

## **2 Jahre OpenRouteService.org**

### **- Mehr als ein Routenplaner auf Basis von OpenStreetmap -**

Pascal Neis

Lehrstuhl Geoinformatik, Department of Geography, University of Heidelberg

<http://www.geog.uni-heidelberg.de/giscience.html>

In den letzten zwei Jahren ist mit OpenRouteService.org (ORS) ein Portal entstanden, in welchem auf der Basis von OpenStreetMap (OSM) Daten eine Vielzahl von verschiedenen standardisierten Web Services im Bereich Routenplanung und ortsbezogene Dienste für ganz Europa zu Verfügung stehen. Neben einem Routenplaner mit Adresssuche stehen dem Nutzer auch eine POI-Suche, eine Erreichbarkeitsanalyse, TMC-Informationen, Höhenprofile und weitere Dienste zu Verfügung.

Im Vortrag werden diese Dienste vorgestellt. Dabei wird auf die Verwendung der OSM Daten in den Diensten und auf deren Entwicklung eingegangen. Inzwischen werden die Services hinter ORS aber nicht nur auf der Website, sondern auch in anderen Projekten verwendet. Ferner konnte der Route Service prototypisch erweitert werden, so dass er auch mit Hilfe von OSM Daten für das Rollstuhlrouting ([www.rollstuhlrouting.de](http://www.rollstuhlrouting.de)) verwendet werden kann. Neuere Arbeiten behandeln u.a. die Erweiterung in 3D inklusive Indoor-Routing (OWS6).