

Fiche Evaluation Fonctionnalité FCT_03A

Equipe:

Date:

Etape? Jalon1 -- Jalon2 -- Recette

La colonne "Prévision Equipe" est à compléter par l'équipe avant le jalon ou la recette
La colonne "Résultat Effectif" sera complétée par les évaluateurs lors du jalon ou de la recette
Compléter les cases par Oui ou Non

Ver: 18/03/2019

FCT_03A -- Commande Servomoteur Horizontal

	Commandes envoyées Informations Reçues	Comportement observé	Prévision Equipe	Résultat Effectif	Points attribuables	Points attribués
1	Commande non valide "azerty"	Le robot signale par un '#' qu'il n'a pas reconnu la commande			4	0
2	Début épreuve 1 "D 1"	Le robot répond par son message d'invite "I"			4	0
3	Commande Servo moteur H "CS H A:90"	Pilotage du servomoteur supportant les télémètres - Plan horizontal - Rotation à -90°			10	0
4	Précision	Précision du positionnement meilleure que 10°			6	0
5	Information reçue "AS H"	Réception information Servomoteur en position			4	0
6	Commande Servo moteur H "CS H A:90"	Pilotage du servomoteur supportant les télémètres - Plan horizontal - Rotation à 90°			10	0
7	Précision	Précision du positionnement meilleure que 10°			6	0
8	Information reçue "AS H"	Réception information Servomoteur en position			4	0
9	Commande Servo moteur H "CS H A:0"	Pilotage du servomoteur supportant les télémètres - Plan horizontal - Rotation à 0°			10	0
10	Précision	Précision du positionnement meilleure que 10°			6	0
11	Information reçue "AS H"	Réception information Servomoteur en position			4	0
12	Commande Servo moteur H "CS H A:30"	Pilotage du servomoteur supportant les télémètres - Plan horizontal - Rotation à 30°			10	0
13	Précision	Précision du positionnement meilleure que 10°			6	0
14	Information reçue "AS H"	Réception information Servomoteur en position			4	0
15					0	0
16	Fin de l'épreuve "E"	Fin de l'épreuve			2	0
17					0	0
18	Accusé de réception	A chaque commande incorrecte, la base roulante répond par un '#'			5	0
19	Accusé de réception	A chaque paramètre incorrect, la base roulante répond par un '#'			5	0
20					0	0
21					0	0
22					0	0
23					0	0
24					0	0
25					0	0
26					0	0
27					0	0
28					0	0
29					0	0
30					0	0
31					0	0
32					0	0
		Total des points:			100	0
		Point attribués au Jalon1:			10	0

Explication des éventuels modes dégradés utilisés