

2.3: Dim. d'une somme de sev :

Formule de Grassmann: Soit E 1 ev

(de dimension, $\hat{=}$ ∞), F, G 2 sev

de E , F et G de dim finie (p.s. E est de
dim finie, F et G sont automatiquement, ce sera
le cas le + fréquent).

Alors $F+G$ est de dim finie

et :

$$\dim F+G = \dim F + \dim G - \dim F \cap G \quad (A)$$

en particulier, si F et G sont en somme directe, $F \cap G = \{0\}$, donc:

$$\underline{\dim F + G = \dim F + \dim G}$$

d'autre part: d'après la (a), $\dim F + G \leq \dim F + \dim G$

et l'égalité a lieu si F et G sont en somme directe.

Des: démontrons le dernier point; en admettant (*)
 $\dim F \cap G \geq 0$ de avec (*).

$$\dim F + G \leq \dim F + \dim G$$

égalité ssi $F \cap G = 0$

ssi $F \cap G = \{0\}$

ssi F et G sont en somme directe.

Montrons (A):

1) 1^{er} cas: F et G sont en somme directe.

F est de dim finie, soit \mathcal{B} base de F
 G " " " " " \mathcal{C} base de G

On sait que $\mathcal{B} \cup \mathcal{C}$ est une base de $F \oplus G$
car F et G sont en somme directe, dc $F \oplus G$ a

1 base de cardinal fini, de $F+G$ est de
dimension finie, et :

$$\begin{aligned}\dim F+G &= \#(B \cup C) \\ &= \#B + \#C \\ &= \dim F + \dim G.\end{aligned}$$

2) cas général.

$F \cap G$ est un sev de F , et F est de
dimension finie, donc il a 1 supplémentaire dans F .
Soit S un sev de F tel que

$$F \cap G \oplus S = F$$

dc avec le 1^{er} cas :

$$\dim(F \cap G) + \dim S = \dim F$$

dc: $\dim S = \dim F - \dim F \cap G.$

Si on veut à l'eq. $\dim S = \dim(F+G) - \dim G$
c'est gagné.

On sait que c'est le cas si $S \oplus G = F+G$
C'est ce qu'il se passe! Montrons-le.

$$S \cap G = \underbrace{(S \cap F)}_{=S} \cap G \quad \text{car } S \subset F$$

$$= S \cap (F \cap G)$$

$$= \{0\} \quad \text{car } S \text{ et } F \cap G \text{ sont en somme directe.}$$

Le Set G sont en somme directe.

$$\bullet (F \cap G) \subset G$$

$$\text{donc } F + G = \underbrace{(S + F \cap G)}_{= F} + G \\ = S + G$$

(en effet : soit $x \in S + G$,

il existe $y \in S, z \in G$ tq. $x = y + z$

$$\text{dc } x = \underbrace{(y + 0)}_{\in S} + \underbrace{z}_{\in G} \in (S + F \cap G) + G$$

• Soit $x \in (S + F \cap G) + G$, il existe $y \in S, z \in F \cap G$, $t \in G$

$$\text{tq. } x = y + \underbrace{\underbrace{(z + t)}_{\in F}}_{\in F} \in S + F$$

$$d \subset \text{on a b i c} : S \oplus G = F + G$$

$$d \subset \text{al} S + \dim G = \dim F + G$$

$$d \subset : \dim F = \dim F \cap G + \dim G = \dim F + G.$$

□

Ex: On a \sim avec plusieurs méthodes que
 \mathcal{D}_1 et \mathcal{D}_2 st 2 d l s du plan et se
 coupent q u e n 0, al o $\mathcal{D}_1 \oplus \mathcal{D}_2 = \mathbb{R}^2$.

$$N^{\text{ll}} \text{ d l s} : \mathcal{D}_1 \cap \mathcal{D}_2 = \{0\}, d \subset \mathcal{D}_1 \text{ et } \mathcal{D}_2$$

st en somme directe,

$$d \subset : \dim(\mathcal{D}_1 \oplus \mathcal{D}_2) = \dim \mathcal{D}_1 + \dim \mathcal{D}_2 = 2$$

Or $\mathcal{D} \oplus \mathcal{D}_2 \subset \mathbb{R}^2$ et ils ont la même dim,

$$\text{dc} \quad \mathcal{D} \oplus \mathcal{D}_2 = \mathbb{R}^2.$$

• de \hat{n} , on a \mathcal{D} et \mathcal{P} et 1 dte et 1 pln
de \mathbb{R}^3 tq. $\mathcal{D} \not\subset \mathcal{P}$, (vectoriel)
alors $\mathcal{D} \cap \mathcal{P} = \{0\}$,

$$\begin{aligned} \text{dc:} \quad \dim \mathcal{D} \oplus \mathcal{P} &= \dim \mathcal{D} + \dim \mathcal{P} \\ &= 1 + 2 = 3 \\ &= \dim \mathbb{R}^3 \end{aligned}$$

$$\text{dc} \quad \mathcal{D} \oplus \mathcal{P} = \mathbb{R}^3.$$

Prop. 2.3.3: Soit E 1 k-ev
et F et G 2 rev de dim finie de E .

Si $E = F \oplus G$, alors:

1) $F \cap G = \{0\}$

2) $E = F + G$

3) E est de dim finie et $\dim E = \dim F + \dim G$.

[1) et 2): c'est la déf; avec 1) et 2) on a 3)
avec la formule de Grassmann].

Réciproque, si 2 de ces 3 pts st vérifiés,
alors le 3^e pt aussi et $E = F \oplus G$.

Rq : on a plein de méthodes pr \neg . 2 se v sont
supplémentaires

• Analyse / Synthèse pr \neg . tt $a \in E$ s'écrit
de manière unique $\hat{=}$ 1 vect de F + 1 vect de G
→ très trèshible, et quasi : inévitables sur les cas
"moins concrets", ie dès qu'on n'est pas
ds 1 ev. de la finie.

• Déf : $FAG = \{0\}$, $F + G = \bar{E}$

• En d'infinité, on peut aussi utiliser 2.3.3

et on s'a le pt 2) est le + pénible à montrer

car il faut réussir à décomposer 1 él^{te} de E
(une 1 seule).

On préfère montrer 1) et 3).

- On montre qu'une base de F (\cup) une base de G
est une base de E (très efficace aussi).

Dém.: • $E = F \oplus G \Rightarrow 1, 2, 3$: on l'a fait.

• Par déf, 1 et 2 $\Rightarrow E = F \oplus G \Rightarrow 1, 2, 3$

- Supposons 1 et 3: $F \cap G = \{0\}$
et $\dim F + \dim G = \dim E$

$$\text{Or : } \dim F+G = \dim F + \dim G \quad (\underbrace{\dim F \cap G}_{=0})$$

$$\stackrel{3)}{=} \dim E$$

$$\text{Or } F+G \subset E, \text{ dc } F+G = E \text{ et on a 2,} \\ \text{dc avec 1 et 2 : } E = F \oplus G.$$

$$\bullet \text{ Supposons 2 et 3 : } E = F+G \\ \text{et } \dim E = \dim F + \dim G$$

$$\text{Or : } \underbrace{\dim E}_2 = \underbrace{\dim (F+G)}_3 = \underbrace{\dim F + \dim G}_3$$

$$\text{dc : } \dim F \cap G = 0 \text{ et } F \cap G = \{0\} : c'est 1$$

$$\text{dc avec 1 et 2 : } E = F \oplus G. \quad \square$$

Cor: Si E est de dim finie et F est l.s.v.,
tous les supp. de F ont pour dim
 $\dim E - \dim F$.

Demo: Soit S l.s.v. tq. $F \oplus S = E$

Grassmann: $F \cap S = \{0\}$

$$\hookrightarrow \dim F + \dim S = \dim E$$

$$\hookrightarrow \dim S = \dim E - \dim F.$$

Ex: $E = \mathbb{R}^3$, $\mathcal{D} = \text{Vect} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$, $P: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3: x-y+z=0$.

1) Par analyse-synthèse: Soit $x = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3$ et
Analyse

$$y \in \mathcal{D}, z \in \mathcal{P} \quad \text{h.} \quad X = y + z$$

$$y \in \mathcal{D}, \text{ il existe } \lambda \in \mathbb{R} \quad \text{h.} \quad y = \begin{pmatrix} \lambda \\ -\lambda \\ \lambda \end{pmatrix}$$

$$\text{et si:} \quad z = \begin{pmatrix} \lambda \\ y \\ z \end{pmatrix}, \quad 0 - \lambda; \quad \lambda - y + z = 0$$

$$\text{dc:} \quad z = \begin{pmatrix} \lambda \\ \lambda + z \\ z \end{pmatrix}$$

$$\text{dc ra:} \quad X = y + z$$

$$\text{dc:} \quad \begin{cases} a = \lambda + \lambda \\ b = -\lambda + \lambda + z \\ c = \lambda + z \end{cases}$$

$$d_c: \begin{cases} x + y = a \\ 2x + z = a + b & L_1 + L_2 \\ -x + z = -a + c & L_3 - L_1 \end{cases}$$

$$d_c: \begin{cases} x + y = a \\ 2x + z = a + b \\ z = \frac{1}{3}(-a + b + 2c) & 2L_3 + L_1 \end{cases}$$

$$d_c: \quad x = \frac{1}{2}(a + b - z) = \frac{1}{6}(4a + 2b - 2c) \\ = \frac{1}{3}(2a + b - c)$$

$$\text{et } y = x + z = \frac{1}{3}(a + 2b + c).$$

$$\text{et } \lambda = a - x = \frac{1}{3}(a - b + c)$$

d'où l'unicité de x, y, z , de Y et Z .

donc: \mathcal{D} et \mathcal{P} sont en somme directe.

Synthese: Soit $X = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3$.

$$\text{Posons } Y = \frac{1}{3}(a - b + c) \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \in \mathcal{D}$$

$$\text{et } Z = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 2a + b - c \\ (2a + b - c) + (-a + b + 2c) \\ -a + b + 2c \end{pmatrix} \in \mathcal{P}$$

car la 2nd coord
= $1x + 3x =$

et enfin: $X = Y + Z$ (à vérifier).

donc: $\mathbb{R}^3 = \mathcal{P} + \mathcal{D}$.

cc: $\mathbb{R}^3 = \mathcal{P} \oplus \mathcal{D}$.

2) déf: on se rend compte que pour n_1 .

$\mathbb{R}^3 = \mathcal{P} + \mathcal{D}$, on doit faire l'analyse précédente pour trouver γ et z : autant faire la méthode 1.

3) M₁. $\mathcal{P} \cap \mathcal{D} = \{0\}$ et $\dim \mathcal{P} + \dim \mathcal{D} = 3$.

Soit $X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathcal{P} \cap \mathcal{D}$. De $x - y + z = 0 \Rightarrow$
car $X \in \mathcal{P}$

et \exists existe $\lambda \in \mathbb{R}$ t. $X = \lambda \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$

dc $x = \lambda, y = -\lambda, z = \lambda$

dc $0 = x - y + z = 4\lambda$ dc $\lambda = 0$, dc $X = 0$

et $P \cap D = \{0\}$.

Évidemment, dc $D = 1$

et dc $P = 2$ car on sait que P est 1 plan.

dc $P \oplus D = \mathbb{R}^3$.

[cette méthode est sup + rapide que la méthode 1, par

contre elle ne donne pas la valeur de y et z

si: $y = y + z$.

Si on veut juste $\mathbb{R}^3 = P \oplus D$: pas de pb.

Si on a besoin des expr. de y et z

(ex. typique: donner l'expression de la
projection de D sur P)

abs. autant faire 1) ---]

4) Donner 1 base de P , 1 base de D et reg.
c'est 1 base de \mathbb{R}^3 .

base de $D = \left(\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$.

$$x - y + z = 0 \Leftrightarrow \begin{cases} x = z \\ y = x + z \\ z = z \end{cases}$$

$$\mathcal{L} \quad \mathcal{P} = \text{vect} \left(\underbrace{\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}}_{\text{Libre car échelon-é}} \right)$$

$$1 \text{ base de } \mathcal{P} \text{ est } \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right).$$

$$\text{vect} \left(\underbrace{\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}}_{= \mathcal{B}}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right) = \text{vect} \left(\begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$$

$C_1 \leftarrow C_1 - C_2 + 2C_3$

à l'init
directe

$$\mathcal{L} \quad \left(\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right) = \mathbb{R}^3 \quad \text{est une base de } \mathbb{R}^3.$$

détaillons :

$\mathcal{F} = \left(\begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$ est libre car élab-ée,
or elle a 3 vect, et $\dim \mathbb{R}^3 = 3$, d'où avec
1.4.9, c'est 1 base de \mathbb{R}^3 .

dc : Vect $\mathcal{F} = \mathbb{R}^3$.

dc : Vect $\mathcal{B} = \text{Vect } \mathcal{F} = \mathbb{R}^3$

dc \mathcal{B} est génératrice, or elle a 3 vect
et $\dim \mathbb{R}^3 = 3$, dc c'est 1 base.

\square : l'ordonnée \vdash prouve que :

5: (e_1, \dots, e_n) est 1 famille de n vect.

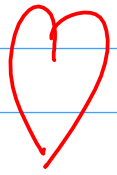
et $\text{Vect}(e_1, \dots, e_n) = \text{Vect}(f_1, \dots, f_n)$

et (f_1, \dots, f_n) est 1 famille libre de n vect,

alors (e_1, \dots, e_n) est libre.

(indice: mg (e_1, \dots, e_n) et (f_1, \dots, f_n)

At 2 bases de $\text{Vect}(e_1, \dots, e_n)$.)



est

très

est.

Prop. 2.3.6: et Grassmann avec \wedge rev?

généralisation partielle:

Si E est \wedge k-ev et F_1, \dots, F_n st des rev
de dim finie, alors:

$F_1 + \dots + F_n$ est de dim finie et:

$$\dim(F_1 + \dots + F_n) \leq \sum_{i=1}^n \dim(F_i) \quad (\text{style } i, tr.)$$

avec égalité si les F_i sont en somme directe.

Démo: $\forall \alpha \in \cancel{\mathbb{N}}^*$, (H_n) : si F_1, \dots, F_n rev \dots
 \dots l'incr. \dots
 $\mathbb{N} \setminus \{0, 1\}$

- ~~pour $n=1$~~ : $\dim F_1 \leq \dim F_1$: oui
"F₁ en forme directe" : "oui"

- pour $n=2$: c'est 1 cas de 2.3.1.

- soit $n \geq 2$ et (H_n) est vraie.

Soit F_1, \dots, F_{n+1} des rev. de E .

$$\dim (F_1 + \dots + F_n + F_{n+1}) = \dim \left(\underbrace{(F_1 + \dots + F_n)}_{= F} + F_{n+1} \right)$$

$$\stackrel{G.}{=} \dim F + \dim F_{n+1} - \dim F \cap F_{n+1} \quad (*)$$

$$\leq \dim F + \dim F_{n+1}$$

$$\hookrightarrow \leq_{\text{h.f.e.}} \underbrace{\left(\sum_{i=1}^n \dim F_i \right)}_{\geq \dim F} + \dim F_{n+1} \quad (\#)$$

$$\leq \sum_{i=1}^{n+1} \dim F_i.$$

avec (*) et (#) on égalité

$$\text{ssi: } \begin{cases} \dim F \cap F_{n+1} = 0 & (*) \\ \dim F = \sum_{i=1}^n \dim F_i & (\#) \end{cases}$$

$$\text{ssi: } \begin{cases} F \text{ et } F_{n+1} \text{ sont en somme directe} \\ \text{les } F_i (i \leq n) \text{ sont en somme directe} \end{cases}$$

ss: $F_1 \dots F_{n+1}$ at n sommest
de om (H_{n+1}) .

cf. 2.3.25 at 2.23.26

de chap. XVII.