

密级状态： 绝密(        )    秘密(        )    内部资料(        )    公开(    ✓    )

## RK3399 Linux SDK 发布说明

(技术部，第三系统产品部)

<b>文件状态：</b> [    ] 草稿 [    ] 正在修改 [ ✓ ] 正式发布	<b>文件标识：</b>	RK-FB-CS-002
	<b>当前版本：</b>	2.2.1
	<b>作    者：</b>	Caesar Wang
	<b>完成日期：</b>	2019-10-14
	<b>审    核：</b>	Eddie Cai
	<b>审核日期：</b>	2019-10-14

## 文档修改记录

日期	修订版本	修订内容	修改人	核定人
2017-01-16	v1.0.0	初始版本	Guochun Huang	Yuanbin Lan
2017-02-27	v1.1.0	增加 Linux PC 下载工具	Guochun Huang	Yuanbin Lan
2017-06-08	v1.2.0	U-boot Release branch	Guochun Huang	Yuanbin Lan
2018-04-08	v1.3.0	Android 和 Linux 的 U-boot 合并	Caesar Wang	Eddie Cai
2018-04-11	v1.4.0	SDK 获取说明	Caesar Wang	Eddie Cai
2018-04-18	v1.5.0	修改一些错词和仓库地址更改	Caesar Wang	Eddie Cai
2018-05-17	v2.0.0	Buildroot 和 Debian 文档合二为一 增加 SSH 公钥操作说明	Caesar Wang	Eddie Cai
2018-05-24	v2.0.1	修复编译 Debian 的命令 增加 Recovery 编译说明	Caesar Wang	Eddie Cai
2018-06-04	v2.0.2	显示框架切换到 Wayland 支持 U-boot 开机 Logo	Caesar Wang	Eddie Cai
2018-06-11	v2.0.3	解决 Keyboard 异常问题 Kernel 打包合并成 boot.img	Caesar Wang	Eddie Cai
2018-07-04	v2.0.4	Buildroot 升级到 2018.02.rc3 增加免责声明	Caesar Wang	Eddie Cai
2018-07-19	v2.0.5	全自动编译方法修改 增加 Debian 64 位系统的支持说明	Caesar Wang	Eddie Cai
2018-08-03	v2.0.6	更新依赖库 修正编译 Debian 出现问题解决	Caesar Wang	Eddie Cai
2018-09-07	v2.0.7	内容更新，匹配当前版本	Caesar Wang	Eddie Cai
2018-09-29	v2.0.8	修复 Debian 固件生成说明	Caesar Wang	Eddie Cai
2018-11-02	v2.0.9	修复编译 Rootfs 的 APP 编译说明	Caesar Wang	Eddie Cai
2019-01-24	v2.1.0	工程 rootfs 名字重命名为 debian U-boot 的 config 更改	Caesar Wang	Eddie Cai
2019-06-28	v2.2.0	添加 Yocto 的说明 EVB 重命名为挖掘机	Caesar Wang	Eddie Cai
2019-10-14	v2.2.1	Debian 64 位编译更改 9.6 章节内容更改	Caesar Wang	Eddie Cai

# 目 录

<b>1 概述 .....</b>	<b>4</b>
<b>2 主要支持功能 .....</b>	<b>4</b>
<b>3 SDK 获取说明 .....</b>	<b>4</b>
<b>4 软件开发指南 .....</b>	<b>5</b>
4.1 开发指南.....	5
4.2 软件更新记录.....	5
<b>5 RK3399_Linux 工程目录介绍.....</b>	<b>5</b>
<b>6 SDK 编译说明 .....</b>	<b>6</b>
6.1 Uboot 编译.....	6
6.2 Kernel 编译步骤.....	6
6.3 Recovery 编译步骤.....	7
6.4 Buildroot rootfs 及 app 编译.....	7
6.5 Debian rootfs 编译 .....	7
6.5.1 Building base debian system.....	7
6.5.2 Building rk-debian rootfs .....	8
6.5.3 Creating the ext4 image(linaro-rootfs.img).....	8
6.6 Yocto rootfs 编译.....	8
6.7 全自动编译.....	9
6.8 固件的打包.....	10
<b>7 刷机说明 .....</b>	<b>10</b>
7.1 Windows 刷机说明.....	10
7.2 Linux 刷机说明 .....	11
7.3 系统分区说明.....	12
<b>8 RK3399 SDK 固件.....</b>	<b>12</b>
<b>9 SSH 公钥操作说明 .....</b>	<b>13</b>
9.1 SSH 公钥生成 .....	13
9.2 使用 key-chain 管理密钥 .....	13
9.3 多台机器使用相同 SSH 公钥.....	14
9.4 一台机器切换不同 SSH 公钥.....	14
9.5 密钥权限管理.....	15
9.6 参考文档.....	16

## 免责声明

本文档按“现状”提供，福州瑞芯微电子股份有限公司（“本公司”，下同）不对本文档的任何陈述、信息和内容的准确性、可靠性、完整性、适销性、特定目的性和非侵权性提供任何明示或暗示的声明或保证。本文档仅作为使用指导的参考。

由于产品版本升级或其他原因，本文档将可能在未经任何通知的情况下，不定期进行更新或修改。

## 商标声明

“Rockchip”、“瑞芯微”、“瑞芯”均为本公司的注册商标，归本公司所有。

本文档可能提及的其他所有注册商标或商标，由其各自拥有者所有。

## 版权所有 © 2019 福州瑞芯微电子股份有限公司

超越合理使用范畴，非经本公司书面许可，任何单位和个人不得擅自摘抄、复制本文档内容的部分或全部，并不得以任何形式传播。

福州瑞芯微电子股份有限公司

Fuzhou Rockchip Electronics Co., Ltd.

地址：福建省福州市铜盘路软件园 A 区 18 号

网址： [www.rock-chips.com](http://www.rock-chips.com)

客户服务电话： +86-4007-700-590

客户服务传真： +86-591-83951833

客户服务邮箱： [fae@rock-chips.com](mailto:fae@rock-chips.com)

## 1 概述

本 SDK 是基于 Linux 的 Buildroot、Yocto 和 Debian 9 系统，内核基于 kernel 4.4，适用于 RK3399 挖掘机与其二次开发的所有 Linux 产品中。

本 SDK 支持 VPU 硬解码、GPU 3D、Wayland 显示、QT 等功能。具体功能调试和接口说明，请阅读工程目录 docs/下文档。

## 2 主要支持功能

功能	模块名
数据通信	Wi-Fi、以太网卡、USB、SDCARD
应用程序	图库、设置、视频、音频、视频播放

## 3 SDK 获取说明

SDK 通过瑞芯微代码服务器对外发布或者从 Github 开源网站上获取。其编译开发环境，参考[第 6 节 SDK 编译说明](#)。

### 获取 SDK 方法一：从瑞芯微代码服务器获取源码

获取 RK3399 Linux 软件包，需要有一个帐户访问 Rockchip 提供的源代码仓库。客户向瑞芯微技术窗口申请 SDK，同步提供 SSH 公钥进行服务器认证授权，获得授权后即可同步代码。关于瑞芯微代码服务器 SSH 公钥授权，请参考[第 9 节 SSH 公钥操作说明](#)。

RK3399\_LINUX\_SDK 下载命令如下：

```
repo init --repo-url ssh://git@www.rockchip.com.cn/repo/rk/tools
repo -u ssh://git@www.rockchip.com.cn/linux/rk/platform/manifests -b linux -m rk3399_linux_release.xml
```

repo 是 google 用 Python 脚本写的调用 git 的一个脚本，主要是用来下载、管理项目的软件仓库，其下载地址如下：

```
git clone ssh://git@www.rockchip.com.cn/repo/rk/tools/repo
```

为方便客户快速获取 SDK 源码，瑞芯微技术窗口通常会提供对应版本的 SDK 初始压缩包，开发者可以通过这种方式，获得 SDK 代码的初始压缩包，该压缩包解压得到的源码，与通过 repo 下载的源码是一致的。

以 rk3399\_linux\_sdk\_release\_v2.3.0\_20190930.tgz 为例，拷贝到该初始化包后，通过如下命令可检出源码：

```
mkdir rk3399
tar xvf rk3399_linux_sdk_release_v2.3.0_20190930.tgz -C rk3399
cd rk3399
.repo/repo/repo sync -l
.repo/repo/repo sync
```

后续开发者可根据 Fae 窗口定期发布的更新说明，通过” .repo/repo/repo sync” 命令同步更新。

### 获取 SDK 方法二：从 Github 开源网站获取源码

下载 repo 工具

```
git clone https://github.com/rockchip-linux/repo.git
```

建立 rk3399 linux 工作目录

```
mkdir rk3399_linux
```

进入 rk3399 linux 工作目录

```
cd rk3399_linux/
```

初始化 repo 仓库

```
../repo/repo init --repo-url=https://github.com/rockchip-linux/r
epo -u
https://github.com/rockchip-linux/manifests -b master -m rk3399_
linux_release.xml
```

同步下载整个工程:

```
../repo/repo sync
```

## 4 软件开发指南

### 4.1 开发指南

RK3399 Linux SDK Kernel 版本是 Linux4.4, Rootfs 分别是 Buildroot(2018.02-rc3)、Yocto(thud 2.6) 和 Debian9, 为帮助开发工程师更快上手熟悉 SDK 的开发调试工作, 随 SDK 发布《Rockchip\_Linux\_Software\_Developer\_Guide\_CN.pdf》。

可在 docs/目录下获取, 并会不断完善更新。

### 4.2 软件更新记录

软件发布版本升级通过工程 xml 进行查看, 具体方法如下:

```
.repo/manifests$ ls -l -h rk3399_linux_release.xml
```

软件发布版本升级更新内容通过工程文本可以查看, 具体方法如下:

```
.repo/manifests$ cat rk3399_linux_v2.00/RK3399_Release_Note.txt
```

或者参考工程目录

```
docs/SoC platform related/RK3399/RK3399_Release_Note.pdf
```

## 5 RK3399\_Linux 工程目录介绍

进工程目录下有 buildroot、debian、recovery、app、kernel、u-boot、device、docs、external 等目录。每个目录或其子目录会对应一个 git 工程, 提交需要在各自的目录下进行。

- 1) app: 存放上层应用 app, 主要是 qcamera/qfm/qplayer 等一些应用程序。
- 2) buildroot: 定制 buildroot 根文件系统。
- 3) debian: debian 根文件系统。
- 4) device/rockchip: 存放一些编译与打包固件的脚本和预备文件。
- 5) docs: 存放工程帮助文件。
- 6) external: 相关库, 包括音频、视频、网络等。
- 7) kernel: kernel 代码。
- 8) prebuilts: 存放交叉编译工具链。
- 9) recovery: 存放 recovery 工程文件。
- 10) rkbin: 存放固件和工具。
- 11) rockdev: 存放编译输出固件。
- 12) tools: 存放一些常用工具。
- 13) u-boot: uboot 代码。
- 14) yocto: yocto 根文件系统。

## 6 SDK 编译说明

### Ubuntu 16.04 系统:

编译 **Buildroot** 环境搭建所依赖的软件包安装命令如下:

```
sudo apt-get install repo git-core gitk git-gui gcc-arm-linux-gnueabi
bihf u-boot-tools device-tree-compiler gcc-aarch64-linux-gnu mtools
parted libudev-dev libusb-1.0-0-dev python-linaro-image-tools lina
ro-image-tools autoconf autotools-dev libsigsegv2 m4 intltool libdr
m-dev curl sed make binutils build-essential gcc g++ bash patch gzi
p bzip2 perl tar cpio python unzip rsync file bc wget libncurses5 l
ibqt4-dev libglib2.0-dev libgtk2.0-dev libglade2-dev cvs git mercur
ial rsync openssh-client subversion asciidoc w3m dlatex graphviz p
ython-matplotlib libc6:i386 libssl-dev texinfo liblz4-tool genext2f
s
```

编译 **Debian** 环境搭建所依赖的软件包安装命令如下:

```
sudo apt-get install repo git-core gitk git-gui gcc-arm-linux-gnueabi
bihf u-boot-tools device-tree-compiler gcc-aarch64-linux-gnu mtools
parted libudev-dev libusb-1.0-0-dev python-linaro-image-tools lina
ro-image-tools gcc-4.8-multilib-arm-linux-gnueabi gcc-arm-linux-g
nueabi libssl-dev gcc-aarch64-linux-gnu g++ conf autotools-dev lib
sigsegv2 m4 intltool libdrm-dev curl sed make binutils build-essent
ial gcc g++ bash patch gzip bzip2 perl tar cpio python unzip rsync
file bc wget libncurses5 libqt4-dev libglib2.0-dev libgtk2.0-dev li
bglade2-dev cvs git mercurial rsync openssh-client subversion asci
idoc w3m dlatex graphviz python-matplotlib libc6:i386 libssl-dev te
xinfo liblz4-tool genext2fs
```

### Ubuntu 17.04 或更新的系统:

除了上面外还需如下依赖包:

```
sudo apt-get install lib32gcc-7-dev g++-7 libstdc++-7-dev
(不需要安装 gcc-4.8-multilib-arm-linux-gnueabi)
```

## 6.1 Uboot 编译

进入工程 u-boot 目录下执行 make.sh 来获取 rk3399\_loader\_v1.23.119.bin trust.img uboot.img:

rk3399 挖掘机开发板:

```
./make.sh rk3399
```

rk3399 Firefly 开发板:

```
./make.sh firefly-rk3399
```

编译后生成文件在 u-boot 目录下:

```
u-boot/
├── rk3399_loader_v1.23.119.bin
├── trust.img
└── uboot.img
```

## 6.2 Kernel 编译步骤

进入工程目录根目录执行以下命令自动完成 kernel 的编译及打包:

RK3399 挖掘机 v11/v12 开发板:

```
cd kernel
make ARCH=arm64 rockchip_linux_defconfig
```

```
make ARCH=arm64 rk3399-sapphire-excavator-linux.img -j12
```

RK3399 挖掘机 v10 开发板:

```
cd kernel
make ARCH=arm64 rockchip_linux_defconfig
make ARCH=arm64 rk3399-sapphire-excavator-v10-linux.img -j12
```

RK3399 Firefly 开发板:

```
cd kernel
make ARCH=arm64 rockchip_linux_defconfig
make ARCH=arm64 rk3399-firefly-linux.img -j12
```

编译后在 kernel 目录生成 boot.img，这个 boot.img 就是包含 kernel 的 Image 和 DTB。

## 6.3 Recovery 编译步骤

进入工程目录根目录执行以下命令自动完成 Recovery 的编译及打包:

rk3399 挖掘机/firefly 开发板:

```
./build.sh recovery
```

编译后在 Buildroot 目录/output/rockchip\_rk3399\_recovery/images 生成 recovery.img。

## 6.4 Buildroot rootfs 及 app 编译

进入工程目录根目录执行以下命令自动完成 Rootfs 的编译及打包:

rk3399 挖掘机开发板:

```
./build.sh rootfs
```

编译后在 Buildroot 目录 output/rockchip\_rk3399/images 下生成 rootfs.ext4。

**备注:**

若需要编译单个模块或者第三方应用，需对交叉编译环境进行配置。

交叉编译工具位于 buildroot/output/rockchip\_rk3399/host/usr 目录下，需要将工具的 bin/目录和 aarch64-buildroot-linux-gnu/bin/目录设为环境变量，在顶层目录执行自动配置环境变量的脚本（只对当前控制台有效）：

```
source envsetup.sh
```

输入命令查看:

```
aarch64-linux-gcc --version
```

此时会打印出以下 log 即标志为配置成功:

```
aarch64-linux-gcc.br_real (Buildroot 2018.02-rc3-00218-gddd64f1) 6.4.0
```

## 6.5 Debian rootfs 编译

```
./build.sh debian
```

或进入 debian/目录

```
cd debian/
```

编译参考目录中 readme.md，具体如下:

### 6.5.1 Building base debian system

```
sudo apt-get install binfmt-support qemu-user-static live-build
sudo dpkg -i ubuntu-build-service/packages/*
sudo apt-get install -f
```

编译 32 位的 Debian:

```
RELEASE=stretch TARGET=desktop ARCH=armhf ./mk-base-debian.sh
```



或编译 64 位的 Debian:

```
RELEASE=stretch TARGET=desktop ARCH=arm64 ./mk-base-debian.sh
```

编译完成会在 debian/生成: linaro-stretch-alip-xxxxx-1.tar.gz (xxxxx 表示生成时间戳)。

FAQ:

如果遇到以下问题:

```
noexec or nodev issue /usr/share/debootstrap/functions: line 1450:
....../rootfs/ubuntu-build-service/stretch-desktop-armhf/chroot/test-
dev-null: Permission denied E: Cannot install into target '/home/fo
xluo/work3/rockchip/rk_linux/rk3399_linux/rootfs/ubuntu-build-servi
ce/stretch-desktop-armhf/chroot' mounted with noexec or nodev
```

解决方法:

```
mount -o remount,exec,dev xxx (xxx is the mount place), then rebuild it.
```

另外如果还有遇到其他编译异常, 先排除使用的编译系统是 ext2/ext4 的系统类型。

## 6.5.2 Building rk-debian rootfs

编译 32 位的 Debian:

```
VERSION=debug ARCH=armhf ./mk-rootfs-stretch.sh
```

(开发阶段推荐使用后面带 debug)。

编译 64 位的 Debian:

```
VERSION=debug ARCH=arm64 ./mk-rootfs-stretch.sh
```

(开发阶段推荐使用后面带 debug)。

## 6.5.3 Creating the ext4 image(linaro-rootfs.img)

```
./mk-image.sh
```

此时会生成 linaro-rootfs.img。

## 6.6 Yocto rootfs 编译

进入工程目录根目录执行以下命令自动完成 Rootfs 的编译及打包:

RK3399 挖掘机开发板:

```
./build.sh yocto
```

编译后在 yocto 目录 build/lastest 下生成 rootfs.img。

FAQ:

上面编译如果遇到如下问题情况:

Please use a locale setting which supports UTF-8 (such as LANG=en\_US.UTF-8).

Python can't change the filesystem locale after loading so we need a UTF-8

when Python starts or things won't work。

解决办法:

```
locale-gen en_US.UTF-8
```

```
export LANG=en_US.UTF-8 LANGUAGE=en_US.en LC_ALL=en_US.UTF-8
```

或者参考 <https://webkul.com/blog/setup-locale-python3>

编译后生成的 image 在 yocto/build/lastest/rootfs.img

默认用户名登录是 root

Yocto 更多信息请参考 [Rockchip Wiki](#)

## 6.7 全自动编译

上述 Kernel/Uboot/Recovery/Rootfs 各个部分的编译，进入工程目录根目录执行以下命令自动完成所有的编译：

```
$/build.sh all
```

默认是 buildroot，可以通过设置环境变量 RK\_ROOTFS\_SYSTEM 指定 rootfs。

比如需要 Yocto 可以通过以下命令进行生成：

```
$export RK_ROOTFS_SYSTEM=yocto
```

```
$/build.sh all
```

具体参数使用情况，可 help 查询，比如：

```
rk3399pro$ ./build.sh --help
```

```
Can't found build config, please check again
```

```
====USAGE: build.sh modules====
```

```
uboot -build uboot
```

```
kernel -build kernel
```

```
rootfs -build default rootfs, currently build buildroot as default
```

```
buildroot -build buildroot rootfs
```

```
yocto -build yocto rootfs, currently build ros as default
```

```
ros -build ros rootfs
```

```
debian -build debian rootfs
```

```
pcba -build pcba
```

```
recovery -build recovery
```

```
all -build uboot, kernel, rootfs, recovery image
```

```
....
```

```
default -build all modules
```

每个板子的板级配置需要在 /device/rockchip/rk3399/Boardconfig.mk 进行相关配置。

RK3399 挖掘机主要配置如下：

```
# Target arch
export RK_ARCH=arm64
# Uboot defconfig
export RK_UBOOT_DEFCONFIG=rk3399
# Kernel defconfig
export RK_KERNEL_DEFCONFIG=rockchip_linux_defconfig
# Kernel dts
export RK_KERNEL_DTS=rk3399-sapphire-excavator-linux
# boot image type
export RK_BOOT_IMG=boot.img
# kernel image path
export RK_KERNEL_IMG=kernel/arch/arm64/boot/Image
# parameter for GPT table
export RK_PARAMETER=parameter-buildroot.txt
# Buildroot config
export RK_CFG_BUILDROOT=rockchip_rk3399
# Recovery config
export RK_CFG_RECOVERY=rockchip_rk3399_recovery
# ramboot config
export RK_CFG_RAMBOOT=
# Pcba config
export RK_CFG_PCBA=rockchip_rk3399_pcba
```

## 6.8 固件的打包

上面 Kernel/Uboot/Recovery/Rootfs 各个部分的编译后，进入工程目录根目录执行以下命令自动完成所有固件打包到 rockdev 目录下：

**Buildroot 固件生成：**

```
./mkfirmware.sh
```

**Debian 固件生成：**

```
./build.sh BoardConfig_debian.mk
```

**./mkfirmware.sh 可以生成 Debian 固件**

## 7 刷机说明

RK3399 挖掘机接口分布图如下：

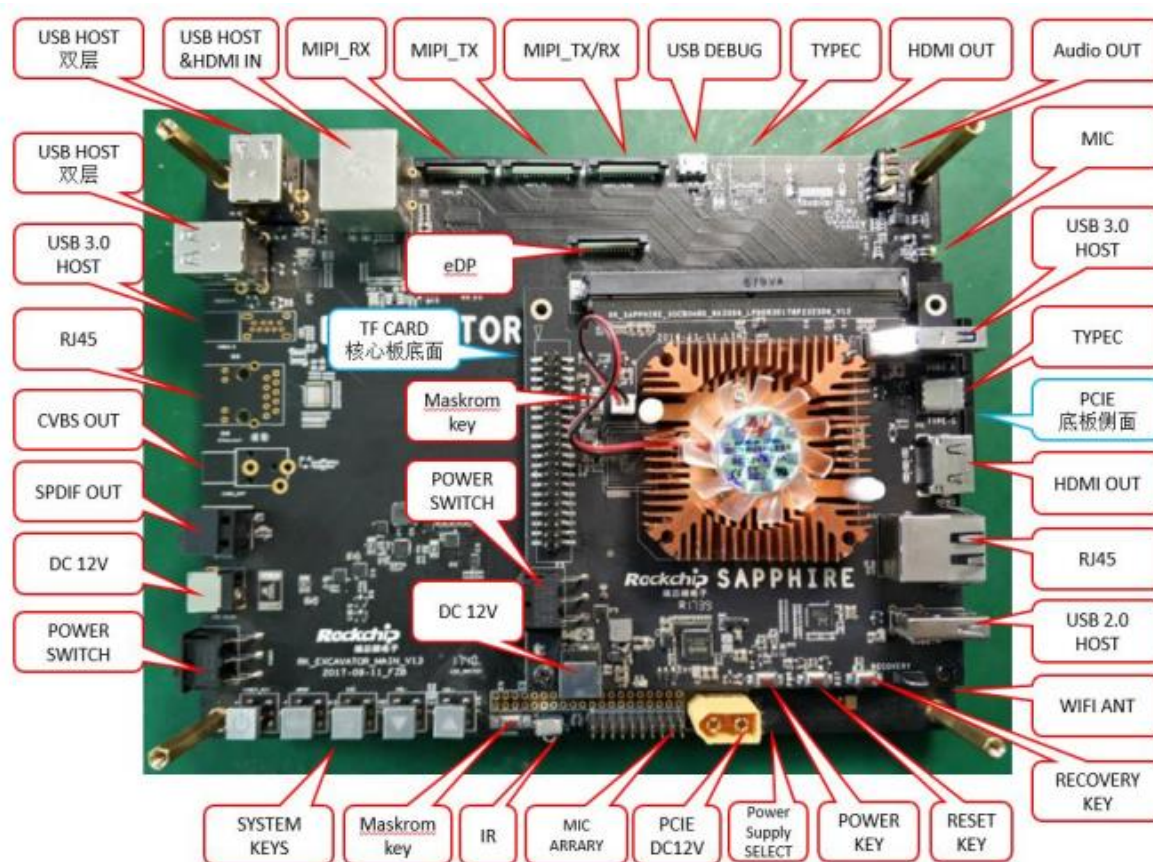


图 1 RK3399 挖掘机接口分布图

### 7.1 Windows 刷机说明

SDK 提供 Windows 烧写工具(工具版本需要 V2.55 以上)，工具位于工程根目录：

```
tools/
└─ windows/AndroidTool
```

如下图，编译生成相应的固件后，设备烧写需要进入 MASKROM 烧写模式，连接好 usb 下载线后，按住按键“MSROM”不放并按下复位键“RST”后松手，就能进入 MASKROM 模式，加载编译生成固件的相应路径后，点击“执行”进行烧写，也可以按“recovery”按键不放并按下复位键

“RST”后松手进入 loader 模式进行烧写，下面是 MASKROM 模式的 分区偏移及烧写文件。(Note: PC 是 Windows 7/8/10 可能需要在管理员权限才可运行工具)

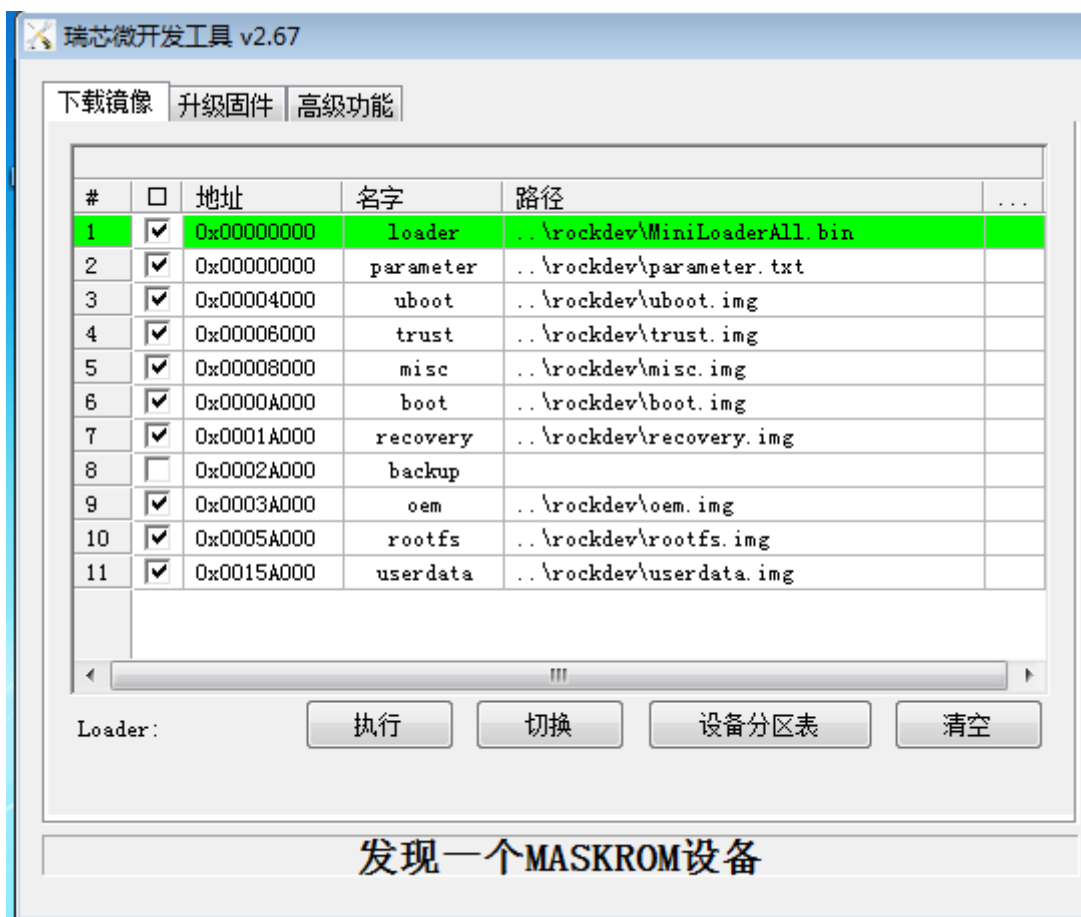


图 2 烧写工具 AndroidTool.exe

注：烧写前，需安装最新 USB 驱动，驱动详见：  
tools/windows/DriverAssitant\_v4.8.zip

## 7.2 Linux 刷机说明

Linux 下的烧写工具位于 tools/linux 目录下(Linux\_Upgrade\_Tool 工具版本需要 V1.33 或以上)，请确认你的板子连接到 maskrom/loader rockusb. 比如编译生成的固件在 rockdev 目录下，升级命令如下：

```
sudo ./upgrade_tool ul rockdev/MiniLoaderAll.bin
sudo ./upgrade_tool di -p rockdev/parameter.txt
sudo ./upgrade_tool di -u rockdev/uboot.img
sudo ./upgrade_tool di -t rockdev/trust.img
sudo ./upgrade_tool di -misc rockdev/misc.img
sudo ./upgrade_tool di -b rockdev/boot.img
sudo ./upgrade_tool di -recovery rockdev/recovery.img
sudo ./upgrade_tool di -oem rockdev/oem.img
sudo ./upgrade_tool di -rootfs rockdev/rootfs.img
sudo ./upgrade_tool di -userdata rockdev/userdata.img
```

```
sudo ./upgrade_tool rd
```

或在根目录，机器在 **maskrom** 状态运行如下升级：

```
./rkflash.sh
```

## 7.3 系统分区说明

**默认分区说明（下面是挖掘机分区参考）：**

NO.	Start (sector)	End (sector)	Size	Code	Name
1	16384	24575	4096K	0700	uboot
2	24576	32767	4096K	0700	trust
3	32768	40959	4096K	0700	misc
4	40960	106495	32.0M	0700	boot
5	106496	172031	32.0M	0700	recovery
6	172032	237567	32.0M	0700	backup
7	237568	368639	64.0M	0700	oem
8	368640	12951551	6049M	0700	rootfs
9	12951552	15269854	1132M	0700	userdata

uboot 分区：供 uboot 编译出来的 uboot.img。

trust 分区：供 uboot 编译出来的 trust.img。

misc 分区：供 misc.img。给 recovery 使用。

boot 分区：供 kernel 编译出来的 boot.img。

recovery 分区：供 recovery 编译出的 recovery.img。

backup 分区：预留，暂时没有用，后续跟 android 一样作为 recovery 的 backup 使用。

oem 分区：给厂家使用，存放厂家的 app 或数据。挂载在 /oem 目录。

rootfs 分区：供 buildroot 或者 debian 编出来的 rootfs.img。

userdata 分区：供 app 临时生成文件或给最终用户使用，挂载在 /userdata 目录下。

## 8 RK3399 SDK 固件

RK3399\_LINUX\_SDK\_V2.2.1\_20191014 固件下载链接如下（包含 Buildroot/Yocto/Debian 的固件）。

挖掘机板子：

Buildroot: <https://eyun.baidu.com/s/3ggdSnFt>

Yocto: <https://eyun.baidu.com/s/3o9XiCSM>

Debian: <https://eyun.baidu.com/s/3edCGYa>

Firefly 板子：

Buildroot: <https://eyun.baidu.com/s/3kWycPtt>

Yocto: <https://eyun.baidu.com/s/3snlVBbB>

Debian: <https://eyun.baidu.com/s/3dX7bYm>

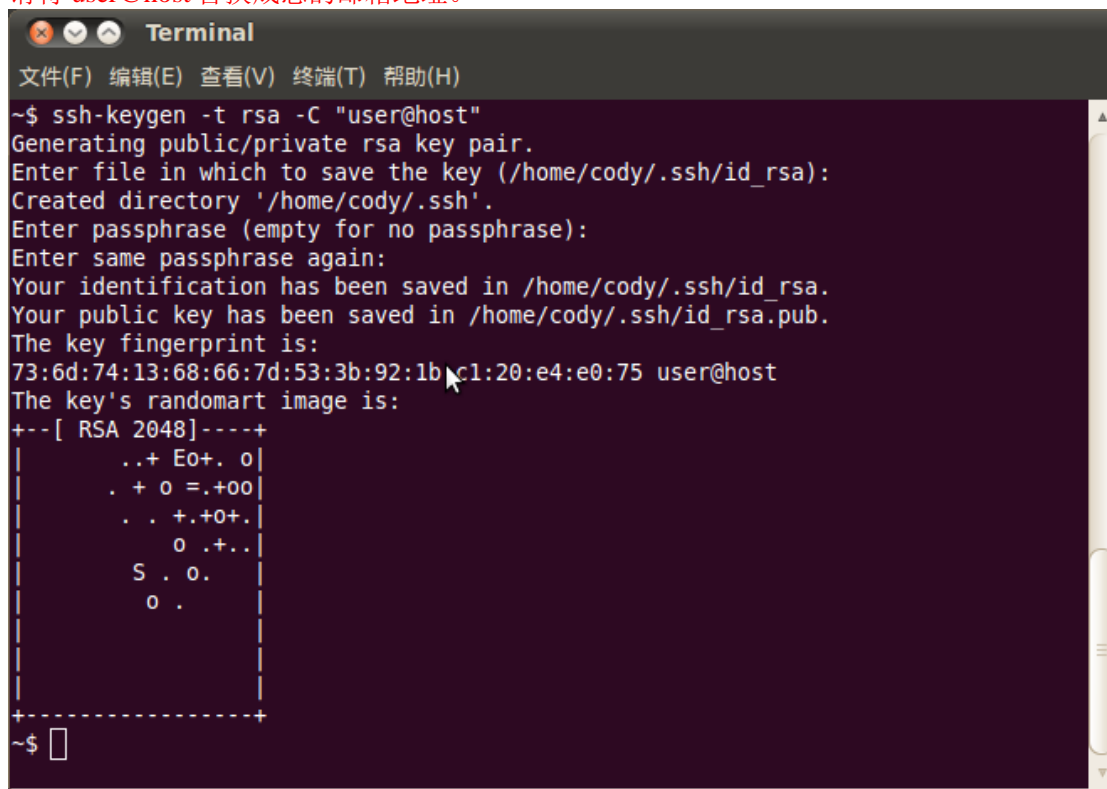
## 9 SSH 公钥操作说明

### 9.1 SSH 公钥生成

使用如下命令生成：

```
ssh-keygen -t rsa -C "user@host"
```

请将 **user@host** 替换成您的邮箱地址。



命令运行完成会在你的目录下生成 key 文件。

```

~$ ls -l .ssh/
总用量 8
-rw----- 1 cody cody 1675 2012-10-15 11:38 id_rsa
-rw-r--r-- 1 cody cody 391 2012-10-15 11:38 id_rsa.pub

```

请妥善保存生成的私钥文件 **id\_rsa** 和密码，并将 **id\_rsa.pub** 发邮件给 SDK 发布服务器的管理员。

### 9.2 使用 key-chain 管理密钥

推荐您使用比较简易的工具 keychain 管理密钥。

具体使用方法如下：

1. 安装 keychain 软件包：

```
$sudo aptitude install keychain
```

2. 配置使用密钥：

```
$vim ~/.bashrc
```

增加下面这行：

```
eval `keychain --eval ~/.ssh/id_rsa`
```

其中，**id\_rsa** 是私钥文件名称。



以上配置以后，重新登录控制台，会提示输入密码，只需输入生成密钥时使用的密码即可，若无密码可不输入。

另外，请尽量不要使用 `sudo` 或 `root` 用户，除非您知道如何处理，否则将导致权限以及密钥管理混乱。

## 9.3 多台机器使用相同 SSH 公钥

在不同机器使用，可以将你的 `ssh` 私钥文件 `id_rsa` 拷贝到要使用的机器的“`~/.ssh/id_rsa`”即可。

在使用错误的私钥会出现如下提示，请注意替换成正确的私钥。

```
~/tmp$ git clone git@172.16.10.211:rk292x/mid/4.1.1_r1
Initialized empty Git repository in /home/cody/tmp/4.1.1_r1/.git/
The authenticity of host '172.16.10.211 (172.16.10.211)' can't be established.
RSA key fingerprint is fe:36:dd:30:bb:83:73:e1:0b:df:90:e2:73:e4:61:46.
Are you sure you want to continue connecting (yes/no)? yes
Warning: Permanently added '172.16.10.211' (RSA) to the list of known hosts.
git@172.16.10.211's password: 
```

添加正确的私钥后，就可以使用 `git` 克隆代码，如下图。

```
~$ cd tmp/
~/tmp$ git clone git@172.16.10.211:rk292x/mid/4.1.1_r1
Initialized empty Git repository in /home/cody/tmp/4.1.1_r1/.git/
The authenticity of host '172.16.10.211 (172.16.10.211)' can't be established.
RSA key fingerprint is fe:36:dd:30:bb:83:73:e1:0b:df:90:e2:73:e4:61:46.
Are you sure you want to continue connecting (yes/no)? yes
Warning: Permanently added '172.16.10.211' (RSA) to the list of known hosts.
remote: Counting objects: 237923, done.
remote: Compressing objects: 100% (168382/168382), done.
Receiving objects: 9% (21570/237923), 61.52 MiB | 11.14 MiB/s
```

添加 `ssh` 私钥可能出现如下提示错误。

```
Agent admitted failure to sign using the key
```

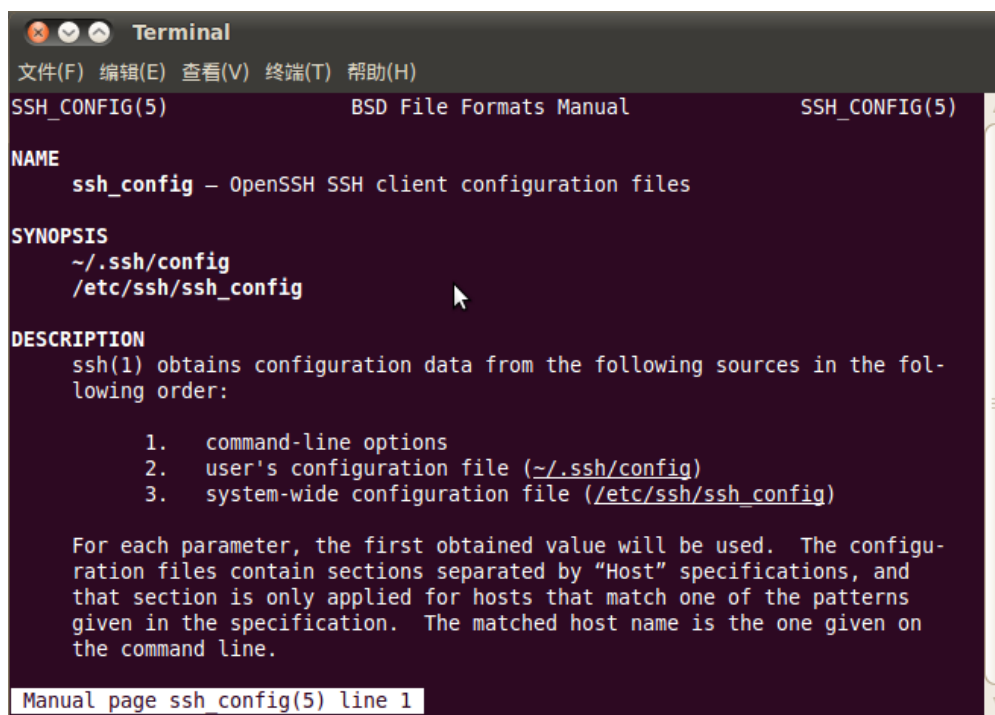
在 `console` 输入如下命令即可解决。

```
ssh-add ~/.ssh/id_rsa
```

## 9.4 一台机器切换不同 SSH 公钥

可以参考 `ssh_config` 文档配置 `SSH`。

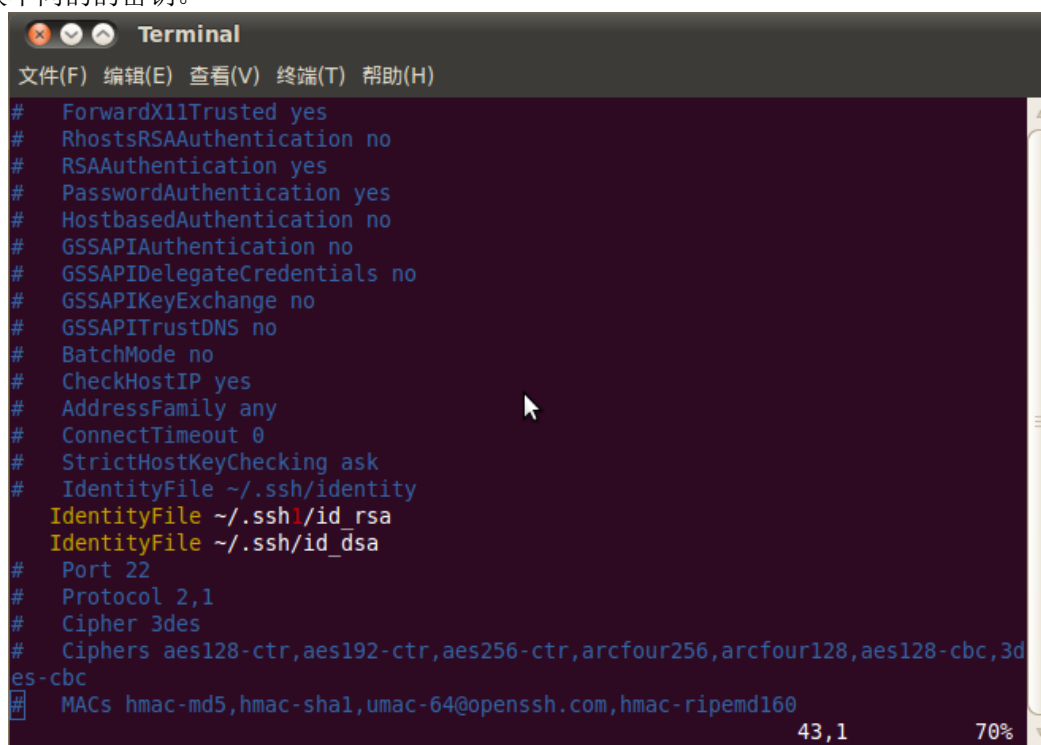
```
~$ man ssh_config
```



通过如下命令，配置当前用户的 SSH 配置。

```
~$ cp /etc/ssh/ssh_config ~/.ssh/config
~$ vi ~/.ssh/config
```

如图，将 ssh 使用另一个目录的文件“~/.ssh/id\_rsa”作为认证私钥。通过这种方法，可以切换不同的的密钥。



## 9.5 密钥权限管理

服务器可以实时监控某个 key 的下载次数、IP 等信息，如果发现异常将禁用相应的 key 的下载权限。



请妥善保管私钥文件。并不要二次授权与第三方使用。

## 9.6 参考文档

更多详细说明，可参考文档 `sdk/docs/RKTools manuals/Rockchip SDK Kit 申请指南 V1.6-201905.pdf`。