

### 3.3 - Matrices diagonales

Def: Soit  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ .  $A$  est dite diagonale si  $\forall i, j \in \llbracket 1, n \rrbracket$ ,  
 $i \neq j \Rightarrow a_{ij} = 0$ .

Def: Soit  $\mathcal{D}_n(\mathbb{K})$  denote l'ens. des matrices diag. de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ , alors:

$$\mathcal{D}_n(\mathbb{K}) = \mathcal{L}_n^+(\mathbb{K}) \cap \mathcal{L}_n^-(\mathbb{K}).$$

Ex:  $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}$  est diagonale.

Propriétés:

- $\mathcal{D}_n(K)$  est un rev de  $M_n(K)$

- $(\mathcal{D}_n(K), +, \times)$  est un anneau.

$$[I_n \in \mathcal{D}_n(K)]$$

- Une matrice diag. est inv. si elle n'a pas de 0 sur sa diag.

- Si 1 matrice diag. est inv, son inverse est diagonal.

Notation:  $\text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$  est la matrice

$$\begin{pmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \lambda_2 & \\ 0 & & \ddots \\ & & & \lambda_n \end{pmatrix}$$

$$\underline{\text{Prop:}} \quad \text{diag}(\alpha_1 \dots \alpha_n) \times \text{diag}(\beta_1 \dots \beta_n) \\ = \text{diag}(\alpha_1 \beta_1, \dots, \alpha_n \beta_n)$$

$$\text{~ s: } \forall i, \alpha_i \neq 0,$$

$$\left( \text{diag}(\alpha_1 \dots \alpha_n) \right)^{-1} = \text{diag}\left(\frac{1}{\alpha_1}, \dots, \frac{1}{\alpha_n}\right).$$

$$\underline{\text{Prop:}} \quad \mathcal{D}_n(K) = \text{Vect}(\bar{E}_{ii})_{1 \leq i \leq n}$$

$$\dim \mathcal{D}_n(K) = n.$$

$$\underline{\text{Th:}} \quad \text{Grassman:} \quad \mathcal{U}_n(K) = \mathcal{T}_n^+(K) + \mathcal{Z}_n^-(K)$$

$$\underline{\text{ex:}} \quad \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 4 & 6 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 4 & 6 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$n^2 = \frac{n(n+1)}{2} + \frac{n(n+1)}{2} - n.$$

B<sub>3</sub>:  $(\mathcal{D}_n(\mathcal{U}) \cap \mathcal{G}_n(\mathcal{U}), x)$  est 1,5 vps.

$(\mathcal{I}_n^+(\mathcal{U}) \cap \mathcal{G}_n(\mathcal{U}), x)$  aussi.