- 1. 说明
- 2. 修改相机参数
 - 。 2.1. 关闭红外投射
- 3. 查看相机配置信息

1. 说明

官方提供了一些工具供用户使用,当安装好libsensorSDK后,在/usr/bin文件夹中可看到一下工具

```
rs-align rs-capture rs-depth-quality rs-gl rs-pointcloud rs-record rs-software-device
rs-align-advanced rs-color rs-distance rs-hello-realsense rs-pose rs-record-playback rs-terminal
rs-ar-basic rs-convert rs-enumerate-devices rs-measure rs-pose-and-image rs-rosbag-inspector rs-tracking-and-depth
rs-benchmark rs-data-collect rs-fw-logger rs-motion rs-pose-predict rs-save-to-disk rs-trajectory
rs-callback rs-depth rs-fw-update rs-multicam rs-post-processing rs-sensor-control
```

2. 修改相机参数

使用 rs-sensor-control,根据提示修改相应参数。

2.1. 关闭红外投射

//打开terminal 运行命令 rs-sensor-control

```
Found the following devices:

0 : Intel RealSense D435I #912112074105

Select a device by index:
```

输入0然后按回车键

选择Stereo Module 输入0。

```
What would you like to do with the sensor?

0 : Control sensor's options

1 : Control sensor's streams

2 : Show stream intrinsics

3 : Display extrinsics

Select an action:
```

输入0,选择control sensor's options,在终端会输出各个参数选项的id及描述。

输入18,emitter enabled。

```
Supported range for option Emitter Enabled:

Min Value : 0

Max Value : 1

Default Value : 1

Step : 1

Change option's value?[y/n]: y

Enter the new value for this option:
```

如果需要关闭红外投射则输入0。

3. 查看相机配置信息

rs-enumerate-devices 可以查看相机图像能配置的分辨率列表。