

Tableau des unités de mesure (dépend évidemment de vos réglages dans la Taranis). J'ai pris l'unité métrique par défaut:

Unité	Description
V	Tension en Volt
A	Courant en Ampère
W	Puissance en Watt
mAh	Consommation en Milliampère par Heure
tr/min	Rotation en Tour par Minutes
m/s	Vitesse en Mètre par Seconde
km/h	Vitesse en Kilomètre par Heure
g ou m/s <sup>2</sup>	Accélération en g (ne pas confondre avec G, la constante gravitationnelle) en Mètre par Seconde <sup>2</sup>
°	Cap en Degré de 0° à 359°
°C	Température en Degré Celsius
dB	Unité de grandeur en Décibel
%	Pourcentage

Tableau des paramètres de télémétrie:

Français	Anglais	Description
<b>Batt</b>	<b>Batt</b>	Tension de la batterie dans la radio en V
<b>Temps</b>	<b>Time</b>	Heure de la radio
<b>Chrono 1</b>	<b>Timer 1</b>	Chronomètre 1
<b>Chrono 2</b>	<b>Timer 2</b>	Chronomètre 2
<b>SWR</b>	<b>SWR</b>	Qualité de transmission de l'antenne (doit toujours être inférieur à 51). <u>/!\</u> : la valeur de cette mesure semble peu précise et peu fiable...
<b>RSSI TX</b>	<b>RSSI TX</b>	Non disponible
<b>RSSI RX</b>	<b>RSSI RX</b>	Qualité de la réception en dB (par défaut, critique en-dessous de 42dB). Information transmise par le récepteur dans le modèle
<b>A1</b>	<b>A1</b>	Port analogique A1 (seulement A1 sur les récepteurs série X)
<b>A2</b>	<b>A2</b>	Port analogique A2 (A1, A2 sur les récepteurs série D)
<b>A3</b>	<b>A3</b>	Port analogique A3
<b>A4</b>	<b>A4</b>	Port analogique A4
<b>Altitude</b>	<b>Alt</b>	Altitude barométrique, c'est à dire altitude d'un vario en m ( <i>FVAS-02H/N</i> , <i>Unisens-E</i> )
<b>Rpm</b>	<b>Rpm</b>	Vitesse de rotation du moteur en tr/min. Le nombre de pales doit être spécifié dans la radio ( <i>S.Port RPM</i> , <i>Unisens-E</i> <u>note</u> : pour ce dernier il faut toujours déclarer 2 pales dans la radio)
<b>Carburant</b>	<b>Fuel</b>	Niveau de carburant en %
<b>T1</b>	<b>T1</b>	Capteur de température 1 en °C ( <i>S.Port RPM</i> )
<b>T2</b>	<b>T2</b>	Capteur de température 2 en °C ( <i>S.Port RPM</i> )
<b>Vitesse</b>	<b>Speed</b>	Vitesse fournie par le GPS en km/h ( <i>S.Port GPS</i> )
<b>Distance</b>	<b>Dist</b>	Distance 3D entre le pilote et l'appareil en m. Coordonnées GPS au moment de la ré-initialisation de la télémétrie calculée d'après les données GPS ( <i>S.Port GPS</i> )
<b>Altitude GPS</b>	<b>GPS Alt</b>	Altitude GPS en m ( <i>S.Port GPS</i> )
<b>Élément LiPo</b>	<b>Cell</b>	Cellule LiPo la plus faible en V ( <i>FLVSS</i> )
<b>Velm</b>	<b>Cells</b>	Somme de toutes les cellules de la LiPo en V ( <i>FLVSS</i> )
<b>Vfas</b>	<b>Vfas</b>	Tension mesurée pas le capteur de courant aux bornes de l'ESC en V ( <i>FAS-</i>

*40/100, FCS-40A/150A, Unisens-E)*

<b>Courant</b>	<b>Curr</b>	Courant instantané en <i>A</i> (peut provenir d'un capteur <i>FAS/FCS, Unisens-E</i> ou un port analogique <i>Ax</i> )
<b>Consommation</b>	<b>Cnsp</b>	Consommation accumulée en <i>mAh</i> (à condition que la source de courant et de tension soient bien configurées)
<b>Puissance</b>	<b>Pwr</b>	Puissance instantanée en <i>W</i> (à condition que la source de courant et de tension soient bien configurées)
<b>AccX</b>	<b>AccX</b>	Accélération sur l'axe X en <i>g</i> ( <i>TAS-01</i> )
<b>AccY</b>	<b>AccY</b>	Accélération sur l'axe Y en <i>g</i> ( <i>TAS-01</i> )
<b>AccZ</b>	<b>AccZ</b>	Accélération sur l'axe Z en <i>g</i> ( <i>TAS-01</i> )
<b>Cap</b>	<b>Hdg</b>	Direction/compas en ° ( <i>/!\</i> : Donnée non fournie par le capteur <i>S.Port GPS</i> )
<b>Vitesse verticale</b>	<b>VSpd</b>	Vitesse verticale fournie par le vario en <i>m/s</i> ( <i>FVAS-02H/N, Unisens-E</i> )
<b>Vitesse Air</b>	<b>AirSpeed</b>	Vitesse fournie par une sonde Pitot en <i>m/s</i>
<b>ACC</b>	<b>ACC</b>	Affiche les valeurs AccX, Y et Z en <i>g</i> . <i>/!\</i> : Disponible uniquement sur la 4ème ligne de l'écran de télémétrie.
<b>Heure GPS</b>	<b>GPS Time</b>	Affiche l'heure GPS. <i>/!\</i> : Disponible uniquement sur la 4ème ligne de l'écran de télémétrie.

**NB:** **ACC** et **Heure GPS** sont exclusifs. Ce soit l'un, soit l'autre. Si les 2 sont choisis en même temps, seul **ACC** s'affiche.

Les ports analogique **Ax** ont une valeurs physiques en *V*, mais peuvent être une image d'autres valeurs physiques suivant leur utilisation. Ils peuvent être une image d'une tension plus grande, d'un courant, d'une température, etc...

Toutes les variables suivantes sont l'enregistrement de la valeur mini/max atteinte. Ce ne sont pas des valeurs instantanées (*/!\*: pas la même signification que *Élément LiPo/Cell*)

<b>Français</b>	<b>Anglais</b>	<b>Description</b>
<b>A1-</b>	<b>A1-</b>	Valeur minimum du port analogique A1
<b>A2-</b>	<b>A2-</b>	Valeur minimum du port analogique A2
<b>A3-</b>	<b>A3-</b>	Valeur minimum du port analogique A3
<b>A4-</b>	<b>A4-</b>	Valeur minimum du port analogique A4
<b>Alt-</b>	<b>Alt-</b>	Altitude minimum du vario en <i>m</i>
<b>Alt+</b>	<b>Alt+</b>	Altitude maximum du vario en <i>m</i>
<b>Rpm+</b>	<b>Rpm+</b>	Rotation maximum en <i>tr/min</i>
<b>T1+</b>	<b>T1+</b>	Température 1 maximum en °C
<b>T2+</b>	<b>T2+</b>	Température 2 maximum en °C
<b>Vit+</b>	<b>Speed+</b>	Vitesse maximum en <i>km/h</i>
<b>Dist+</b>	<b>Dist+</b>	Distance maximum en <i>m</i>
<b>VitA+</b>	<b>AirSpeed+</b>	Vitesse maximum fournie par une sonde Pitot en <i>m/s</i>
<b>Elem-</b>	<b>Cell-</b>	Minimum d'un élément LiPo en <i>V</i> (mais on ne sait pas lequel)
<b>Velm-</b>	<b>Cells-</b>	Minimum de la somme des élément LiPo en <i>V</i>
<b>Vfas-</b>	<b>Vfas-</b>	Tension minimum mesurée par le capteur de courant aux bornes de l'ESC en <i>V</i>
<b>Cour+</b>	<b>Curr+</b>	Courant maximum en <i>A</i>
<b>Puis+</b>	<b>Powr+</b>	Puissance maximum en <i>W</i>