

# Mapeamento de CSP em CSO

**Alexandre Mota**  
**acm@cin.ufpe.br**



UNIVERSIDADE  
FEDERAL  
DE PERNAMBUCO

[CIn.ufpe.br](http://CIn.ufpe.br)

# Abordagem de mapeamento top-down

Arquivo.csp



Arquivo.scala



```
package nomePacote  
import ox.CSO._  
import ox.Format._
```

```
object NomeEspec {  
  // declarar canais  
  // declarar processos  
  def main(args: Array[String]) {  
    // outras declarações  
    comportamentoPrincipal()  
    exit  
  }  
}
```

# Declarando canais

channel ch: Int



val ch = OneOne[Int]

channel ch: T



val ch = OneOne[T]

channel ch: T.{0..Qtd-1}



val ch = OneOne[T](Qtd)

# Declarando procesos

P = ...



```
def P() = proc {  
    ...  
}
```

P(S) = ...



```
def P(S: Tipo) = proc {  
    ...  
}
```

# Mundo aberto vs fechado

- **CSP adota uma solução chamada de Mundo Aberto**
  - Todo canal consegue sincronizar, mesmo que com o ambiente (Nenhum processo explícito)
- **Linguagens de programação adotam o paradigma do Mundo Fechado**
  - Para se ter uma sincronização, deve-se sempre ter um canal de envio (!) para um de recebimento (?)
- **CSO (Scala) adota o paradigma de mundo fechado**

# Traduzindo comunicações de entrada

```
channel ch: Int  
...  
P = ... a?x -> ...
```



```
// Originalmente ch era um canal  
...  
def P() {  
  ...  
  val x = Console.readInt  
  ...  
}
```

# Traduzindo comunicações de entrada

```
channel ch: Int
...
P = ... a?x -> ...
```

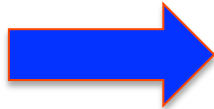


```
...
def P(a: ?[Int]) {
  var x: Int = 0
  ...
  x = a? ;
  ...
}
```

```
// No processo que chama P (main)
// declarar
val a = OneOne[Int]
// chamar
P(a)
```

# Traduzindo comunicações de saída

```
channel ch: Int
...
P = ... a!v -> ...
```



```
// Originalmente ch era um canal
...
def P() {
  ...
  println("a!${v}")
  ...
}
```

```
channel ch: Int
...
P = ... a!v -> ...
```



```
val a = OneOne[Int] // No processo que
                    // chama P (main)
...
def P(a: ![Int]) {
  ...
  a!v
  ...
}
```



# Traduzindo eventos simples (não sincronizam)

```
channel ch  
...  
P = ... a -> ...
```



```
// Originalmente ch era um canal  
...  
def P() {  
  ...  
  println("a")  
  ...  
}
```

```
channel ch: Int  
...  
P = ... a -> ...
```



```
// Originalmente ch era um canal  
...  
def P() {  
  ...  
  // a  
  ...  
}
```

# Traduzindo eventos simples (sincronizam)

```
channel ch
...
P = ... a -> ...
[|{..., a, ...}|]
```

```
channel ch
...
P = ... a -> ...
```



```
val a = OneOne[Unit]
```

```
Em P (ou Q) surge a? (ou a!() )
```

```
E
```

```
Em Q (ou P) surge a!() (ou a?)
```

# Mapeamento dentro de processos

## ■ O que temos em CSP?

- $P = \text{pre} \ \& \ a \rightarrow P$
- $P = a?x:\{\text{restricao}\} \rightarrow P$
- $P = a!x?y \rightarrow P$
- $P = (a \rightarrow P) \ [] \ (b \rightarrow P)$
- $P = (a \rightarrow P) \ |\sim| \ (b \rightarrow P)$
- $P = a \rightarrow Q$
- $P = (a \rightarrow Q) \ [] \ (b \rightarrow R)$
- $P = Q \ ||| \ R$
- $P = Q \ || \ R$
- $P = Q \ [| \{a\} |] \ R$

**CUIDADO**  
CSO não possui  
mecanismos  
naturais para  
algumas destas  
construções!

## **||, [|X|] e |||**

- **Em CSO só existe o ||**

- Isto é, todos os canais de mesmo nome necessitam sincronizar

- **Assim, para obter**

- $P [|X|] Q$ : deve-se garantir que os canais em  $X$  estejam presentes em  $P$  e  $Q$  (Apenas eles)
- $P ||| Q$ : Como não há sincronização, estes canais devem assumir uma implementação seguindo o paradigma de mundo fechado (leituras e escritas no console, por exemplo)

# Mapeamento de processos

- **pre & P**
- Isoladamente, a construção **pre & P** assume a forma de um condicional, onde o else deve resultar em Stop (exceção em CSO)

```
if(pre) P  
else throw new ox.cso.Stop("Stop", new Throwable())
```

# Mapeamento de processos

$g1 \ \& \ ch1?x \rightarrow P1$   
 $[] \ g2 \ \& \ ch2?y \rightarrow P2$   
...  
 $[] \ gk \ \& \ chk!z \rightarrow Pk$



$alt \ ( \ (g1 \ \&\&\& \ ch1) \ =?= \> \{ \ x \ =\> \ P1 \} \$   
 $\quad | \ (g2 \ \&\&\& \ ch2) \ =?= \> \{ \ y \ =\> \ P2 \}$   
...  
 $\quad | \ (gk \ \&\&\& \ chk) \ != \> \{ \ z \} \ == \> \{ \ z \ =\> \ Pk \}$   
 $\quad )$

# Mapeamento de processos

P1  
|~| P2  
...  
|~| Pk



```
import java.util.Random
...
val rand = new Random(System.currentTimeMillis());
val proc_index = rand.nextInt(k)+1;
index match {
  case 1 => // tradução de P1
  case 2 => // tradução de P2
  ...
  case k => // tradução de Pk
}
```

# Mapeamento de processos

## ■ $P = a?x:\{\text{restrição}\} \rightarrow P$

- A restrição de um valor de entrada pode ser verificada apenas após a leitura do dado
- Mas infelizmente já houve a sincronização!!!
  - Poderíamos pensar no rendezvous estendido, mas não seria o mesmo comportamento
- Então a solução é criar um novo tipo, específico para esta situação e empregar o tradicional:
- $P = a?x \rightarrow P$



# Mapeamento de processos

- Para o caso de múltiplos dados

- $P = a!x?y \rightarrow \dots$

- $Q = a?x!y \rightarrow \dots$

- Definem-se canais novos, separando as etapas de leitura e escrita...

- No 2o caso, usa-se o rendezvous estendido

# Mapeamento de processos

## ■ Recursão

- Opção 1: Usar recursão de Scala normalmente (pode gerar problema de estouro de pilha)
- Opção 2: Substituir recursão por laço. Neste caso, os parâmetros inicializam variáveis locais e a chamada recursiva simplesmente deixa de existir

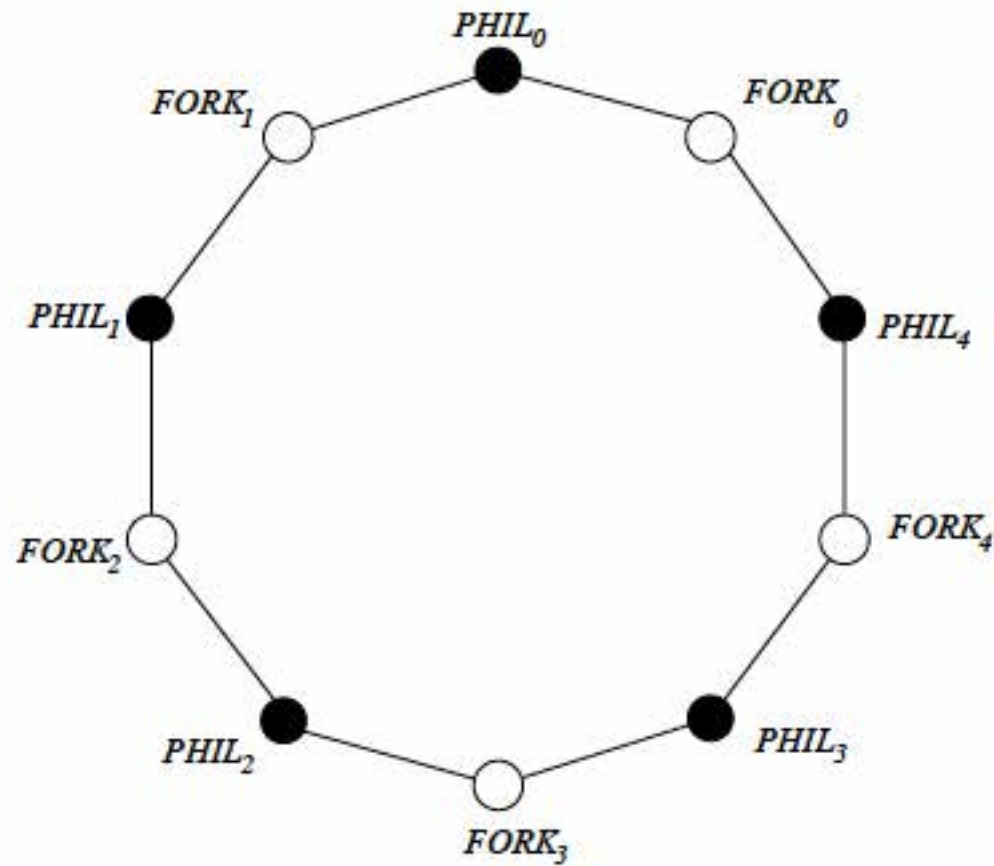
## Exemplo de tradução

- **channel left, right: Int**
- **copy = left?x -> right!x -> copy**
- **No eclipse...**

## Exemplo de tradução

- **IDS = {1,2,3,4}**
- **channel passaCartao, consultaServidor: IDS**
- **channel libera, barra**
- **Catraca = passaCartao?id -> consultaServidor!id -> (libera -> Catraca [] barra -> Catraca)**
- **Servidor = consultaServidor?id -> (libera -> Servidor |~| barra -> Servidor)**
- **Sistema = Catraca [|{|consultaServidor, libera, barra|}] Servidor**

# Exemplo de tradução (Jantar dos filósofos)



# Mapeamento de CSP em CSO

**Alexandre Mota**  
**acm@cin.ufpe.br**



UNIVERSIDADE  
FEDERAL  
DE PERNAMBUCO

[CIn.ufpe.br](http://CIn.ufpe.br)