



Ausbildung

10/14 - 11/16	Master of Science: Elektro- und Informationstechnik am Karlsruher Institut für Technologie (KIT), Abschlussnote: 1,5 <u>Studienmodell:</u> Regelungs- und Steuerungstechnik
10/11-09/14	Bachelor of Science: Elektro- und Informationstechnik am Karlsruher Institut für Technologie (KIT), Abschlussnote: 2,2
06/11	Allgemeine Hochschulreife , Technisches Gymnasium, Wilhelm-Maybach-Schule Heilbronn, Abschlussnote: 1,7

Praktische Erfahrungen

	Mercedes-Benz AG Product Owner in Sindelfingen <ul style="list-style-type: none"> Online Routing Alternativrouten Planung von Ladestationen in die Navigation <u>Programmierung:</u> Python, Golang <u>Tools:</u> MS Azure, Azure Devops, Atlassian Confluence
seit 01/21	Voith Paper GmbH Regelungsingenieur in Heidenheim an der Brenz im OnPerformance.Lab <ul style="list-style-type: none"> Entwicklung & Applikation von Model Predictive Control Datenanalyse und Entwicklung von Virtuellen Sensoren (Machine Learning) zur Zustandsschätzung Planung und Abstimmung von Projekten im Kontext OnEfficiency (Model Predictive Control) Programmierung: Python, Matlab, Codesys Tools: GitLab, Docker, Qlik
07/20 – 12/20	Roche Diabetes Care GmbH Systementwickler Regelungstechnik in Mannheim <ul style="list-style-type: none"> Entwicklung der Regelungsmethode „Robust Motor Control“ für DC-Motoren für den Antriebsstrang einer Insulinpumpe
11/16 – 03/20	Robert Bosch GmbH Softwareentwickler in Abstatt <u>Cloudbasierte Falschfahrerwarnung</u> – Details [1] (03/18–03/20) <ul style="list-style-type: none"> Lokalisierung mittels Partikelfilter & Sensordatenfusion Tripgenerator zur Simulation von Fahrten unter Verwendung von OSM-Kartendaten Automatisierte Erkennung von Auffahrtsbereichen aus OSM-Kartendaten und Klassifizierung aufgezeichneter Fahrten durch Maschinelles Lernen <u>Programmierung:</u> Python, Java, Bash, (Scala), ... <u>Tools:</u> GitLab, Docker, MS Azure, Splunk, ADX, mongoDB
05/16 – 11/16	Kooperatives Regeneratives Bremsen (11/16 – 02/18) <ul style="list-style-type: none"> Koordination von elektrischem und hydraulischem Bremsen Funktionsentwicklung, Requirements Engineering <u>Programmierung:</u> ASCET, Matlab / Simulink <u>Tools:</u> DOORS, ALM Master-Thesis in Renningen <u>Entwicklung einer modellbasierten prädiktiven Regelung für Active Heave Compensation Systeme</u> (Note: 1,3) <ul style="list-style-type: none"> <u>Programmierung:</u> Matlab / Simulink, Simster Optimierer: ECOS, qpOASES, quadprog

Geboren: 13.12.1991
Staatsangehörigkeit: Deutsch
Familienstand: ledig

Kontaktdaten

Weirachstraße 27
74078 Heilbronn

☎ +49 162 3408841
🌐 <https://dennisfrankenbach.me/>
✉ dennisfrankenbach@gmail.com

Heilbronn, 08.10.2023

Frankenbach

IT-Kenntnisse

🌐 [GitHub-Profil: fraden](#)

Programmierkenntnisse Python, Matlab / Simulink, C++, JavaScript, Java, C#, ASCET SD, Bash

Tools Git, [GitLab](#) (inkl. CI/CD), Unix, [OSM](#), Atlassian Jira, DOORS, ALM, MS Azure, [ADX](#), Bitbucket, AWS

Sprachkenntnisse

Deutsch (Muttersprache)
Englisch (Verhandlungssicher)
Französisch (Grundkenntnisse)

Interessen

Tanzen, Gesellschaftsspiele, Bergwandern

Weiterbildungen

09/23	Cloud Developer using Microsoft Azure auf Udacity - Zertifikat Umfang: ca. 85 – 170 Stunden
06/23	Golang auf Udacity - Zertifikat Umfang: ca. 22 Stunden
11/22	GIS, Mapping, and Spatial Analysis auf Coursera - Zertifikat Umfang: ca. 85 Stunden
04/22	Self-Driving Cars der University of Toronto auf Coursera - Zertifikat Umfang: ca. 130 Stunden
02/22	C++ Developer auf Udacity – Zertifikat Umfang: ca. 175 Stunden
10/21	Front End Web Developer auf Udacity - Zertifikat Umfang: ca. 90 bis 175 Stunden
06/21	Machine Learning with Tensorflow auf Udacity - Zertifikat Umfang: ca. 130 Stunden
11/20	Six Sigma Green Belt Training bei Hermann Weigel Consulting Umfang: 80 Stunden

Patente

05.02.2020	Plausibilisierung von Falschfahrten im Bereich von Straßenverbindungen
04.02.2020	Verfahren zur Bestimmung eines zeitlichen Geschwindigkeitsverlaufs
25.11.2019	Verfahren zur Generierung von Ortsinformationen von relevanten Straßenabschnitten für die Detektion von Falschfahrten und Verfahren zur Detektion einer Falschfahrt
05.02.2019	Verfahren und Vorrichtung zum Steuern einer Datenübertragung für ein Fahrzeug
24.05.2018	Verfahren zum Betreiben eines Fahrzeugs

Weitere praktische Erfahrungen

10/15 - 04/16	Audi AG Praktikum in Neckarsulm Entwicklung Fahrzeuginbetriebnahme-Software <u>Programmierung: C#</u>
06/14 - 09/14	ITIV (Karlsruher Institut für Technologie) Bachelor-Thesis in Karlsruhe <u>Entwicklung einer Messplattform zur vergleichenden Untersuchung von UWB-Lokalisierungssystemen</u> (Note: 1,3) <u>Programmierung: C, Matlab</u>