Mecánica Estadística Tarea 5: Teoría de Landau y Renormalización

Iván Mauricio Burbano Aldana

13 de abril de 2018

1. Teoría de Landau

1.1. Parámetro de orden

1. La derivada funcional de S es

$$\frac{\delta S}{\delta \phi(\mathbf{r})}[\phi] = \frac{\delta H}{\delta \phi(\mathbf{r})}[\phi] - \frac{\delta}{\delta \phi(\mathbf{r})} \int d^{d}\mathbf{r}' h(\mathbf{r}') \phi(\mathbf{r}')$$

$$= \frac{\delta}{\delta \phi(\mathbf{r}')} \int d^{d}\mathbf{r}' \left(\frac{1}{2} \|\nabla \phi(\mathbf{r}')\|^{2} + A\phi(\mathbf{r}')^{2} + B\phi(\mathbf{r}')^{4}\right)$$

$$- \int d^{d}\mathbf{r}' h(\mathbf{r}') \delta(\mathbf{r}' - \mathbf{r})$$

$$= \int d^{d}\mathbf{r}' \nabla \phi(\mathbf{r}') \cdot \nabla \delta(\mathbf{r}' - \mathbf{r})$$

$$+ \int d^{d}\mathbf{r}' \left(2A\phi(\mathbf{r}')\delta(\mathbf{r}' - \mathbf{r}) + 4B\phi(\mathbf{r}')^{3}\delta(\mathbf{r}' - \mathbf{r})\right) - h(\mathbf{r})$$

$$= \int d^{d}\mathbf{r}' \nabla \phi(\mathbf{r}') \cdot \nabla \delta(\mathbf{r}' - \mathbf{r}) + 2A\phi(\mathbf{r}) + 4B\phi(\mathbf{r})^{3} - h(\mathbf{r}).$$
(1)

Note que según la definición de derivada de una distribución se tiene

$$\nabla \phi(\mathbf{r}') \cdot \nabla \delta(\mathbf{r}' - \mathbf{r}) = \sum_{i=1}^{d} \partial_{i} \phi(\mathbf{r}') \partial_{i} \delta(\mathbf{r}' - \mathbf{r}) = -\sum_{i=1}^{d} \partial_{i}^{2} \phi(\mathbf{r}') \delta(\mathbf{r}' - \mathbf{r})$$

$$= -\Delta \phi(\mathbf{r}') \delta(\mathbf{r}' - \mathbf{r}).$$
(2)

Se concluye entonces que

$$\frac{\delta S}{\delta \phi(\mathbf{r})}[\phi] = \int d^d \mathbf{r}' \, \nabla \phi(\mathbf{r}') \cdot \nabla \delta(\mathbf{r}' - \mathbf{r}) + 2A\phi(\mathbf{r}) + 4B\phi(\mathbf{r})^3 - h(\mathbf{r})$$

$$= -\int d^d \mathbf{r}' \, \Delta \phi(\mathbf{r}') \delta(\mathbf{r}' - \mathbf{r}) + 2A\phi(\mathbf{r}) + 4B\phi(\mathbf{r})^3 - h(\mathbf{r})$$

$$= -\Delta \phi(\mathbf{r}) + 2A\phi(\mathbf{r}) + 4B\phi(\mathbf{r})^3 - h(\mathbf{r}).$$
(3)

En efecto, la condición de minimización $0 = \frac{\delta S}{\delta \phi(\mathbf{r})} [\phi_0]$ toma la forma

$$h(\mathbf{r}) = 2A\phi_0(\mathbf{r}) + 4B\phi_0(\mathbf{r})^3 - \Delta\phi_0(\mathbf{r}). \tag{4}$$

2. En el caso h=0 en el que ϕ_0 es constante, $\Delta\phi=0$ y por lo tanto

$$0 = 2A\phi_0 + 4B\phi_0^3 = 2\phi_0(A + 2B\phi_0^2). \tag{5}$$

Se obtienen las soluciones $\phi_0=0$ y, si A y B tienen signos opuestos, $\phi_0=\pm\sqrt{-\frac{A}{2B}}.$

3. Empezamos considerando las expansiones en series de potencias de A y B alrededor de la temperatura crítica T_c

$$A(T) = A_0 + A_1(T - T_c) + \cdots$$

$$B(T) = B_0 + B_1(T - T_c) + \cdots$$
(6)

Recordando los resultado de campo medio, queremos dependencia del tiempo. Por lo tanto no podemos permitirnos considerar a A y B simultaneamente como constantes. Mas aún, ya que en la aproximación de campo medio tenemos para $T < T_c$ la relación $m \propto |T-T_c|^{1/2}$ y, como se demostró en clase, podemos identificar ϕ_0 con m, observamos que las soluciones

$$\phi_0 = \pm \sqrt{-\frac{A_0 + A_1(T - T_c) + \cdots}{2B_0 + B_1(T - T_c) + \cdots}}$$
 (7)

coinciden con las obtenidas en campo medio al poner $A_0 = A_2 = \cdots = B_1 = B_2 \cdots = 0$. Más aún, queremos que esta solución sea inválida en el caso $T > T_c$. Esto lo podemos obtener asegurando que los coeficientes A_1 y B_0 tengan el mismo signo. Las escogemos positivas. En este caso, si $T > T_c$, se tiene A > 0. Por lo tanto, la única solución posible es $\phi_0 = 0$. Por el otro lado, si $T < T_c$, tanto la solución $\phi_0 = 0$ como las soluciones

$$\phi_0 = \pm \sqrt{\frac{A_1(T_c - T)}{B}} \tag{8}$$

son permitidas. Sin embargo, solo consideramos la solución (8) ya que esta minimiza la energía libre. En efecto, ya que h=0, se tiene

$$F = H[\phi_0] = \int d^d \mathbf{r} \left(A \phi^2 + B \phi^4 \right) = \int d^d \mathbf{r} \left(A + B \phi^2 \right) \phi^2$$

$$= \begin{cases} 0, & \phi_0 = 0 \\ -\int d^d \mathbf{r} \left(A - B \frac{A}{2B} \right) \frac{A}{2B} = -\int d^d \mathbf{r} \frac{A^2}{4B} < 0, & \phi_0 = \pm \sqrt{-\frac{A}{2B}}. \end{cases}$$
(9)

1.2. Correlaciones

1. Tomando la derivada funcional y utilizando la relación vista en clase $G(\mathbf{r}', \mathbf{r}) = \frac{\delta}{\delta h(\mathbf{r})} \phi_0(\mathbf{r}')$ se tiene

$$\delta(\mathbf{r}' - \mathbf{r}) = \frac{\delta}{\delta h(\mathbf{r})} h(\mathbf{r}') = \frac{\delta}{\delta h(\mathbf{r})} \left(2A\phi_0(\mathbf{r}') + 4B\phi_0(\mathbf{r}')^3 - \Delta\phi_0(\mathbf{r}') \right)$$

$$= 2A \frac{\delta}{\delta h(\mathbf{r})} \phi_0(\mathbf{r}') + 12B\phi_0(\mathbf{r}')^2 \frac{\delta}{\delta h(\mathbf{r})} \phi_0(\mathbf{r}') - \Delta \frac{\delta}{\delta h(\mathbf{r})} \phi_0(\mathbf{r}')$$

$$= 2AG(\mathbf{r}', \mathbf{r}) + 12B\phi_0(\mathbf{r}')^2 G(\mathbf{r}', \mathbf{r}) - \Delta_{\mathbf{r}'} G(\mathbf{r}', \mathbf{r}).$$
(10)

Si h = 0 y el sistema es homogeneo, ϕ_0 es constante y $G(\mathbf{r}', \mathbf{r}) = G(\mathbf{r}' - \mathbf{r})$. Es claro entonces por la regla de la cadena que

$$\Delta_{\mathbf{r}'}G(\mathbf{r}',\mathbf{r}) = \Delta_{\mathbf{r}'}G(\mathbf{r}'-\mathbf{r}) = \Delta G(\mathbf{r}'-\mathbf{r}). \tag{11}$$

Tomando

$$\xi^{-2} = 2A + 12B\phi_0^2 \tag{12}$$

y haciendo el cambio de variable $\mathbf{r}' - \mathbf{r} \mapsto \mathbf{r}$ se concluye

$$\delta(\mathbf{r}) = (-\Delta + \xi^{-2})G(\mathbf{r}). \tag{13}$$

Podemos determinar

$$\xi = \frac{1}{\sqrt{2A + 12B\phi^2}}$$

$$= \begin{cases} \frac{1}{\sqrt{2A - 12B\frac{A}{2B}}} = \frac{1}{2\sqrt{-A}} = \frac{1}{2\sqrt{A_1(T_c - T)}}, & T < T_c \\ \frac{1}{\sqrt{2A}} = \frac{1}{\sqrt{2A_1(T - T_c)}}, & T > T_c. \end{cases}$$
(14)

2. Utilizando la forma integral de la distribución delta e insertando la transformada de Fourier en (13) se tiene

$$\int \frac{\mathrm{d}^{d}\mathbf{k}}{(2\pi)^{d}} e^{i\mathbf{k}\cdot\mathbf{r}} = \delta(\mathbf{r}) = (-\Delta + \xi^{-2}) \int \frac{\mathrm{d}^{d}\mathbf{k}}{(2\pi)^{d}} e^{i\mathbf{k}\cdot\mathbf{r}} \tilde{G}(\mathbf{k})$$

$$= \int \frac{\mathrm{d}^{d}\mathbf{k}}{(2\pi)^{d}} (-\Delta + \xi^{-2}) e^{i\mathbf{k}\cdot\mathbf{r}} \tilde{G}(\mathbf{k})$$

$$= \int \frac{\mathrm{d}^{d}\mathbf{k}}{(2\pi)^{d}} (\mathbf{k}^{2} + \xi^{-2}) e^{i\mathbf{k}\cdot\mathbf{r}} \tilde{G}(\mathbf{k})$$
(15)

en vista de que $\Delta e^{i\mathbf{k}\cdot\mathbf{r}}=i\mathbf{k}\cdot i\mathbf{k}e^{i\mathbf{k}\cdot\mathbf{r}}=-\mathbf{k}^2e^{i\mathbf{k}\cdot\mathbf{r}}$. Comparando se obtiene que

$$\tilde{G}(\mathbf{k}) = \frac{1}{\mathbf{k}^2 + \varepsilon^{-2}}.\tag{16}$$

3. Utilizando el resultado anterior y restringiendo a d=3 tenemos

$$G(\mathbf{r}) = \int \frac{\mathrm{d}^{3}\mathbf{k}}{(2\pi)^{3}} \frac{e^{i\mathbf{k}\cdot\mathbf{r}}}{\mathbf{k}^{2} + \xi^{-2}}$$

$$= \frac{1}{(2\pi)^{3}} \int_{0}^{\infty} \mathrm{d}u \int_{0}^{\pi} \mathrm{d}\theta \int_{0}^{2\pi} \mathrm{d}\phi \, u^{2} \sin(\theta) \frac{e^{iu\|\mathbf{r}\|\cos(\theta)}}{u^{2} + \xi^{-2}}$$

$$= \frac{1}{(2\pi)^{2}} \int_{0}^{\infty} \mathrm{d}u \int_{1}^{-1} \mathrm{d}v \, (-1)u^{2} \frac{e^{iu\|\mathbf{r}\|v}}{u^{2} + \xi^{-2}}$$

$$= \frac{1}{i\|\mathbf{r}\|(2\pi)^{2}} \int_{0}^{\infty} \mathrm{d}u \, u \frac{e^{iu\|\mathbf{r}\|} - e^{-iu\|\mathbf{r}\|}}{u^{2} + \xi^{-2}}$$
(17)

Note que bajo un cambio de variable

$$\int_{0}^{\infty} du \, u \frac{e^{-iu\|\mathbf{r}\|}}{u^{2} + \xi^{-2}} = \int_{0}^{-\infty} du \, (-1)(-u) \frac{e^{iu\|\mathbf{r}\|}}{(-u)^{2} + \xi^{-2}}$$

$$= -\int_{-\infty}^{0} du \, u \frac{e^{iu\|\mathbf{r}\|}}{u^{2} + \xi^{-2}}.$$
(18)

Por lo tanto

$$G(\mathbf{r}) = \frac{1}{i \|\mathbf{r}\| (2\pi)^2} \int_{-\infty}^{\infty} du \, \frac{u e^{iu \|\mathbf{r}\|}}{u^2 + \xi^{-2}}.$$
 (19)

Sea $R > i\xi^{-1}$. Considere bajo la orientación en contra de las manecillas del reloj los conjuntos

$$S_R^+ := \{ Re^{i\theta} \in \mathbb{C} | \theta \in [0, \pi] \} \subseteq D_R := S_R^+ \cup [-R, R] \times \{0\}$$

$$\subset \mathbb{C} \setminus \{ i\xi^{-1}, -i\xi^{-1} \}.$$

$$(20)$$

el dominio de definición de la función holomorfa

$$f: \mathbb{C} \setminus \{i\xi^{-1}, -i\xi^{-1}\} \to \mathbb{C}$$

$$z \mapsto \frac{ze^{iz\|\mathbf{r}\|}}{z^2 + \xi^{-2}} = \frac{ze^{iz\|\mathbf{r}\|}}{(z + i\xi^{-1})(z - i\xi^{-1})}.$$
(21)

 D_R solo encierra el polo $i\xi^{-1}$ y en este punto el residuo de f claramente es

$$\frac{i\xi^{-1}e^{ii\xi^{-1}\|\mathbf{r}\|}}{2i\xi^{-1}} = \frac{1}{2}e^{-\|\mathbf{r}\|/\xi}.$$
 (22)

Por lo tanto por el teorema del residuo

$$\int_{D_R} dz \, f(z) = 2\pi i \frac{1}{2} e^{-\|\mathbf{r}\|/\xi} = i\pi e^{-\|\mathbf{r}\|/\xi},\tag{23}$$

У

$$\int_{-\infty}^{\infty} du f(u) = \lim_{R \to \infty} \left(\int_{D_R} dz f(z) - \int_{S_R^+} dz f(z) \right)$$
$$= i\pi e^{-\|\mathbf{r}\|/\xi} - \lim_{R \to \infty} \int_{S_P^+} dz f(z) = i\pi e^{-\|\mathbf{r}\|/\xi}.$$
 (24)

El límite desaparece por la estimación

$$\left| \int_{S_R^+} \mathrm{d}z \, f(z) \right| \leq \int_{S_R^+} \mathrm{d}z \, |f(z)| = \int \mathrm{d}z \, R \left| \frac{e^{iRre^{i\theta}}}{R^2 e^{i2\theta} + \xi^{-2}} \right|$$

$$= R \int \mathrm{d}z \, \frac{e^{-Rr\sin(\theta)}}{(R^2 e^{i2\theta} + \xi^{-2})(R^2 e^{-i2\theta} + \xi^{-2})}$$

$$= R \int \mathrm{d}z \, \frac{e^{-Rr\sin(\theta)}}{R^4 + \xi^{-4} + 2R^2 \xi^{-2} \cos(2\theta)}$$

$$\leq \pi R^2 \sup \left\{ \frac{e^{-Rr\sin(\theta)}}{R^4 + \xi^{-4} + 2R^2 \xi^{-2} \cos(2\theta)} \middle| \theta \in (0, \pi) \right\}$$

$$\underset{R \to \infty}{\longrightarrow} \pi R^2 0 = 0.$$
(25)

Para poner los límites del ángulo utilizamos el hecho de que $[0,\pi]\setminus(0,\pi)=\{0,\pi\}$ tiene medida nula. Se concluye que

$$G(\mathbf{r}) = \frac{1}{i\|\mathbf{r}\|(2\pi)^2} i\pi e^{-\|\mathbf{r}\|/\xi} = \frac{e^{-\|\mathbf{r}\|/\xi}}{4\pi\|\mathbf{r}\|}$$
(26)

4. En el caso d=2 tenemos tomando coordenadas polares con los ángulos medidos desde ${f r}$

$$G(\mathbf{r}) = \int \frac{\mathrm{d}^2 \mathbf{k}}{(2\pi)^2} \frac{e^{i\mathbf{k}\cdot\mathbf{r}}}{\mathbf{k}^2 + \xi^{-2}}$$

$$= \frac{1}{(2\pi)^2} \int_0^\infty \mathrm{d}u \int_0^{2\pi} \mathrm{d}\theta \, u \frac{e^{iu\|\mathbf{r}\|\cos(\theta)}}{u^2 + \xi^{-2}}.$$
(27)

Recordando la expresión integral para la función de Bessel de orden 0[?]

$$J_{0}(x) = \frac{1}{2}(J_{0}(x) + J_{0}(x))$$

$$= \frac{1}{2\pi} \left(\int_{0}^{\pi} d\theta \, e^{ix \cos(\theta)} + \int_{0}^{\pi} d\theta \, e^{-ix \cos(\theta)} \right)$$

$$= \frac{1}{2\pi} \left(\int_{0}^{\pi} d\theta \, e^{ix \cos(\theta)} + \int_{\pi}^{2} \pi \, d\theta \, e^{-ix \cos(\theta - \pi)} \right)$$

$$= \frac{1}{2\pi} \left(\int_{0}^{\pi} d\theta \, e^{ix \cos(\theta)} + \int_{\pi}^{2} \pi \, d\theta \, e^{ix \cos(\theta)} \right)$$

$$= \frac{1}{2\pi} \int_{0}^{2\pi} d\theta \, e^{ix \cos(\theta)}$$

$$= \frac{1}{2\pi} \int_{0}^{2\pi} d\theta \, e^{ix \cos(\theta)}$$
(28)

se tiene

$$G(\mathbf{r}) = \frac{1}{2\pi} \int_0^\infty du \, \frac{uJ_0(u\|\mathbf{r}\|)}{u^2 + \xi^{-2}}.$$
 (29)

Recordando que bajo ciertas asunciones sobre el comportamiento de las funciones se tiene[?]

$$\int_0^\infty \mathrm{d}x \, f(x)g(x) = \int_0^\infty \mathcal{L}(f)(x)\mathcal{L}^{-1}(g)(x),\tag{30}$$

se tiene que[?, ?]

$$G(\mathbf{r}) = \frac{1}{2\pi} \int_{0}^{\infty} du \, \mathcal{L}(u \mapsto J_{0}(u \| \mathbf{r} \|))(u) \mathcal{L}^{-1} \left(u \mapsto \frac{u}{u^{2} + \xi^{-2}} \right) (u)$$

$$= \frac{1}{2\pi} \int_{0}^{\infty} du \, \frac{1}{\sqrt{\|\mathbf{r}\|^{2} + u^{2}}} \cos\left(\frac{u}{\xi}\right)$$

$$= \frac{1}{2\pi} \int_{0}^{\infty} du \, \|\mathbf{r}\| \frac{1}{\sqrt{\|\mathbf{r}\|^{2} + \|\mathbf{r}\|^{2}u^{2}}} \cos\left(\frac{\|\mathbf{r}\|u}{\xi}\right)$$

$$= \frac{1}{2\pi} \int_{0}^{\infty} du \, \frac{\cos\left(\frac{\|\mathbf{r}\|u}{\xi}\right)}{\sqrt{1 + u^{2}}} = K_{0}(\|\mathbf{r}\|/\xi)$$
(31)

El crédito de esta solución va para Iwaniuk[?].

5. En el caso d=2 tenemos según el apéndice del enunciado que para $\|\mathbf{r}\|/\xi\gg 1$, es decir, $\|\mathbf{r}\|\gg \xi$ se tiene

$$G(\mathbf{r}) = \frac{1}{2\pi} K_0(\|\mathbf{r}\|/\xi) \sim \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{\pi \xi}{2\|\mathbf{r}\|}} e^{-\|\mathbf{r}\|/\xi}.$$
 (32)

Este es el comportamiento deseado. En el caso d=3 el comportamiento es trivial de (26).

6. En el caso d=2 cuando $\xi\gg\|{\bf r}\|$ se tiene $\|{\bf r}\|/\xi\ll 1$. Por lo tanto, según el apéndice del enunciado se tiene

$$G(\mathbf{r}) \sim -\frac{1}{2\pi} \ln(\|\mathbf{r}\|/\xi). \tag{33}$$

Ya que no hay dependencia en potencias, se tiene $0=d+\eta-2=2+\eta-2=\eta.$ En el caso d=3 vemos que

$$G(\mathbf{r}) = \frac{e^{-\|\mathbf{r}\|/\xi}}{4\pi\|\mathbf{r}\|} \sim \frac{1}{2\pi\|\mathbf{r}\|}.$$
 (34)

Por lo tanto $1=d+\eta-2=3+\eta-2=1+\eta.$ Se concluye una vez más que $\eta=0.$

7. En el punto crítico $\xi \to \infty$. Por lo tanto en caso d=2 y d=3

$$\tilde{G}(\mathbf{r}) = \frac{1}{\mathbf{k}^2 + \zeta} \sim \frac{1}{\mathbf{k}^2} = \|\mathbf{k}\|^{-2}$$
(35)

Se concluye entonces que $\eta=0$ en ambos casos, resultado que concuerda con el anterior.

2. Renormalización

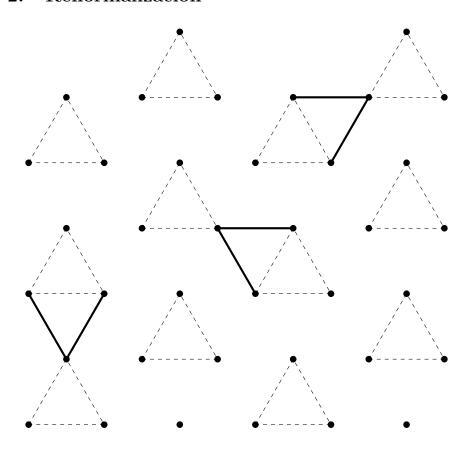


Figura 1: Se muestra una red triangular de sitios para un retículo de espines. Las lineas punteadas señalan la agrupación de los espines en el equema de renormalización propuesto. Las lineas solidas corresponden a ejemplos de vecinos más cercanos que pertencen a grupos distintos.

1. Considere la red triangular mostrada en la figura 1. Al conjunto contable de sitios lo vamos a denotar Λ y al de vecinos más cercanos $\langle \Lambda \rangle \subseteq \Lambda \times \Lambda$. Cabe notar que solo escojemos un representante por vecino, es decir, si $(i,j) \in \langle \Lambda \rangle$ entonces $(j,i) \notin \langle \Lambda \rangle$. Entonces los microestados de la red se pueden tomar como los elementos $s \in \{-1,1\}^{\Lambda}$ bajo la interpretación de que $s_i := s(i)$ para $i \in \Lambda$ es el espín en el sitio i. El Hamiltoniano toma la forma

$$\beta H : \{-1, 1\}^{\Lambda} \to \mathbb{R}$$

$$s \mapsto \beta H(s) = -K \sum_{(i, j) \in \langle \Lambda \rangle} s_i s_j - h \sum_{i \in \Lambda} s_i$$
(36)

para unas constantes $K, h \in [0, \infty)$.

Vamos a considerar un esquema de renormalización agrupando los sitios en grupos de 3. Por lo tanto, el factor de escala λ está determinado por la restricción de que $\lambda^2=3$. Se concluye que $\lambda=\sqrt{3}$. Podemos tomar $\Lambda'\subseteq\mathcal{P}(\Lambda)$ como el conjunto de los grupos de 3 sitios. Este va a ser el conjunto de sitios despues del procedimiento de renormalización. Note que para cada $\mu\in\Lambda'$ se tiene un conjunto $\langle\mu\rangle:=\{(i,j)\in\langle\Lambda\rangle\,|\,i,j\in\mu\}\subseteq\langle\Lambda\rangle$ de vecinos contenidos en μ . Ya que los elementos de Λ' son disjuntos,

$$\beta H(s) = \beta H_0(s) + \beta V(s) \tag{37}$$

donde

$$\beta H_0(s) = -K \sum_{\substack{(i,j) \in \bigcup_{\mu \in \Lambda'} \langle \mu \rangle}} s_i s_j = -K \sum_{\mu \in \Lambda'} \sum_{(i,j) \in \langle \mu \rangle} s_i s_j$$
 (38)

у

$$\beta V(s) = -K \sum_{\substack{(i,j) \in \langle \Lambda \rangle \setminus \bigcup_{\mu \in \Lambda'} \langle \mu \rangle}} s_i s_j + h \sum_{i \in \Lambda} s_i.$$
 (39)

Note que el conjunto $\langle \Lambda \rangle \setminus \bigcup_{\mu \in \Lambda'} \langle \mu \rangle$ es el de vecinos más cercanos que corresponden a grupos distintos. Sea $\langle \Lambda' \rangle \subseteq \Lambda' \times \Lambda'$ el conjunto de grupos vecinos más cercanos. Sin perdida de generalidad, ordenamos los pares de manera que si $(\mu, \nu) \in \langle \Lambda' \rangle$ el segmento más corto entre los triángulos generados por μ y ν tiene un punto final en un vertice del generado por μ y otro en la mitad de una arista del generado por ν . Defina $s_{(\mu,\nu)}$ como el espín en el vertice en el segmento y $s_{(\mu,\nu)}^{(1)}$ y $s_{(\mu,\nu)}^{(2)}$ como los espinos en los vertices que generan la arista en el segmento. En particular $s_{(\mu,\nu)} = s_i$ para algún $i \in \mu$ y $s_{(\mu,\nu)}^{(1)} = s_{j_1}$ y $s_{(\mu,\nu)}^{(2)} = s_{j_1}$ para algunos $j_1, j_2 \in \nu$ distintos. La figura 1 muestra que todos los $s_i s_j$ con $(i,j) \in \langle \Lambda \rangle \setminus \bigcup_{\mu \in \Lambda'} \langle \mu \rangle$

son de la forma $s_{(\mu,\nu)}s_{(\mu,\nu)}^{(1)}$ o $s_{(\mu,\nu)}s_{(\mu,\nu)}^{(2)}$ para $\mu,\nu\in\langle\Lambda'\rangle$. Concluimos que

$$\beta V(s) = -K \sum_{(\mu,\nu) \in \langle \Lambda' \rangle} \left(s_{(\mu,\nu)} s_{(\mu,\nu)}^{(1)} + s_{(\mu,\nu)} s_{(\mu,\nu)}^{(2)} \right) + h \sum_{i \in \Lambda} s_i.$$
 (40)

Defina la función

$$f: \{-1, 1\}^3 \to \{-1, 1\}$$

$$(s_1, s_2, s_3) \mapsto s_1 + s_2 + s_3.$$

$$(41)$$

Si $\mu = \{i, j, k\}$ entonces interpretamos $s'_{\mu} := f(s_i, s_j, s_k)$ como el espín en el sitio μ posterior al proceso de renormalización. Es claro que este mapa

le asigna a los nuevos sitios su espín según una regla de mayoría. Esta función se extiende a

$$g: \{-1,1\}^{\Lambda} \to \{-1,1\}^{\Lambda'}$$

$$s \mapsto s'$$
(42)

donde $s'(\mu) := s'_{\mu}$. Este mapa le asigna a cada estado de la red original un estado en la red renormalizada. Mediante este podemos inducir a partir de la medida de probabilidad canónica sobre $\{-1,1\}^{\Lambda}$ generada por

$$P({s}) = \frac{1}{Z}e^{-\beta H(s)},$$
 (43)

con Z la constante de normalización apropiada, una medida de probabilidad sobre $\{-1,1\}^{\Lambda'}$ generada por

$$P'(\{s'\}) = P(g^{-1}(\{s'\})) = \frac{1}{Z} \sum_{s \in g^{-1}(\{s'\})} e^{-\beta H(s)}$$
(44)