

# DIVISER POUR RÉGNER

La méthode algorithmique « diviser pour régner » (« *divide and conquer* » en anglais) consiste à ramener la résolution d'un problème dépendant d'un entier  $n$  en un ou plusieurs problèmes identiques portant sur des entiers strictement inférieurs à  $n$ . Le fonctionnement d'un tel algorithme est le suivant :

- on divise le problème en un ou plusieurs sous-problèmes ;
- on résout récursivement les sous-problèmes ;
- on utilise les résultats obtenus pour construire la solution du problème initial.

Nous allons dans ce chapitre étudier plusieurs algorithmes « diviser pour régner ».

## 1 Exponentiation rapide

La version récursive de l'exponentiation rapide est un exemple d'algorithme « diviser pour régner »

```
let rec puissance x n =
  match n with
  | 0 -> 1
  | 1 -> x
  | _ -> if n mod 2 = 0
         then puissance (x*x) (n/2)
         else x * puissance (x*x) (n/2)
;;
```

### 1.1 Terminaison

La fonction termine pour  $n \in \{0, 1\}$ . Pour  $n \geq 2$ ,  $\lfloor \frac{n}{2} \rfloor < n$ , donc la fonction termine pour tout  $n \in \mathbb{N}$ .

### 1.2 Correction

La correction de l'algorithme est assurée par les égalités  $x^0 = 1$ ,  $x^1 = x$ , et pour tout  $k \in \mathbb{N}$ ,  $\begin{cases} x^{2k} = (x^2)^k \\ x^{2k+1} = x(x^2)^k \end{cases}$ .

### 1.3 Complexité

Notons  $c_n$  le nombre de multiplications effectuées lors de l'appel **puissance**  $x$   $n$ . Alors  $c_0 = 0$ ,  $c_1 = 0$  et pour tout  $n \geq 2$ ,  $c_n = c_{\lfloor n/2 \rfloor} + f(n)$  où  $f(n) = 1$  si  $n$  est pair, 2 sinon.

Considérons la suite  $u$  telle que  $u_1 = 0$  et pour tout  $n \geq 2$ ,  $u_n = u_{\lfloor n/2 \rfloor} + 2$ . Alors pour tout  $n \in \mathbb{N}^*$ ,  $c_n \leq u_n$ .

De plus, on peut montrer par récurrence forte que la suite  $u$  est croissante.

Pour tout  $p \in \mathbb{N}$ , posons  $v_p = u_{2^p}$ , alors pour tout  $p \in \mathbb{N}$ ,  $v_{p+1} = v_p + 2$ , donc la suite  $v$  est arithmétique de raison 2 : pour tout  $p \in \mathbb{N}$ ,  $u(2^p) = v_p = 2p$ .

Soit maintenant  $n \in \mathbb{N}^*$  quelconque et  $p = \lfloor \log_2 n \rfloor$ . Alors  $2^p \leq n < 2^{p+1}$ . Comme  $u$  est croissante,  $v_p \leq u_n \leq v_{p+1}$ , donc  $2p \leq u_n < 2p + 2$ .

Par encadrement,  $u_n \sim \log_2 n$ .

Finalement,  $c_n = O(\log n)$ .

**Remarque :** Dans ce cas particulier, on peut être plus précis en considérant l'écriture binaire de  $n$  : si  $n = \underline{b_p \dots b_1 b_0}_2$ , alors  $c_n = c_{\lfloor n/2 \rfloor} + 1 + b_0$  avec  $\lfloor \frac{n}{2} \rfloor = \underline{b_p \dots b_1}_2$ .

On montre donc aisément que  $c_n = p + \sum_{k=0}^{p-1} b_k$ , donc  $p \leq c_n \leq 2p$ , ce qui permet d'affirmer que  $c_n = \Theta(\log n)$  (i.e que  $c_n = O(\log n)$  et  $\log n = O(c_n)$ ).

## 2 Tri fusion

Le tri fusion consiste à partager le tableau ou la liste à trier en deux parties de tailles respectives  $\lfloor \frac{n}{2} \rfloor$  et  $\lceil \frac{n}{2} \rceil$  qu'on trie par un appel récursif, puis à fusionner les deux parties triées.

Comme il n'est pas aisé d'implémenter correctement la fusion en place dans le cas d'un tableau, nous allons étudier cet algorithme de tri sur les listes.

## 2.1 Partage de la liste

### 2.1.1 Implémentation

```
let rec decoupe l =
  match l with
  | [] -> [], []
  | [x] -> [x], []
  | t1::t2::q -> let q1, q2 = decoupe q in
                  t1::q1, t2::q2
;;
```

#### 2.1.2 Terminaison et correction

On peut montrer par récurrence double sur  $n$  que pour toute liste  $l$  de longueur  $n$ , l'appel `decoupe l` termine en effectuant  $n$  appels récursifs, et que cet appel renvoie deux listes  $l_1$  et  $l_2$  de longueurs respectives  $\left\lfloor \frac{n}{2} \right\rfloor$  et  $\left\lceil \frac{n}{2} \right\rceil$ .

#### 2.1.3 Complexité

Chaque appel de la fonction `decoupe` effectue uniquement un nombre borné d'opérations, toutes en temps constant, sauf l'éventuel appel récursif.

Par conséquent, l'exécution de `decoupe l` prend un temps en  $O(n)$ .

## 2.2 Fusion de listes triées

### 2.2.1 Implémentation

```
let rec fusion l1 l2 =
  match (l1, l2) with
  | _, [] -> l1
  | [], _ -> l2
  | t1::q1, t2::q2 -> if t1 < t2
                        then t1::(fusion q1 l2)
                        else t2::(fusion l1 q2)
;;
```

### 2.2.2 Correction

Montrons que pour toutes listes  $l_1$  et  $l_2$  triées par ordre croissant, l'appel `fusion l1 l2` termine et retourne une liste  $l$  triée par ordre croissant dont les éléments sont les mêmes que ceux de  $l_1 @ l_2$  (où  $@$  est l'opérateur de concaténation).

Pour cela, notons pour  $n \in \mathbb{N}$ ,  $P(n)$  l'assertion « pour toutes listes  $l_1$  et  $l_2$  triées par ordre croissant dont la somme des longueurs vaut  $n$ , la fonction `fusion l1 l2` termine et retourne une liste  $l$  triée par ordre croissant dont les éléments sont les mêmes que ceux de  $l_1 @ l_2$  ».

- Montrons  $P(0)$ . Soit  $l_1$  et  $l_2$  deux listes dont la somme des longueurs vaut 0, alors  $l_1$  et  $l_2$  sont vides. Or `fusion [] []` retourne `[]` qui possède les mêmes éléments que `[] @ []` et qui est triée.  $P(0)$  est donc vérifiée.
- Soit  $n \in \mathbb{N}$  quelconque. Supposons que  $P(n)$  est vérifiée et montrons  $P(n+1)$ . Soient  $l_1$  et  $l_2$  deux listes triées par ordre croissant dont la somme des longueurs vaut  $n+1$ .
  - Si  $l_1$  est vide, `fusion l1 l2` retourne  $l_2$ , qui est triée par ordre croissant et possède les mêmes éléments que  $l_1 @ l_2$ .
  - Si  $l_2$  est vide, on a le même résultat.
  - Sinon,  $l_1$  et  $l_2$  sont toutes deux non vides.
    - Ou bien  $t_1 \leq t_2$ , alors `fusion l1 l2` retourne le résultat de l'évaluation de  $t_1 :: \text{fusion } q_1 \ l_2$ . Or  $q_1$  et  $l_2$  sont triées et la somme des longueurs de  $q_1$  et  $l_2$  vaut  $n$ . Par hypothèse de récurrence, `fusion q1 l2` retourne une liste  $l$  triée ayant les mêmes éléments que  $q_1 @ l_2$ . Par conséquent,  $t_1 :: \text{fusion } q_1 \ l_2$  retourne une liste ayant les mêmes éléments que  $t_1 :: q_1 @ l_2$ , donc que  $l_1 @ l_2$ . De plus,  $l_1$  et  $l_2$  sont triées donc  $t_1$  minore tous les éléments de  $q_1$  et  $t_2$  tous ceux de  $l_2$ . Comme de plus  $t_1 \leq t_2$ ,  $t_1$  minore tous les éléments de  $q_1 @ l_2$ , donc de  $l$ , qui est triée. Donc  $t_1 :: l$  est triée. L'appel `fusion l1 l2` termine et retourne une liste triée contenant les mêmes éléments que  $l_1 @ l_2$ .
    - Si  $t_1 > t_2$ , on montre de même que l'appel `fusion l1 l2` termine et retourne une liste triée contenant les mêmes éléments que  $l_1 @ l_2$ .

$P$  est donc héréditaire.

On en déduit que  $P(n)$  est vrai pour tout entier  $n$ .

### 2.2.3 Complexité

À chaque appel de `fusion`, on effectue uniquement un nombre borné d'opérations, qui sont toutes de temps constant, sauf l'appel récursif. On en déduit que la complexité

temporelle de l'exécution de `fusion`  $l_1$   $l_2$  est un  $O(n)$  où  $n$  est la somme des longueurs de  $l_1$  et  $l_2$ .

## 2.3 Tri fusion

### 2.3.1 Implémentation

```
let rec tri_fusion l =
  match l with
  | [] -> []
  | [x] -> [x]
  | _ -> let l1, l2 = decoupe l in
    fusion (tri_fusion l1) (tri_fusion l2)
;;
```

### 2.3.2 Correction

Pour  $n \in \mathbb{N}$ , notons  $P(n)$  l'assertion « Pour une liste  $l$  de  $n$  éléments, `tri_fusion`  $l$  renvoie une liste triée par ordre croissant ayant les mêmes éléments que  $l$  », et raisonnons par récurrence forte sur  $n$ .

- $P(0)$  et  $P(1)$  sont vraies.
- Soit  $n \geq 2$ . Supposons  $P(k)$  vraie pour tout  $k < n$ .  
Soit  $l$  une liste de longueur  $n$ . Notons  $l_1$  et  $l_2$  les deux listes obtenues par l'appel `decoupe`  $l$ . Alors  $l_1$  et  $l_2$  sont respectivement de longueur  $\lceil \frac{n}{2} \rceil$  et  $\lfloor \frac{n}{2} \rfloor$ .

Comme  $n \geq 2$ ,  $n > \lceil \frac{n}{2} \rceil \geq \lfloor \frac{n}{2} \rfloor$ , donc pour  $i \in \{1, 2\}$ , `tri_fusion`  $l_i$  renvoie une liste  $l'_i$  triée ayant les mêmes éléments que  $l_i$ . Par conséquent, la liste renvoyée par `tri_fusion`  $l$  est une liste triée qui possède exactement les mêmes éléments que  $l'_1 @ l'_2$ , donc que  $l$ .

### 2.3.3 Complexité

Notons, pour  $n \in \mathbb{N}$ ,  $C(n)$  le temps de calcul mis dans le pire des cas par `tri_fusion`  $l$  pour une liste  $l$  de longueur  $n$ .

Les opérations effectuées par `tri_fusion` sur une liste  $l$  de longueur  $n \geq 2$  sont un filtrage (en temps constant), un appel à `split`  $l$  en temps  $O(n)$ , un appel à `fusion` sur deux listes  $l'_1$  et  $l'_2$  de longueurs respectives  $\lceil n/2 \rceil$  et  $\lfloor n/2 \rfloor$ , ce qui demande un temps  $O(\lceil n/2 \rceil + \lfloor n/2 \rfloor) = O(n)$ , et deux appels récursifs à `tri_fusion` sur des listes

de longueurs  $\lceil n/2 \rceil$  et  $\lfloor n/2 \rfloor$ , dont les temps de calcul sont donc au plus respectivement  $C(\lceil n/2 \rceil)$  et  $C(\lfloor n/2 \rfloor)$ .

Le temps de calcul de `tri_fusion`  $l$  est donc au plus  $O(n) + C(\lceil n/2 \rceil) + C(\lfloor n/2 \rfloor)$ .

Cette inégalité étant vérifiée pour toute liste de longueur  $n$ , le temps de calcul de `tri_fusion` sur une liste de longueur  $n$  dans le cas le pire vérifie :

$$C(n) \leq C\left(\left\lceil \frac{n}{2} \right\rceil\right) + C\left(\left\lfloor \frac{n}{2} \right\rfloor\right) + O(n)$$

Ou bien on suppose que  $C$  est croissante, ou bien on introduit plutôt  $C'(n)$ , le temps de calcul de `tri_fusion` dans le cas le pire pour une liste de longueur *au plus*  $n$ .

Pour tout  $n \in \mathbb{N}$ ,  $C(n) \leq C'(n) \leq C'(n+1)$ , car pour toute liste de longueur  $n$ , `tri_fusion` met un temps au plus égal à  $C'(n)$  et pour toute liste de longueur au plus  $n$ , `tri_fusion` met un temps au plus  $C'(n+1)$ .

Donc  $C'$  majore  $C$  et est croissante.

De plus, on a :

$$C'(n) \leq C'\left(\left\lceil \frac{n}{2} \right\rceil\right) + C'\left(\left\lfloor \frac{n}{2} \right\rfloor\right) + O(n)$$

Pour  $k \in \mathbb{N}$ , posons  $u_k = C'(2^k)$ .

Alors, à partir d'un certain rang,  $u_k \leq 2u_{k-1} + \alpha 2^k$  où  $\alpha$  est une constante.

On pose alors pour tout  $k \in \mathbb{N}$ ,  $v_k = \frac{u_k}{2^k}$ , de sorte qu'à partir d'un certain rang  $k_0$ ,  $v_k \leq v_{k-1} + \alpha$ , d'où  $v_k - v_{k-1} \leq \alpha$ .

Alors pour tout  $k \geq k_0$ ,  $v_k - v_{k_0} \leq (k - k_0)\alpha$ , donc  $v_k \leq (k - k_0)\alpha + v_{k_0}$ . Par conséquent,  $v_k = O(k)$ , donc  $u_k = O(k2^k)$ .

Soit  $n \in \mathbb{N}^*$  et  $p = \lceil \log_2 n \rceil$ , alors  $C(n) \leq C'(n) \leq C'(2^p)$  avec  $C'(2^p) = u_p = O(p2^p)$ .

Or  $O(\lceil \log_2 n \rceil 2^{\lceil \log_2 n \rceil}) = O(n \log n)$ , donc

$$C(n) = O(n \log n)$$

## 3 Tri par pivot

Ce tri est aussi appelé *tri rapide* (ou *quicksort*), mais ce nom pourrait vous induire en erreur : le tri par pivot, s'il est rapide dans les meilleurs cas, se comporte mal dans le pire des cas.

Ce tri consiste, lorsque la liste  $l$  à trier est assez grande à effectuer les étapes suivantes :

- On choisit dans  $l$  un élément quelconque  $p$ , appelé *pivot*, et on construit deux listes  $l_1$  et  $l_2$  des autres éléments de  $l$  contenant respectivement les éléments inférieurs ou égaux à  $p$  et ceux strictement supérieurs à  $p$ .
- On trie récursivement les deux listes  $l_1$  et  $l_2$ , ce qui donne deux listes triées  $l'_1$  et  $l'_2$ .
- On renvoie la liste  $l'_1 @ (p :: l'_2)$ .

### 3.1 Partition

La fonction `filter` :  $(\text{'a} \rightarrow \text{bool}) \rightarrow \text{'a list} \rightarrow \text{'a list}$  du module `List` prend en argument une fonction  $f : \text{'a} \rightarrow \text{bool}$  et une liste `lst` et renvoie la liste des éléments de `lst` pour lesquelles la fonction  $f$  renvoie `true`. Sa complexité (temporelle et spatiale) est un  $O(n)$ .

On en déduit une fonction `partition` de complexité linéaire :

```
let partition p l =
  let l1 = List.filter (fun x -> x <= p) l in
  let l2 = List.filter (fun x -> x > p) l in
  (l1, l2)
;;
```

## 3.2 Tri par pivot

### 3.2.1 Implémentation

```
let rec quicksort l =
  match l with
  | [] -> []
  | t::q -> let (l1, l2) = partition t q in
             let l1t = quicksort l1 in
             let l2t = quicksort l2 in
             l1t@(t::l2t)
;;
```

### 3.2.2 Complexité

La fonction `partition` est de complexité linéaire, donc il existe deux constantes  $\alpha$  et  $\beta$  telles que pour tout  $p$  et pour toute liste  $l$ , le temps de calcul de `partition p l` est majoré par  $\alpha|l| + \beta$  où  $|l|$  désigne la longueur de la liste  $l$ .

Le temps de calcul de `quicksort l` avec  $l$  non vide de longueur  $n$  est égal à la somme des coûts du partitionnement, des deux appels récursifs, puis de la concaténation, plus quelques coûts en temps constant.

Le coût en temps de la partition est majoré par  $\alpha(n-1) + \beta$ .

Le coût de la concaténation est linéaire par rapport à la taille de  $v_1$ , qui est majorée par  $n-1$  donc il existe deux constantes  $\lambda, \mu$  telles que le coût de la concaténation est majoré par  $\lambda(n-1) + \mu$ .

Finalement, il existe des constantes  $a$  et  $b$  telles que le temps de calcul de `quicksort l` est majoré par  $an + b$  plus le temps de calcul des appels récursifs.

Notons  $N$  le nombre total d'appels à `quicksort` et  $S$  la somme des longueurs des listes sur lesquelles s'effectuent ces appels. Alors le temps de calcul de `quicksort l` est majoré par  $aS + bN$ , donc par  $m(S + N)$  où  $m = \max\{a, b\}$ .

Pour tout  $n \in \mathbb{N}$ , notons  $C(n)$  la valeur de  $S + N$  dans le pire des cas pour une liste de longueur  $n$ .

- $C(0) = 1$ , car si la liste est vide, on réalise un seul appel.
- Soit  $n \in \mathbb{N}^*$ . Alors il existe  $k \in \llbracket 0, n-1 \rrbracket$  tel que  $C(n) \leq C(k) + C(n-1-k) + n + 1$ .

Montrons par récurrence forte que  $C(n) \leq (n+1)^2$ .

- $C(0) \leq (0+1)^2$ .
- Soit  $n \in \mathbb{N}^*$ . On suppose que pour tout  $k \in \llbracket 0, n-1 \rrbracket$ ,  $C(k) \leq (k+1)^2$ . Comme il existe  $k \in \llbracket 0, n-1 \rrbracket$  tel que  $C(n) \leq C(k) + C(n-1-k) + n + 1$ , avec  $k \leq n-1$  et  $n-1-k \leq n-1$ , on en déduit que  $C(n) \leq (k+1)^2 + (n-k)^2 + n + 1$ .

$$\begin{aligned} \text{Or } (k+1)^2 + (n-k)^2 + n + 1 &= k^2 + 2k + 1 + n^2 - 2nk + k^2 + n + 1 \\ &= n^2 + 2n + 1 + 2k^2 + 2k - 2nk - n + 1 \\ &= (n+1)^2 - 2k(n-1-k) - (n-1) \end{aligned}$$

$$\text{donc } C(n) \leq (n+1)^2$$

Par conséquent, la complexité temporelle de `quicksort l` est, dans le pire des cas, en  $O(n^2)$ .

En considérant le cas où la liste est déjà triée, on peut montrer que cette borne est atteinte.

## 4 Exercices

### Exercice 1 (Multiplication de polynômes - Algorithme de Karatsuba)

Soit  $n \in \mathbb{N}^*$ . On représente un polynôme  $P = \sum_{k=0}^{n-1} a_k X^k$  de degré au plus  $n-1$  par un tableau de ses coefficients  $[a_0; \dots; a_{n-1}]$ . On souhaite écrire un algorithme effectuant la multiplication de deux polynômes  $P$  et  $Q$  de degré au plus  $n-1$ .

1. Proposer un algorithme naïf et donner sa complexité.
2. Soit  $m = \left\lceil \frac{n}{2} \right\rceil$ .  $P$  et  $Q$  se décomposent de manière unique en :

$$P = P_0 + P_1 X^m \quad ; \quad Q = Q_0 + Q_1 X^m$$

avec  $P_0, P_1, Q_0, Q_1$  des polynômes de degrés strictement inférieurs à  $m$ .  
Exprimer le produit  $PQ$  en fonction de ces polynômes.

3. Transformer cette expression en une expression qui ne fasse intervenir que trois multiplications de polynômes de degré strictement inférieur à  $m$  (et des multiplications par des puissances de  $X$ ).
4. En déduire un algorithme récursif efficace de produit de polynômes et analyser sa complexité.

### Exercice 2 (Distance minimale entre les points d'un nuage de points)

On se donne un tableau de taille  $n$  contenant des couples de flottants représentant un nuage de points du plan. On souhaite déterminer les deux points les plus proches.

1. Quelle serait la complexité de l'algorithme consistant à considérer tous les couples de points ?

Si le nuage comporte peu de points, on utilisera l'algorithme naïf. Dans le cas contraire, on va appliquer une stratégie « diviser pour régner ». On sépare le nuage de points  $P$  en deux parties  $P_G$  et  $P_D$  approximativement de mêmes tailles autour d'un axe vertical d'équation  $x = \ell$ .

La distance minimale entre deux points de  $P$  est donc atteinte :

- soit entre deux points de  $P_G$  ;
- soit entre deux points de  $P_D$  ;
- soit entre un point de  $P_G$  et un point de  $P_D$ .

On calcule récursivement la distance minimale  $\delta_G$  séparant les points du nuage  $P_G$  et la distance minimale  $\delta_D$  séparant les points du nuage  $P_D$ .

On pose ensuite  $\delta = \min\{\delta_G, \delta_D\}$ .

2. Quelle serait la complexité de l'algorithme si on calcule les distances entre tous les couples de points constitués d'un point de  $P_G$  et d'un point de  $P_D$  ?
3. Montrer que si la distance minimale est atteinte dans le troisième cas, alors elle l'est entre deux points dont les abscisses appartiennent à  $[\ell - \delta, \ell + \delta]$ .  
Notons  $B$  l'ensemble des points de  $P$  dont les abscisses appartiennent à  $[\ell - \delta, \ell + \delta]$ .
4. Soit  $M(x_M, y_M)$  un point de  $B$ . Montrer qu'il existe au plus sept autres points  $N(x, y)$  de  $B$  tels que  $y_M \leq y \leq y_M + \delta$ .

Pour déterminer si deux points de  $B$  sont distants de moins de  $\delta$ , il suffit donc de calculer la distance entre chaque point de  $B$  et les sept suivants par ordonnée croissante.

Pour séparer le nuage en deux, il est préférable que  $P$  soit trié par abscisse croissante, mais pour la dernière étape, il faudrait disposer des points triés par ordonnée croissante. On introduit donc de la redondance : les points de  $P$  seront représentés par deux tableaux  $X$  et  $Y$ , le premier trié par abscisse croissante, le second par ordonnée croissante.

5. Proposer un algorithme et évaluer sa complexité.