

Macroeconomía Internacional

Francisco Roldán
IMF

October 2021

The views expressed herein are those of the authors and should not be attributed to the IMF, its Executive Board, or its management.

- Problema del agente, tomando como dadas $p_C(A, z)$, $y(A, z)$, $\Phi(A, z)$

$$v(a, A, z) = \max_{a'} u(c) + \beta \mathbb{E} [v(a', A', z') \mid z]$$

$$\text{sueto a } p_C(A, z)c + \frac{a'}{1+r} = y(A, z) + a$$

$$A' = \Phi(A, z)$$

- Al mismo tiempo, deducir $p_C(A, z)$, $y(A, z)$, $\Phi(A, z)$ de las decisiones del agente

1. Buscamos el equilibrio de un juego entre un agente y los demás
2. Comparar con la ecuación de Euler

$$u'(c) \frac{1}{p_C(A, z)} = \beta(1 + r) \mathbb{E} \left[u'(c') \frac{1}{p_C(\Phi(A, z), z')} \mid z \right]$$

- Índice de precios

$$p_C(A, z) = \left[\varpi_N^{\frac{1}{1+\eta}} p_N^{\frac{\eta}{1+\eta}} + \varpi_T^{\frac{1}{1+\eta}} p_T^{\frac{\eta}{1+\eta}} \right]^{\frac{1+\eta}{\eta}}$$

- Demanda de los componentes

$$c_T = \varpi_T \left(\frac{p_T}{p_C} \right)^{-\eta} c$$

Agregados en equilibrio

1. Ahorros del agente representativo

$$\Phi(A, z) = a'(A, A, z)$$

2. Consumo total de transables

$$c_T(A, z) = \varpi_T \left(\frac{1}{p_C(A, z)} \right)^{-\eta} c(A, A, z)$$

3. Demanda de trabajo $H(A, z)$ y por lo tanto el producto $h_N^\alpha p_N + zh_T^\alpha$

$$\begin{cases} h_N &= \left(\frac{\frac{\alpha}{w} \frac{\varpi_N}{\varpi_T}}{\frac{1}{1+\alpha\eta}} \right)^{\frac{1}{1+\alpha\eta}} c_T^{1+\eta} \\ h_T &= \left(\frac{z\alpha}{w} \right)^{\frac{1}{1-\alpha}} \\ h_N + h_T &= 1, w > \bar{w} \end{cases} \quad \text{or} \quad \begin{cases} h_N &= \left(\frac{\frac{\alpha}{\bar{w}} \frac{\varpi_N}{\varpi_T}}{\frac{1}{1+\alpha\eta}} \right)^{\frac{1}{1+\alpha\eta}} c_T^{1+\eta} \\ h_T &= \left(\frac{z\alpha}{\bar{w}} \right)^{\frac{1}{1-\alpha}} \\ h_N + h_T &< 1 \end{cases}$$

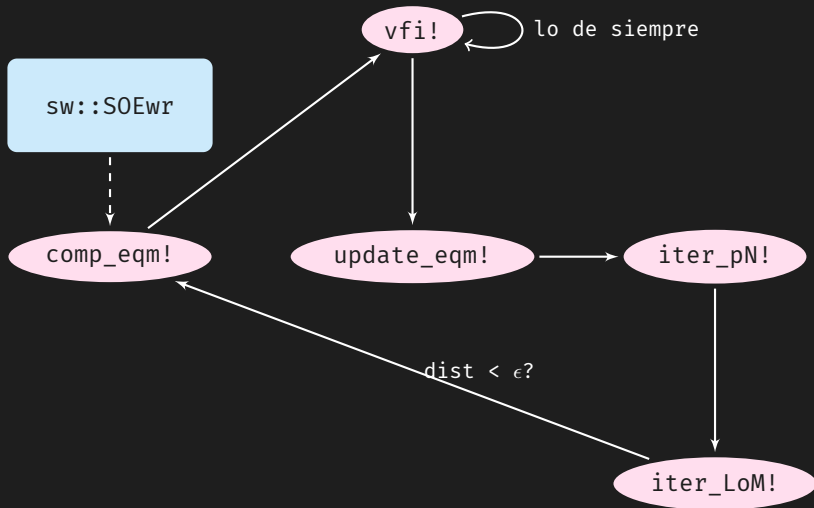
- Restricción de presupuesto del agente

$$p_C(A, z)c + \frac{a'}{1+r} = y(A, z) + a$$

- Restricción externa de la economía 

$$\frac{A'}{1+r} - A = \underbrace{y(A, z) - p_C(A, z)c}_{=CA}$$

Pseudo-código



Otro problema de fluctuación de ingresos?



Códigos

Constructor

```
mutable struct SOEwr <: SOE
  β::Float64
  γ::Float64
  r::Float64
  \varpiN::Float64
  \varpiT::Float64
  \eta::Float64
  \alpha::Float64
  wbar::Float64

  agrid::Vector{Float64}
  zgrid::Vector{Float64}
  Pz::Matrix{Float64}

  v::Dict{Symbol, Array{Float64, 3}}

  pN::Array{Float64, 2}
  w::Array{Float64, 2}
  Ap::Array{Float64, 2}
  Y::Array{Float64, 2}
end
```

end

- Parámetros, como siempre
 - ... pero podríamos ponerlos en un **Dict**, no?
- Grillas para a , A , z , probabilidades para z
 - ... pero podríamos ponerlas en un **Dict**, no?
- El **Dict** para las funciones de valor, ahorro, consumo
- Variables endógenas agregadas
 - ... pero podríamos ponerlas en un **Dict**, no?

Constructor

```
function SOEwr(;  $\beta$  = 0.96,  $\gamma$  = 2, r = 1.02, \varpiN = 0.55, \eta = 1/0.83-1, \alpha = 0.67, wbar = 0.7,
    \rhoz = 0.945, \sigmaz = 0.025, Na = 40, Nz = 21, amin = -0.5, amax = 10)

    \varpiT = 1 - \varpiN

    agrid = range(amin, amax, length = Na)
    zchain = tauchen(Nz, \rhoz, \sigmaz, 0, 3)
    zgrid, Pz = exp.(zchain.state_values), zchain.p

    v = Dict{key => ones(Na, Na, Nz) for key in [:v, :c, :a]}

    pN, w = ones(Na, Nz), ones(Na, Nz)
    Ap = [av for av in agrid, zv in zgrid]
    Y = [exp(zv) for av in agrid, zv in zgrid]

    return SOEwr( $\beta$ ,  $\gamma$ , r, \varpiN, \varpiT, \eta, \alpha, wbar, agrid, zgrid, Pz, v, pN, w, Ap, Y)
end
```

Funciones básicas con trucos

```
function utility(c, sw::SOE)
    γ = sw.γ
    cmin = 1e-3
    if c < cmin
        return utility(cmin,sw) + (c-cmin) * (cmin)^-γ
    else
        γ == 1 && return log(c)
        return c^(1-γ)/(1-γ)
    end
end

function price_index(pN, pT, sw::SOE)
    \varpiN, \varpiT, \eta = sw.\varpiN, sw.\varpiT, sw.\eta
    return ( \varpiN^(1/(1+\eta))*pN^(\eta/(1+\eta)) + \varpiT^(1/(1+\eta))*pT^(\eta/(1+\eta)) )^((1+\eta))
end

price_index(pN, sw::SOE) = price_index(pN, 1, sw)
```

Evaluar la v dado a'

```
function expect_v(apv, Apv, pz, itp_v, sw::SOE)
    Ev = 0.0
    for (jzp, zpv) in enumerate(sw.zgrid)
        prob = pz[jzp]
        Ev += prob * itp_v[:v](apv, Apv, zpv)
    end
    return Ev
end

budget_constraint(apv, av, yv, r, pCv) = ( yv + av - apv/(1+r) ) / pCv

function eval_value(apv, av, yv, Apv, pz, pCv, itp_v, sw::SOE)
    c = budget_constraint(apv, av, yv, sw.r, pCv)
    u = utility(c, sw)
    Ev = expect_v(apv, Apv, pz, itp_v, sw)
    return u + sw.β * Ev
end
```

Elegir a'

```
function optim_value(av, yv, Apv, pz, pCv, itp_v, sw::SOE)

    obj_f(x) = -eval_value(x, av, yv, Apv, pz, pCv, itp_v, sw)
    amin, amax = extrema(sw.agrid)

    res = Optim.optimize(obj_f, amin, amax)

    apv = res.minimizer
    v   = -res.minimum

    c = budget_constraint(apv, av, yv, sw.r, pCv)

    return v, apv, c
end
```

```
function vf_iter!(new_v, sw::SOE)
    itp_v = Dict{key => interpolate((sw.agrid, sw.agrid, sw.zgrid), sw.v[key],
        Gridded(Linear())) for key in keys(sw.v))

    for (jA, Av) in enumerate(sw.agrid), (jz, zv) in enumerate(sw.zgrid)
        pNv = sw.pN[jA, jz]
        pCv = price_index(pNv, sw)

        Apv, yv, pz = sw.Ap[jA, jz], sw.Y[jA, jz], sw.Pz[jz, :]
        for (ja, av) in enumerate(sw.agrid)
            v, apv, c = optim_value(av, yv, Apv, pz, pCv, itp_v, sw)

            new_v[:v][ja, jA, jz] = v
            new_v[:a][ja, jA, jz] = apv
            new_v[:c][ja, jA, jz] = c
        end
    end
end
```

Value function iteration

```
function update_v!(new_v, sw::SOE; upd_\eta = 1)
    for key in keys(new_v)
        sw.v[key] = sw.v[key] + upd_\eta * (new_v[key] - sw.v[key])
    end
end

function vfi!(sw::SOE; tol=1e-4, maxiter = 2000)
    iter, dist = 0, 1+tol
    new_v = Dict{key => similar(val) for (key, val) in sw.v}
    while iter < maxiter && dist > tol
        iter += 1
        vf_iter!(new_v, sw)
        dist = maximum([ norm(new_v[key] - sw.v[key]) / (1+norm(sw.v[key])) for key in keys(sw.v) ])
        norm_v = 1+maximum([norm(sw.v[key]) for key in keys(sw.v)])
        print("Iteration $iter: dist = $(@sprintf("%.3g", dist)) at |v| =
              $(@sprintf("%.3g", norm_v))\n")
        update_v!(new_v, sw)
    end
    return dist
end
```


- Nuestro *vf i* ! de siempre encuentra el **consumo** y el **ahorro** de un agente dados
 - La ley de movimiento de A
 - El precio relativo p_N , aka el tipo de cambio real
 - Los niveles de producto y_N, y_T
- Nos falta encontrar esas cosas
 - **Agregar** las decisiones de los agentes
 - Encontrar los **precios** que igualen demanda y oferta (de qué?)
- Big K , little k
 - El agente representativo **piensa** que a y A son cosas distintas
 - El consumo agregado en (A, z) es $c(A, A, z)$

- Nuestro *vef* ! de siempre encuentra el **consumo** y el **ahorro** de un agente dados
 - La ley de movimiento de A
 - El precio relativo p_N , aka el tipo de cambio real
 - Los niveles de producto y_N, y_T
- Nos falta encontrar esas cosas
 - **Agregar** las decisiones de los agentes
 - Encontrar los **precios** que igualen demanda y oferta (de qué?)
- Big K , little k
 - El agente representativo **piensa** que a y A son cosas distintas
 - El consumo agregado en (A, z) es $c(A, A, z)$

- Nuestro *vef*! de siempre encuentra el **consumo** y el **ahorro** de un agente dados
 - La ley de movimiento de A
 - El precio relativo p_N , aka el tipo de cambio real
 - Los niveles de producto y_N, y_T
- Nos falta encontrar esas cosas
 - **Agregar** las decisiones de los agentes
 - Encontrar los **precios** que igualen demanda y oferta (de qué?)
- Big K , little k
 - El agente representativo **piensa** que a y A son cosas distintas
 - El consumo agregado en (A, z) es $c(A, A, z)$

Agregados (de atrás para adelante)

```
function comp_eqm!(sw::SOE; tol = 1e-3, maxiter = 2000)
    iter, dist = 0, 1+tol
    new_p = similar(sw.pN)
    tol_vfi = 1e-2
    while dist > tol && iter < maxiter
        iter += 1
        print("Outer Iteration $iter (tol = $(@sprintf("%0.3g",tol_vfi)))\n")
        dist_v = vfi!(sw, tol = tol_vfi)

        norm_p = norm(sw.pN)
        dist_p = update_eqm!(new_p, sw) / (1+norm_p)

        dist = max(dist_p, 10*dist_v)

        print("After $iter iterations, dist = $(@sprintf("%0.3g",dist_p)) at |pN| =
              $(@sprintf("%0.3g", norm_p))\n\n")

        tol_vfi = max(1e-4, tol_vfi * 0.9)
    end
end
```

Iteración de la ley de movimiento

```
function iter_LoM!(sw::SOE; upd_η = 1)
    for jA in eachindex(sw.agrid), jz in eachindex(sw.zgrid)
        sw.Ap[jA, jz] = (1-upd_η) * sw.Ap[jA, jz] + upd_η * sw.v[:a][jA, jA, jz]
    end
end

function update_eqm!(new_p, sw::SOE; upd_η = 1)
    iter_pN!(new_p, sw)
    iter_LoM!(sw)
    dist = norm(new_p - sw.pN)
    sw.pN = sw.pN + upd_η * (new_p - sw.pN)
    return dist
end
```

Iteración sobre los precios

```
function iter_pN!(new_p, sw::SOE; upd_\eta = 1)
    minp = 0.9 * minimum(sw.pN)
    maxp = 1.1 * maximum(sw.pN)
    for (jA, Av) in enumerate(sw.agrid), (jz, zv) in enumerate(sw.zgrid)
        pNg = sw.pN[jA, jz]
        pcC = sw.v[:c][jA, jA, jz] * price_index(pNg, sw)

        obj_f(x) = diff_pN(x, pcC, zv, sw).F

        res = Optim.optimize(obj_f, minp, maxp)

        p = sw.pN[jA, jz] * (1-upd_\eta) + res.minimizer * upd_\eta
        new_p[jA, jz] = p

        others = diff_pN(p, pcC, zv, sw)
        sw.Y[jA, jz] = others.y
        sw.w[jA, jz] = others.w
    end
end
```

Encontrar un precio (y un salario!)

```
function diff_pN(pNv, pcC, zv, sw::SOE)
    \alpha, \varpiN, \varpiT, \eta, wbar = sw.\alpha, sw.\varpiN, sw.\varpiT, sw.\eta, sw.wbar

    pCv = price_index(pNv, sw)
    C = pcC / pCv

    cT = C * \varpiT * pCv^\eta      # c_i = \varpi_i (p_i/p)^(-\eta) C

    hN, hT, wopt = find_w(zv, cT, wbar, sw)

    yN = hN^\alpha
    yT = zv * hT^\alpha

    pN_new = \varpiN / \varpiT * (cT/yN)^(1+\eta)

    output = pN_new * yN + yT

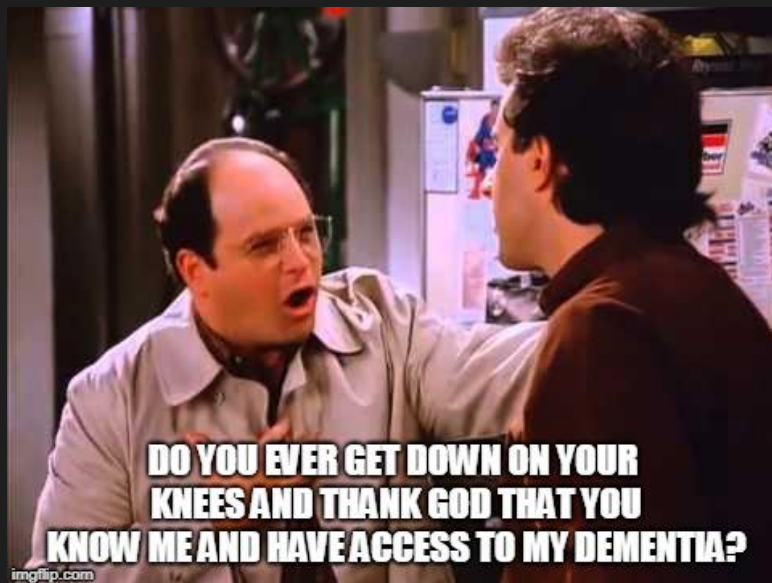
    return (F = (pN_new-pNv)^2, y = output, w = wopt)
end
```

Encontrar el salario (si hace falta)

```
function labor_demand(zv, cT, w, sw::SOE)
    \alpha, \varpiN, \varpiT, \eta = sw.\alpha, sw.\varpiN, sw.\varpiT, sw.\eta
    hN = (\alpha/w * \varpiN / \varpiT)^(1/(1+\alpha*\eta)) * cT^(1+\eta)
    hT = (zv*\alpha/w)^(1/(1-\alpha))
    return (h = hN+hT, hN = hN, hT = hT)
end

function find_w(zv, cT, wbar, sw::SOE)
    hN = labor_demand(zv, cT, wbar, sw).hN
    hT = labor_demand(zv, cT, wbar, sw).hT
    H = hN + hT
    if H < 1
        wopt = wbar
    else
        f(w) = (labor_demand(zv, cT, w, sw).h - 1)^2
        res = Optim.optimize(f, wbar, 2*wbar)
        wopt = res.minimizer
        hN = labor_demand(zv, cT, wopt, sw).hN
        hT = labor_demand(zv, cT, wopt, sw).hT
    end
    return hN, hT, wopt
end
```


Graficar (finalmente)



Funciones de valor/comportamiento

```
function plot_cons(sw::SOE; indiv=false)
    jA, jz, Na = 5, 5, length(sw.agrid)

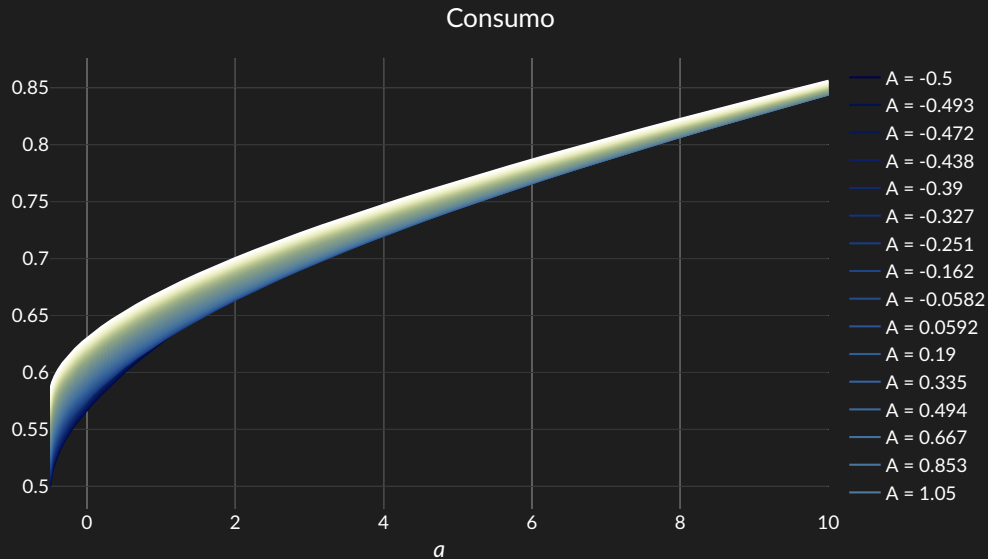
    cons_mat = [sw.v[:c][ja, jA, jz] for ja in eachindex(sw.agrid), jA in eachindex(sw.agrid)]
    cons_agg = [sw.v[:c][ja, ja, jz] for ja in eachindex(sw.agrid)]

    colvec = [get(ColorSchemes.davos, (jA-1)/(Na-1)) for jA in eachindex(sw.agrid)]

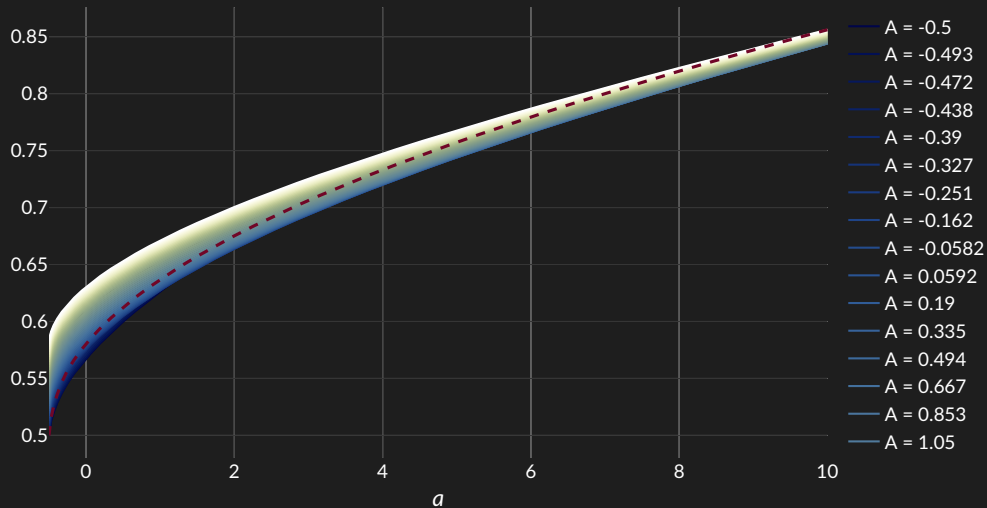
    scats = [scatter(x=sw.agrid, y=cons_mat[:, jA], marker_color=colvec[jA], name = "A =
        $(@sprintf("%0.3g",Av))") for (jA, Av) in enumerate(sw.agrid)]

    indiv || push!(scats, scatter(x=sw.agrid, y=cons_agg, line_dash="dash", line_width=3,
        name= "Agregado", line_color="#710627"))

    layout = Layout(title="Consumo",
        font_family = "Lato", font_size = 18, width = 1920*0.5, height=1080*0.5,
        paper_bgcolor="#1e1e1e", plot_bgcolor="#1e1e1e", font_color="white",
        xaxis = attr(zeroline = false, gridcolor="#353535", title="<i>a"),
        yaxis = attr(zeroline = false, gridcolor="#353535"),
        )
    plot(scats, layout)
end
```



Consumo



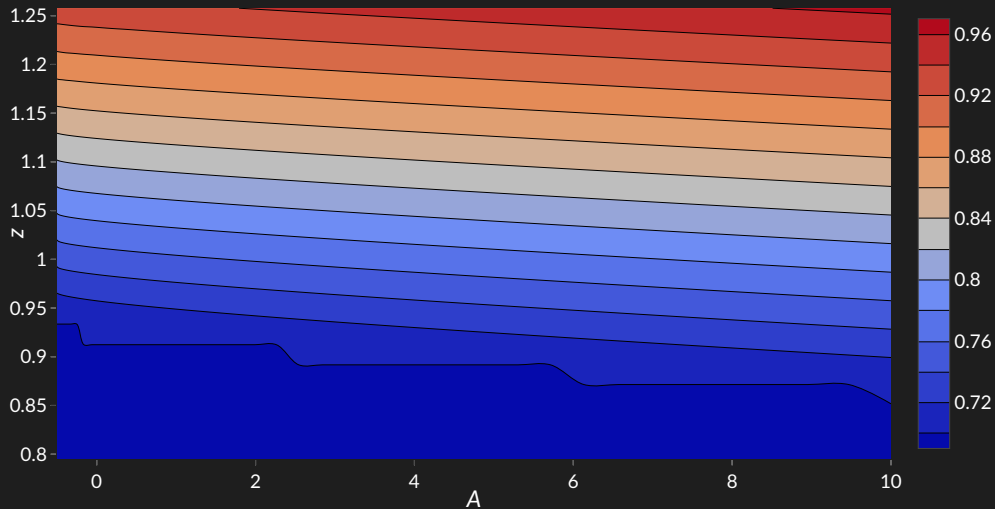
```
function plot_wage(sw::SOE)

    con = contour(x=sw.agrid, y=sw.zgrid,
        z = sw.w)

    layout = Layout(title="Salario",
        font_family = "Lato", font_size = 18, width = 1920*0.5, height=1080*0.5,
        paper_bgcolor="#1e1e1e", plot_bgcolor="#1e1e1e", font_color="white",
        xaxis = attr(zeroline = false, gridcolor="#353535", title="<i>A"),
        yaxis = attr(zeroline = false, gridcolor="#353535", title="<i>z"),
        )

    plot(con, layout)
end
```

Salario



Cierre

Para seguir

- Los invito a
 - Resolver **con** y **sin** rigidez de salarios
 - Análisis “empírico” con los datos del simulador
 - **DataFrames!**
 - Resolver el problema del planner en esta economía. Ayudas:
 1. El planner entiende que $a = A$ (un solo estado!)
 2. El planner entiende que la restricción es $h \leq \mathcal{H}(c_T, \bar{w})$
 - **Combinar** Schmitt-Grohé y Uribe (planner) con Arellano.
 - Tesis de doctorado de Anzoategui (2020)
 - Bianchi, Ottonello, y Presno (2020)
- QuantEcon