

Introducción a Matlab

2º de II e ITIS
Curso 06/07

Marta Penas Centeno

Matrices (I)

- Creación de matrices:
 - `M1 = [1 2 3; 4 5 6]`
 - `M2 = 2 * ones(2,3); M3 = 1 + zeros(3,2)`
 - `v1 = 1:10; v2 = 0:0.1:0.9;`
- Dimensiones de una matriz:
 - `[filas columnas] = size(M1)`
 - `longitud = length(v1)`

Matrices (II)

- Operaciones entre matrices:
 - $M1 + M2$; $M1 - M2$; $M1 * M3$;
 - $M1 / M2 = M1 * \text{inv}(M2)$;
 - $M1 \setminus M2 = \text{inv}(M1) * M2$;
- Operaciones elemento a elemento:
 - $M1 .* M2$; $M1 ./ M2$; $M1 .\setminus M2$; $M1 .^M2$

Matrices (III)

- Operaciones matriz – escalar:
 - $M1.^2$; $M1 * 2$
- Trasponer una matriz:
 - $M4 = M1'$
- Submatrices:
 - $M7 = M1(1:2,2:3)$
 - $M8 = M1(2,1:3)$
- Más información: `help ops`, `help elmat`

Lenguaje de programación (I)

- Sentencia IF:
IF expresion
sentencias
ELSEIF expresion
sentencias
ELSE
sentencias
END

Lenguaje de programación (II)

- Sentencia FOR:

FOR variable = expresion,
sentencias

END;

- Ejemplo:

FOR I = 1:0.5:N,

FOR J = 1:N,

sentencias

END

END

Lenguaje de programación (IV)

- Sentencia WHILE:
 WHILE expresion,
 sentencias
 END

Lenguaje de programación (V)

- Sentencia SWITCH:

SWITCH switch_expr

CASE case_expr,

sentencias

CASE {case_expr1, case_expr2,...}

sentencias

OTHERWISE

sentencias

END

Entrada/Salida de datos (I)

- Llamada a funciones:
 - Fichero funcion.m en directorio actual
 - Prompt de matlab:
`result = funcion(param)`

Entrada/Salida de datos (II)

- Ejemplo:

- media.m:

```
function md = media(x);
```

```
    n = length(x);
```

```
    md = sum(x)/n;
```

- Matlab:

```
x = 10 * rand(1,10);
```

```
med = media(x);
```

Entrada/Salida de datos (III)

- Acceso a ficheros:
 - fopen: `fid = fopen(filename,permission);`
 - `fid1 = fopen('input.txt','r');`
 - `fid2 = fopen('output.txt','w');`
 - fclose: `st = fclose(fid);`
 - devuelve 0 si éxito y -1 si fallo.

Entrada/Salida de datos (IV)

- Acceso a ficheros:
 - fread: `A = fread(fid[,size[,precision]])`
size: N, inf, [M,N].
precision: int8,uint32,double, char, long...
 - fscanf: `[A,count] = fscanf(fid,format,size)`
format: '%s', '%5d', '%f'.
count: número de elementos que se han leído.

Entrada/Salida de datos (V)

- Acceso a ficheros:
 - fwrite: `count = fwrite(fid,A,precision)`
 - Los datos se escriben por columnas
 - fprintf: `count = fprintf(fid, format,A)`
 - `\n`, `\t`...

Entrada/salida de datos (VI)

- Imágenes:
 - Leer una imagen: `IM = imread('fichero.ext');`
Escala de grises: `size(IM) => filas, columnas`
Color: `size(IM) => filas, columnas, 3`
Tipos de ficheros: `pgm, ppm, gif, png...`
 - Salvar una imagen: `imwrite(IM, 'fichero.ext');`
 - Mostrar una imagen por pantalla: `imshow(IM);`

Gráficas (I)

- Funciones de una variable:

```
x = 0:0.05:3*pi;
```

```
y = sin(x);
```

```
plot(x,y,'b-');
```

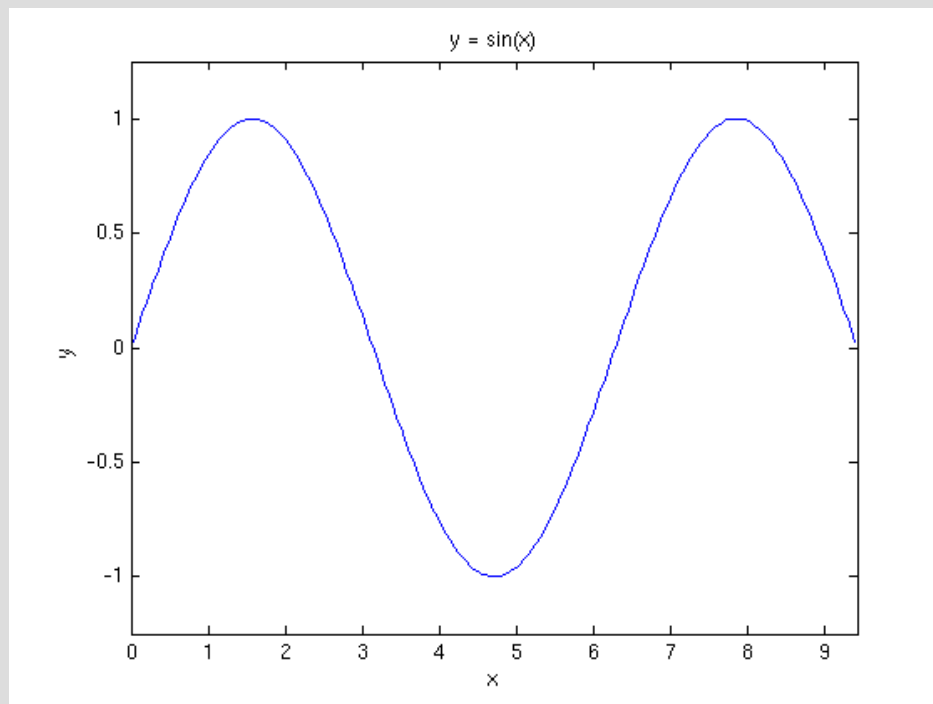
- General:

```
– title('y = sin(x)');
```

```
– xlabel('x'); ylabel('y');
```

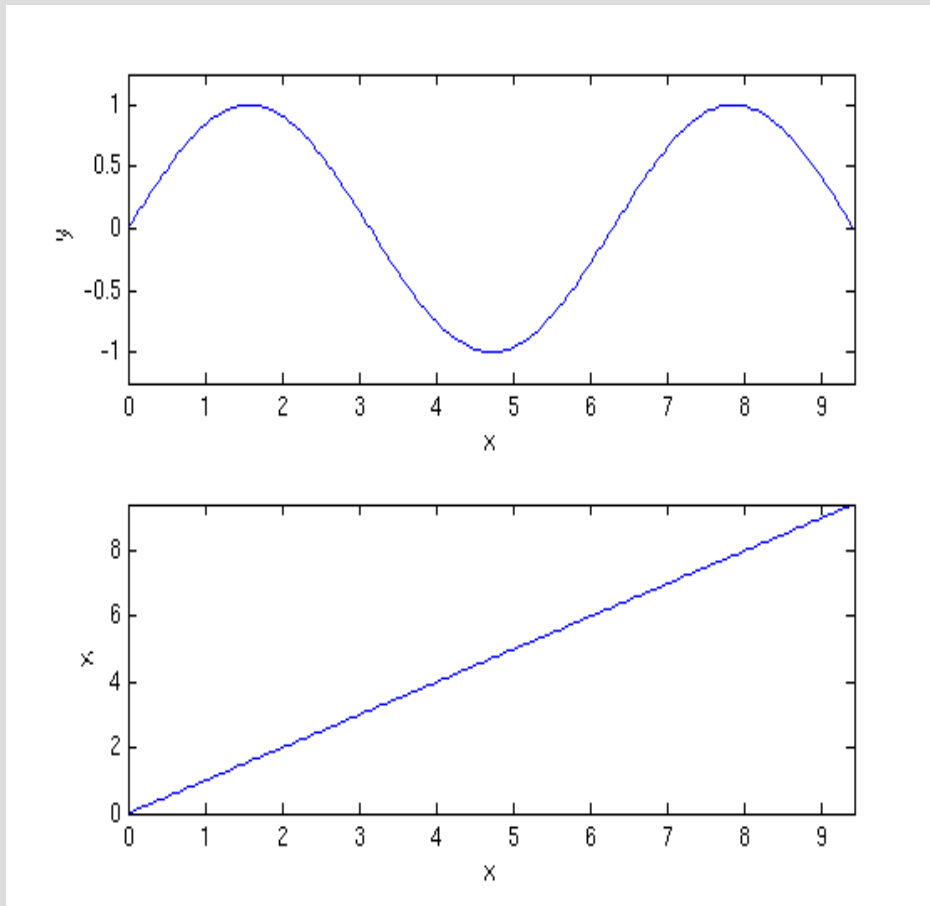
```
– axis([0 3*pi -1.25 1.25]);
```

Gráficas (II)



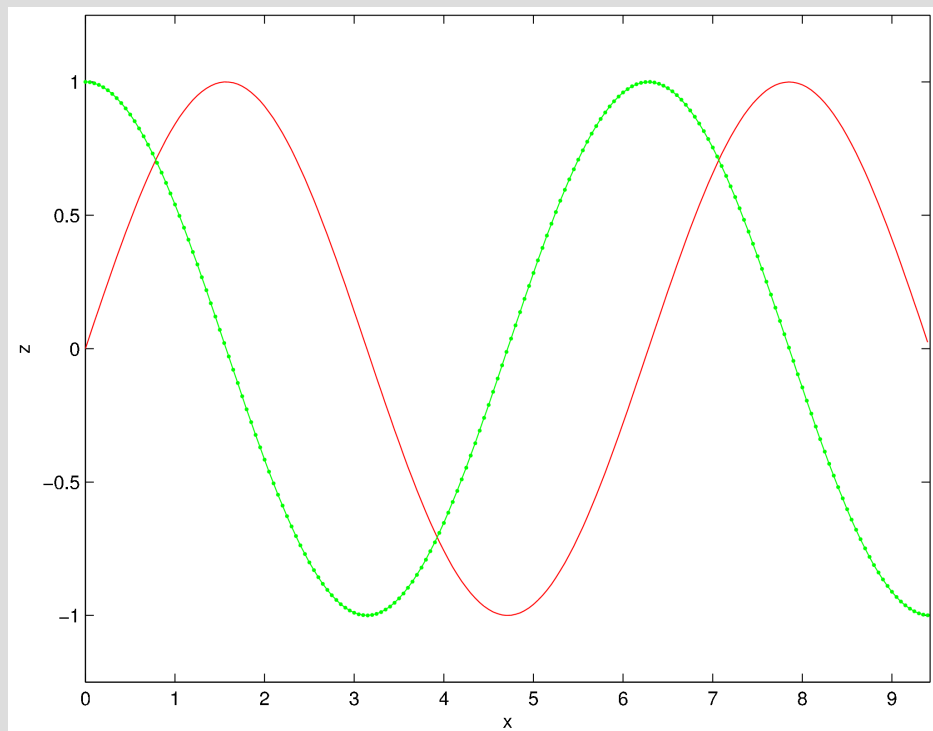
- Salvar la gráfica:
 - `print -dpng sin`
 - `print(h,'-dpng','sin')`

Gráficas (III)



- Subgráficas:
subplot(2,1,1);
plot(x,y);
axis([0 3*pi -1.25 1.25]);
xlabel('x'); ylabel('y')
subplot(2,1,2);
plot(x,x);
axis([0 3*pi 0 3*pi]);
xlabel('x'); ylabel('x')

Gráficas (IV)



- Superposición:

```
plot(x,y,'r-');
```

```
axis([0 3*pi -1.25 1.25]);
```

```
xlabel('x'); ylabel('y');
```

```
hold on
```

```
z = cos(x);
```

```
plot(x,z,'g.-');
```

```
axis([0 3*pi -1.25 1.25]);
```

```
xlabel('x'); ylabel('z');
```

```
hold off;
```

Gráficas (V)

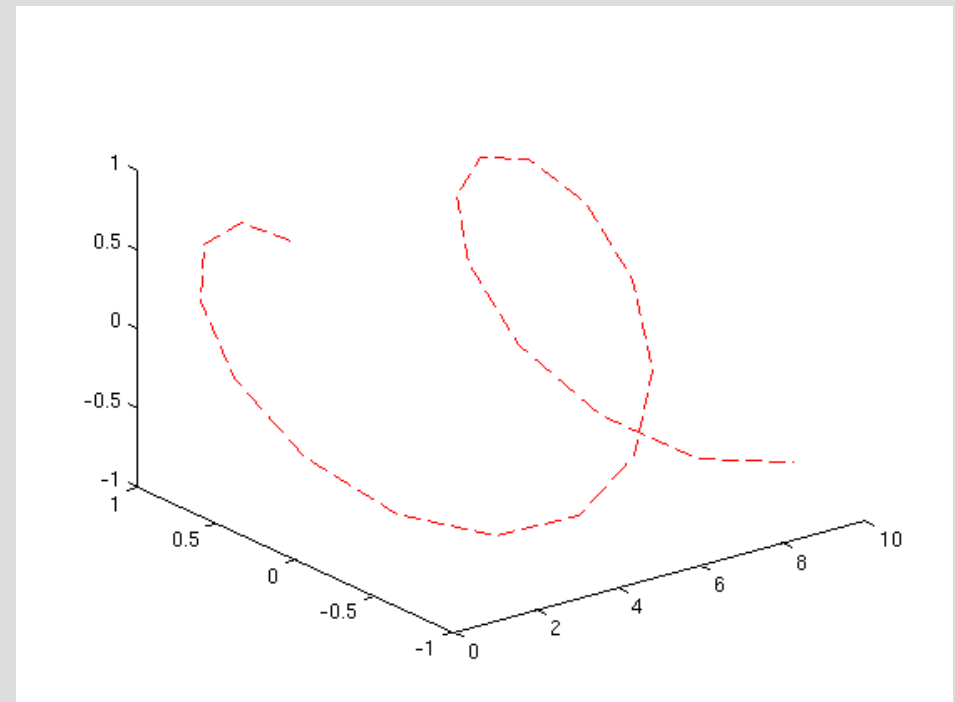
- Funciones de dos variables:

`x = 0:0.5:10;`

`y = sin(x);`

`z = cos(x);`

`plot3(x,y,z,'r--');`



Gráficas (VI)

- Funciones de 2 variables:

```
x = -2:0.2:2;
```

```
y = -2:0.2:2;
```

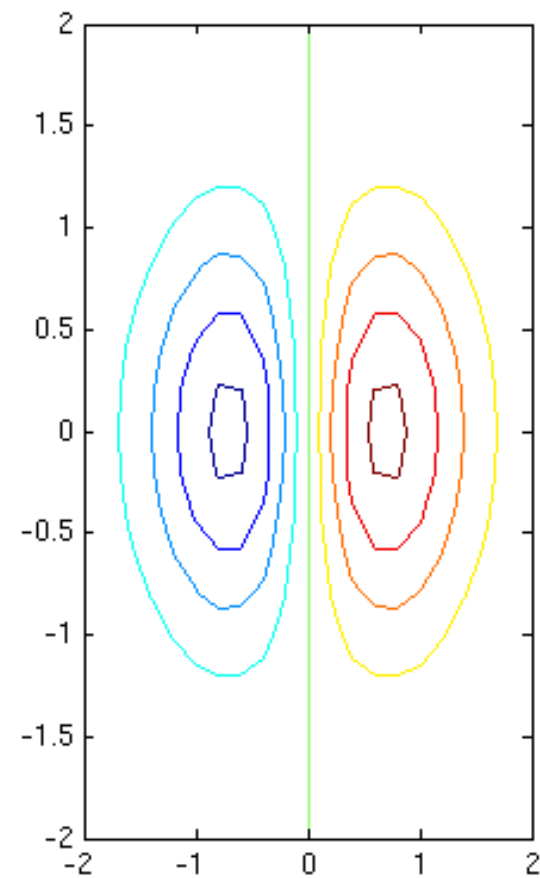
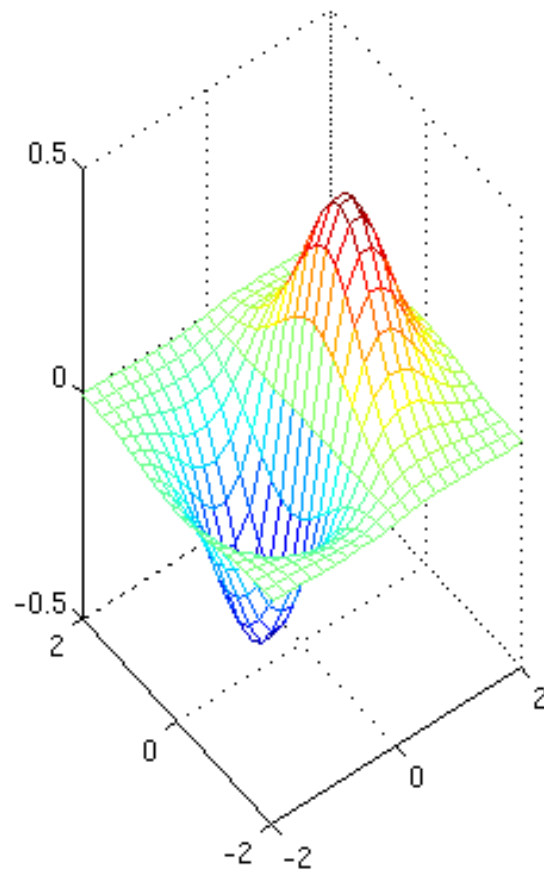
```
[X,Y] = meshgrid(x,y);
```

```
Z = X .* exp(-X.^2 - Y.^2);
```

```
subplot(1,2,1);mesh(X,Y,Z);
```

```
subplot(1,2,2);contour(X,Y;Z);
```

Gráficas (VII)



Ejercicios MATLAB

2º Curso de II e ITIS
Curso 06/07

Marta Penas Centeno

Ejercicios con Matrices

- `M1 = [1 2 3; 4 5 6; 7 8 9];`
- `M2 = 2 * ones(3,3);`
`M1 + M2, M1 - M2, M1 * M2, M1 / M2, M1 \ M2,`
`M1 .* M2, M1 ./ M2, M1 .\ M2`

`M1^2, M1.^2`

Graficos 2D

- Dibujar la funcion ' $y = x * \exp(x^2)$ ' con x variando entre -5 y 5 a intervalos de 0.01. Salvar el resultado como grafica1.png.
- Dibujar en una sola ventana con dos subventanas las funciones ' $y = \sin(x)$ ' y ' $z = \cos(x)$ ' con x variando entre -5 y 5 a intervalos de 0.01. La primera en líneas rojas continuas, la segunda en lineas azules discontinuas.

Gráficos 3D

- Dibujar la función $z = \sin(x) + \cos(y)$ donde x e y varían entre -5 y 5 a intervalos de 0.05.
 - Usar las funciones mesh, contour y plot3.

Neural Networks Toolbox

2º Curso de II e ITIS
Curso 06/07

Marta Penas Centeno

Funciones generales

- Error cuadrático medio:
 - `mse(salida_deseada – salida obtenida);`
- Máxima velocidad de aprendizaje:
 - `maxlinlr(P [, 'bias']);`
 - P es una matriz, cada columna de P es un vector de entrada
 - $P = [e_{11} \ e_{12}; e_{21} \ e_{22}]$
 - $E1 = [e_{11}; e_{21}]$
 - $E2 = [e_{12}; e_{22}]$

Regla delta (Widrow-Hoff)

- $dW = \text{learnwh}(W, P, [], [], [], T, E, [], [], [], LP, []);$
 - W: matriz de pesos, cada fila representa los pesos de un elemento de procesamiento ($S \times R$).
 - P: matriz de entrada, cada columna representa un vector de entrada ($R \times Q$).
 - T: matriz de salidas deseadas, una salida deseada por columna ($S \times Q$).
 - E: matriz de errores, un error por columna ($S \times Q$).
 - LP: parámetros de aprendizaje.
 - LP.lr = learning rate
 - LP.mc = momentum constant
 - LP.dr = decay rate
 - dW: incremento de los pesos ($S \times R$).

Creación de una red adaline

- `NET = NEWLIN(PR,S,ID,LR);`
 - PR: matriz con valores max y min que puede tomar una entrada.
`PR = [min1 max1; min2 max2; min3 max3]`
 - S: número de elementos de procesado.
 - ID: retardo de la entrada, por defecto [0].
 - LR = learning rate.
 - NET: red adaline
 - `NET.biasConnect` `NET.IW{1,1}`
 - `NET.trainParam.epochs` `NET.b{1,1}`
 - `NET.trainParam.goal` `NET.inputWeights{1,1}.learnParam.lr`

Entrenamiento estático (I)

- `[net,TR,Y,E] = train(NET,P,T)`
 - NET: red a entrenar.
 - P: vectores de entrada.
 - T: salidas deseadas.
 - net: red entrenada.
 - TR: training record (iteración + error)
 - Y: salida de la red
 - E: errores de la red

Entrenamiento estático (II)

- Dados los vectores de entrada $E1 = [e11 \ e12]$, $E2 = [e21 \ e22]$ con sus salidas deseadas $T1$ y $T2$.
- Entrada a la estructura:
 - Matriz donde cada columna es un vector de entrada:
 $P = [e11 \ e21; e12 \ e22]$.
 - *Cell array* con un vector columna en cada posición:
 $P = \{[e11; e12] \ [e21; e22]\}$
- Salida deseada:
 - Vector: $T = [T1 \ T2];$
 - Cell array: $T = \{T1 \ T2\}$

Ejecución estática

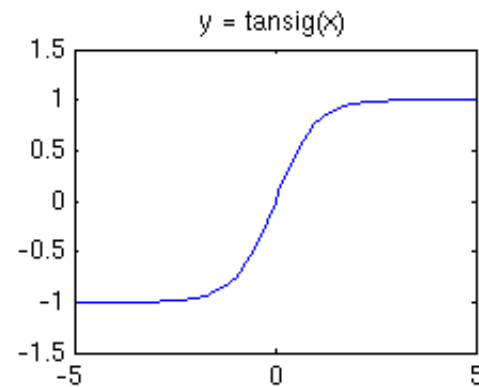
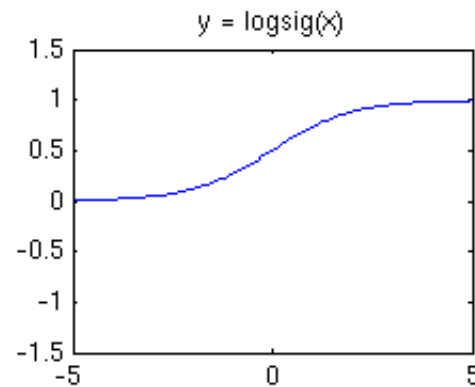
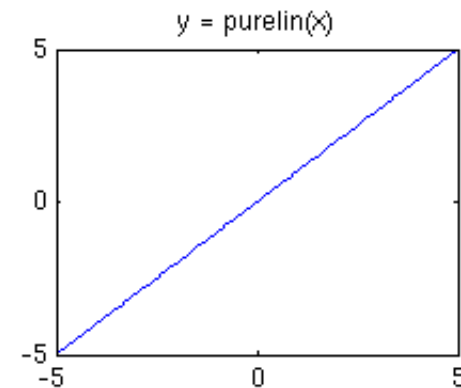
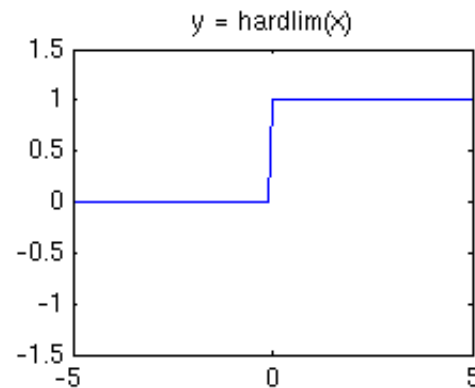
- $[Y[, E]] = \text{sim}(\text{NET}, P[, T]);$
 - NET: red ya entrenada.
 - P: vectores de entrada.
 - T: las salidas deseadas.
 - Y: salidas obtenidas.
 - E: errores.
 - Más información: `help network/sim`.

Entrenamiento adaptativo

- `[net,Y,E,Pf,tr] = adapt(NET,P,T,Pi);`
 - NET: red a entrenar.
 - NET.adaptParam.passes.
 - P: vectores de entrada.
 - T: las salidas deseadas.
 - net: red ya entrenada.
 - Y: salidas obtenidas.
 - E: errores obtenidos.

Funciones de transferencia

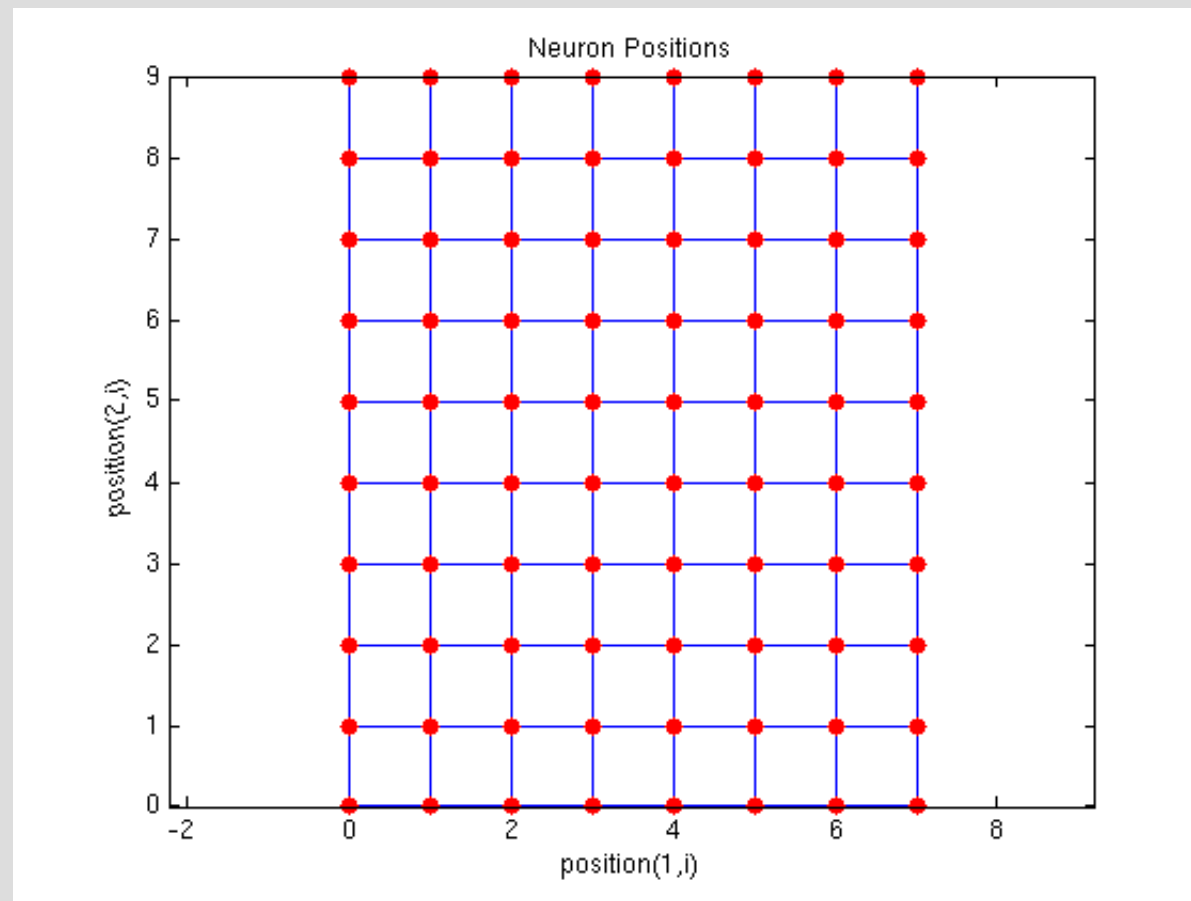
- `net.layers{1,1}.transferFcn = 'funcion'`



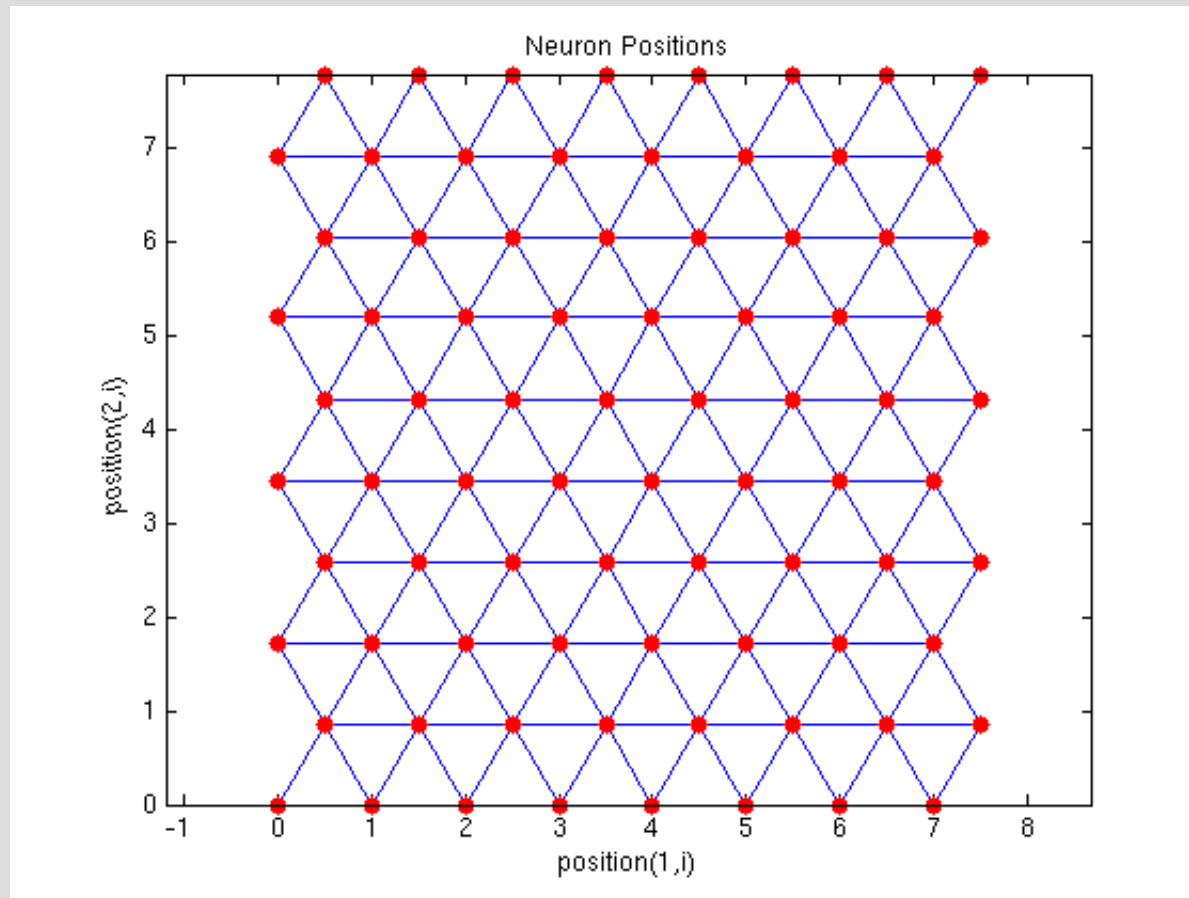
Creación de un SOM

- `NET = NEWSOM(PR,[D1,D2,...],TFCN);`
 - PR: matriz con los valores max y min de cada entrada.
 - Di: dimensión de la i-ésima capa [10 10].
 - TFCN: función de topología (hextop / gridtop / randtop).
 - NET: red SOM
 - `NET.trainParam.goal`
 - `NET.trainParam.epochs`
 - `NET.trainParam.show`

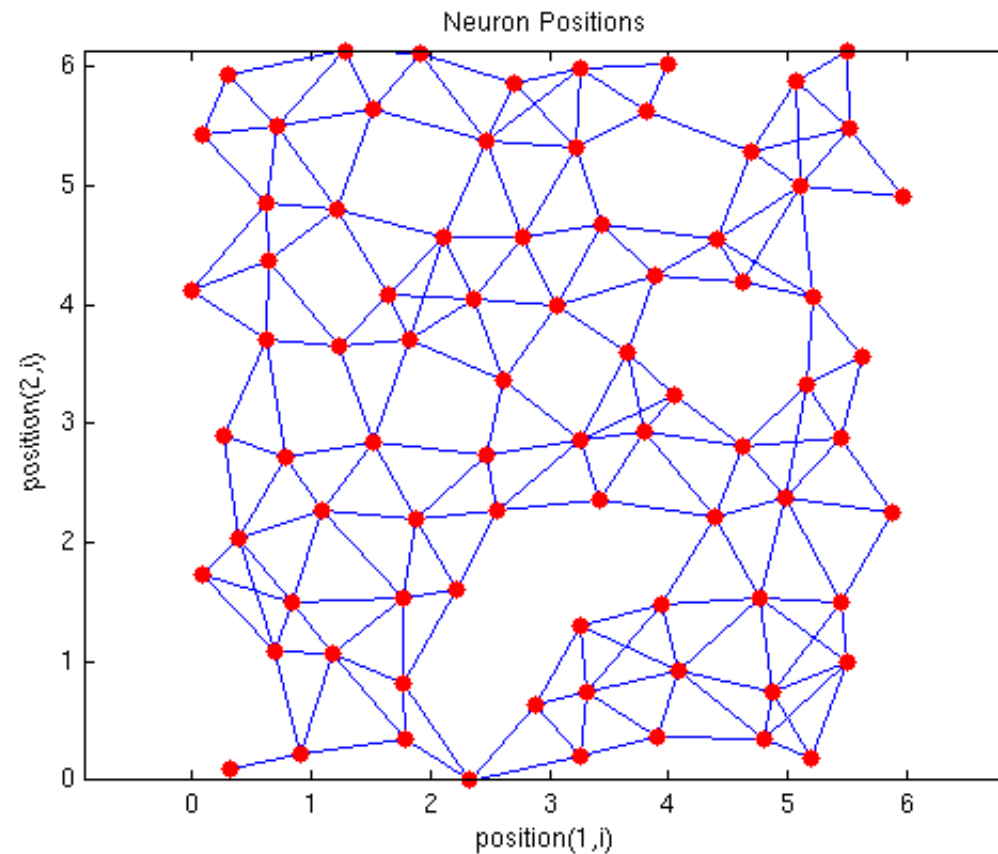
Topologías de un SOM (I)



Topologías de un SOM (II)



Topologías de un SOM (III)



Dibujar un SOM

- `plotsom(pos)`
 - `pos`: matriz con las posiciones de los elementos de procesamiento, `net.layers{1}.positions`.
- `plotsom(W,d)`
 - `W`: matriz de pesos, `net.IW{1,1}`
 - `d`: matriz de distancias, `net.layers{1}.distances`.