

# **Statistik für Data Scientists**

## **Vorlesung 5: Wahrscheinlichkeit & Verteilungen**

Prof. Dr. Siegfried Handschuh  
DS-NLP  
Universität St. Gallen

# Recap & Ziele heute

- Recap V4: Korrelation & Zusammenhang.
- Heute: Grundlagen der Wahrscheinlichkeitsrechnung.
- Diskrete Zufallsvariablen: Bernoulli, Binomial, Poisson.
- Erwartungswert, Varianz, Gesetz der grossen Zahlen.

# Random Experiment / Observation / Szenario

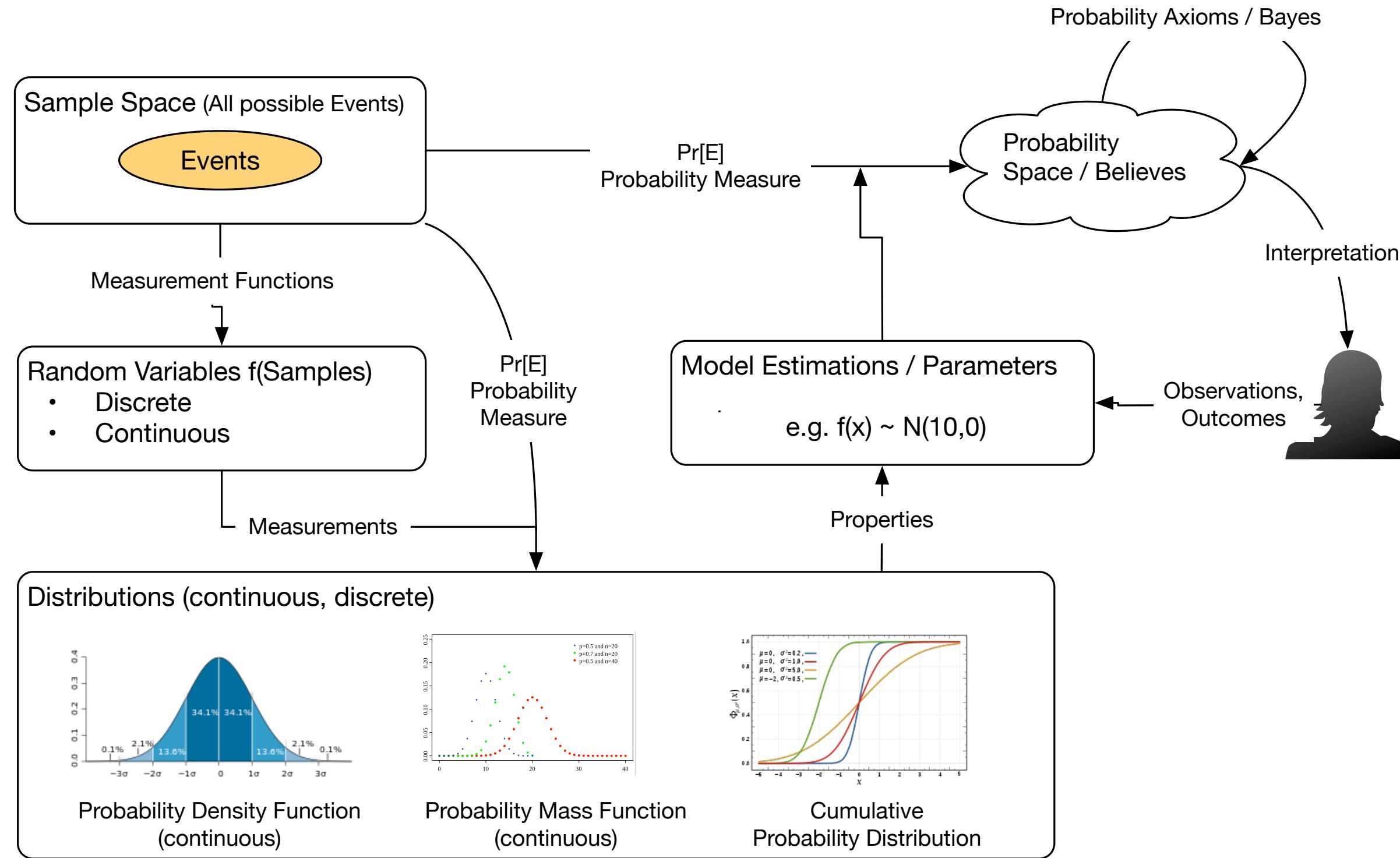


Image sources: Wikipedia

# Warum Wahrscheinlichkeit?

# Der Zufall als Werkzeug

Data Scientists brauchen Wahrscheinlichkeit, um Unsicherheit zu verstehen und zu steuern.

- Daten sind nie vollständig: jede Analyse beruht auf Wahrscheinlichkeiten.
- Ein Spam-Filter klassifiziert Mails nicht „sicher“, sondern mit Wahrscheinlichkeit  $Pr(\text{spam} \mid \text{Text})$ .
- Ohne Wahrscheinlichkeiten keine Entscheidungsmodelle, keine KI, kein Machine Learning.
- Zufall ist das Rohmaterial der Vorhersage.

Mini-Check: Warum kann ein Modell nie „sicher“ richtig liegen?

# Vom Bauchgefühl zur Formel

Wahrscheinlichkeit formalisiert Intuition: sie zwingt uns, den Zufall zu quantifizieren.

- Alltag: «Es regnet wahrscheinlich.» → unpräzises Gefühl.
- Statistik:  $Pr(\text{Regen morgen}) = 0.7$  → präzise, überprüfbar.
- Objektive und subjektive Sicht: Häufigkeit vs. Überzeugung.
- Historischer Start: Glücksspiel, Würfel, Pascal & Fermat → erstes Modell des Zufalls.

Mini-Check: Warum war Glücksspiel der perfekte Ausgangspunkt für die Wahrscheinlichkeitstheorie?

# Wahrscheinlichkeit in der Praxis: Drei Szenarien

Wahrscheinlichkeiten stecken in fast allen Data-Science-Entscheidungen.

- A/B-Test: Hat Button A wirklich mehr Klicks oder ist das Zufall?
- Sensoranalyse: Wie sicher ist das „Anomalie erkannt“-Signal?
- Modellbewertung: Ist ein Modell mit Accuracy = 0.87 „gut genug“?
- Jedes Beispiel beruht auf dem gleichen Prinzip:  
Stichproben  $\approx$  Zufall  $\rightarrow$  Verteilungen

Mini-Check: Welche dieser drei Situationen kennst du aus Projekten oder Medien?

# Begriffe und Ziele

## Drei zentrale Fragen

1. Wie definieren wir «Zufall» mathematisch?
2. Wie berechnen wir die Wahrscheinlichkeit komplexer Ereignisse?
3. Wie entstehen Verteilungen aus vielen Zufällen?

Heute: von den Axiomen über bedingte Wahrscheinlichkeit bis zu Zufallsvariablen.

**Mini-Check:** Welches dieser drei Themen ist dir am wenigsten vertraut?

# Kleine Denkübung: Der Zufall als Muster

Zufall wirkt chaotisch, folgt aber Regeln: genau das ist Statistik.

- Würfle zehnmal. Die Folge: 4 – 1 – 3 – 6 – 2 – 4 – 5 – 2 – 6 – 1
- Wir sehen Chaos, aber jede Zahl kommt  $\approx$  gleich häufig
- Mit vielen Wiederholungen entsteht Regelmässigkeit → Gesetz der grossen Zahlen
- So verwandeln wir Zufall in Wissen

Mini-Check: Was passiert mit der relativen Häufigkeit von «6», wenn wir unendlich oft würfeln?

# Take-Away: Warum Wahrscheinlichkeit zählt

Data Science lebt vom Umgang mit Unsicherheit:  
Wahrscheinlichkeit ist ihre Grammatik.

- Wir quantifizieren Unsicherheit, statt sie zu ignorieren
- Vom Bauchgefühl zur Formel: Jede Aussage über Daten ist probabilistisch
- Modelle entscheiden nicht sicher, sondern wahrscheinlich
- Ohne Wahrscheinlichkeit keine Tests, keine Prognosen, kein Lernen

# Ereignisse und Axiome

# Vom Ergebnis zum Ereignis

Ereignisse sind Mengen von Ergebnissen: die Bausteine der Wahrscheinlichkeit.

- **Ergebnis:** ein mögliches Resultat eines Zufallsexperiments (z. B. eine Augenzahl 6)
- **Ereignis:** Menge von Ergebnissen, z. B. «gerade Zahl» = {2, 4, 6}
- **Ereignisraum  $\Omega$ :** Menge aller möglichen Ergebnisse
- **Notation:**  $A, B, C \subseteq \Omega$

Diese Mengen-Sprache ist die **Grammatik der Wahrscheinlichkeit**

**Mini-Check:**

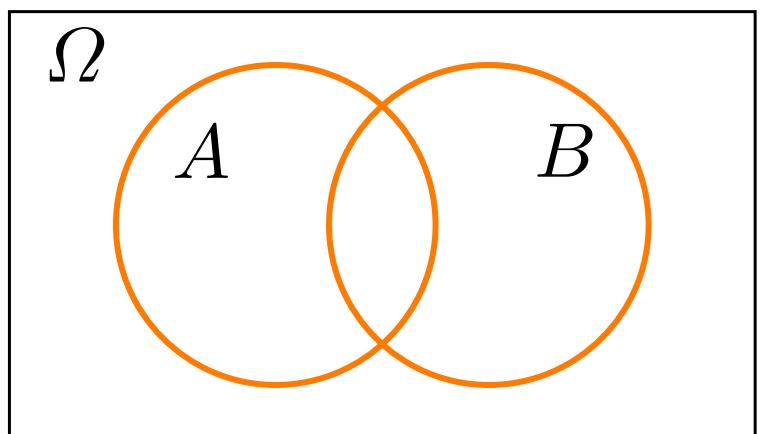
Was ist das Ereignis «Augenzahl > 4» beim Würfelwurf?

## Venn-Diagramme: Grafische Darstellung von Ereignissen.

- Das Rechteck stellt den Stichprobenraum aller Ereignisse dar:  $\Omega$
- Die Kreise zeigen Teilmengen von Ereignissen  $A \subseteq \Omega, A \in \mathcal{P}(\Omega)$

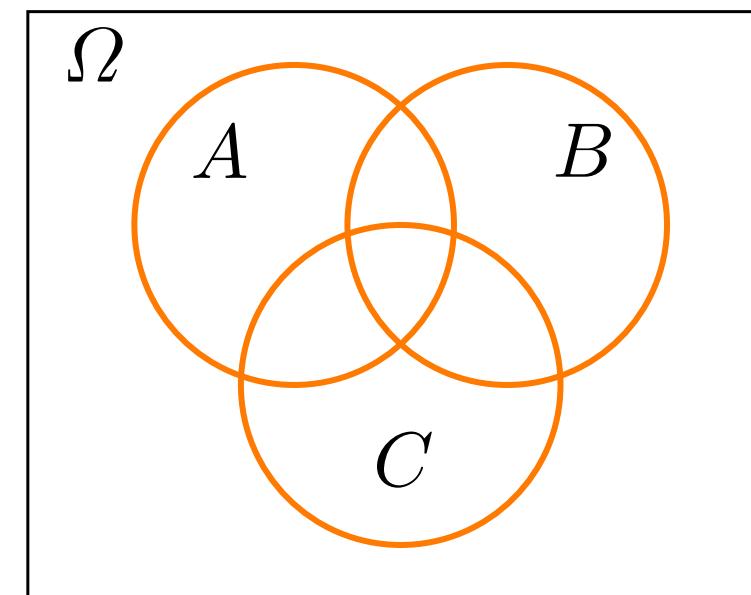
### Mit zwei Ereignismengen

$$A \subset \Omega, B \subset \Omega.$$



### Mit drei Ereignismengen

$$A \subset \Omega, B \subset \Omega, C \subset \Omega.$$



Kommutativgesetz

$$A \cup B = B \cup A$$

$$A \cap B = B \cap A$$

Assoziativgesetz

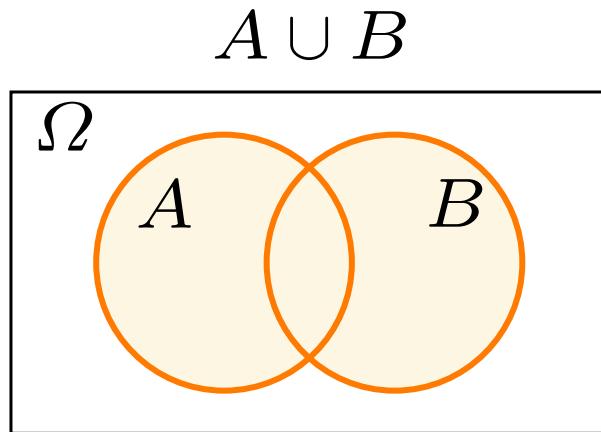
$$(A \cup B) \cup C = A \cup (B \cup C)$$

$$(A \cap B) \cap C = A \cap (B \cap C)$$

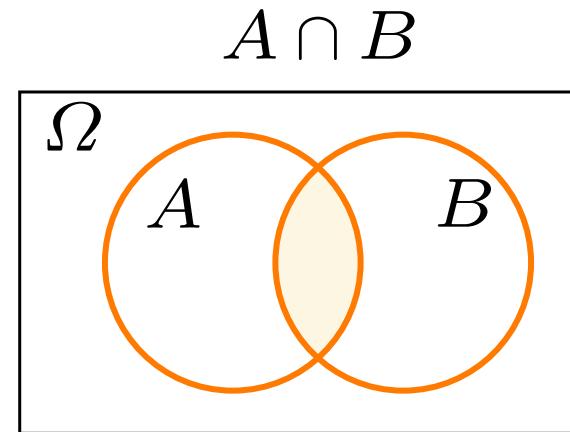
Distributivgesetz

$$(A \cup B) \cap C = (A \cap C) \cup (B \cap C)$$

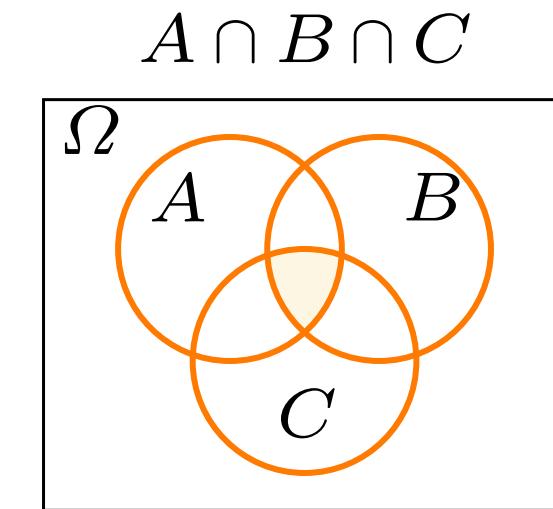
$$(A \cap B) \cup C = (A \cup C) \cap (B \cup C)$$



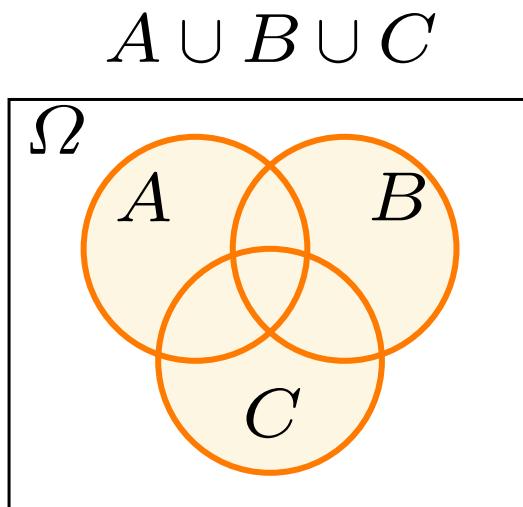
**Vereinigung:** Mindestens eines der Ereignisse tritt ein.



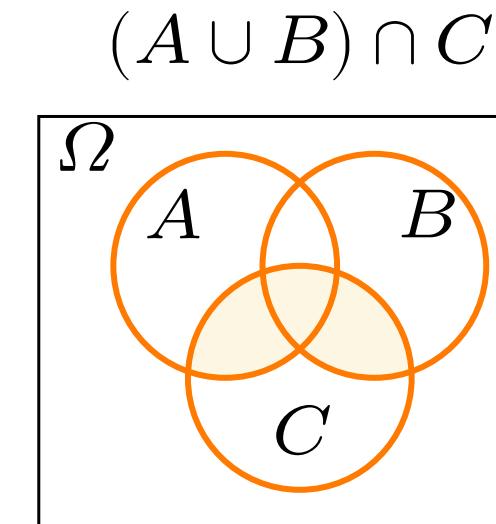
**Schnitt:** Beide Ereignisse treten gleichzeitig ein.



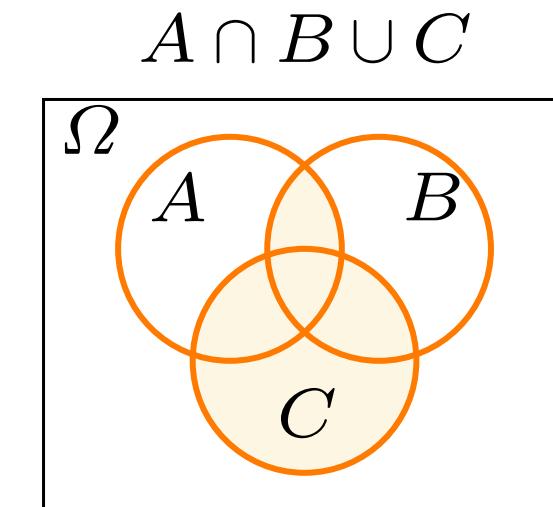
**Dreifacher Schnitt:** Alle drei Ereignisse treten gemeinsam ein.



**Dreifache Vereinigung:** Mindestens eines der Ereignisse tritt ein.



**Distributivbeispiel 1:** Nur Teilmengen, in denen  $C$  auftritt.



**Distributivbeispiel 2:**  $A$  und  $B$  zusammen oder  $C$  allein.

# Die drei Axiome nach Kolmogorov

Alle Wahrscheinlichkeiten folgen drei einfachen Gesetzen.

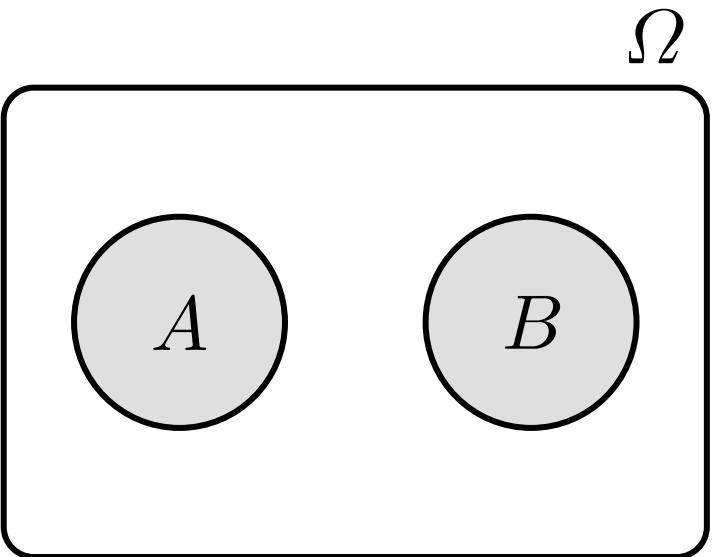
1. **Nichtnegativität:**  $Pr(A) \geq 0$
2. **Normierung:**  $Pr(\Omega) = 1$
3. **Additivität:** Wenn  $A \cap B = \emptyset$ , dann  $Pr(A \cup B) = Pr(A) + Pr(B)$

Aus diesen Regeln folgt alles: von **Bedingungen bis Bayes**

**Mini-Check:**

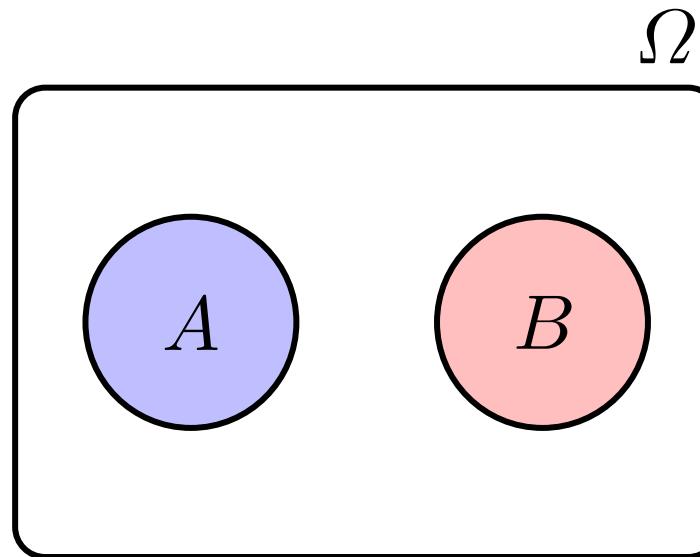
Wenn  $A$  und  $B$  sich nicht überlappen und  $Pr(A) = 0.3$ ,  $Pr(B) = 0.5$ ,  
was gilt für  $Pr(A \cup B)$ ?

$$A \cap B = \emptyset$$



**Unvereinbare Ereignisse:**  $A$  und  $B$  haben keinen gemeinsamen Teil.

$$Pr(A \cup B) = Pr(A) + Pr(B)$$



**Additivität:** Die Wahrscheinlichkeit beider Teilereignisse addiert sich.

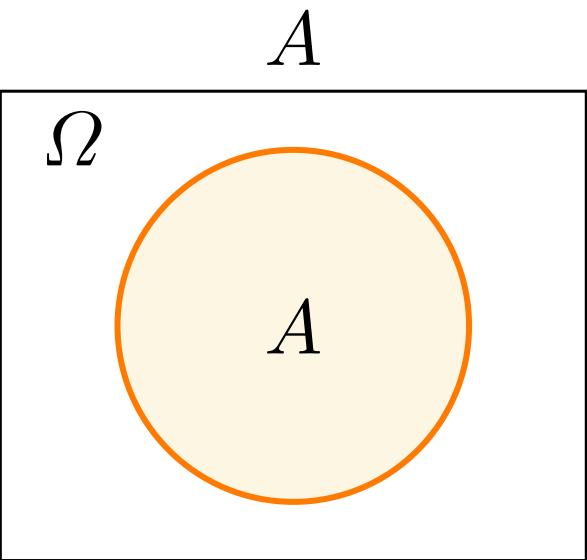
$$A \cap B = \emptyset \implies Pr(A \cup B) = Pr(A) + Pr(B)$$

# Das Gesetz vom komplementären Ereignis

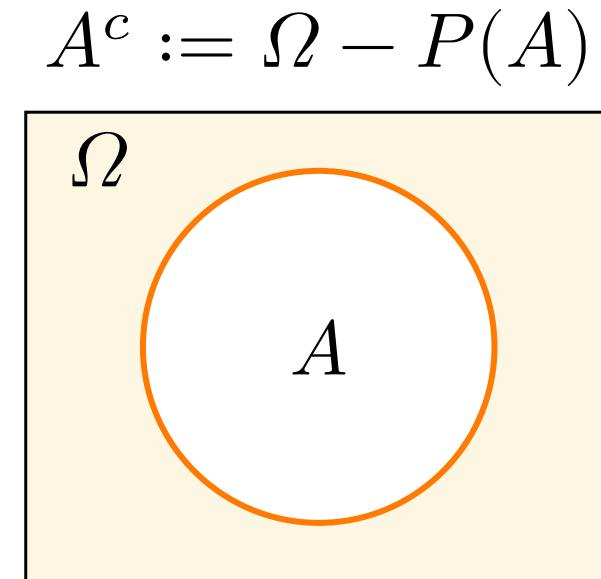
Jedes Ereignis hat ein Gegenteil: zusammen ergeben sie Sicherheit.

- **Komplement:**  $A^c$  = «A tritt nicht ein»
- **Formel:**  $Pr(A^c) = 1 - Pr(A)$
- **Beispiel:**  $Pr(\text{Regen}) = 0.3 \rightarrow Pr(\text{kein Regen}) = 0.7$
- **Praktisch:** Machine-Learning-Modelle arbeiten immer mit  $p$  und  $(1 - p)$

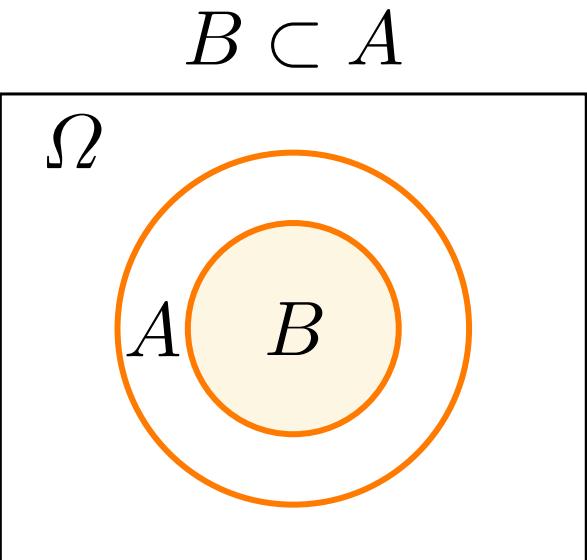
**Mini-Check:** Wenn ein Klassifikator  $p(\text{spam}) = 0.92$ , wie gross ist  $p(\text{nicht spam})$ ?



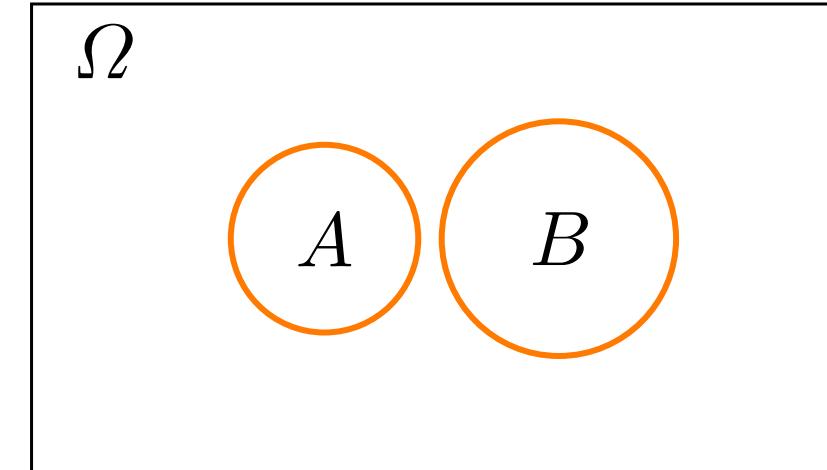
**Einfaches Ereignis:** Ereignis  $A$  innerhalb des Ergebnisraums  $\Omega$ .



**Gegenteil (Komplement):** Alles, was *nicht* zu  $A$  gehört.



**Teilereignis:**  $B$  tritt nur auf, wenn auch  $A$  auftritt.



**Unvereinbare Ereignisse:**  $A$  und  $B$  können nicht gleichzeitig eintreten.

# Das Gesetz der Vereinigung

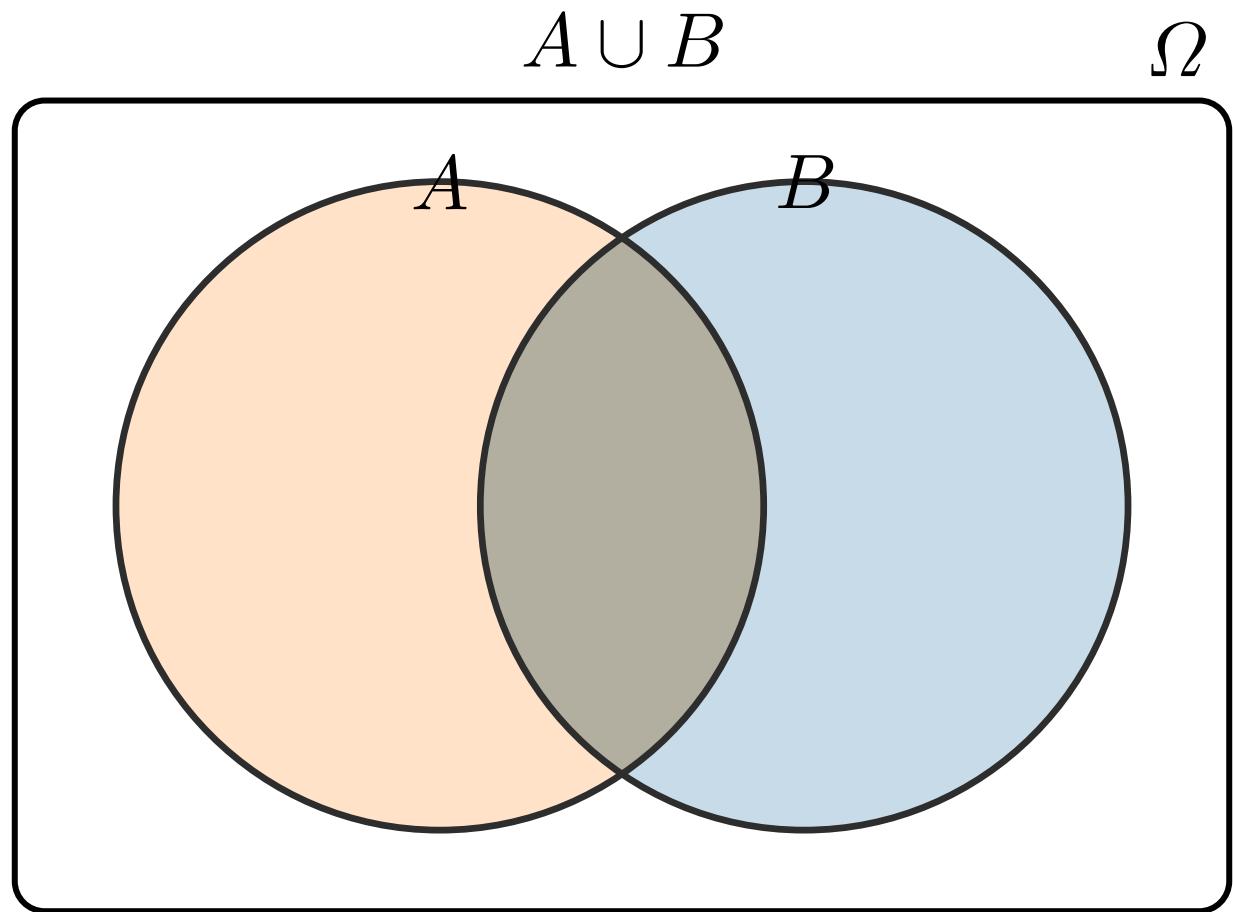
Die Wahrscheinlichkeit von «A oder B» bezieht Überschneidungen ein.

- Formel:  $Pr(A \cup B) = Pr(A) + Pr(B) - Pr(A \cap B)$
- Wenn A und B unabhängig sind:  $Pr(A \cap B) = Pr(A) \times Pr(B)$
- Beispiel: Wahrscheinlichkeit, dass eine Person Kaffee oder Tee mag
- Die Überlappung sind Menschen, die beides mögen

Mini-Check:

Wenn  $Pr(A) = 0.4$ ,  $Pr(B) = 0.5$ ,  $Pr(A \cap B) = 0.1 \rightarrow$

Wie gross ist  $Pr(A \cup B)$ ?



$$Pr(A \cup B) = Pr(A) + Pr(B) - Pr(A \cap B)$$

Das Gesetz der Vereinigung berücksichtigt den Schnittbereich: «Oder» ist in der Wahrscheinlichkeit *inklusiv*.

# Unabhängigkeit und Intuition

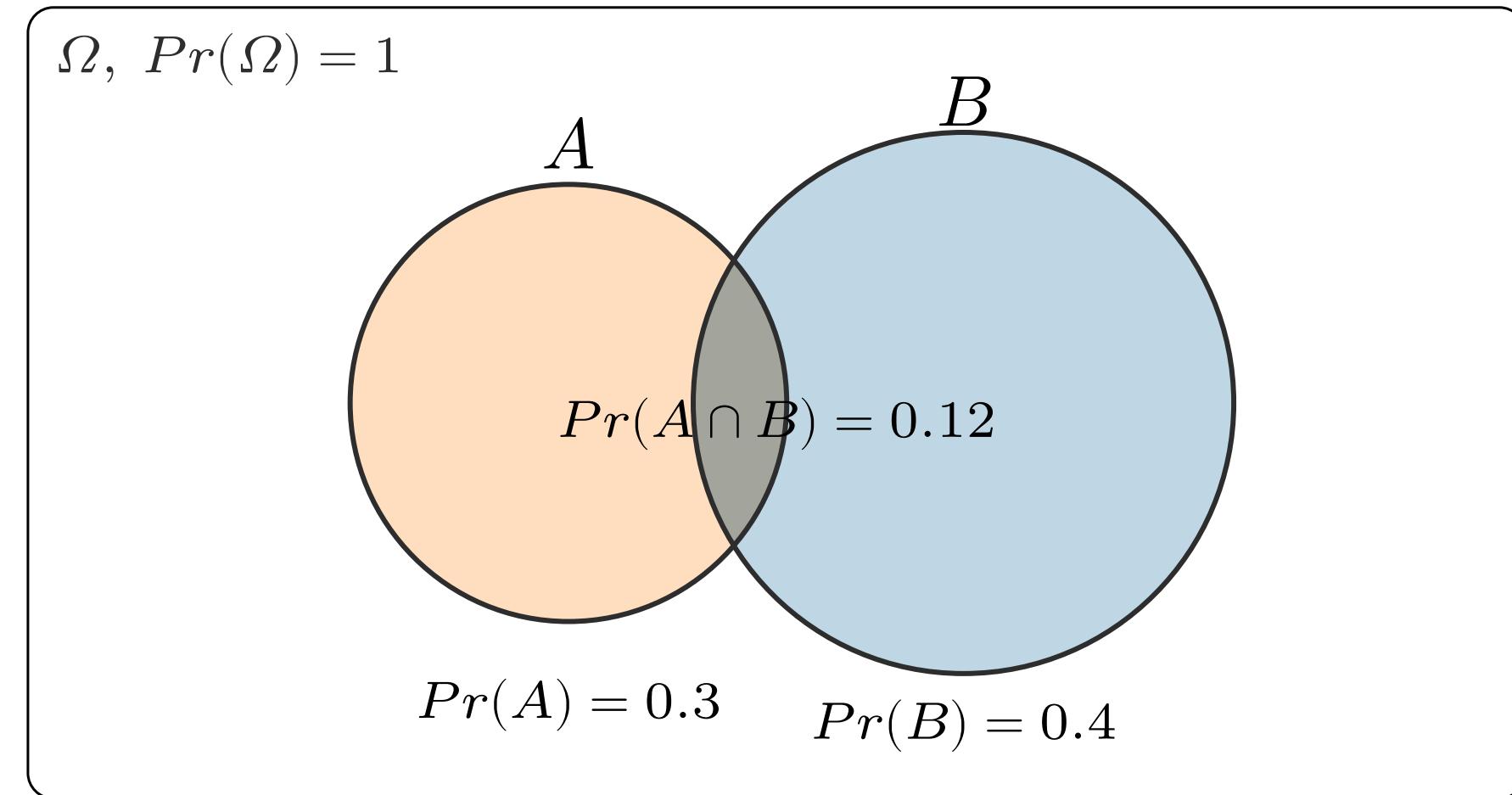
Unabhängigkeit bedeutet: Das eine Ereignis verändert nicht die Wahrscheinlichkeit des anderen.

- Formel:  $A \perp B \Leftrightarrow Pr(A \cap B) = Pr(A) \times Pr(B)$
- Beispiel: Zwei Würfe eines Würfels
- Data-Science-Beispiel:  $p(\text{Klick} | \text{Alter}) \neq p(\text{Klick}) \rightarrow$  Abhängigkeit
- Merke: Unabhängigkeit ist selten, aber ein nützliches Modell

Mini-Check: Sind «Würfelergebnis des ersten Wurfs» und «Würfelergebnis des zweiten Wurfs» unabhängig?

Unabhängigkeit im Venn-Diagramm bedeutet *nicht*, dass sich die Ereignisse nicht überlappen<sup>1</sup>, also dass  $Pr(A \cap B) = 0$ . Entscheidend ist das **Verhältnis der Flächen**.

Angenommen:  $Pr(A) = 0.3$ ,  $Pr(B) = 0.4$  und  $Pr(A \cap B) = 0.12$ .



Da  $Pr(A | B) = Pr(A)$  gilt, folgt:

$$\frac{\text{Fläche von } A}{\text{Gesamtfläche}} = \frac{\text{Fläche von } A \cap B}{\text{Fläche von } B}.$$

---

<sup>1</sup><https://www.youtube.com/watch?v=pV3nZAsJx10>

# Take-Away: Die Regeln des Zufalls

Hinter jeder komplexen Statistik stehen drei einfache Gesetze.

1. Nichtnegativität

Ergänzt um: Komplement,  
Vereinigung, Unabhängigkeit

2. Normierung

Alle Formeln – von Bayes bis zum  
LLN, bauen genau darauf auf

→ Fundament der ganzen  
Theorie

Wer die Axiome versteht, kann  
jede Wahrscheinlichkeit  
begründen

Bedingte Wahrscheinlichkeit &

Bayes

# Wenn neue Information dazukommt

Bedingte Wahrscheinlichkeit beschreibt, wie sich unser Wissen ändert, wenn etwas bekannt ist.

- $Pr(A | B)$  = Wahrscheinlichkeit von A, unter der Bedingung, dass B eingetreten ist
- Beispiel: «Was ist die Wahrscheinlichkeit, dass es regnet, wenn dunkle Wolken am Himmel sind?»
- $A = \text{Regen}, B = \text{Wolken} \rightarrow Pr(A | B) > Pr(A)$
- Bedingung = zusätzliche Information, die den Ereignisraum verkleinert

Mini-Check: Wenn  $Pr(A) = 0.2$ ,  $Pr(B) = 0.5$ ,  $Pr(A \cap B) = 0.15 \rightarrow$   
Wie gross ist  $Pr(A | B)$ ?

# Formel und Intuition

Die Formel für bedingte Wahrscheinlichkeit spiegelt unsere Alltagserfahrung wider.

$$Pr(A | B) = \frac{Pr(A \cap B)}{Pr(B)}$$

- Nur der Anteil von A innerhalb von B zählt
- **Beispiel:** Wahrscheinlichkeit, dass jemand „Python kann“, gegeben „Data-Scientist“
- Wenn 80 % aller Data-Scientists Python nutzen →  $Pr(\text{Python} | \text{Data-Scientist}) = 0.8$
- **Vertauschung:**  $Pr(B | A) \neq Pr(A | B)$

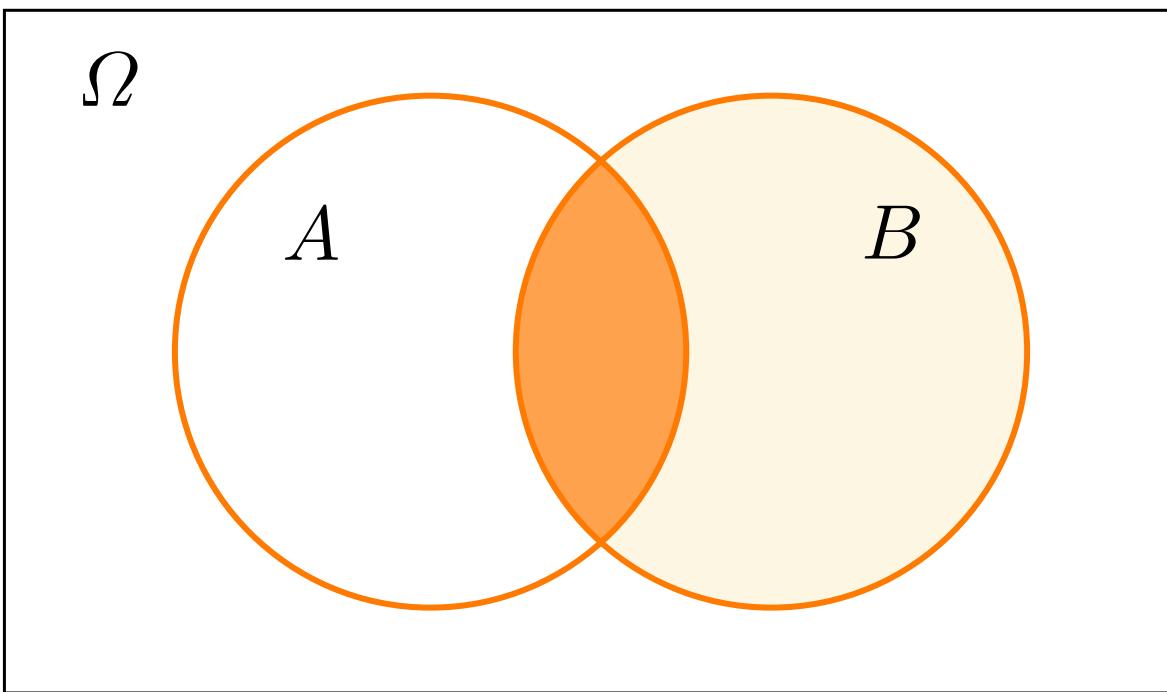
**Mini-Check:** Warum kann  $Pr(A | B) \neq Pr(B | A)$  sein?

$\Pr(A \mid B)$  heisst die **Wahrscheinlichkeit von  $A$  unter der Bedingung  $B$** .

**Formel:**

$$\Pr(A \mid B) = \frac{\Pr(A \cap B)}{\Pr(B)}, \quad \text{falls } \Pr(B) > 0$$

**Visualisierung:**



**Gedankenexperiment:** Angenommen, wir wissen, dass unser Stein im Bereich  $B$  gelandet ist – wie gross ist dann die Wahrscheinlichkeit, dass er auch in  $A$  liegt?

# Das Theorem von Bayes

Bayes zeigt, wie man Vorwissen mit Beobachtung kombiniert.

$$Pr(B | A) = \frac{Pr(A | B) \cdot Pr(B)}{Pr(A)}$$

Ergebnis: **Posterior** = aktualisierte Überzeugung nach Beobachtung der Daten

Zerlegt Denken in drei Komponenten:

- **Likelihood:**  $Pr(A | B)$  → Wie plausibel sind die Daten, wenn **B** wahr ist?
- **Prior:**  $Pr(B)$  → Vorwissen
- **Evidence:**  $Pr(A)$  → Gesamtwahrscheinlichkeit der Daten

**Beispiel:** Medizinischer Test: Krankheit (**K**) und positives Ergebnis (**T+**)

**Mini-Check:** Wie nennt man  $Pr(K | T^+)$ ?

## LIKELIHOOD

The probability of "B" being True, given "A" is True

$P(A|B) =$



## POSTERIOR

The probability of "A" being True, given "B" is True

$$P(A|B) = \frac{P(B|A) \cdot P(A)}{P(B)}$$



## PRIOR

The probability "A" being True. This is the knowledge.



## MARGINALIZATION

The probability "B" being True.

# Beispiel: Medizinischer Test

Bayes entscheidet, wie wir Testergebnisse richtig interpretieren.

Gegeben:

- Sensitivität (Likelihood):  $Pr(T^+ | K) = 0.95$
- Spezifität (negative Case):  
 $Pr(T^- | \neg K) = 0.9$
- Prävalenz (Prior):  $Pr(K) = 0.007$

Gesucht: (Posterior)  $Pr(K | T^+)$

Berechnung:

$$\frac{0.95 \times 0.007}{0.95 \times 0.007 + 0.1 \times 0.993} \approx 0.062$$

Interpretation: Nur 6 % der positiven Tests sind tatsächlich krank

Intuition: Bei seltenen Ereignissen sind falsche Positive dominant

Mini-Check: Warum bedeutet «95 % Sensitivität» nicht «95 % sicher krank»?

# Denken wie ein Bayesianer

Bayesisches Denken heisst: Wissen ständig anpassen, nicht dogmatisch bleiben.

- Wir starten mit Priors (Vorwissen): und lassen Daten sprechen.
- Machine Learning macht genau das: Modelle lernen Posterior Parameter aus Daten.
- Bayesische Modelle schätzen Unsicherheit statt sie zu verdrängen.
- Motto: «Neue Evidenz = neues Wissen.»

Mini-Check: Nenne ein Beispiel, wo du deine Meinung nach neuer Evidenz geändert hast.

# Take-Away: Lernen aus Information (Bayes)

Bayes formt Denken: Wissen ist nie fix, sondern wird mit Daten aktualisiert.

- **Bedingte Wahrscheinlichkeit:** Wie ändert sich  $Pr(A)$ , wenn  $B$  bekannt ist?
- **Bayes-Theorem:** Vorwissen  $\times$  Daten = neue Überzeugung
- **Praxis:** Medizinische Tests, ML-Modelle, Risikoabschätzung

# Risikomasse

# Warum wir Risiken vergleichen

Statistik untersucht auch Unterschiede zwischen Wahrscheinlichkeiten.

- Motivation: «Erhöht Rauchen das Risiko für Lungenkrebs?» → Vergleich zweier Gruppen
- Ereignisnotation:  $D$  = Krankheit,  $E$  = Risikofaktor (Rauchen)
- Wir vergleichen:  $Pr(D | E)$  vs.  $Pr(D | E^c)$
- Wenn beide gleich sind → Unabhängigkeit
- Wenn unterschiedlich → Assoziation

Mini-Check:

Wenn  $Pr(D | E) = 0.20$  und  $Pr(D | E^c) = 0.10$ , was sagt das über  $E$  und  $D$ ?

# Risikodifferenz (absolute Risikoänderung)

Die Risikodifferenz zeigt den Zusatznutzen oder Schaden durch den Faktor E.

$$ER = Pr(D | E) - Pr(D | E^c)$$

- ER: Excess Risk, Risikodifferenz oder zusätzliches Risiko
- Beispiel:  $0.20 - 0.10 = 0.10 \rightarrow 10$  Prozentpunkte mehr Erkrankungen bei Rauchern
- Interpretation: «Absolute Wirkung»
- In Data Science: z. B. Conversion-Rate-Differenz in A/B-Tests

Mini-Check: Was bedeutet  $ER < 0$ ?

# Relatives Risiko und Odds Ratio

Relative Masse zeigen den Faktor, um den ein Risiko steigt.

- Relatives Risiko:

$$RR = \frac{Pr(D | E)}{Pr(D | E^c)}$$

Näher an der ML-Welt: Logistic Regression modelliert  $\log(OR)$

- Beispiel:  $0.20/0.10 = 2 \rightarrow$  zweifach erhöhtes Risiko

Bei seltenen Ereignissen:  $OR \approx RR$

- Odds Ratio:

$$OR = \frac{Pr(D | E)/(1 - Pr(D | E))}{Pr(D | E^c)/(1 - Pr(D | E^c))}$$

Mini-Check: Wenn  $RR = 1$ , was heisst das?

Exposition	Dupuytren ( $D$ )	Kein Dupuytren ( $D^c$ )	Gesamt
Männer ( $E$ )	$92/763 = 0.1206$	$256/763 = 0.3355$	$348/763 = 0.4561$
Frauen ( $E^c$ )	$77/763 = 0.1009$	$338/763 = 0.4430$	$415/763 = 0.5439$
<b>Gesamt</b>	$169/763 = 0.2215$	$594/763 = 0.7785$	1

### Berechnung der Risikomasse:

$$\text{Exzessrisiko (ER)} = \Pr(D | E) - \Pr(D | E^c) = 0.1206 - 0.1009 = 0.0197$$

$$\text{Relatives Risiko (RR)} = \frac{\Pr(D | E)}{\Pr(D | E^c)} = \frac{0.1206}{0.1009} = 1.195$$

$$\text{Odds Ratio (OR)} = \frac{\Pr(D | E)/\Pr(D^c | E)}{\Pr(D | E^c)/\Pr(D^c | E^c)} = \frac{0.1206/0.3355}{0.1009/0.4430} = 1.59$$

**Interpretation:** Männer haben ein leicht erhöhtes Risiko für Dupuytren (RR 1.2); die Chance auf Erkrankung ist etwa 1.6-mal höher (OR 1.6); das absolute Mehr an Risiko beträgt rund 0.02 (ER 0.02).

# Das Simpson-Paradoxon

Ein Gesamtergebnis kann täuschen, wenn eine dritte Variable mitspielt.

- **Beispiel:** Erfolg von zwei Behandlungen bei Nierensteinen ( $\triangleq$  SDS Tabelle 3.5)
- **Gesamt:** Minimal-invasiv besser (83 % vs. 78 %)
- **Nach Grösse stratifiziert:** Offene OP besser in beiden Gruppen!
- **Erklärung:** Verzerrung durch ungleiche Verteilung des Schwierigkeitsgrads
- **Moral:** Immer prüfen, ob eine **verdeckte Variable (Effekt C)** die Beziehung dreht

**Mini-Check:** Wie nennt man eine Variable, die eine scheinbare Abhängigkeit erzeugt?

## Nierensteine 2 cm (C)

Behandlungsart	Erfolg (D)	Kein Erfolg ( $D^c$ )	Gesamt
Minimal-invasiv (E)	234	36	270
Offene Operation ( $E^c$ )	81	6	87
<b>Total</b>	<b>315</b>	<b>42</b>	<b>357</b>

## Nierensteine > 2 cm ( $C^c$ )

Behandlungsart	Erfolg (D)	Kein Erfolg ( $D^c$ )	Gesamt
Minimal-invasiv (E)	55	25	80
Offene Operation ( $E^c$ )	192	71	263
<b>Total</b>	<b>247</b>	<b>96</b>	<b>343</b>

### Interpretation:

Innerhalb beider Gruppen höhere Erfolgsrate für offene Operation (93.1 % vs. 86.7 % und 73.0 % vs. 68.8 %). Gesamt zeigt Minimal-invasiv scheinbar höhere Erfolgsrate (82.6 % vs. 78.0 %): das klassische Simpson-Paradoxon.

# Was wir daraus lernen

Risikoanalyse ist nicht nur Rechnen, sondern Kausalitäts-Denken.

- Prüfe immer: «Vergleiche ich Äpfel mit Äpfeln?»
- Kontrolliere Kontext- oder Conounder-Variablen
- In Data Science: Segmentierung oder Stratifizierung vor Interpretation
- Statistische Frage: Gibt es einen echten Effekt oder nur eine ungleiche Stichprobe?

Mini-Check:

Wie würdest du verhindern, dass Simpson's Paradoxon deine Analyse täuscht?

# Take-Away: Risiko verstehen, Verzerrung erkennen

Wahrscheinlichkeiten werden erst sinnvoll im Vergleich und im richtigen Kontext.

- Risk Diff / Rel Risk / Odds Ratio zeigen unterschiedliche Blickwinkel
- Simpson-Paradoxon mahnt: Prüfe immer auf versteckte Variablen
- Statistik  $\neq$  Wahrheit, sondern Abwägen zwischen Erklärungen
- Kontext entscheidet, ob ein Risiko real oder scheinbar ist

# Zufallsvariablen & Verteilungen

# Vom Ereignis zur Zufallsvariablen

Eine Zufallsvariable ordnet jedem Zufallsexperiment einen Zahlenwert zu: das macht Wahrscheinlichkeit rechenbar.

- **Beispiel:** Würfeln → Ergebnis  $\{1, 2, 3, 4, 5, 6\}$  → Zufallsvariable  $X = \text{Augenzahl}$
- Ereignis «gerade Zahl» =  $\{2, 4, 6\}$  entspricht  $X \bmod 2 = 0$
- **Idee:** Zufall → Zahl → Statistik
- So werden Daten **Realisationen** von  $X$

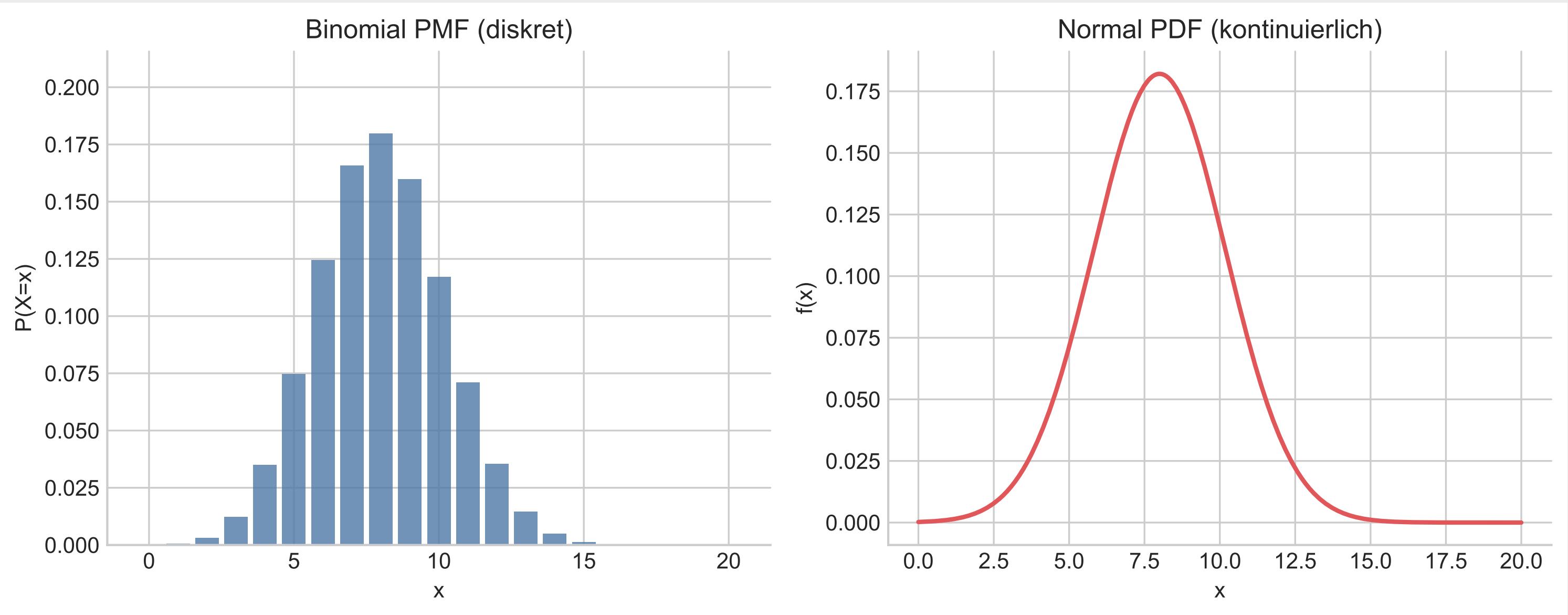
**Mini-Check:** Was ist bei einem Münzwurf eine Zufallsvariable  $X$ ?

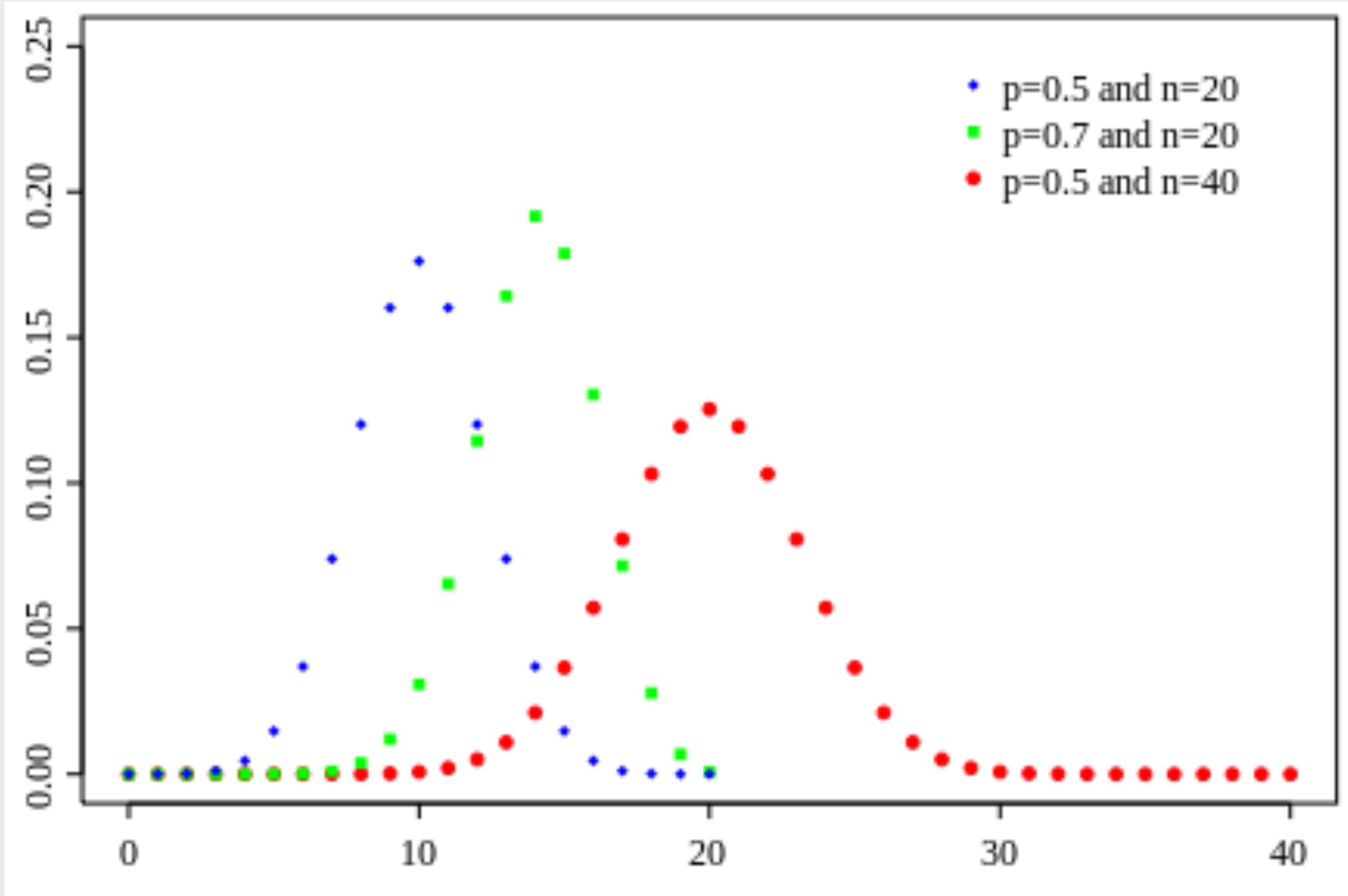
# Diskrete und kontinuierliche Zufallsvariablen

Zufall kann zählen oder messen: das ändert die Art der Verteilung.

- **Diskret (Nominal, Ordinal)**: endliche oderzählbare Werte (z. B. Augenzahl, Klicks, Fehler)
- **Kontinuierlich (Intervall, Ratio)**: beliebige reelle Werte (z. B. Messungen, Zeit, Temperatur)
- **Notation**: PMF (für diskrete  $X$ ) und PDF (für kontinuierliche  $X$ )
- PMF: Probability Mass Function (Wahrscheinlichkeitsfunktion)
- PDF: Probability Density Function (Wahrscheinlichkeitsdichtefunktion)
- **Unterschied**: Summen vs. Integrale

**Mini-Check:** Ist «Messfehler in mm» diskret oder kontinuierlich?





# Wahrscheinlichkeitsdichte $f(x)$ und Verteilungsfunktion $F(x)$

Die Dichte zeigt, wo Werte wahrscheinlicher sind: die Verteilungsfunktion summiert sie auf.

- PDF: Probability Density Function  
(Wahrscheinlichkeitsdichtefunktion)

$$f(x) \geq 0 \text{ und } \int f(x) dx = 1$$

- CDF: Cumulative Distribution Function  
(Kumulative Verteilungsfunktion)

$$F(x) = Pr(X \leq x) = \int_{-\infty}^x f(z) dz$$

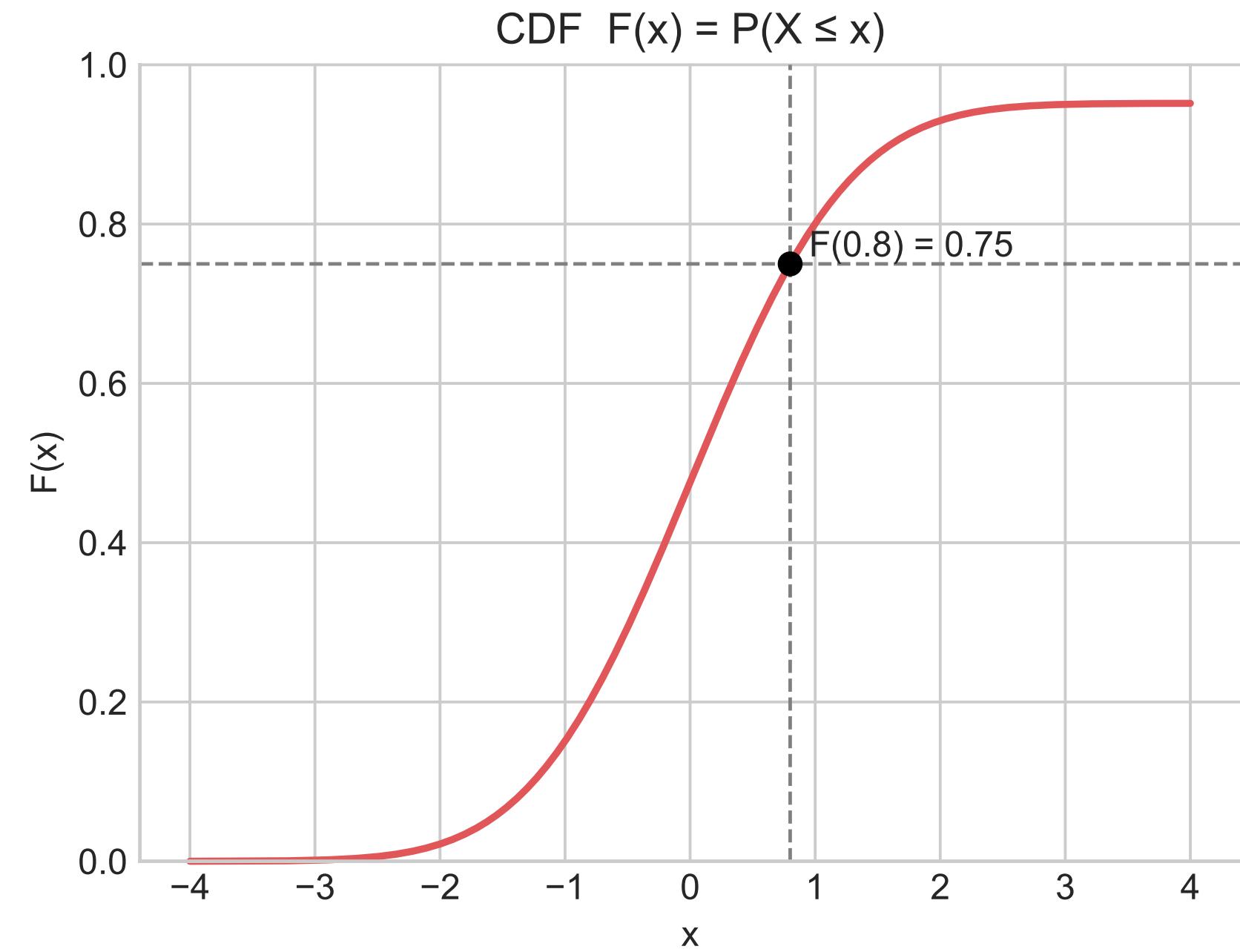
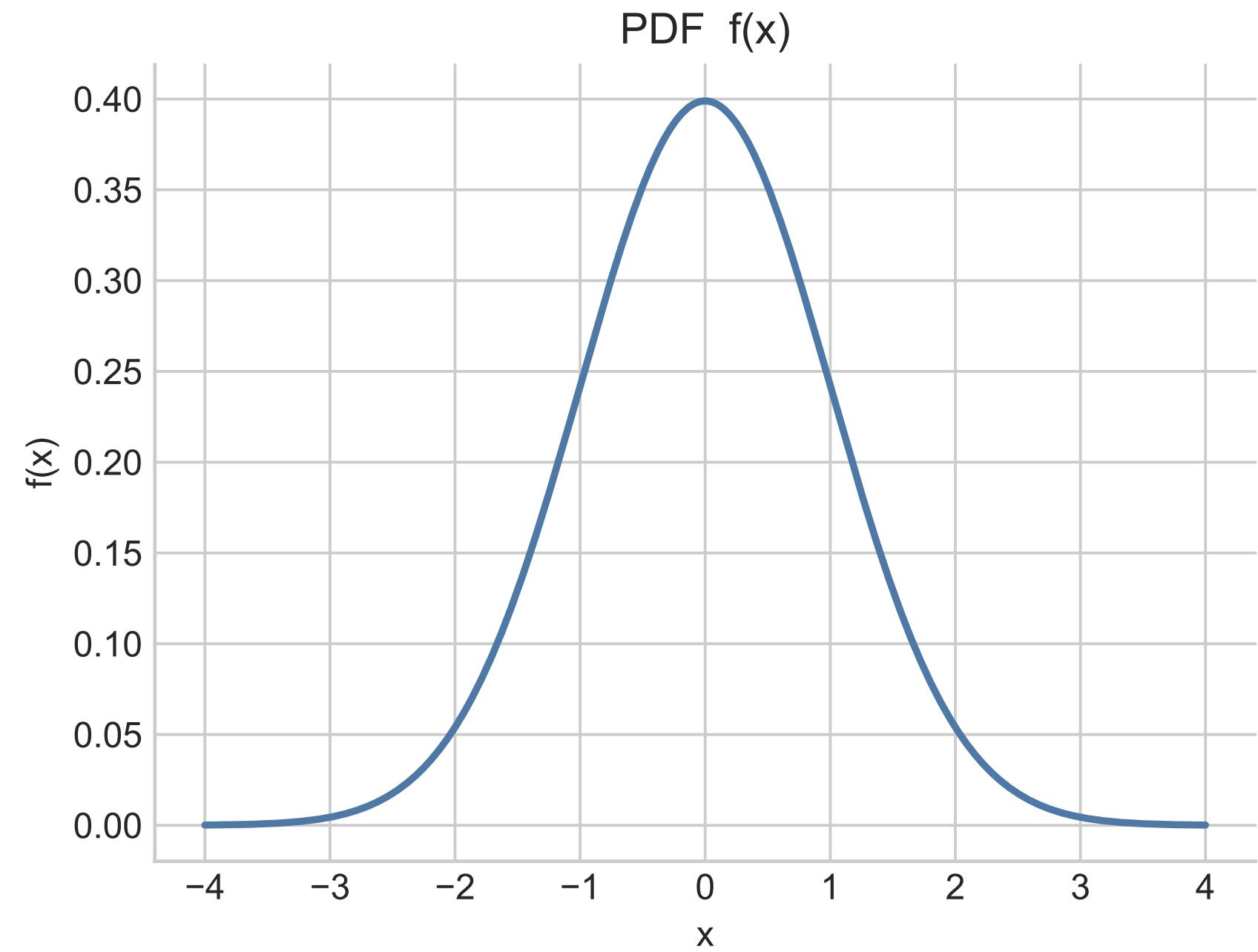
**Beispiel:** Normalverteilung → glatte S-Kurve in  $F(x)$

**Wichtig:**  $f(x) \neq Pr(X = x)$

Bei kontinuierlichen  $X$  gilt:  
 $Pr(X = x) = 0$

**Mini-Check:**

Was bedeutet  $F(0.8) = 0.75$ ?



# Bekannte Verteilungen im Überblick

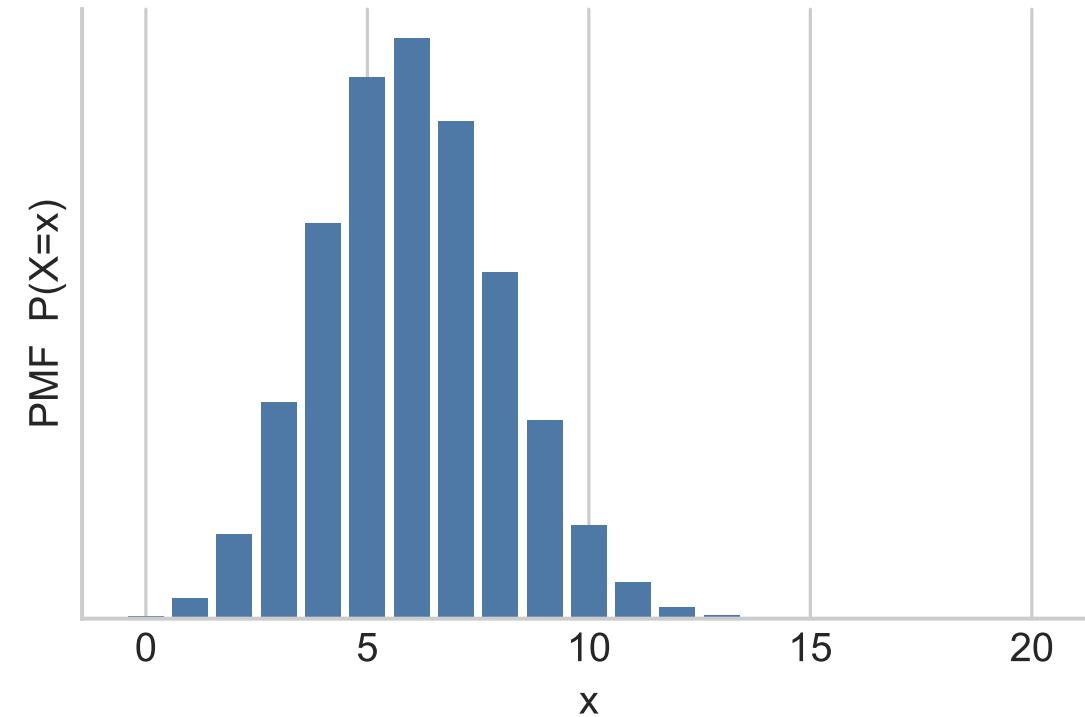
Hinter fast jedem Data-Science-Problem steckt eine klassische Verteilung.

- **Binomial:** Zählprozesse,  $n$  Versuche,  $p$  Erfolg → z. B. Klicks pro 100 User
- **Poisson:** seltene Ereignisse im Intervall → z. B. Server-Fehler pro Minute
- **Normal:** Summeneffekte, Mittelwerte → Messungen und Fehler
- **Exponential:** Zeit bis zum nächsten Ereignis
- **Uniform:** vollständige Unkenntnis: alle gleich wahrscheinlich

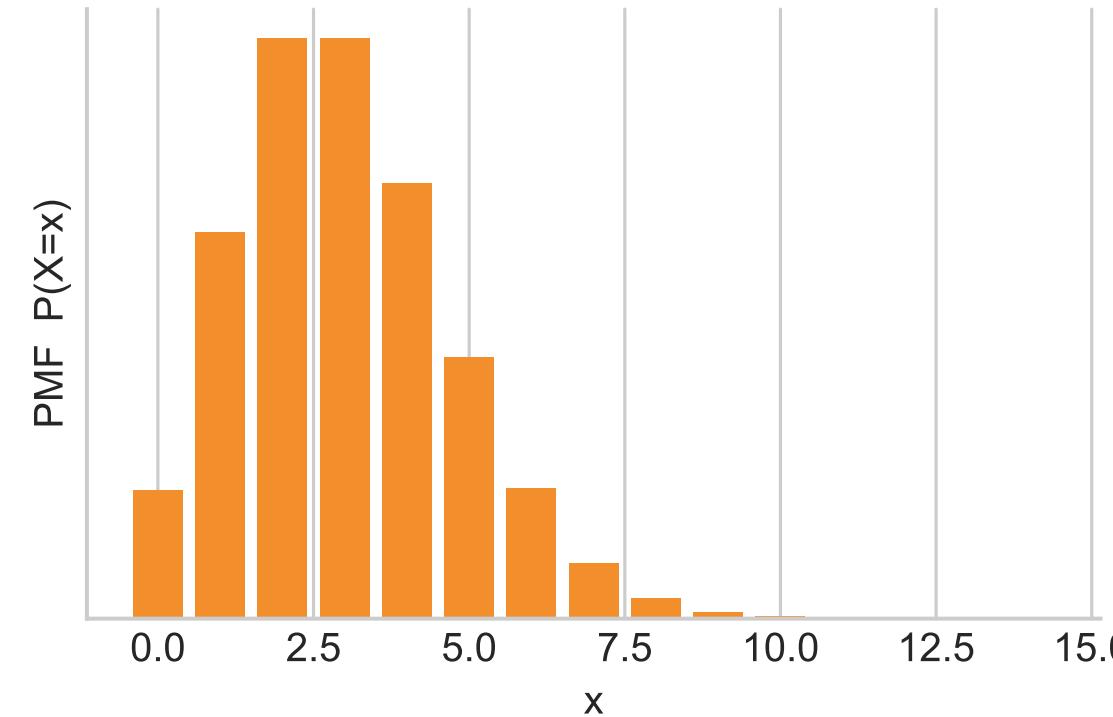
Mini-Check:

Welche Verteilung würdest du für «Anzahl Support-Tickets pro Tag» verwenden?

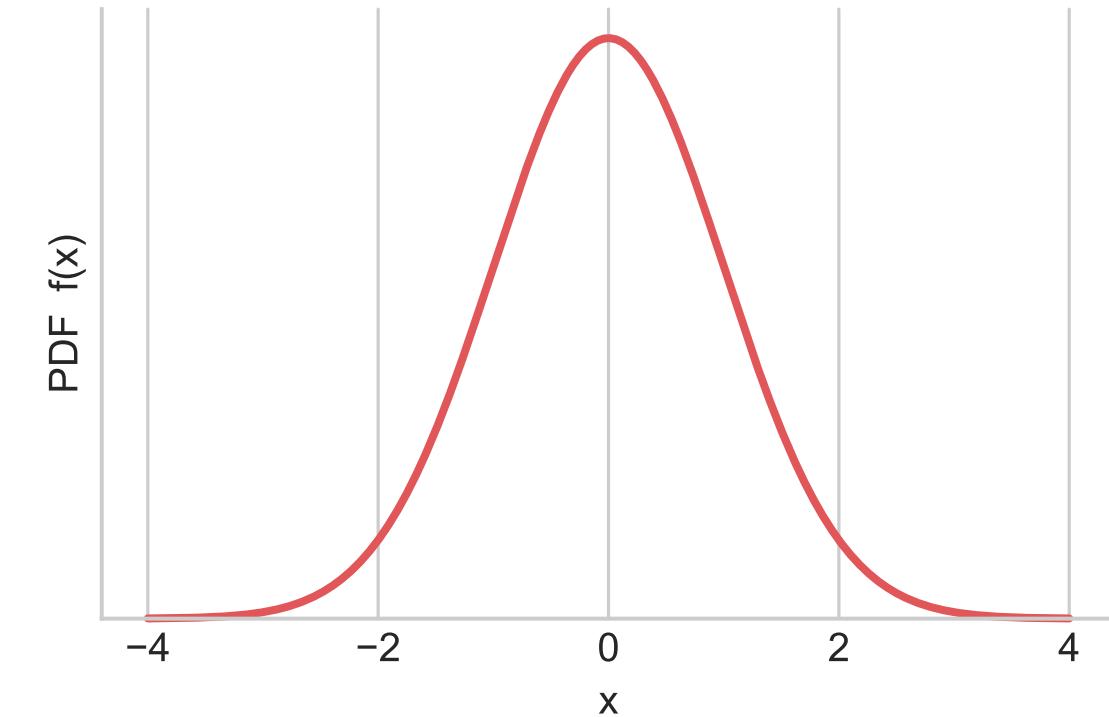
Binomial ( $n=20$ ,  $p=0.3$ )



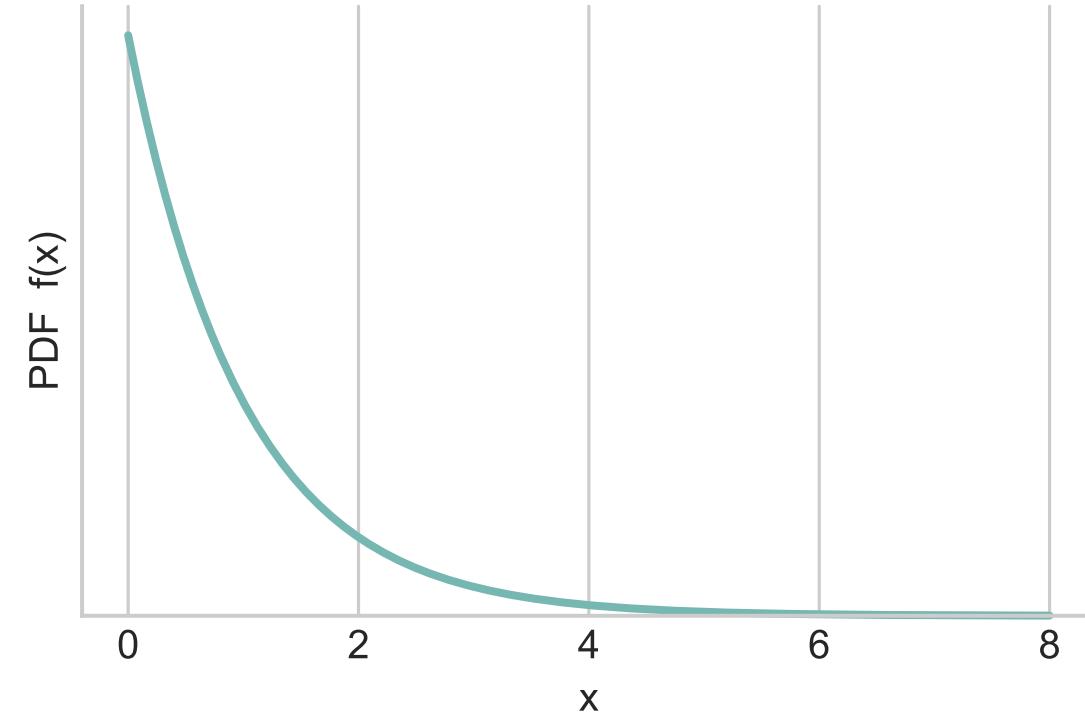
Poisson ( $\lambda=3$ )



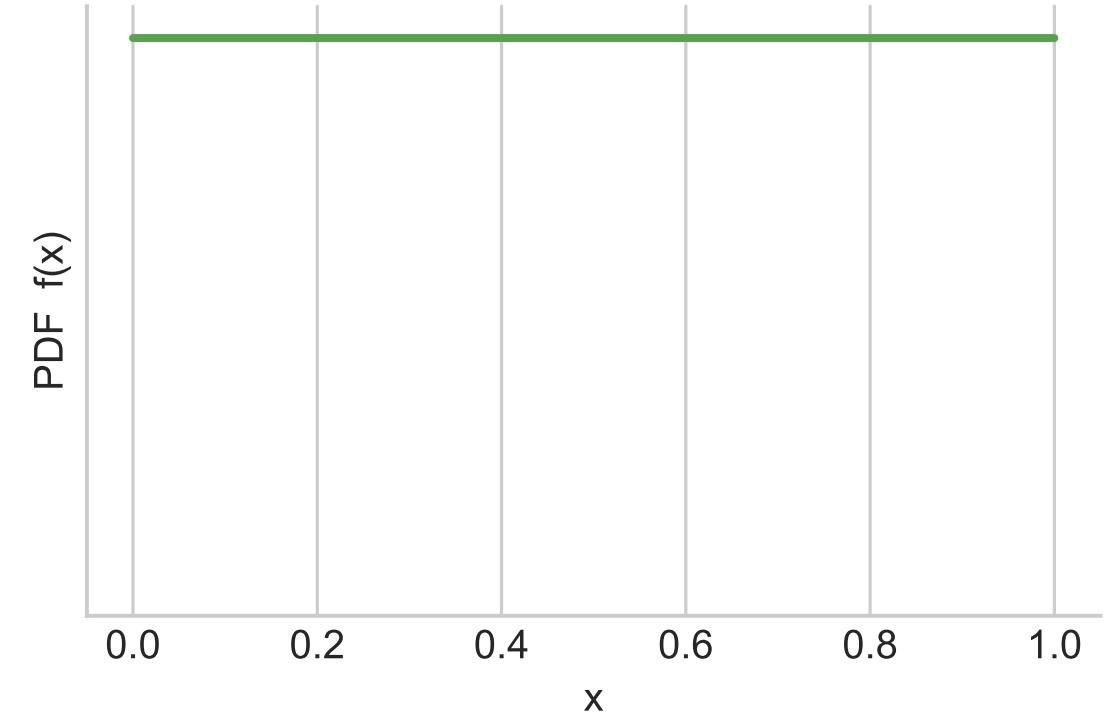
Normal ( $\mu=0$ ,  $\sigma=1$ )



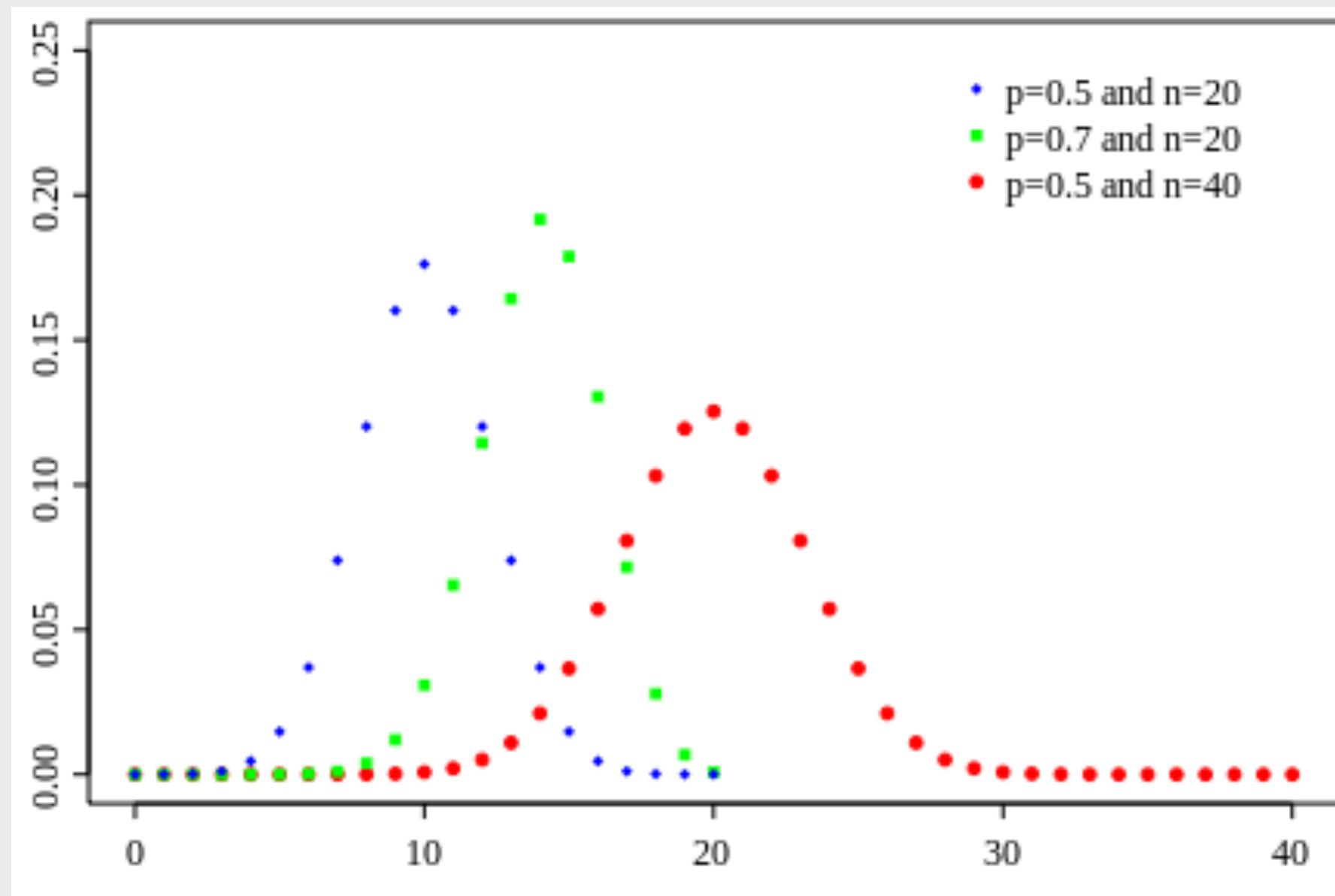
Exponential ( $\lambda=1$ )



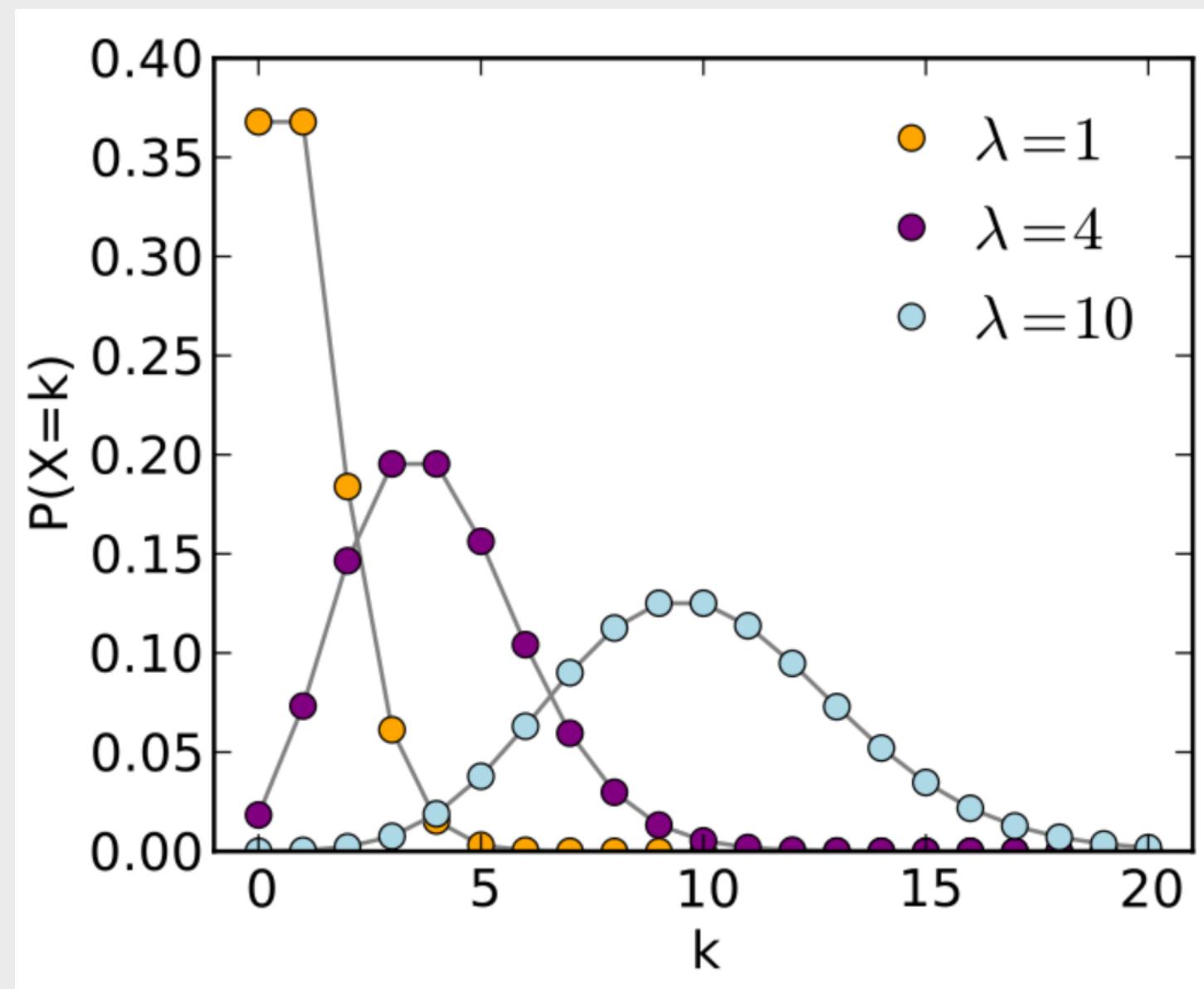
Uniform (0,1)



# Binomial



# Poisson



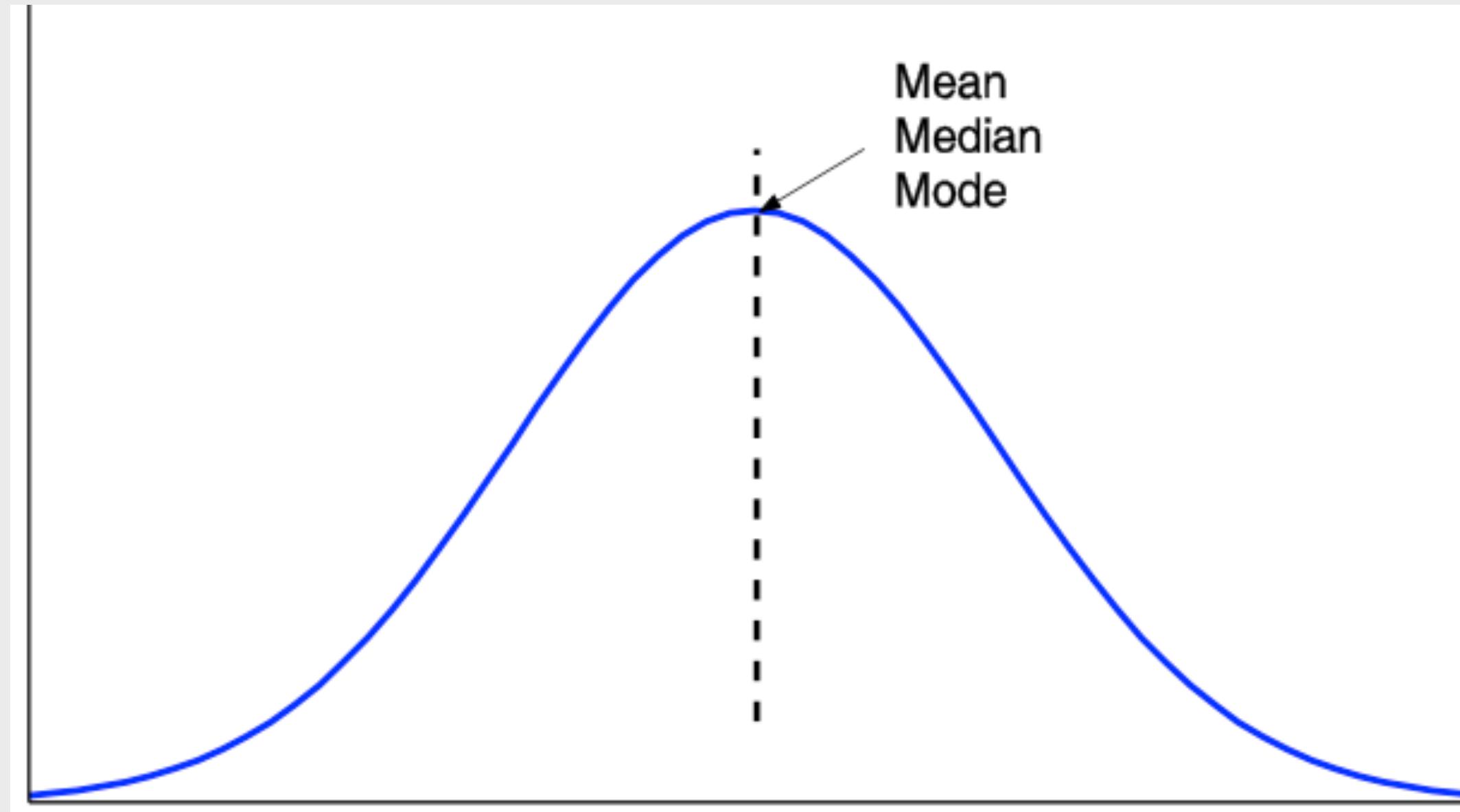
# Visualisierung: Formen und Bedeutung

Die Form der Verteilung erzählt die Geschichte des Datensatzes.

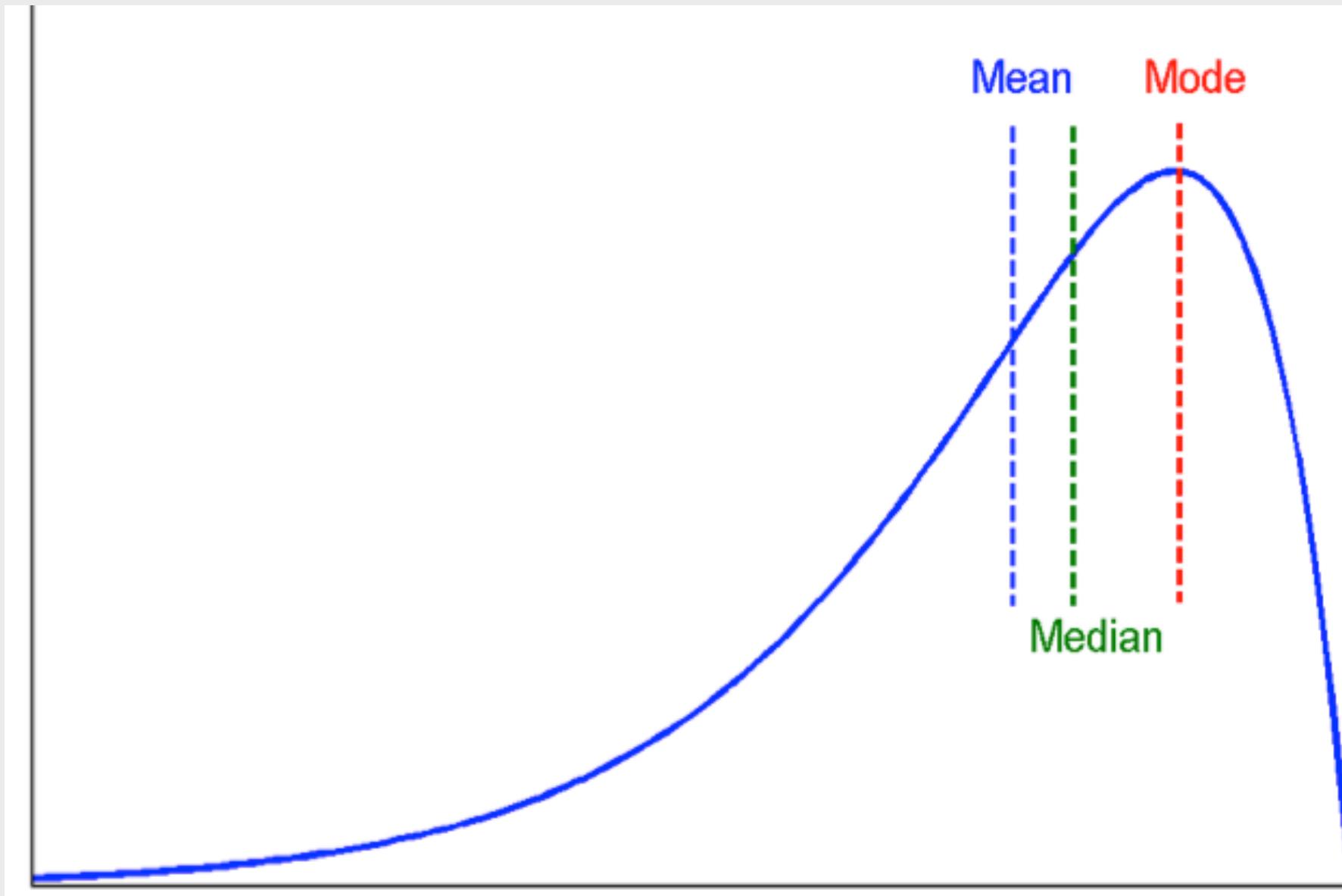
- **Symmetrisch:** Normal → Fehler verteilen sich gleichmässig
- **Rechtssteil:** Einkommen, Antwortzeiten, Poisson – viele kleine, wenige grosse Werte
- **Linkssteil:** z. B. Fehlerbewertungen 1–5 (Schulnoten)
- **In der Praxis:** Data Scientists nutzen Histogramme, QQ-Plots und KDEs, um die Verteilungsform zu prüfen

Mini-Check: Wie würde eine rechtsschiefe Verteilung aussehen?

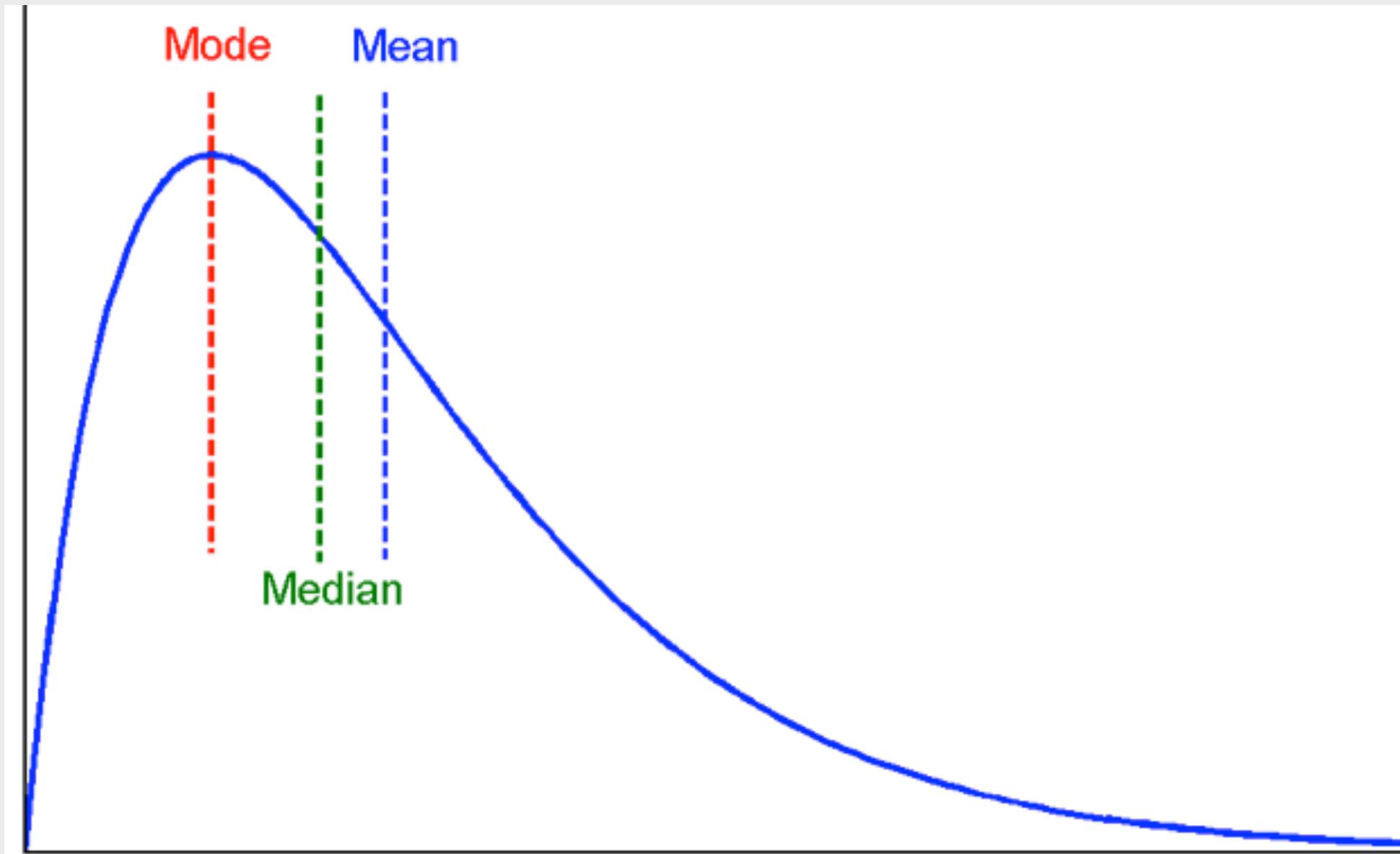
# Symmetrisch



# Linksschief



# Rechtschief



# Take-Away: Vom Zufall zur Form

Jede Verteilung erzählt eine Geschichte darüber, wie Daten entstehen

- Diskret vs. kontinuierlich: zählen vs. messen
- Formen zeigen Mechanismen: Symmetrie, Schiefe, Ausreisser
- Bekannte Verteilungen sind wiederkehrende Naturgesetze von Daten
- Data Science nutzt sie, um Modelle zu prüfen und anzupassen

# **Erwartungswert & Gesetz der grossen Zahlen (LLN)**

# Was ist der Erwartungswert?

Der Erwartungswert ist der «Schwerpunkt» einer Verteilung: das mathematische Mittel aller möglichen Ausgänge.

- **Diskret:**  $E(X) = \sum x_i \cdot Pr(X = x_i)$
- **Kontinuierlich:**  $E(X) = \int x \cdot f(x) dx$
- **Beispiel Würfel:**  $(1 + 2 + 3 + 4 + 5 + 6)/6 = 3.5$

Kein einzelner Wurf ergibt 3.5: es ist der langfristige Durchschnitt

**Mini-Check:** Was ist der Erwartungswert einer fairen Münze ( $X = 1$  bei Kopf, 0 bei Zahl)?

# Varianz und Standardabweichung

Die Varianz zeigt, wie weit Zufallswerte vom Erwartungswert entfernt liegen.

$$Var(X) = E[(X - E(X))^2]$$

$$SD = \sqrt{Var(X)}$$

- **Beispiel:** Zwei Maschinen mit gleichem Durchschnitt, aber eine streut stärker
- **In Data Science:** Stabilität von Modellmetriken (z. B. Cross-Val-Scores)

**Mini-Check:** Was bedeutet eine kleine Standardabweichung?

# Gesetz der grossen Zahlen (LLN)

Law of Large Numbers (LLN): Viele Zufälle ergeben Regelmässigkeit.

Wenn  $X_1, \dots, X_n$  unabhängig und identisch verteilt sind, gilt:

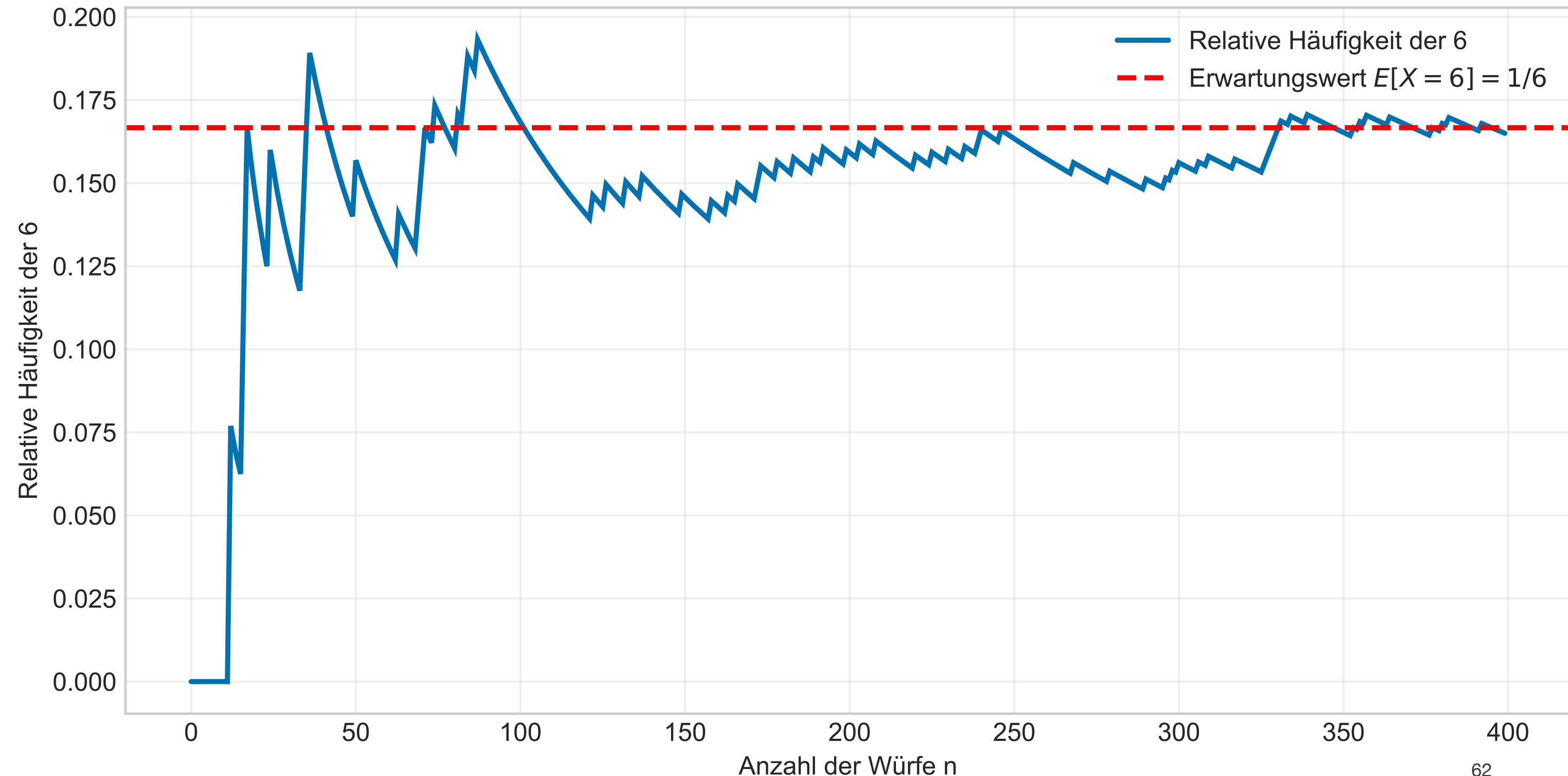
$$\bar{X}_n = \frac{1}{n} \sum X_i \rightarrow E(X)$$

Mit wachsendem  $n$  konvergiert der Stichprobenmittelwert gegen den Erwartungswert

- **Beispiel:** Münzwurf: Anteil Kopf  $\rightarrow 0.5$  bei grossem  $n$
- **Grundlage** von Modellevaluation, Monte-Carlo und Predictive Stability

**Mini-Check:** Was passiert mit dem Stichprobenmittel, wenn  $n \rightarrow \infty$ ?

# Gesetz der grossen Zahlen – Simulation von Würfelwürfen



# Zufall wird vorhersagbar

Das Gesetz der grossen Zahlen erklärt, warum Durchschnittswerte so mächtig sind.

- Einzelbeobachtung = Lärm, viele Beobachtungen = Signal
- Deshalb arbeiten Data Scientists mit Aggregaten (Mittelwerten, Anteilen)
- LLN bedeutet: «Rauschen löscht sich im Schnitt aus»
- Beispiel: Online-Experiment – Klickrate stabilisiert sich nach tausenden Usern

Mini-Check: Was passiert, wenn dein Sample zu klein ist?

# Von Wahrscheinlichkeit zu Data Science

Wahrscheinlichkeiten machen Vorhersage messbar und damit verbessierbar.

- Erwartungswert: Grundlage für Loss-Functions (MSE, Cross-Entropy)
- Varianz: Vertrauensbereich und Unsicherheitsquantifizierung
- LLN: Validierung und Reproduzierbarkeit

Mini-Check: Wie spiegelt sich das LLN im Training von ML-Modellen wider?

# Take-Away: Wenn Zufall sich beruhigt

Je mehr Daten, desto klarer das Muster: darum funktioniert Statistik

- **Erwartungswert:** Zentrum des Zufalls
- **Varianz:** Unsicherheit um dieses Zentrum
- **Gesetz der grossen Zahlen (LLN):** Mittelwerte konvergieren → Zufall wird berechenbar
- **Data Science:** Grosse Stichproben → stabile Modelle

# Zusammenfassung & Ausblick

# Random Experiment / Observation / Szenario

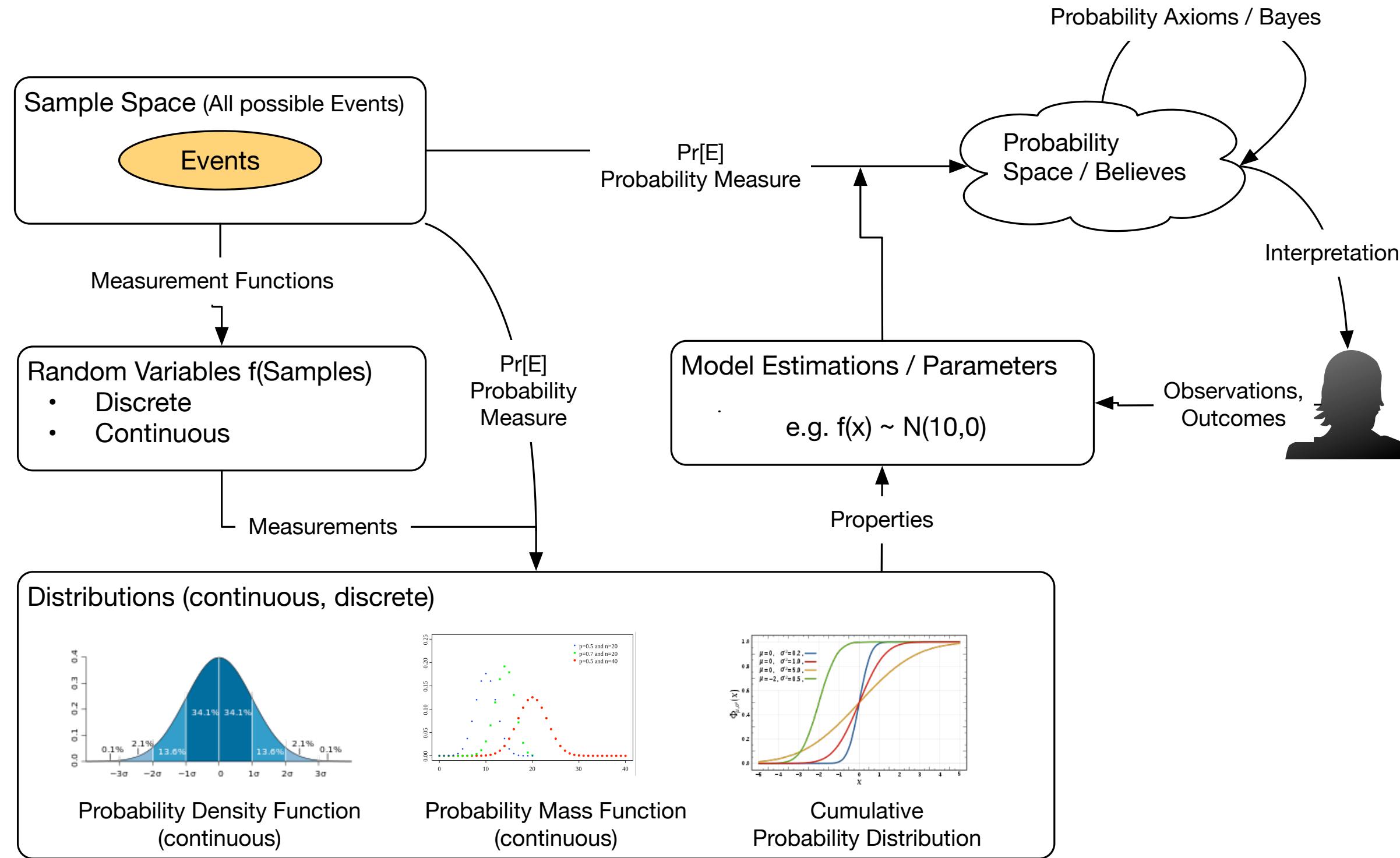


Image sources: Wikipedia

# Gesamt-Take-Away: Die Ordnung im Zufall

Data Science ist die Kunst, **Zufall in Struktur** zu verwandeln: mit Wahrscheinlichkeit als Werkzeug

- **Wahrscheinlichkeit** gibt Chaos eine **Grammatik**
- **Axiome** liefern die Regeln, **Bayes** das Denken, **Verteilungen** die Formen, **LLN** das Vertrauen
- Mit genügend Daten **verschwindet der Zufall nicht**, er **stabilisiert sich**
- Das ist die Grundlage jeder **Vorhersage**, jedes **Modells**, jeder **Entscheidung**

# Quiz - Aktive Wiederholung

Kahoot Quiz VL5: Wahrscheinlichkeit & Verteilungen

# Abschluss & Ausblick

## Heute gelernt

- Axiome, Ereignisse, Komplement, Vereinigung, Unabhängigkeit
- Bedingte Wahrscheinlichkeit und Bayes als Denken mit Information
- Zufallsvariablen, Formen von Verteilungen
- Erwartungswert, Varianz, Gesetz der grossen Zahlen

## Nächste Sitzung: VL6

- Schätzen und Konfidenzintervalle
- Vorbereitung und Details: siehe syllabus.md