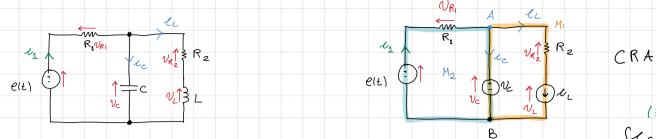
Come trovare le **equazioni di stato** per **ispezione** (senza andare a risolvere il CRA per sovrapposizione)



da (2) in (1) -> Sostituisco (3)

$$LKC_{A}: -L_{1}+L_{C}+L_{L}=0-0$$
 $L_{C}=L_{1}-L_{L}$ (a)

 $L KT_{M_1} V_L - V_C + V_2 = 0 - P V_L = V_C - V_2$ (b)

$$\begin{cases} V_{C} - E + V_{1} = 0 & \begin{cases} V_{4} = E - V_{C} = 0 & V_{1} = \frac{V_{1}}{R_{1}} = \frac{E - V_{C}}{R_{1}} - 0 & (a) \end{cases}$$

$$LKT \begin{cases} V_{L} - V_{C} + V_{2} = 0 & \end{cases} No \text{ im } p$$

(2)

$$-D \quad \mathcal{L}_{C} = \frac{E - \mathcal{V}_{C}}{R_{\perp}} - \mathcal{L}_{L}$$

-0 V2 = L1. R2 -0 -0 VL = Vc - R2 L1

Ora basta sostituire (3)

 $\begin{cases} \mathcal{L}_{C} = \underbrace{E \cdot V_{C}}_{R_{1}} - \mathcal{L}_{L} \qquad \begin{cases} \mathcal{L}_{C} = C \cdot \hat{V}_{C} \\ V_{L} = V_{C} - R_{2} \mathcal{L}_{L} \end{cases} \qquad \begin{cases} \mathcal{L}_{C} = C \cdot \hat{V}_{C} \\ V_{L} = L \cdot \hat{L} \end{cases} \qquad \begin{cases} \hat{V}_{C} = \underbrace{\frac{E \cdot V_{C}}{CR_{1}}}_{CR_{1}} - \frac{1}{C} \mathcal{L}_{L} \\ \hat{L}_{L} = \frac{1}{L} V_{C} - \frac{R_{2}}{L} \mathcal{L}_{L} \end{cases}$

I ORDINE (Per ottenere V(t))

Stesso eg di prima

(1)

$$\dot{v}_{c} = \frac{E - V_{c}}{c R_{1}} - \frac{1}{c} \kappa_{L} = \frac{E - V_{c}}{c R_{1}} - \dot{v}_{c} - b \quad \dot{\varepsilon}_{L} = \frac{E - V_{c}}{c R_{1}} - \dot{v}_{c} - c \dot{v}_{c}$$

$$\dot{i}_{L} = \frac{1}{L} v_{c} - \frac{R_{2}}{L} \kappa_{L}$$

$$= 0 \dot{i}_{L} = -\frac{1}{R_{1}} \dot{v}_{c} - c \ddot{v}_{c}$$

$$\frac{1}{R_{I}}\dot{v}_{c}-C\dot{v}_{c}=\frac{1}{L}v_{c}-\frac{R_{2}}{L}\left(\frac{E-v_{c}}{R_{I}}-C\dot{v}_{c}\right)=\frac{L}{L}v_{c}-\frac{R_{2}E}{LR_{I}}+\frac{R_{2}}{LR_{I}}v_{c}+\frac{R_{2}C}{L}\dot{v}_{c}$$

$$C \dot{V}_{C} + \frac{1}{R} \dot{V}_{C} + \frac{RzC}{L} \dot{V}_{C} + \frac{1}{L} V_{C} + \frac{Rz}{LR_{1}} V_{C} - \frac{RzE}{LR_{1}} = 0$$

$$-D C N_C + \dot{V}_C \left(\frac{L + R_1 R_2 C}{R_1 L} \right) + V_C \left(\frac{1 + R_2}{L R_1} \right) - \frac{R_2 E}{L R_4} = 0$$

Sistema di due equazioni differenziali del primo ordine $\frac{\chi}{\chi_1} = 0$ $\chi_1 + b$ χ_2 puo essere scritta come $\frac{d}{dt}\begin{pmatrix} \chi_1 \\ \chi_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}\begin{pmatrix} \chi_1 \\ \chi_2 \end{pmatrix}$

Sappiono che il polinomio caratteristico dell'equazione differenziale sono ali Autovalori della matrice A, che si trovono con...

Polinomio Garatt = $P_A(\lambda) = det(\lambda I - A)$ Matrice
identitie

$$= \delta \quad \rho_{\lambda} = \det \left[\lambda \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} \alpha & b \\ c & d \end{pmatrix} \right] = \det \left[\begin{pmatrix} \lambda & 0 \\ 0 & \lambda \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} \alpha & b \\ c & d \end{pmatrix} \right]$$

$$= \det \left[\begin{pmatrix} (\lambda - \alpha) & (b) \\ (c) & (\lambda - d) \end{pmatrix} \right] = \det \left[\lambda - \alpha & -b \\ -c & \lambda - d \right]$$

-o per trovare ali zeri leli : PA = 0