

Chapitre 4

Réduction des endomorphismes

1. Révisions

1.1. Matrices d'endomorphisme

a) Endomorphisme d'un K-espace vectoriel

- $\mathcal{L}(E), +, \circ, \cdot$ est une algèbre non commutative avec des diviseurs de zéro.
- Son groupe des inversibles est le **groupe linéaire** $GL(E), \circ$

b) Matrice d'un endomorphisme dans une base de E

- $\forall j \in \llbracket 1, n \rrbracket : u(e_j) = \sum_{i=1}^n a_{i,j} e_i$
- $[y = u(x)] \Leftrightarrow [Y = A \times X] \quad \forall j \in \llbracket 1, n \rrbracket : y_i = \sum_{j=1}^n a_{i,j} x_j$

c) Endomorphisme canoniquement associé à une matrice

1.2. Matrice de passage

- $Pass(\mathcal{B}, \mathcal{B}') = M_{\mathcal{B}}(\mathcal{B}')$. Nécessairement $P \in GL_n(K)$.
- Soit $x = \sum_{j=1}^n x_j e_j \in E$ avec $X = M_{\mathcal{B}} x$ et $X' = M_{\mathcal{B}'} x$, alors $X = P \times X'$
- Soit $u \in \mathcal{L}(E)$ avec $M = M_{\mathcal{B}}(u)$ et $M' = M_{\mathcal{B}'}(u)$, alors $M' = P^{-1} M P$

1.3. Matrices semblables

- Définition
- Deux matrices semblables ont même **déterminant** et même **trace** **Démo.**

1.4. Sous-espace stable

a) Définition

b) Endomorphisme induit

c) Matrice dans une base de E adaptée à F

- $M = \begin{pmatrix} A & B \\ 0 & C \end{pmatrix} \quad \boxed{dét(M) = dét(A) \times dét(C)}$
- Généralisations

d) Exemple fondamental : $\boxed{Vect(a) \text{ est stable par } u \Leftrightarrow \exists \lambda \in \mathbb{K} / u(a) = \lambda a}$

e) Propriété

Si deux endomorphismes u et v commutent (i.e. $u \circ v = v \circ u$), alors $\text{Ker}(v)$ et $\text{Im}(v)$ sont stables par u .

Démo.

2. Polynômes d'endomorphismes, de matrices

2.1. Définition

2.2. Morphismes fondamentaux $\Phi : \begin{cases} K[X] \rightarrow \mathcal{L}(E) \\ P \rightarrow P_u \end{cases}$ et $\Psi : \begin{cases} K[X] \rightarrow \mathcal{M}_n(K) \\ P \rightarrow P_M \end{cases}$

2.3. Idéal annulateur et polynômes annulateurs

- Définitions
- Exemples : homothétie, matrice scalaire, projecteur, symétrie

2.4. Polynôme minimal (cas où $\dim(E)$ est finie)

a) Propriété préliminaire

Lemme fondamental : Soit E un espace vectoriel de dimension finie.

Tout endomorphisme $u \in \mathcal{L}(E)$ admet un polynôme annulateur non nul.

Variante matricielle :

toute matrice $A \in \mathcal{M}_n(K)$ admet un polynôme annulateur non nul.

- **Démonstration.**

b) Définition

Définition : Soit E un espace vectoriel de dimension finie.

on appelle **polynôme minimal** de $u \in \mathcal{L}(E)$ (resp. $A \in \mathcal{M}_n(K)$) l'unique polynôme unitaire générateur noté μ_u (resp. μ_A) de l'idéal \mathcal{I}_u (resp. \mathcal{I}_A)

○ Propriétés, exemples.

c) Polynôme minimal d'un endomorphisme et de sa matrice

d) Base de $K[u]$

2.5. Application ; calcul des puissances d'une matrice.

2.6. Exemple fondamental : matrice compagnon (hors-programme)

2.7. Décomposition des noyaux

Lemme de décomposition des noyaux :

Soit $(P_i)_{i=1..r}$ une famille de polynômes deux à deux premiers entre eux.

Si $P = \prod_{i=1}^r P_i$, alors $\boxed{\text{Ker}(P(u)) = \bigoplus_{i=1}^r \text{Ker}(P_i(u))}$

Théorème de décomposition des noyaux :

Soit $(P_i)_{i=1..r}$ une famille de polynômes deux à deux premiers entre eux.

Si $P = \prod_{i=1}^r P_i$ est annulateur de u , alors $\boxed{E = \bigoplus_{i=1}^r \text{Ker}(P_i(u))}$

- **Démonstration du théorème, le lemme étant admis**

3. Éléments propres

3.1. Définitions

- a) Valeurs propres, vecteurs propres, spectre
- b) Exemples
- c) Sous-espace propre

3.2. Propriétés

3.3. Valeurs propres et polynôme minimal

a) Une propriété importante :

Propriété : Soient $P \in \mathbb{K}[X]$, $u \in \mathcal{L}(E)$, $\lambda \in \mathbb{K}$ et $x \in E$.

- Si $\lambda \in Sp_{\mathbb{K}}(u)$, alors $P(\lambda) \in Sp_{\mathbb{K}}(P(u))$

- **Démonstration.**

b) Un théorème essentiel

Théorème : Soit $u \in \mathcal{L}(E)$. Si P est annulateur de u et μ_u le polynôme minimal, alors : $Sp_{\mathbb{K}}(u) \subset Rac_{\mathbb{K}}(P)$ et $Sp_{\mathbb{K}}(u) = Rac_{\mathbb{K}}(\mu_u)$

- **Démonstration**

c) Exemples

3.4. Cas des matrices

- a) Principe et notations
- b) Définitions
- c) Changement de corps

4. Polynôme caractéristique

4.1. Définitions

a) Polynôme caractéristique d'une matrice

Définition, écriture : $\chi_A = X^n - \text{tr}(A)X^{n-1} + \dots + (-1)^n \det(A)$

Exemples : matrice triangulaire, matrice compagnon.

Propriétés :

- ❖ Deux matrices semblables ont même polynôme caractéristique.
- ❖ $\chi_{\iota_A} = \chi_A$

- **Démonstration**

b) Polynôme caractéristique d'un endomorphisme

Définition, propriétés.

Exemples : homothétie, projecteur, symétrie, endomorphisme de rang 1.

c) Cas d'un endomorphisme induit

4.2. Polynôme caractéristique et valeurs propres

a) Racines du polynôme caractéristique

Théorème : Les valeurs propres de u (resp. A) sont les racines de son polynôme caractéristique.

- **Démonstration**

Corollaire : Si E est de dimension n , $\boxed{\text{card}(Sp(u)) \leq n}$

b) Ordre de multiplicité

Définition, exemple : si le polynôme caractéristique est scindé : $\boxed{\text{tr}(u)}$, $\boxed{\det(u)}$

c) Dimension du sous-espace propre et ordre de multiplicité

Théorème : Si λ est valeur propre d'ordre m , alors $1 \leq \dim(E_\lambda) \leq m$

- **Démonstration.**
- Exemple : si λ est valeur propre d'ordre 1, alors $\dim(E_\lambda) = 1$

4.3. Polynôme caractéristique et polynôme minimal

Théorème de Cayley-Hamilton : χ_u est annulateur de u .

- Démonstration admise

Corollaire de Cayley-Hamilton : μ_u divise χ_u

- **Démonstration**

5. Endomorphismes diagonalisables

5.1. Définitions

Propriété : La diagonale de la matrice diagonale est alors constituée des valeurs propres, chacune ayant pour occurrence son ordre de multiplicité.

- **Démonstration**

5.2. Caractérisation de la diagonalisabilité

Proposition : Soit $u \in \mathcal{L}(E)$.

u est diagonalisable.

- $\Leftrightarrow E$ possède une base de vecteurs propres.
- $\Leftrightarrow E$ est la somme directe de ses sous-espaces propres.
- $\Leftrightarrow \sum_{i=1}^r \dim(E_{\lambda_i}) = n$ où $r = \text{card}(Sp(u))$
- $\Leftrightarrow \chi_u$ est scindé et $\forall j \in \llbracket 1, n \rrbracket : \dim(E_{\lambda_j}) = m_j$
(où m_i est l'ordre de multiplicité de λ_i)

- **Démonstration.**

Corollaire : Si χ_u est scindé à racines simples, u est diagonalisable.

- **Démonstration**

5.3. Caractérisation de la diagonalisabilité par le polynôme minimal

- a) Décomposition en projections
- b) Diagonalisabilité et polynôme minimal

Théorème : Soit $u \in \mathcal{L}(E)$. u est diagonalisable si et seulement si son polynôme minimal est scindé à racines simples.

Corollaire : Soit $u \in \mathcal{L}(E)$. u est diagonalisable si et seulement s'il admet un polynôme annulateur scindé à racines simples.

- **Démonstrations.**

6. Endomorphismes trigonalisables

6.1. Définitions

6.2. Caractérisation de la trigonalisabilité

Proposition : Soit $u \in \mathcal{L}(E)$.

u est trigonalisable $\Leftrightarrow \chi_u$ est scindé

\Leftrightarrow Il existe un polynôme annulateur scindé

$\Leftrightarrow \mu_u$ est scindé

- **Démonstration non au programme de colle**

Corollaire :

Tout endomorphisme d'un \mathbb{C} -espace vectoriel E est trigonalisable.

Toute matrice $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ est trigonalisable.

7. Cas particuliers

7.1. Endomorphismes nilpotents

7.2. Endomorphismes à polynôme minimal scindé

- a) Décomposition de E

Théorème

Si $u \in \mathcal{L}(E)$ admet un polynôme minimal scindé $\mu_u = \prod_{i=1}^r (X - \lambda_i)^{\beta_i}$,

alors E est une somme directe $E = \bigoplus_{i=1}^r F_i$ pour laquelle, sur chaque F_i , $u|_{F_i}$ est la somme d'une homothétie et d'un endomorphisme nilpotent.

- Par le corollaire des noyaux, on peut prendre : $F_i = \text{Ker}((u - \lambda_i \text{Id}_E)^{\beta_i})$

- **Démonstrations**

- b) Traduction matricielle