

REGRESSIONE → cercare di capire che relazione c'è tra alcuni dati che controllo in entrata e l'uscita che misuro con un certo errore → $X_1 \dots X_N$ in entrata e $Y = f(X_1, \dots, X_N)$ in uscita

problema: determinare f come forma oppure i suoi coefficienti → REGRESSIONE LINEARE → f funzione lineare

fare esperimento più volte, misurare i dati in uscita e cercare di trovare una retta (caso lineare) o una curva (non-lineare) ← REGRESSIONE LINEARE SEMPLICE → $N=1$ (una sola v.c. d'ingresso)

$$Y = \alpha + \beta X \text{ in teoria}$$

$$Y = \alpha + \beta X + \text{errore in pratica} \rightarrow \alpha \text{ e } \beta \text{ incogniti}$$

per scegliere la retta che interpola meglio i dati usiamo due stimatori → per considerare le distanze tra valore teorico e valore effettivamente misurato

$\begin{matrix} A & B \\ \downarrow & \downarrow \\ \alpha & \beta \end{matrix}$
scelti in modo da minimizzare SS

somma dei quadrati delle distanze tra valore misurato e punto e retta

$$SS^2 = \sum_{u=1}^M (Y_u - (A + BX_u))^2$$

derivare rispetto ad A e portarla a 0, poi stessa cosa $\times B$

$$\begin{cases} \frac{\partial SS^2}{\partial A} = 0 \\ \frac{\partial SS^2}{\partial B} = 0 \end{cases} = \begin{cases} \sum_{u=1}^M 2(Y_u - A - BX_u)(-1) = 0 \\ \sum_{u=1}^M 2(Y_u - A - BX_u)(-X_u) = 0 \end{cases} = \begin{cases} \sum_{u=1}^M Y_u - \sum_{u=1}^M A - B \sum_{u=1}^M X_u = 0 \\ \sum_{u=1}^M Y_u X_u - A \sum_{u=1}^M X_u - B \sum_{u=1}^M X_u^2 = 0 \end{cases}$$

- divido per $M \Rightarrow \bar{Y} - A - B\bar{X} = 0, A = \bar{Y} - B\bar{X}$

$$\sum_{u=1}^M Y_u X_u - A \sum_{u=1}^M X_u - B \sum_{u=1}^M X_u^2 = 0 \rightarrow \sum_{u=1}^M Y_u X_u - M\bar{X}(\bar{Y} - B\bar{X}) - B \sum_{u=1}^M X_u^2 = 0 \rightarrow \sum_{u=1}^M Y_u X_u - M\bar{Y}\bar{X} = B(\sum_{u=1}^M X_u^2 - M\bar{X}^2)$$

$$\begin{cases} B = \frac{\sum_{u=1}^M Y_u X_u - M\bar{Y}\bar{X}}{\sum_{u=1}^M X_u^2 - M\bar{X}^2} \\ A = \bar{Y} - B\bar{X} \end{cases}$$

① X è una quantità che posso controllare praticamente senza errore, le X_1, \dots, X_n NON sono v.c. ma valori scelti da chi fa l'esperimento, mentre Y sarà una v.c. (gaussiana) con errore

② $Y_u \sim N(\alpha + \beta X_u, \sigma^2) \rightarrow Y_u = \alpha + \beta X_u + \text{errore con errore} \sim N(0, \sigma^2)$

③ Y_1, \dots, Y_M sono v.c. INDIPENDENTI

$$B = \frac{\sum_{u=1}^M [(X_u - \bar{X}) Y_u]}{\sum_{u=1}^M X_u^2 - M\bar{X}^2}$$

questo ci dice che B è una v.c. perché è una combinazione lineare delle v.c. Y_u dato che le Y_u sono gaussiane indep. e la riproducibilità $B \sim N$

$$\begin{aligned} E[B] &= E\left[\frac{\sum_{u=1}^M [(X_u - \bar{X}) Y_u]}{\sum_{u=1}^M X_u^2 - M\bar{X}^2}\right] = \frac{\sum_{u=1}^M [(X_u - \bar{X}) E[Y_u]]}{\sum_{u=1}^M X_u^2 - M\bar{X}^2} = \frac{\sum_{u=1}^M [(X_u - \bar{X})(\alpha + \beta X_u)]}{\sum_{u=1}^M X_u^2 - M\bar{X}^2} = \frac{\alpha \sum_{u=1}^M (X_u - \bar{X})}{\sum_{u=1}^M X_u^2 - M\bar{X}^2} + \frac{\beta \sum_{u=1}^M (X_u^2 - \bar{X} X_u)}{\sum_{u=1}^M X_u^2 - M\bar{X}^2} \\ &= \frac{\alpha \left[\left(\sum_{u=1}^M X_u\right) - M\bar{X}\right]}{\sum_{u=1}^M X_u^2 - M\bar{X}^2} + \frac{\beta \left[\left(\sum_{u=1}^M X_u^2\right) - \bar{X} \sum_{u=1}^M X_u\right]}{\sum_{u=1}^M X_u^2 - M\bar{X}^2} = \frac{\cancel{\alpha} \cdot 0}{\sum_{u=1}^M X_u^2 - M\bar{X}^2} + \beta \frac{\left(\sum_{u=1}^M X_u^2 - M\bar{X}^2\right)}{\sum_{u=1}^M X_u^2 - M\bar{X}^2} = \beta \Rightarrow E[B] = \beta \rightarrow \text{STIMATORE CORRETTO!} \end{aligned}$$

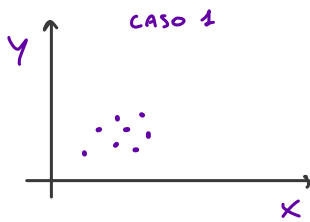
$$\begin{aligned} E[A] &= E[\bar{Y} - B\bar{X}] = E[\bar{Y}] - E[B]\bar{X} = E\left[\frac{\sum_{u=1}^M Y_u}{M}\right] \cdot \bar{X} = \frac{1}{M} \sum_{u=1}^M E[Y_u] \cdot \bar{X} = \frac{1}{M} \sum_{u=1}^M (\alpha + \beta X_u) \cdot \bar{X} \\ &= \frac{1}{M} \left(\sum_{u=1}^M \alpha + \beta \sum_{u=1}^M X_u \right) \cdot \bar{X} = \frac{M\alpha}{M} + \beta \frac{\sum_{u=1}^M X_u}{M} \cdot \bar{X} = \alpha \Rightarrow E[A] = \alpha \end{aligned}$$

(SEMPRE REGRESSIONE LINEARE)

$$\text{Var}(B) = \text{Var} \left(\frac{\sum_{u=1}^M (X_u - \bar{X}) Y_u}{\sum_{u=1}^M X_u^2 - M \bar{X}^2} \right) = \underset{\substack{\text{indip.} \\ Y_u}}{\frac{\sum_{u=1}^M (X_u - \bar{X})^2 \text{Var}(Y_u)}{(\sum_{u=1}^M X_u^2 - M \bar{X}^2)^2}} = \sigma^2 \frac{\sum_{u=1}^M (X_u - \bar{X})^2}{(\sum_{u=1}^M X_u^2 - M \bar{X}^2)^2} = \sigma^2 \frac{\sum_{u=1}^M (X_u - \bar{X})^2}{(\sum_{u=1}^M (X_u - \bar{X})^2)^2} =$$

$$= \frac{\sigma^2}{\sum_{u=1}^M (X_u - \bar{X})^2}$$

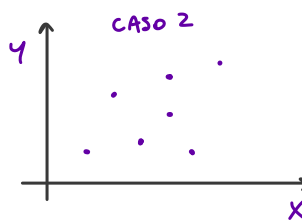
→ noi vogliamo una varianza piccola per B affinché sia uno stimatore, quindi il denominatore deve essere grande → $\sum_{u=1}^M (X_u - \bar{X})^2 \gg 1$



X_u tutti vicini

↓
 $\sum_{u=1}^M (X_u - \bar{X})^2$ piccolo

↓
 più complesso stimare
 il coeff. angolare della
 retta che interpola i dati



X_u tutti distanti

↓
 $\sum_{u=1}^M (X_u - \bar{X})^2$ grande

↓
 più semplice

NOTA: $\bar{Y} = \sum_{u=1}^M \frac{Y_u}{M}$ non
 è una media campionaria
 perché le Y_u non vengono
 dalla stessa popolazione

↓
 $\mu_u = \alpha + \beta X_u$ e varia
 al variare di u

METODO PER LA SIMULAZIONE DI V.C. A PARTIRE DA $U \sim U(0,1)$

X v.c. continua con $F_X(a) \rightarrow Y = F_X^{-1}(U)$

$$F_Y(a) = P(Y \leq a) = P(F_X^{-1}(U) \leq a) = P(U \leq F_X(a)) = \int_0^{F_X(a)} 1 \, du = F_X(a) \Rightarrow X \equiv Y \rightarrow X = F_X^{-1}(U)$$