

Ex. 14: 1) $F = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3, x=z \right\}$: Fat 1 plan, il faut, il suffit, de donner 2 vect. de F non-

linéaires pour en avoir 1 base: par ex $\left(\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$

$F \oplus G = \mathbb{R}^3$ ss: la concaténation d'1 base de F et d'1 base de G est 1 base de \mathbb{R}^3

ss: $\left(\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right)$ est 1 base de \mathbb{R}^3

ss: $\forall \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3, \exists ! (a, b, c) \in \mathbb{R}^3,$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \underbrace{a \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + b \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}}_{\in F} + \underbrace{c \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}}_{\in G} \quad (*)$$

$$(*) \Leftrightarrow \begin{cases} b+c=x \\ a+c=y \\ b=z \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} a = -x+y+z \\ b=z \\ c = x-z \end{cases}$$

(*) a 1 unique solⁿ, dc $\left(\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}\right)$ est 1 base de \mathbb{R}^3
dc $F \oplus G = \mathbb{R}^3$

2) avec le calcul précédent, si on note p_F^G le projecteur sur F
// à G:

$$\forall \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3, p_F^G \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = (-x+y+z) \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + z \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$
$$= \begin{pmatrix} z \\ -x+y+z \\ z \end{pmatrix}.$$