Cognome			
Nome		Non scrivere qui	
Matricola			
Laurea	CIV AMB GEST INFELNTLC MEC	1 2 3 4 5	

Università degli Studi di Parma

DIPARTIMENTO DI INGEGNERIA E ARCHITETTURA

Esame di Analisi Matematica 2 — Soluzioni

A.A. 2021-2022 — PARMA, 15 GIUGNO 2022

Compilate l'intestazione in alto a sinistra e scrivete cognome e nome in stampatello anche su ogni altro foglio. Il tempo massimo per svolgere la prova è di due ore e mezza. Al momento della consegna, inserite tutti i fogli dentro a questo foglio.

Esercizio 1. Sia

$$f(x,y) = \sqrt{x^2 + y^2} (2x^2 + 2y^2 - 12) + 3x^2 + 3y^2, \qquad (x,y) \in \mathbb{R}^2.$$

Determinate l'immagine f(A) dell'insieme $A = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2: -4 \le x^2 + y^2 \le 4\}.$

Soluzione. La funzione f dipende da (x,y) solo attraverso la quantità $r = \sqrt{x^2 + y^2} \ge 0$. Denotato quindi con $p: [0, +\infty) \to \mathbb{R}$ il polinomio nella variabile r definito da

$$p(r) = r(2r^2 - 12) + 3r^2 = 2r^3 + 3r^2 - 12r, \qquad r \ge 0,$$

risulta f(A) = p([0,2]) e per il teorema dei valori intermedi si ha

$$p([0,2]) = \left[\min_{0 \leq r \leq 2} p(r), \max_{0 \leq r \leq 2} p(r)\right].$$

Determiniamo quindi il minimo e il massimo globale di p. La derivata di p è $p'(r) = 12(r^2 - 1)$, $r \ge 0$, e quindi il minimo globale di p in [0,2] è assunto nel punto r=1 mentre il massimo globale è assunto in uno degli estremi r=0 o r=2. Essendo p(0)=0<4=p(2) e p(1)=-7, si conclude che risulta

$$f(A) = q([0,2]) = [-7,4].$$

Esercizio 2. Sia

$$f(x,y) = x^4y^2 + x^3y^3, \qquad (x,y) \in \mathbb{R}^2.$$

Determinate per quali versori $v \in \mathbb{R}^2$ risulta nulla la derivata direzionale $\partial_v f(-1,1)$.

Soluzione. Essendo un polinomio, la funzione f è di classe C^{∞} in \mathbb{R}^2 e le sue derivate parziali nel punto di coordinate (-1,1) sono

$$f_x(-1,1) = 4^3 y^2 + 3x^2 y^3 \big|_{x = -1 \text{ e } y = 1} = -4 + 3 = -1;$$

 $f_y(-1,1) = 2x^4 y + 3x^3 y^2 \big|_{x = -1 \text{ e } y = 1} = 2 - 3 = -1.$

Il gradiente di f in (-1,1) è quindi il vettore $\nabla f(-1,1) = (-1,-1)$ e dunque la derivata direzionale di f nel punto di coordinate (-1,1) nella direzione del versore v = (a,b) è data da

$$\partial_v f(-1,1) = \langle \nabla f(-1,1) | \binom{a}{b} \rangle = -a - b.$$

Deve quindi essere -a-b=0 e $\sqrt{a^2+b^2}=1$ da cui segue $v=\pm(1/\sqrt{2},-1/\sqrt{2}).$

Esercizio 3. Determinate tutte le funzioni $g, h \in C^1(\mathbb{R})$ con g(0) = h(0) = 0 che rendono il campo vettoriale $f \in C^1(\mathbb{R}^3, \mathbb{R}^3)$ di componenti

$$\begin{cases} f^{1}(x,y,z) = g(y) + h(z) + yz \\ f^{2}(x,y,z) = \frac{x-z}{1+y^{2}} + 2h(z) + xz \\ f^{3}(x,y,z) = \frac{2(x+2y)z}{1+z^{2}} - g(y) + xy \end{cases}$$

conservativo. Per tali funzioni g e h, calcolate l'integrale curvilineo

$$\int_{\gamma} f \cdot dl$$

del campo f lungo la curva parametrica definita da $\gamma(t) = te_1 + \operatorname{sen}(\pi t/2)e_2 + t^2e_3, t \in [0,1].$

Soluzione. Essendo le funzioni g e h di classe C^1 in \mathbb{R} , il campo vettoriale f risulta a sua volta essere di classe C^1 in \mathbb{R}^3 cosicché, essendo \mathbb{R}^3 un aperto convesso, esso è conservativo se e solo se è irrotazionale ovvero se e solo se risulta

$$f_y^1(x,y,z) = f_x^2(x,y,z); \qquad f_z^1(x,y,z) = f_x^3(x,y,z); \qquad f_z^2(x,y,z) = f_y^3(x,y,z);$$

per ogni (x, y, z). Le derivate in croce di f sono date da

$$f_y^1(x,y,z) = g'(y) + z; \qquad f_x^2(x,y,z) = \frac{1}{1+y^2} + z; \qquad \qquad f_x^3(x,y,z) = \frac{2z}{1+z^2} + y;$$

$$f_z^1(x,y,z) = h'(z) + y; \qquad f_z^2(x,y,z) = -\frac{1}{1+y^2} + 2h'(z) + x; \qquad f_y^3(x,y,z) = \frac{4z}{1+z^2} - g'(y) + x;$$

per ogni (x,y,z) e quindi il campo f risulta irrotazionale in \mathbb{R}^3 se e solo si ha

$$g'(y) + z = \frac{1}{1+y^2} + z;$$
 $h'(z) + y = \frac{2z}{1+z^2} + y;$ $-\frac{1}{1+y^2} + 2h'(z) + x = \frac{4z}{1+z^2} - g'(y) + x;$

da cui segue

$$g'(y) = \frac{1}{1+u^2}$$
 e $h'(z) = \frac{2z}{1+z^2}$

per ogni y e z. Tenuto conto della condizione g(0) = h(0) = 0, si conclude che f è conservativo se e solo se risulta

$$g(y) = \arctan y, \quad y \in \mathbb{R}$$
 e $h(z) = \log(1 + z^2), \quad z \in \mathbb{R}$.

Per tali funzioni g e h i potenziali di f sono dati da

$$\begin{split} F(x,y,z) &= \int_0^x f^1(t,0,0) \, dt + \int_0^y f^2(x,t,0) \, dt + \int_0^z f^3(x,y,t) \, dt = \\ &= \int_0^y \frac{x}{1+t^2} \, dt + \int_0^z \left[(x+2y) \frac{2t}{1+t^2} - \arctan y + xy \right] \, dt = \\ &= x \arctan y + (x+2y) \log (1+z^2) - z \arctan y + xyz + C = \\ &= (x-z) \arctan y + (x+2y) \log (1+z^2) + xyz + C \end{split}$$

per ogni (x, y, z) con $C \in \mathbb{R}$ costante arbitraria. Infine, essendo il campo f conservativo ed essendo γ una curva liscia di estremi $\gamma(0) = (0, 0, 0)$ e $\gamma(1) = (1, 1, 1)$, si ha

$$\int_{\gamma} f \cdot dl = F(1, 1, 1) - F(0, 0, 0) = 3 \log 2 + 1.$$

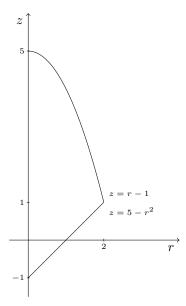
Esercizio 4. Sia

$$K = \left\{ (x, y, z) : -1 + \sqrt{x^2 + y^2} \le z \le 5 - x^2 - y^2 \in 0 \le x \le y \right\}.$$

(a) Descrivete e disegnate l'insieme K.

(b) Calcolate
$$I = \int_K xy \, d(x, y, z)$$
.

Soluzione. L'insieme K è l'intersezione della parte del poliedro definito dai piani x=0 e y=x contenuta nel semispazio con il solido di rotazione che si ottiene facendo ruotare attorno all'asse z la figura contenuta nel primo quadrante del piano rz (con $r=\sqrt{x^2+y^2}$) compresa tra l'asse z, la retta di equazione di z=r-1 e la parabola $z=5-r^2$ per $r\geq 0$ come illustrato nella figura seguente.



L'insieme K è compatto perché è limitato ed è intersezione di controimmagini di intervalli chiusi mediante funzioni continue e quindi è (Lebesgue) misurabile. La funzione f definita da

$$f(x, y, z) = xy,$$
 $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3,$

è un polinomio e quindi è integrabile in K.

Calcoliamo I mediante la formula di riduzione per fili. La proiezione di K sul piano xy è la porzione di cerchio

$$\pi_{xy}(K) = \left\{ (x, y) : \sqrt{x^2 + y^2} \le 2 \text{ e } 0 \le x \le y \right\}$$

e per ogni $(x,y) \in \pi_{xy}(K)$ la corrispondente sezione è l'intervallo

$$K_{(x,y)} = \left[\sqrt{x^2 + y^2} - 1, 5 - (x^2 + y^2) \right], \quad (x,y) \in \pi_{xy}(K).$$

Per la formula di riduzione si ha allora

$$I = \int_{K} xy \, d(x, y, z) = \int_{\pi_{xy}(K)} \left(\int_{\sqrt{x^{2} + y^{2}} - 1}^{5 - (x^{2} + y^{2})} xy \, dz \right) \, d(x, y) =$$

$$= \int_{\pi_{xy}(K)} xy \left\{ \left[5 - (x^{2} + y^{2}) \right] - \left(\sqrt{x^{2} + y^{2}} - 1 \right) \right\} \, d(x, y)$$

e, utilizzando coordinate polari nel piano abbinate nuovamente alla formula di riduzione, risulta

$$\begin{split} I &= \int_{\pi/4}^{\pi/2} \sin\theta \cos\theta \, d\theta \int_0^2 r^3 \left(6 - r - r^2 \right) \, dr = \\ &= \frac{1}{2} \operatorname{sen}^2 t \bigg|_{\pi/4}^{\pi/2} \left(\frac{6}{4} r^4 - \frac{1}{5} r^5 - \frac{1}{6} r^6 \right) \bigg|_0^2 = \frac{1}{4} \left(\frac{96}{4} - \frac{32}{5} - \frac{64}{6} \right) = 6 - \frac{8}{5} - \frac{8}{3} = \frac{26}{15}. \end{split}$$

Esercizio 5. Data l'equazione differenziale

$$x''(t) - 2x'(t) + x(t) = e^t \cos^2 t$$

determinate

- (a) tutte le soluzioni dell'equazione differenziale;
- (b) la soluzione del problema di Cauchy con x(0) = 1 e x'(1) = 2.

Soluzione. (a) L'equazione proposta è un'equazione differenziale lineare del secondo ordine a coefficienti costanti. L'equazione caratteristica è $\lambda^2 - 2\lambda + 1 = (\lambda - 1)^2 = 0$ che ha una sola soluzione reale $\lambda = 1$. Quindi, le funzioni

$$x_1(t) = e^t; x_2(t) = te^t;$$

con $t \in \mathbb{R}$ sono un sistema fondamentale di soluzioni dell'equazione omogenea e tutte le soluzioni dell'equazione omogenea sono le funzioni

$$x(t) = C_1 e^t + C_2 t e^t, \qquad t \in \mathbb{R},$$

con $C_i \in \mathbb{R}$ (i = 1, 2) costanti arbitrarie.

Per determinare una soluzione dell'equazione completa procediamo con il metodo della variazione delle costanti arbitrarie cercando una soluzione $x_p(t)$ della forma

$$x_p(t) = c_1(t)e^t + c_2(t)te^t, t \in \mathbb{R},$$

con $c_1(t)$ e $c_2(t)$ funzioni di classe C^1 in \mathbb{R} da determinare in modo che risulti

$$\begin{cases} c'_1(t)e^t + c'_2(t)te^t = 0\\ c'_1(t)e^t + c'_2(t)te^t + c'_2(t)e^t = e^t \cos^2 t \end{cases}$$

per ogni t. Il sistema precedente è equivalente a

$$\begin{cases} c'_1(t) = -t\cos^2 t \\ c'_2(t) = \cos^2 t \end{cases} \quad t \in \mathbb{R}.$$

da cui segue

$$c_2(t) = \int \cos^2 t \, dt = \frac{t + \cos t \sin t}{2}$$

e

$$c_1(t) = -\int t \cos^2 t \, dt = -t \frac{t + \cos t \sin t}{2} + \int \frac{t + \cos t \sin t}{2} \, dt = -t \frac{t + \cos t \sin t}{2} + \frac{t^2}{4} + \frac{1}{4} \sin^2 t$$

per tutti i t a meno di inessenziali costanti additive. Risulta così

$$x_p(t) = \frac{1}{4} \left(\operatorname{sen}^2 t + t^2 \right) e^t, \qquad t \in \mathbb{R},$$

e quindi tutte le soluzioni dell'equazione completa sono le funzioni

$$x(t) = (C_1 + C_2 t) e^t + \frac{1}{4} (\sin^2 t + t^2) e^t, \quad t \in \mathbb{R},$$

con $C_i \in \mathbb{R}$ (i = 1, 2) costanti arbitrarie.

(b) Imponendo che sia x(0) = 1 e x'(0) = 2, si trova $C_1 = C_2 = 1$ cosicché la soluzione cercata è

$$x(t) = (1+t)e^{t} + \frac{1}{4}(\sin^{2}t + t^{2})e^{t}, \quad t \in \mathbb{R}.$$