2023-2024 学年 第 1 学期 《深度学习》 课程实验报告

姓名: 李嘉政 学号: 1120211695

实验 1: 基于全连接网络和 CNN 的图像分类任务

一、 实验目的

本次实验通过使用 Pytorch 完成 CIFAR-10 图像分类任务,使同学们进一步熟悉 Pytorch 训练框架,掌握 Pytorch 中的数据加载、数据增强实现、卷积神经网络搭建、分类网络训练、分类模型测试以及模型优化等内容。利用具体的图像分类任务来帮助大家理解课程中的相关内容。

二、 实验内容

- 1.掌握 Pytorch 中加载数据的方法,根据提供的图片和标签,加载 CIFAR-10数据,自定义 Pytorch 中的 Dataset 和 DataLoader。
- 2.掌握 Pytorch 中卷积神经网络的构建方法, 搭建合适的网络结构用于 CIFAR-10 数据集图像分类任务。
- 3.掌握 Pytorch 中损失函数和优化器的定义方法,并探索不同损失函数和优化方法对于模型效果的影响,针对图像分类任务进行合适的选择。
- 4.掌握 pytorch 中模型训练的步骤, 并探索不同超参数对于模型效果的影响, 学会调整参数来提高模型的训练效果。

三、 实验原理

本实验中使用的 CIFAR-10 数据集,它包含十个类别: 'airplane', 'automobile','bird','cat','deer','dog','frog','horse','ship', 'truck'。CIFAR-10 中的图像尺寸为 3×32×32,也就是 RGB 的 3 层颜色通道, 每层通道内的尺寸为 32×32。在 Pytorch 中训练一个图像分类器需如下步骤:加载 CIFAR-10 的训练和测试数据集、定义一个卷积神经网络、定义一个损失函数、 在训练样本数据上训练网络、在测试样本数据上测试网络。

四、 实验过程

1. Dataset

```
def __init__(self, mode):
    with open("Dataset/" + mode + ".txt", "r") as f:
       self.data = f.readlines()
        if mode == "trainset" or mode == "validset":
           self.label = [int(line.split(" ")[1]) for line in self.data]
           self.data = [line.split(" ")[0] for line in self.data]
           self.label = None
           self.data = [line.strip() for line in self.data]
    if mode == "trainset":
        self.transform = transforms.Compose([
            transforms.Resize((32, 32)),
            transforms.RandomChoice(transforms=[
               transforms.TrivialAugmentWide(),
               transforms.Lambda(lambda x: x)],
               p=[0.95, 0.05]),
            transforms.ToTensor(),
        self.transform = transforms.Compose([
           transforms.Resize((32, 32)),
            transforms.ToTensor(),
    self.data = [self.transform(Image.open("Dataset/image/" + data)) for data in self.data]
```

使用 torchvision.transforms 对数据进行增强,随机选择了部分加强方法来加强。而面对不同模型时输入图像大小被修改,具体修改在后续架构介绍时会提到。

2. Train, Validation, Test

```
def train(net, criterion, optimizer):
   epoch_num = 100
   val num = 1
   train_acc = []
   val acc = []
   max_acc = 0
    for epoch in range(epoch_num):
        print("Epoch:", epoch + 1)
        correct = 0
        total = 0
        net.train()
        for data in tqdm.tqdm(train_loader):
            images, labels = data
            images, labels = images.to(device), labels.to(device)
            # print(images, labels)
            outputs = net(images)
            loss = criterion(outputs, labels)
            optimizer.zero_grad()
            loss.backward()
            optimizer.step()
            correct += (torch.max(outputs, 1)[1] == labels).sum().item()
            total += labels.size(0)
```

```
print("Train Accuracy:", correct / total)
    train_acc.append(correct / total)
   net_eval()
    if epoch % val_num == 0:
        acc = validation(net)
        val acc.append(acc)
        print("Validation Accuracy:", acc)
        if acc > max_acc:
            max_acc = acc
            checkpoint = {
                "net": net.state dict(),
                "optimizer": optimizer.state_dict(),
            torch.save(checkpoint, "checkpoint_den.pth")
            print("Model Saved!")
print('Finished Training!')
plt.plot(range(1, epoch_num + 1), train_acc, label="Train")
plt.plot(range(1, epoch_num + 1), val_acc, label="Val")
plt.xlabel("Epoch")
plt.ylabel("Accuracy")
plt.legend()
plt.savefig("result_den.png")
```

```
def validation(net):
    correct = 0
    total = 0
    with torch.no_grad():
        for data in tqdm.tqdm(val_loader):
            images, labels = data
            images, labels = images.to(device), labels.to(device)
            outputs = net(images)
            _, predicted = torch.max(outputs.data, 1)
            total += labels.size(0)
            correct += (predicted == labels).sum().item()
```

```
def test(net):
    with open("result_den.txt", "w") as f:
        for data in tqdm.tqdm(test_loader):
            images, labels = data
            images = images.to(device)
            outputs = net(images)
            _, predicted = torch.max(outputs.data, 1)
        for label in predicted:
            f.write(str(label.item()) + "\n")
```

Train, Validation, Test 过程差不多。区别在于 Validation 和 Test 不会去反向传播。Train 的时候每一轮都会进行 Validation, 并存储 Accuracy 绘制表图方便观察模型情况。同时每次利用 Validation 的结果, 取最优的 Validation 来作为后续 Test 模型。

3. 网络架构

3.1 全连接神经网络 (FNN)

使用较为简单的四层 Linear 层、输入图像使用正常的 (32, 32, 3)。

```
class Net(nn.Module):
    def __init__(self):
        super(Net, self).__init__()
        self.fc1 = nn.Linear(32 * 32 * 3, 512)
        self.fc2 = nn.Linear(512, 256)
        self.fc3 = nn.Linear(256, 128)
        self.fc4 = nn.Linear(128, 10)

    def forward(self, x):
        x = x.view(-1, 32 * 32 * 3)
        x = F.relu(self.fc1(x))
        x = F.relu(self.fc2(x))
        x = self.fc4(x)
        return x
```

3.2 简单卷积神经网络 (AlexNet)

参照 AlexNet 网络架构,由于 Cifar10 数据集输入图像过小,所以将 Cifar10 的输入图像从 (32, 32, 3) 修改成了 (70, 70, 3),以保证卷积之后不会让图像缩小到 (0, 0)。

```
:lass Net(nn.Module):
   def __init__(self):
      super(Net, self).__init__()
      self.size = 70
      self.conv1 = nn.Conv2d(3, 96, kernel_size=11, stride=2, padding=1)
      self.size = (self.size - 11 + 2 * 1) // 2 + 1
       self.maxpool1 = nn.MaxPool2d(kernel_size=3, stride=2)
      self.size = (self.size - 3) // 2 + 1
      self.conv2 = nn.Conv2d(96, 256, kernel_size=5, stride=1, padding=2)
       self.maxpool2 = nn.MaxPool2d(kernel_size=3, stride=2)
      self.size = (self.size - 3) // 2 + 1
      self.conv3 = nn.Conv2d(256, 384, kernel_size=3, stride=1, padding=1)
       self.size = (self.size - 3 + 2 * 1) // 1 + 1
      self.conv4 = nn.Conv2d(384, 384, kernel_size=3, stride=1, padding=1)
      self.size = (self.size - 3 + 2 * 1) // 1 + 1
      self.conv5 = nn.Conv2d(384, 256, kernel_size=3, stride=1, padding=1)
       self.size = (self.size - 3 + 2 * 1) // 1 + 1
       self.maxpool3 = nn.MaxPool2d(kernel_size=3, stride=2)
      self.fc1 = nn.Linear(256 * self.size * self.size, 4096)
       self.dropout1 = nn.Dropout(0.5)
      self.fc2 = nn.Linear(4096, 4096)
       self.dropout2 = nn.Dropout(0.5)
       self.fc3 = nn.Linear(4096, 10)
```

```
def forward(self, x):
    x = self.conv1(x)
    x = F.relu(x)
    x = self.maxpool1(x)
    x = self.conv2(x)
    x = F.relu(x)
    x = self.maxpool2(x)
    x = self.conv3(x)
    x = F.relu(x)
    x = self.conv4(x)
    x = F.relu(x)
    x = self.conv5(x)
    x = F.relu(x)
    x = self.maxpool3(x)
    x = x.view(-1, 256 * 6 * 6)
    x = self.fc1(x)
    x = F.relu(x)
    x = self.dropout1(x)
    x = self.fc2(x)
    x = F.relu(x)
    x = self.dropout2(x)
    x = self.fc3(x)
    return x
```

3.3 稠密连接网络 (DenseNet)

使用了 torchvision.models 里的 densenet201 架构, 并在已经

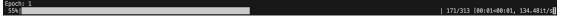
pretrained 好的模型上 fine-tuning, 为了让输入图像能更好地被捕捉特征, 将输入图像从 (32, 32, 3) 修改成了 (224, 224, 3)。

```
class Net(nn.Module):
    def __init__(self):
        super(Net, self).__init__()
        self.model = densenet201(pretrained=False)
        self.model.classifier = nn.Linear(1920, 10)

def forward(self, x):
    return self.model(x)
```

五、 实验结果与分析

运行成功结果:



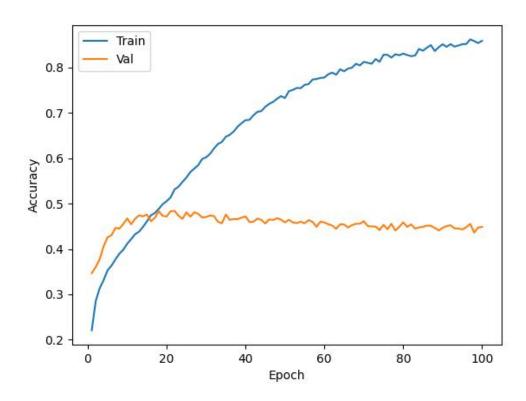


图 1 全连接神经网络

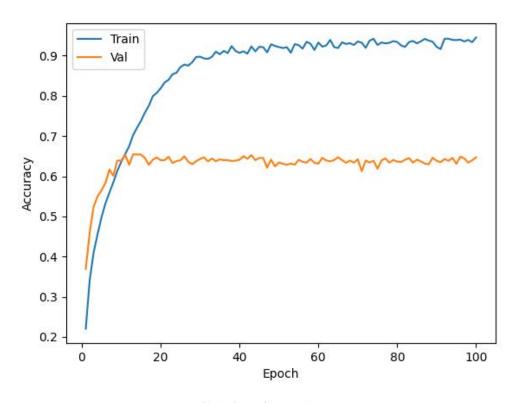


图 2 简单卷积神经网络 (AlexNet)

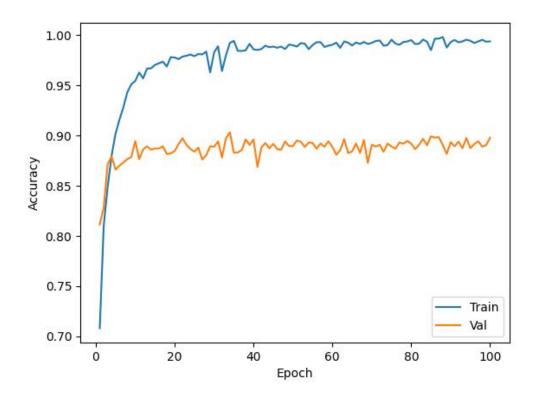


图 3 稠密卷积神经网络 (DenseNet)

北京理工大学计算机学院

从三张图中可以看出,在 Cifar10 数据上,三种网络都比较容易过拟合,基本都在十轮训练以内就发生过拟合了。在效果上,全连接的验证集最后基本稳定在 45% 左右,AlexNet 基本稳定在 65% 左右,而 DenseNet 基本稳定在 90% 左右。训练上,三者的 Acc 都几乎能到 100%。

六、 心得体会

本次实验中,我分别使用了三种古典的神经网络架构进行了训练与测试。可以看出,面对 Cifar10 这样一种比较小的数据时,不基于现代思路的网络也能表现得很好,尤其是 DenseNet。那么如果用更现代的,比如 ViT 或者 CLIP 等模型,容易获得更为成功的结果,这值得继续研究。