# Chapter 3 분할 정복 알고리즘

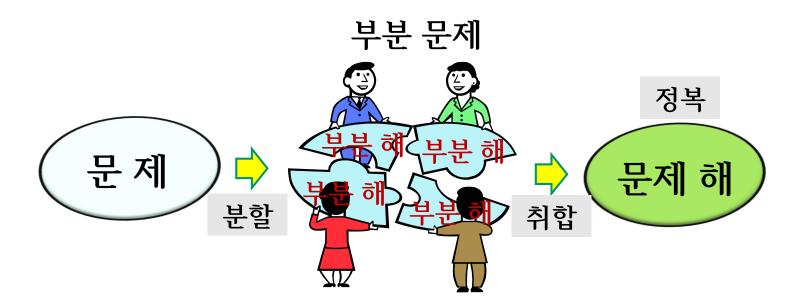
#### 차례

- 3.1 합병 정렬
- 3.2 퀵 정렬
- 3.3 선택 문제
- 3.4 최근접 점의 쌍 찾기
- 3.5 분할 정복을 적용하는 데 있어서 주의할 점

#### 분할 정복 알고리즘

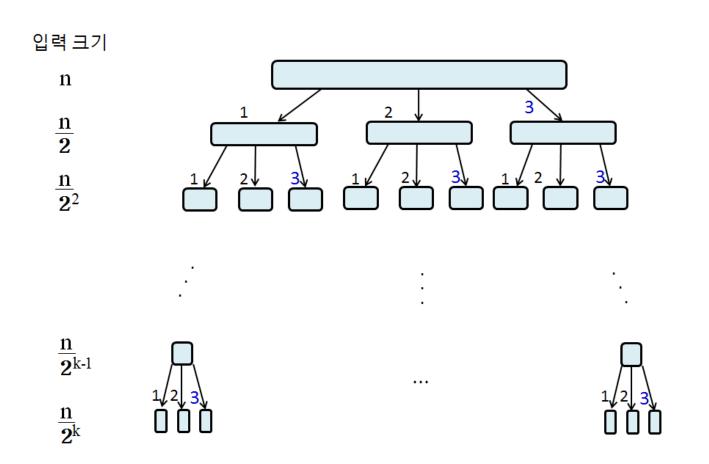
- 주어진 문제의 입력을 분할하여 문제를 해결(정복)하는 방식의 알고리즘
  - 분할한 입력에 대하여 동일한 알고리즘을 적용하여 해를 계산
  - 이들의 해를 취합하여 원래 문제의 해를 얻음
- ▶ 부분 문제와 부분 해
  - 분할된 입력에 대한 문제를 부분 문제 (subproblem)
  - 부분 문제의 해를 부분 해
  - 부분 문제는 더 이상 분할할 수 없을 때까지 분할

## 분할 정복 알고리즘



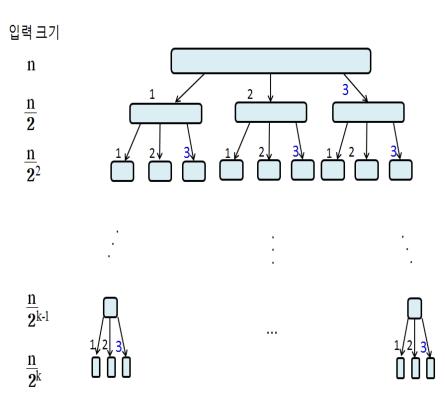
### 분할 과정

▶ 크기가 n인 입력을 3개로 분할하고, 각각 분할된 부분 문제의 크기가 n/2일 경우의 분할 예



#### 입력 크기가 n일 때 총 분할 횟수

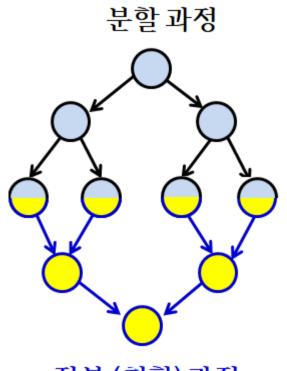
- 총 분할한 횟수 = k라면
- 1번 분할 후 각 입력 크기 n/2
- 2번 분할 후 각 입력 크기 n/2²
   :
- k번 분할 후 각 입력 크기 n/2k
- n/2<sup>k</sup> = 1일 때 분할 못함
- $k = log_2 n$



### 정복 과정

- > 대부분의 분할 정복 알고리즘
  - 문제의 입력을 단순히 분할만 해서는 해를 구할 수 없다.

- 따라서 분할된 부분 문제들을 정복해야 함
  - 부분 해를 찾아야 한다.
  - 정복하는 방법은 문제에 따라 다르다.
  - 일반적으로 부분 문제들의 해를 취합하여 보다 큰 부분 문제의 해를 구한다.



정복(취합)과정

#### 분할 정복 알고리즘의 분류

▶ 분할 정복 알고리즘은 분할되는 부분 문제의 수와 부분 문제의 크기에 따라서 다음과 같이 분류

- ➤ 문제가 a개로 분할되고, 부분 문제의 크기가 1/b로 감소하는 알고리즘
  - a=b=2인 경우: 합병 정렬, 최근접 점의 쌍 찾기, 공제선 문제
  - a=3, b=2인 경우: 큰 정수의 곱셈
  - a=4, b=2인 경우: 큰 정수의 곱셈
  - a=7, b=2인 경우: 스트라센(Strassen)의 행렬 곱셈 알고리즘

#### 분할 정복 알고리즘의 분류

- 문제가 2개로 분할되고, 부분 문제의 크기가 일정하지 않은 크기로 감소하는 알고리즘
  - 퀵 정렬
- 문제가 2개로 분할되나, 그 중에 1개의 부분 문제는 고려할 필요가 없으며, 부분 문제의 크기가 1/2로 감소하는 알고리즘
  - 이진 탐색
- 문제가 2개로 분할되나, 그 중에 1개의 부분 문제는 고려할 필요가 없으며, 부분 문제의 크기가 일정하지 않은 크기로 감소하는 알고리즘
  - 선택 문제 알고리즘
- 부분 문제의 크기가 1, 2개씩 감소하는 알고리즘
  - 삽입 정렬, 피보나치 수의 계산

#### 3.1 합병 정렬 (Merge Sort)

- ▶ 합병 정렬은 입력이 2개의 부분 문제로 분할되고, 부분 문제의 크기가 1/2로 감소하는 분할 정복 알고리즘
  - n개의 숫자들을 n/2개씩 2개의 부분 문제로 분할
  - 각각의 부분 문제를 순환으로 합병 정렬
  - 2개의 정렬된 부분을 합병하여 정렬(정복)

▶ 합병 과정이 문제를 정복하는 것

## 합병 (merge)

▶ 2개의 각각 정렬된 숫자들을 1개의 정렬된 숫자로 합치는 것

배열 A: 6 14 18 20 29

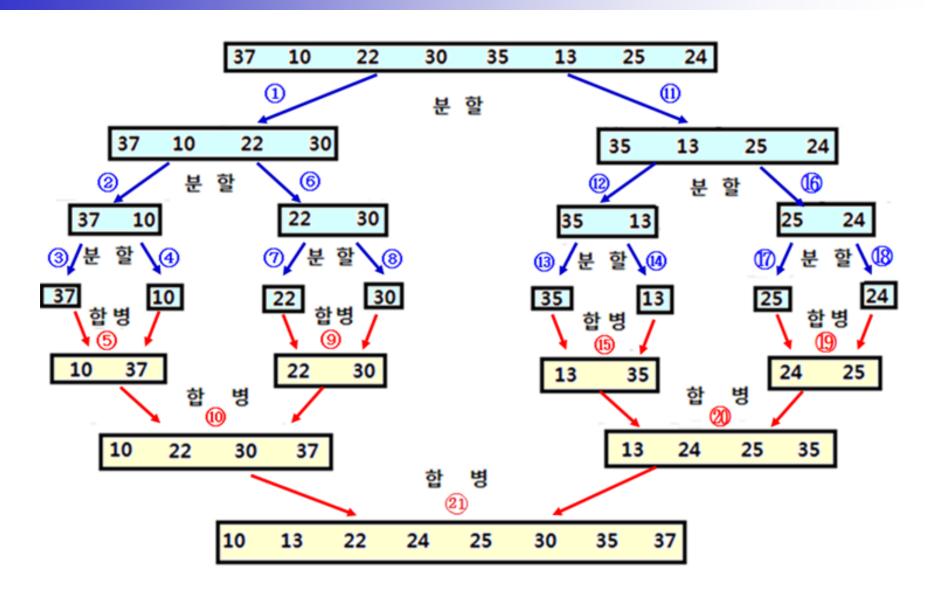
배열 B: 1 2 15 25 30 45

⇒ 배열 C: 1 2 6 14 15 18 20 25 29 30 45

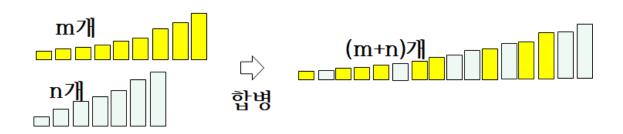
# 알고리즘

```
MergeSort(A,p,q)
입력: A[p]~A[q]
출력: 정렬된 A[p]~A[q]
1. if (p < q) {
                      // 배열의 원소의 수가 2개 이상이면
2. k = |(p+q)/2|
                      // k는 중간 원소의 인덱스
3.
   MergeSort(A,p,k) // 앞부분 순환 호출
4.
   MergeSort(A,k+1,q) // 뒷부분 순환 호출
5.
   A[p]~A[k]와 A[k+1]~A[q]를 합병
```

n=8, A=[37, 10, 22, 30, 35, 13, 25, 24]

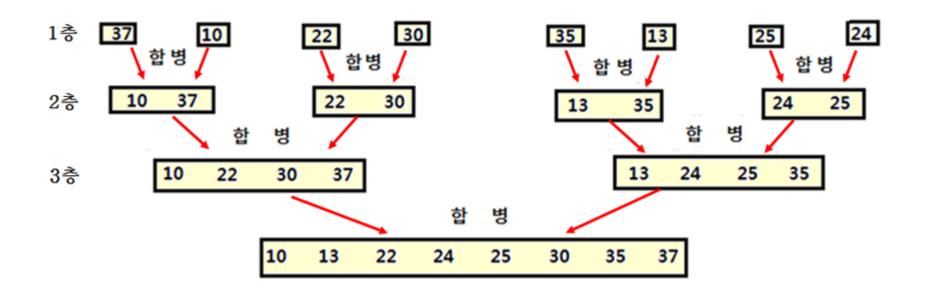


- 분할하는 부분은 배열의 중간 인덱스 계산과 2회의 순환 호출이므로 O(1) 시간 소요
- 합병의 수행 시간은 입력의 크기에 비례.
  - 2개의 정렬된 배열 A와 B의 크기가 각각 m과 n이라면, 최대 비교 횟수 = (m+n-1)
  - 합병의 시간 복잡도 = O(m+n)



- ▶ 합병 정렬에서 수행되는 총 비교 횟수
  - 각각의 합병에 대해서 몇 번의 비교가 수행되었는지를 계산하여 이들을 모두 합한 수

- > 층별 비교 횟수
  - 각 층을 살펴보면 모든 숫자(즉, n=8개의 숫자)가 합병에 참여
  - 합병은 입력 크기에 비례하므로 각 층에서 수행된 비교 횟수는 O(n)



#### > 층수의 계산

- 층수를 세어보면, 8개의 숫자를 반으로, 반의 반으로 반의 반의 반으로 나눈다.
- 이 과정을 통하여 세 층이 만들어진다.

입력 크기		<u> </u>
n	8	
n/2	4	1층
$n/4 = n/2^2$	2	2 <del>층</del>
$n/8 = n/2^3$	1	3층

- ▶ 입력의 크기가 n일 때 몇 개의 층이 만들어질까?
  - n을 계속하여 1/2로 나누다가, 더 이상 나눌 수 없는 크기인 1이 될 때 분할을 중단한다.
  - 따라서 k번 1/2로 분할했으면 k개의 층이 생기는 것이고, k는  $2^k$ =n으로부터  $\log_2 n$ 임을 알 수 있다.

- ▶ 합병 정렬의 시간 복잡도:
  - (층수) x O(n) = log<sub>2</sub>n x O(n) = O(nlogn)

#### 합병 정렬의 단점

- 대부분의 정렬 알고리즘들은 입력을 위한 메모리 공간과
   O(1) 크기의 메모리 공간만을 사용하면서 정렬 수행
  - O(1) 크기의 메모리 공간이란 입력 크기 n과 상관없는 크기의 공간(예를 들어, 변수, 인덱스 등)을 의미
- ▶ 합병 정렬의 공간 복잡도: O(n)
  - 입력을 위한 메모리 공간 (입력 배열)외에 추가로 입력과 같은 크기의 공간 (임시 배열)이 별도로 필요.
  - 2개의 정렬된 부분을 하나로 합병하기 위해, 합병된 결과를 저장할 곳이 필요하기 때문



#### **Applications**

- > 합병 정렬은 외부 정렬의 기본이 되는 정렬 알고리즘
- 연결 리스트에 있는 데이터를 정렬할 때에도 퀵 정렬이나 힙 정렬 보다 훨씬 효율적
- ➤ 멀티코어(Multi-Core) CPU와 다수의 프로세서로 구성된 그래픽 처리 장치(Graphic Processing Unit)의 등장으로 정렬 알고리즘을 병렬화하는 데에 합병 정렬 알고리즘이 활용

## 3.2 퀵 정렬 (Quick Sort)

- ▶ 퀵 정렬은 분할 정복 알고리즘으로 분류
  - 사실 알고리즘이 수행되는 과정을 살펴보면 정복 후 분할하는 알고리즘

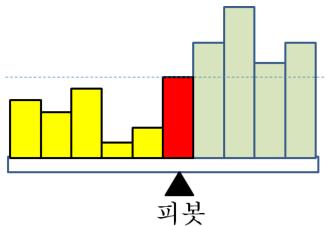
- ▶ 퀵 정렬 알고리즘은 문제를 2개의 부분 문제로 분할
  - 각 부분 문제의 크기가 일정하지 않은 형태의 분할 정복 알고리즘

#### 아이디어



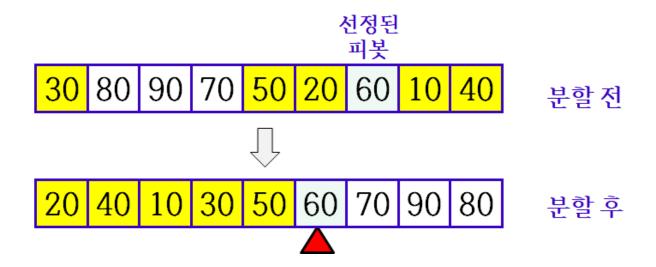
#### 퀵 정렬의 아이디어

- 퀵 정렬은 피봇(pivot)이라 일컫는 배열의 원소(숫자)를 기준으로 피봇보다 작은 숫자들은 왼편으로, 피봇보다 큰 숫자들은 오른편에 위치하도록 분할하고, 피봇을 그 사이에 놓는다.
- 퀵 정렬은 분할된 부분문제들에 대해서도 위와 동일한 과정을 순환으로 수행하여 정렬



#### 피봇

- > 피봇은 분할된 왼편이나 오른편 부분에 포함되지 않음
  - 피봇이 60이라면, 60은 [20 40 10 30 50]과 [70 90 80] 사이에 위치한다.



# 알고리즘

```
QuickSort(A, left, right)
입력: 배열 A[left]~A[right]
출력: 정렬된 배열 A[left]~A[right]
1. if (left < right) {
2.
     피봇을 A[left]~A[right]에서 선택하고,
     피봇을 A[left]와 자리를 바꾼 후, 피봇과 배열의 각
     원소를 비교하여 피봇보다 작은 숫자들은
     A[left]~A[p-1]로 옮기고, 피봇보다 큰 숫자들은
     A[p+1]~A[right]로 옮기며, 피봇은 A[p]에 놓는다.
3.
     QuickSort(A, left, p-1) // 피봇보다 작은 그룹
4.
     QuickSort(A, p+1 right) // 피봇보다 큰 그룹
```

## 수행 과정

#### QuickSort(A, 0, 11)

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11
6	3	11	9	12	2	8	15	18	10	7	14

#### Line 2:

#### 피봇 이동

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11
8	3	11	9	12	2	6	15	18	10	7	14

비교 후 자리바꿈											
0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11
8	3	11	9	12	2	6	15	18	10	7	14

## 수행 과정

Line 2: 피봇을 제자리로 이동

				•							
0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11
2	3	7	6	8	12	9	15	18	10	11	14



순환 호출 QuickSort(A, 0, 3)

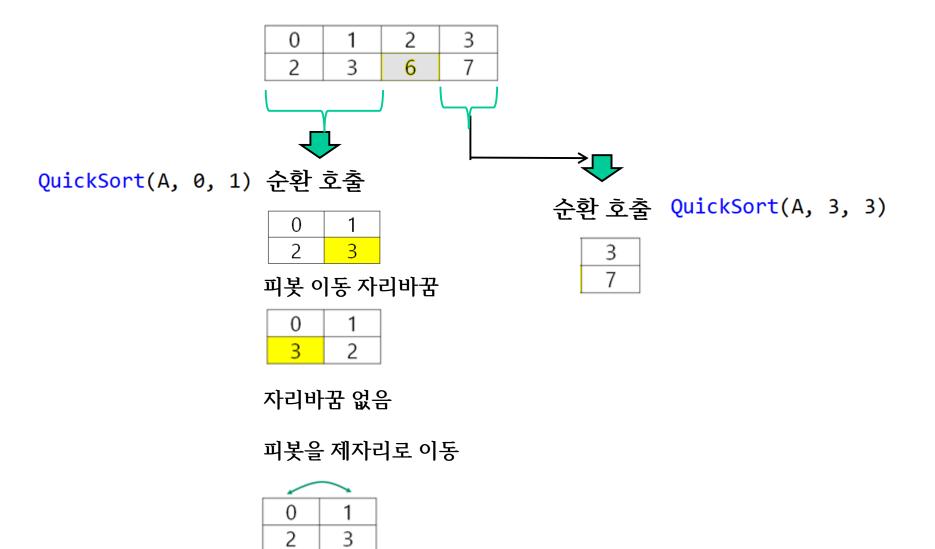
0	1	2	3
2	3	7	6

피봇 이동 및 자리바꿈

0	1	2	3
6	3	7	2

피봇을 제자리로 이동

0	1	2	3
2	3	6	7



# 수행 과정

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11
2	3	7	6	8	12	9	15	18	10	11	14
						Qu:	순 ickS	↑ 환호· ort(	출 A, 5	, 11	

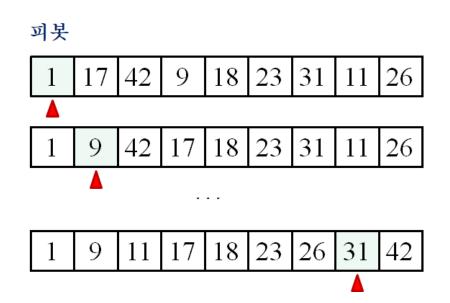
#### 알고리즘(실습용)

```
QuickSort(A, left, right)
입력: 배열 A[left]~A[right]
출력: 정렬된 배열 A[left]~A[right]
1. if (left < right) {
2.
     p = partition(A, left, right)
3.
     QuickSort(A, left, p-1) // 피봇보다 작은 그룹
     QuickSort(A, p+1 right) // 피봇보다 큰 그룹
4.
```

#### 알고리즘(실습용)

```
partition(A, left, right)
입력: 배열 A[left]~A[right]
출력: 분할된 배열 A[left]~A[right]
    middle = (left + right) / 2; pivot = A[middle]
2. A[left]와 A[middle]의 값을 교환
3. i = left + 1; j = right
4. while (i < j)
        while (A[i] < pivot && i <= right) i = i + 1
6.
        while (A[j] > pivot \&\& j > left) j = j - 1
        if (i< j) A[i]와 A[j]의 값을 교환
8.
   A[j]와 A[left]의 값을 교환
10. return(j)
```

- 퀵 정렬의 성능은 피봇 선택이 좌우한다. 피봇으로 가장 작은 숫자 또는 가장 큰 숫자가 선택되면, 한 부분으로 치우치는 분할을 야기
- ▶ 피봇으로 항상 가장 작은 숫자가 선택되는 경우

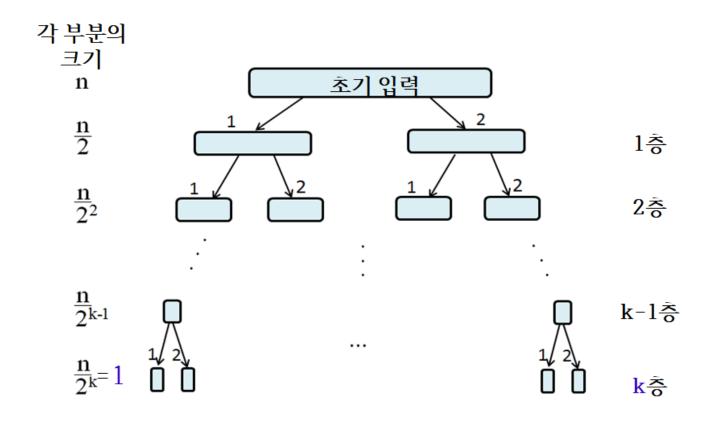


#### 최악 경우 시간 복잡도

- 피봇=1일 때: 8회 [17 42 9 18 23 31 11 26]과 각각 1회 비교
- 피봇=9일 때: 7회 [42 17 18 23 31 11 26]과 각각 1회 비교
- 피봇=11일 때: 6회 [17 18 23 31 42 26]과 각각 1회 비교 ...
- 피봇=31일 때: 1회 [42]와 1회 비교
- 총 비교 횟수는 8 + 7 + 6 + … + 1 = 36
- ▶ 퀵 정렬의 최악 경우 시간 복잡도
   (n-1)+(n-2)+(n-3)+···+2+1 = n(n-1)/2 = O(n²)

## 최선 경우 시간 복잡도

▶ 최선 경우의 분할



- 각 층에서는 각각의 원소가 각 부분의 피봇과 1회씩 비교된다. 따라서 비교 횟수 = O(n)
- 총 비교 횟수 = O(n)x(층수) = O(n)x(logn)
- n/2k=1일 때 k=logn이므로

▶ 퀵 정렬의 최선 경우 시간 복잡도: O(nlogn)

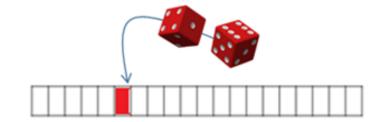
### 평균 경우 시간 복잡도

- > 평균 경우 시간 복잡도
  - 피봇을 항상 랜덤하게 선택한다고 가정하면, 퀵
     정렬의 평균 경우 시간 복잡도를 계산할 수 있다.

• 최선 경우와 동일한 O(nlogn)이다.

#### 피봇 선정 방법

▶ 랜덤하게 선정하는 방법

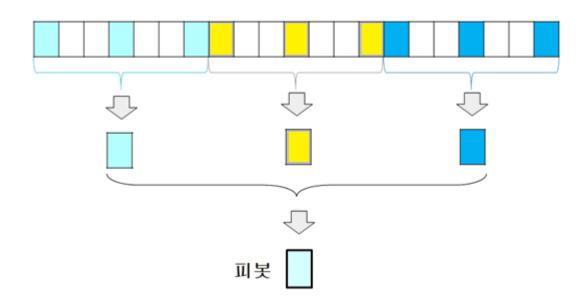


- > 3 숫자의 중앙값으로 선정하는 방법(Median-of-Three)
  - 가장 왼쪽 숫자, 중간 숫자, 가장 오른쪽 숫자 중에서 중앙값으로 피봇을 정한다.
  - 아래의 예제를 보면, [31, 1, 26] 중에서 중앙값인 26을 피봇으로
     사용

#### 피봇 선정 방법

Median-of-Medians(Tukey's Ninther)

3 등분한 후 각 부분에서 가장 왼쪽 숫자, 중간 숫자, 가장 오른쪽 숫자 중에서 중앙값을 찾은 후, 세 중앙값들 중에서 중앙값을 피봇을 정한다.



### 성능 향상 방법

- ▶ 입력의 크기가 매우 클 때, 퀵 정렬의 성능을 더 향상시키기 위해서, 삽입 정렬을 동시에 사용
  - 입력의 크기가 작을 때에는 퀵 정렬이 삽입 정렬보다
     빠르지만은 않다.
    - 퀵 정렬은 순환 호출로 수행되기 때문
  - 부분 문제의 크기가 작아지면 (예를 들어, 25에서 50이 되면), 더 이상의 분할(순환 호출)을 중단하고 삽입 정렬을 사용



### **Applications**

- ▶ 퀵 정렬은 커다란 크기의 입력에 대해서 가장 좋은 성능을 보이는 정렬 알고리즘이다.
- 퀵 정렬은 실질적으로 어느 정렬 알고리즘보다 좋은 성능을 보인다.
- ➤ 생물 정보 공학(Bioinformatics)에서 특정 유전자를 효율적으로 찾는데 접미 배열(suffix array)과 함께 퀵 정렬이 활용된다.

## 3.3 선택(Selection) 문제

- 선택 문제는 n개의 숫자들 중에서 k 번째로 작은 숫자를 찾는 문제
- ▶ 단순한 알고리즘
  - 최소 숫자를 k 번 찾는다.
    - 단, 최소 숫자를 찾은 뒤에는 입력에서 최소 숫자를 제거한다.
  - 숫자들을 정렬한 후, k번째 숫자를 찾는다.
  - 위의 알고리즘들은 각각 최악의 경우 O(kn)과 O(nlogn)의 수행 시간이 걸린다.

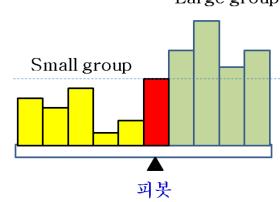


### ▶ 이진 탐색

 정렬된 입력의 중간에 있는 숫자와 찾고자 하는 숫자를 비교함으로써, 입력을 1/2로 나눈 두 부분 중에서 한 부분만을 검색

#### ▶ 선택 문제

• 입력이 정렬되어 있지 않으므로, 입력 숫자들 중에서 (퀵 정렬과 같이) 피봇을 선택하여 분할 Large group



### 아이디어

- ➤ Small group은 피봇보다 작은 숫자의 그룹이고, Large group은 피봇보다 큰 숫자의 그룹
- 이렇게 분할했을 때 알아야 할 것은 각 그룹의 크기, 즉, 숫자의 개수
  - 각 그룹의 크기를 알면,
  - k번째 작은 숫자가 어느 그룹에 있는지를 알 수 있고,
  - 그 다음에는 그 그룹에서 몇 번째로 작은 숫자를 찾아야 하는지를 알 수 있다.

- > Small group에 k번째 작은 숫자가 속한 경우
  - k번째 작은 숫자를 Small group에서 찾는다.
- ➤ Large group에 k번째 작은 숫자가 있는 경우
  - (k-|Small group|-1)번째로 작은 숫자를 Large group에서 찾아야 한다.
  - |Small group|은 Small group에 있는 숫자의 개수이고, 1은 피봇에 해당된다.

# 알고리즘

Selection(A, left, right, k)

입력: A[left]~A[right]와 k, 단, 1≤k≤|A|, |A|=right-left+1

출력: A[left]~A[right]에서 k 번째 작은 원소

- 1. 피봇을 A[left]~A[right]에서 랜덤하게 선택하고, 피봇과 A[left]의 자리를 바꾼 후, 피봇과 배열의 각 원소를 비교하여 피봇보다 작은 숫자는 A[left]~A[p-1]로 옮기고, 피봇보다 큰 숫자는 A[p+1]~ A[right]로 옮기며, 피봇은 A[p]에 놓는다.
- 2. S = (p-1)-left+1 // S = Small group의 크기
- 3. if ( k ≤ S ) Selection(A, left, p-1, k) // Small group에서 찾기
- 4. else if ( k = S + 1 ) return A[p] // 피봇 = k번째 작은 숫자
- 5.else Selection(A, p+1, right, k-S-1) // Large group에서 찾기

▶ k=7

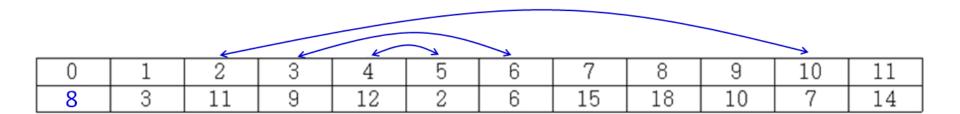
0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11
6	3	11	9	12	2	8	15	18	10	7	14

➤ 최초로 Selection(A,0,11,7) 호출

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11
6	3	11	9	12	2	8	15	18	10	7	14

피봇 이동

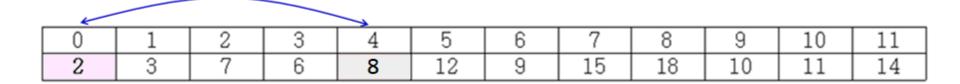
0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11
8	3	11	9	12	2	6	15	18	10	7	14



#### 비교 후 자리바꿈

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11
8	3	7	6	2	12	9	15	18	10	11	14

#### 피봇을 제자리로 이동



Line 2: Small group의 크기 계산

$$S = (p-1)-left+1 = (4-1)-0+1 = 4$$

Selection(A,5,11,2) 호출

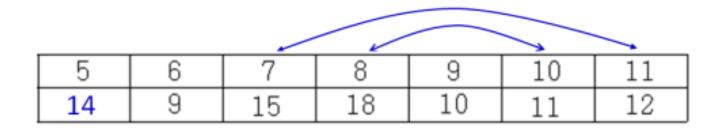
$$\rightarrow$$
 k-S-1 = 2

5	6	7	8	9	10	11
12	9	15	18	10	11	14

피봇 선택

피봇	0	동
----	---	---

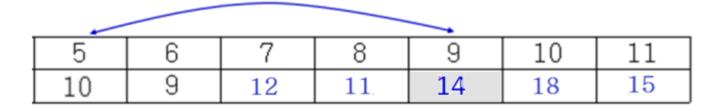
5	6	7	8	9	10	11
14	9	15	18	10	11	12



#### 비교 후 자리바꿈

I	5	6	7	8	9	10	11
	14	9	12	11.	10	18	15

#### 피봇을 제자리로 이동



k=2, left=5, right=8

5	6	7	8
10	9	12	11

피봇 선택

• 원소 간 자리바꿈 없이 아래와 같이 된다.

피봇을 제자리로 이동

5	6	7	8
9	10	12	11

• Line 2: Small group의 크기 계산

$$S = (p-1)-left+1 = (6-1)-5+1 = 1$$

5	6	7	8
9	10	12	11

- Line 3의 if-조건 (k ≤ S) = (2 ≤ 1)은 false
- Line 4의 if-조건 (2 = S+1) = (2 = 1+1) = (2 = 2)이 true 이므로

최종적으로 A[6]=10을 7번째 작은 수로 리턴

### Selection 알고리즘 고려 사항

- ➤ Selection 알고리즘은 분할 정복 알고리즘이기도 하지만 랜덤(random) 알고리즘이기도 하다.
  - 선택 알고리즘의 line 1에서 피봇을 랜덤하게 정하기 때문
- > 피봇이 입력을 너무 한쪽으로 치우치게 분할하면
  - 즉, |Small group| << |Large group| 또는 |Small group| >>
     |Large group|일 때에는 <u>알고리즘의 수행 시간이 길어진다.</u>
- ▶ 선택 알고리즘이 호출될 때마다 line 1에서 입력을 한쪽으로 치우치게 분할될 확률은?
  - 마치 동전을 던질 때 한쪽 면이 나오는 확률과 동일



### good/bad 분할 정의

- ▶ 분할된 두 그룹 중의 하나의 크기가 입력 크기의 3/4과 같거나 그 보다 크게 분할하면 나쁜 (bad) 분할이라고 정의하자.
- > 좋은 (good) 분할은 그 반대의 경우이다.

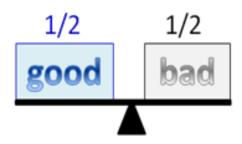


### good/bad 분할

> 다음과 같이 16개의 숫자가 있다면



▶ good 분할이 되는 피봇을 선택할 확률과 bad 분할이 되는 피봇을 선택할 확률이 각각 1/2로 동일



### 시간 복잡도

➤ 피봇을 랜덤하게 정했을 때 good 분할이 될 확률이 1/2이므로 평균 2회 연속해서 랜덤하게 피봇을 정하면 good 분할을 할 수 있다.

매 2회 호출마다 good 분할이 되므로, good 분할만 연속하여 이루어졌을 때만의 시간 복잡도를 구하여, 그 값에 2를 곱하면 평균 경우 시간 복잡도를 얻을 수 있다.

### 연속된 good 분할

1번째 good 분할



3 보다 작다 3 보다 작다

2 번째 good 분할

 $\left(\frac{3}{4}\right)^2$ 보다 작다

3번째 good 분할

:

 $\left(\frac{3}{4}\right)^3$ 보다 작다

i 번째 good 분할

.

 $\left(\frac{3}{4}\right)^{i}$  보다 작다

### 평균 경우 시간 복잡도

- ▶ 입력 크기가 n에서부터 3/4배로 연속적으로 감소되고, 크기가 1일 때에는 더 이상 분할할 수 없다.
- ➤ 평균 2회에 good 분할이 되므로 2x0(n) = 0(n)

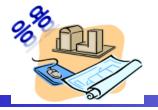
### 선택 알고리즘과 이진 탐색

### > [유사성]

- 이진 탐색은 분할과정을 진행하면서 범위를 1/2씩 좁혀가며 찾고자 하는 숫자를 탐색
- 선택 알고리즘은 피봇으로 분할하여 범위를 좁혀감

### ▶ [공통점]

• 부분 문제들을 취합하는 과정이 별도로 필요 없다.

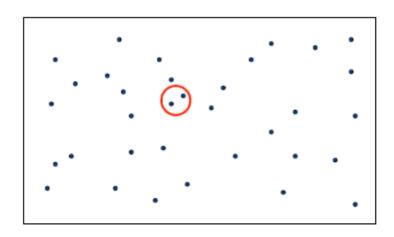


### **Applications**

- ➤ 선택 알고리즘은 데이터 분석을 위한 중앙값 (median)을 찾는데 활용
  - 데이터 분석에서 평균값도 유용하지만, 중앙값이 더 설득력 있는 데이터 분석을 제공
  - 예를 들어, 대부분의 데이터가 1이고, 오직 1개의 숫자가 매우 큰 숫자 (노이즈 (noise), 잘못 측정된 데이터)이면, 평균값은 매우 왜곡된 분석이 된다.

## 3.4 최근접 점의 쌍 찾기

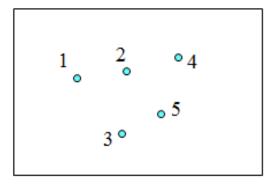
➤ 최근접 점의 쌍 (Closest Pair) 문제는 2차원 평면상의 n개의 점이 입력으로 주어질 때, 거리가 가장 가까운 한 쌍의 점을 찾는 문제



### 최근접 점의 쌍 찾기

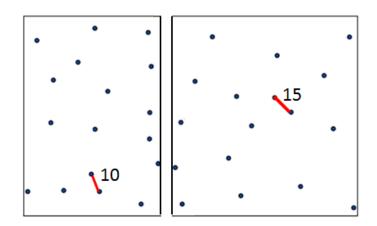
### ▶ 간단한 방법

- 모든 점에 대하여 각각의 두 점 사이의 거리를 계산하여 가장 가까운 점의 쌍을 찾는다.
- 예를 들어, 5개의 점이 아래의 [그림]처럼 주어지면, 1-2, 1-3, 1-4, 1-5, 2-3, 2-4, 2-5, 3-4, 3-5, 4-5 사이의 거리를 각각 계산하여 그 중에 최소 거리를 가진 쌍이 최근접 점의 쌍이된다.
- 비교해야 할 쌍은 몇 개인가?
  - ${}_{n}C_{2} = n(n-1)/2$
  - n=5이면, 5(5-1)/2 = 10
  - $n(n-1)/2 = O(n^2)$
  - 한 쌍의 거리 계산은 O(1)
  - 시간 복잡도는 O(n²)xO(1) = O(n²)

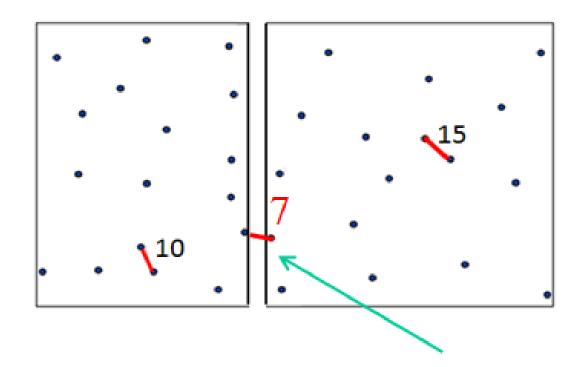


### 최근접 점의 쌍 찾기

- ▶ O(n²)보다 효율적인 분할 정복 이용
  - n개의 점을 1/2로 분할하여 각각의 부분 문제에서 최근접 점의 쌍을 찾고, 2개의 부분 해 중에서 짧은 거리를 가진 점의 쌍을 일단 찾는다.

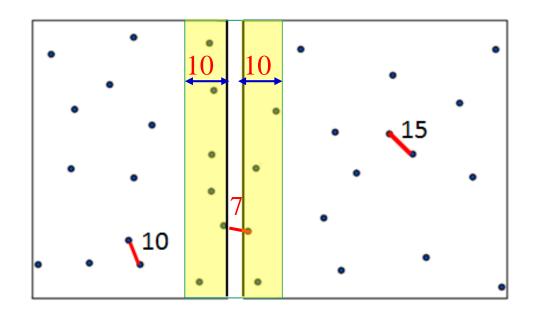


# 취합할 때 중간 영역을 고려해야



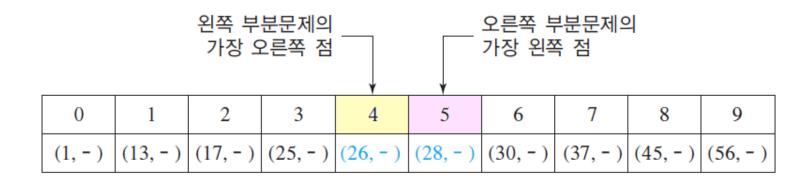
### 중간 영역 안의 점들

▶ 10과 15 중에서 짧은 거리인 10 이내의 중간 영역 안에 있는 점들 중에 더 근접한 점의 쌍이 있는지 확인해야



## 중간 영역에 있는 점들을 찾는 방법

- d = min{왼쪽 부분의 최근접 점의 쌍 사이의 거리, 오른쪽 부분의 최근접 점의 쌍 사이의 거리}
- 배열에는 점들이 x-좌표의 오름차순으로 정렬되어 있고, 각 점의 y-좌표는 생략



## 중간 영역에 있는 점들을 찾는 방법

- 중간 영역에 속한 점 = {왼쪽 부분 문제의 가장 오른쪽 점 (왼쪽 중간점)의 x-좌표에서 d를 뺀 값과 오른쪽 부분 문제의 가장 왼쪽 점 (오른쪽 중간점)의 x-좌표에 d를 더한 값 사이의 x-좌표 값을 가진 점들}
- d=10이면, 점 (25,-), (26,-), (28,-), (30,-), (37,-)이 중간 영역에 속한다.

$$d = 10$$

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
(1,-)	(13,-)	(17,-)	(25,-)	(26,-)	(28,-)	(30,-)	(37,-)	(45,-)	(56,-)

$$26-d = 16$$

$$28+d = 38$$

# 알고리즘

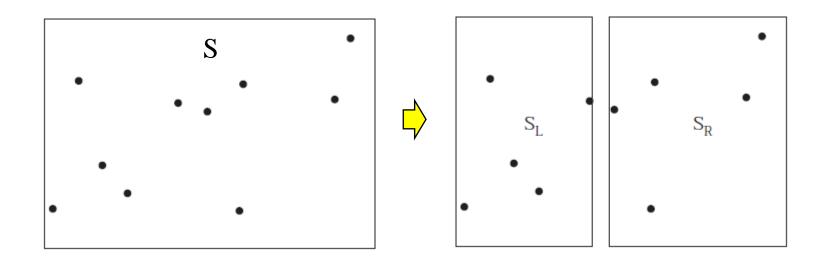
#### ClosestPair(S)

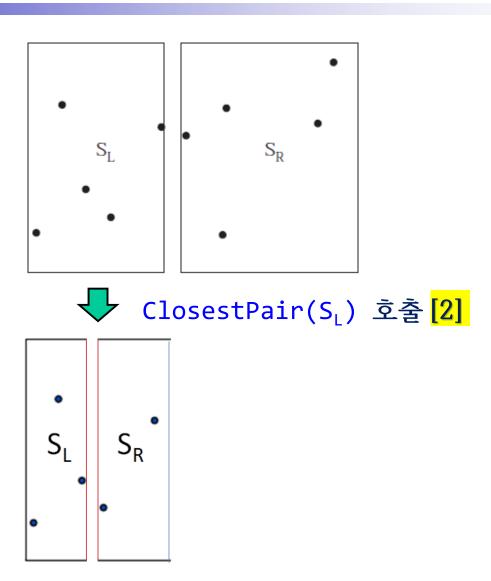
입력: x-좌표의 오름차순으로 정렬된 배열 S에 있는 i개의 점. 단, 각 점은 (x,y)로 표현

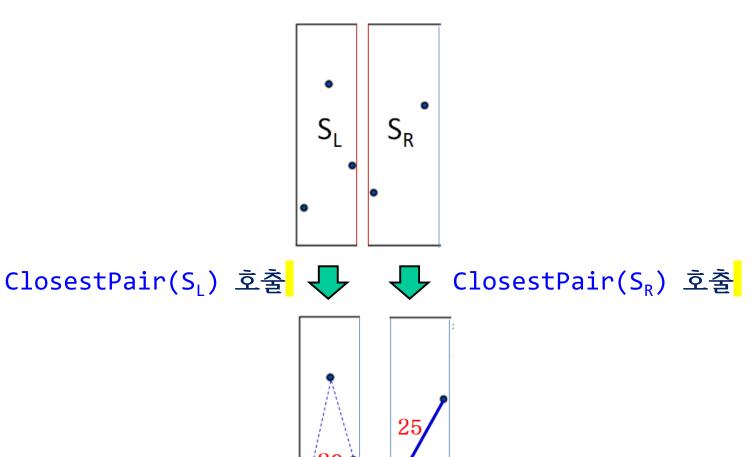
출력: S에 있는 점들 중 최근접 점의 쌍의 거리

- 1. if (i ≤ 3) return (2 또는 3개의 점들 사이의 최근접 쌍)
- 2. 정렬된 S를 같은 크기의  $S_L$ 과  $S_R$ 로 분할한다. |S|가 홀수이면,  $|S_L| = |S_R| + 1$ 이 되도록 분할
- 3.  $CP_1 = ClosestPair(S_1)$  //  $CP_1$ 은  $S_1$ 에서의 최근접 점의 쌍
- 4.  $CP_R = ClosestPair(S_R)$  //  $CP_R \in S_R$ 에서의 최근접 점의 쌍
- 5. d = min{dist(CP<sub>L</sub>), dist(CP<sub>R</sub>)}일 때, 중간 영역에 속하는 점들 중에서 최근접 점의 쌍을 찾아서 이를 CP<sub>C</sub>라고 하자. 단, dist()는 두 점 사이의 거리
- 6. return (CP<sub>L</sub>, CP<sub>C</sub>, CP<sub>R</sub> 중에서 거리가 가장 짧은 쌍)

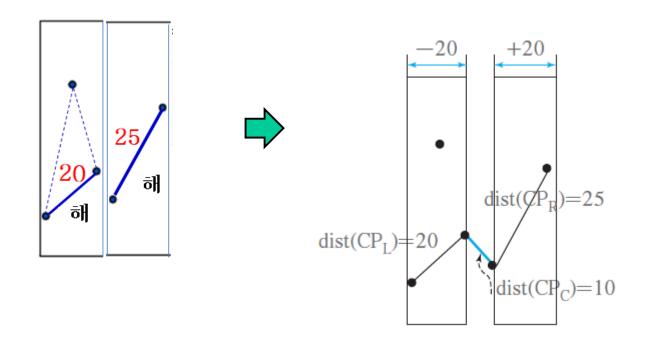
- ➤ ClosestPair(S)로 호출 [1]
  - Line 1: S의 점의 수 > 3이므로 다음 line을 수행
  - Line 2: S를 S<sub>L</sub>과 S<sub>R</sub>로 분할



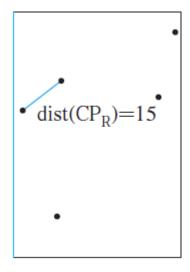




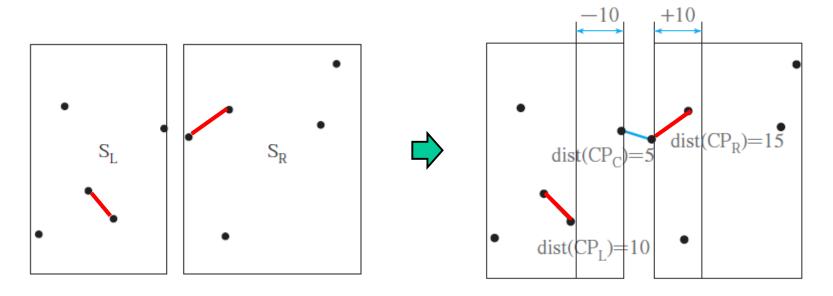
[2]의 ClosestPair( $S_L$ ) 호출 당시 line 3~4가 수행되었고, 이제 line 5를 수행, 즉, 중간 영역에서  $CP_C$ 찾음



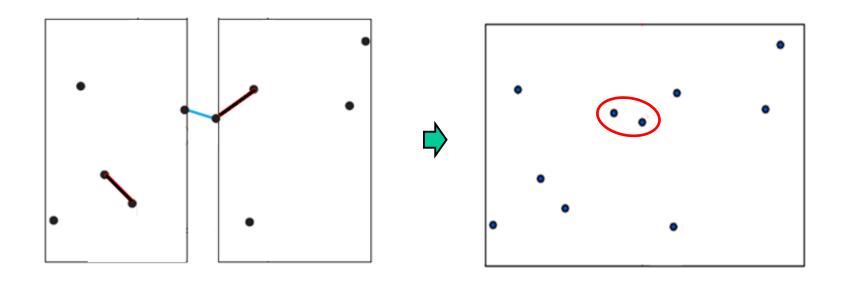
• [1]의 ClosestPair(S) 호출 당시 line 3이 수행되었고, 이제 line 4에서는 ClosestPair( $S_R$ ) 호출 결과



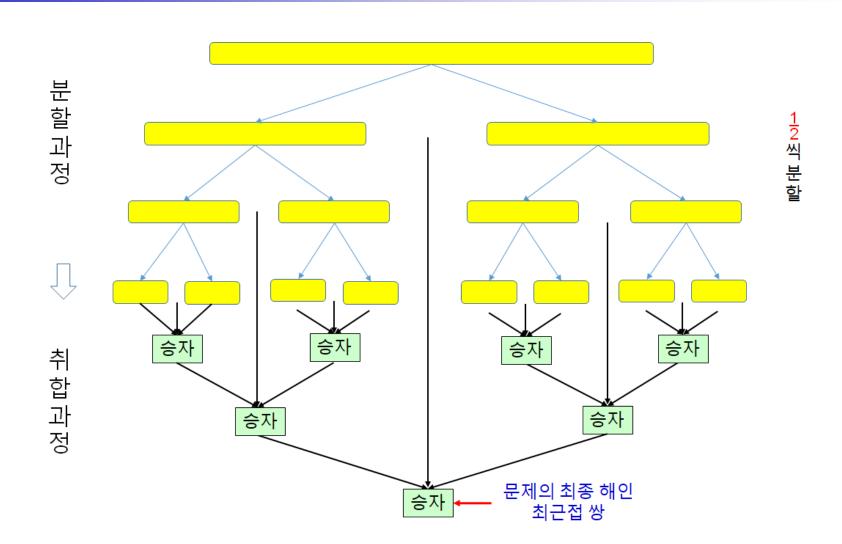
- Line 5: line  $3\sim4$ 에서 찾은 최근접 점의 쌍 사이의 거리인  $dist(CP_L)=10$ 과  $dist(CP_R)=15$  중에 작은 값을 d이라고 놓는다.
- 중간 영역에 있는 점들 중에서 CP<sub>C</sub>를 찾는다.



• Line 6:  $dist(CP_L)=10$ ,  $dist(CP_C)=5$ ,  $dist(CP_R)=15$  중에서 가장 거리가 짧은 쌍인  $CP_C$ 를 최근접 쌍의 점으로 최종적으로 리턴



# 분할 정복 개념도



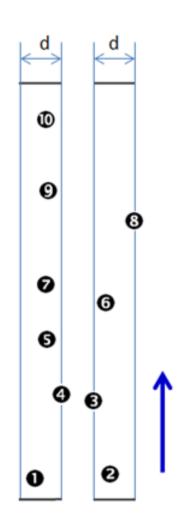
#### 시간 복잡도

- ➤ S에 n개의 점이 있으면 전처리 (preprocessing) 과정으로서 S의 점을 x-좌표로 정렬: O(nlogn)
- ▶ Line 1: S에 3개의 점이 있는 경우에 3번의 거리 계산이 필요하고, S의 점의 수가 2이면 1번의 거리 계산이 필요하므로 ○(1) 시간이 걸린다.
- ightharpoonup Line 2: 정렬된 S를 S<sub>L</sub>과 S<sub>R</sub>로 분할하는데, 이미 배열에 정렬되어 있으므로, 배열의 중간 인덱스로 분할하면 된다. 이는 O(1) 시간 걸린다.
- ightharpoonup Line 3~4:  $S_L$  과  $S_R$ 에 대하여 각각 ClosestPair 를 호출하는데, 분할하며 호출되는 과정은 합병 정렬과 동일

#### 시간 복잡도

#### Line 5

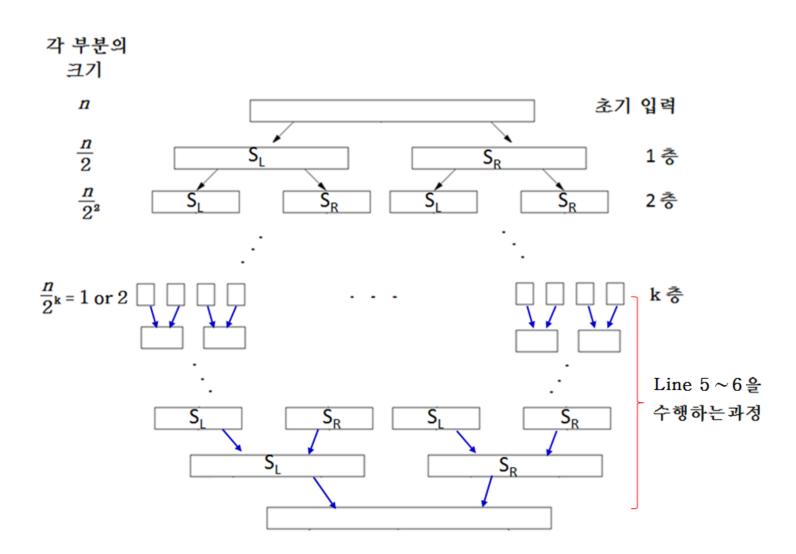
- $d = min\{dist(CP_L), dist(CP_R)\}$ 일 때 중간 영역에 속하는 점들 중에서 최근접 점의 쌍을 찾는다.
- 이를 위해 먼저 중간 영역에 있는 점들을 y-좌표 기준으로 정렬한 후에, 아래에서 위로 각 점을 기준으로 거리가 d이내인 주변의 점들 사이의 거리를 각각 계산하며, 이 영역에 속한 점들 중에서 최근접 점의 쌍을 찾는다.
- y-좌표로 정렬하는데 O(nlogn) 시간이 걸리고, 아래에서 위로 올라가며 각 점에서 주변의 점들 사이의 거리를 계산하는데 O(1) 시간이 걸린다. 왜냐하면 각 점과 거리 계산해야 하는 주변 점들의 수는 O(1)개이기 때문



#### 시간 복잡도

- ▶ Line 6: 3개의 점의 쌍 중에 가장 짧은 거리를 가진 점의 쌍을 리턴하므로 ○(1) 시간이 걸린다.
- ClosestPair 알고리즘의 분할과정은 합병 정렬의 분할과정과 동일
  - 그러나 ClosestPair 알고리즘에서는 해를 취합하여 올라가는 과정인 line 5~6에서 O(nlogn) 시간이 필요
- ▶ k층까지 분할된 후, 층별로 line 5~6이 수행되는 (취합) 과정을 보여준다. (다음 슬라이드)
  - 각 층의 수행 시간은 O(nlogn)
  - 여기에 층 수인 logn을 곱하면 O(nlog²n) <**□**

# 시간 복잡도 개요





#### **Applications**

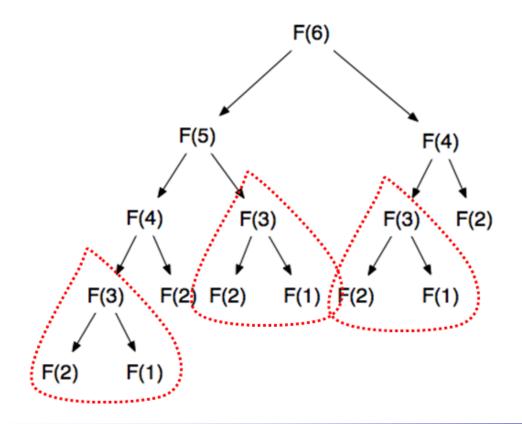
- ▶ 컴퓨터 그래픽스
- ➤ 컴퓨터 비전 (Vision)
- 지리 정보 시스템 (Geographic Information System, GIS)
- ➤ 분자 모델링 (Molecular Modeling)
- ▶ 항공 트래픽 조정 (Air Traffic Control)
- ▶ 마케팅 (주유소, 프랜차이즈 신규 가맹점 등의 위치 선정) 등

### 3.5 분할 정복 적용에 있어 주의할 점

- ▶ 분할 정복이 부적절한 경우
  - 입력이 분할될 때마다 분할된 부분 문제의 입력 크기의 합이 분할되기 전의 입력 크기보다 커지는 경우
- > n 번째의 피보나치 수를 구하기
  - F(n) = F(n-1) + F(n-2)로 정의되므로 순환 호출을 사용하는 것이 자연스러워 보이나, 이 경우의 입력은 1개이지만, 사실상 n의 값 자체가 입력 크기인 것이다.
  - 2개의 부분 문제인 F(n-1)과 F(n-2)의 입력 크기는 (n-1) + (n-2) = (2n-3)이 되어서, 분할 후 입력 크기가 거의 2배로 증가함

### 피보나치 수

- ➤ 피보나치 수 F(6)을 구하기 위해 분할된 부분 문제들
  - F(2)를 5번이나 중복하여 계산해야 하고, F(3)은 3번 계산된다.



## 피보나치 수

▶ 피보나치 수 계산을 위한 O(n) 알고리즘

#### FibNumber(n)

- 1. F[0]=0
- 2. F[1]=1
- 3. for i=2 to n
- 4. F[i] = F[i-1] + F[i-2]

#### 분할 정복 적용에 있어 주의할 점

- ▶ 주어진 문제를 분할 정복 알고리즘으로 해결하려고 할 때에 주의해야 하는 또 하나의 요소는 취합(정복) 과정이다.
- ▶ 입력을 분할만 한다고 해서 효율적인 알고리즘이 만들어지는 것은 아니다.
- ➤ 기하(geometry)에 관련된 다수의 문제들이 효율적인 분할 정복 알고리즘으로 해결되는데, 이는 기하 문제들의 특성상 취합 과정이 문제 해결에 잘 부합되기 때문



#### 요약

- ▶ 분할 정복 (Divide-and-Conquer) 알고리즘: 주어진 문제의 입력을 분할하여 문제를 해결 (정복)하는 방식의 알고리즘이다.
- ▶ 합병 정렬 (Merge sort): n개의 숫자들을 n/2개씩 2개의 부분 문제로 분할하고, 각각의 부분 문제를 재귀적으로 합병 정렬한 후, 2개의 정렬된 부분을 합병하여 정렬 (정복)한다. 시간 복잡도는 ○(nlogn)이다.
- ▶ 합병 정렬의 공간 복잡도는 O(n)이다.
- 퀵 정렬 (Quick sort): 피봇 (pivot)이라 일컫는 배열의 원소를 기준으로 피봇보다 작은 숫자들은 왼편으로, 피봇보다 큰 숫자들은 오른편에 위치하도록 분할하고, 피봇을 그 사이에 놓는다. 퀵 정렬은 분할된 부분 문제들에 대하여서도 위와 동일한 과정을 순환으로 수행하여 정렬



#### 요약

- ▶ 퀵 정렬의 평균 경우 시간 복잡도는 O(nlogn), 최악 경우 시간 복잡도는 O(n²), 최선 경우 시간 복잡도는 O(nlogn)
- ▶ 선택 (Selection) 문제: k 번째 작은 수를 찾는 문제로서, 입력에서 퀵 정렬에서와 같이 피봇을 선택하여 피봇보다 작은 부분과 큰 부분으로 분할한 후에 k 번째 작은 수가 들어있는 부분을 순환으로 탐색한다. 평균 경우 시간 복잡도는 ○(n)
- ➤ 최근접 점의 쌍 (Closest Pair) 문제: n개의 점들을 1/2로 분할하여 각각의 부분 문제에서 최근접 점의 쌍을 찾고, 2개의 부분 해 중에서 짧은 거리를 가진 점의 쌍을 일단 찾는다. 그리고 2개의 부분해를 취합할 때, 중간 영역 안에 있는 점들 중에 최근접 점의 쌍이 있는지도 확인해야 한다. 시간 복잡도는 O(nlog²n)



#### 요약

▶ 분할 정복이 부적절한 경우는 입력이 분할될 때마다 분할된 부분 문제들의 입력 크기의 합이 분할되기 전의 입력 크기보다 커지는 경우이다. 또 하나 주의해야 할 요소는 취합 (정복) 과정이다.