Eignung aktueller Industriekameras für modulare Digitalkameratachymeter

Bachelorarbeit von Florian Thiery



Betreuer: Prof. Dr.-Ing. Schlüter

Zeitraum: 14.03.2011 - 01.06.2011

Partner: i3 mainz

Gliederung



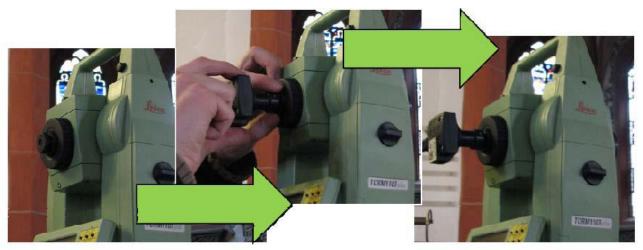
- Problemstellung und Ziele
- MoDoTa-Okularadapter
- Auflösungsvermögen
- Automatisierungen
- Untersuchungen
- Ergebnis
- Fazit und Ausblick



Problemstellung



- MoDiTa ermöglicht Kombination einer Digitalkamera mit einem Tachymeter
- MoDiTa erlaubt das Wechseln unterschiedlicher handelsüblicher Industriekameras
- Unterschiede zwischen den einzelnen Sensorarten haben je nach Szenarium Stärken und Schwächen



Montage des MoDiTa-Okularadapters

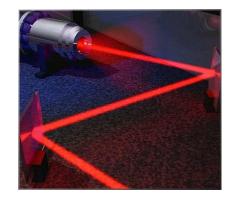
Ziele der Bachelorarbeit



- Bestimmung des Auflösungsvermögens des MoDiTa-Gesamtsystems (Kamera, Optik, Tachymeter)
- Einfluss der Position im Blickfeld und der einzelnen Komponenten
- Bestimmung von Einstellungen und Techniken
 - bei Zielungen auf punktförmige Ziele geringer Helligkeit
 - bei Zielungen auf punktförmige Ziele großer Helligkeit



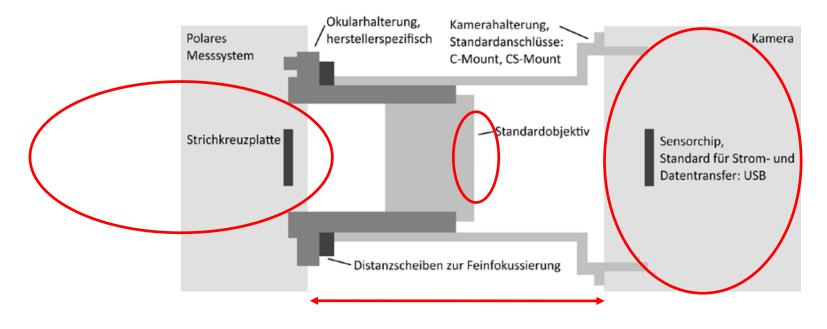




Der MoDiTa-Okularadapter



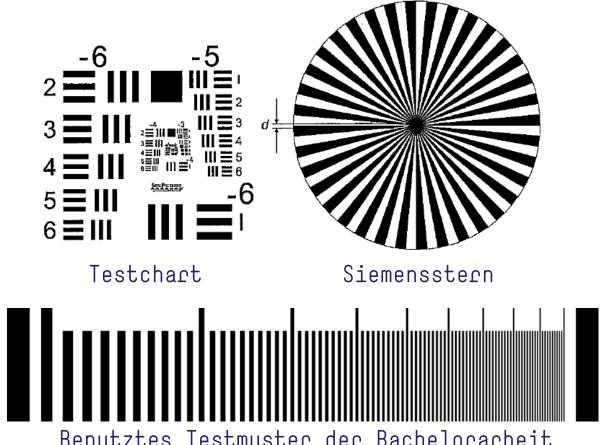
- Untersuchte Komponenten des Okularadapters
 - 2 Blenden
 - 4 Kameras (+bis zu 4 verschiedene Auflösungen)
 - 2 Tachymeter (+3 verschiedene Distanzen)
 - 2 Blickfeldvergrößerungen



Auflösungsvermögen



Bestimmung des geometrischen Auflösungsvermögens

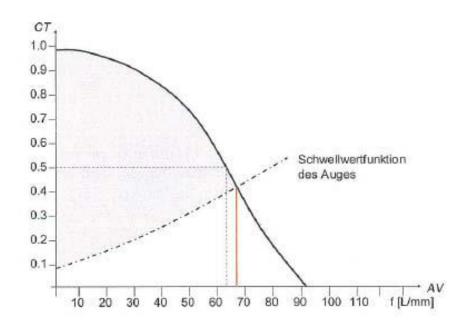


Benutztes Testmuster der Bachelorarbeit

Auflösungsvermögen



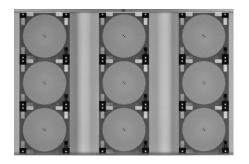
- Bestimmung des Kontrasts im Objekt- und Bildraum für je eine bestimmte Ortsfrequenz
- Ermittlung einer Kontrastübertragung, da Auflösungsvermögen kontrastabhängig

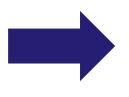


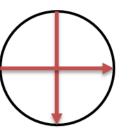
Automatisierungen



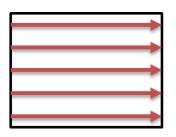
VB.NET-Tool zum automatischen Verfahren

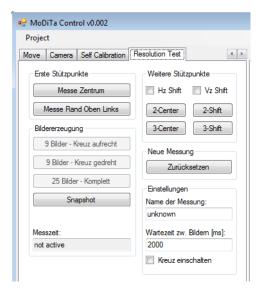










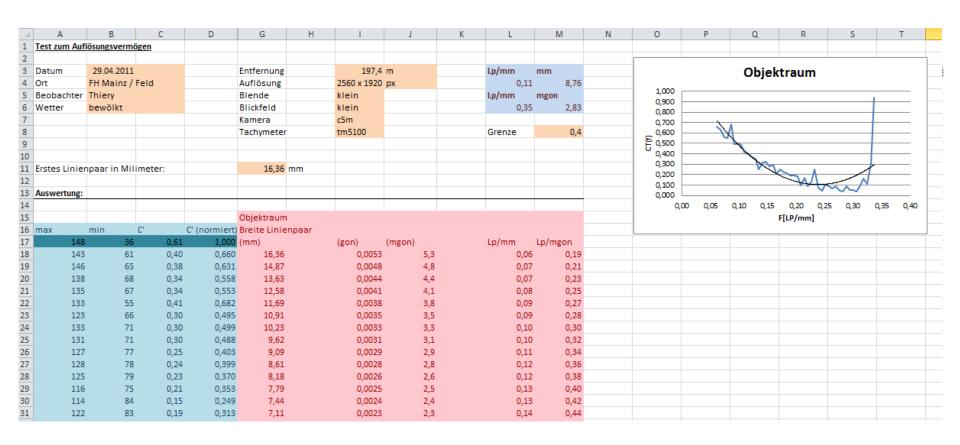




Automatisierungen



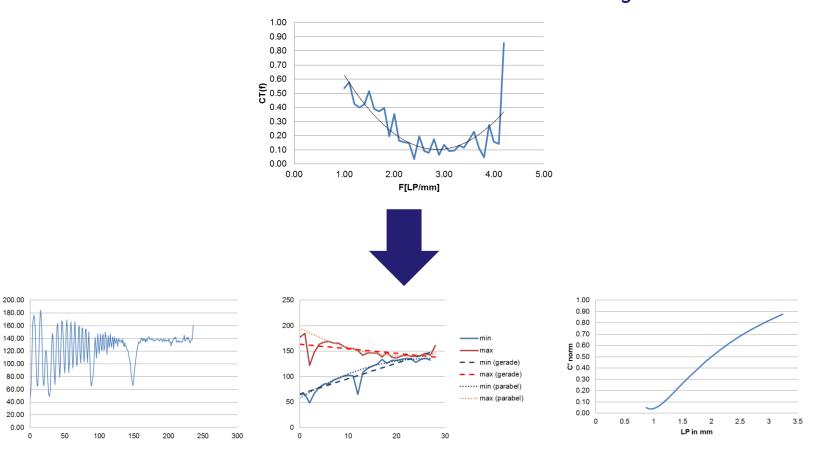
• VBA/Excel-Tool zur automatischen Auswertung



Automatisierungen



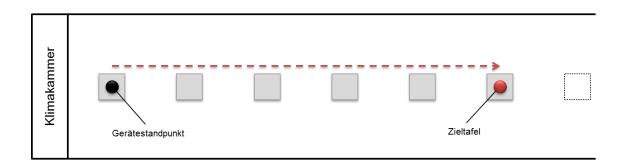
VBA-Tool zur automatischen Auswertung



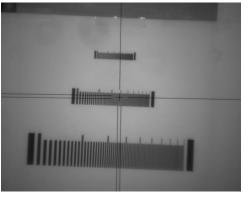
AV-Untersuchungen



• 18,7m → Interferometrie









AV-Untersuchungen



• 197,4m/460,0 $m \rightarrow FH-Umgebung$





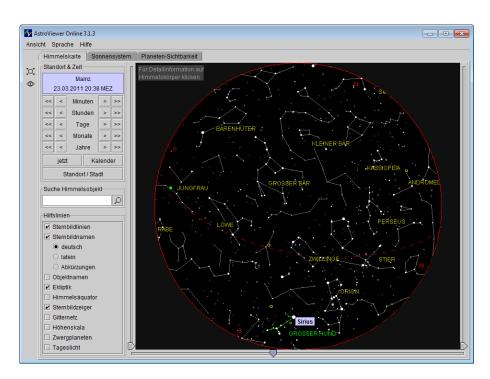


Helligkeitsuntersuchungen





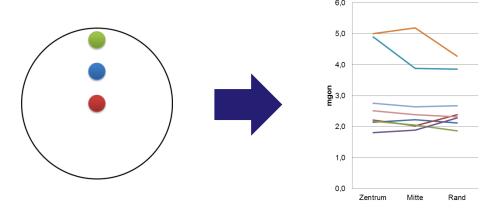
Tunnellaster (TL-81)



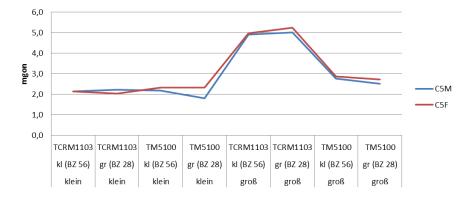
Sternenhimmel mit Stern "Sirius"



Kein signifikanter Unterschied im Blickfeld



AV der S/W und Farbkamera annähernd gleich

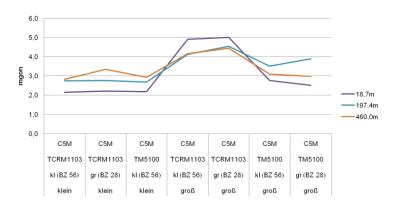


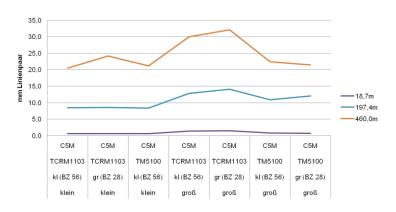


- Kein signifikanter Unterschied des Auflösungsvermögens zwischen Blenden mit Blendenzahl 28 und 56 (ca. 0,2mgon)
- AV des Fernrohrs TM5100 zu TCRM1103
 - annähernd gleich im kleinen Blickfeld (ca. 0,2mgon)
 - deutlich besser (ca. 2,3mgon) im großen Blickfeld
- AV des kleinen zum großen Blickfeld
 - annähernd gleich bei TM5100 (ca. 0,5mgon)
 - deutlich besser (ca. 2,9mgon) bei 1103
- Unterschiede der Auflösungsvermögen nehmen mit der Distanz ab

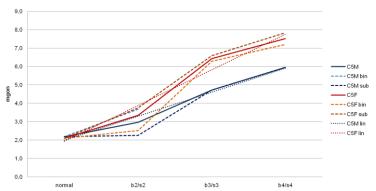


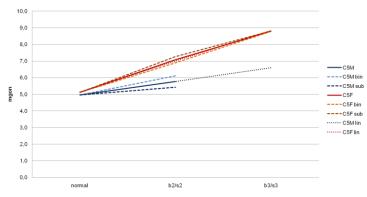
AV leicht verschlechtert je größer die Distanz





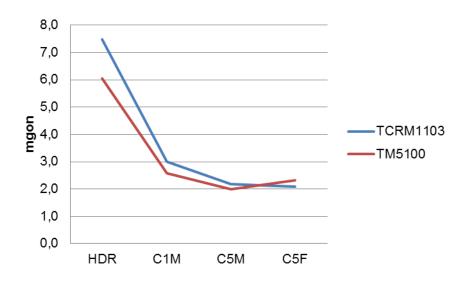
Je kleiner die Auflösung, desto kleineres AV





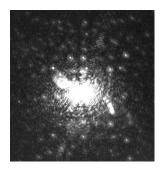


- AV bei geringeren Auflösungen durch Binning bzw. Subsampling annähernd gleich (ca. 0,3mgon)
- Verschiedene Kameras erzeugen unterschiedliche Auflösungsvermögen, abhängig von der höchstmöglichen Auflösung der Kamera





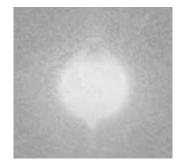
• Aufnahmen Tunnellaser: TL-81



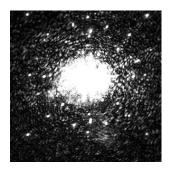
CMOS, TCRM1103 ohne Sonnenfilter



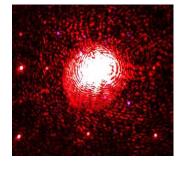
CMOS, TCRM1103 mit Sonnenfilter



HDR, TCRM1103 ohne Sonnenfilter



CMOS, TM5100 S/W-Kamera



CMOS, TM5100 FarbKamera



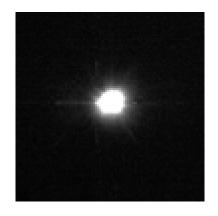
HDR, TM5100



Aufnahmen Stern: Sirius



Sirius mit TCRM1103

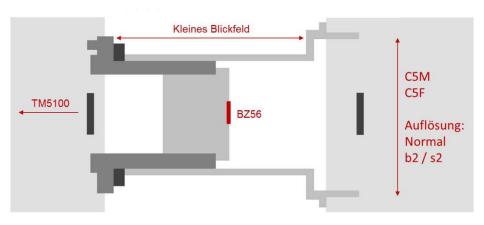


Sirius mit TM5100

- Belichtungszeit lässt sich mit Binning verringern
- HDR-Kamera zeigt keine großen Vorteile

Optimale Konfigurationen





Bestmögliche Hardware: 1,8mgon bei MÜF=0,4





Ausblick



- Markt der Digitalkameratachymeter wachsend
 - Vergleich: MoDiTa mit kommerziellen Systemen
- Auswertung der Messbilder mit modifizierter Profilauswertung mittels Ausgleichung
- Astrogeodätische Messungen
 - Nutzung mehrerer Sterne verschiedener Magnitude
 - Automatisierter Messablauf mit verschiedenen Belichtungszeiten und Sensoren (HDR/CMOS)
- Bestimmung eines Laserdots
 - Verhalten bei größeren Distanzen
 - Verhalten bei größerer Einfallenergie

Vielen Dank für die Aufmerksamkeit!

Eignung aktueller Industriekameras für modulare Digitalkameratachymeter

Florian Thiery