



Ausbildung

| | |
|---------------|---|
| 10/14 - 11/16 | Master of Science: Elektro- und Informationstechnik am Karlsruher Institut für Technologie (KIT), Abschlussnote: 1,5 <u>Studienmodell:</u> Regelungs- und Steuerungstechnik |
| 10/11-09/14 | Bachelor of Science: Elektro- und Informationstechnik am Karlsruher Institut für Technologie (KIT), Abschlussnote: 2,2 |
| 06/11 | Allgemeine Hochschulreife , Technisches Gymnasium, Wilhelm-Maybach-Schule Heilbronn, Abschlussnote: 1,7 |

Praktische Erfahrungen

| | |
|---------------|---|
| seit 01/21 | Voith Paper GmbH Regelungsingenieur in Heidenheim an der Brenz im OnPerformance.Lab <ul style="list-style-type: none"> Entwicklung & Applikation von Model Predictive Control Datenanalyse und Entwicklung von Virtuellen Sensoren (Machine Learning) Datenbasierte Verfügbarkeits- und Leistungsoptimierung von Kundenmaschinen Anomaliedetektion Planung und Abstimmung von Projekten im Kontext OnEfficiency (Model Predictive Control) <u>Programmierung:</u> Python, Matlab, Codesys <u>Tools:</u> GitLab, Docker, Qlik |
| 07/20 – 12/20 | Roche Diabetes Care GmbH Systementwickler Regelungstechnik in Mannheim <ul style="list-style-type: none"> Entwicklung der Regelungsmethode „Robust Motor Control“ für DC-Motoren für den Antriebsstrang einer Insulinpumpe |
| 11/16 – 03/20 | Robert Bosch GmbH Softwareentwickler in Abstatt <u>Cloudbasierte Falschfahrerwarnung</u> – Details [1] (03/18–03/20) <ul style="list-style-type: none"> Lokalisierung & Sensordatenfusion Tripgenerator zur Simulation von Fahrten mit OSM-Kartendaten (GPS, Rotations- & Beschleunigungswerte) Automatisierte Erkennung von Auffahrtsbereichen aus OSM-Kartendaten Automatisiertes Labeln (Machine Learning) von aufgezeichneten Fahrten <u>Programmierung:</u> Python, Java, Bash, (Scala), ... <u>Tools:</u> GitLab inkl. CI/CD, Unix/Linux, Docker, MS Azure, Atlassian Jira, Splunk, ADX, mongoDB, plantUML, ... <u>Kooperatives Regeneratives Bremsen</u> (11/16 – 02/18) <ul style="list-style-type: none"> Koordination von elektrischem und hydraulischem Bremsen Funktionsentwicklung, Requirements Engineering <u>Programmierung:</u> ASCET, Matlab / Simulink <u>Tools:</u> DOORS, ALM |
| 05/16 – 11/16 | Master-Thesis in Renningen <u>Entwicklung einer modellbasierten prädiktiven Regelung für Active Heave Compensation Systeme</u> (Note: 1,3) <ul style="list-style-type: none"> <u>Programmierung:</u> Matlab / Simulink, Simster Optimierer: ECOS, qpOASES, quadprog |

Geboren: 13.12.1991
Staatsangehörigkeit: Deutsch
Familienstand: ledig

Kontakt Daten

Weirachstraße 27
 74078 Heilbronn

☎ +49 162 3408841
 ✉ dennisfrankenbach@gmail.com

Heilbronn, 09.05.2022

Frankenbach

IT-Kenntnisse

🌐 [GitHub-Profil: fraden](#)

Programmierkenntnisse Python, Matlab / Simulink, C++, JavaScript, Java, C#, ASCET SD, Bash

Tools Git, [GitLab](#) (inkl. CI/CD), Unix, [OSM](#), Atlassian Jira, DOORS, ALM, MS Azure, [ADX](#), Bitbucket, AWS

Sprachkenntnisse

Deutsch (Muttersprache)
 Englisch (Verhandlungssicher)
 Französisch (Grundkenntnisse)

Interessen

Tanzen, Gesellschaftsspiele, Bergwandern

Weiterbildungen

| | |
|-------|--|
| 04/22 | Self-Driving Cars der University of Toronto auf Coursera - Zertifikat Umfang: ca. 130 Stunden |
| 02/22 | C++ Developer auf Udacity – Zertifikat Umfang: ca. 175 Stunden |
| 10/21 | Front End Web Developer auf Udacity - Zertifikat Umfang: ca. 90 bis 175 Stunden |
| 06/21 | Machine Learning with Tensorflow auf Udacity - Zertifikat Umfang: ca. 130 Stunden |
| 11/20 | Six Sigma Green Belt Training bei Hermann Weigel Consulting Umfang: 80 Stunden |

Patente

| | |
|------------|---|
| 05.02.2020 | Plausibilisierung von Falschfahrten im Bereich von Straßenverbindungen |
| 04.02.2020 | Verfahren zur Bestimmung eines zeitlichen Geschwindigkeitsverlaufs |
| 25.11.2019 | Verfahren zur Generierung von Ortsinformationen von relevanten Straßenabschnitten für die Detektion von Falschfahrten und Verfahren zur Detektion einer Falschfahrt |
| 05.02.2019 | Verfahren und Vorrichtung zum Steuern einer Datenübertragung für ein Fahrzeug |
| 24.05.2018 | Verfahren zum Betreiben eines Fahrzeugs |

Weitere praktische Erfahrungen

| | |
|---------------|--|
| 10/15 - 04/16 | Audi AG Praktikum in Neckarsulm Entwicklung Fahrzeuginbetriebnahme-Software <u>Programmierung:</u> C# |
| 06/14 - 09/14 | ITIV (Karlsruher Institut für Technologie) Bachelor-Thesis in Karlsruhe <u>Entwicklung einer Messplattform zur vergleichenden Untersuchung von UWB-Lokalisierungssystemen</u> (Note: 1,3) <u>Programmierung:</u> C, Matlab |