

Metoda największego spadku dla macierzy wstęgowej

Tomasz Chwiej

12 marca 2018

Zadanie polega na rozwiązaniu układu równań liniowych $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$ metodą największego spadku.

1 Zadania do wykonania:

1. Utworzyć macierz układu o wymiarze $n = 1000$ i wypełnić jej elementy zgodnie z poniższą formułą:

$$\begin{aligned} A[i][j] &= \frac{1}{1 + |i - j|}, \quad \text{gdy } |i - j| \leq m, \quad i, j = 0, \dots, n - 1 \\ A[i][j] &= 0, \quad \text{gdy } |i - j| > m \end{aligned}$$

Przyjąć $m = 5$

2. Utworzyć wektor wyrazów wolnych \mathbf{b} . Jego elementy wypełnić następująco:

$$b[i] = i, \quad i = 0, \dots, n - 1 \quad (1)$$

3. Zaprogramować metodę największego spadku do rozwiązania układu równań liniowych:

```
inicjalizacja :      b, x
do{
    rk = b - Axk
    αk =  $\frac{\mathbf{r}_k^T \mathbf{r}_k}{\mathbf{r}_k^T A \mathbf{r}_k}$ 
    xk+1 = xk + αkrk
}while( $\|\mathbf{r}_k\|_2 > 10^{-6}$ )
```

gdzie: k -numer iteracji, \mathbf{x}_k to aktualne przybliżenie wektora rozwiązań a \mathbf{r}_k jest wektorem reszt.

4. Rozwiązać zdefiniowany powyżej układ równań przy użyciu metody największego spadku dla dwóch wektorów startowych \mathbf{x}_0 tj. dla: a) $\mathbf{x}_0 = 0$, b) $\mathbf{x}_0 = 1$ (czy postać wektora startowego wpływa na liczbę iteracji?).

W każdej iteracji należy zapisać do pliku: aktualny numer iteracji (k), wartość normy euklidesowej wektora reszt ($\|\mathbf{r}_k\|_2 = \sqrt{\mathbf{r}_k^T \mathbf{r}_k}$), wartość α_k , wartość normy euklidesowej wektora rozwiązań ($\|\mathbf{x}_k\|_2 = \sqrt{\mathbf{x}_k^T \mathbf{x}_k}$). Przyjąć **jeden** z poniższych warunków zakończenia iteracji:

- a) $\sqrt{\mathbf{r}_k^T \mathbf{r}_k} < 10^{-3}$ gdy obliczenia są prowadzone w **pojedynczej precyzji**

- b) $\sqrt{\mathbf{r}_k^T \mathbf{r}_k} < 10^{-6}$ gdy obliczenia prowadzone są w [podwójnej precyzji](#)
5. Sporządzić wykresy: $\|\mathbf{x}_k\|_2 = f(k)$ oraz $\|\mathbf{r}_k\|_2 = f(k)$, gdzie: k - numer iteracji. Dla $\|\mathbf{r}_k\|_2$ przyjąć skalę logarytmiczną (polecenie `set logscale y` w Gnuplocie)
 6. W domu proszę rozwiązać powyższy układ równań $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$ metodą eliminacji zupełnej.
 7. W sprawozdaniu proszę przeanalizować rozwiązanie oraz porównać wydajności obu metod (największego spadku i eliminacji zupełnej) - wydajniejsza metoda działa oczywiście szybciej. Z czego wynika tak duża różnica w wydajności? Odpowiedź proszę uzasadnić bazując na liczbie wykonywanych operacji. **Dla chętnych: Jaki czas jest potrzebny na rozwiązanie układu przy użyciu obu metod, gdy $n = 10^4$? Co z zajętością pamięci (macierz układu)?**

2 Uwagi praktyczne:

- funkcję `max(x,y)` można zdefiniować jako makro

```
#define max(X,Y) ((X)>(Y)? (X):(Y))
```

- funkcję `min(x,y)` można zdefiniować jako makro

```
#define min(X,Y) ((X)<(Y)? (X):(Y))
```

- funkcję `abs(i-j)` można zdefiniować jako makro

```
#define abs(X) ((X)>0? (X):- (X))
```

- Aby wyznaczyć czas wykonania części kodu należy: a) dołączyć plik nagłówkowy **time.h**, b) użyć dwukrotnie funkcji `time(time_t *t)`, która zwraca aktualny czas, c) różnicę dwóch czasów t_2 i t_1 wyznaczyć przy użyciu funkcji `difftime(t2,t1)`. W skrócie wyglądałoby to tak:

```
#include <time.h>
int main(){

    time_t t1,t2;
    double t21;

    time(&t1);           //start
    gaussj(a,n,x,1);
    time(&t2);           //koniec
    t21=difftime(t2,t1); //roznica daje czas wykonania
}
```

- Mnożenie $\mathbf{y} = A\mathbf{x}$ w przypadku symetrycznej macierzy wstęgowej o liczbie $2m + 1$ przekątnych można zrealizować następująco:

```
for(i=0;i<n;i++){
    jmin=max(0,i-m);
    jmax=min(i+m,n-1);
    y[i]=0;
    for(j=jmin;j<=jmax;j++)y[i]+=A[i][j]*x[j];
}
```