



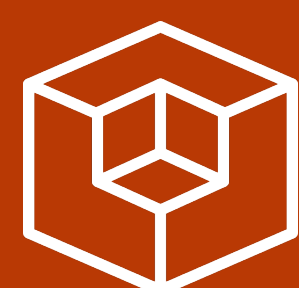
Команда "Robotics Tomorrow"

Георгий Коновалов; Трифонов Фёдор;
Дмитриевская Алиса; Тимофеев Михаил;
Андреев Дмитрий; Чуйко Снежана

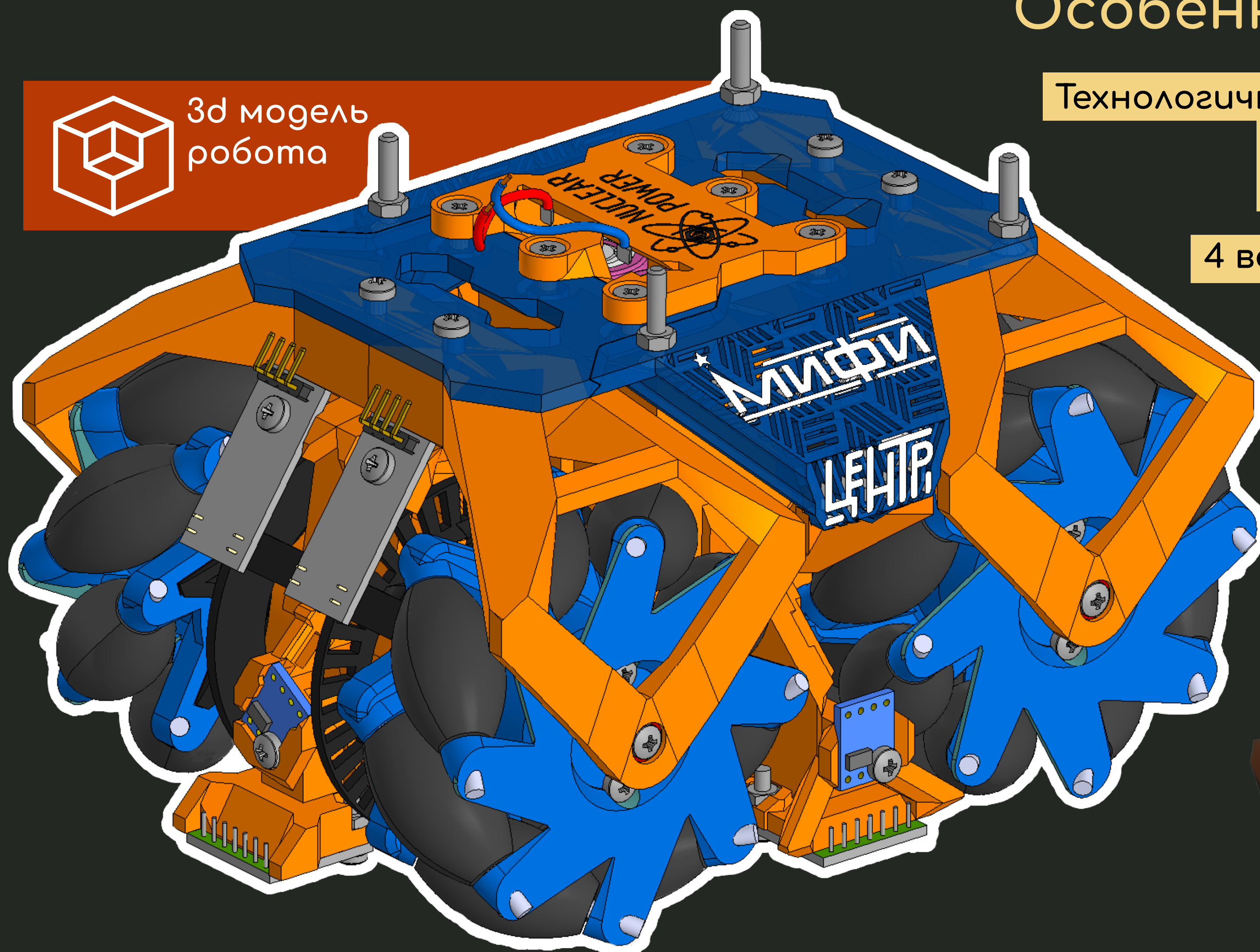
ЦЕЛИ

разработка универсальной конструкции робота, способного передвигаться по игровому полю
разводка и производство печатной платы методом ЛУТ для упрощения обслуживания
научить робота двигаться по курсу а так же распознавать цвета и избегать столкновений

Особенности конструкции:



3d модель
робота



управление скоростью
моторов алгоритмами
ШИМ и PID

избегание столкновений
благодаря датчикам

распознавание цветов на
игровом поле и их
классификация

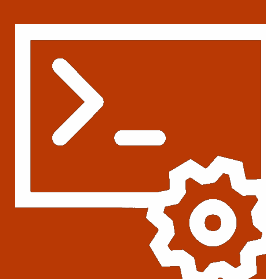
отправка информации о
найденном цвете другим
роботам



печатная плата
- залог надежности и
ремонтпригодности

- простота визуальной
инспекции
- надежные коннекторы
XH2.54 не подведут
во время заезда

ключевые возможности
программы и её
базовые функции

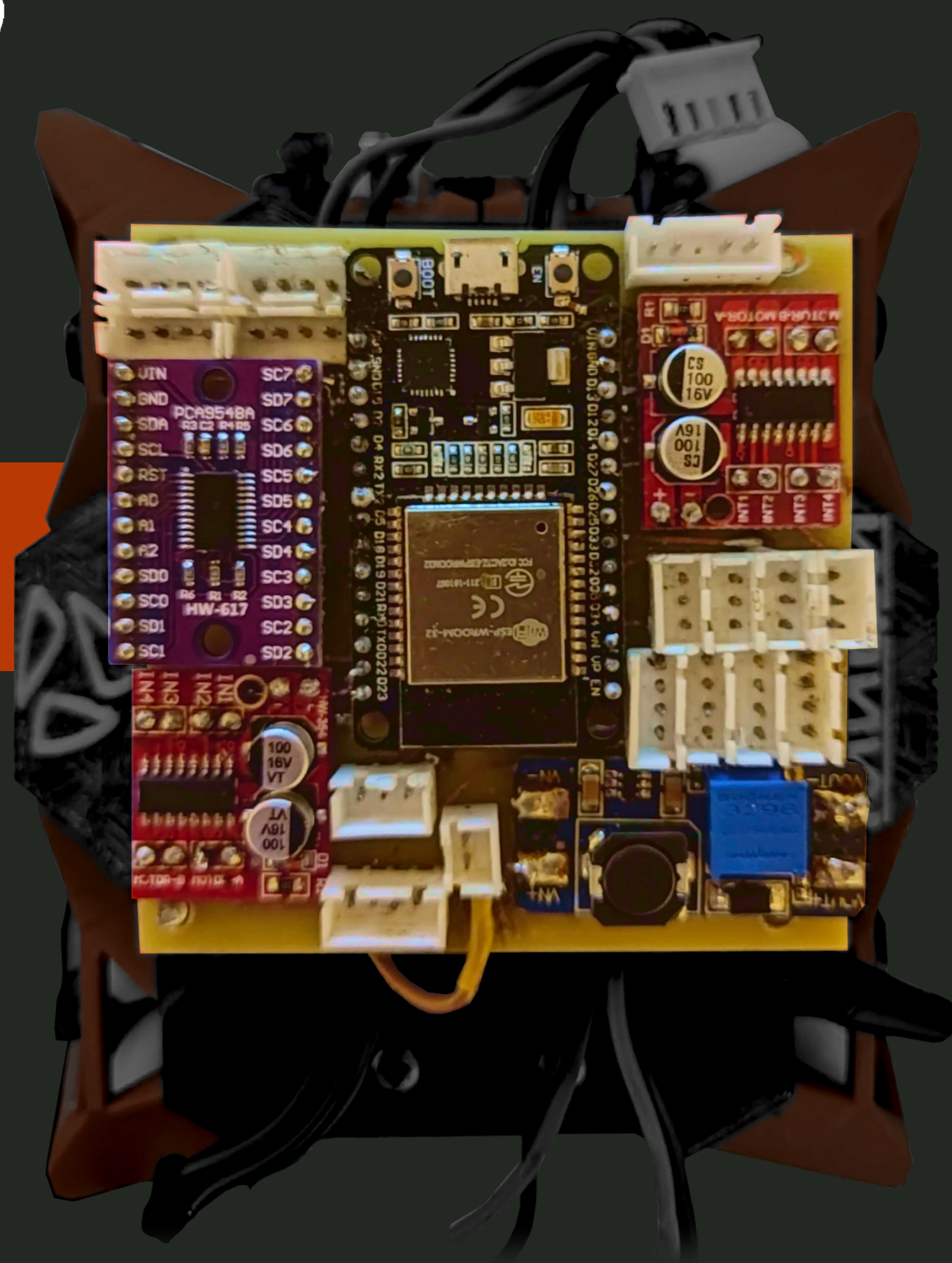
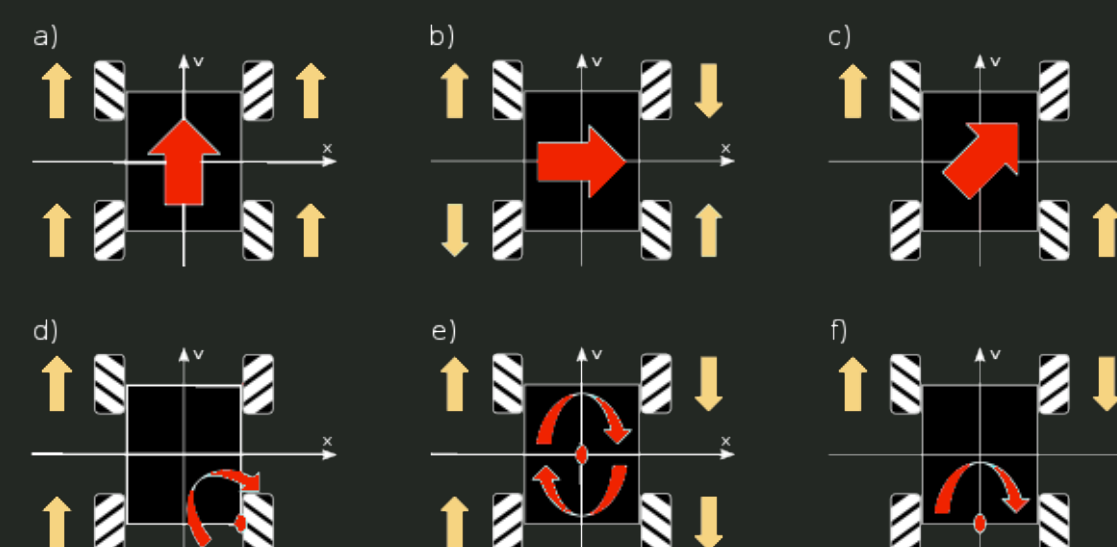


Технологичность конструкции:

ни единой поддержки и минимум
постобработки

4 всенаправленных колеса:

движение в любую сторону



GitHub

Список литературы:

- [1] Josef Průša, Martin Bach Basics of 3D Printing with Josef Prusa Ondřej Stříteský Published by: Prusa Research a.s. Partýzánská 188/7a 170 00 Praha Česká republika Prague 2019
[2] Czaplá T., Wrona J. Technology development of military applications of unmanned ground vehicles // Vision Based Systemsfor UAV Applications. – Springer, Heidelberg, 2013. – C. 293-309.

Контакты:

<https://t.me/fmtrifonov@gmail.com>

