	线段树	20
10.1	区间集体加 + 查询区间和最大最小值模板	20
10.2	区间集体加与乘 + 查询区间和线段树模板	24

1 动态规划

1.1 背包问题

1.1.1 0-1 背包

n 个物体，每个物体的费用为 $cost_i$ ，价值为 val_i 。最大允许费用为 max_cost ，问能挑选出来的最大价值是什么。

```
for (int i = 1; i <= max_cost; i++)  
    for (int l = max_cost - i; l >= 0; l--)  
        f[l + i] = max(f[l] + cost[i], f[l + i]);
```

2 拓展欧几里得算法

欧几里得算法直接使用 g++ 中的 `<algorithm>` 库中 `__gcd()` 函数即可。

$$(a, b) = (b, a \bmod b).$$

拓展欧几里得算法用于求出不定方程 $ax + by = (a, b)$ 的一个特解 x_0, y_0 , 顺带求出 (a, b) , 通解 $x = x_0 + \frac{b}{(a, b)}t, y = y_0 - \frac{a}{(a, b)}t (t \in \mathbb{Z})$.

2.1 解不定方程

不定方程 $ax + by = c$ 有解等价于 $(a, b) \mid c$. 据此判断是否有解, 若有解, 假设有一组特解 x'_0, y'_0 , 则它们的 $\frac{c}{(a, b)}$ 倍显然是原不定方程的一组特解。 $x_0 = \frac{c}{(a, b)}x'_0, y_0 = \frac{c}{(a, b)}y'_0$, 而通解依旧是 $x = x_0 + \frac{b}{(a, b)}t, y = y_0 - \frac{a}{(a, b)}t (t \in \mathbb{Z})$.

2.2 求解模线性方程 (线性同余方程)

$$ax \equiv c \pmod{m} \iff ax + my = c.$$

2.3 求乘法逆元

$ab \equiv 1 \pmod{m}$, 则 a 关于模 m 的乘法逆元是 b , b 关于模 m 的乘法逆元是 a 。或者说 Z_m 群中 a 和 b 互为乘法逆元。

用乘法逆元有 $\frac{A}{b} \equiv A \times b^{-1} \pmod{c}$. 当左边的式子 A 是很大的数, 而 b 是小规模数, 且除出来的数一定是整数的时候, 可以用右式边算边模。

求解 $ax \equiv 1 \pmod{m} \iff ax + my = 1$. 解出的 x 即为解, 只是注意需要用通解公式将 x 调整到 Z_m 范围内。

2.4 线性同余方程组

$$\text{方程组 } a_i x \equiv c_i \pmod{m_i} \quad (i = 1, 2, 3, \dots, n)$$

对每一个现行同余方程, 若无解, 则方程组无解; 否则, 可以解得 $x = k_i t_i + x_i, t_i \in \mathbb{Z}$. 而 $x_i \in [0, k_i), k_i = \frac{m_i}{(a_i, m_i)} \leq m_i$. 不妨增加 $x_0 = 0, k_0 = 1$, 即增加式子 $x = t_0 + 0$.

现在考虑同时满足 $x = k_1 t_1 + x_1$ 与 $x = k_2 t_2 + x_2$ 两个约束的 x 能否合并成一个依旧如此形式的一个表达式, 即 $x = k_0 t + x_0$.

联立两个方程, 易得 $k_1 t_1 - k_2 t_2 = x_2 - x_1$, 将其视作关于 t_1, t_2 的不定方程。若这个方程无解, 说明同时满足两个条件的 x 不存在; 否则, 每确定一个 t_1 可以代入 $x = k_1 t_1 + x_1$ 确定一个 x . 如果我们只是解出 t_1 的话, 不妨换成 $k_1 t_1 + k_2 t_2 = x_2 - x_1$, t_1 的每一个解是不变的。

假设 $k_1 t_1 + k_2 t_2 = x_2 - x_1$ 有解, 并且解为 $t_1 = t_{10} + \frac{k_2}{(k_1, k_2)}t, t_{10} \in \left[0, \frac{k_2}{(k_1, k_2)}\right), t \in \mathbb{Z}$.

代入 $x = k_1 t_1 + x_1$ 得 $x = k_1(t_{10} + \frac{k_2}{(k_1, k_2)}t) + x_1 = \frac{k_1 k_2}{(k_1, k_2)}t + (k_1 t_{10} + x_1)$. 而 $k_1 t_{10} + x_1 < \frac{k_1 k_2}{(k_1, k_2)} \iff t_{10} + \frac{x_1}{k_1} < \frac{k_2}{(k_1, k_2)}$. 而 $t_{10} < \frac{k_2}{(k_1, k_2)}$. 注意到 $t_{10}, \frac{k_2}{(k_1, k_2)}$ 是整数, 故 $t_{10} \leq \frac{k_2}{(k_1, k_2)} - 1$. 又 $\frac{x_1}{k_1} < 1$. 这两个不等式相加即可得到

$$t_{10} + \frac{x_1}{k_1} < \frac{k_2}{(k_1, k_2)}$$

。即符合前面定义的形式：

$$(k_1 t_{1_0} + x_1) \in \left[0, \frac{k_1 k_2}{(k_1, k_2)} \right)$$

.

合并为 $x = kt + x_0$ 的形式有：

$$k = \frac{k_1, k_2}{(k_1, k_2)} = [k_1, k_2]$$

$$x_0 = k_1 t_{1_0} + x_1$$

对于写程序，由于我们引入了 $x = x_0 = 0, k = k_0 = 1$ 。可以每次 x_0, k_0 与 x_i, k_i 合并成 x_0, k_0 。故程序迭代是 $x += kt, k = [k, k_i]$ ，其中 t_0 是 $k_0 t_0 + k_i t_i = x_i - x_0$ 的不定方程的最小非负整数解。

程序设计方面爆 long long 的问题及应对策略

由于 k 的迭代是不断求最小公倍数，而特解 x 始终是小于 k 的，因此 k 和 x 可能会增长的很快导致爆 long long。尤其是 k 很容易爆掉。

如何解决爆炸的问题？或许可以用 `__int128`。如果 k 和 x 还是都爆掉了，那么没法子，只能设法自己实现 k 和 x 的存储，注意到解不定方程需要求 (k_0, k_i) 与 $\frac{k_i}{(k_0, k_i)}$ ，所以要大数加减，大数乘除模普通数的实现。估计够呛。

2.5 code

复杂度，拓展欧几里得算法复杂度 $\ln val$ ，不定方程、线性同余方程、逆元都是一次拓欧，其余部分是 $O(1)$ 。线性同余方程组每一个方程需要解 2 个不定方程，其余操作单个都是 $O(1)$ ，复杂度 $O(n \ln val)$ 。

```
// poj 2891 然而poj不支持__int128和C++11
#include <bits/stdc++.h>
typedef __int128 ll;

// 求解不定方程ax+by=(a,b)的一组特解并返回a,b最大公约数
// x,y存储返回的一组特解。易懂version
ll ex_gcd1(ll a, ll b, ll &x, ll &y) {
    if (b) {
        auto d = ex_gcd1(b, a%b, x, y);
        auto x_bac = x;
        x = y; // x设为后
        y = x_bac - a/b * y; // y设为前-a/b*后
        return d;
    } else {
        x = 1; y = 0;
        return a;
    }
}
```

```

// 求解不定方程 $ax+by=(a,b)$ 的一组特解并返回 $a,b$ 最大公约数
//  $x,y$ 存储返回的一组特解。
ll ex_gcd(ll a, ll b, ll &x, ll &y) {
    if (b) {
        auto d = ex_gcd(b, a%b, y, x); // 注意 $x$ 和 $y$ 位置互换了。
        //  $x$ 是后, 无需赋值,  $y$ 是前 $-a/b*$ 后 即  $y -= a/b*x$ 
        y -= a/b*x;
        return d;
    } else {
        x = 1; y = 0;
        return a;
    }
}

// 求解不定方程 $ax+by=c$ .
// 返回值表示是否有解
//  $d$ 存储是 $(a,b)$ 
// 当有解的情况下
//  $x,y$ 存储一组特解, 并且确保 $x$ 是最小的非负整数。
// 通解是 $X=x+(b/d)*t, Y=y-(a/d)*t$   $t$ 是整数。
bool binary_linear_indefinite_equation(ll a, ll b, ll c, ll &x, ll &y, ll &d) {
    d = ex_gcd(a, b, x, y); // solve:  $ax+by=(a,b)$ 
    if (c%d) return false;
    x *= c/d;
    y *= c/d;
    auto k = b/d;
    x = (x%k+k)%k; // 调为最小非负整数
    y = (d-a*x)/b;
    return true;
}

// 线性同余方程 Linear congruence equation
//  $ax = c \pmod m \iff ax+my=c$ 
//  $x$ 存储最小非负解, 通解 $X=x+kt$   $t$ 为整数
// 有解的情况下, 最小非负解 $x$ 肯定在 $[0,m)$ 范围内
bool linear_congruence_equation(ll a, ll c, ll m, ll &x, ll &k) {
    ll y, d;
    auto ans = binary_linear_indefinite_equation(a, m, c, x, y, d);
    k = m/d;
    return ans;
}

// 求 $a$ 在 $\mathbb{Z}m_{<+, *}$ 中的乘法逆元 $x$ 
// 返回逆元是否存在,  $x$ 存储逆元
//  $ax = 1 \pmod m$ 
bool multiplicative_inverse(ll a, ll m, ll &x) {

```

```

    ll k;
    return linear_congruence_equation(a, 1, m, x, k);
    // assert(k == m);
}

// 线性同余方程组 Linear congruence equations
// a_ix = c_i (mod m_i) 共n个
// 可能存在的问题，由于迭代过程中k一直在求最小公倍数，所以可能会爆long long，这
// 个，最佳的方法是直接暴力把ll的定义改为__int128
// 但是要注意__int128的输入输出
// 如果还是爆，我没法子了
bool linear_congruence_equations(int n, ll a[], ll c[], ll m[], ll &x, ll &k) {
    ll x_i, k_i, t, t_i, d;
    x = 0; k = 1;
    for (int i = 0; i < n; ++i) {
        if (!linear_congruence_equation(a[i], c[i], m[i], x_i, k_i))
            return false;
        // kt+x
        // k_it_i+x_i
        if (!binary_linear_indefinite_equation(
            k, k_i, x_i-x, t, t_i, d))
            return false;
        x += k*t;
        k *= k_i/d;
    }
    return true;
}

inline ll read()
{
    ll x = 0;
    bool f = 0;
    char ch = getchar();
    while (ch < '0' || '9' < ch)
        f |= ch == '-', ch = getchar();
    while ('0' <= ch && ch <= '9')
        x = x * 10 + ch - '0', ch = getchar();
    return f ? -x : x;
}

void write(ll a)
{
    if (a < 0)
    {
        putchar('-');
        a = -a;
    }
}

```

```

    }
    if (a >= 10)
    {
        write(a / 10);
    }
    putchar(a % 10 + '0');
}

const int kMaxN = 10000;
ll a[kMaxN]; // ax=c (mod c)
ll m[kMaxN];
ll c[kMaxN];
void solve(int n) {
    for (int i = 0; i < n; ++i) {
        a[i] = 1;
        m[i] = read();
        c[i] = read();
    }
    ll x,k;
    auto ans = linear_congruence_equations(n,a,c,m,x,k);
    if (ans) {
        write(x);
        putchar('\n');
    } else
        puts("-1");
}

int main()
{
    int n;
    while (scanf("%d",&n) != EOF) {
        solve(n);
    }
}

```

3 快速乘幂及矩阵快速幂

3.1 快速模乘与快速模幂

时间复杂度: 快速乘、普通快速幂 $O(\log_2 n)$, 使用快速乘的快速幂 $O(\log_2 n \times \log_2 \max_val) = O(\log_2 n \times \log_2 \text{mod})$

```

struct mod_sys{
    typedef long long ll;
    ll mod;

```

```

// mod_sys类初始化设置模数
inline void set_mod(ll mod0) {mod = mod0;}
// 返回a在[0,mod)内标准等价的数, 即数学意义上的a%mod
inline ll to_std(ll a) {return (a%mod+mod)%mod;}
// 计算数学意义上的a*n%mod
ll mlt(ll a, ll n) {
    a = to_std(a); n = to_std(n);
    if (0 == a || 0 == n) return 0;
    // 始终维持要求的数可以表示为n(a)+t
    ll t = 0;
    while (n > 1) {
        if (n&1) t = (t+a)%mod;
        n >>= 1; a = (a<<1)%mod;
    }
    return (a+t)%mod; // now n = 1
}
// 计算数学意义上的a^n%mod 输入应当a,n>=0
ll pow(ll a, ll n)
{
    if (n == 0) return 1%mod;
    a = to_std(a);
    // 始终维持要求的数可以表示为(a)^n*t
    ll t = 1;
    while (n > 1)
    {
        if (n&1) t = t*a%mod;
        n >>= 1; a = a*a%mod;
    }
    return a*t%mod; // now n = 1
}
// 计算数学意义上的a^n%mod 输入应当a,n>=0
// 此版本使用quick_mlt防止相乘爆ll
ll pow_v2(ll a, ll n)
{
    if (n == 0) return 1%mod;
    a = to_std(a);
    // 始终维持要求的数可以表示为(a)^n*t
    ll t = 1;
    while (n > 1)
    {
        if (n&1) t = mlt(t,a);
        n >>= 1; a = mlt(a,a);
    }
    return mlt(t,a); // now n = 1
}
};

```


3.2 矩阵快速幂

矩阵乘法时间复杂度: $n \times m$ 与 $m \times r$ 的矩阵相乘, 复杂度 $O(nmr)$ 。计算 A^n . 矩阵乘法的次数 $O(\log_2 n)$, 总复杂度 $|A|^3 \log_2 n$ 。

```
// 除非是设置单位矩阵, 否则必须调用set_size进行设置大小并清零(或指定值)的初始化
// 所有函数都预设传入了正确的参数
// 矩阵乘法使用取模版, 加减数乘未取模(默认它们不爆) 因为一般题目也没这些操作
struct mtr{
    int r_sz, c_sz;
    typedef ll item_type;
    typedef vector<item_type> row_type;
    vector<row_type> data;
    mtr():r_sz(0),c_sz(0),data({})
    // 设置大小, 并且全部元素设置为item_val值
    void set_size(int r_size, int c_size, int item_val = 0) {
        r_sz = r_size; c_sz = c_size;
        data.resize(r_sz);
        for (auto &row : data)
            row.resize(c_sz, item_val);
    }
    inline bool is_square() { return r_sz == c_sz; }
    // inline row_type& operator()(int r) { return data[r]; }
    // inline item_type& operator()(int r,int c) { return data[r][c];}

    // 会自动调用set_size,调用之前请勿调用set_size
    // 设置成n阶单位矩阵
    void set_identity(int n) {
        set_size(n, n, 0);
        for (int i = 0; i < n; ++i)
            data[i][i] = 1;
    }
    void in() {
        for (int i = 0; i < r_sz; ++i)
            for (int j = 0; j < c_sz; ++j)
                scanf("%lld", &data[i][j]);
    }
    // 矩阵输出, 主要为了调试
    void out() {
        for (auto &row : data) {
            for (auto &cell : row)
                cout<<cell<<" ";
            cout<<"\n";
        }
    }
    // 矩阵加, 假设传参合法
    mtr operator+(const mtr& obj) const {
```

```

        mtr ans;
        ans.set_size(r_sz, c_sz);
        for (int i = 0; i < r_sz; ++i)
            for (int j = 0; j < c_sz; ++j)
                ans.data[i][j] = data[i][j] + obj.data[i][j];
        return ans;
    }

    mtr operator-(const mtr& obj) const { /*只要把加法改成减法即可*/}
    // 矩阵数乘 数在右边
    // 数乘 数在左边必须在类外边用函数实现，模板不提供，容易改出来
    mtr operator*(item_type obj) const { /*只要把加法改成*obj即可*/}
    // 所有元素对mod取模(数学意义)
    void get_mod(ll mod) { /*只要把加法改成(data[i][j]%mod+mod)%mod再%mod即可*/}
    // 矩阵乘法 不用运算符乘号进行重载，便于增加mod参数修改成取模版
    // 默认元素乘法不爆long long，否则需要引入mod_sys模板
    // 默认待两个输入矩阵已经get_mod规约过了。
    mtr mlt(const mtr& obj, ll mod) const {
        mtr ans;
        ans.set_size(r_sz, obj.c_sz);
        for (int i = 0; i < r_sz; ++i)
            for (int j = 0; j < obj.c_sz; ++j) {
                item_type t = 0;
                for (int k = 0; k < c_sz; ++k)
                    t = (t+(data[i][k]*obj.data[k][j])%mod)%mod;
                ans.data[i][j] = t;
            }
        return ans;
    }

    // 预设n>=0
    mtr pow(ll n, ll mod) const {
        mtr a = *this;
        mtr t;
        t.set_identity(r_sz);
        // (a)^n*t
        if (n == 0) return t;
        while (n>1) {
            if (n&1) t = a.mlt(t, mod);
            n >>= 1; a = a.mlt(a, mod);
        }
        return a.mlt(t, mod);
    }
};

```

4 Miller-Rabin 素数检测算法

其基于以下两个定理。

1. Fermat 小定理若 n 是素数, 则 $\forall a(a \not\equiv 0 \pmod{n})$, 有 $a^{n-1} \equiv 1 \pmod{n}$.
2. 二次探测定理若 n 是素数, 则 $x^2 \equiv 1 \pmod{n}$ 只有平凡根 $x = \pm 1$, 即 $x = 1, x = n - 1$.

4.1 具体算法

假设 n 是奇数, 令 $n = m \times 2^q (q \geq 1)$, 其中 m 是奇数. 对于序列 $a^m \bmod n, a^{2m} \bmod n, a^{4m} \bmod n, \dots, a^{2^{q-1}m} \bmod n$. 最后一项就是费马小定理中的 a^{n-1} , 并且每一项都是前一项的平方. 我们一项一项往后计算。

- 若当前项为 1, 后面每一项显然都是 1. 而根据二次探测定理, n 是素数必须前面一项是 1 或 $n-1$. 如果不符合, 断言不是素数; 符合, 断言是素数。
- 若当前项不是 1, 暂时不断言, 接着往后算. 除非当前是最后一项了, 那么断言不是素数。

当然, 如果第一项是 1, 由于不存在二次探测的方程, 所以不检验前面一项 (或者认为前面一项符合条件)。

4.2 Code

使用了快速幂模和快速幂加模板 `mod_sys`. 下面代码只是 miller-rabin 核心代码。

```
// 如果只是int范围内, 可以将pow_v2改为pow, mlt改为普通乘法
bool miller_rabin(ll a, ll n, ll q, ll m, mod_sys& mod) {
    a = mod.pow_v2(a, m);
    bool is_ordinary = true;
    for (int i = 0; i < q; ++i) {
        if (a == 1) {
            return is_ordinary;
        } else {
            is_ordinary = (a == n-1);
            a = mod.mlt(a, a);
        }
    }
    return (a==1)&&(is_ordinary); // 最后一项
}

// 使用miller_rabin检测是否是素数
const int kCheckCnt = 8;
// 为了随机数
random_device rd;
mt19937_64 gen(rd());
bool miller_rabin(ll n) {
```

```

    if (n == 2) return true;
    if ((n <= 2) || (n&1^1)) return false;
    // 2^q×m表示原本输入的n-1
    ll m = n, q = 0;
    do { m >>= 1; ++q; } while(m&1^1);
    // 随机数生成, [1,n-1] 均匀分布
    uniform_int_distribution<> dis(1, n-1);
    mod_sys mod;
    mod.set_mod(n);
    for (int i = 0; i < kCheckCnt; ++i)
        if (!miller_rabin(dis(gen), n, q, m, mod))
            return false;
    return true;
}

```

5 lucas 及其拓展

5.1 lucas 定理

$$\binom{n}{m} \bmod p = \binom{\lfloor \frac{n}{p} \rfloor}{\lfloor \frac{m}{p} \rfloor} \binom{n \bmod p}{m \bmod p} \bmod p = \binom{n/p}{m/p} \binom{n \% p}{m \% p} \bmod p$$

先预先求出 $i!$ ($i \in [0, p)$), 并利用费马小定理和快速幂乘求出每一个 $i!$ 的逆元 $(i!)^{-1}$ 。求 $\binom{n}{m} \bmod p$, 当 $m = 0$ 直接就是 1。若 n, m 都在 p 范围内, 则直接转化为 $n! \times (m!)^{-1} \times [(n-m)!]^{-1}$ 。否则就是 lucas 定理缩小规模。

对一个固定的 p , 预处理求阶乘及快速幂求其逆元, 时间复杂度 $O(p \log_2 p)$ 。空间复杂度 $O(p)$ 。预处理之后, 单次求 $\binom{n}{m} \bmod p$ 复杂度 $O(\log_p m)$

```

void prepare(ll p, vector<ll>&fac, vector<ll>&inv_fac) {
    fac.resize(p); inv_fac.resize(p);
    mod_sys mod;
    mod.set_mod(p);
    fac[0] = 1;
    inv_fac[0] = 1;
    for (int i = 1; i < p; ++i) {
        fac[i] = (fac[i-1]*i)%p;
        inv_fac[i] = mod.pow(fac[i], p-2); // 既然能枚举一遍, p*p 不应该爆ll
    }
}

// 输入预设 0<=n,m<p
inline ll combination(ll n, ll m, ll p, vector<ll>&fac, vector<ll>&inv_fac) {
    if (n < m) return 0;
    return fac[n]*inv_fac[m]%p*inv_fac[n-m]%p;
}

```

```

11 lucas(ll n, ll m, ll p, vector<ll>&fac, vector<ll>&inv_fac) {
    if (n < m) return 0;
    ll ans = 1;
    while(true) {
        if (m == 0) return ans;
        if (n < p && m < p) return ans*combination(n,m,p,fac,inv_fac)%p;
        ans = ans * combination(n%p,m%p,p,fac,inv_fac)%p;
        n/=p; m/=p;
    }
}

```

5.2 拓展 lucas 的结论

$$\binom{n}{m} \equiv p^{k_1-k_2-k_3} \times b_1 \times b_2^{-1} \times b_3^{-1} \times c^{u_1-u_2-u_3} \times \frac{k_1!}{k_2! \times k_3!} \pmod{p^w}$$

1. 当 $r_1 \geq r_2$ 时, $k_1 = k_2 + k_3$, 故上面这个式子最后分式的部分 $\frac{k_1!}{k_2! \times k_3!} = \binom{k_1}{k_2}$.
2. 当 $r_1 < r_2$ 时, $k_1 = k_2 + k_3 + 1$, 最后的那个分式无法直接变成组合数, 但是我们只需要分子分母同时乘以 $k_1 - k_2$, 即可变成组合数。 $\frac{k_1!}{k_2! \times k_3!} = (k_1 - k_2) \times \binom{k_1}{k_2}$

各个字母代表的含义。

与 $n, m, n-m$ 有关的量 k, r, u, v 分别用下标 1, 2, 3 区分。

k, r 是除以 p 的商与余数, u, v 是除以模数 p^w 的商与余数。

b 是 $n!(m! \text{ 或 } (n-m)!)$ 最后剩下的 v 个数中不是 p 的倍数的数的乘积。

c 是 $[1, p^w]$ 中不是 p 的倍数的数的乘积。

从结论中的式子可以看到 b, c 我们只关注模 p^k 意义下的值, 因此可以预先求出 $[1..i]$ 中不是 p 的倍数的数的乘积 $f(i)$ (模 p^k 意义下的)。

5.3 $\binom{n}{m} \bmod N$ 的求取

N 是任意正整数。对 N 进行素数分解。 $N = \prod_{i=1}^q p_i^{k_i}$. 对 $\binom{n}{m} \bmod p_i^{k_i}$ 问题, 可以通过上一小节的拓展 lucas 求得, 记答案是 c_i . 于是得到了 q 个线性同余方程, 即线性同余方程组 $\binom{n}{m} \equiv c_i \pmod{p_i^{k_i}}$ ($1 \leq i \leq q$). 对于线性同余方程组, 并且注意到模数 $p_i^{k_i}$ 两两互质, 可以用中国剩余定理 (也可以用拓欧) 解出其通解 $x = x_0 + kt$. 并且由于模数互质, $k = \text{lcm}(p_i^{k_i}) = N$ ($1 \leq i \leq q$). 所以在 $[0, N)$ 内只有一个特解 x_0 , 而这个特解就是 $\binom{n}{m} \bmod N$.

```

11 pow(ll a, ll n)
{
    if (n == 0) return 1;

```

```

// 始终维持要求的数可以表示为(a)^n*t
ll t = 1;
while (n > 1)
{
    if (n&1) t = t*a;
    n >>= 1; a = a*a;
}
return a*t; // now n = 1
}

// 极端情况下i*i会爆ll, 要改成n开根号 (效率低)
// 质因数分解, p_i^{k_i} 共q项 返回q
int factor(ll n, vector<ll>&p, vector<int>&k) {
    p.clear(); k.clear();
    if (n <= 1) return 0;
    int q = 0;
    for (ll i = 2; i*i <= n; ++i) {
        if (!(n%i)) {
            p.push_back(i);
            k.push_back(0);
            do {n /= i; ++k[q];} while (!(n%i));
            ++q;
        }
    }
    if (n > 1) {
        p.push_back(n);
        k.push_back(1);
        ++q;
    }
    return q;
}

// 求C(n,m)%(p^k)
const ll kMaxPk = 1000000;
// f[i]表示1..i中不是p的倍数的数的乘积(%pk) inv_f则是相应的逆元
ll f[kMaxPk], inv_f[kMaxPk];
ll ex_lucas(ll n, ll m, ll p, ll k, ll pk) {
    ll k1,k2,k3,r1,r2,r3,u1,u2,u3,v1,v2,v3;
    ll ans = 1;
    f[0] = 1; inv_f[0] = 1;
    for (ll j = 1; j < pk; ++j) {
        if (j%p) {
            f[j] = (f[j-1]*j)%pk;
            multiplicative_inverse(f[j],pk,inv_f[j]); // 肯定存在逆元
        } else {
            f[j] = f[j-1];

```

```

        inv_f[j] = inv_f[j-1];
    }
}
while(1) {
    if (m == 0) return ans;
    k1 = n/p, r1 = n%p;
    k2 = m/p, r2 = m%p;
    k3 = (n-m)/p, r3 = (n-m)%p;
    u1 = n/pk, v1 = n%pk;
    u2 = m/pk, v2 = m%pk;
    u3 = (n-m)/pk, v3 = (n-m)%pk;
    if (k1-k2-k3) { // == 1
        ans = (ans*p)%pk;
    } // else == 0
    ans = (ans*f[v1])%pk;
    ans = (ans*inv_f[v2])%pk;
    ans = (ans*inv_f[v3])%pk;
    if (u1-u2-u3) { // == 1
        ans = (ans*f[pk-1])%pk;
    } // else == 0
    if (r1 < r2) ans = ans*((k1-k2)%pk)%pk;
    n = k1; m = k2;
}
}

const int kMaxQ = 30;
ll a[kMaxQ];
ll c[kMaxQ];
ll mm[kMaxQ];

// 返回C(n,m)%N N的分解因式后最大的x=p^k
// 可以开x大小的数组
ll ex_lucas_N(ll n, ll m, ll N) {
    vector<ll>p;
    vector<int>k;
    int q = factor(N,p,k);
    for (int i = 0; i < q; ++i) {
        a[i] = 1;
        mm[i] = pow(p[i],k[i]);
        c[i] = ex_lucas(n,m, p[i], k[i], mm[i]);
    }
    ll ans, kk;
    linear_congruence_equations(q,a,c,mm,ans,kk);
    return ans;
}

```

6 欧拉函数

$\phi(n)$ 表示 1 到 n 中与 n 互素的个数.

$$\text{公式 } \phi(n) = n \prod_{p|n \& p \in P} 1 - \frac{1}{p}$$

$\phi(1..n)$ 总体求解可用线性筛 $O(n)$ 求出.

单个 $\phi(n)$ 可用分解质因数法直接用公式 $O(\sqrt{n})$ 求出。

```
// 时间复杂度sqrt(n)求phi(n) n最大1e12-1e14的级别
// more beautiful version, but slower (just a little bit)
ll phi(ll n) {
    ll a = n;
    for (ll p = 2; p * p <= n; ++p)
        if (!(n % p)) {
            do
                n /= p;
            while (!(n % p));
            a = a / p * (p - 1);
        }
    if (n > 1) a = a / n * (n - 1); // the rest n is a prime
    return a;
}

// 计算1--n的所有phi(i) 线性时空复杂度, n应该最大是1e7级别的
void get_all_phi(int n, vector<int>& phi) {
    phi.resize(n + 1);
    vector<bool> is_prime(n + 1, true);
    vector<int> prime;
    is_prime[1] = is_prime[0] = false;
    phi[1] = 1;
    for (int i = 2; i <= n; ++i) {
        if (is_prime[i]) {
            prime.push_back(i);
            phi[i] = i - 1;
        }
        for (auto p : prime) {
            if (i * p > n) break;
            is_prime[i * p] = false;
            if (i % p) {
                // i不具有素因子p, i*p对于素因子p来讲次数=1. 贡献是(p-1)
                phi[i * p] = phi[i] * (p - 1);
            } else {
                phi[i * p] = phi[i] * p; // i具有素因子p, 则i*p对于欧拉函数值来讲乘以p
                break; // 保证每个数只被最小素因子访问到。
            }
        }
    }
}
```



```

    }
  }
}

```

7 线性筛

时空复杂度 $O(n)$.

```

void linear_sieve(int n, vector<int>& f) {
    f.resize(n + 1);
    vector<bool> is_prime(n + 1, true);
    vector<int> prime;
    is_prime[1] = is_prime[0] = false;
    f[1] = 1;
    for (int i = 2; i <= n; ++i) {
        if (is_prime[i]) {
            prime.push_back(i);
            // code here for i 当i为素数
        }
        for (auto p : prime) {
            if (i * p > n) break;
            is_prime[i * p] = false;
            if (i % p) {
                // code here for (i * p), 当(i * p)关于素因子p的次数大于等于2
            } else {
                // code here for (i * p), 当(i * p)关于素因子p的次数仅仅为1
                break; // 保证每个数只被最小素因子访问到。保证线性。
            }
        }
    }
}

```

8 min 25 筛

min 25 筛即基于质因数分解的亚线性函数前缀和求法，可以在 $O(\frac{n^{\frac{3}{4}}}{\log n})$ 的时间内求积性函数 $f(x)$ 的前缀和。要求 $f(p)$ 是一个关于 p 的简单多项式， $f(p^c)$ 可以快速计算。

9 莫比乌斯反演

F 是已知函数， f 是未知函数。 $\mu(x)$ 是固定函数，即莫比乌斯函数。

9.1 莫比乌斯函数 $\mu(x)$

- $\mu(1) = 1$
- x 为不同的质数的乘积。若质数个数为奇数，则 $\mu(x) = -1$ ；偶数个 $\mu(x) = 1$ 。
- 剩下的情况，即 x 的某个素因子的次数大于等于 2. $\mu(x) = 0$ 。

莫比乌斯函数是积性函数， 10^7 规模的数据，故可用线性筛思想解决，否则需要使用杜教筛。

```
// 计算所有的  $\mu(x)$   $x$  in  $[1..n]$ . 线性复杂度。
void get_all_mu(int n, vector<int>&mu) {
    mu.resize(n+1);
    vector<bool>is_prime(n+1, true);
    vector<int>prime;
    is_prime[1] = is_prime[0] = false; mu[1] = 1;
    for (int i = 2; i <= n; ++i) {
        if (is_prime[i]) {
            prime.push_back(i);
            mu[i] = -1;
        }
        for (auto p : prime) {
            if (i*p > n) break;
            is_prime[i*p] = false;
            if (i%p) {
                mu[i*p] = -mu[i]; // i不具有素因子p, 具有积性
            } else {
                mu[i*p] = 0; // i具有素因子p, 则i*p具有素因子的平方的因子
                break; // 保证每个数只被最小素因子访问到。
            }
        }
    }
}
```

9.2 整除分块

基本形式 $\sum_{i=1}^n \lfloor \frac{n}{i} \rfloor$. 假设 n 的因数从小到大保存在 $d[1..k]$ 中。

$$d = (d_1, d_2, d_3, \dots, d_k) \quad (1)$$

显然 $i \in (d_j, d_{j+1}]$ 时 $\lfloor \frac{n}{i} \rfloor$ 结果相同, 假设结果为 k , 则 $d_{j+1} = \lfloor \frac{n}{k} \rfloor$ 。因此可以一段一段区间的跳跃求和, 将复杂度降到 \sqrt{n} 。

大多数时候不是基本形式, 而是基本形式乘以一个函数求和。这个时候, 可以对这个函数求前缀和, 然后用整除分块的代码做一下变通即可。

```

for(int l=1,r;l<=n;l=r+1) {
    r=n/(n/l);
    ans+=(r-l+1)*(n/l)*(sum[r]-sum[l-1]); // sum是乘以函数的前缀和
}

```

9.3 莫比乌斯反演定理

9.3.1 因数形式

d 取遍 n 的所有因数。 $F(n) = \sum_{d|n} f(d)$, 反演求出未知的 f 的表达式为 $f(n) = \sum_{d|n} \mu(d) F(\frac{n}{d}) = \sum_{d|n} F(d) \mu(\frac{n}{d})$

9.3.2 倍数形式

d 取遍 n 的所有倍数。 $F(n) = \sum_{n|d} f(d)$, 反演求出未知的 f 的表达式为 $f(n) = \sum_{n|d} \mu(\frac{d}{n}) F(d)$.

9.4 做题思路或者技巧

1. 构造能够直接写出表达式的已知函数 F , 然后尝试因数或者倍数形式的小 f .
 2. 利用反演定理求出 f 的表达式。
 3. 将 ans 用小 f 的形式表达出来。可能还是一个关于 f 的 Σ 求和式。
 4. 代入 f 的反演结果, 根据数学尝试变换枚举变量的顺序。
 5. 与 \gcd 有关的莫比乌斯反演。一般我们都是套路地去设 $f(d)$ 为 $\gcd(i, j) = d$ 的个数, $F(n)$ 为 $\gcd(i, j) = d$ 的倍数的个数。
 6. 注意最后的式子是不是包含一个整除分块的部分。
-

10 线段树

采用左闭右开区间模式。数组元素、线段树节点下标通通从 0 开始记。 $p = (ch - 1)/2, l = 2p + 1, r = 2p + 2$.

元素个数为 $item_sz$, 线段树节点数组大小 $seg_nd_sz = 2^{\lceil \log_2 item_sz \rceil + 1} - 1 < 2^{\log_2 item_sz + 1 + 1} = 4 \times item_sz$. 放缩操作是向上取整的结果肯定小于直接加 1 的结果, 并且还没有减去最后需要减去的 1. 所以, 简单奢侈的方式是直接开 4 倍。

lazy 标记, 就是记录区间中元素共有的操作。节点的最值、和等标记是不考虑节点自身的 lazy 标记的结果, 但是这些标记由子节点求解的时候需要考虑子节点的 lazy 标记; 但是对于最值、和等的询问, 返回的值是考虑了 lazy 标记的结果。

即 mx, mn, sum 标记的值和 get_min, get_mn, get_sum 的返回的值不一定相同。

10.1 区间集体加 + 查询区间和最大最小值模板

```
#include <bits/stdc++.h>
using namespace std;
typedef long long ll;

namespace lly {
    // 所有下标符合C++风格
    // 奢侈做法: 使用全局变量开4倍数组。
    // 最小值, 最大值, 区间和, 区间加相同数模板
    // 考场抄代码所有item_type, sum_type 换成ll即可
    struct segment_tree {
        // 最大的初始数组大小和响应的线段树节点数组最大大小。
        const static int kMaxItemSize = 100000;
        const static int kMaxSegTreeSize = kMaxItemSize << 2;

        int item_sz;
        int seg_sz;
        int &n = item_sz;
        int &stn = seg_sz;

        typedef ll item_type;
        typedef ll sum_type;

        struct nd {
            int l, r;
            item_type mx; // max
            item_type mn; // min
            sum_type sm; // sum flag
            // lazy flags
            item_type all_add; // lazy 标记, 表示区间内的数都要加上的数
        };
    };
}
```

```

// other flags
inline void add(item_type a) {
    all_add += a;
    mx += a;
    mn += a;
    sm += (sum_type)(r-1)*a;
}
inline int mid() { return l + (r - l) / 2; }
};

item_type a[kMaxItemSize];
nd nds[kMaxSegTreeSize];

void init(int cnt) { // 屏幕输入数组a版本
    n = cnt;
    for (int i = 0; i < n; ++i) scanf("%lld", &a[i]); // cin >> a[i];
    seg_sz = (2 << (int)(ceil( log2(item_sz) ))) - 1;
}

void init(item_type src[], int cnt) { // 内存数组输入数组a版本
    n = cnt;
    for (int i = 0; i < n; ++i) a[i] = src[i];
    seg_sz = (2 << (int)(ceil( log2(item_sz) ))) - 1;
}

inline int parent(int x) { return (x - 1) >> 1; }
inline int lchild(int x) { return (x << 1) | 1; }
inline int rchild(int x) { return (x << 1) + 2; }

inline void build() { build(0, n, 0); }

inline void set_flags(int root, int i) { // nds[root]用a[i]设置各类标志
    auto &p = nds[root];
    p.l = i;
    p.r = i + 1;
    p.mx = a[i];
    p.mn = a[i];
    p.sm = a[i];
}

inline void merge_flags(int root) {
    auto &p = nds[root];
    auto &l = nds[lchild(root)];
    auto &r = nds[rchild(root)];
    p.l = l.l;
    p.r = r.r;

```

```

    p.mx = max(l.mx, r.mx);
    p.mn = min(l.mn, r.mn);
    p.sm = l.sm + r.sm + p.all_add * (sum_type)(p.r - p.l);
}

void build(int l, int r, int root) {
    nds[root].all_add = 0;
    if (l + 1 == r) {
        set_flags(root, l);
        return;
    }
    int m = l + (r - l) / 2;
    build(l, m, lchild(root));
    build(m, r, rchild(root));
    merge_flags(root);
}

// [l,r)区间的数都加上val
void add(int l, int r, item_type val, int root = 0) {
    if (l == nds[root].l && r == nds[root].r) {
        nds[root].add(val);
        return;
    }
    int m = nds[root].mid();
    if (r <= m) { // only left part
        add(l, r, val, lchild(root));
    } else if (l >= m) { // only right part
        add(l, r, val, rchild(root));
    } else {
        add(l, m, val, lchild(root));
        add(m, r, val, rchild(root));
    }
    merge_flags(root);
}

item_type get_max(int l, int r, int root = 0) {
    if (l == nds[root].l && r == nds[root].r) {
        return nds[root].mx;
    }
    // 勿忘加上all_add lazy标记
    int m = nds[root].mid();
    if (r <= m) { // only left part
        return get_max(l, r, lchild(root)) + nds[root].all_add;
    } else if (l >= m) { // only right part
        return get_max(l, r, rchild(root)) + nds[root].all_add;
    } else {

```

```

        return max(get_max(l, m, lchild(root)), // left
                   get_max(m, r, rchild(root)) // right
                   + nds[root].all_add;
    }
}

item_type get_min(int l, int r, int root = 0) {
    if (l == nds[root].l && r == nds[root].r) {
        return nds[root].mn;
    }
    // 勿忘加上all_add lazy标记
    int m = nds[root].mid();
    if (r <= m) { // only left part
        return get_min(l, r, lchild(root)) + nds[root].all_add;
    } else if (l >= m) { // only right part
        return get_min(l, r, rchild(root)) + nds[root].all_add;
    } else {
        return min(get_min(l, m, lchild(root)), // left
                   get_min(m, r, rchild(root)) // right
                   + nds[root].all_add;
    }
}

sum_type get_sum(int l, int r, int root = 0) {
    if (l == nds[root].l && r == nds[root].r) {
        return nds[root].sm;
    }
    // 勿忘加上all_add lazy标记
    int m = nds[root].mid();
    ll lazy = nds[root].all_add * (sum_type)(r - l);
    if (r <= m) { // only left part
        return get_sum(l, r, lchild(root)) + lazy;
    } else if (l >= m) { // only right part
        return get_sum(l, r, rchild(root)) + lazy;
    } else {
        return get_sum(l, m, lchild(root)) // left
               + get_sum(m, r, rchild(root)) // right
               + lazy;
    }
}

void out() {
    cout << "n = " << n << "\n";
    for (int i = 0; i < n; ++i) cout << a[i] << " ";
    cout << "\n";
}

```

```

};
}; // namespace lly

lly::segment_tree tr;

int main() {
    // 洛谷 P3372 【模板】线段树 1

    int n, m;
    //cin>>n>>m;
    scanf("%d%d", &n, &m);
    tr.init(n);
    tr.build();

    int o, x, y;
    ll k;
    for (int i = 0; i < m; ++i) {
        //cin>>o>>x>>y;
        scanf("%d%d%d", &o, &x, &y);
        --x;
        if (o == 1) { // [x,y)内都加上k
            scanf("%lld", &k);
            tr.add(x, y, k);
        } else { // 询问区间和
            auto sum = tr.get_sum(x, y);
            printf("%lld\n", sum);
        }
    }
    return 0;
}

```

10.2 区间集体加与乘 + 查询区间和线段树模板

```

#include <bits/stdc++.h>
using namespace std;
typedef long long ll;

namespace lly {
    // 所有下标符合C++风格
    // 奢侈做法：使用全局变量开4倍数组。
    // 考场抄代码所有item_type, sum_type 换成ll即可
    // 支持区间和查询(%mod) 区间集体乘k, 区间集体加k
    // kMaxItemSize是最大的原始数据数组的大小
    // 区间加 下传所有路径上的mlt标记

```



```

// 区间乘 下传所有路径上的mlt标记和add标记
// 注意考场上抄代码敲完一个函数，别的函数可以复制然后粘贴替换，别少替换了。
struct segment_tree {
    // 最大的初始数组大小和响应的线段树节点数组最大大小。
    const static int kMaxItemSize = 100000; // 可手动更换
    const static int kMaxSegTreeSize = kMaxItemSize << 2;

    ll mod;

    int item_sz;
    int seg_sz;
    int &n = item_sz;
    int &stn = seg_sz;

    typedef ll item_type;
    typedef ll sum_type;

    struct nd {
        int l, r;
        sum_type sm; // sum flag
        // lazy flags
        item_type all_add; // lazy 标记，表示区间内的数都要加上的数
        sum_type all_mlt; // lazy 标记，表示区间内的数都要乘以的数
        // 运算顺序，先乘后加，即先乘以all_mlt再加上all_add; 先儿子运算，后父亲运算。
        // 因此区间*xk操作，需要把all_add标记乘以k

        // other flags
        inline int mid() { return l + (r - l) / 2; }
        inline void set_basic(int l, int r) {
            this->l = l;
            this->r = r;
            all_add = 0;
            all_mlt = 1;
        }
        inline void add(item_type a, ll mod) {
            a %= mod;
            all_add = (all_add + a) % mod;
            sm = (sm + (sum_type)(r - l) * a) % mod;
        }
        inline void mlt(item_type m, ll mod) {
            m %= mod;
            all_add = (all_add * (sum_type)m) % mod;
            all_mlt = (all_mlt * m) % mod;
            sm = (sm * m) % mod;
        }
    };
};

```

```

};

item_type a[kMaxItemSize];
nd nds[kMaxSegTreeSize];

void init() { // 屏幕输入数组a版本,需要先确定n
    for (int i = 0; i < n; ++i) scanf("%lld", a + i); // cin >> a[i];
    seg_sz = (2 << (int)(ceil(log2(item_sz)))) - 1;
}

void init(item_type src[], int cnt) { // 内存数组输入数组a版本
    n = cnt;
    for (int i = 0; i < n; ++i) a[i] = src[i];
    seg_sz = (2 << (int)(ceil(log2(item_sz)))) - 1;
}

inline int parent(int x) { return (x - 1) >> 1; }
inline int lchild(int x) { return (x << 1) | 1; }
inline int rchild(int x) { return (x << 1) + 2; }

inline void build() { build(0, n, 0); }

inline void set_flags(int root, int i) { // nds[root]用a[i]设置各类标志
    auto &p = nds[root];
    p.sm = a[i];
}

inline void merge_flags(int root) {
    auto &p = nds[root];
    auto &l = nds[lchild(root)];
    auto &r = nds[rchild(root)];
    p.sm = (l.sm + r.sm) % mod * (p.all_mlt) % mod +
            ((sum_type)(p.r - p.l) * p.all_add) % mod;
    p.sm %= mod;
}

inline void down_mlt_flag(int root) {
    auto &p = nds[root];
    auto &l = nds[lchild(root)];
    auto &r = nds[rchild(root)];
    l.mlt(p.all_mlt, mod);
    r.mlt(p.all_mlt, mod);
    p.all_mlt = 1;
}

inline void down_flags(int root) { // mlt and add

```

```

    auto &p = nds[root];
    auto &l = nds[lchild(root)];
    auto &r = nds[rchild(root)];
    l.mlt(p.all_mlt, mod);
    r.mlt(p.all_mlt, mod);
    p.all_mlt = 1;
    l.add(p.all_add, mod);
    r.add(p.all_add, mod);
    p.all_add = 0;
}

void build(int l, int r, int root) {
    nds[root].set_basic(l, r);
    if (l + 1 == r) {
        set_flags(root, l);
        return;
    }
    int m = l + (r - l) / 2;
    build(l, m, lchild(root));
    build(m, r, rchild(root));
    merge_flags(root);
}

// [l,r)区间的数都加上val
void add(int l, int r, item_type val, int root = 0) {
    if (l == nds[root].l && r == nds[root].r) {
        nds[root].add(val, mod);
        return;
    }
    down_mlt_flag(root);
    int m = nds[root].mid();
    if (r <= m) { // only left part
        add(l, r, val, lchild(root));
    } else if (l >= m) { // only right part
        add(l, r, val, rchild(root));
    } else {
        add(l, m, val, lchild(root));
        add(m, r, val, rchild(root));
    }
    merge_flags(root);
}

// [l,r)区间的数都乘以val
void mlt(int l, int r, item_type val, int root = 0) {
    if (l == nds[root].l && r == nds[root].r) {
        nds[root].mlt(val, mod);
    }
}

```

```

        return;
    }
    down_flags(root);
    int m = nds[root].mid();
    if (r <= m) { // only left part
        mlt(1, r, val, lchild(root));
    } else if (l >= m) { // only right part
        mlt(1, r, val, rchild(root));
    } else {
        mlt(1, m, val, lchild(root));
        mlt(m, r, val, rchild(root));
    }
    merge_flags(root);
}

sum_type get_sum(int l, int r, int root = 0) {
    if (l == nds[root].l && r == nds[root].r) {
        return nds[root].sm;
    }
    // 勿忘加上all_add lazy标记
    int m = nds[root].mid();
    ll lazy = (nds[root].all_add * (sum_type)(r - l)) % mod;
    ll tmp;
    if (r <= m) { // only left part
        tmp = get_sum(1, r, lchild(root));
    } else if (l >= m) { // only right part
        tmp = get_sum(1, r, rchild(root));
    } else {
        tmp = get_sum(1, m, lchild(root)) // left
              + get_sum(m, r, rchild(root)); // right
    }
    tmp %= mod;
    return (tmp * nds[root].all_mlt % mod + lazy) % mod;
}

void out() {
    cout << "n = " << n << "\n";
    for (int i = 0; i < n; ++i) cout << a[i] << " ";
    cout << "\n";
}

};

}; // namespace lly

lly::segment_tree tr;

int main() {

```

```

// 洛谷 P3373 【模板】线段树 2

int n, m;
ll mod;
// cin>>n>>m;
scanf("%d%d%lld", &n, &m, &mod);
tr.n = n;
tr.mod = mod;
tr.init();
tr.build();

int o, x, y;
ll k;
for (int i = 0; i < m; ++i) {
    // cin>>o>>x>>y;
    scanf("%d%d%d", &o, &x, &y);
    --x;
    if (o == 2) { // [x,y)内都加上k
        scanf("%lld", &k);
        tr.add(x, y, k);
    } else if (o == 3) { // 询问区间和
        auto sum = tr.get_sum(x, y);
        printf("%lld\n", sum);
    } else {
        scanf("%lld", &k);
        tr.mlt(x, y, k);
    }
}
return 0;
}

```