

Рассмотрим задачу

$$\begin{aligned} 5x_1 + x_2 + x_3 &\rightarrow \max, \\ \begin{cases} 2x_1 - 3x_2 + 2x_3 = 6, \\ x_1 - 3x_2 + x_3 = 6, \end{cases} \\ x_1 \geq 0, x_2 \geq 0. \end{aligned}$$

Сведем ее к канонической форме, а затем рассмотрим “буферную” задачу:

$$\begin{aligned} 5x_1 + x_2 + x_3 &\rightarrow \max, \\ \begin{cases} 2x_1 - 3x_2 + 2x_3 + x_4 = 6, \\ x_1 - 3x_2 + x_3 + x_5 = 6, \end{cases} \\ 0 \leq x_1 \leq M, -M \leq x_2 \leq M, \\ 0 \leq x_3 \leq M, 0 \leq x_4 \leq 0, 0 \leq x_5 \leq 0. \end{aligned}$$

В качестве начальной базисной матрицы возьмем $A_B = A_{\text{буф}} = (a_4, a_5) = E$.

Итерация 1.

1. Потенциалы: $u_1 = 0, u_2 = 0$.
2. Небазисные компоненты коплана: $\delta_{u1} = 5, \delta_{u2} = 1, \delta_{u3} = 1$.
3. Псевдоплан. Небазисные компоненты: $\bar{x}_1 = M, \bar{x}_2 = M, \bar{x}_3 = M$. Тогда базисные компоненты равны $\bar{x}_4 = 6 - M$ (-), $\bar{x}_5 = 6 + M$ (-).
4. $j_* = 5$.
5. Таким образом, будем иметь $p_{u1} = 0, p_{u2} = -1$.
6. Направление $p_{\delta H}$: $p_{\delta_1} = -1, p_{\delta_2} = 3, p_{\delta_3} = -1$.
7. Шаги: $\sigma_1 = 5, \sigma_2 = +\infty, \sigma_3 = 1$. Следовательно, $j_1 = 3, j_2 = 1$.
8. Имеем $\alpha^1 = -(6 + M)$. Тогда получим: $\Delta\alpha^1 = (d_3^* - d_{*3}) | p_{\delta_3} | = M$. Таким образом, $\alpha^2 = \alpha^1 + \Delta\alpha^1 = -6 < 0$, $\Delta\alpha^2 = (d_1^* - d_{*1}) | p_{\delta_1} | = M$, $\alpha^3 = \alpha^2 + \Delta\alpha^2 = -6 + M > 0$, следовательно, $\sigma^1 = \sigma_3 = 1, j_0 = 3$.
9. Новая базисная матрица $\bar{A}_B = (a_3, a_4)$. Из задачи удаляем фиктивную переменную x_5 и вектор $a_5 = e_2$.

Итерация 2.

1. Уравнения для потенциалов $2u_1 + u_2 = 1, u_1 = 0$, откуда получим $u_2 = 1$.
2. Небазисные компоненты коплана: $\delta_{u1} = 5 - 1 = 4, \delta_{u2} = 1 + 3 = 4$.
3. Псевдоплан. Небазисные компоненты: $\bar{x}_1 = M, \bar{x}_2 = M$. Тогда базисные определяются из системы уравнений: $2\bar{x}_3 + \bar{x}_4 = 6 + M, \bar{x}_3 = 6 + M$. Получаем: $\bar{x}_3 = 6 + M$ (-), $\bar{x}_4 = -(6 + M)$ (-).
4. Положим $j_* = 4$.
5. Для направления p_u имеем систему уравнений: $2p_{u1} + p_{u2} = 0, p_{u1} = 1$. Отсюда получим $p_{u1} = 1, p_{u2} = -2$.

6. Направление $p_{\delta H} : p_{\delta_1} = -(2 \cdot 1 + 1 \cdot 2) = 0, p_{\delta_2} = -(-3 \cdot 1 + 3 \cdot 2) = -3$.
7. Шаги: $\sigma_1 = \infty, \sigma_2 = 4/3$. Тогда $j_0 = 2$.
8. Новая базисная матрица $\bar{A}_B = (a_2, a_3)$. Из задачи удаляем фиктивную переменную x_4 и вектор $a_4 = e_1$.

Итерация 3.

1. Уравнения для потенциалов $-3u_1 - 3u_2 = 1, 2u_1 + u_2 = 1$. Решая эту систему, получим $u_1 = 4/3, u_2 = -5/3$.
2. Небазисная компонента коплана равна $\delta_{u1} = 5 - (2 \cdot 4/3 - 5/3) = 4$.
3. Псевдоплан. Небазисная компонента $\varepsilon_1 = M$. Тогда базисные определяются из системы уравнений: $2M - 3\varepsilon_2 + 2\varepsilon_3 = 6, M - 3\varepsilon_2 + \varepsilon_3 = 6$. Решая ее, получим: $\varepsilon_2 = -2 (+), \varepsilon_3 = -M (-)$.
4. $j_* = 3$.
5. Для направления p_u имеем систему уравнений: $-3p_{u1} - 3p_{u2} = 0, 2p_{u1} + p_{u2} = 1$. Отсюда получим $p_{u1} = 1, p_{u2} = -1$.
6. Направление $p_{\delta H} : p_{\delta_1} = -(2 \cdot 1 - 1 \cdot 1) = -1$.
7. Шаг $\sigma_1 = 4$. Тогда $j_0 = 1$.
8. Новая базисная матрица $\bar{A}_B = (a_1, a_2)$.