

数据的存储

笔记本: My Notebook

创建时间: 2023/10/11 19:57

更新时间: 2023/10/12 19:14

作者: dtdkc1mu

C语言类型

1. 内置类型

char short int long long long float double

类型的意义:

使用这个类型开辟内存空间的大小 (大小决定了使用范围)

如何看待内存空间的视角

2. 自定义类型

```
test_10_11
1  #define _CRT_SECURE_NO_WARNINGS 1
2
3  int main()
4  {
5      int a = 10; // 4
6      float f = 10.0; // 4
7      return 0; 已用时间 <= 1ms
8  }
```

&a - 0a000000

```
内存 1
地址: 0x000000BE4997F894
0x000000BE4997F894 0a 00 00 00 d3 8e 1e 08 ff 7f
0x000000BE4997F8AB 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00
0x000000BE4997F8C2 33 c2 c3 4a 00 00 a0 3a 1e a0
0x000000BE4997F8D9 90 1a 08 ff 7f 00 00 00 00 00
0x000000BE4997F8F0 00 00 00 00 a8 02 00 00 4f 2f
0x000000BE4997F907 00 5e 58 1e 08 ff 7f 00 00 00
```

&b - 00002041

内存 1	
地址:	0x000000BE4997F8B4
0x000000BE4997F8B4	00 00 20 41 00 00 00 00
0x000000BE4997F8CB	ae ff 7f 00 00 ff 5a 33
0x000000BE4997F8E2	00 00 ff 7f 00 00 6c 91
0x000000BE4997F8F9	22 02 6b f6 7f 00 00 00
0x000000BE4997F910	00 00 00 00 00 00 00 00

整型家族

```
char
    unsigned char
    signed char
short
    unsigned short [int]
    signed short [int]
int
    unsigned int
    signed int
long
    unsigned long [int]
    signed long [int]
```

浮点数家族

```
float
double
```

构造类型

```
> 数组类型
> 结构体类型 struct
> 枚举类型 enum
> 联合类型 union
```

指针类型

```
int *pi;
char *pc;
float* pf;
void* pv;
```

void表示空类型（无类型）

通常应用与函数的返回类型、函数的参数、指针类型

计算机中的有符号数有三种表示方式，即原码、反码和补码

三种表示方式均有符号位和数值位两部分，符号位都是用0表示'正'，用1表示'负'，而数值位三种表示方法不同

负整数的三种表达方式各不相同

原码：直接将二进制按照正负数的形式翻译成二进制就可以

反码：将原码的符号位不变，其它位依次按位取反即可

补码：反码+1得到补码

正数的原、反、补码都相同

对于整数来说：数据存放在内存中其实存放的是补码

why?

在计算机系统中，数值一律用补码来表示和存储。原因在于,可以将符号位和数值域统一处理；

同时，加法和减法也可以统一处理（CPU只有加法器），补码和原码相互转换，其运算过程是相同的，不需要额外的硬件电路。

补码在内存中存放时为什么顺序不对？

大小端介绍

大端(存储)模式，是指数据的低位保存在内存的高地址中，而数据的高位，保存在内存的低地址中

小端(存储)模式，是指数据的低位保存在内存的低地址中，而数据的高位，保存在内存的高地址中
为什么要有大端和小端？

这是因为在计算机系统中，我们是以字节为单位的，每个地址单元都对应着一个字节，一个字节为8bit。但是在C语言中除了8bit的char之外，还有16bit的short型，32bit的long型（要看具体的编译器），另外，对于位数大于8位的处理器，例如16位或者32位的处理器，由于寄存器宽度大于一个字节，那么必然存在着一个如何将多个字节安排的问题。

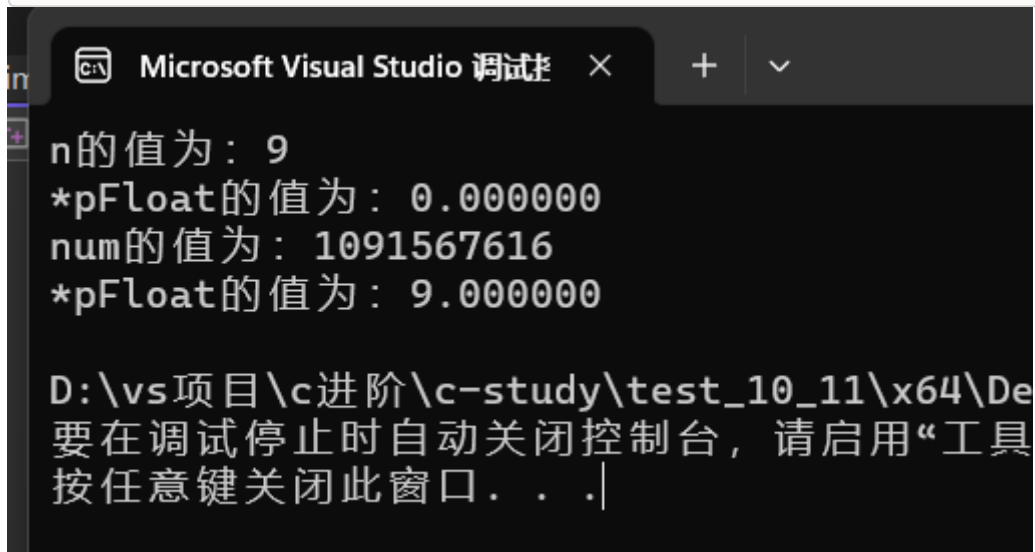
因此就导致了大端存储模式和小端存储模式。

笔试题

```
//写一段代码，告诉我们当前机器的字节序是什么
#include <stdio.h>
int check_sys()
{
    int i = 1;
    return (*(char*)&i);
}
int main()
{
    int ret = check_sys();
    if (ret == 1)
    {
        printf("小端\n");
    }
    else
    {
        printf("大端\n");
    }
    return 0;
}
```

浮点型在内存中的存储

```
int main()
{
    int n = 9;
    float *pFloat = (float *)&n;
    printf("n的值为: %d\n", n);
    printf("*pFloat的值为: %f\n", *pFloat);
    *pFloat = 9.0;
    printf("num的值为: %d\n", n);
    printf("*pFloat的值为: %f\n", *pFloat);
    return 0;
}
```



num和*pFloat在内存中明明是同一个数，为什么浮点数和整数的解读结果会差别这么大？

根据国际标准IEEE，任意一个二进制浮点数V可以表示下面的形式

$(-1)^S \cdot M \cdot 2^E$

$(-1)^S$ 表示符号位，当S=0，V为正数；当S=1，V为负数

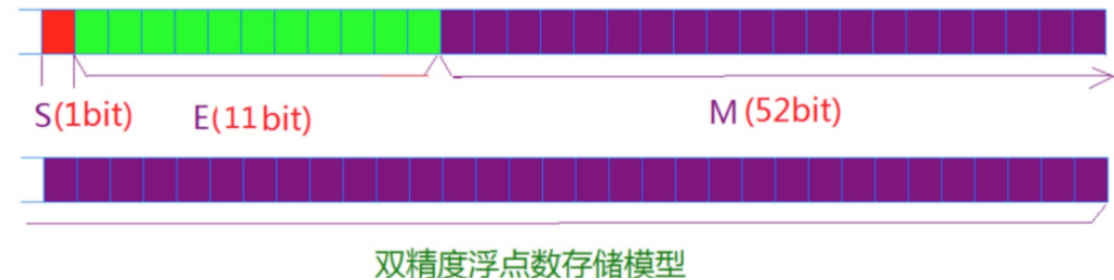
M表示有效数字，大于等于1，小于2

2^E 表示指数位

32位浮点数



64位浮点数



IEEE 754对有效数字M和指数E，还有一些特别的规定

$1 \leq M < 2$ ，也就是说，M可以写成1.xxxxxxx的形式，其中xxxxxxx表示小数部分。

IEEE 754规定，在计算机内部保存M时，默认这个数的第一位总是1，因此可以被舍去，只保存后面的xxxxx部分。

等到读取的时候再把第一位的1加上去，这样做的目的，是节省1位有效数字；

至于指数E，首先E为8位，它的取值范围为0~255；如果E为11位，它的取值范围为0~2047.但是，科学技术法的E是可以出现负数的，所以IEEE 754规定，存入内存时E的真实值必须再加上一个中间数，对于8位的E，这个中间数是127；对于11位的E，这个中间数是1023.比如， 2^{10} 的E

是10，所以保存成32位浮点数时，必须保存成 $10 + 127 = 137$ ；即10001001.

当指数E从内存中取出还可以再分成三中情况：

E不全为0或不全为1

这时，指数E的计算值减去127（或1023），得到真实值，再将有效数字M前加上第一位的1.

E全为0

这时，浮点数的指数E等于-126，有效数字M为0，这样做是为了表示+-0，以及接近于0的很小的数字

E全为1

这时，E=128

```
#include <stdio.h>
int main()
{
    float f = 5.5;
    // 5.5
    // 101.1
    //  $(-1)^0 \cdot 1.011 \cdot 2^2$ 
    // S = 0
    // M = 1.011
    // E = 2
    // 0 100000010110000000000000000000
    // 0x40b00000
    return 0;
}
```

