Université Pierre et Marie Curie - LM121 - Année 2012-2013

Correction Interro nº 3

Exercice 1:

- 1. $\det(A) = -9$.
- 2. On en déduit que A est inversible. On calcule son inverse, ici avec la méthode du pivot de Gauss :

$$\begin{pmatrix}
1 & -1 & 2 \\
2 & 1 & -2 \\
3 & -2 & 1
\end{pmatrix}
\begin{vmatrix}
1 & 0 & 0 \\
0 & 1 & 0 \\
0 & 0 & 1
\end{pmatrix}
\qquad
\frac{L_2 \leftarrow L_2 - 2L_1}{L_3 \leftarrow L_3 - L_1}
\begin{pmatrix}
1 & -1 & 2 \\
0 & 3 & -6 \\
0 & 1 & -5
\end{pmatrix}
\qquad
\begin{vmatrix}
1 & 0 & 0 \\
-2 & 1 & 0 \\
-3 & 0 & 1
\end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix}
1 & -1 & 2 \\
0 & 1 & -5 \\
0 & 3 & -6
\end{pmatrix}
\begin{vmatrix}
1 & 0 & 0 \\
-3 & 0 & 1 \\
-2 & 1 & 0
\end{pmatrix}
\qquad
\frac{L_1 \leftarrow L_1 + L_2}{L_3 \leftarrow L_3 - 3L_2}
\begin{pmatrix}
1 & 0 & -3 \\
0 & 1 & -5 \\
0 & 0 & 9
\end{pmatrix}
\qquad
\begin{vmatrix}
-2 & 0 & 1 \\
-3 & 0 & 1 \\
7 & 1 & -3
\end{pmatrix}
\qquad
\frac{L_3 \leftarrow \frac{L_3}{9}}{L_3 \leftarrow L_3 - 3L_2}$$

$$\begin{pmatrix}
1 & 0 & 0 \\
0 & 1 & 0 \\
0 & 0 & 9
\end{pmatrix}
\qquad
\begin{vmatrix}
-2 & 0 & 1 \\
-3 & 0 & 1 \\
7 & 1 & -3
\end{pmatrix}
\qquad
\frac{L_3 \leftarrow \frac{L_3}{9}}{L_3 \leftarrow L_2 + L_2 + 5L_3}$$

$$\begin{pmatrix}
1 & 0 & 0 \\
0 & 1 & 0 \\
0 & 0 & 1
\end{pmatrix}
\qquad
\begin{vmatrix}
\frac{1}{3} & \frac{1}{3} & 0 \\
\frac{8}{9} & \frac{5}{9} & \frac{-2}{3} \\
\frac{7}{9} & \frac{1}{9} & -\frac{1}{3}
\end{pmatrix}$$

On vérifie qu'on a bien en effet $A^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{1}{3} & \frac{1}{3} & 0 \\ \frac{8}{9} & \frac{5}{9} & \frac{-2}{3} \\ \frac{7}{9} & \frac{1}{9} & -\frac{1}{3} \end{pmatrix}$ en vérifiant que A. $\begin{pmatrix} \frac{1}{3} & \frac{1}{3} & 0 \\ \frac{8}{9} & \frac{5}{9} & \frac{-2}{3} \\ \frac{7}{9} & \frac{1}{9} & -\frac{1}{3} \end{pmatrix} = I_3$.

3. Ce système s'écrit sous la forme $A \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 6 \\ 6 \end{pmatrix}$. Ainsi en multipliant des deux cotés par A^{-1} on en déduit que si $\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$ est solution, alors

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = A^{-1} \begin{pmatrix} 3 \\ 6 \\ 6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{3} & \frac{1}{3} & 0 \\ \frac{8}{9} & \frac{5}{9} & \frac{-2}{3} \\ \frac{7}{9} & \frac{1}{9} & -\frac{1}{3} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 \\ 6 \\ 6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Réciproquement, $\begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$ est bien une solution, ce qu'on peut voir sans calcul : $A \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} = A \cdot A^{-1} \begin{pmatrix} 3 \\ 6 \\ 6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 6 \\ 6 \end{pmatrix}$.

Exercice 2:

Comme $e^{\frac{i\pi}{2}}=i$, on trouve $r_1(z)=iz+2$ et $r_2(z)=iz-4i+2$. Ainsi $(r_2\circ r_1)(z)=r_2(iz+2)=i(iz+2)-4i+2=-z-2i+2$. Pour répondre à la question, on calcule $(r_2\circ r_1)(2-i)=-i$. Ainsi l'image de (2,-1) par $r_2\circ r_1$ est (0,-1).

Exercice 3:

$$D = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 & \cdots & 1 \\ 1 & 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 1 & 0 & 1 & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & 0 \\ 1 & 0 & \cdots & 0 & 1 \end{vmatrix} \xrightarrow{C_1 \leftarrow C_1 - C_2} \begin{vmatrix} 2 - n & 1 & 1 & \cdots & 1 \\ 0 & 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & \cdots & 0 & 1 \end{vmatrix} = 2 - n$$

Ainsi D = 2 - n.

Exercice 4:

1.

$$C^{2} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ -1 & 2 & 0 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ -1 & 2 & 0 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 3 & 6 \\ -3 & 2 & -3 \\ 3 & -1 & 4 \end{pmatrix}$$

$$C^{3} = C \cdot C^{2} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ -1 & 2 & 0 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 2 & 3 & 6 \\ -3 & 2 & -3 \\ 3 & -1 & 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 & 4 & 12 \\ -8 & 1 & -12 \\ 8 & 0 & 13 \end{pmatrix}$$

$$Donc \ C^{3} - 4C^{2} = \begin{pmatrix} 5 & 4 & 12 \\ -8 & 1 & -12 \\ 8 & 0 & 13 \end{pmatrix} - 4 \begin{pmatrix} 2 & 3 & 6 \\ -3 & 2 & -3 \\ 3 & -1 & 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -3 & -8 & -12 \\ 4 & -7 & 0 \\ -4 & 4 & -3 \end{pmatrix}.$$

2. On cherche donc à résoudre

$$\begin{pmatrix} -3 & -8 & -12 \\ 4 & -7 & 0 \\ -4 & 4 & -3 \end{pmatrix} + \lambda \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ -1 & 2 & 0 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix} + \mu I_3 = \begin{pmatrix} -3 & -8 & -12 \\ 4 & -7 & 0 \\ -4 & 4 & -3 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \lambda + \mu & 2\lambda & 3\lambda \\ -\lambda & 2\lambda + \mu & 0 \\ \lambda & -\lambda & \lambda + \mu \end{pmatrix} = 0$$

On identifie les coefficients. Le coefficient dans la colonne 1 et ligne 2 nous donne $4 - \lambda = 0$ soit $\lambda = 4$. Le coefficient dans la colonne et ligne 1 donne $-3 + \lambda + \mu = 0$ soit $\mu = -1$. On vérifie que cette solution, $(\lambda, \mu) = (4, -1)$ marche pour les autres coefficients. Au passage, c'est l'unique solution, qui nous donne donc $C^3 - 4C^2 + 4C - I_3 = 0$.

3. On en déduit l'égalité $C^3 - 4C^2 + 4C = I_3 = C \cdot (C^2 - 4C + 4I_3) = (C^2 - 4C + 4I_3) \cdot C$. On en déduit que C est inversible, d'inverse $C^{-1} = C^2 - 4C + 4I_3 = \begin{pmatrix} 2 & -5 & -6 \\ 1 & -2 & -3 \\ -1 & 3 & 4 \end{pmatrix}$.