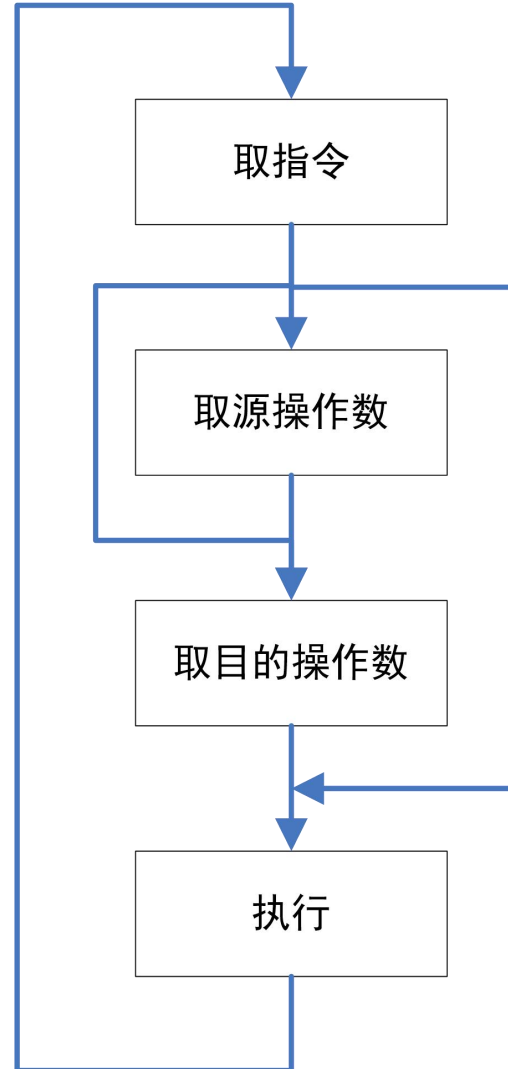


7.3 指令执行流程

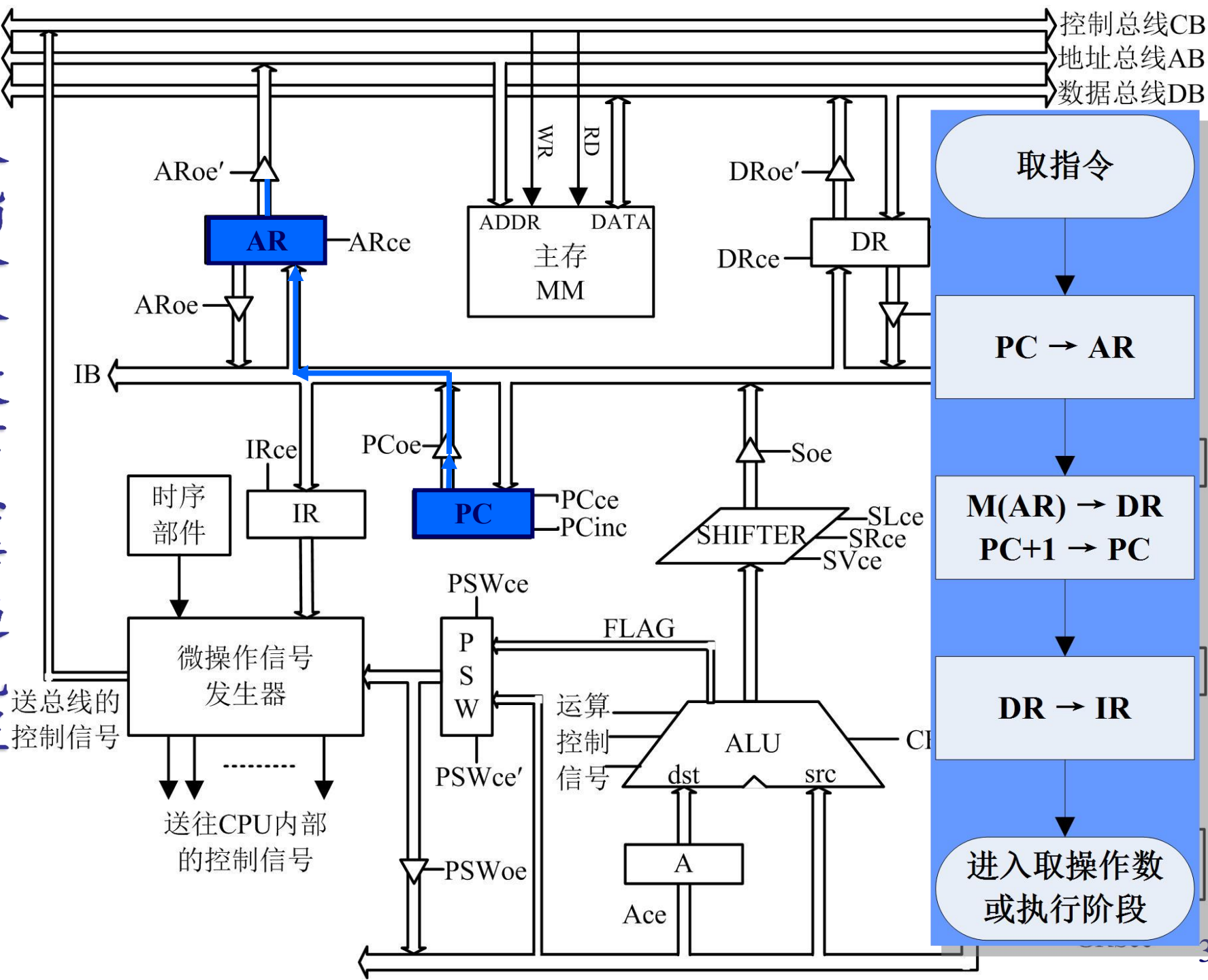


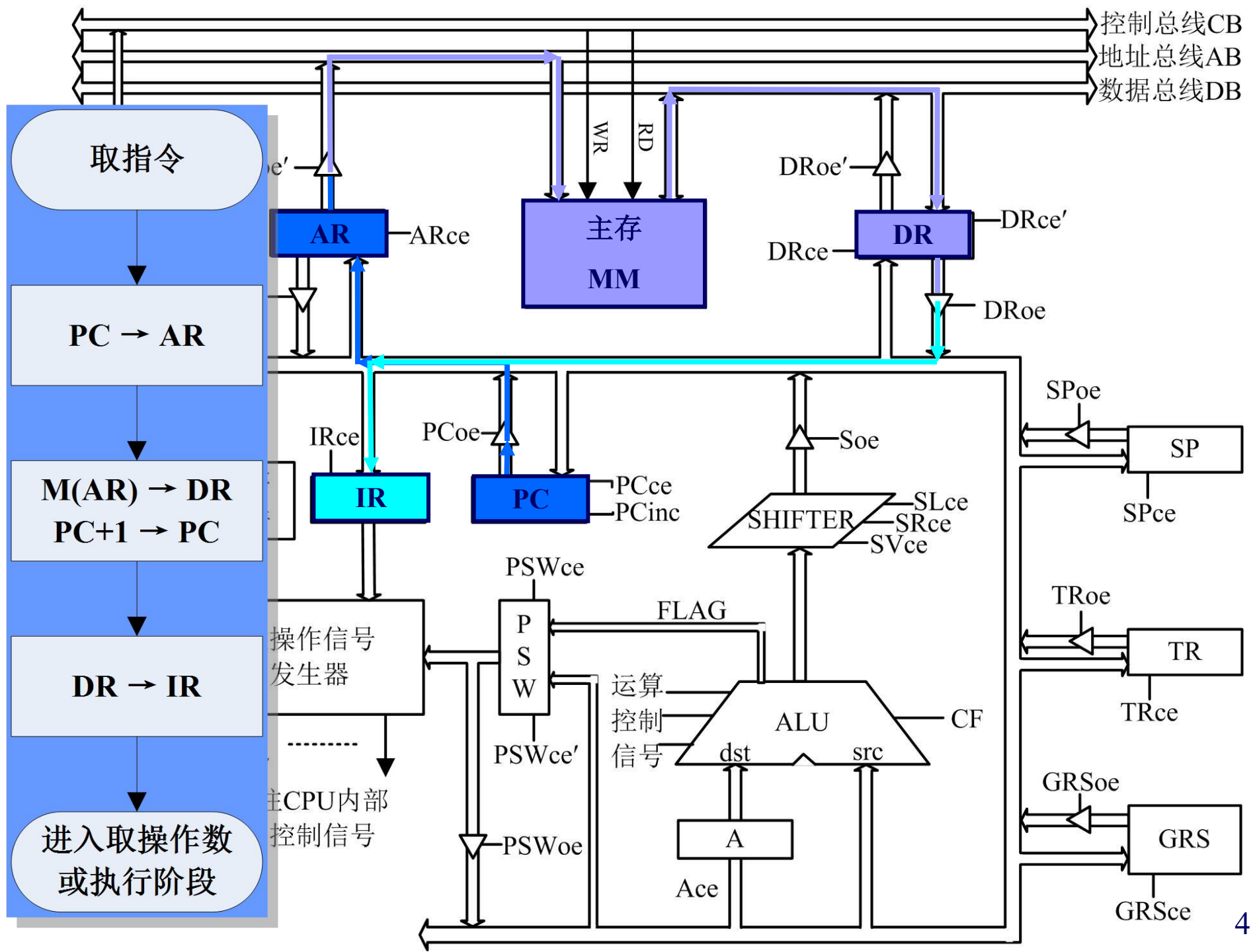
指令执行流程

- ❖ 计算机的工作过程就是周而复始地执行指令的过程；
- ❖ 理解了指令执行流程，也就理解了计算机的工作流程。

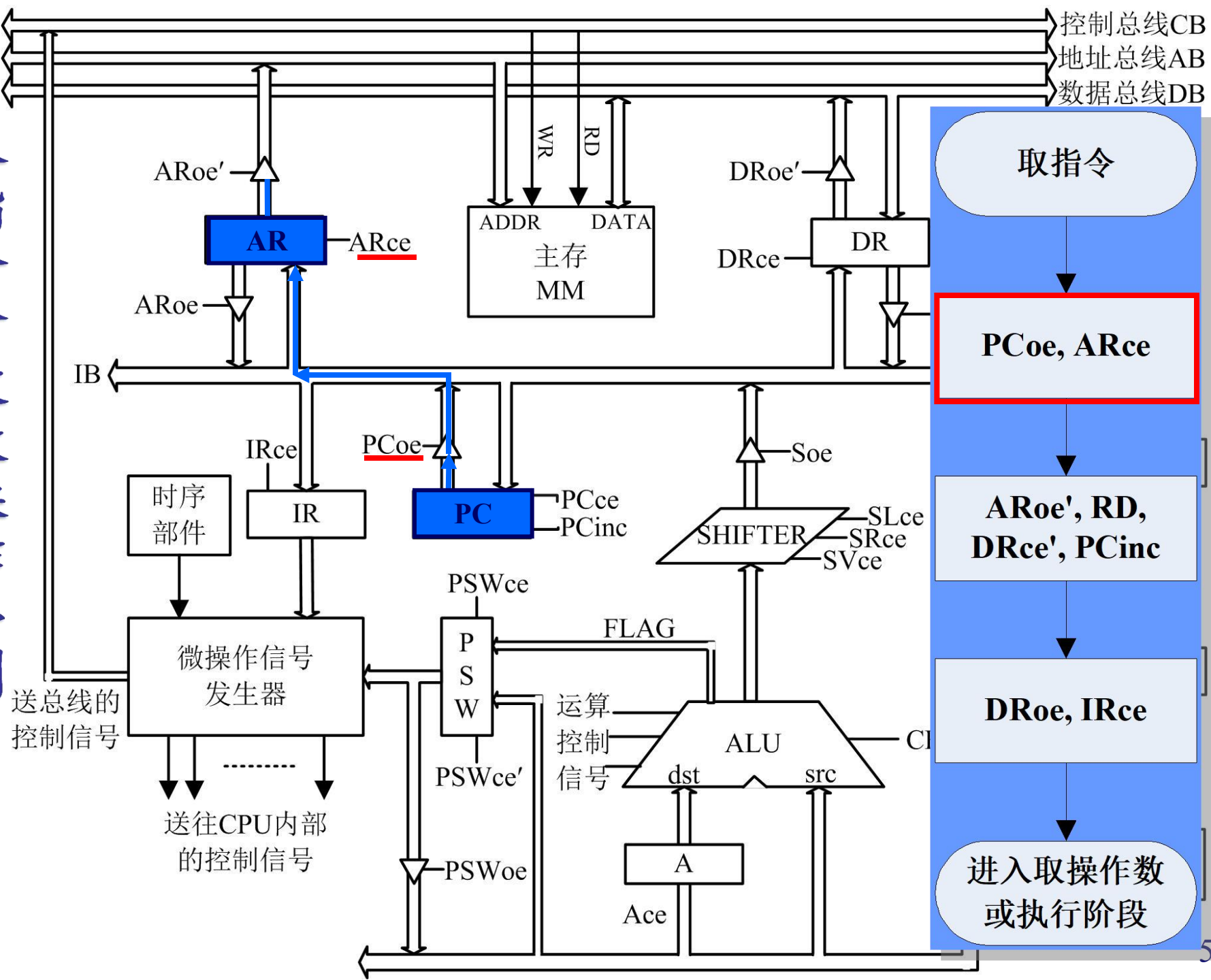


取指令阶段信息传递流程

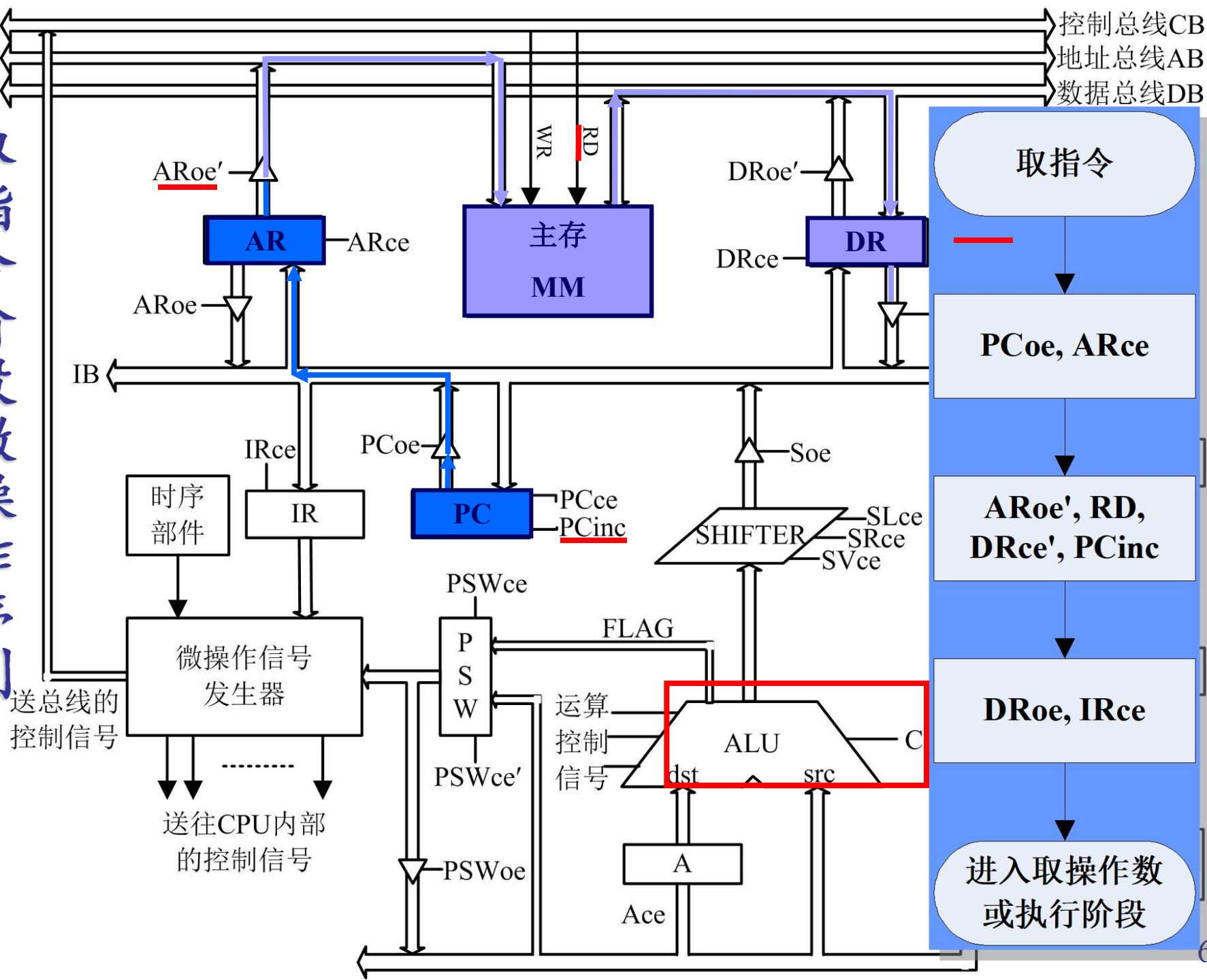


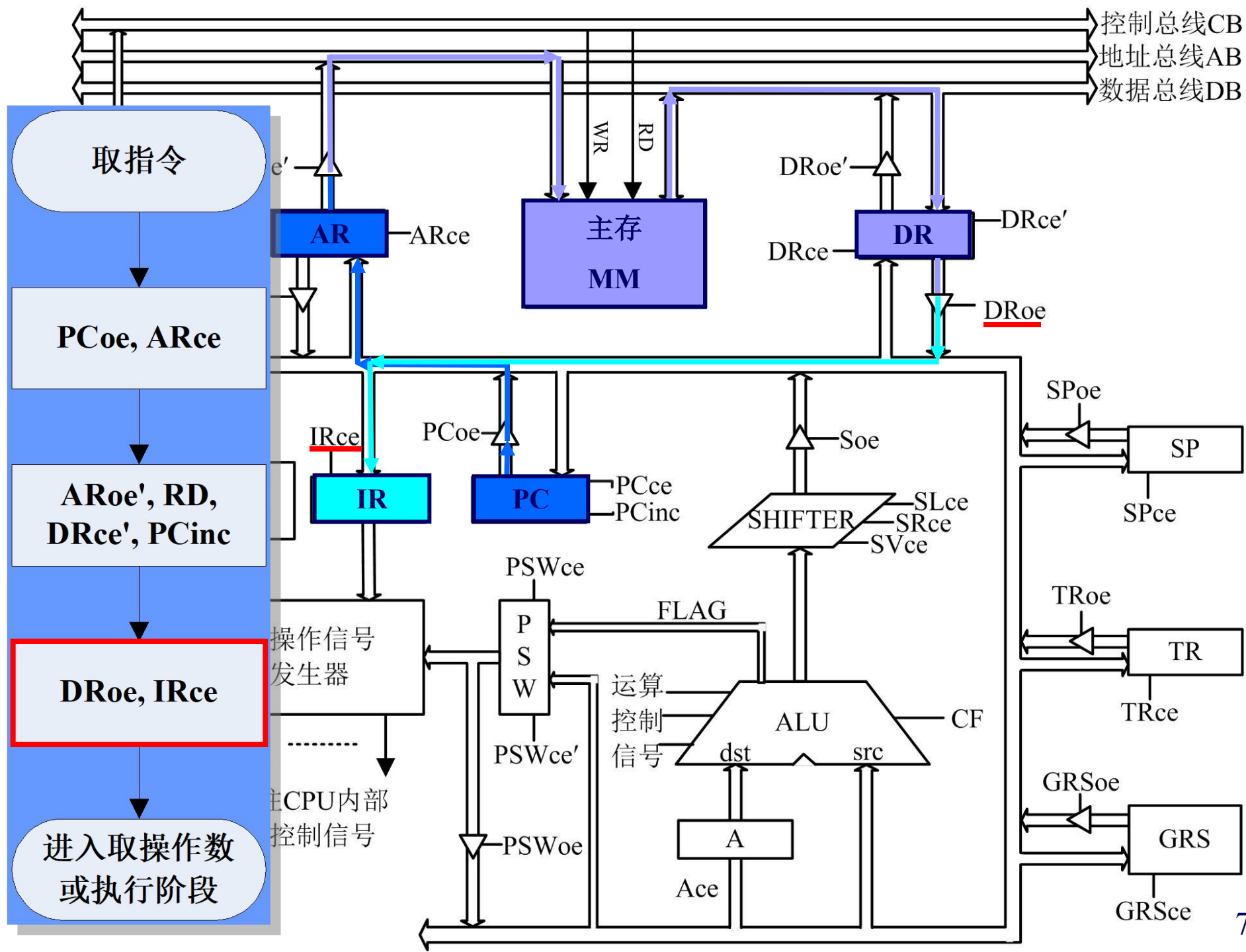


取指令阶段微操作序列



取指令阶段微操作序列





执行阶段

❖ 执行指令操作码所表示的指令功能

- ◆ 比如加法、数据传送等等

❖ 保存结果

- ◆ 在目的操作数所在的内存单元或寄存器

❖ 不同类型的指令有不同的执行流程

指令执行微流程举例

❖ 例1 ADD R1, (R2)的微操作序列

- ◆ 源操作数是寄存器寻址
- ◆ 目的操作数是寄存器间接寻址

15	12 11	9 8	6 5	3 2	0
0010	000	001	001	010	

- ◆ 指令编码的十六进制值：204AH

- ◆ 表 6.9 JUC-II模型机 指令编码表

- ◆ 表 6.8 寻址方式及编码

模型机的指令编码表

❖ JUC-1模型机的指令系统设计有38条指令，分为5类

指令助记符		指 令 编 码																影响 PSW			
		F	E	D	C	B	A	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	S	Z	O	C
MOV	src, dst	0	0	0	1	源地址码				目的地址码				-	-	-	-				
ADD	src, dst	0	0	1	0	源地址码				目的地址码				√	√	√	√				
ADDC	src, dst	0	0	1	1	源地址码				目的地址码				√	√	√	√				
SUB	src, dst	0	1	0	0	源地址码				目的地址码				√	√	√	√				
SUBB	src, dst	0	1	0	1	源地址码				目的地址码				√	√	√	√				
AND	src, dst	0	1	1	0	源地址码				目的地址码				√	√	×	×				
OR	src, dst	0	1	1	1	源地址码				目的地址码				√	√	×	×				
XOR	src, dst	1	0	0	0	源地址码				目的地址码				√	√	×	×				
CMP	src, dst	1	0	0	1	源地址码				目的地址码				√	√	√	√				
TEST	src, dst	1	0	1	0	源地址码				目的地址码				√	√	×	×				
SAR	dst	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	目的地址码				×	×	×	√		
SHL	dst	0	0	0	0	0	0	0	0	1	0	目的地址码				×	×	×	√		
SHR	dst	0	0	0	0	0	0	0	0	1	1	目的地址码				×	×	×	√		
ROL	dst	0	0	0	0	0	0	0	1	0	0	目的地址码				×	×	×	√		
ROR	dst	0	0	0	0	0	0	0	1	0	1	目的地址码				×	×	×	√		
RCL	dst	0	0	0	0	0	0	0	1	1	0	目的地址码				×	×	×	√		
RCR	dst	0	0	0	0	0	0	0	1	1	1	目的地址码				×	×	×	√		
JC	dst	0	0	0	0	0	0	1	0	0	0	目的地址码				-	-	-	-		
JNC	dst	0	0	0	0	0	0	1	0	0	1	目的地址码				-	-	-	-		
JO	dst	0	0	0	0	0	0	1	0	1	0	目的地址码				-	-	-	-		
JNO	dst	0	0	0	0	0	0	1	0	1	1	目的地址码				-	-	-	-		
JZ	dst	0	0	0	0	0	0	1	1	0	0	目的地址码				-	-	-	-		
JNZ	dst	0	0	0	0	0	0	1	1	0	1	目的地址码				-	-	-	-		
JS	dst	0	0	0	0	0	0	1	1	1	0	目的地址码				-	-	-	-		
JNS	dst	0	0	0	0	0	0	1	1	1	1	目的地址码				-	-	-	-		
JMP	dst	0	0	0	0	0	1	0	0	0	0	目的地址码				-	-	-	-		
INC	dst	0	0	0	0	0	1	0	0	0	1	目的地址码				√	√	√	√		
DEC	dst	0	0	0	0	0	1	0	0	1	0	目的地址码				√	√	√	√		
NOT	dst	0	0	0	0	0	1	0	0	1	1	目的地址码				√	√	×	×		
PUSH	dst	0	0	0	0	0	1	1	0	0	0	目的地址码				-	-	-	-		
POP	dst	0	0	0	0	0	1	1	0	0	1	目的地址码				-	-	-	-		
CALL	dst	0	0	0	0	0	1	1	0	1	0	目的地址码				-	-	-	-		
HALT		0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	-	-	-	-
NOP		0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1		-	-	-	-
RET		0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	0		-	-	-	-
RETI		0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	1		-	-	-	-
EI		0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	0	0		-	-	-	-
DI		0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	0	1		-	-	-	-

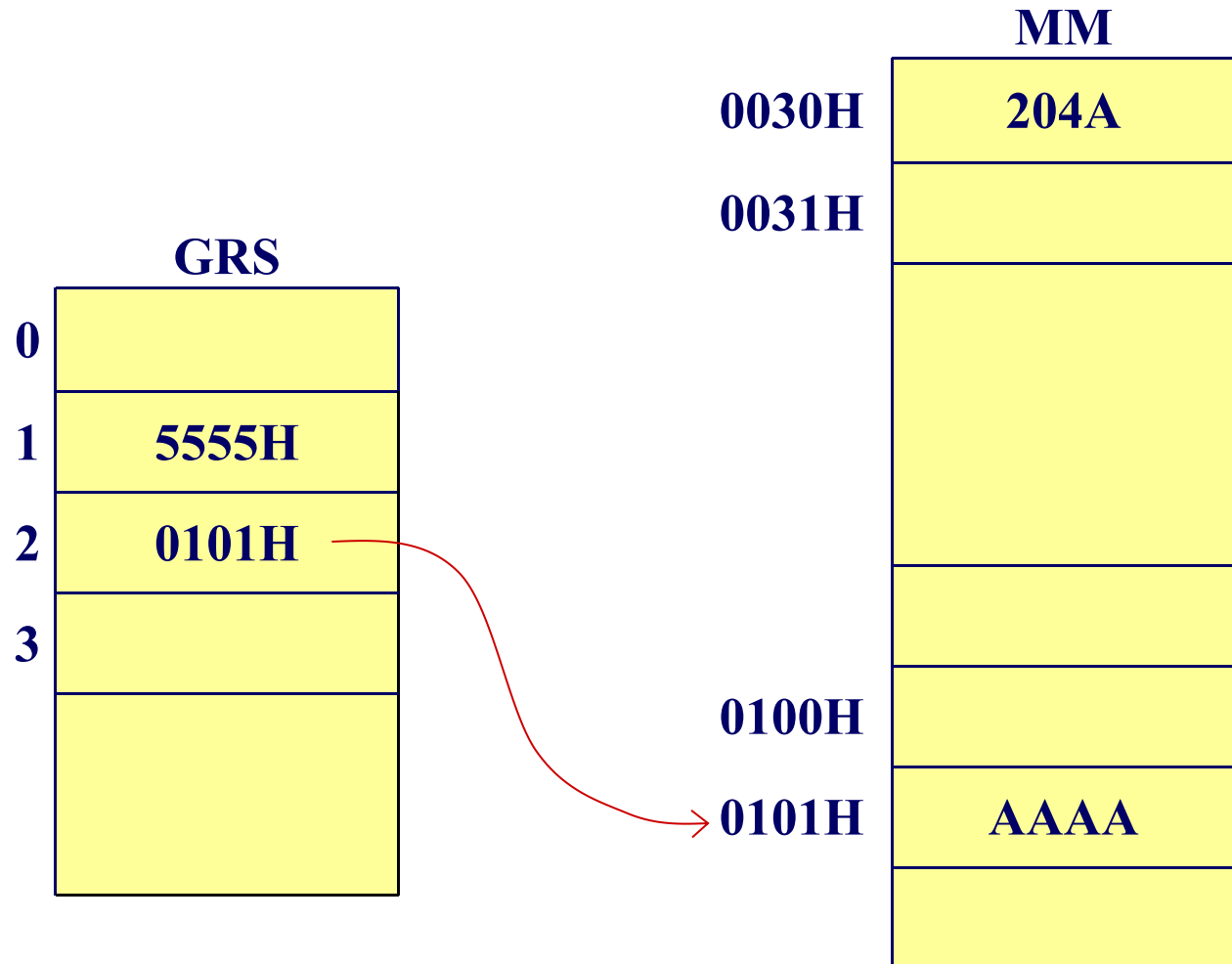
注：√表示指令设置 PSW 的该标志位；-表示不影响；×表示会影响、但没有意义

寻址方式及编码

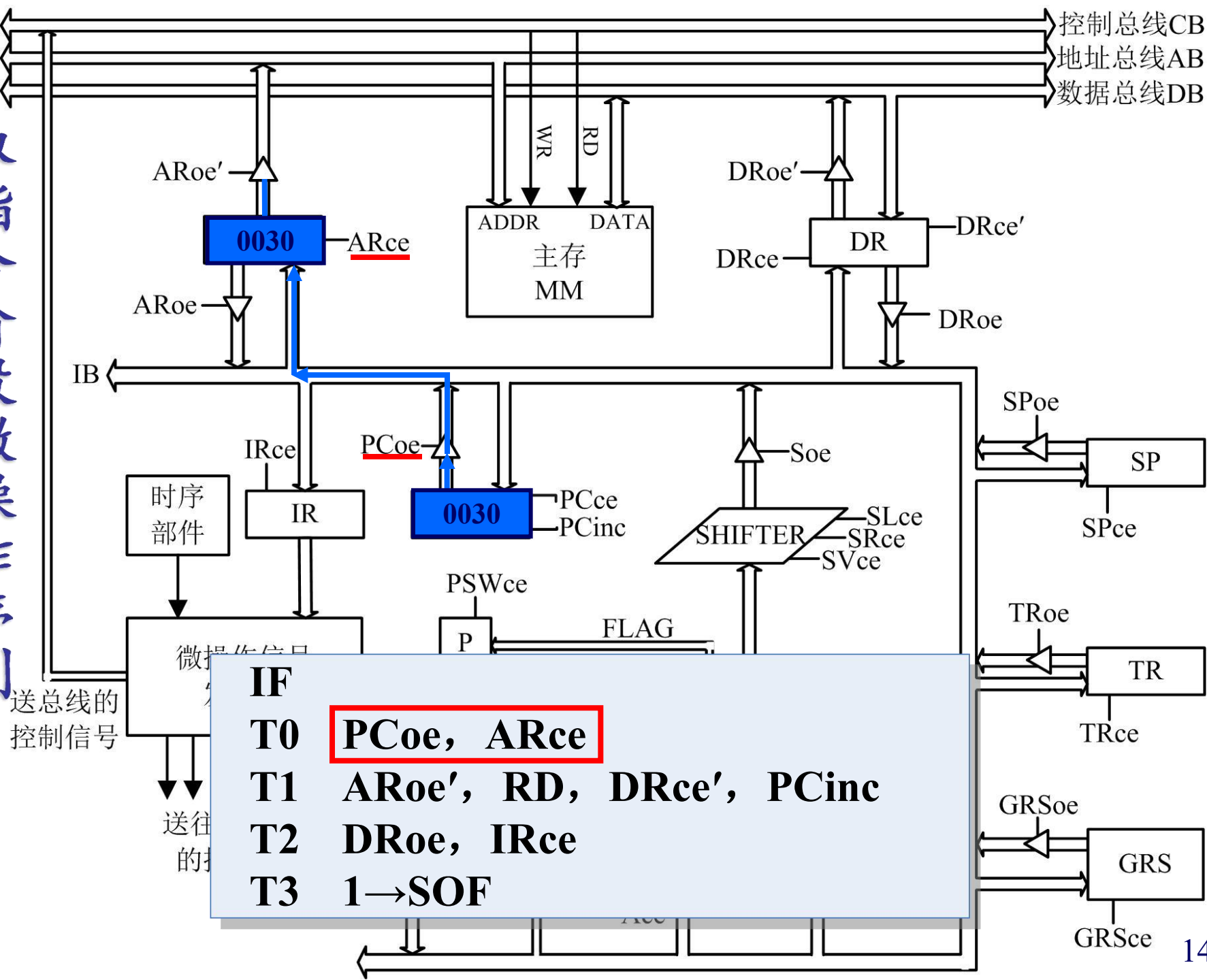
寻址方式	助记符	寻址方式编码
寄存器寻址	Rn	000
寄存器间接寻址	(Rn)	001
寄存器自增间接寻址	(Rn)+	010
立即寻址	#imm	011
直接寻址	addr	100
间接寻址	(addr)	101
变址寻址	disp(Rn)	110
相对寻址	disp(PC)	111

例1 ADD R1, (R2)

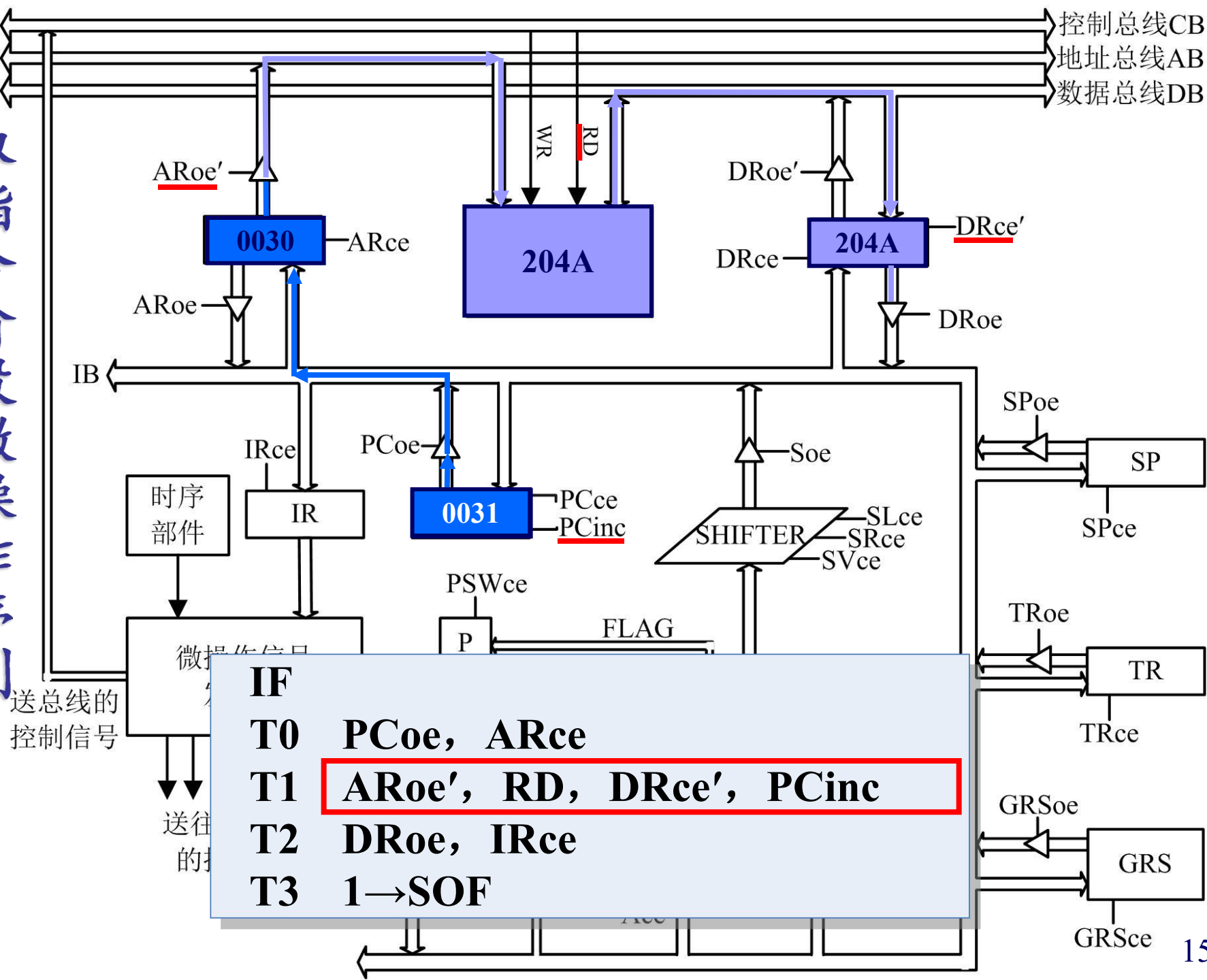
❖ 假设主存和寄存器内容如下



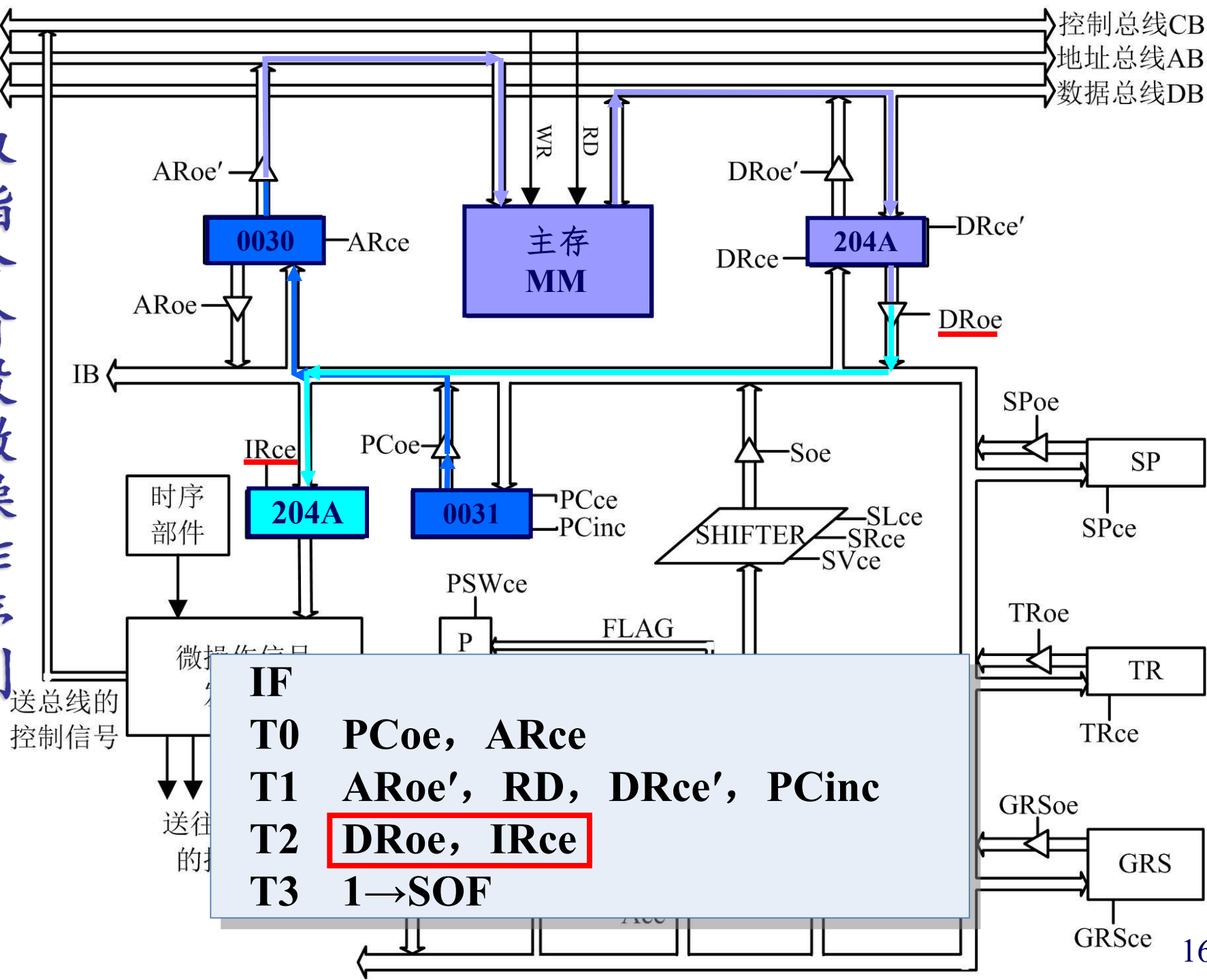
取指令阶段微操作序列



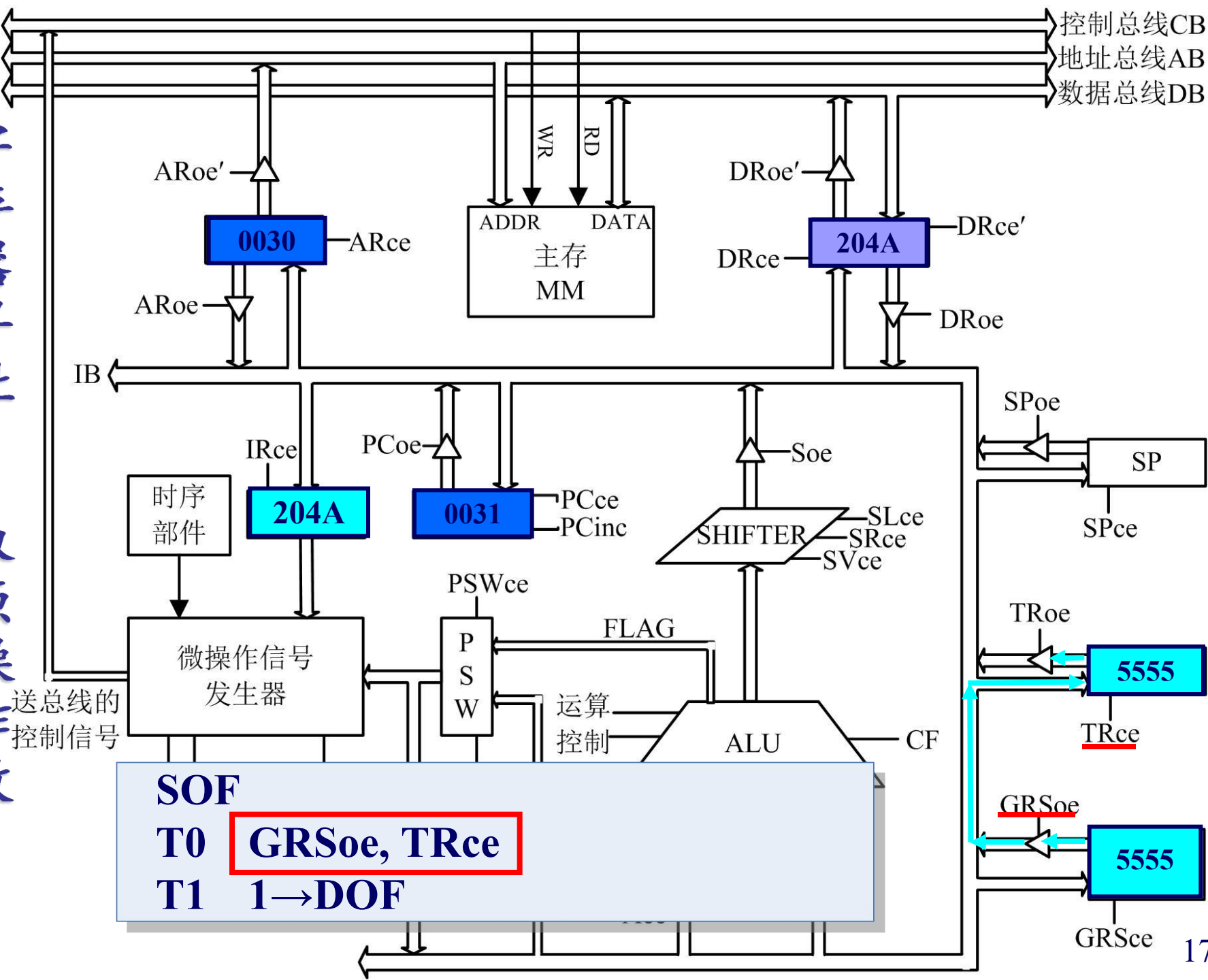
取指令阶段微操作序列



取指令阶段微操作序列

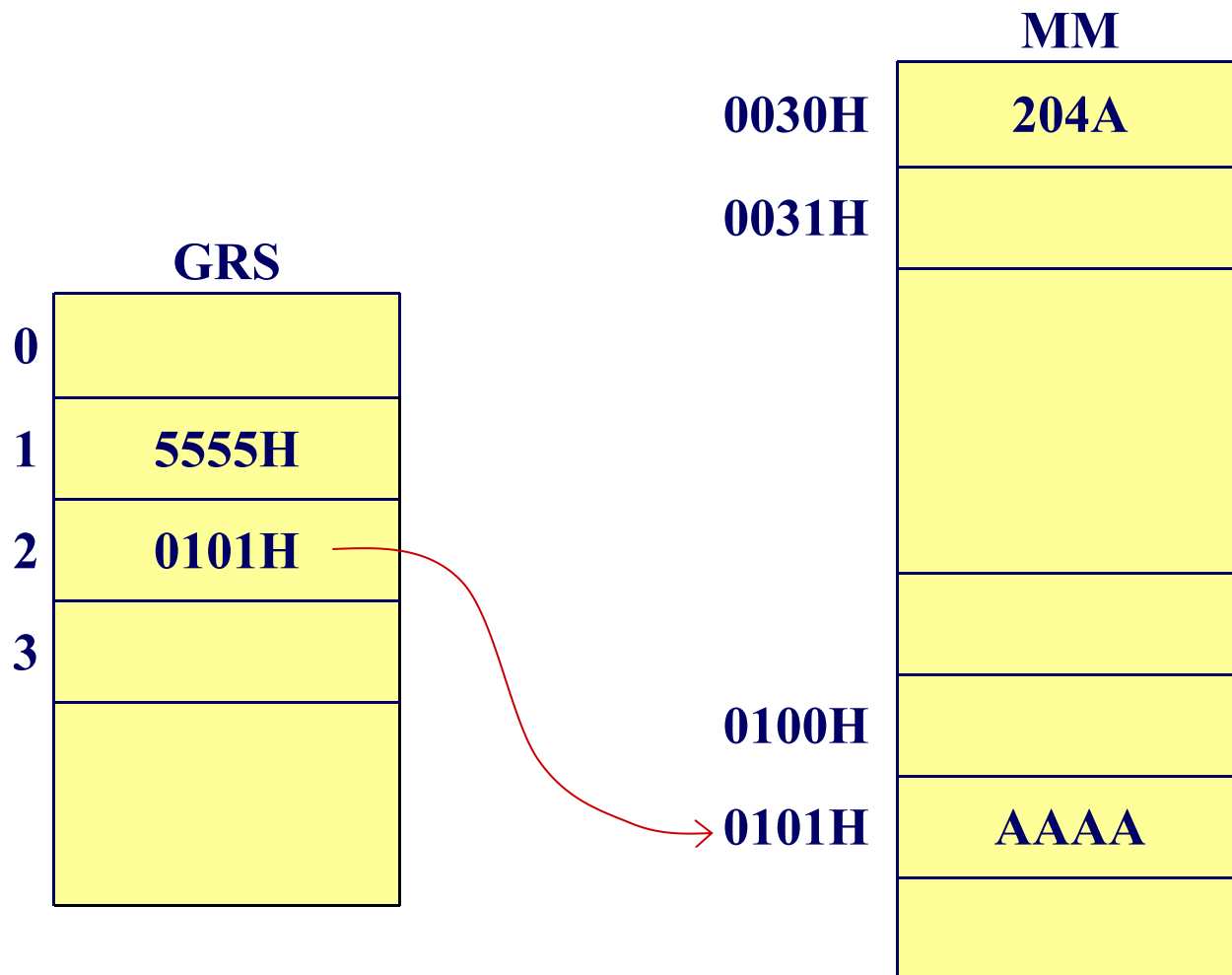


寄存器寻址——取源操作数

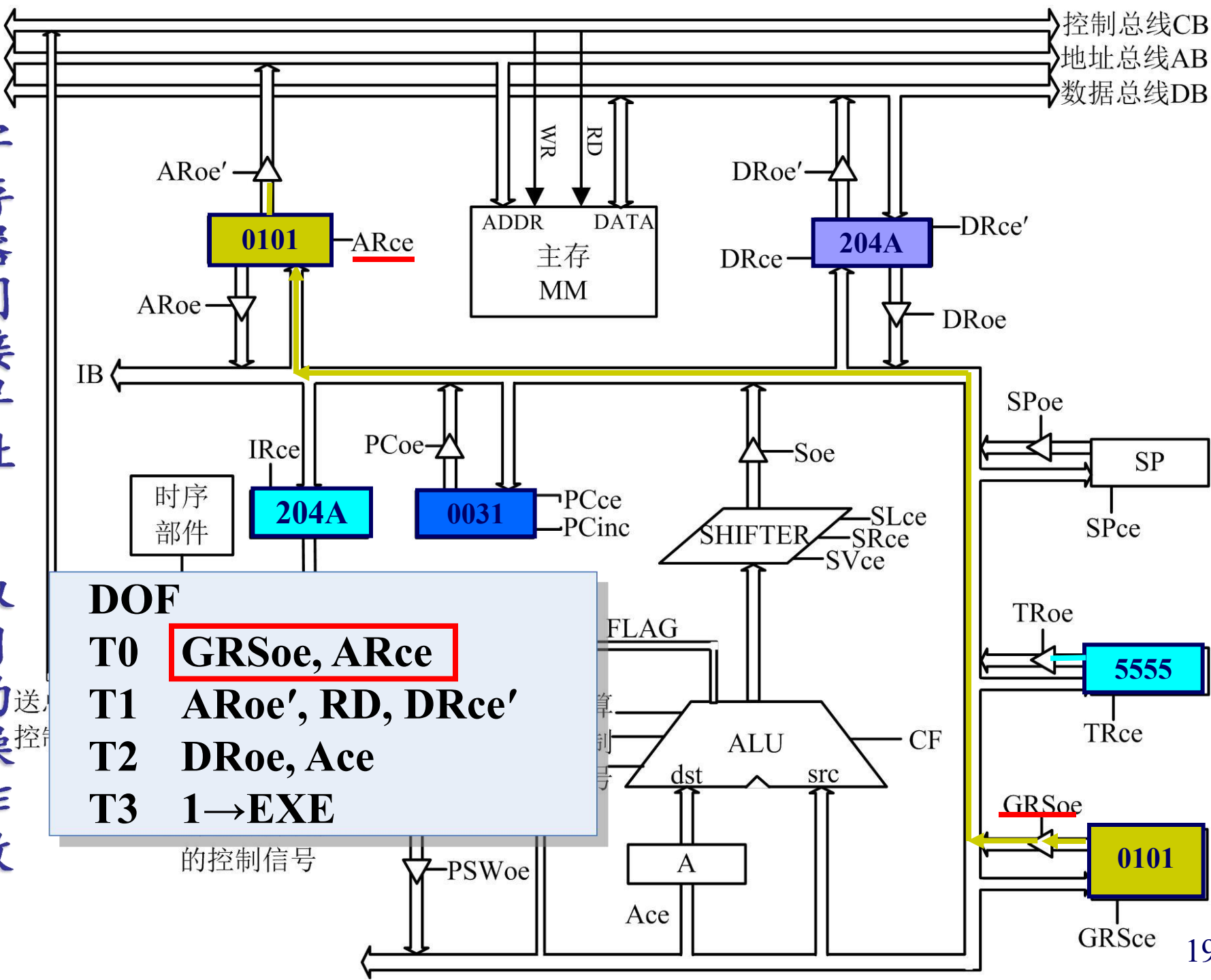


例1 ADD R1, (R2)

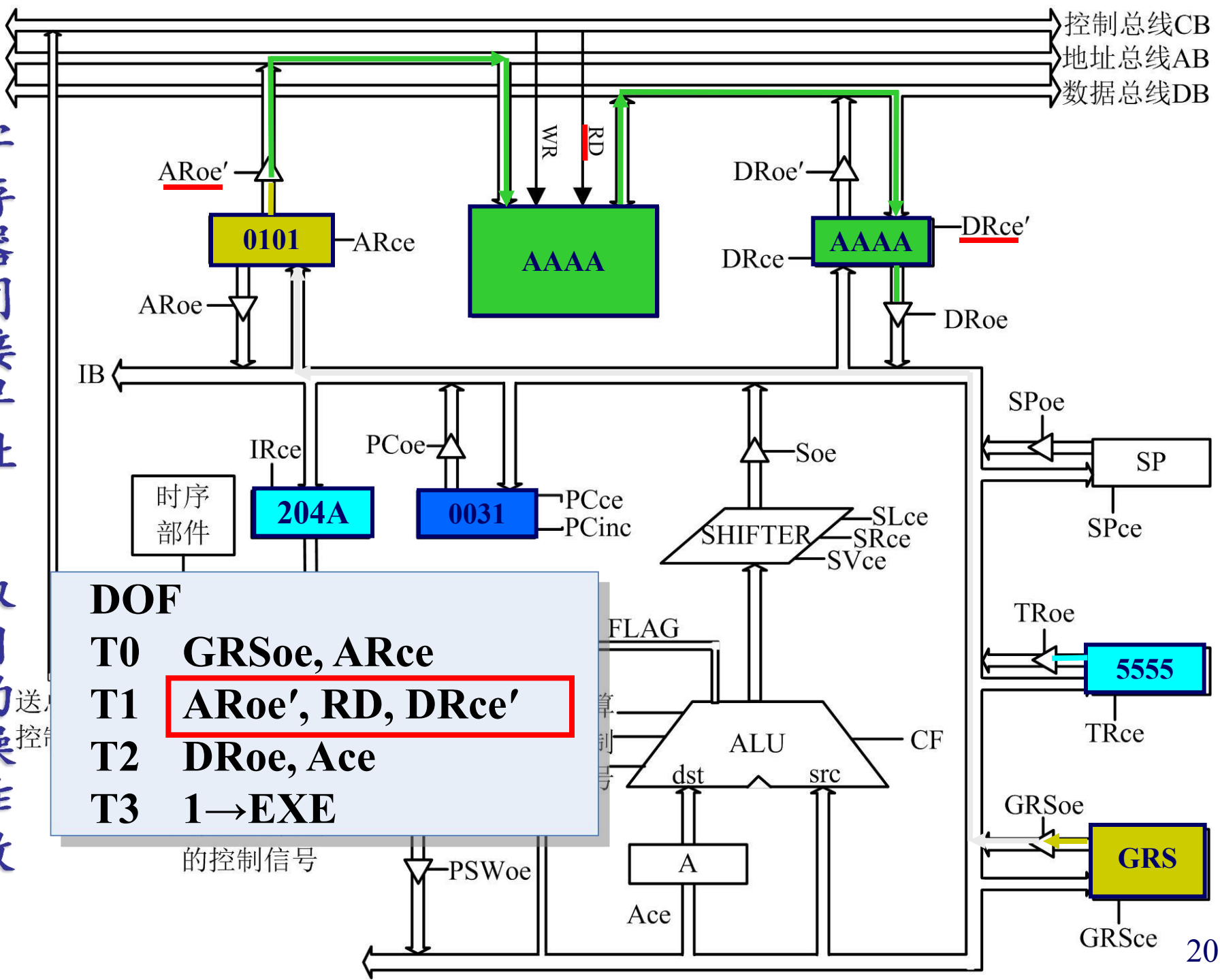
❖ 假设主存和寄存器内容如下



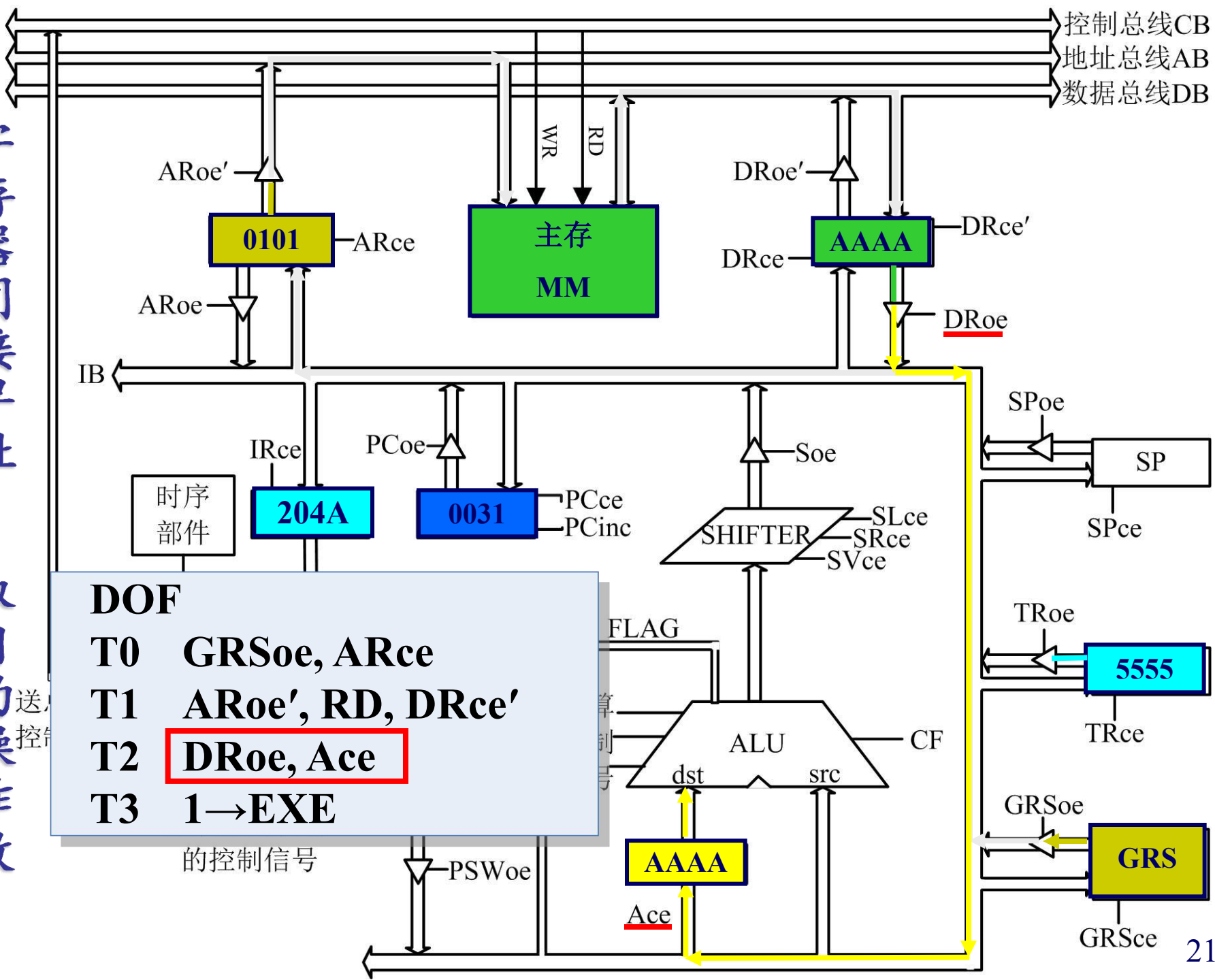
寄存器间接寻址——取目的的操作数



寄存器间接寻址——取目的的操作数



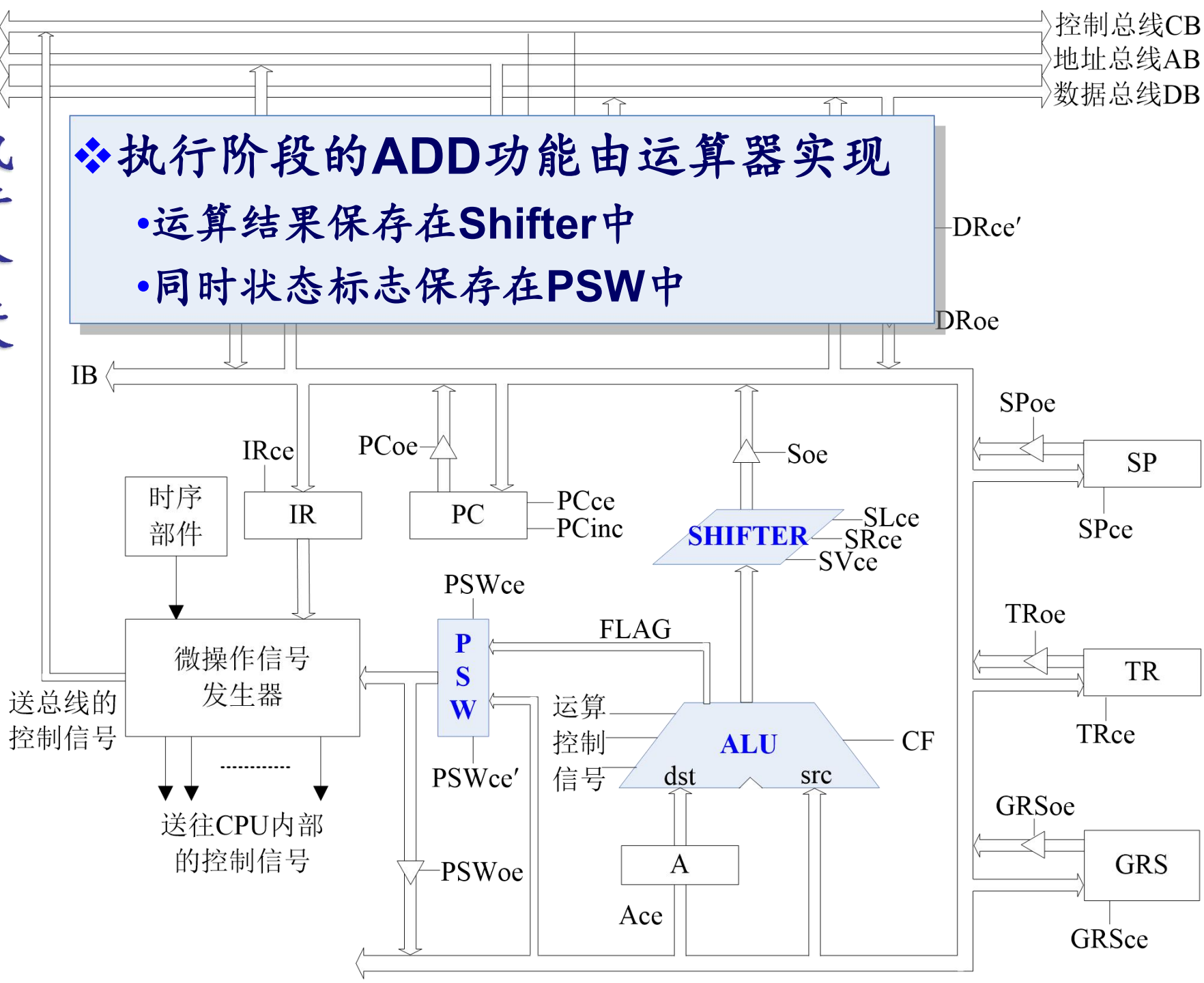
寄存器间接寻址——取目的的操作数



执行阶段

❖ 执行阶段的ADD功能由运算器实现

- 运算结果保存在Shifter中
- 同时状态标志保存在PSW中



- 控制总线CB
- 地址总线AB
- 数据总线DB

EXE

T0 | TRoe, ADD, SVce, PSWce

T1 Soe, DRce

T2 ARoe', DRoe', WR

T3 END

AAA

$$-DR_{ce'}$$

DRoe

IB 

IRce

时序 部件

204

PCoe

0031

\neg PCce
 \neg PCinc

Fr

—SLce
SRce

SRce

ce

PSW_{ce}

FLAG

章

同

ALU

- CF

TRoe

1

5555

TRce

GRSoe

GRS

GRSce

23

执行阶段

ADD

指令**ADD R1, (R2)**的微操作序列

❖IF (Instruction Fetch)

- ◆ T0 PCoe, ARce
- ◆ T1 ARoe', RD, DRce', PCinc
- ◆ T2 DRoe, IRce
- ◆ T3 1→SOF

❖SOF (Source Operand Fetch)

- ◆ T0 GRSoe, TRce
- ◆ T1 1→DOF

❖DOF (Destination Operand Fetch)

- ◆ T0 GRSoe, ARce
- ◆ T1 ARoe', RD, DRce'
- ◆ T2 DRoe, Ace
- ◆ T3 1→EXE

❖EXE (Execution)

- ◆ T0 TRoe, ADD, SVce, PSWce
- ◆ T1 Soe, DRce
- ◆ T2 ARoe', DRoe', WR
- ◆ T3 END

指令执行微流程——例2

❖例2 MOV #0100H, R0的微操作序列

◆源操作数是立即数

- 立即数作为指令的一部分，存放在指令的第二个字中
- 取立即数的过程与取指令类似，区别是取到的数据送到TR暂存器

◆目的操作数是寄存器寻址

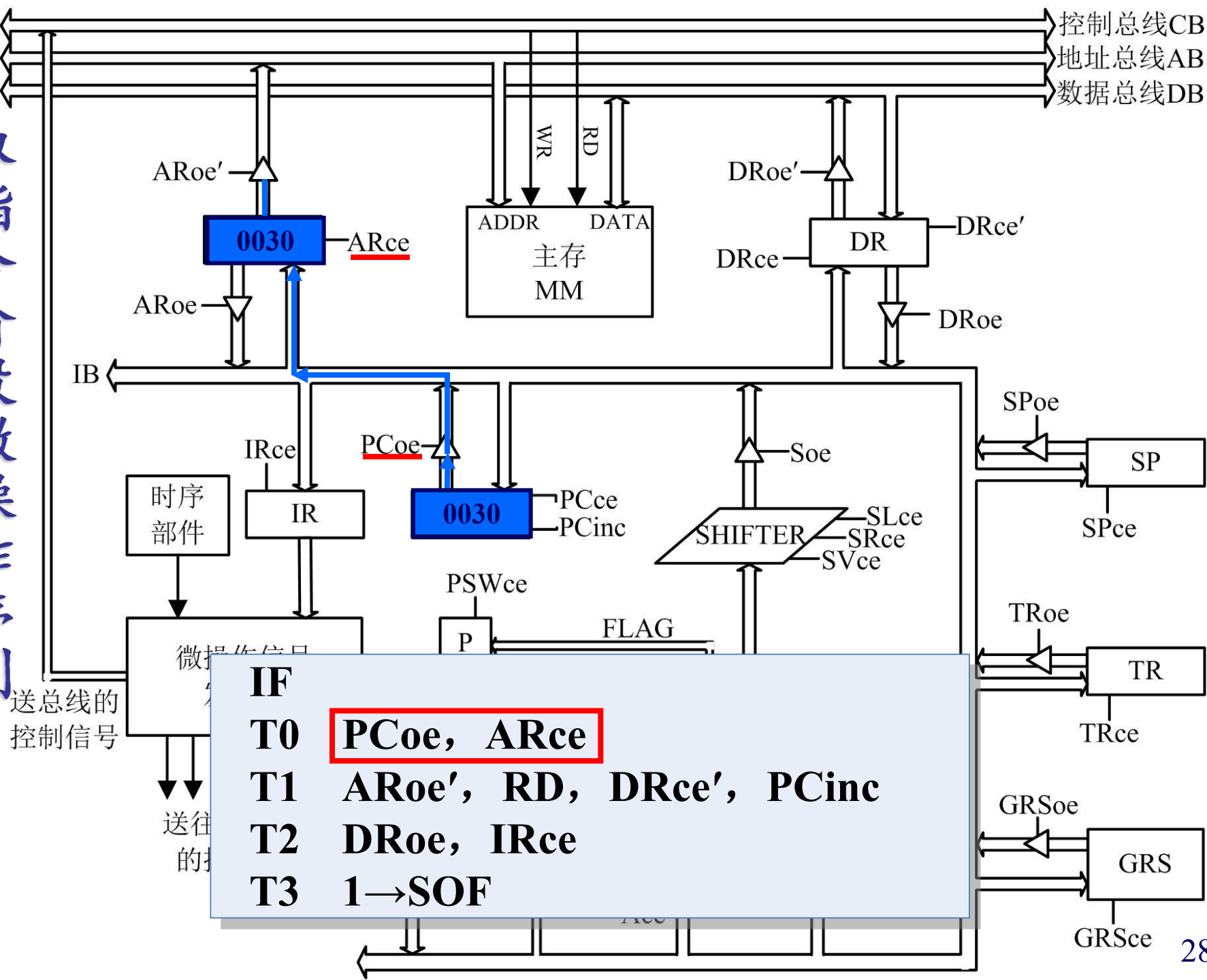
	15	12 11	9 8	6 5	3 2	0
第一字	0001	011	000	000	000	
第二字	0000 0001 0000 0000					

◆表 6.9 JUC-II模型机指令编码表

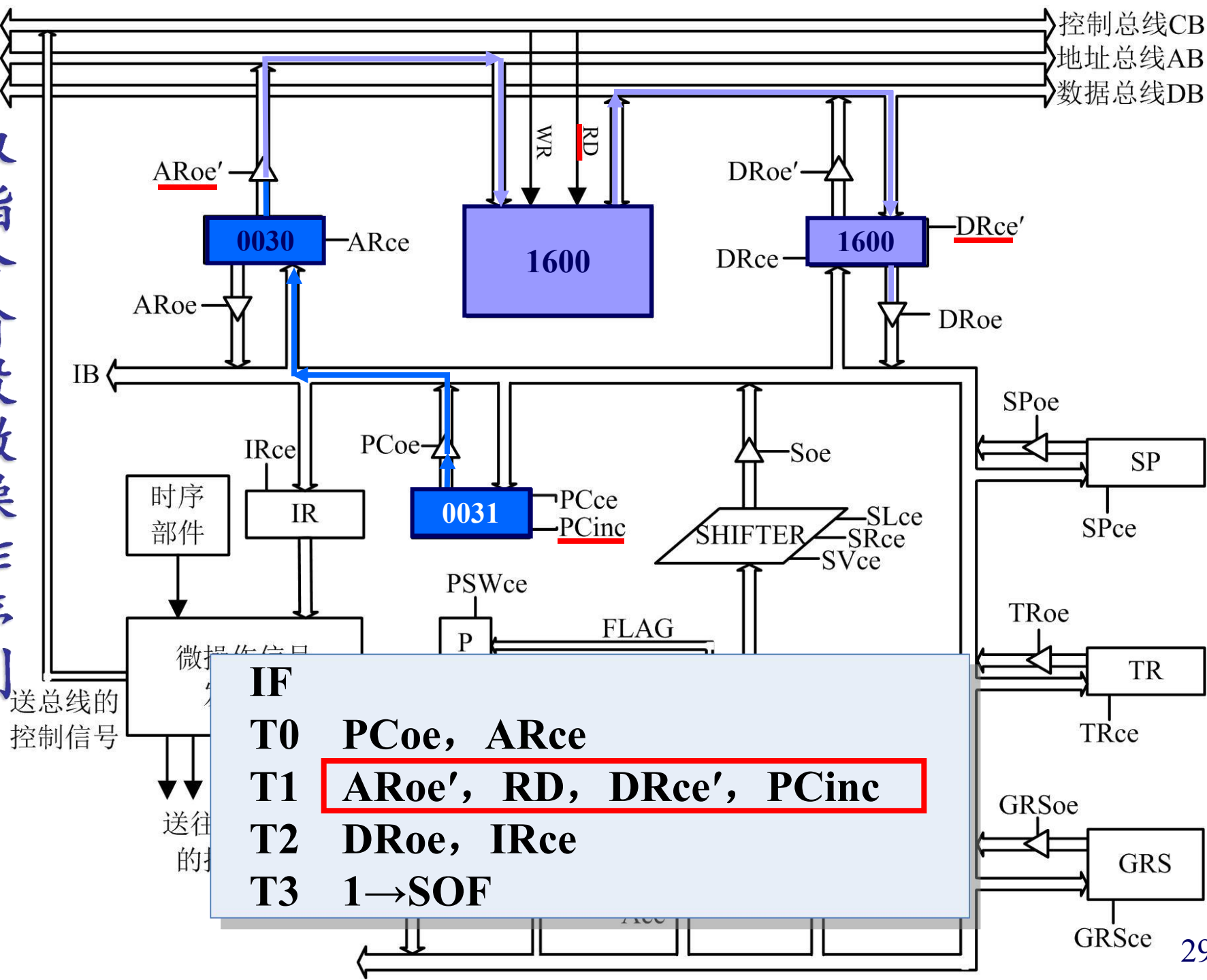
◆表 6.8 寻址方式及编码

	MM
0030H	1600
0031H	0100

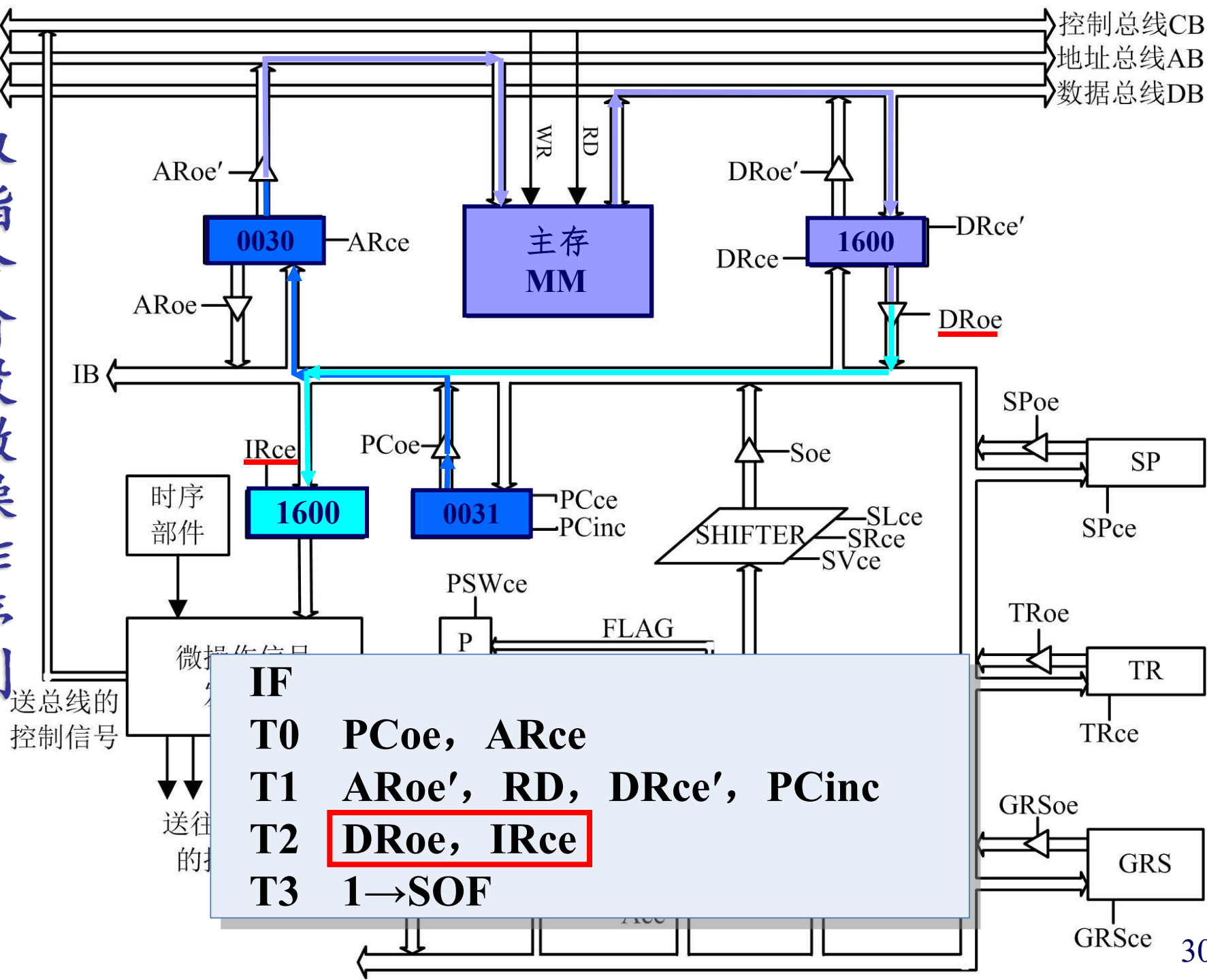
取指令阶段微操作序列

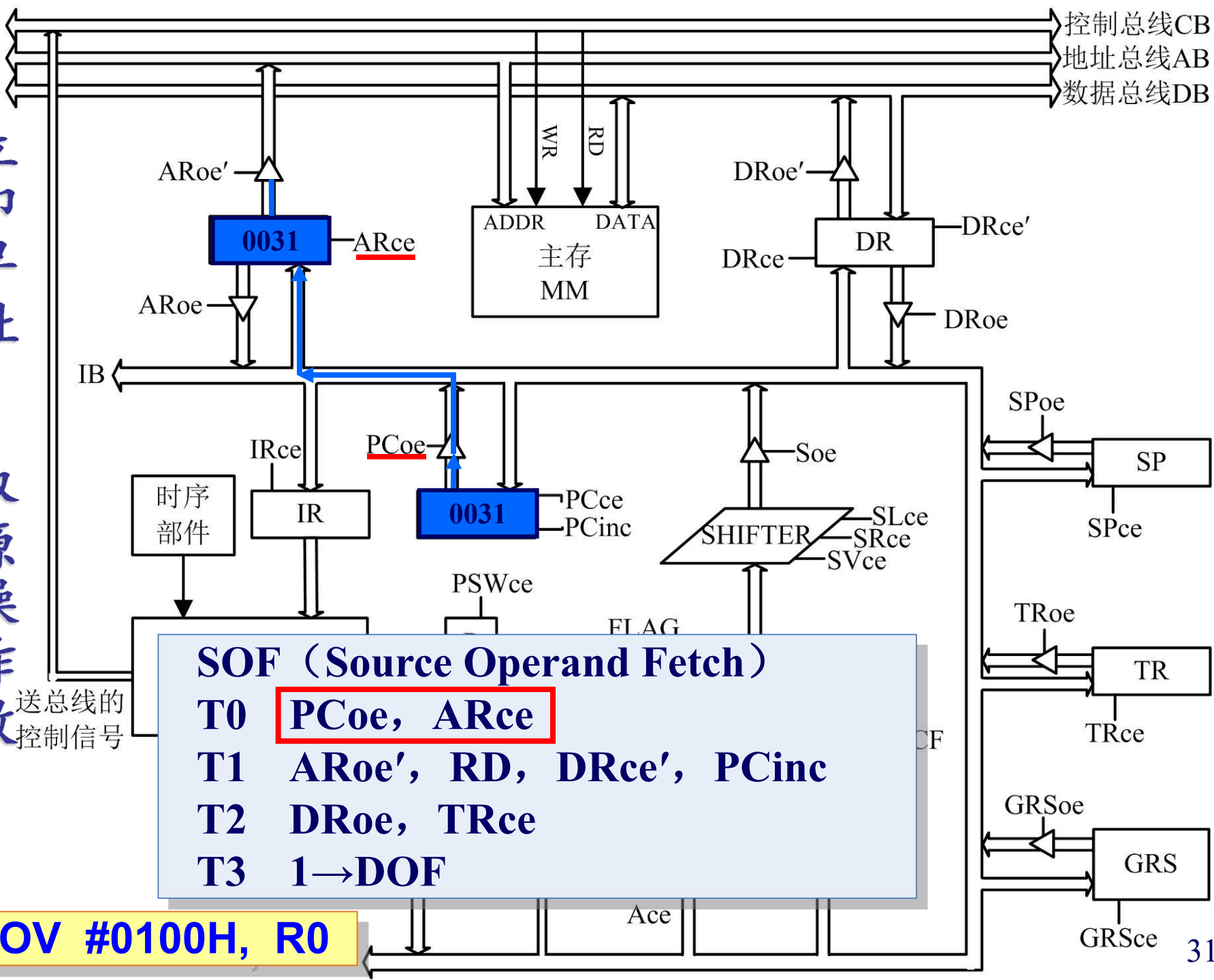


取指令阶段微操作序列



取指令阶段微操作序列

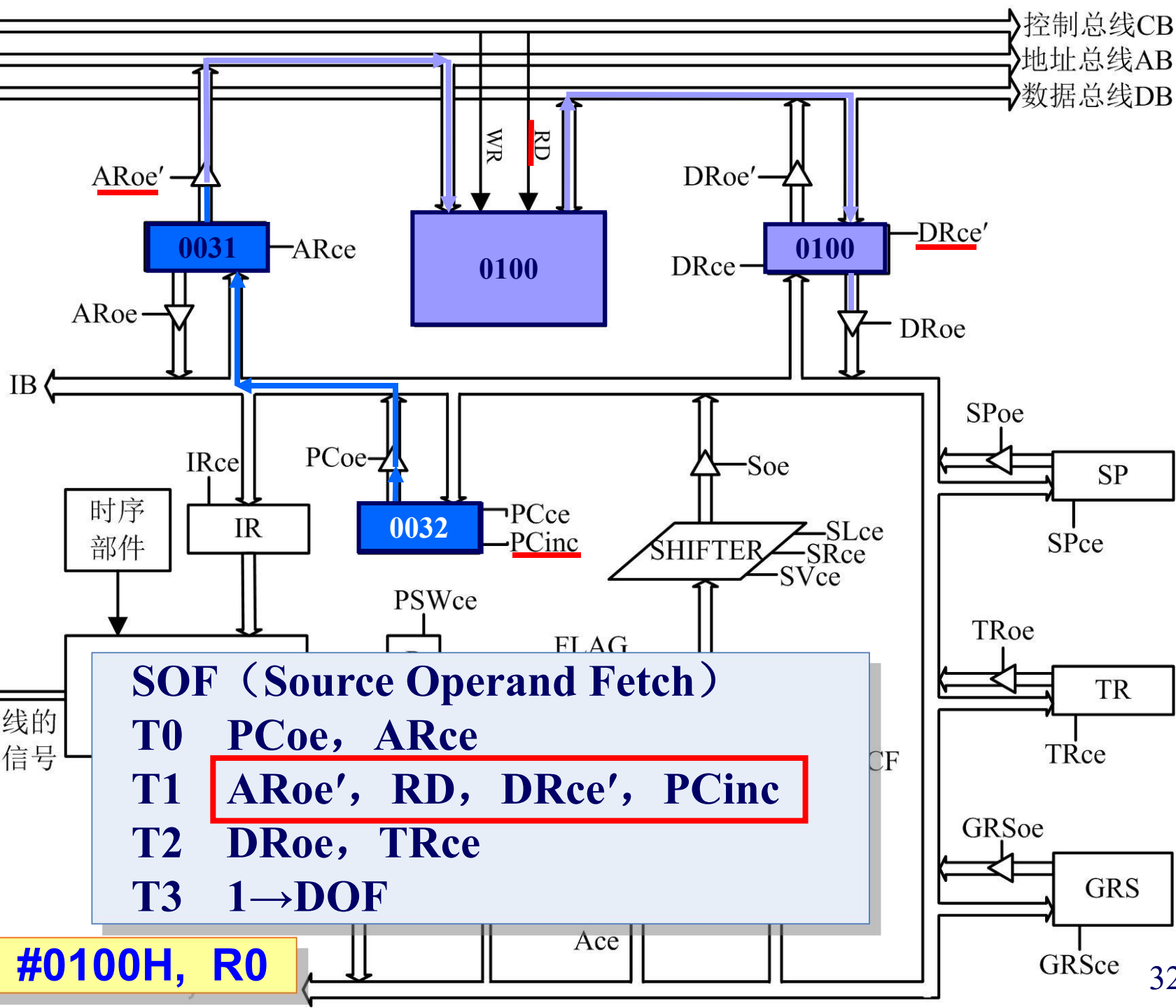


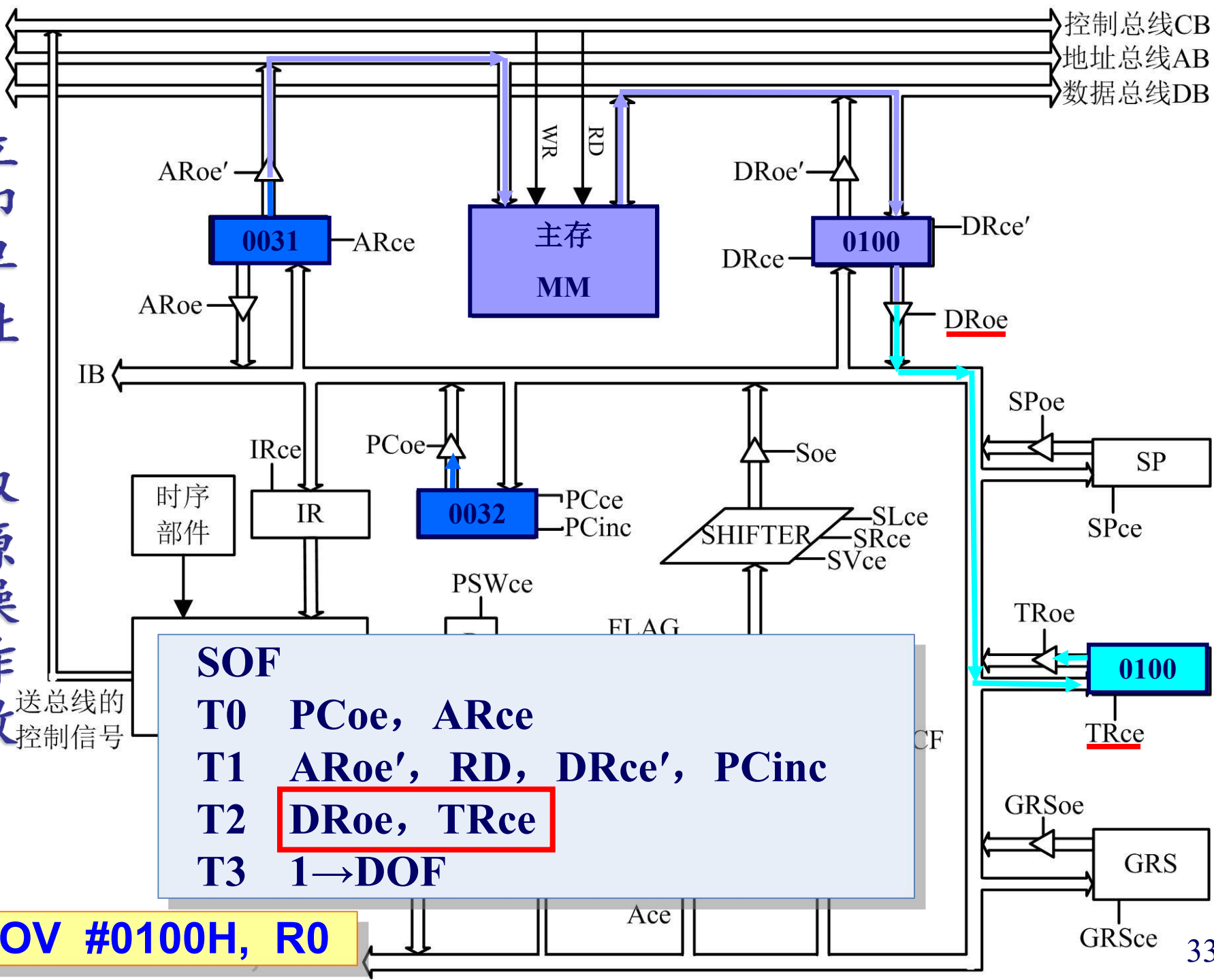


31

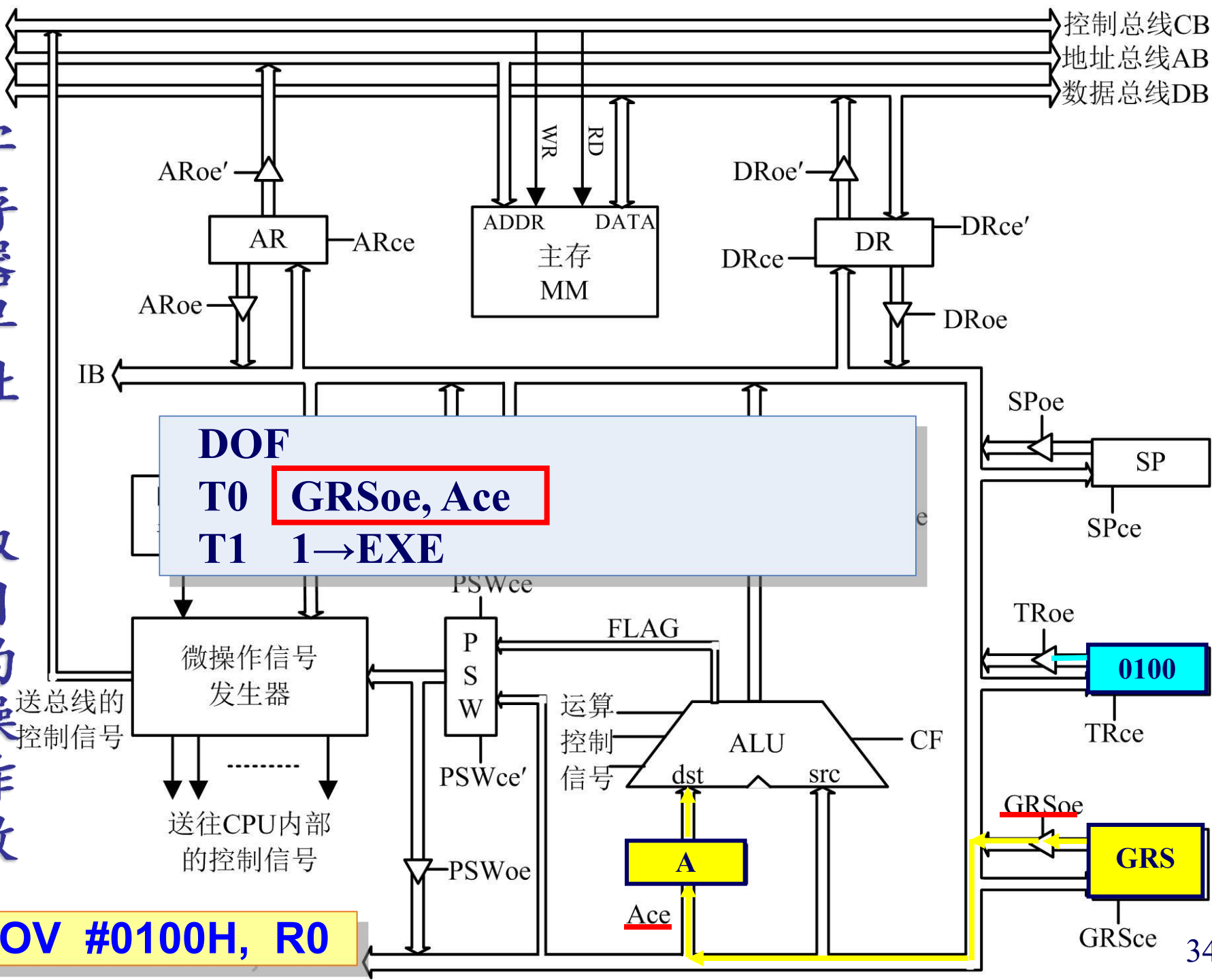
立即寻址——取源操作数

送总线的控制信号



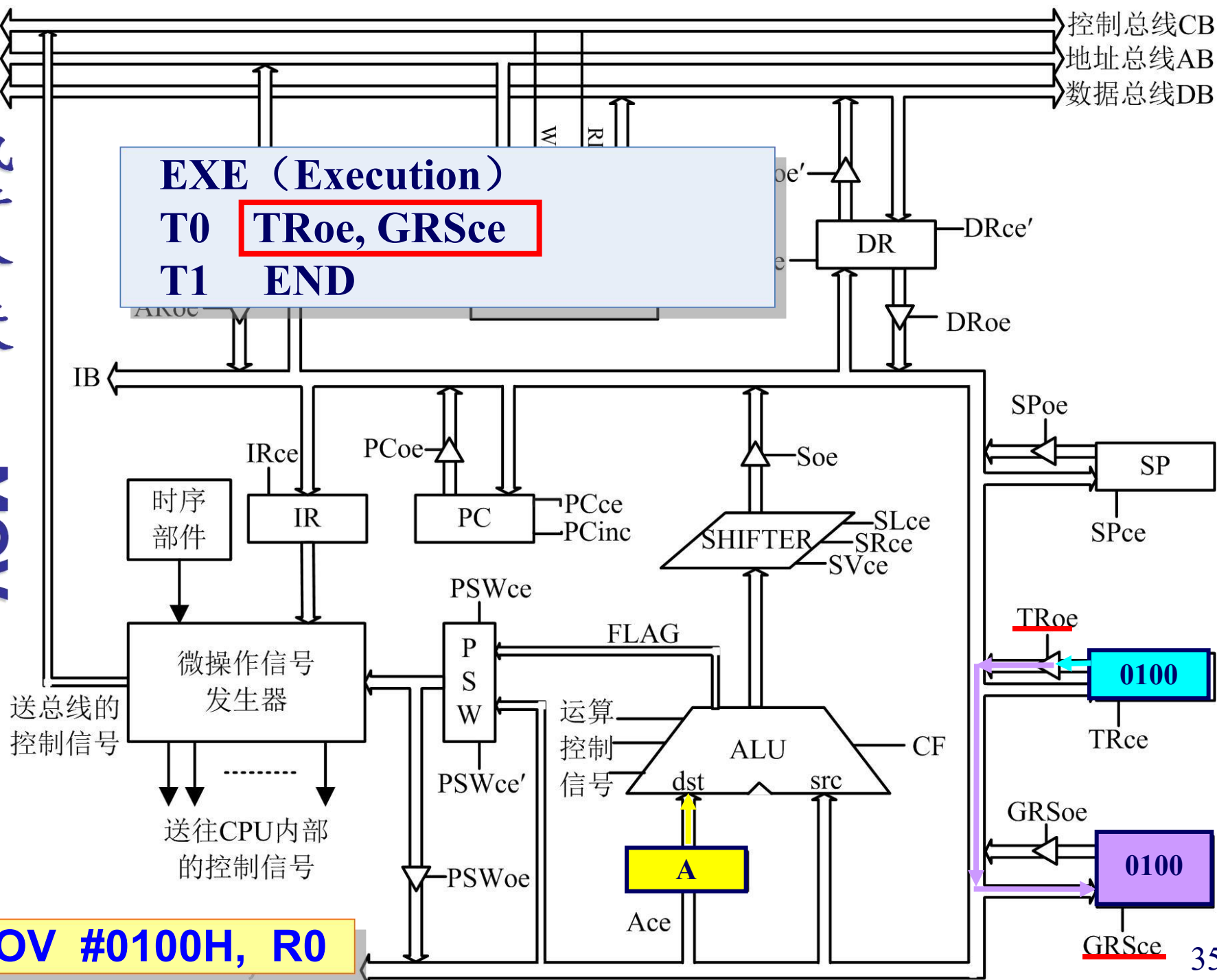


33



MOV #0100H, R0

执行阶段——MOV



指令**MOV #0100H, R0**的微操作序列

❖IF (Instruction Fetch)

- ◆ T0 PCoe, ARce
- ◆ T1 ARoe', RD, DRce', PCinc
- ◆ T2 DRoe, IRce
- ◆ T3 1→SOF

❖SOF (Source Operand Fetch)

- ◆ T0 PCoe, ARce
- ◆ T1 ARoe', RD, DRce', PCinc
- ◆ T2 DRoe, TRce
- ◆ T3 1→DOF

❖DOF (Destination Operand Fetch)

- ◆ T0 GRSoe, Ace
- ◆ T1 1→EXE

❖EXE (Execution)

- ◆ T0 TRoe, GRScce
- ◆ T1 END

如果是ADD #0100H, R0

控制总线CB
地址总线AB
数据总线DB

执行阶段

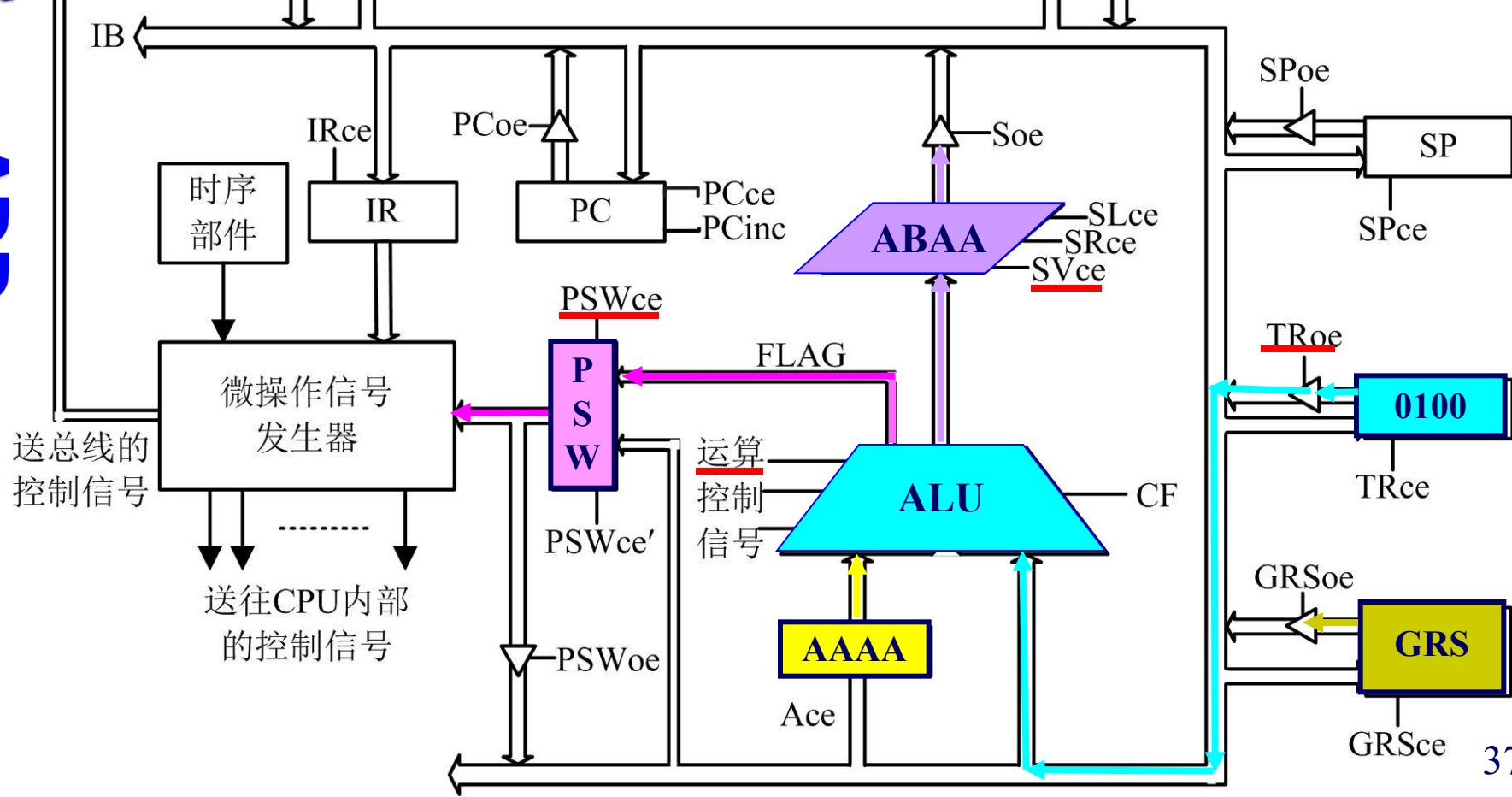
ADD

EXE

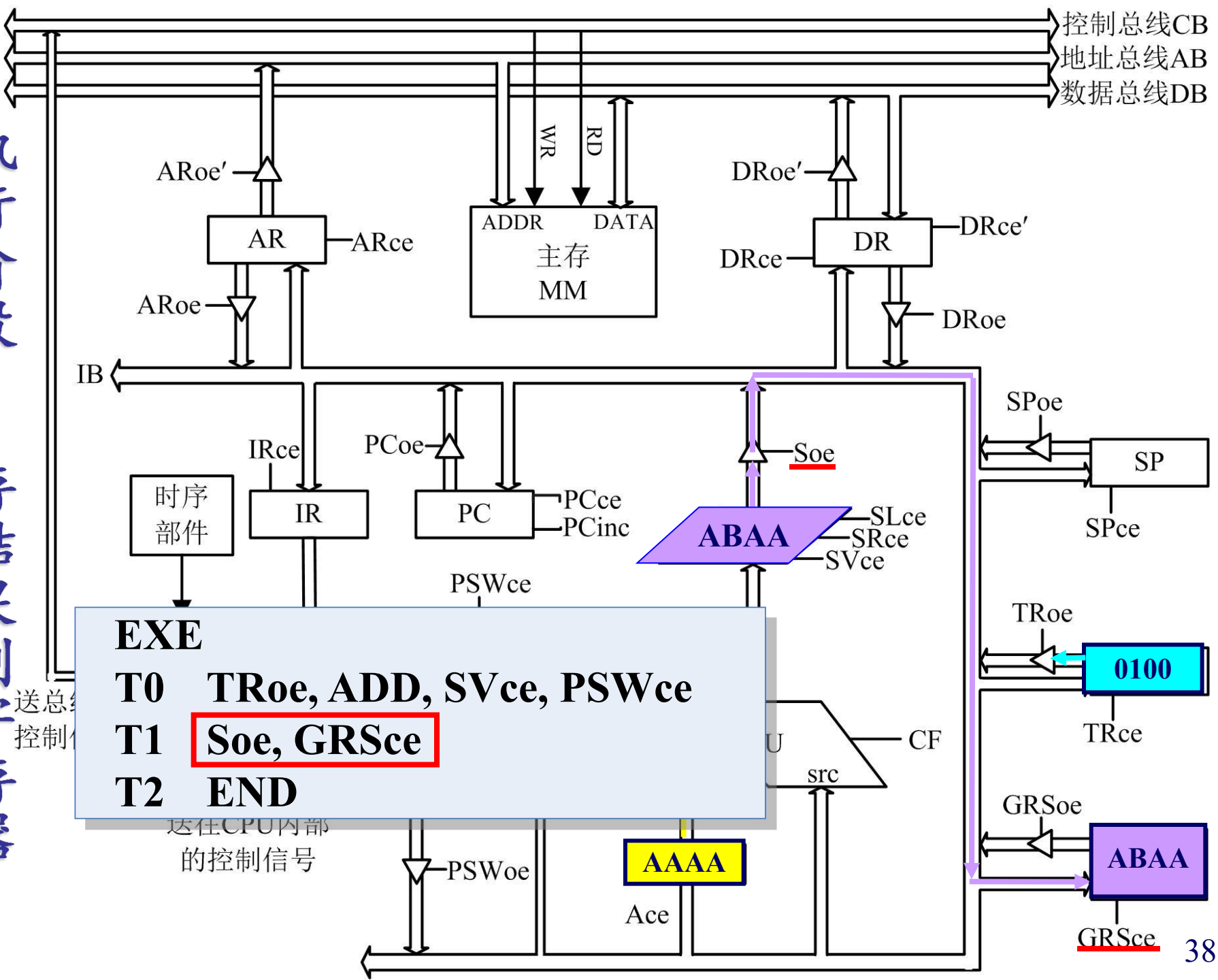
T0 **TRoe, ADD, SVce, PSWce**

T1 Soe, GRSce

T2 END



执行阶段——存结果到寄存器



微操作序列

指令 **MOV #0100H, R0**

❖ IF (Instruction Fetch)

- ◆ T0 PCoe, ARce
- ◆ T1 ARoe', RD, DRce', PCinc
- ◆ T2 DRoe, IRce
- ◆ T3 1→SOF

❖ SOF (Source Operand Fetch)

- ◆ T0 PCoe, ARce
- ◆ T1 ARoe', RD, DRce', PCinc
- ◆ T2 DRoe, TRce
- ◆ T3 1→DOF

❖ DOF (Destination Operand Fetch)

- ◆ T0 GRSoe, Ace
- ◆ T1 1→EXE

❖ EXE (Execution)

- ◆ T0 **TRoe, GRScce**
- ◆ T1 **END**

指令 **ADD #0100H, R0**

❖ IF (Instruction Fetch)

- ◆ T0 PCoe, ARce
- ◆ T1 ARoe', RD, DRce', PCinc
- ◆ T2 DRoe, IRce
- ◆ T3 1→SOF

❖ SOF (Source Operand Fetch)

- ◆ T0 PCoe, ARce
- ◆ T1 ARoe', RD, DRce', PCinc
- ◆ T2 DRoe, TRce
- ◆ T3 1→DOF

❖ DOF (Destination Operand Fetch)

- ◆ T0 GRSoe, Ace
- ◆ T1 1→EXE

❖ EXE (Execution)

- ◆ T0 **TRoe, ADD, SVce, PSWce**
- ◆ T1 **Soe, GRScce**
- ◆ T2 **END**

指令执行微流程——例3

❖例 3 转移指令JMP 1000H 的微操作序列

- ◆单操作数，目的操作数是直接寻址
- ◆通过修改PC实现转移

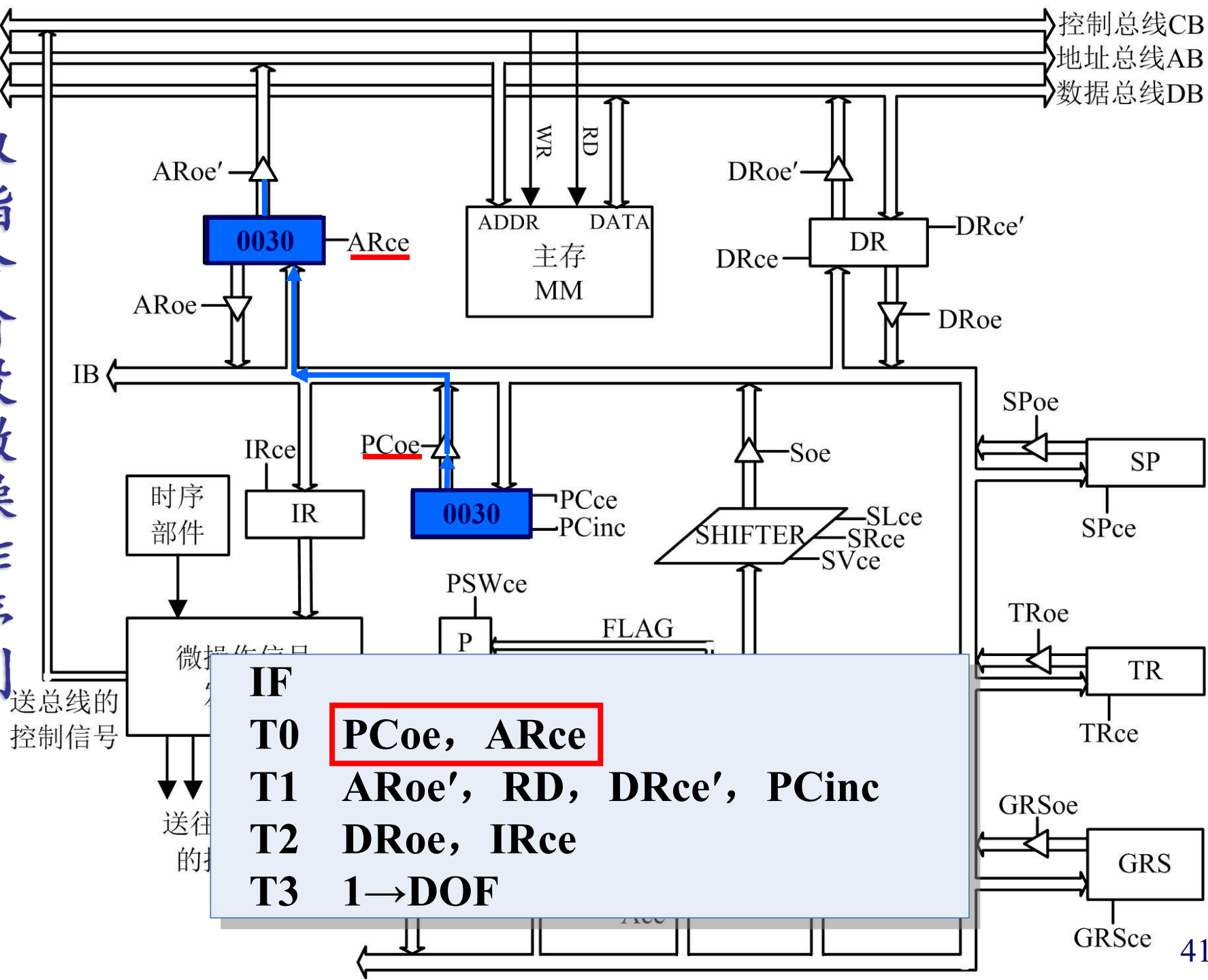
	15	12 11	6 5	3 2	0
第一字	0000	010000	100	000	
第二字	0001 0000 0000 0000				

◆表 6.9 JUC-II模型机指令编码表

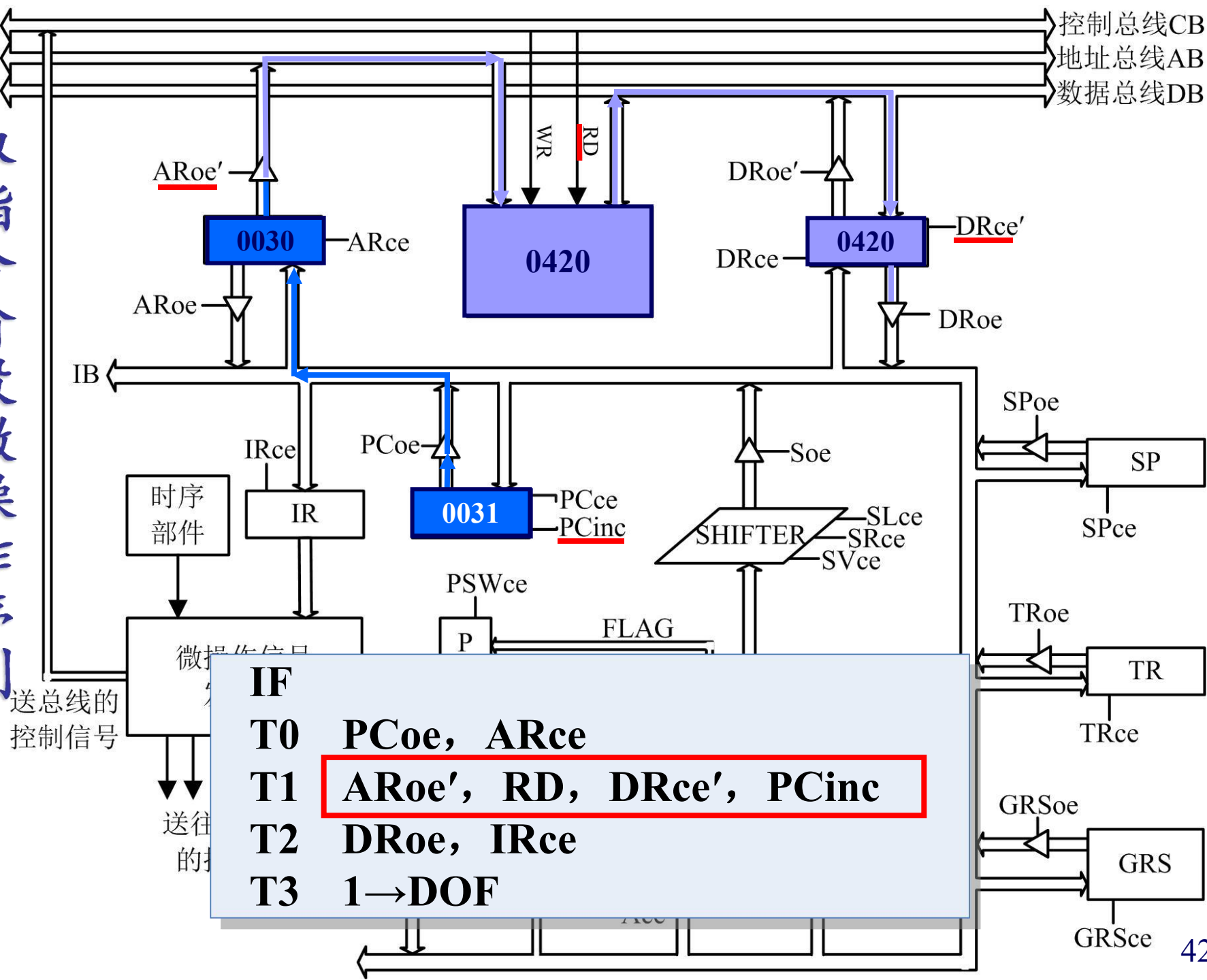
◆表 6.8 寻址方式及编码

	MM
0030H	0420
0031H	1000

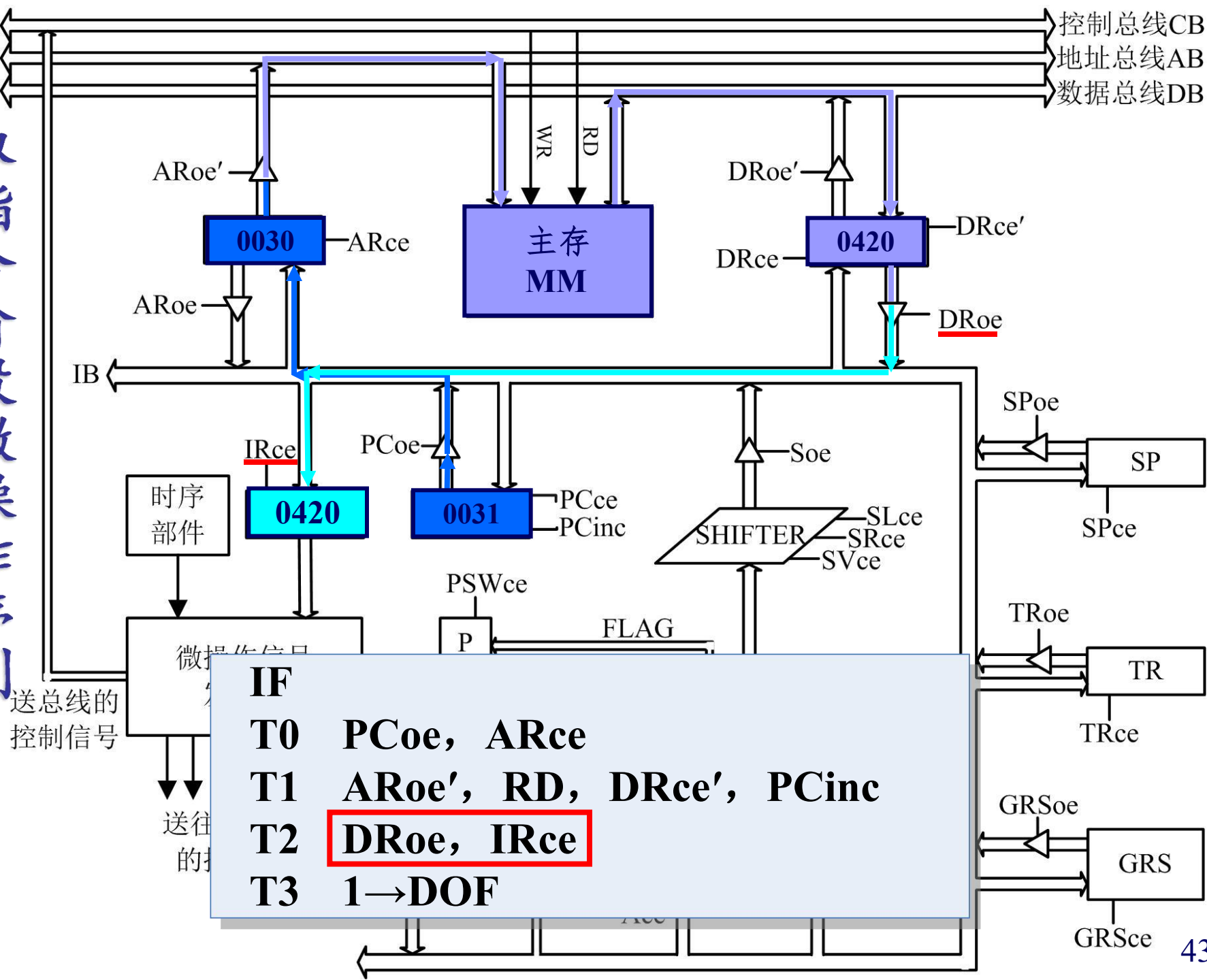
取指令阶段微操作序列



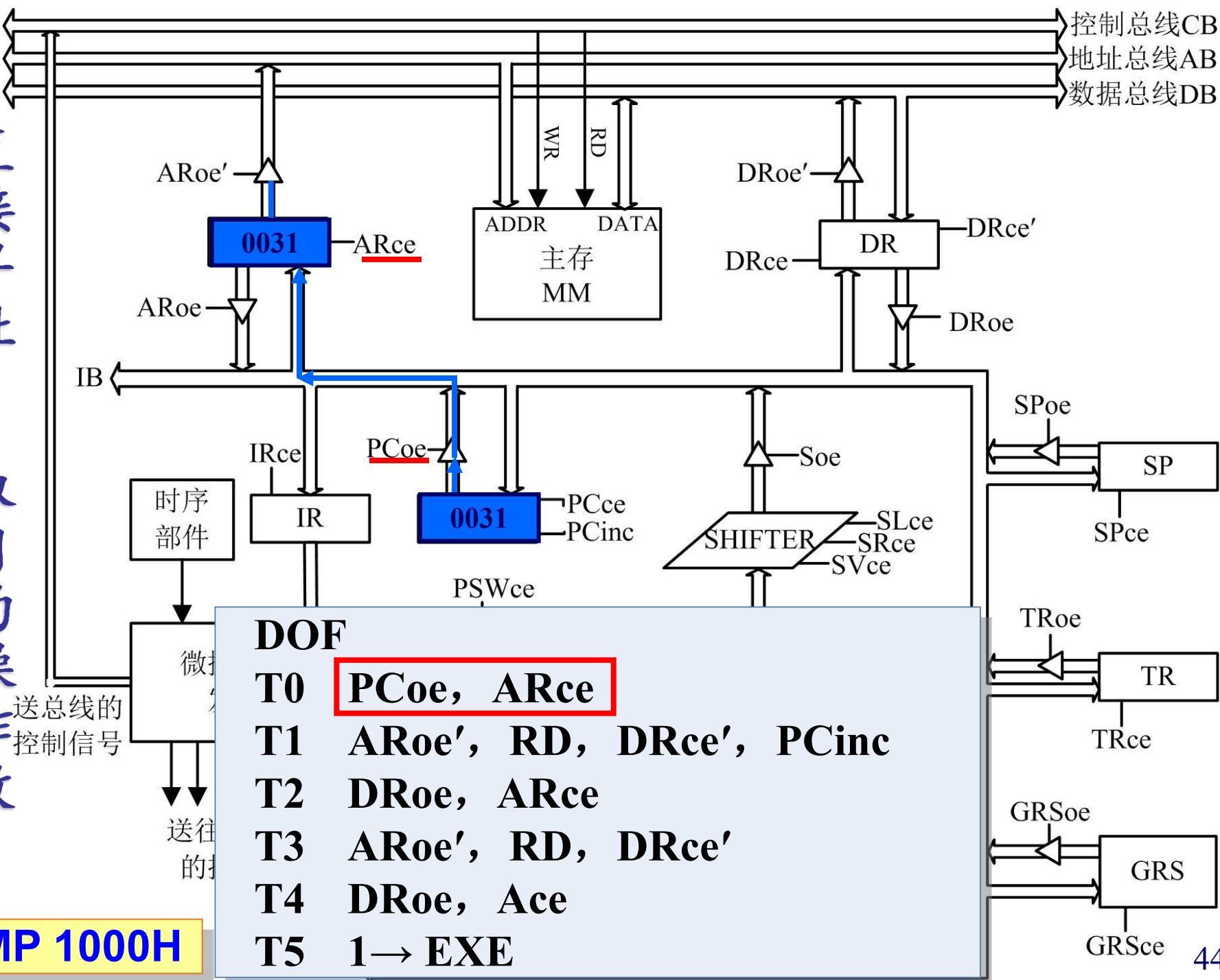
取指令阶段微操作序列



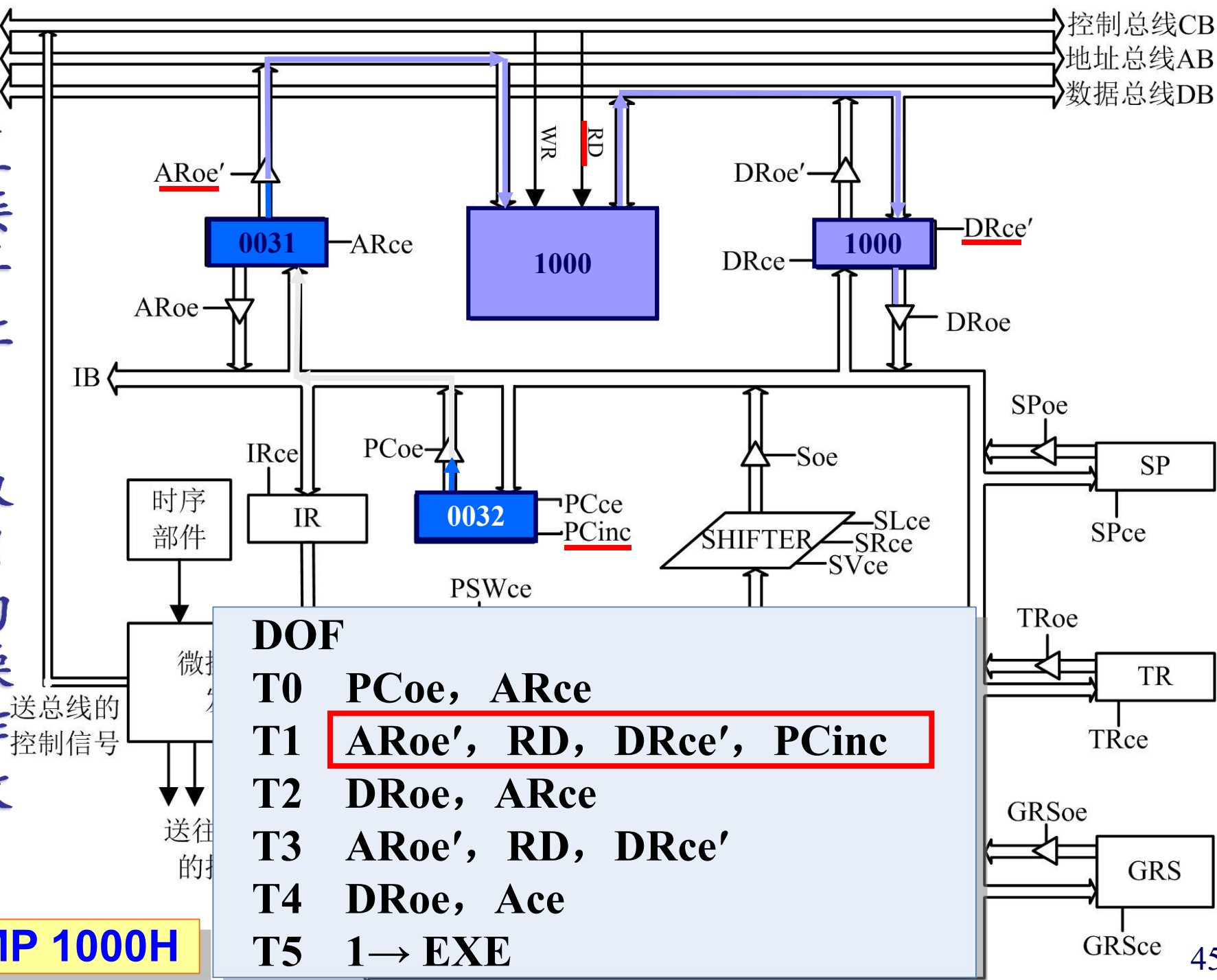
取指令阶段微操作序列



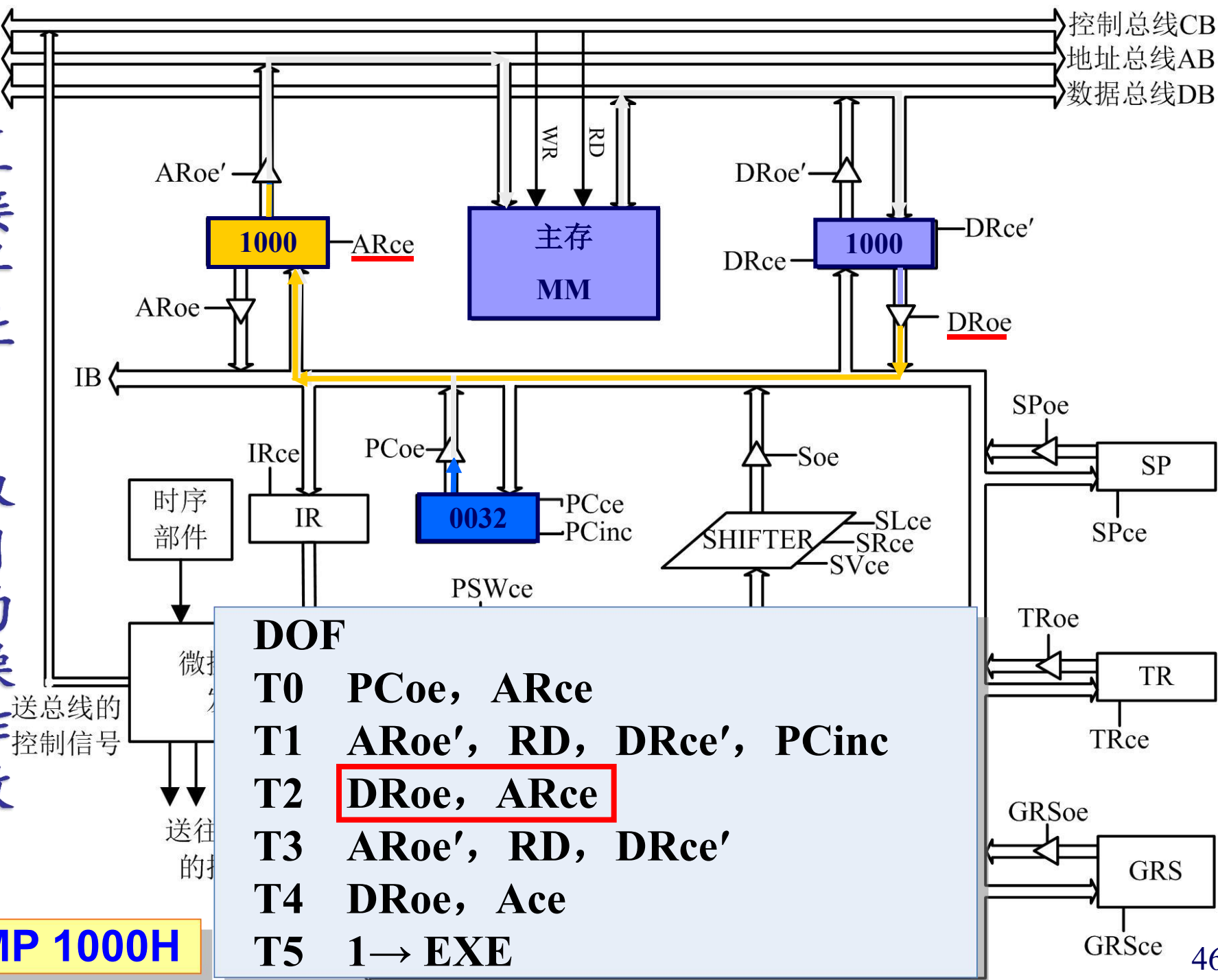
直接寻址——取目的操作数



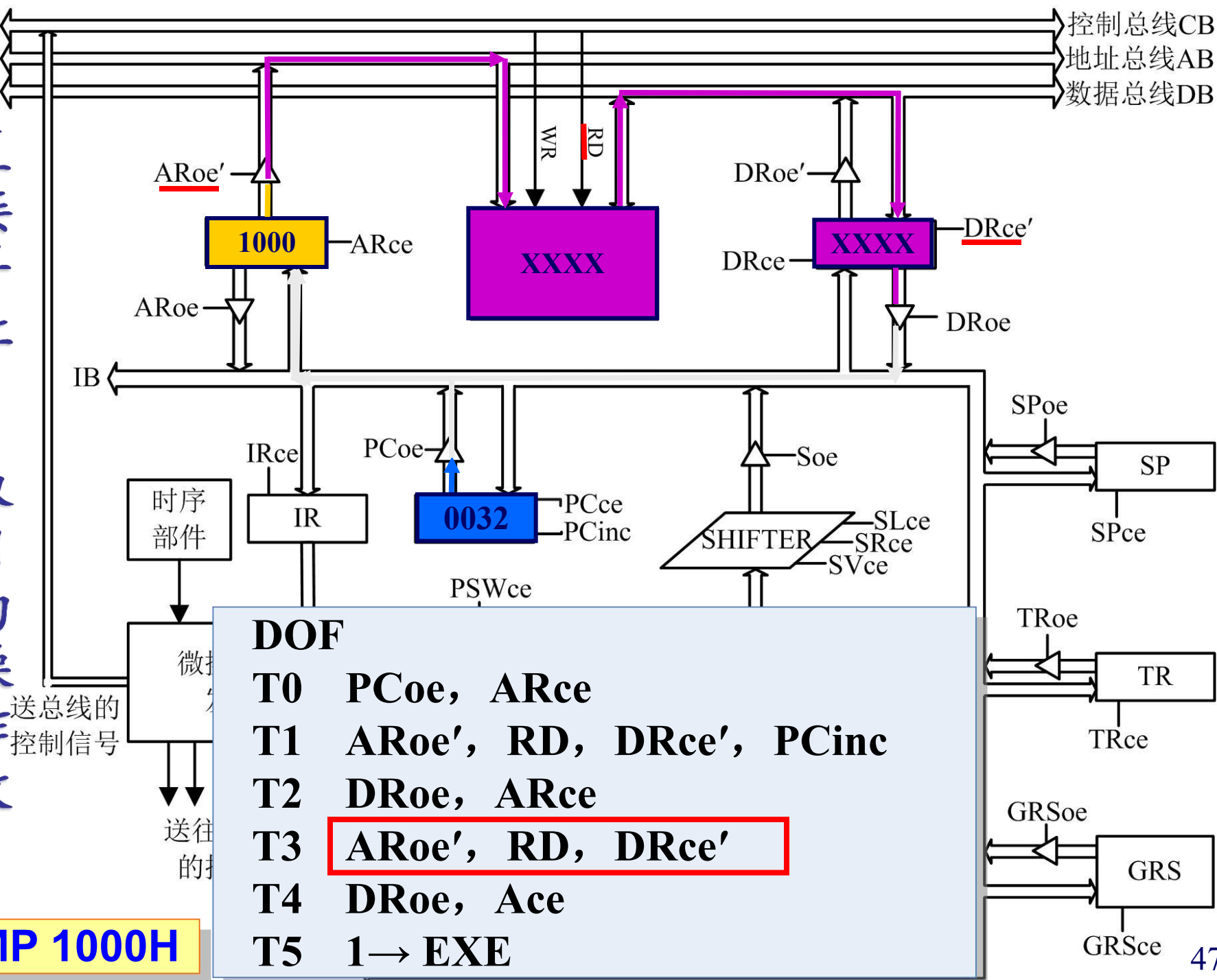
直接寻址——取目的操作数



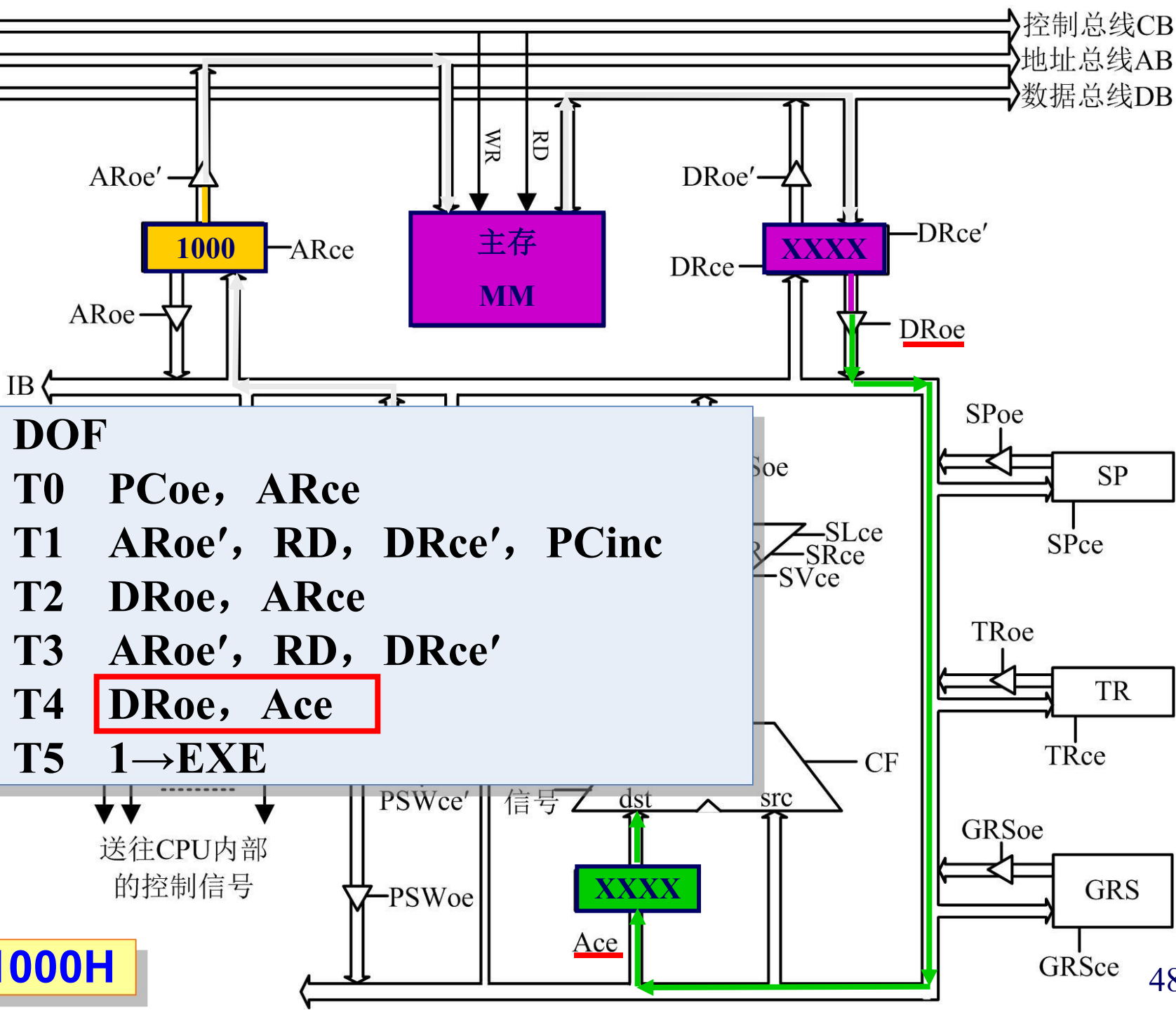
直接寻址——取目的的操作数



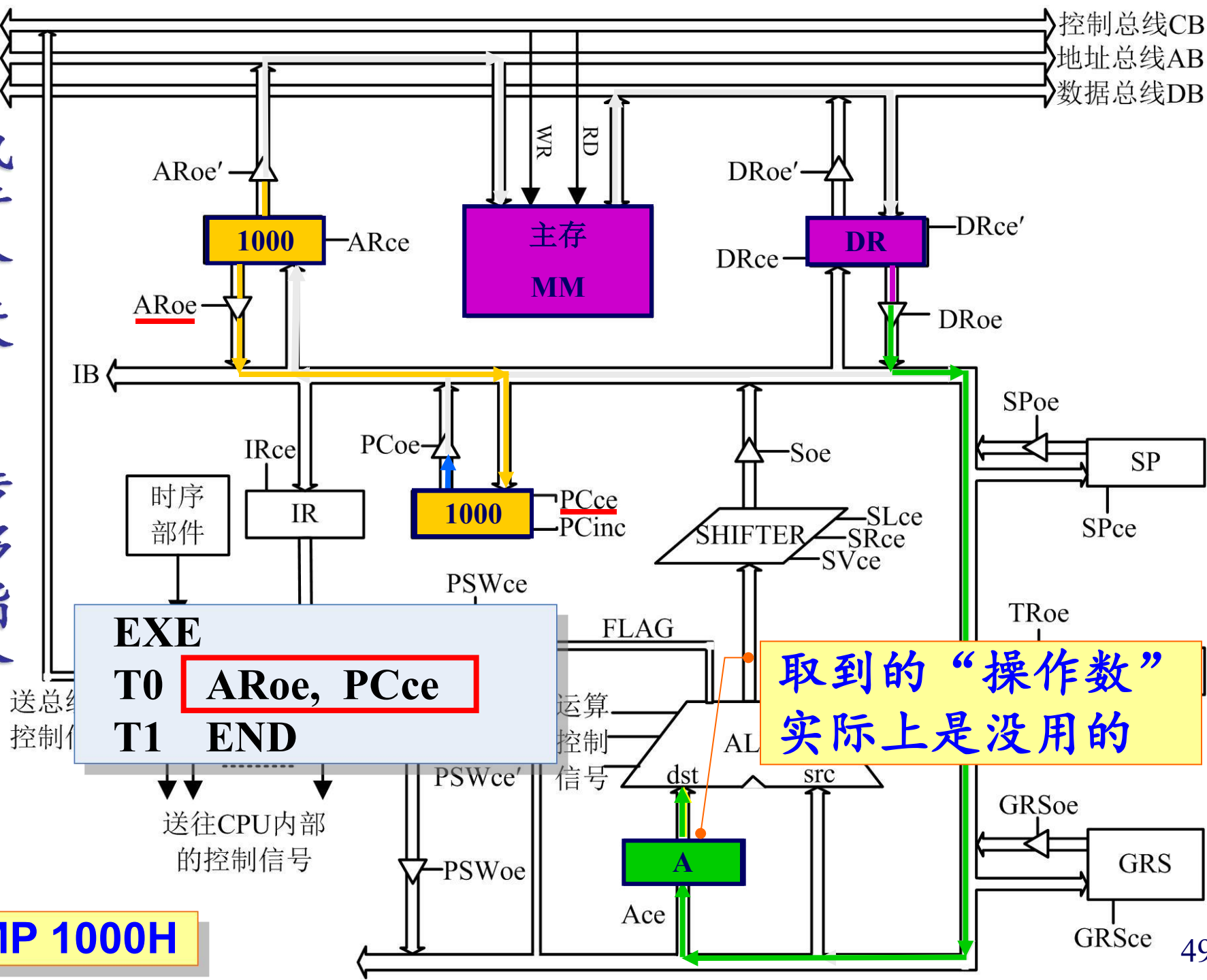
直接寻址——取目的的操作数



直接寻址——取目的的操作数



执行阶段——转移指令



JMP 1000H

转移指令**JMP 1000H** 的微操作序列

❖IF

(同前省略)

❖DOF

- ◆T0 PCoe, ARce
- ◆T1 ARoe', RD, DRce', PCinc
- ◆T2 DRoe, ARce
- ◆T3 ARoe', RD, DRce'
- ◆T4 DRoe, Ace
- ◆T5 1→EXE

❖EXE

- ◆T0 ARoe, PCce
- ◆T1 END

指令执行微流程——例4

❖例4 SUB (2000H), 1000H(R3)的微操作序列

- ◆源操作数是间接寻址，目的操作数是变址寻址

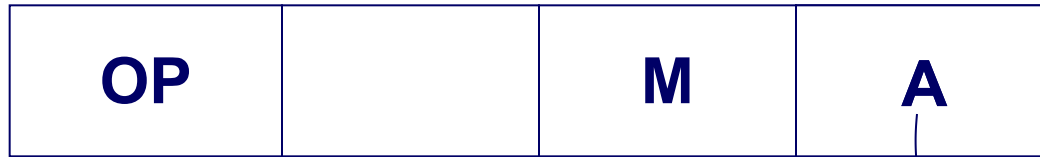
	15	12 11	6 5	3 2	0
第一字	0100	101	000	110	011
第二字	0010 0000 0000 0000				
第三字	0001 0000 0000 0000				

- ◆表 6.9 JUC-II模型机指令编码表

- ◆表 6.8 寻址方式及编码

	MM
0030H	4A33
0031H	2000
0032H	1000

回顾：间接寻址 Indirect Addressing



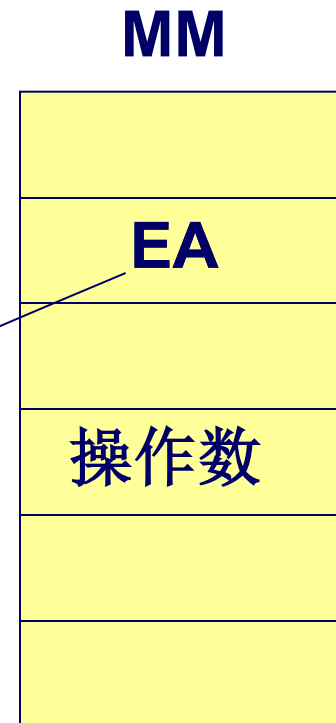
❖ 指令地址码部分给出的是存放操作数地址的主存单元地址（简称操作数地址的地址）。

◆ $EA = (A)$

◆ 主存单元A通常称为间址单元

◆ 可以在程序运行中修改操作数的地址

◆ 需要访问两次主存才能取出操作数，降低了指令的执行速度



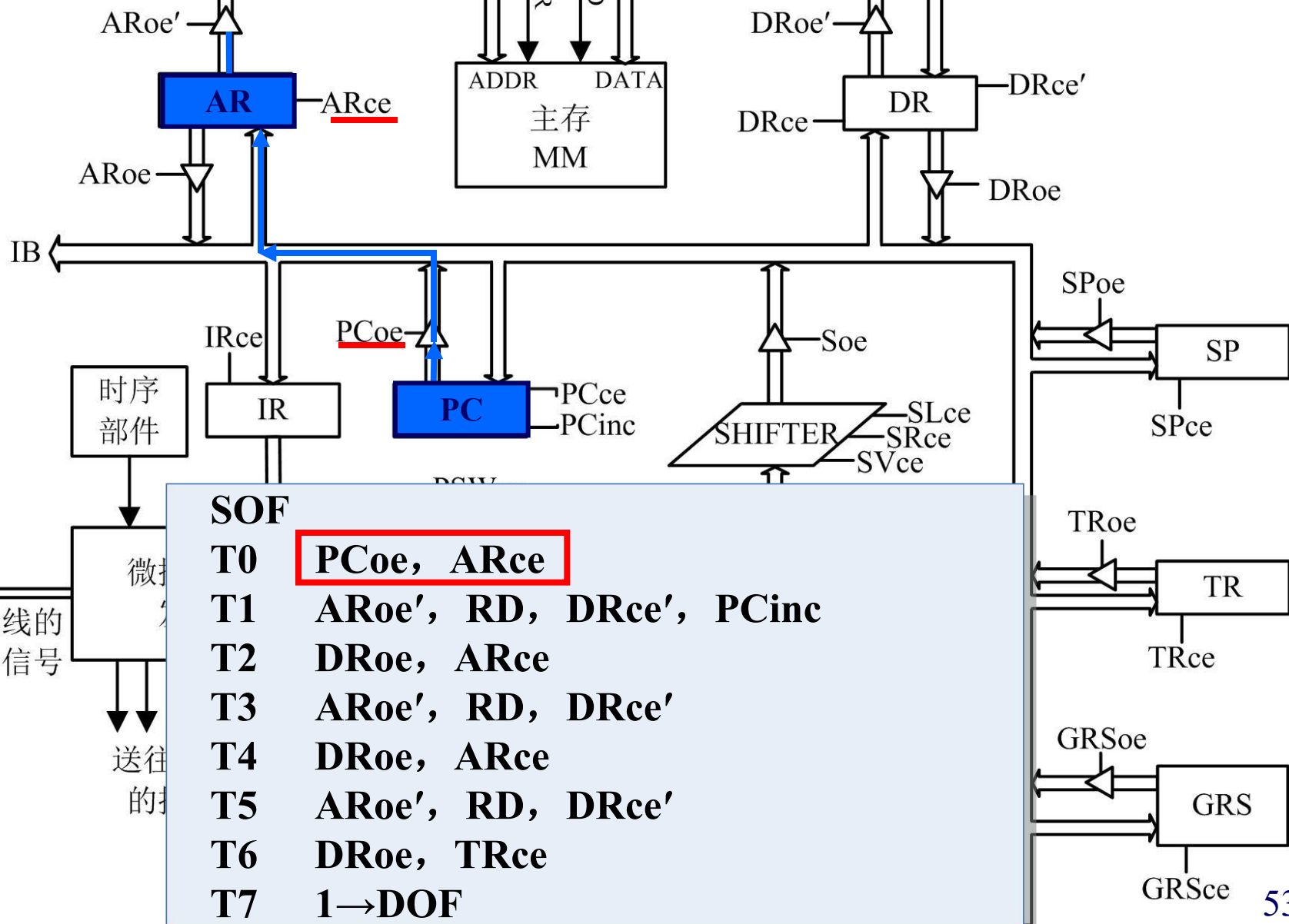
SUB (2000H), 1000H(R3)

数据总线DB

间接寻址——取源操作数

送总线的控制信号

送往的



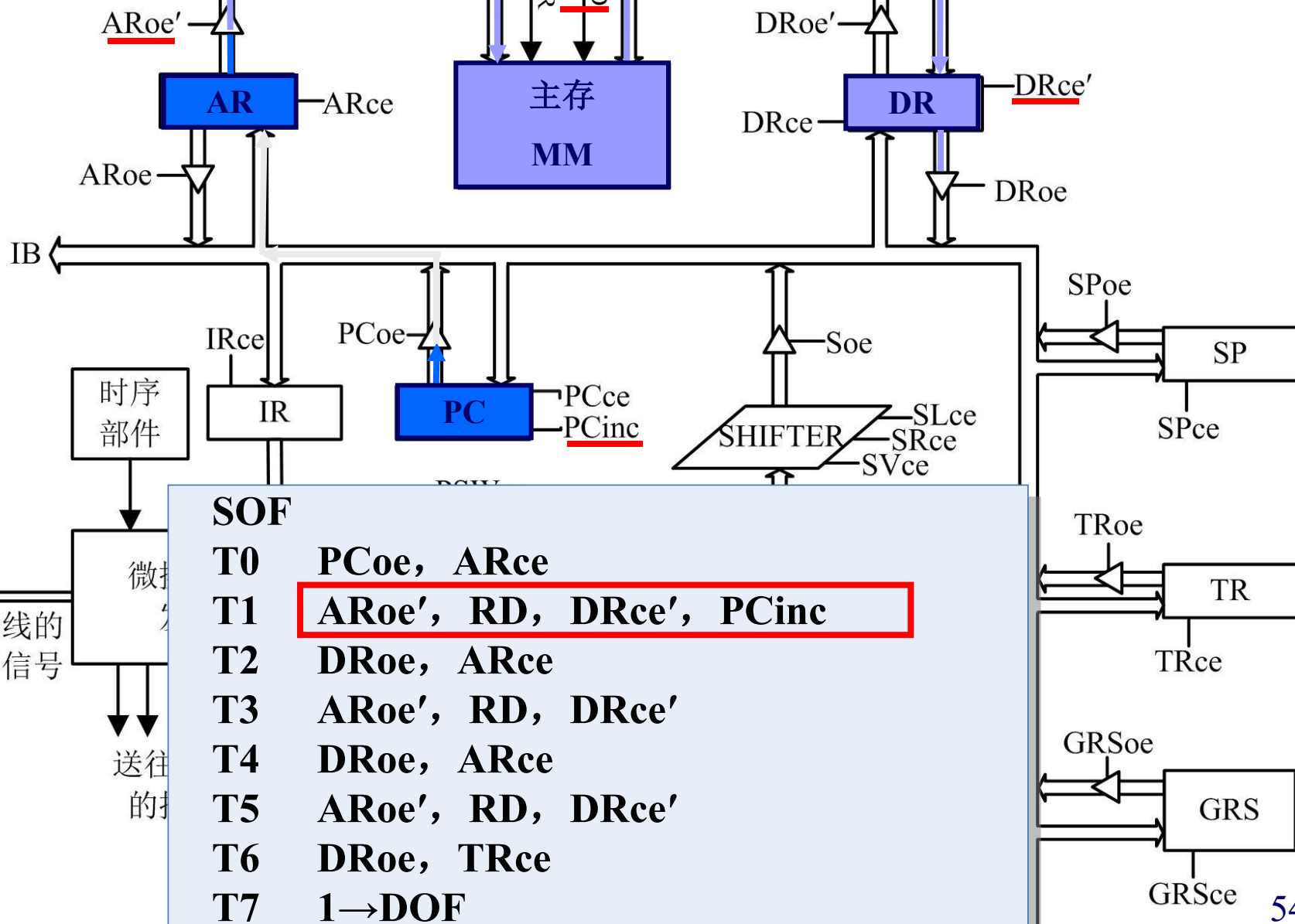
SUB (2000H), 1000H(R3)

数据总线DB

间接寻址——取源操作数

送总线的控制信号

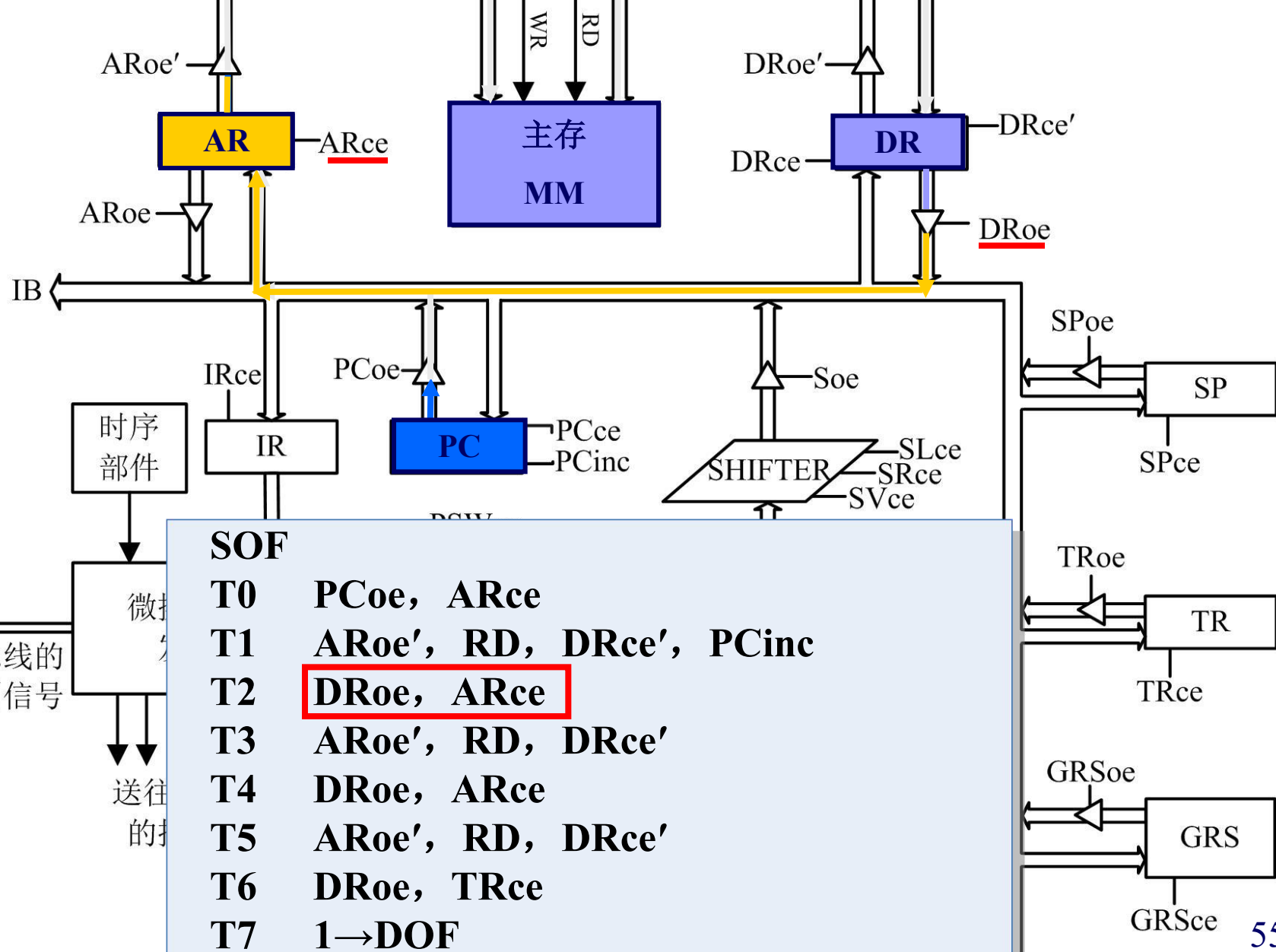
送往的



SUB (2000H), 1000H(R3)

数据总线DB

间接寻址——取源操作数



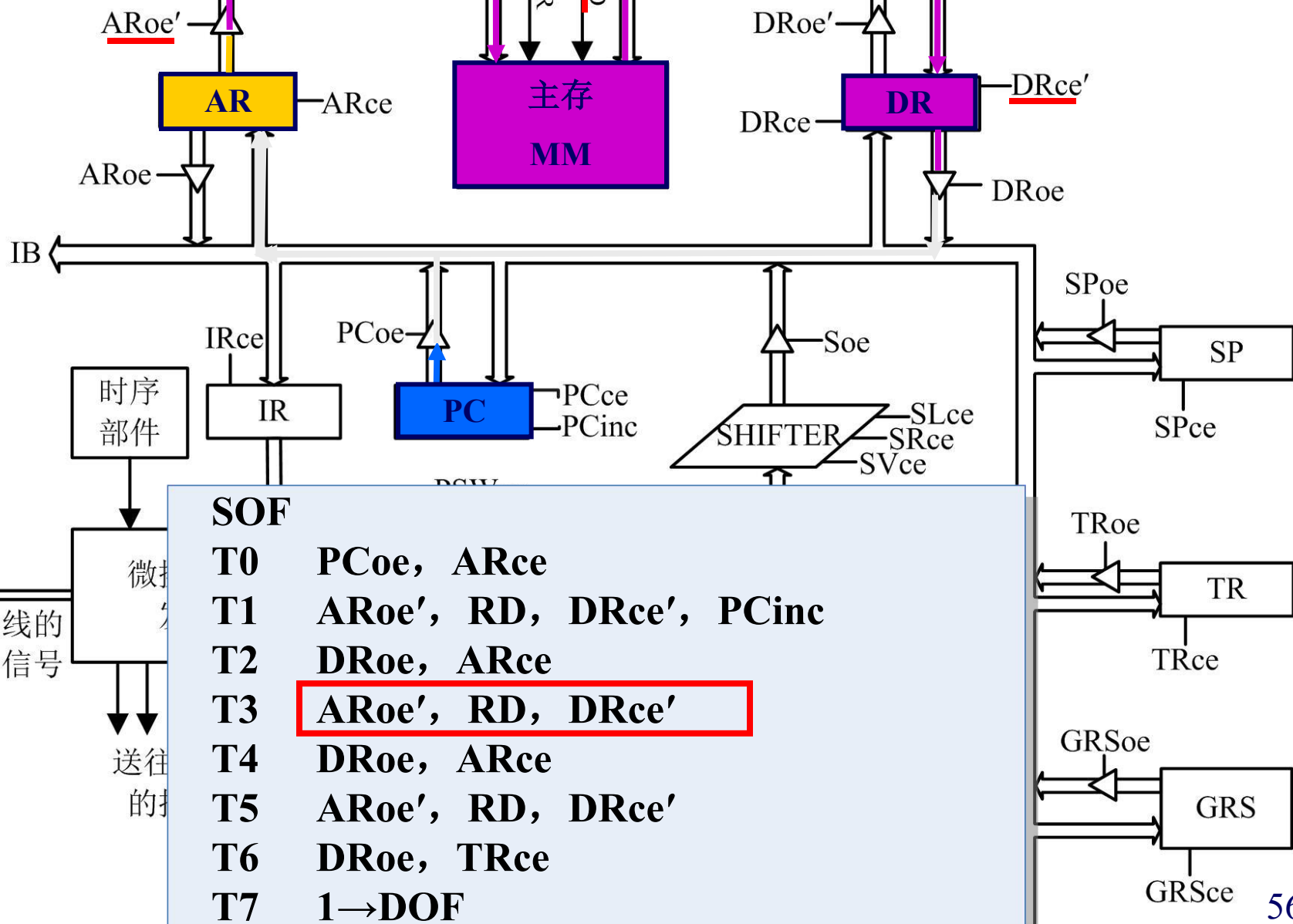
SUB (2000H), 1000H(R3)

数据总线DB

间接寻址——取源操作数

送总线的控制信号

送往的



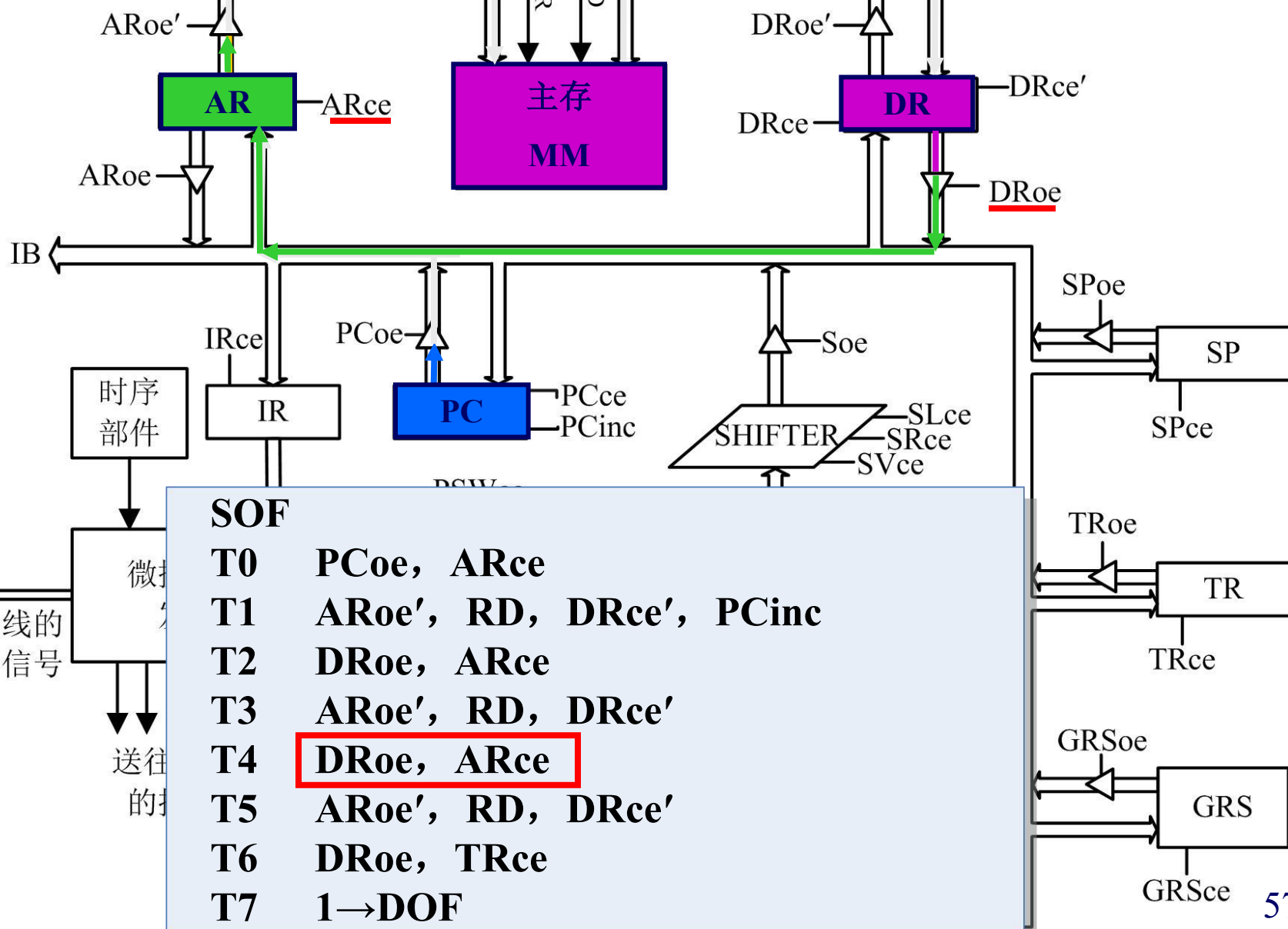
SUB (2000H), 1000H(R3)

数据总线DB

间接寻址——取源操作数

送总线的控制信号

送往的



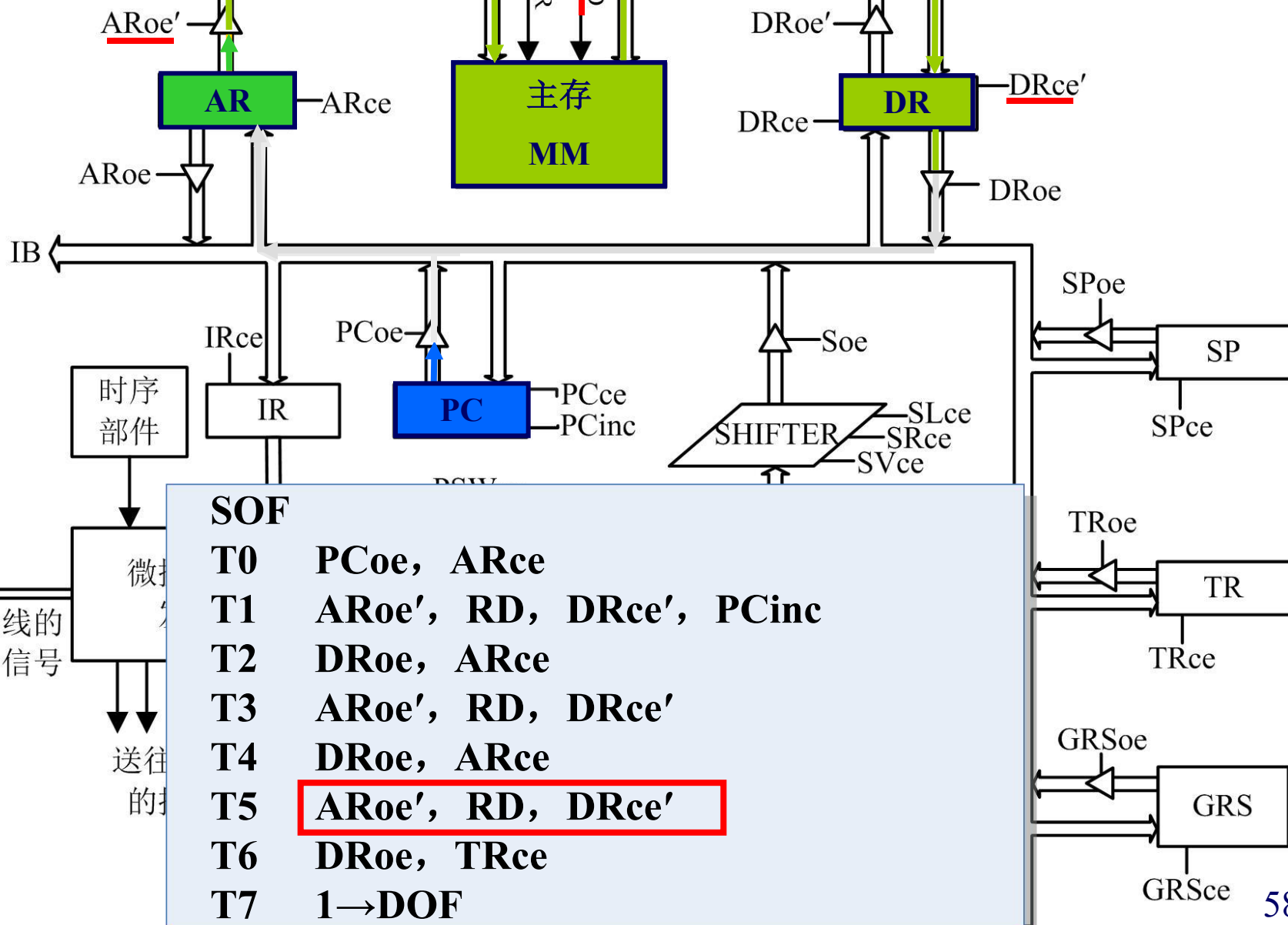
SUB (2000H), 1000H(R3)

数据总线DB

间接寻址——取源操作数

送总线的控制信号

送往的



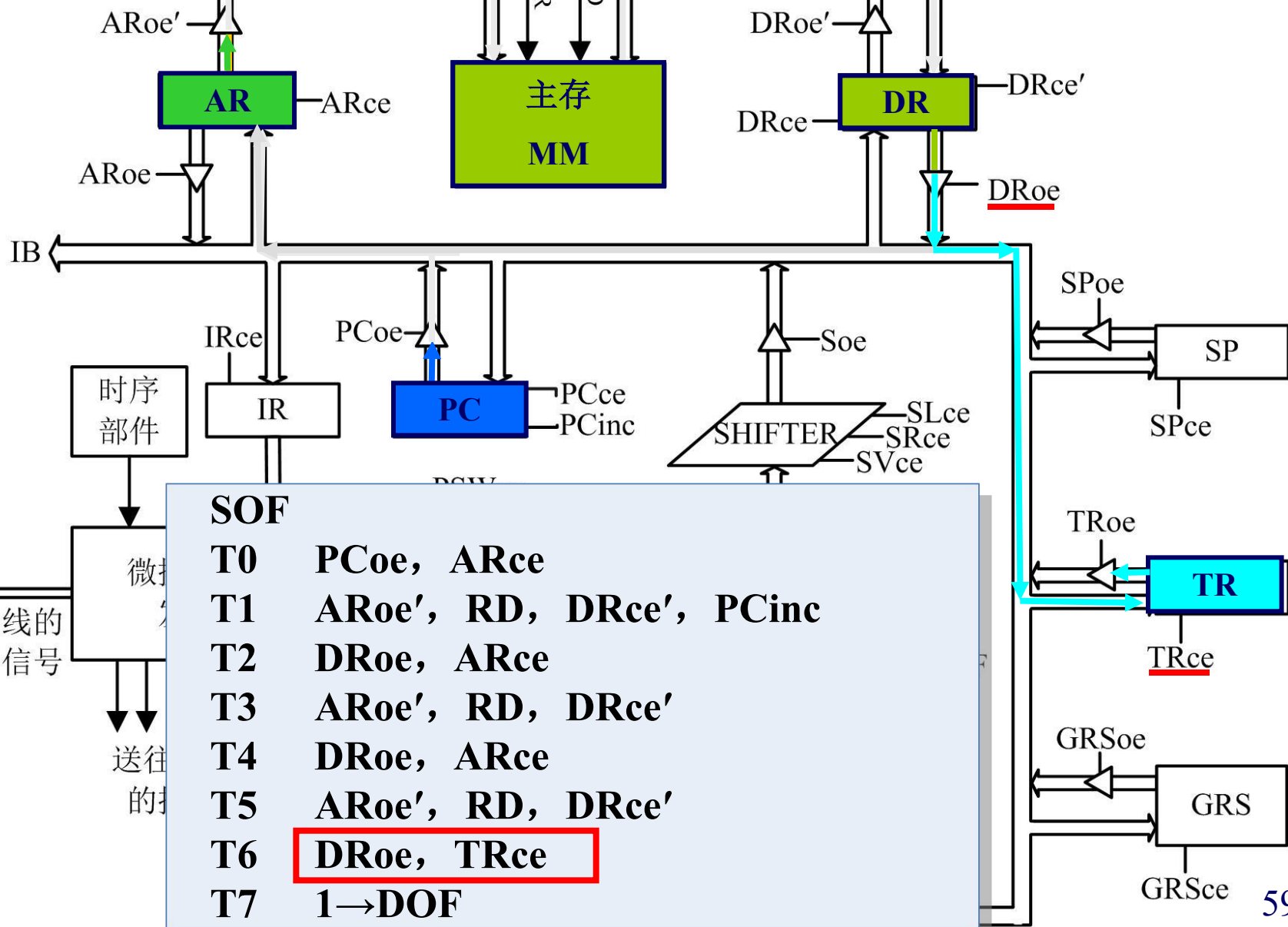
SUB (2000H), 1000H(R3)

数据总线DB

间接寻址——取源操作数

送总线的控制信号

送往的



回顾：变址寻址 Indexing

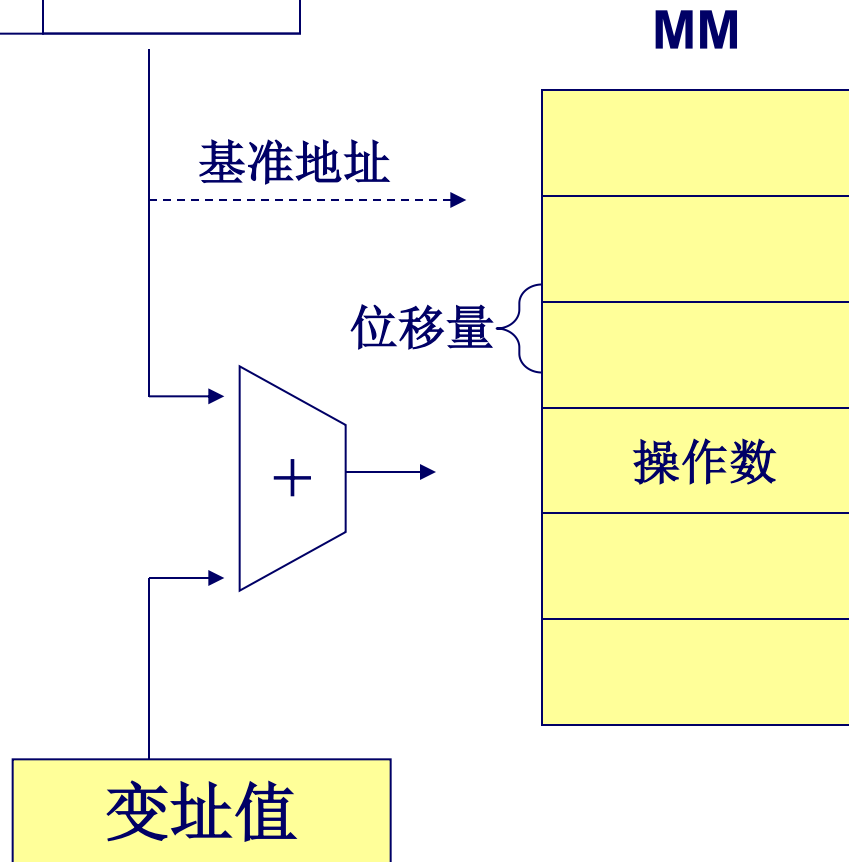


❖ $EA = (Ri) + D$

- ◆ Ri: 变址寄存器
- ◆ D: 形式地址
- ◆ 需做一次加运算

❖ 应用

- ◆ 字符串处理、数组运算等成批数据处理



变址寻址

❖ SUB (2000H), 1000H(R3)

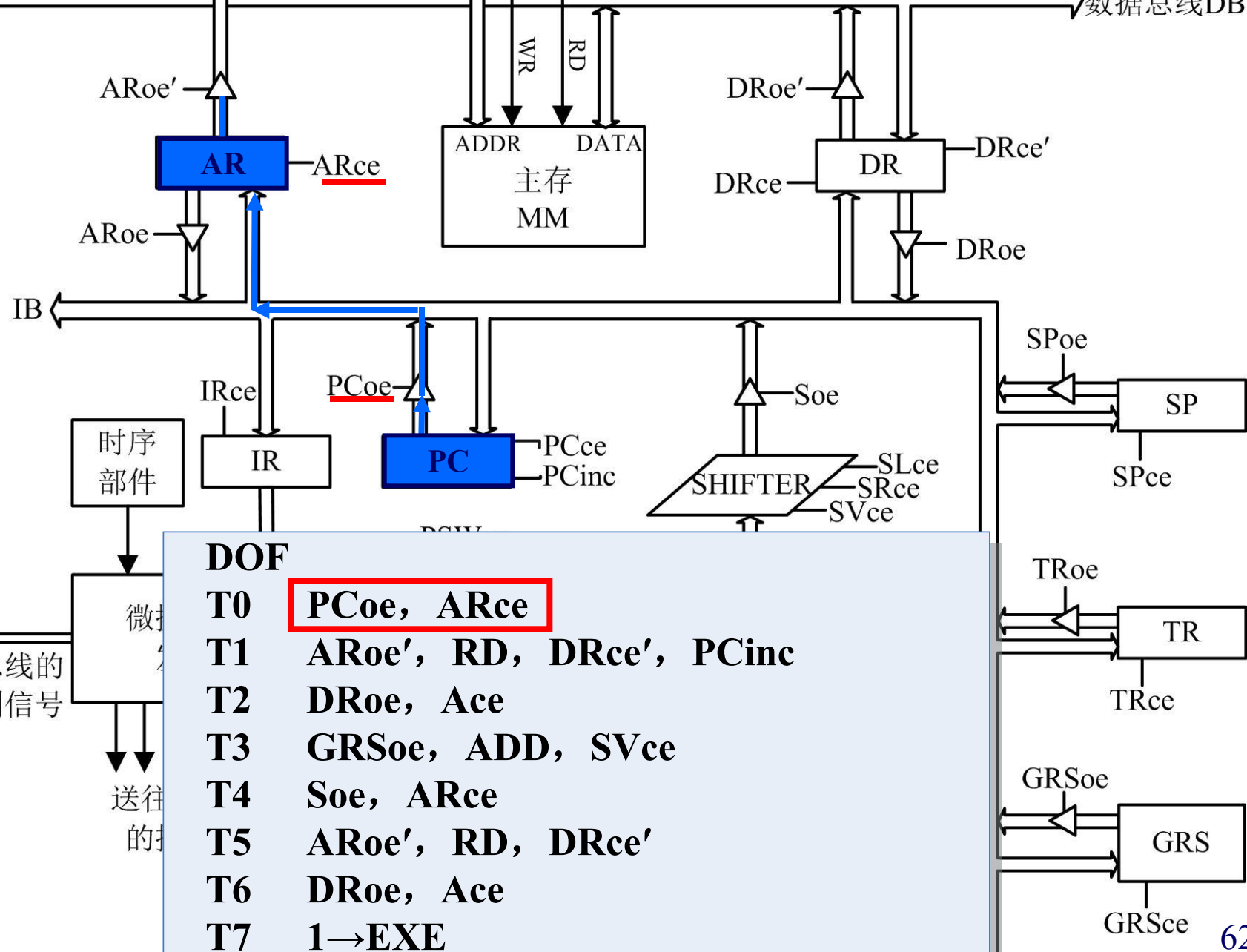
	15	12 11	6 5	3 2	0
第一字	0100	101	000	110	011
第二字	0010 0000 0000 0000				
第三字	0001 0000 0000 0000				

❖ $EA = (R3) + 1000H$

- ◆先取1000H，然后和R3相加

SUB (2000H), 1000H(R3)

数据总线DB



变址寻址——取目的操作数

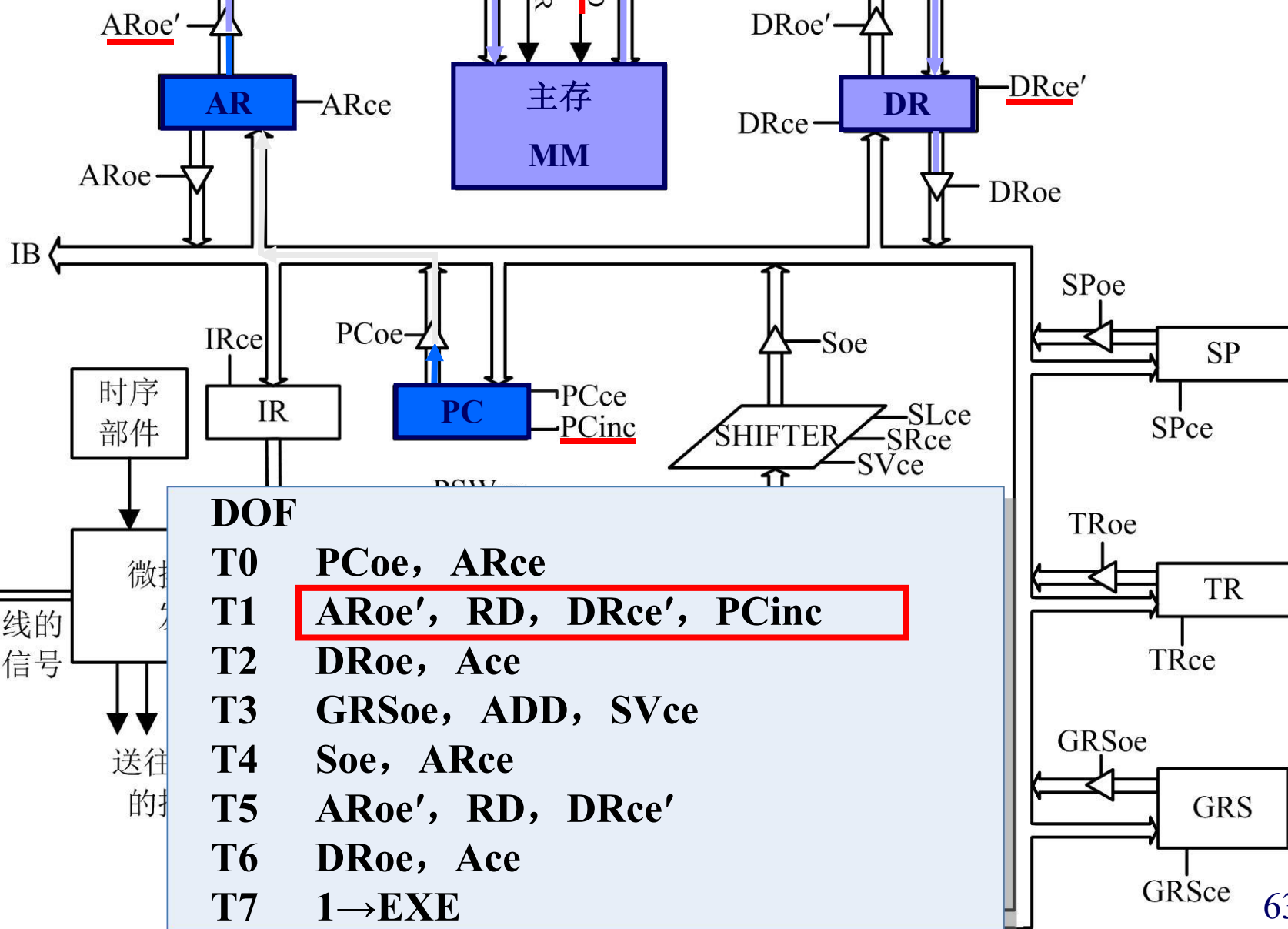
送总线的控制信号

送往
的打

SUB (2000H), 1000H(R3)

数据总线DB

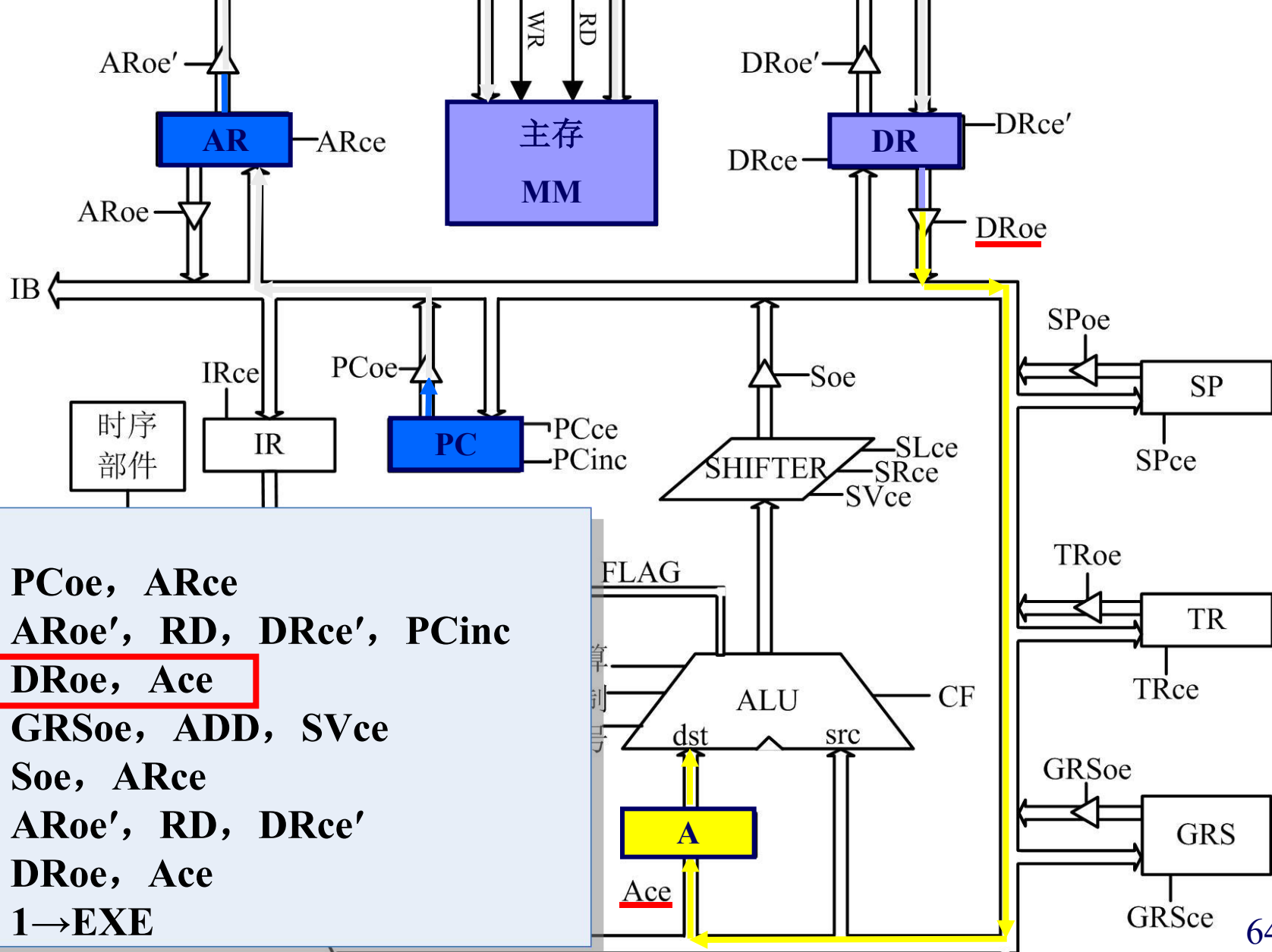
变址寻址——取目的操作数



SUB (2000H), 1000H(R3)

数据总线DB

变址寻址——取目



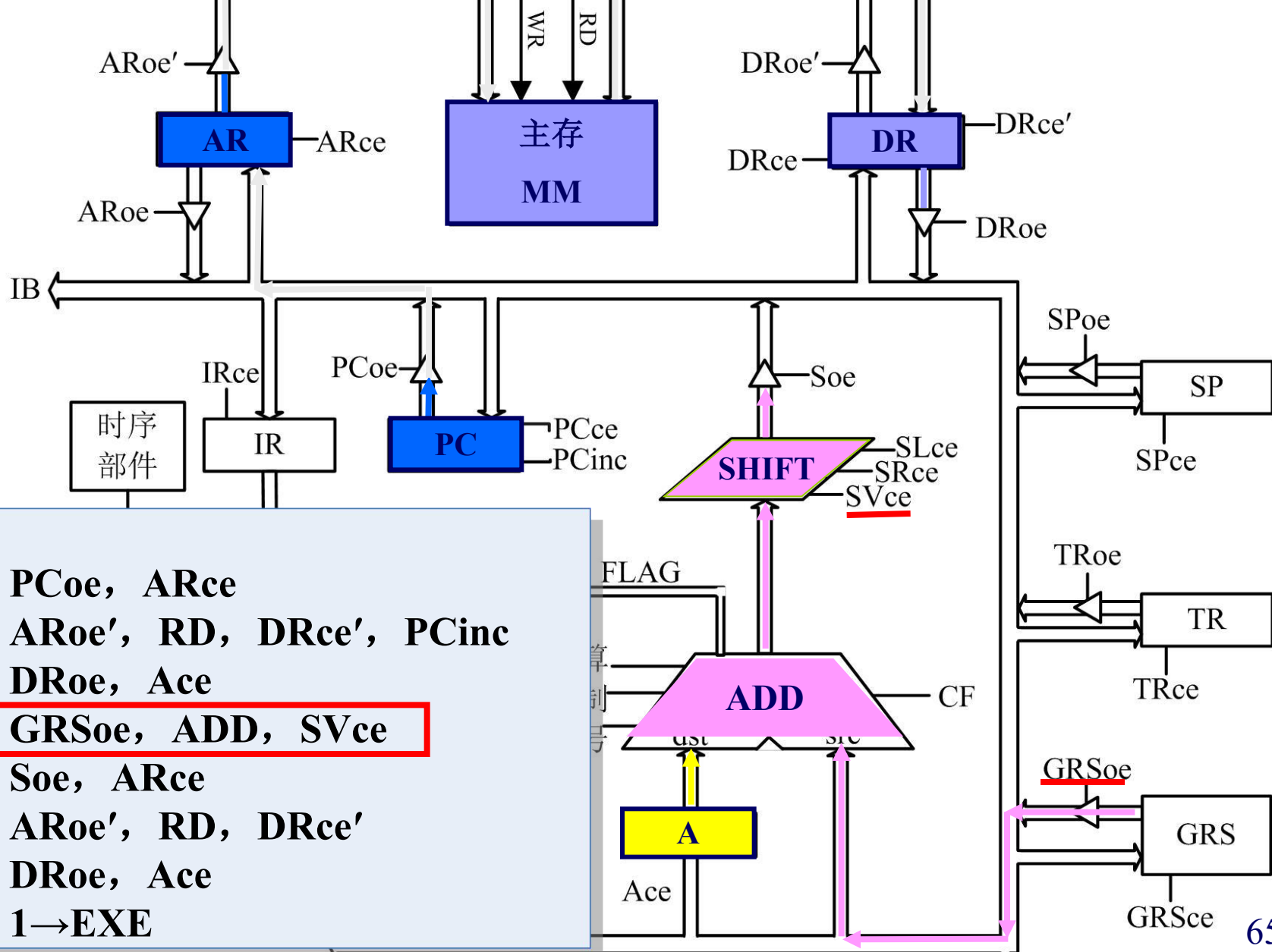
DOF

- | | |
|----|-------------------------|
| T0 | PCoe, ARce |
| T1 | ARoe', RD, DRce', PCinc |
| T2 | DRoe, Ace |
| T3 | GRSoe, ADD, SVce |
| T4 | Soe, ARce |
| T5 | ARoe', RD, DRce' |
| T6 | DRoe, Ace |
| T7 | 1→EXE |

SUB (2000H), 1000H(R3)

数据总线DB

变址寻址——取目



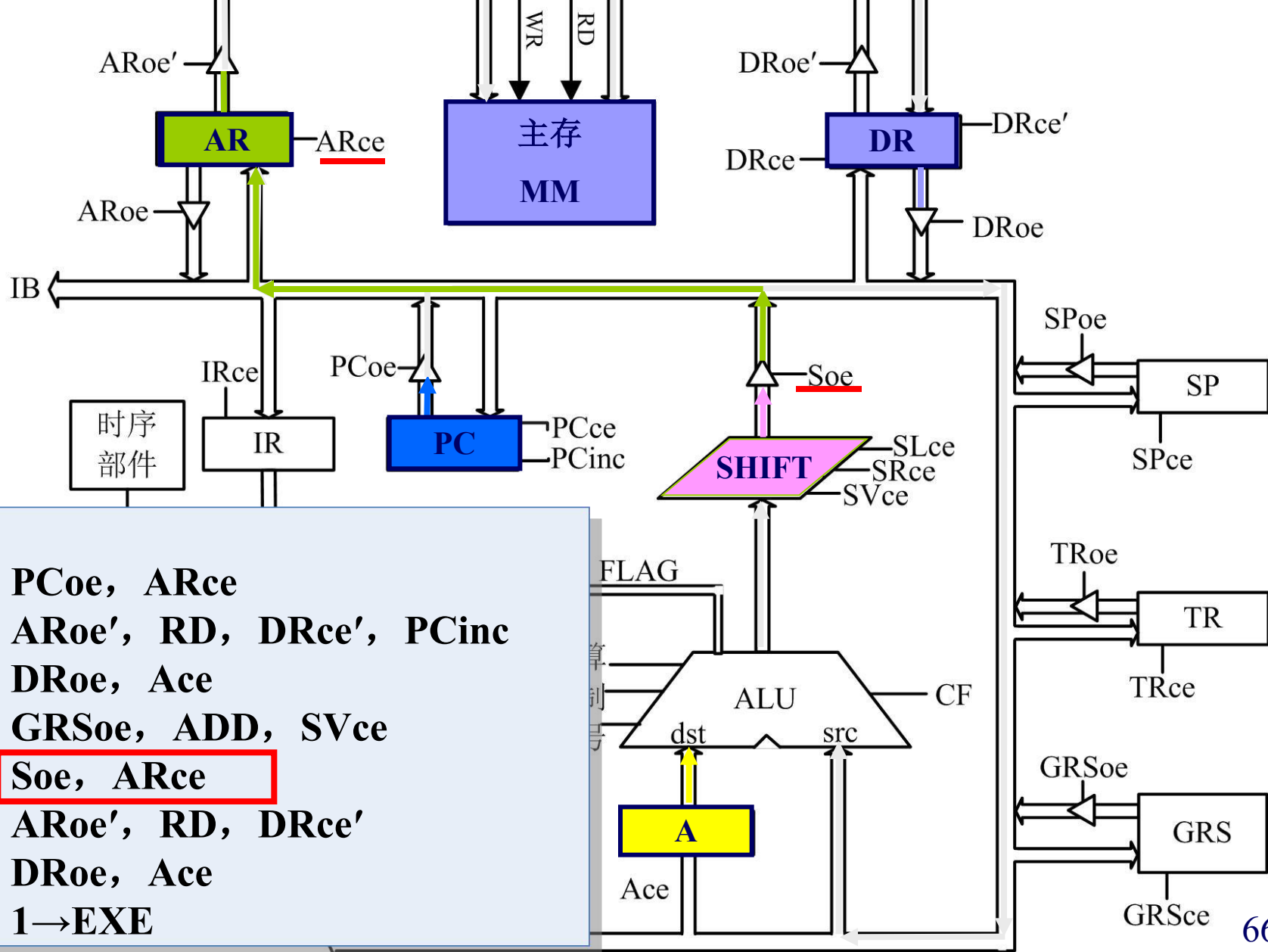
DOF

- | | |
|----|-------------------------|
| T0 | PCoe, ARce |
| T1 | ARoe', RD, DRce', PCinc |
| T2 | DRoe, Ace |
| T3 | GRSoe, ADD, SVce |
| T4 | Soe, ARce |
| T5 | ARoe', RD, DRce' |
| T6 | DRoe, Ace |
| T7 | 1→EXE |

SUB (2000H), 1000H(R3)

数据总线DB

变址寻址——取目



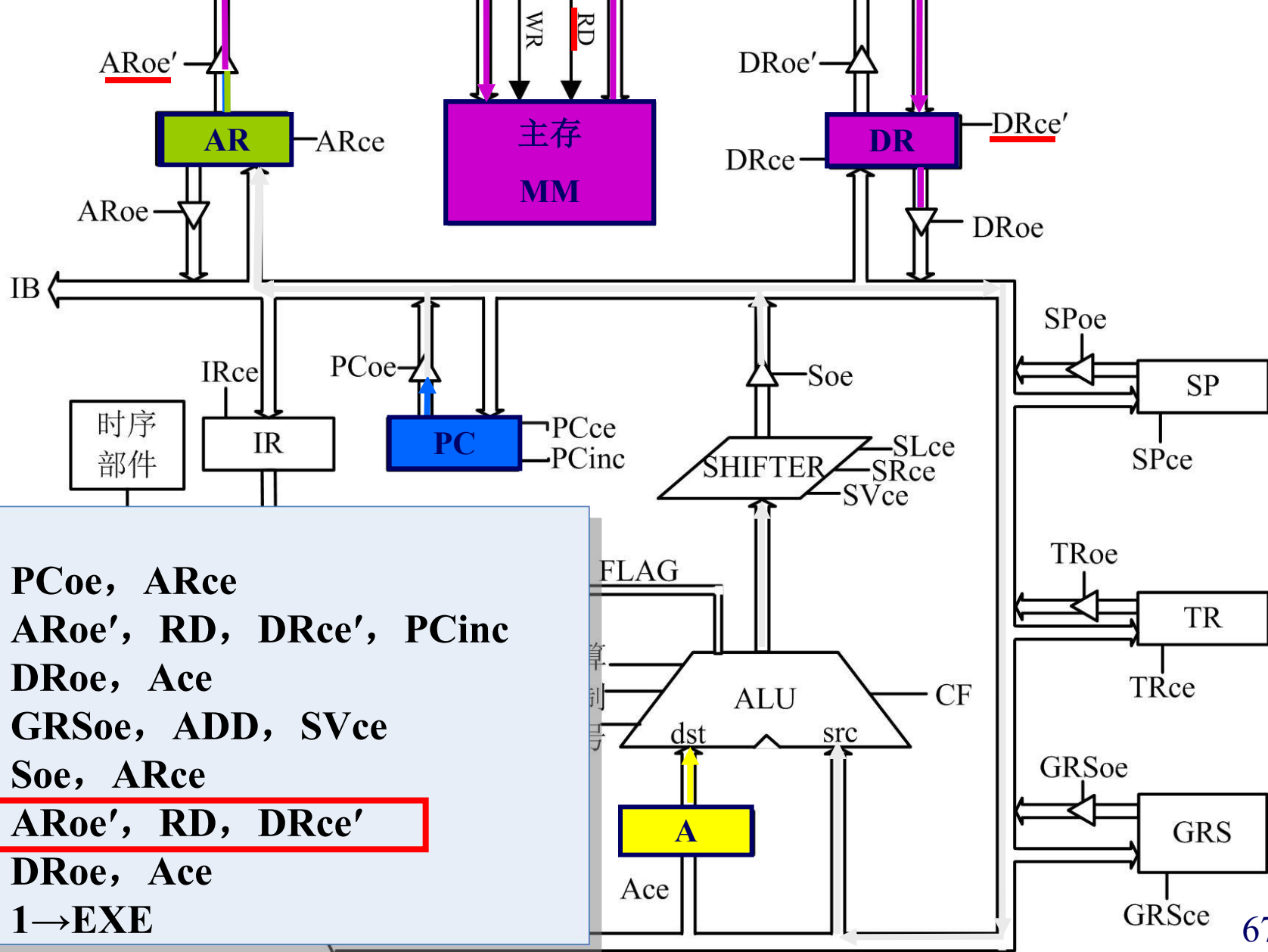
DOF

- | | |
|----|-------------------------|
| T0 | PCoe, ARce |
| T1 | ARoe', RD, DRce', PCinc |
| T2 | DRoe, Ace |
| T3 | GRSoe, ADD, SVce |
| T4 | Soe, ARce |
| T5 | ARoe', RD, DRce' |
| T6 | DRoe, Ace |
| T7 | 1→EXE |

SUB (2000H), 1000H(R3)

数据总线DB

变址寻址——取目



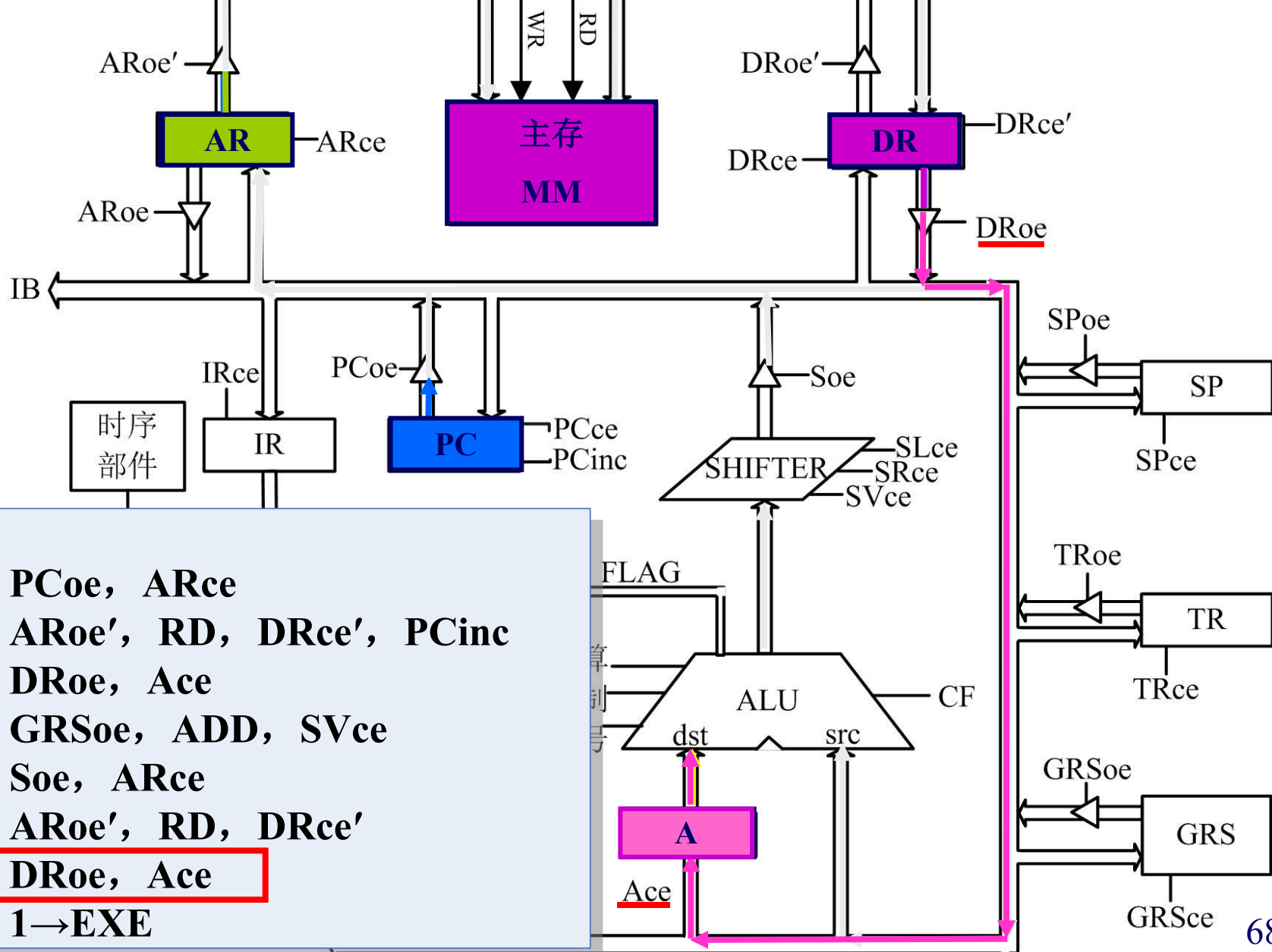
DOF

- T0 PCoe, ARce
- T1 ARoe', RD, DRce', PCinc
- T2 DRoe, Ace
- T3 GRSoe, ADD, SVce
- T4 Soe, ARce
- T5 **ARoe', RD, DRce'**
- T6 DRoe, Ace
- T7 1→EXE

SUB (2000H), 1000H(R3)

数据总线DB

变址寻址——取目



DOF

- | | |
|----|-------------------------|
| T0 | PCoe, ARce |
| T1 | ARoe', RD, DRce', PCinc |
| T2 | DRoe, Ace |
| T3 | GRSoe, ADD, SVce |
| T4 | Soe, ARce |
| T5 | ARoe', RD, DRce' |
| T6 | DRoe, Ace |
| T7 | 1→EXE |

指令**SUB (2000H), 1000H(R3)**的微操作序列

❖SOF

- ◆ T0 PCoe, ARce
- ◆ T1 ARoe', RD, DRce', PCinc
- ◆ T2 DRoe, ARce
- ◆ T3 ARoe', RD, DRce'
- ◆ T4 DRoe, ARce
- ◆ T5 ARoe', RD, DRce'
- ◆ T6 DRoe, TRce
- ◆ T7 1→DOF

❖DOF

- ◆ T0 PCoe, ARce
- ◆ T1 ARoe', RD, DRce', PCinc
- ◆ T2 DRoe, Ace
- ◆ T3 GRSoe, ADD, SVce
- ◆ T4 Soe, ARce
- ◆ T5 ARoe', RD, DRce'
- ◆ T6 DRoe, Ace
- ◆ T7 1→EXE

❖EXE

- ◆ T0 TRoe, SUB, SVce, PSWce
- ◆ T1 Soe, DRce
- ◆ T2 ARoe', DRoe', WR
- ◆ T3 END

指令执行微流程——例5

❖例5 指令**INC 5(PC)**的微操作序列

◆单操作数，目的操作数是相对寻址，**EA=(PC)+5**

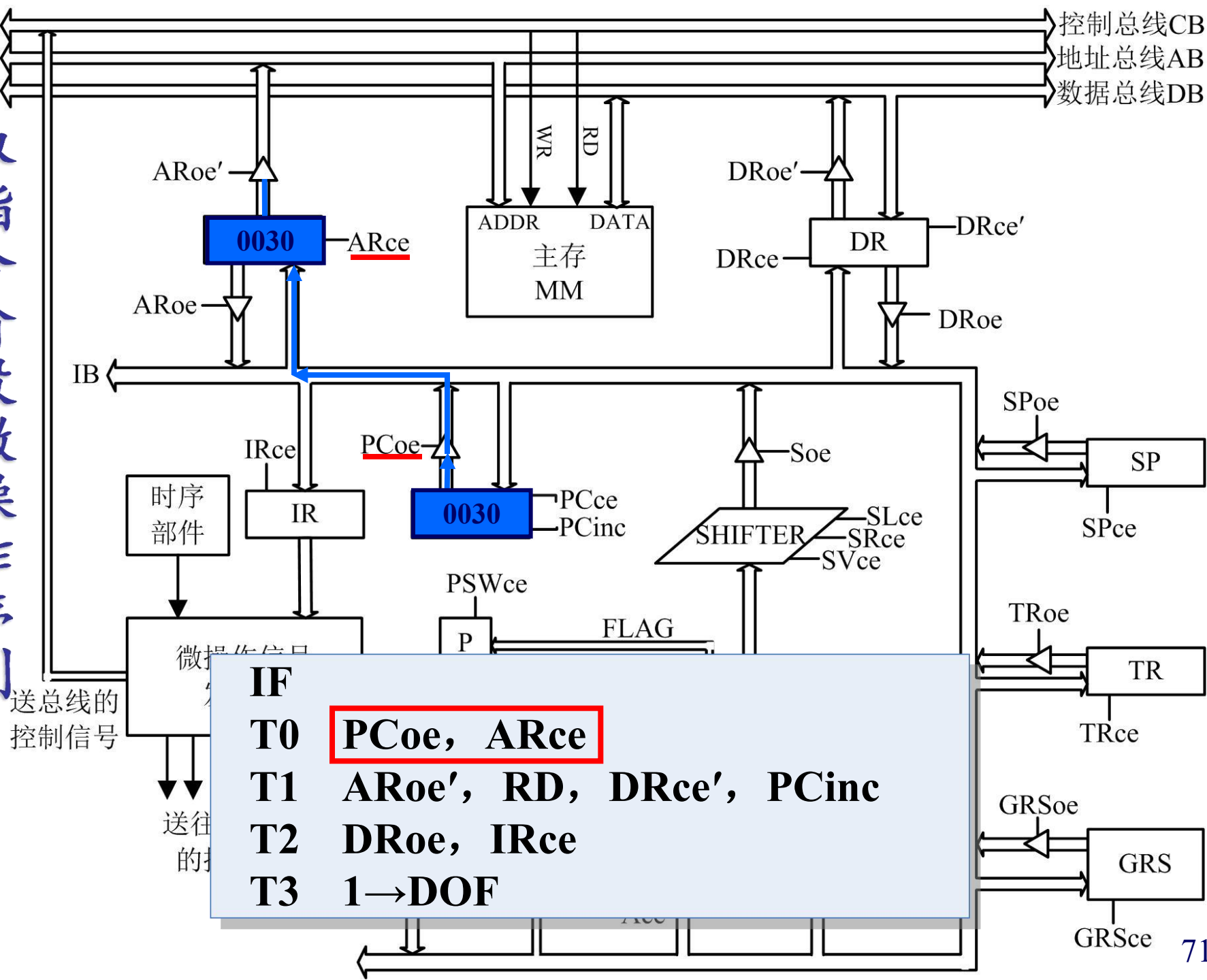
	15	12 11	6 5	3 2	0
第一字	0000	010001	111	000	
第二字	0000 0000 0000 0101				

◆表 6.9 JUC-II模型机指令编码表

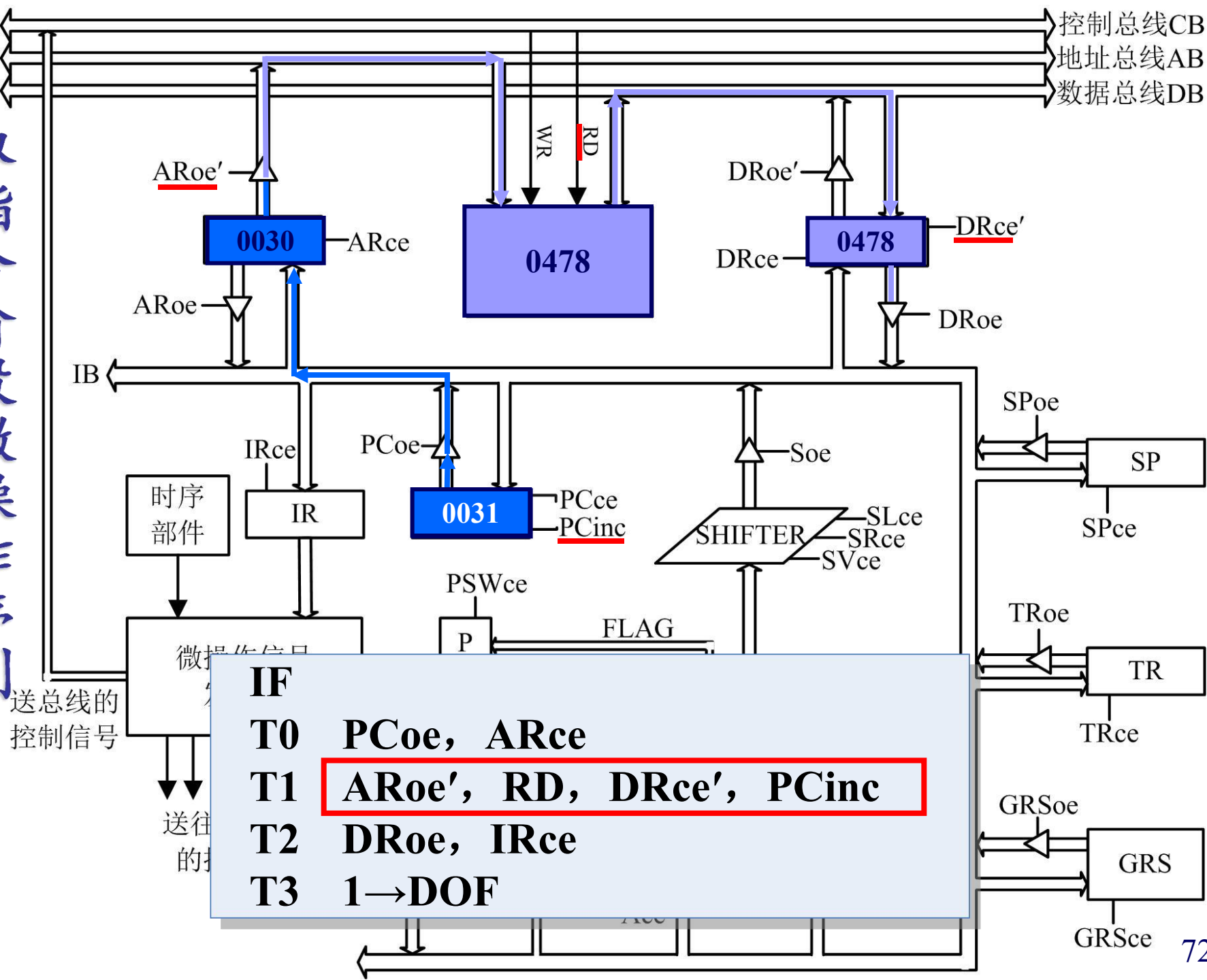
◆表 6.8 寻址方式及编码

	MM
0030H	0478
0031H	0005
0037H	AAAA

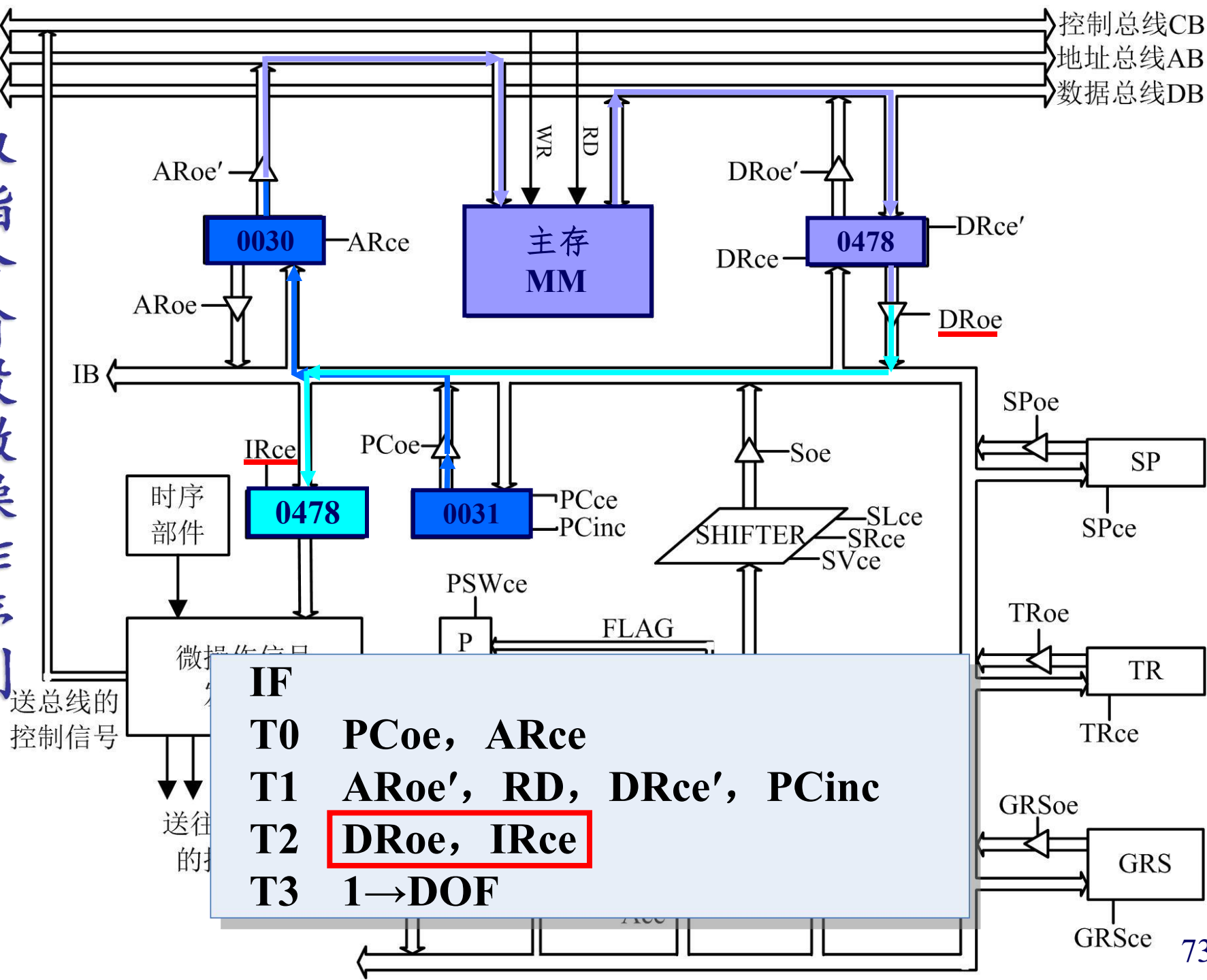
取指令阶段微操作序列



取指令阶段微操作序列



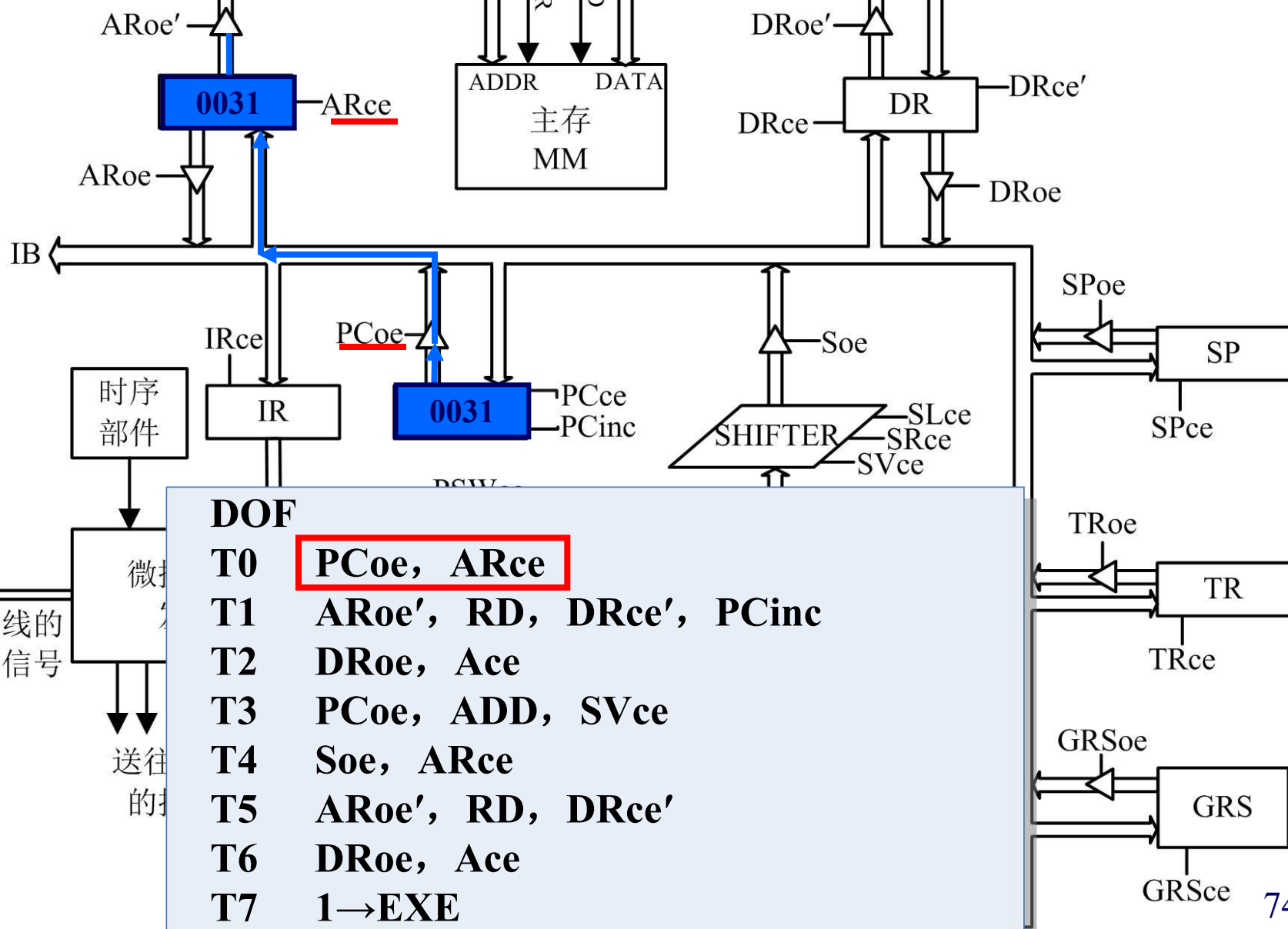
取指令阶段微操作序列



INC 5(PC)

数据总线DB

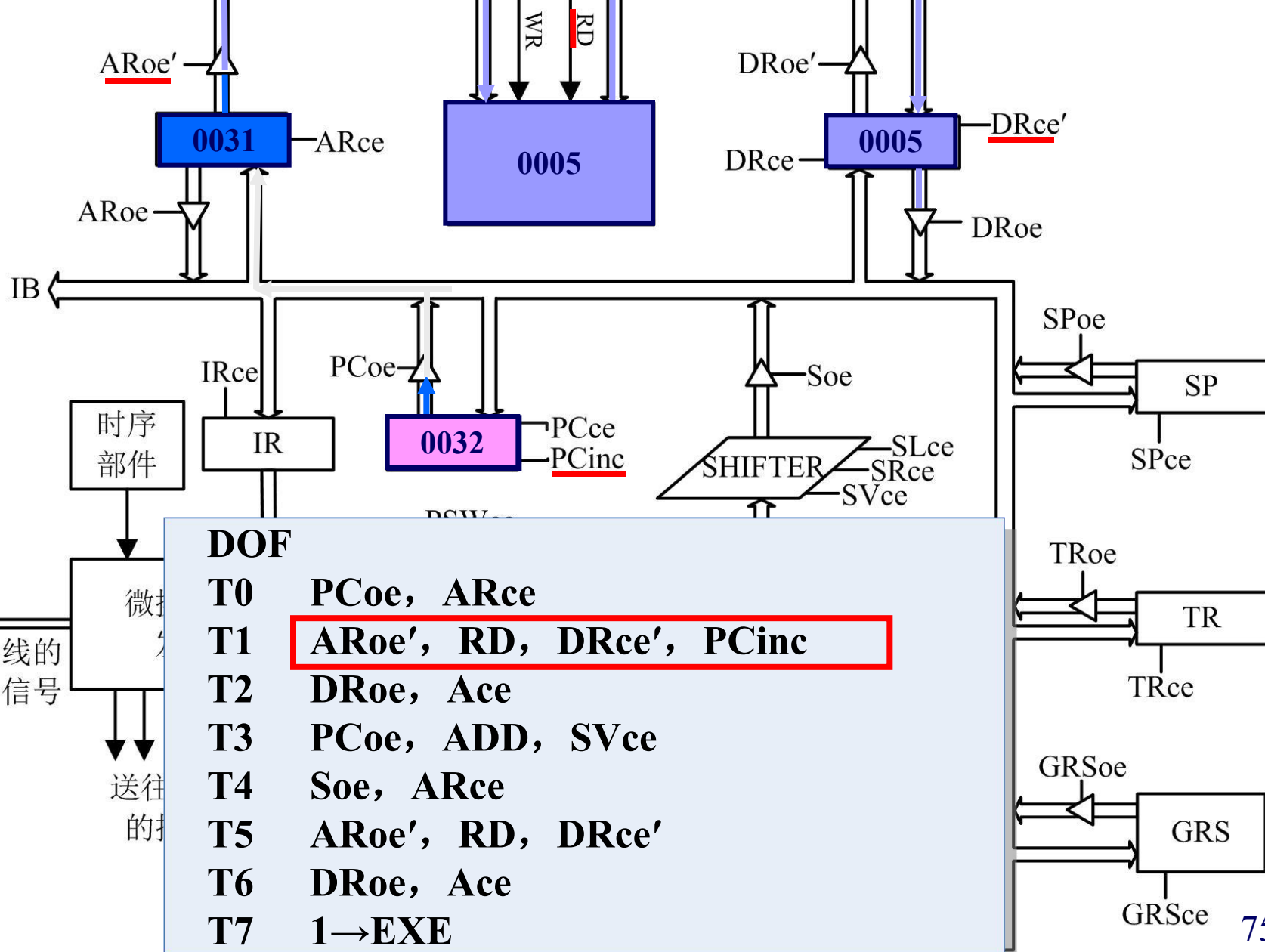
相对寻址——取目的操作数



INC 5(PC)

数据总线DB

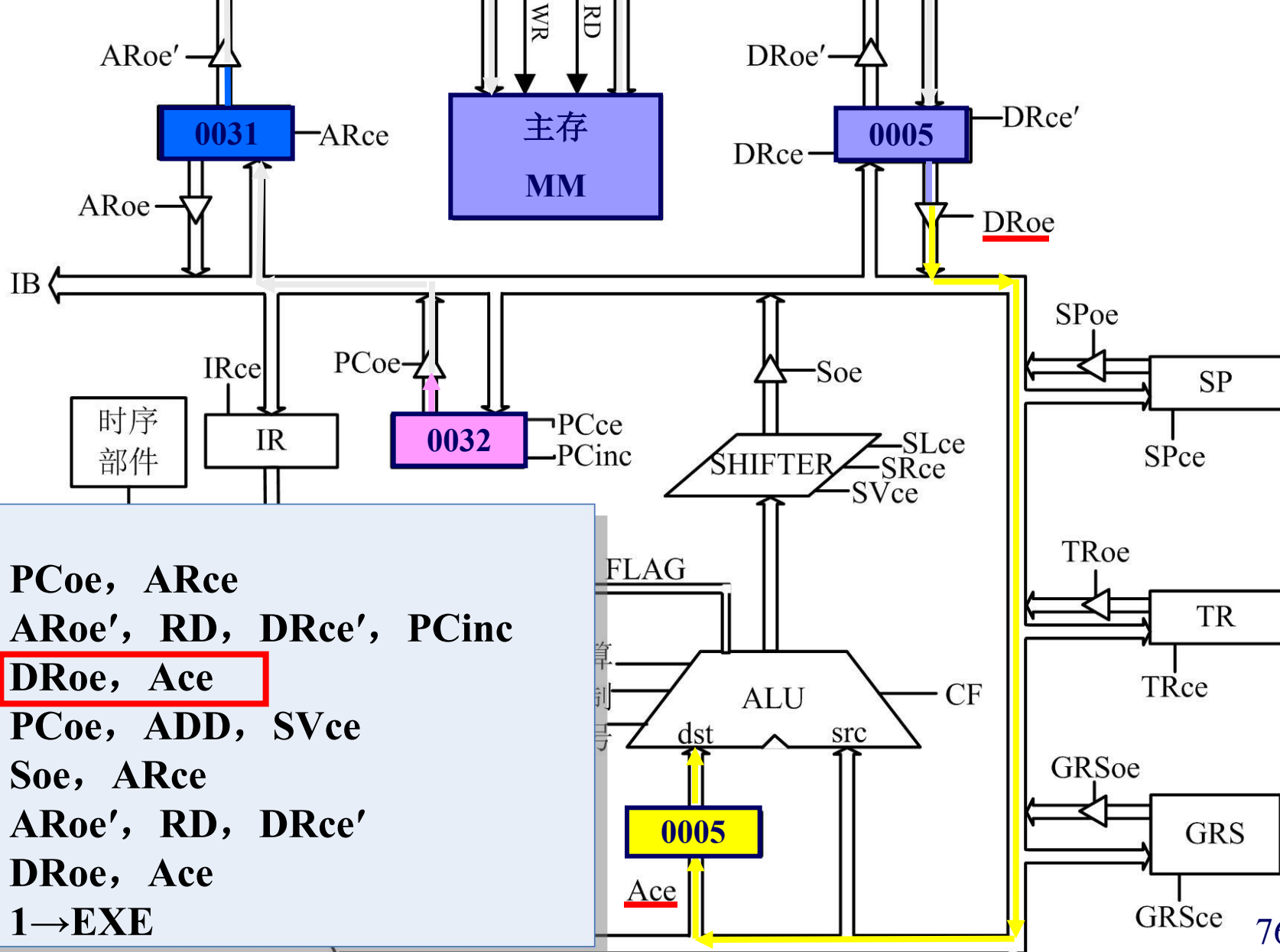
相对寻址——取目的的操作数



INC 5(PC)

数据总线DB

相对寻址——取目



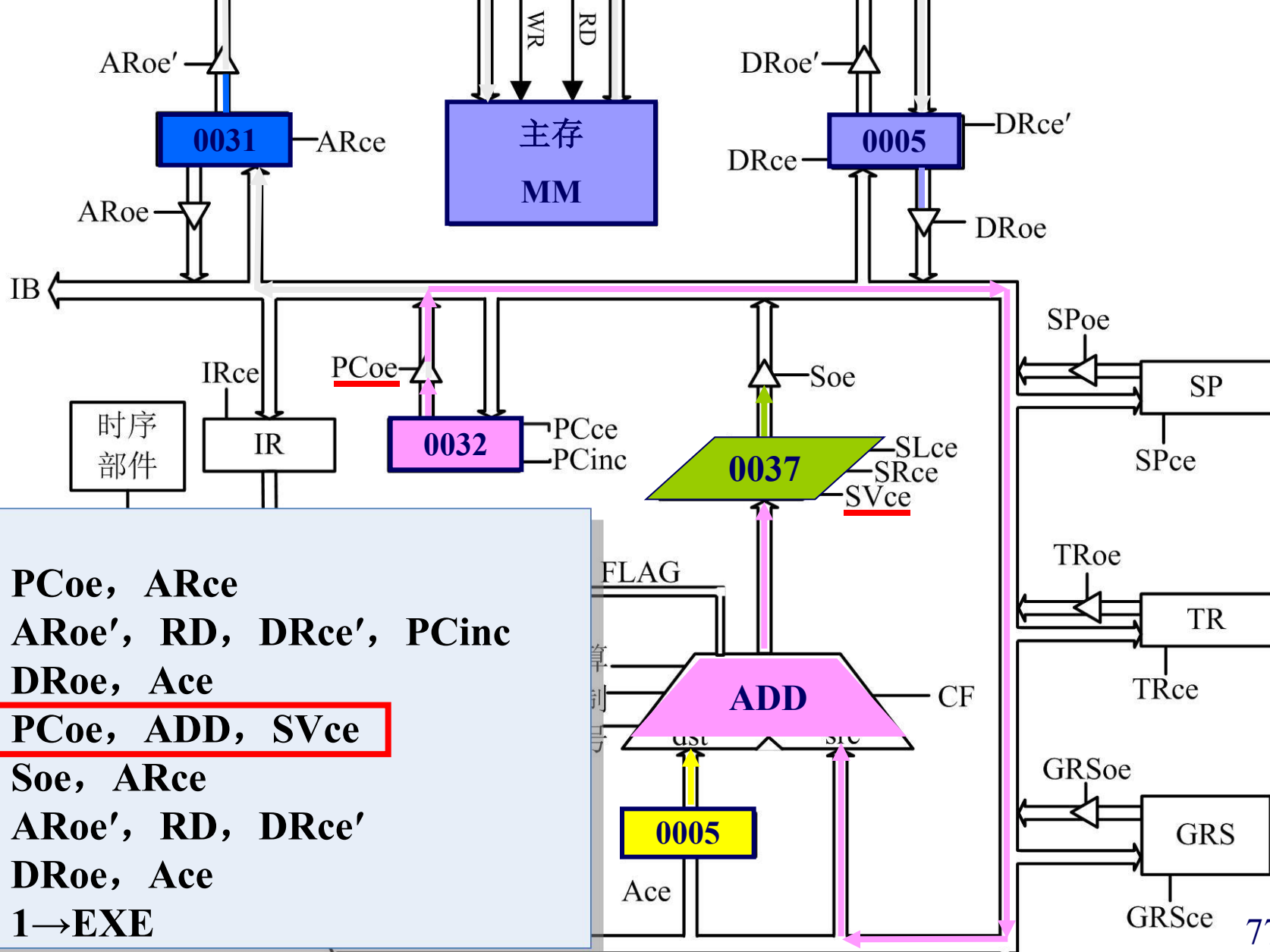
DOF

T0	PCoe, ARce
T1	ARoe', RD, DRce', PCinc
T2	DRoe, Ace
T3	PCoe, ADD, SVce
T4	Soe, ARce
T5	ARoe', RD, DRce'
T6	DRoe, Ace
T7	1→EXE

INC 5(PC)

数据总线DB

相对寻址——取目



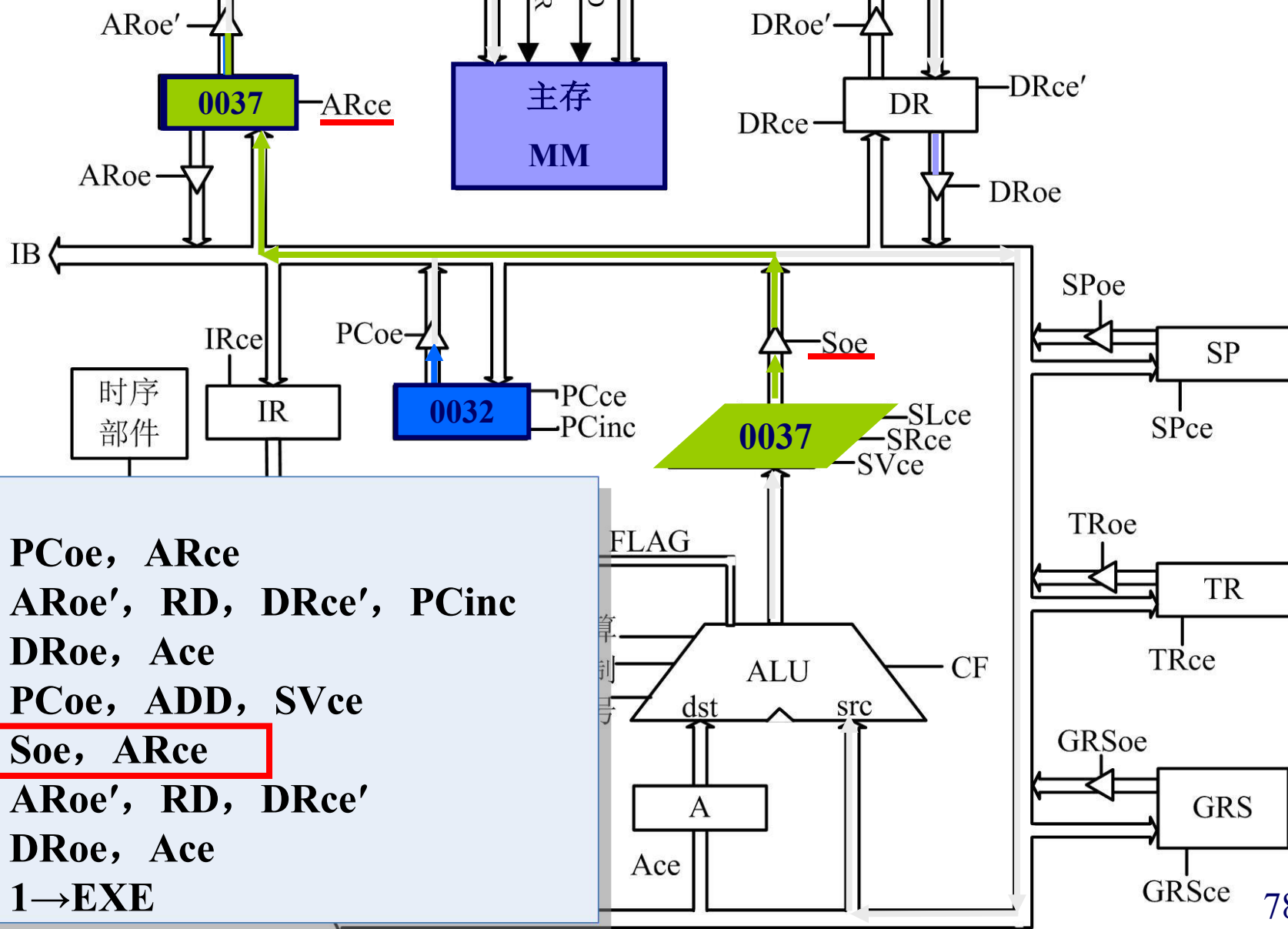
DOF

- | | |
|----|-------------------------|
| T0 | PCoe, ARce |
| T1 | ARoe', RD, DRce', PCinc |
| T2 | DRoe, Ace |
| T3 | PCoe, ADD, SVce |
| T4 | Soe, ARce |
| T5 | ARoe', RD, DRce' |
| T6 | DRoe, Ace |
| T7 | 1→EXE |

INC 5(PC)

数据总线DB

相对寻址——取目



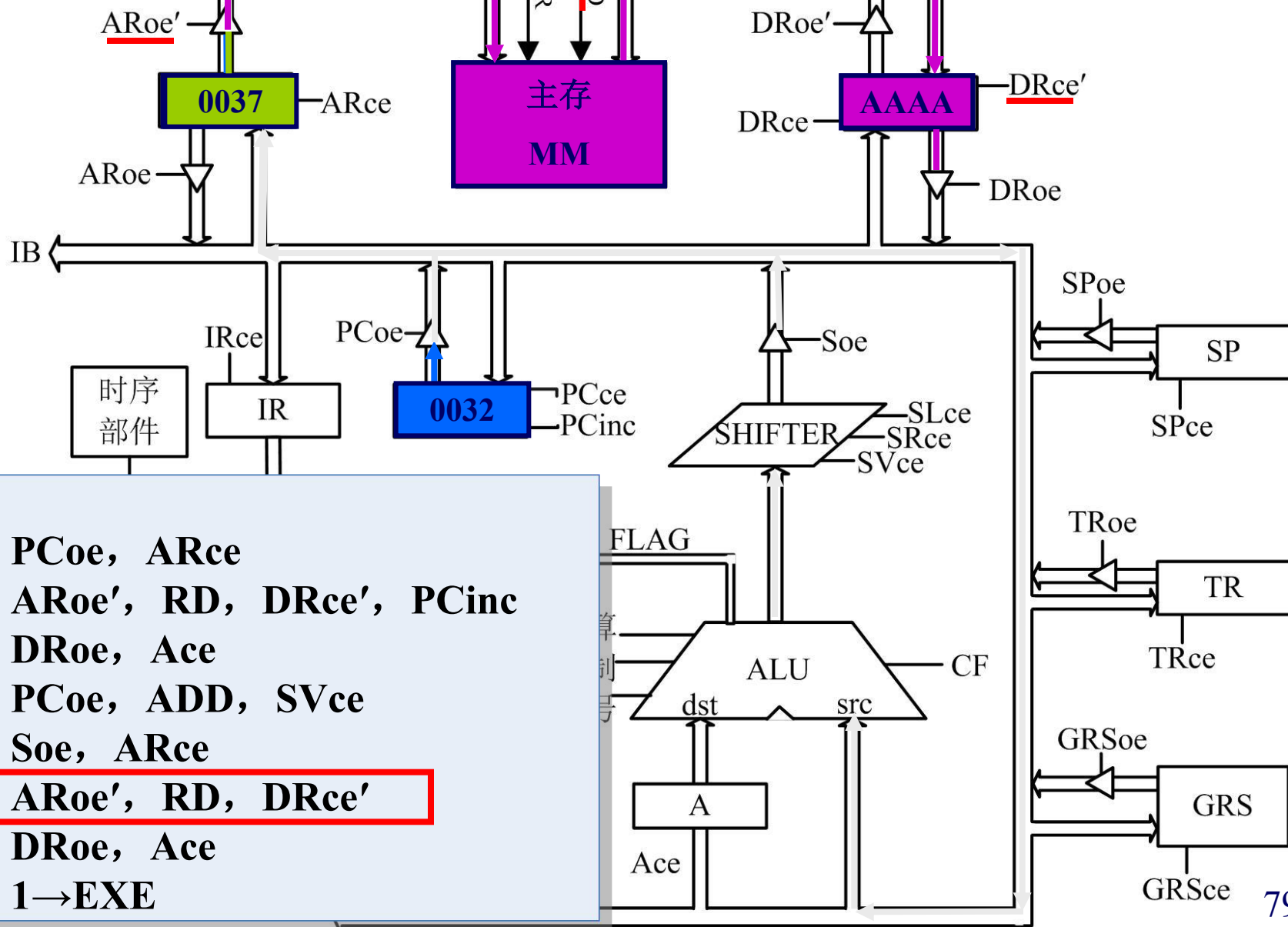
DOF

- | | |
|----|-------------------------|
| T0 | PCoe, ARce |
| T1 | ARoe', RD, DRce', PCinc |
| T2 | DRoe, Ace |
| T3 | PCoe, ADD, SVce |
| T4 | Soe, ARce |
| T5 | ARoe', RD, DRce' |
| T6 | DRoe, Ace |
| T7 | 1→EXE |

INC 5(PC)

数据总线DB

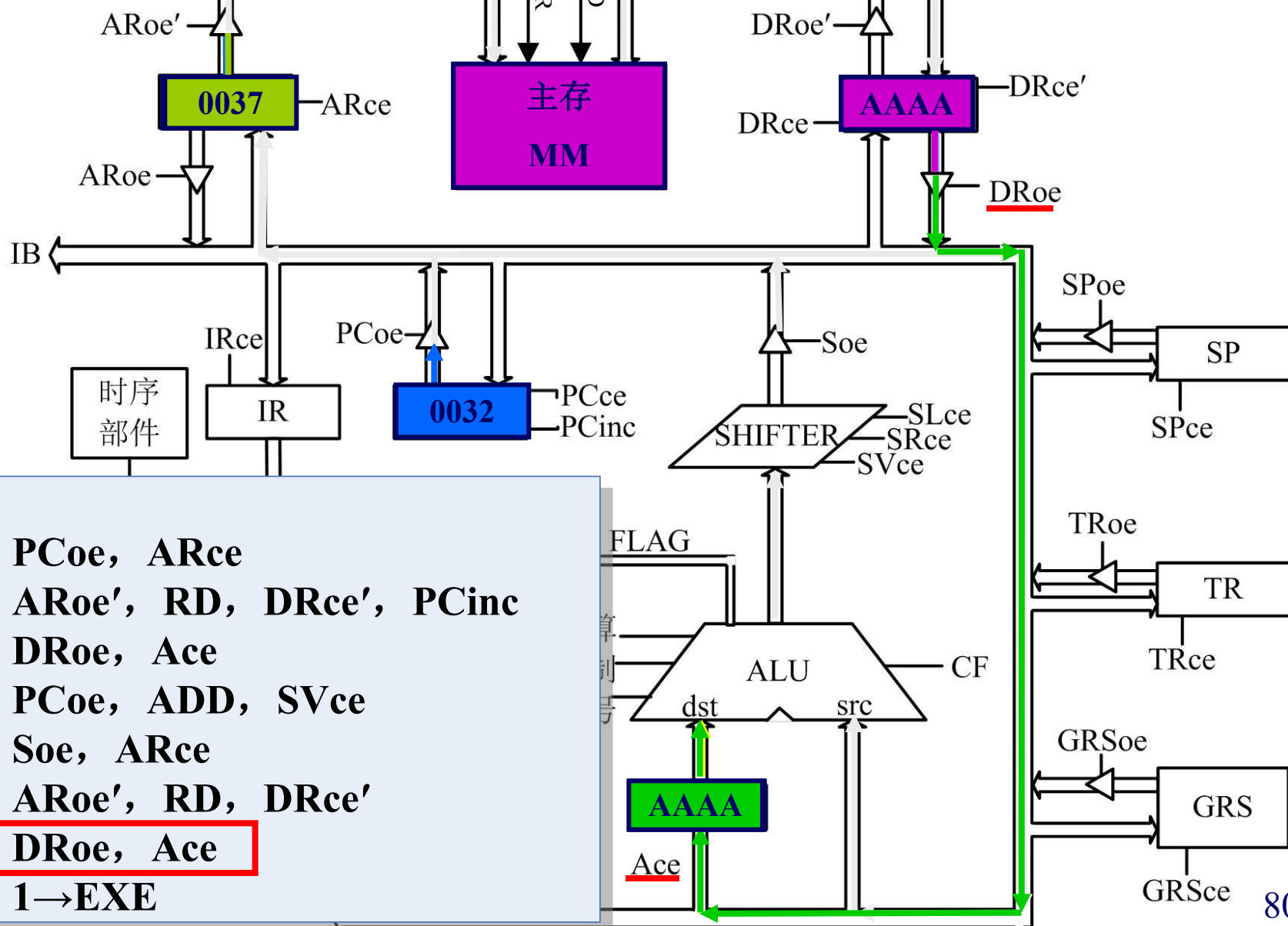
相对寻址——取目



INC 5(PC)

数据总线DB

相对寻址——取目



DOF

- | | |
|----|-------------------------|
| T0 | PCoe, ARce |
| T1 | ARoe', RD, DRce', PCinc |
| T2 | DRoe, Ace |
| T3 | PCoe, ADD, SVce |
| T4 | Soe, ARce |
| T5 | ARoe', RD, DRce' |
| T6 | DRoe, Ace |
| T7 | 1→EXE |

INC 5(PC)

数据总线DB

EXE

T0 INC, SVce, PSWce

T1 Soe, DRce

T2 ARoe', DRoe', WR

T3 END

DR

DRce'

DRoe

IB

IRce

IR

PCoe

PC

PCce
PCinc

AAAB

SLce
SRce
SVce

PSWce

P
S
W

FLAG

运算
控制
信号

ALU

CF

Ace

AAAA

SPoe

SP

SPce

TRoe

TR

TRce

GRSoe

GRS

GRSce

时序
部件

微操作信号
发生器

送总线的
控制信号

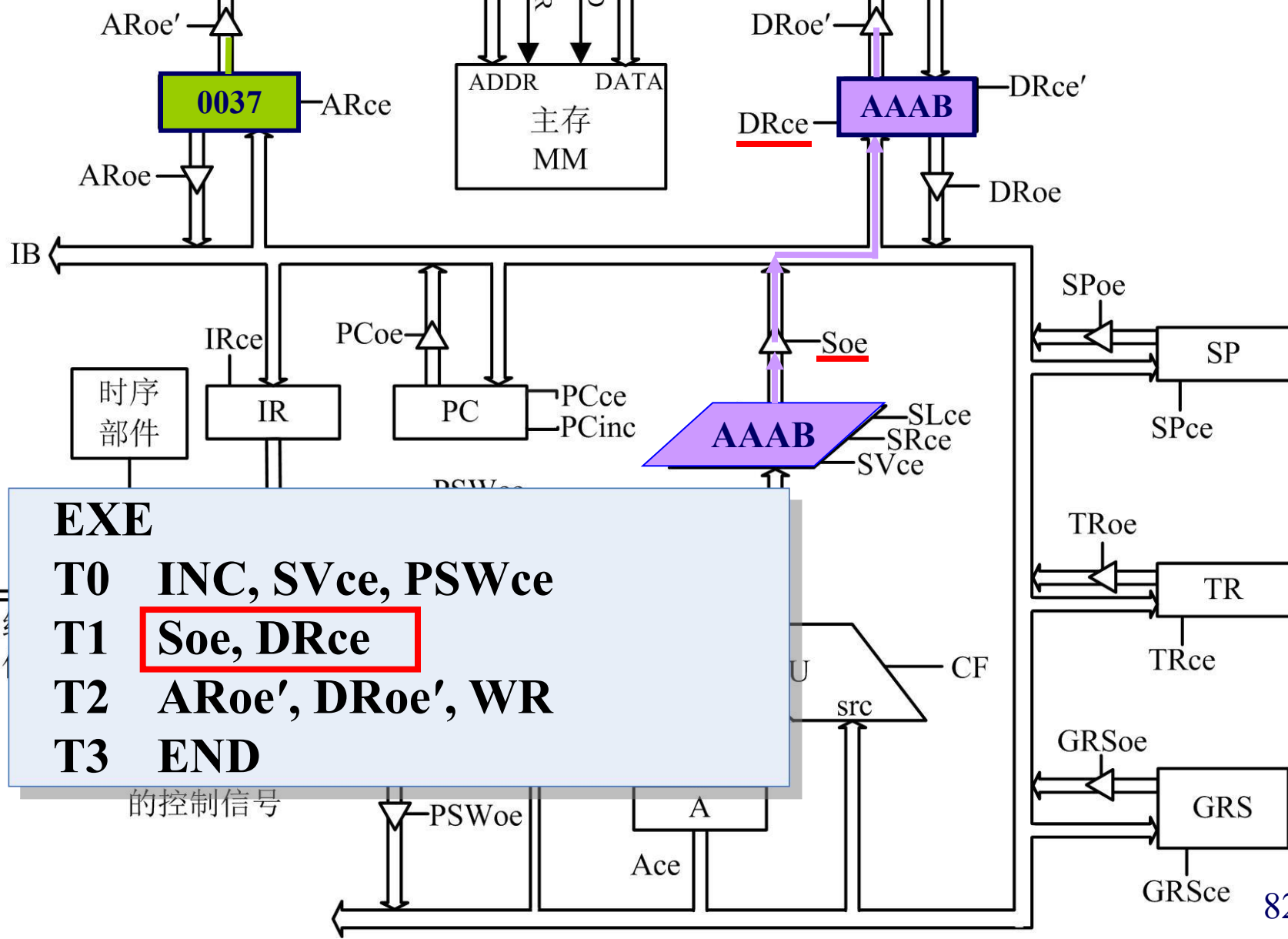
送往CPU内部
的控制信号

执行阶段——INC

执行阶段——存结果到内存

INC 5(PC)

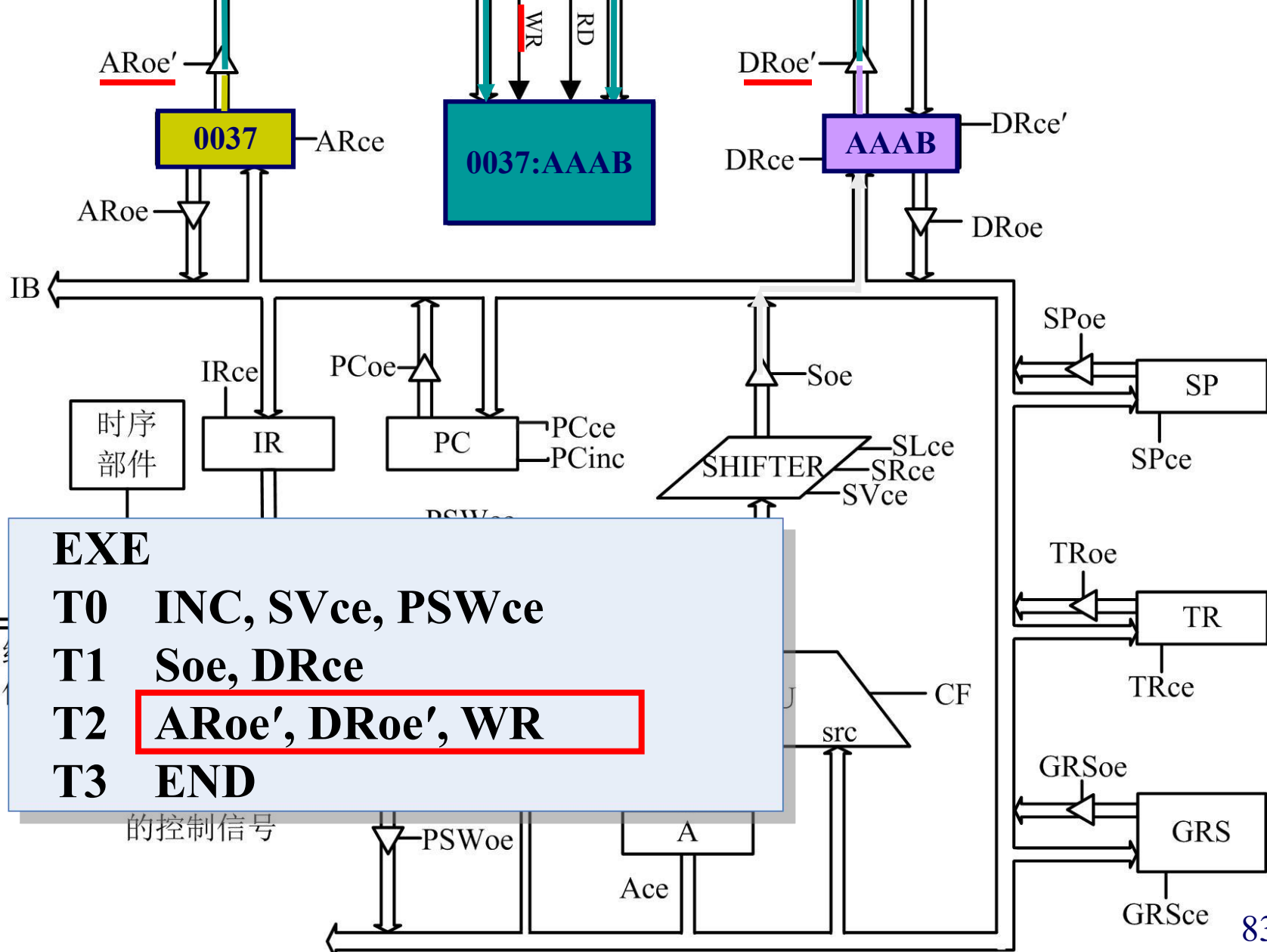
数据总线DB



执行阶段——存结果到内存

INC 5(PC)

数据总线DB



指令 ***INC 5(PC)*** 的微操作序列

❖ IF

(同前省略)

❖ DOF

- ◆ T0 PCoe, ARce
- ◆ T1 ARoe', RD, DRce', PCinc
- ◆ T2 DRoe, Ace
- ◆ T3 PCoe, ADD, SVce
- ◆ T4 Soe, ARce
- ◆ T5 ARoe', RD, DRce'
- ◆ T6 DRoe, Ace
- ◆ T7 1→EXE

❖ EXE

- ◆ T0 INC, SVce, PSWce
- ◆ T1 Soe, DRce
- ◆ T2 ARoe', DRoe', WR
- ◆ T1 END