

تحقیق در عملیات ۱

محمدهادی فروغمنداعرابی پاییز ۱۳۹۹

حل دستگاه تنک ۲

جلسه نوزدهم

نگارنده: آریا رضائیان

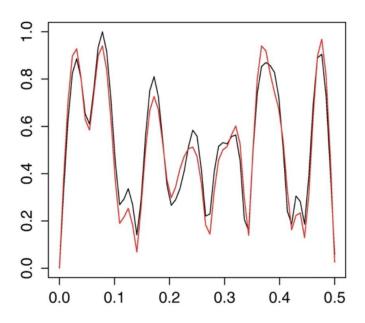
١ تبديل فوريه

ایده اولیه شکل گیری تبدیل فوریه: چه شکل هایی را می توان با توابع سینوسی ساخت ؟

به وضوح می توان نتیجه گرفت همه شکل ها را نمی توان با توابع سینوسی ساخت چون در مضارب عدد پی این توابع صفر می شوند.

$$f(x) = \sum_{n=1}^{\infty} a_n \sin nx$$





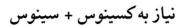
شکل ۱

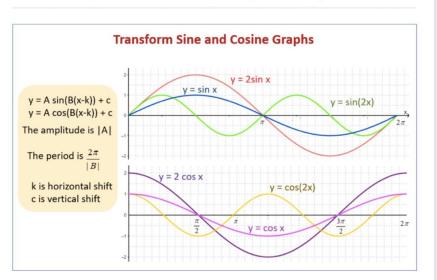
حال مي خواهيم اين سوال را بررسي مي كنم كه با جمع كردن تعدادي توابع سينوسي و كسينوسي چه توابعي را مي توان ساخت ؟

$$f(x) = \sum_{n=1}^{\infty} a_n \sin nx + b_n \cos nx$$

پاسخ فوریه به این سوال این بود که تقریبا همه توابع را می توان با توابع سینوسی و کسینوسی ساخت. یعنی فرکانس ها پایه ای هستند برای تقریبا تمامی توابع.







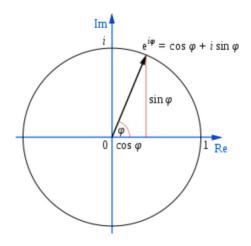
شکل ۲

در واقع تبديل پايه توابع به توابع فركانس را تبديل فوريه مي گويند.

اما نوشتن توابع به صورت جمع تعدادی توابع سینوسی و کسینوسی مطلوب ما نیست. بنابراین سعی می کنیم همه توابع را به صورت جمع توابع مختلط که شامل سینوس و کسینوس هستند، بنویسیم.

$$f(x) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n e^{\frac{-inx}{\Upsilon_{\pi}}}$$

در نتیجه هر نقطه از این تابع ، یک نقطه روی دایره مثلثاتی است که به صورت یک ترکیب خطی از توابع سینوسی و کسینوسی است.



شکل ۳



اما هدف ما در این قسمت بررسی توابع گسسته است که لزوما روی R تعریف نشده اند. به عنوان مثال مي خواهيم توابع به شكل

$$a = (a_{\circ}, a_{1}, a_{7}, a_{7}, ..., a_{n-1})$$

را به توابعی مانند

$$\hat{a} = (\hat{a_0}, \hat{a_1}, \hat{a_7}, \hat{a_7}, \dots, \hat{a_{n-1}})$$

ببریم. که در آن:

$$\hat{a_u} = \frac{1}{n} \sum_{j=0}^{n-1} a_j w^{-uj}$$

به طور خلاصه می توان تبدیل فوریه را این گونه تعریف کرد که اگر بردار a را داشته باشیم ،به وسیله ضرب کردن بردار F در آن ، بردار جدید با پایه های فرکانسی تولید می شود، که در آن:

$$F_{uj} = \frac{1}{n} w^{-uj}$$

۲ کاربردهای تبدیل فوریه

۱.۲ خروچی های تنک

یکی از خاصیت های تبدیل فوریه این است که اگر یک بردار با تعداد زیادی مولفه به آن بدهیم، با نگه داشتن تعداد کمی از آن مولفه ها، خاصیت آن بردار را حفظ می کند.

۲.۲ محاسبه سریع T.۲

در قسمت قبل می دانیم روش بدیهی ضرب کردن بردار F در بردار a از مرتبه a از مرتبه a زمان می گیرد. حالی می توانیم با استفاده از الگوریتم aزمان را به (O(nlogn) کاهش دهیم.

۳.۲ فشرده سازی تصویر

فرض کنید بردار u به طول n که در آن طول n بسیارزیاد است را داریم. می خواهیم با یک تبدیل آن را به بردار Su تبدیل کنیم که در آن Su برداری ىزرگ اما تنک است.

حال اگر می دانستیم قسمت های غیر تنک این بردار کجا واقع شده اند، می توانستیم با ضرب کردن بردار A در آن، صرفا بردار ASu را با طول k ذخیره کنیم(k تعداد مولفه های غیرصفر است)

که در آن k به مراتب از n کوچکتر است .

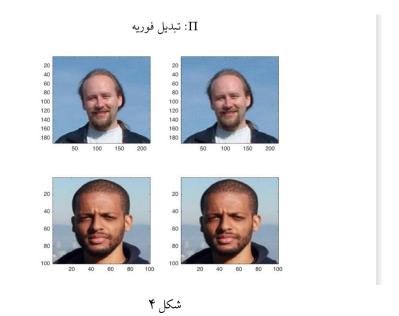
حال برای بازیابی تصویر نیز می توانستیم معکوس تبدیل فوریه را اعمال کنیم و به تعداد n-k به انتهای بردار ASu صفر اضافه کنیم تا تصویر اصلی بازیابی شود.

در نتیجه الگوریتم بازیابی به صورت زیر در می آید:

اریم. ASu بدست می آوریم. n-k بدست می آوریم.

۲ _ جواب: با ضرب کردن معکوس S در q بردار اولیه بازیابی می شود.





۳ ارجاع و منابع

Matousek . Understanding and using linear programming