

# تحقیق در عملیات ۱

محمدهادی فروغمنداعرابی پاییز ۱۳۹۹

# تحقیق در عملیات ۱

آزمونک دوم

نگارنده: سینا کلانترزاده

## ١ چند تعريف

در مورد یک چندوجهی محدب

آ) تعریف وجه را بنویسید.

ب) تعریف رأس را بنویسید.

ج) تعریف نقطه گوشهای را بنویسید.

د) تعریف جواب شدنی پایهای را بنویسید.

### ١.١ پاسخها

آ) در یک چندوجهی محدب، مجموعه نقاط B را یک وجه مینامیم هر گاه تابع خطی C موجود باشد که برای همه نقاط عضو B مقدار ماکسیمم S را اتخاذ کند و برای دیگر نقاط چندوجهی مقداری کمتر از S را اتخاذ کند.

ب) وجه ٥ بعدى در يک چندوجهي را رأس ميناميم.

ج) در یک چندوجهی نقطه  $X = (x_1, ..., x_n)$  را گوشهای می نامیم هرگاه نتوان آن را به صورت ترکیب محدب هیچ دو نقطه دیگری از چندوجهی



نمایش داد.

د) در برنامهریزی خطی بیشینه کردن  $C^TX$  با قیدهای AX=b و AX=b نقطه  $X\in\mathbb{R}^{ imes}$  را جواب پایهای شدنی مینامیم هرگاه یک مجموعه M عضوی AX=b موجود باشد به طوری که:

- برابر تعداد سطرهای A باشد.  $m\left(i\right)$
- ماتریس  $A_B$  وارون پذیر باشد به این معنا که ستون هایی شماره شان در B آمده است با یکدیگر مستقل باشند.
  - $x_j = 0$ به ازای هر  $j \notin B$  داشته باشیم (iii

#### ٢ تحدب وجه

اثبات كنيد وجه يك چندوجهي محدب، محدب است.

#### ۱.۲ ياسخ

فرض کنید T وجه مذکور باشد، می دانیم تابع خطی C موجود است که به ازای هر  $x\in T$  مقدار ماکسیمم S را اتخاذ میکند و همچنین به ازای هر  $x\in T$  داریم:  $Ax\leq b$  (نامعادلههای چندوجهی) و  $x\in C$ .

نشان می دهیم هر ترکیب محدب دو نقطه دلخواه  $z,w\in T$  عضو T است.

فرض کنید w از w و w باشد داریم:  $(a \le r \le 1)$  و باشد داریم:

 $.w,z,r,(\mathbf{1}-r)\geq \circ \ \Rightarrow \ rw, \ \ (\mathbf{1}-r)z\geq \circ \ \Rightarrow \ rw+(\mathbf{1}-r)z\geq \circ \ (i)$ 

(ii)

$$Aw \le b, \ Az \le b, \ r \ge 0, \ 1-r \ge 0 \Rightarrow rAw + (1-r)Az \le rb + (1-r)b = b$$
  
$$\Rightarrow A(rw + (1-r)z) \le b$$
  
$$\Rightarrow Aq \le b.$$

(iii)

$$\begin{split} C^T w &= S, \ C^T z = S \ \Rightarrow r C^T w = r S, \ (\mathbf{1} - r) C^T z = (\mathbf{1} - r) S \\ &\Rightarrow r C^T w + (\mathbf{1} - r) C^T z = S \\ &\Rightarrow C^T (r w + (\mathbf{1} - r) z) = S \\ &\Rightarrow C^T q = S. \end{split}$$

سپس q قیود عضو T بودن را دارا میباشد پس  $q \in T$  پس T محدب است.





# ٣ جواب شدنی آغازین

می خواهیم یک جواب شدنی برای برنامهریزی زیر پیدا کنید. بدین منظور یک برنامهریزی خطی دیگر مینویسیم. آن برنامهریزی خطی را بنویسید.

$$\begin{aligned} &\min \ \mathbf{1} \circ x_1 + x_7 \\ &s.t. \ x_1 + x_7 + \mathbf{f} x_7 + \mathbf{f} x_7 = \mathbf{1} \\ &\mathbf{f} x_1 + \mathbf{f} x_7 - \mathbf{f} x_7 = \mathbf{1} \\ &x_1, x_7, x_7, x_7 \geq \circ. \end{aligned}$$

#### ۱.۳ پاسخ

متغیرهای  $x_0$  و  $x_0$  را به ترتیب به نامعادلهی اول و دوم اضافه میکنیم تا تبدیل به معادله شوند:

$$\begin{aligned} \max & -x_{\delta} - x_{\tilde{\tau}} \\ s.t. & x_{1} + x_{1} + \mathbf{f} x_{1} + \mathbf{f} x_{\tilde{\tau}} + x_{\delta} = \mathbf{f} \\ & \mathbf{f} x_{1} + \hat{\tau} x_{1} - \mathbf{f} x_{\tilde{\tau}} + x_{\tilde{\tau}} = \mathbf{f} \\ & x_{1}, x_{1}, x_{1}, x_{1}, x_{2}, x_{3}, x_{5} \geq \circ. \end{aligned}$$

# ۴ اطلاعات اضافی به کمک رسم تابلو

برنامهریزی خطی زیر را در نظر بگیرید.

$$\max \ \ \, \mathsf{N} \circ x_1 + \mathsf{N} \Delta x_7 + \mathsf{\Delta} x_7$$

$$s.t. \ \, \mathsf{T} x_1 + \mathsf{T} x_7 + x_7 \leq \mathsf{N} \circ \circ \circ$$

$$x_1 + \mathsf{T} x_7 + \mathsf{T} x_7 \leq \mathsf{F} \circ \circ \circ$$

$$x_1, x_7, x_7 \geq \circ.$$

آ) بدون حل کردن برنامهریزی خطی نشان دهید که جواب بهینهای برای مسئله وجود دارد که در آن  $x_0 = 0$ .  $x_0 = 0$  ب) با توجه به نکته قبلی، تابلوی بهینه برای برنامهریزی خطی اصلی مسئله تولید کنید.

### ۱.۴ پاسخها

آ) فرض کنید  $X = (x_1, x_7, x_7) = X$  جواب بهینهای برای مسئله باشد پس داریم:

$$1 \circ x_1 + 1 \Delta x_7 + \Delta x_7 = S$$
 (ماکسیمم تابع هدف)  $7x_1 + 7x_7 + 7x_7 \leq 9 \circ \circ \circ$   $x_1 + 7x_7 + 7x_7 \leq 9 \circ \circ \circ$   $x_1, x_7, x_7 \geq \circ .$ 



حال فرض کنید 
$$x_{\mathsf{T}} > 0$$
 نیز جوابی بهینه است: 
$$X^* = (x_1, x_{\mathsf{T}} + \frac{x_{\mathsf{T}}}{\mathsf{T}}, \circ)$$
 نیز جوابی بهینه است: 
$$1 \circ x_1 + 1 \Delta(x_{\mathsf{T}} + \frac{x_{\mathsf{T}}}{\mathsf{T}}) + \Delta(\circ) = S$$
 
$$\mathsf{T} x_1 + \mathsf{T} (x_{\mathsf{T}} + \frac{x_{\mathsf{T}}}{\mathsf{T}}) + (\circ) \leq 9 \circ \circ \circ$$
 
$$x_1 + \mathsf{T} (x_{\mathsf{T}} + \frac{x_{\mathsf{T}}}{\mathsf{T}}) + \mathsf{T} (\circ) \leq 9 \circ \circ \circ \circ$$

برهان (\*):

$$x_1 + \mathsf{Y}(x_{\mathsf{Y}} + \frac{x_{\mathsf{Y}}}{\mathsf{Y}}) + \mathsf{Y}(\circ) = x_1 + \mathsf{Y}x_{\mathsf{Y}} + \mathsf{Y}\frac{x_{\mathsf{Y}}}{\mathsf{Y}} < x_1 + \mathsf{Y}x_{\mathsf{Y}} + \mathsf{Y}x_{\mathsf{Y}} \leq \mathsf{Y} \circ \circ \circ.$$

 $x_1,(x_1+\frac{x_1}{r}),(\circ)\geq \circ.$ 

حال به وضوح  $X = (\circ, \circ, \circ)$  یک جواب شدنی برای برنامه ریزی خطی می باشد.

حال نشان مىدهىم تابع هدف كراندار است:

$$x_{1} \leq \mathbf{r} \circ \circ \circ \to \mathbf{1} \circ x_{1} \leq \mathbf{r} \circ \circ \circ$$

$$x_{1} \leq \mathbf{r} \circ \circ \circ \to \mathbf{1} \Delta x_{1} \leq \mathbf{r} \Delta \circ \circ \circ$$

$$x_{1} \leq \mathbf{q} \circ \circ \circ \to \Delta x_{2} \leq \mathbf{r} \Delta \circ \circ \circ$$

$$\Rightarrow \mathbf{1} \circ x_{1} + \mathbf{1} \Delta x_{1} + \Delta x_{2} \leq \mathbf{1} \mathbf{r} \circ \circ \circ \circ$$

پس طبق قضیهای برنامهریزی خطی مذکور جواب شدنی بهینه دارد و بالاتر ثابت کردیم با وجود این فرض جوابی وجود دارد که  $x_0 = 0$ .

 $x_{0}$  بابتدا با اضافه کردن متغیرهای مثبت  $x_{0}$  و  $x_{0}$  به برنامه ریزی خطی فوق، آن را تبدیل به فرم معادله ای می کنیم:

$$\max \ \mathbf{1} \circ x_1 + \mathbf{1} \mathbf{0} x_7 + \mathbf{0} x_7$$

$$s.t. \ \mathbf{7} x_1 + \mathbf{7} x_7 + x_7 + x_7 = \mathbf{9} \circ \circ \circ$$

$$x_1 + \mathbf{7} x_7 + \mathbf{7} x_7 + x_{\delta} = \mathbf{7} \circ \circ \circ$$

$$x_1, x_7, x_7, x_7, x_{\delta} \ge \circ.$$

حال تابلوی متناظر با  $B = \{ \mathbf{f}, \mathbf{\Delta} \}$  را تشکیل می دهیم:

حال می خواهیم  $x_1$  را به مجموعه پایه مان اضافه کنیم. معادله اول محدودیت  $x_1 \leq x_1 \leq x_1$  را ایجاد می کند و معادله دوم محدودیت  $x_1 \leq x_2 \leq x_3 \leq x_4 \leq x_5 \leq x$ 

 $x_1 \leq 1$ حال می خواهیم  $x_2$  را به مجموعه پایه مان اضافه کنیم. معادله اول محدودیت  $x_1 \leq x_2 \leq x_3$  را ایجاد می کند و معادله دوم محدودیت  $x_2 \leq x_3 \leq x_4 \leq x_4 \leq x_5$  پس  $x_3 \leq x_4 \leq x_5 \leq x$ 

	p	$x_3$	$x_4$	$x_5$
$x_1$	2000	$\frac{4}{3}$	$\frac{-2}{3}$	1
$x_2$	1000	$-\frac{-5}{3}$	$\frac{1}{3}$	-1
z	35000	$\frac{-20}{3}$	$\frac{-5}{3}$	-5



چون ضرایب در تابع هدف منفی هستند پس تابلوی فوق، تابلوی بهینه است.

## ۵ اطلاعات تابلو

برنامهریزی خطی زیر را در نظر بگیرید.

$$\max \ \mathbf{Y}x_1 + \mathbf{Y}x_7 - \mathbf{Y}x_7$$

$$s.t. \ x_1 - x_7 + \mathbf{Y}x_7 + x_7 = \mathbf{Y}$$

$$- x_1 + \mathbf{Y}x_7 + \Delta x_7 + x_{\Delta} = \mathbf{1}$$

$$x_i \ge 0, \ \forall i \in \{1, 7, 7, 7, 5\}.$$

تابلوی زیر برای برنامهریزی خطی بالا را در نظر بگیرید

توجه کنید که در تابلوی بالا در ستونهای مربوط به x و x و x و و x خود نام متغیرها حذف شده و فقط ضرایبشان مشخص شده است. مقدار A و A چقدر باید باشد؟

#### ۱.۵ پاسخ

داريم:

$$\begin{split} x_1 &= \mathbf{Y} + x_{\mathbf{Y}} - \mathbf{Y} x_{\mathbf{Y}} - x_{\mathbf{Y}} \\ x_{\mathbf{D}} &= \mathbf{I} + x_{\mathbf{I}} - \mathbf{Y} x_{\mathbf{Y}} - \mathbf{D} x_{\mathbf{Y}} \implies x_{\mathbf{D}} = \mathbf{Y} - \mathbf{Y} x_{\mathbf{Y}} - \mathbf{V} x_{\mathbf{Y}} - x_{\mathbf{Y}} \\ &\Rightarrow A = \mathbf{Y}. \end{split}$$

و

$$z = \Upsilon x_1 + \Upsilon x_{\Upsilon} - \Upsilon x_{\Upsilon} \Rightarrow z = \mathcal{I} + \Delta x_{\Upsilon} - \Lambda x_{\Upsilon} - \Upsilon x_{\Upsilon}$$
$$\Rightarrow B = \mathcal{I}.$$

# ۶ اطلاعات تابلویی دیگر

فرض کنید یک برنامهریزی خطی داریم که تابع هدف آن به صورت زیر است:

$$z = \mathbf{Y}x_1 + \mathbf{\Delta}x_1 - x_1 - \mathbf{Y}x_0,$$

در یکی از مراحل اجرای الگوریتم سیمپلکس تابلو به صورت زیر است:



	p	$x_1$	$x_3$	$x_4$
$x_2$	1	-3	-2	-4
$x_5$	3	1	-3	-2
$\overline{z}$	-4	$\overline{A}$	-1	-15

مقدار A چقدر است؟

## ۱.۶ پاسخ

$$\begin{aligned} x_{\Upsilon} &= \mathbf{1} - \mathbf{T} x_{\Upsilon} - \mathbf{T} x_{\Upsilon} - \mathbf{T} x_{\Upsilon} \\ x_{\Delta} &= \mathbf{T} + x_{\Upsilon} - \mathbf{T} x_{\Upsilon} - \mathbf{T} x_{\Upsilon} \\ z &= \mathbf{T} x_{\Upsilon} + \Delta x_{\Upsilon} - x_{\Upsilon} - \mathbf{T} x_{\Delta} \implies z = -\mathbf{T} - \mathbf{T} \mathbf{T} x_{\Upsilon} - x_{\Upsilon} - \mathbf{T} \Delta x_{\Upsilon} \\ &\Rightarrow A = -\mathbf{T} \mathbf{T}. \end{aligned}$$

# ۷ چند قدم سیمپلکس

برنامهریزی خطی زیر را در نظر بگیرید

$$\min \ \mathbf{Y}x_1 + x_{\mathbf{Y}}$$

$$s.t. \ x_1 + x_{\mathbf{Y}} \leq \mathbf{Y}$$

$$x_1 - x_{\mathbf{Y}} \leq \circ$$

$$x_1 \leq 1$$

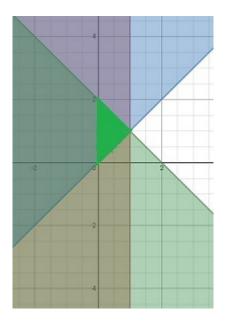
$$x_1, x_{\mathbf{Y}} \geq \circ.$$

- آ) در یک شکل ناحیه شدنی و قیود را مشخص کنید.
- ب) در شکل تمامی جوابهای شدنی پایهای را مشخص کنید.
  - ج) از بین جوابهای شدنی پایهای کدام بهینه هستند؟
- د) برنامهریزی خطی را به صورت یک برنامهریزی خطی به شکل معادلهای بنویسید. متغیرهای جدید را با  $\varepsilon$  نامگذاری کنید.
  - ه) یک تابلو که در آن $x_1 = x_2 = 0$  است را رسم کنید.
  - و) این تابلو معادل کدام نقطه در شکلی است که در قسمت اول رسم کردهاید؟
    - ز) مجموعه پایه را در این تابلو مشخص کنید.
  - ح) میخواهیم یک عملیات لولا را روی تابلو اجرا کنیم. چه انتخابهایی برای اضافه کردن به پایه داریم؟
- ط) متغیر با بیشترین ضریب را به عنوان متغیر لولا انتخاب کنید و عملیات لولا را انجام بدهید. تابلوی جدید را رسم کنید.
  - ى) تابلوى جديد معادل چه پايهاى است؟
  - ک) تابلوی جدید معادل چه نقطهای در شکل است؟
  - ل) در این تابلو چه متغیری را می توانیم به عنوان متغیر لولا به پایه اضافه کنید؟
  - م) هنگام اضافه کردن این متغیر لولا، چه گزینههایی به عنوان پایه بعدی داریم؟
  - ن) كدام يك از پايههاى بعدى بهينه هستند؟ (با توجه به شكل استدلال كنيد.)



۱.۰.۷ پاسخها

آ) مثلث سبز رنگ فضای جواب را نشان میدهد.



ب) جوابهای پایهای شدنی آنهایی هستند که صفر بیشتری دارند: (٥,٥)، (٢,٥) و (١,١).

ج) (۱, ۱) بهینه است زیرا  $x_1 + x_2 = x$  می شود و نسبت به بقیه بزرگ تر است.

د)

$$\max \ \, \mathbf{Y} x_1 + x_1$$

$$s.t. \ x_1 + x_7 + x_7 = 7$$

$$x_1 - x_7 + x_7 = 0$$

$$x_1 + x_0 = 1$$

$$x_1, x_7, x_7, x_7, x_0 \geq 0.$$

$$.S = \{x_{
m Y}, x_{
m Y}, x_{
m D}\}$$
 و

(0

$$\begin{array}{c|ccccc} & p & x_1 & x_2 \\ \hline x_3 & 2 & -1 & -1 \\ x_4 & 0 & -1 & 1 \\ x_5 & 1 & -1 & 0 \\ \hline z & 0 & 2 & 1 \\ \hline \end{array}$$

$$.B = \{ \Upsilon, \Upsilon, \Delta \} \circlearrowleft$$



ح) دو انتخاب  $x_1$  و  $x_2$  چون ضریب هر دو در z مثبت است.

ط)  $x_1$  بیشترین ضریب را دارد:

$$\begin{array}{c|ccccc} & p & x_2 & x_4 \\ \hline x_3 & 2 & -2 & 1 \\ x_1 & 0 & 1 & -1 \\ x_5 & 1 & -1 & 1 \\ \hline z & 0 & 3 & -2 \\ \hline \end{array}$$

$$B = \{\Upsilon, \Upsilon, \Delta\}$$
 (ی

ک) 
$$X = (\circ, \circ, \Upsilon, \circ, \Upsilon)$$
 است.

ل) متغیر xر را باید اضافه کنیم چون تنها متغیر با ضریب مثبت در تابع هدف است.

م) معادله اول و سوم برای x محدودیت ایجاد میکنند یعنی معادلات متناظر با x و x

ن) پایه  $B = \{1, 7, 7\}$  به رویم،  $B = \{1, 7, 7\}$