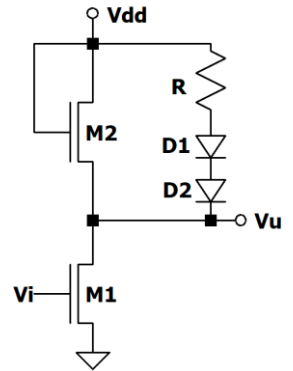


PROVA SCRITTA DI ELETTRONICA 1  
4 SETTEMBRE 2020

1) Nel circuito in figura, i transistori MOS sono caratterizzati dalla tensione di soglia  $V_{Tn}$  e dai coefficienti  $\beta_i$ , mentre i diodi sono descritti da un modello a soglia, con  $V_\gamma=0.75$ .

$$\beta_1 = 4 \frac{mA}{V^2}, \beta_2 = 0.5 \frac{mA}{V^2}, V_{dd} = 3.5V, V_{Tn} = 0.3V.$$

(Il valore della resistenza  $R$  è assegnato in maniera casuale durante lo svolgimento della prova: nella traccia seguente si assume  $R = 0.7 \text{ k}\Omega$  )



1) Calcolare il valore di  $V_u$  per  $V_i = 0 \text{ V}$

**Si indichi il valore in Volt, con 2 cifre decimali.**

2) Calcolare il valore di  $V_u$  per  $V_i = 0.4 \text{ V}$

**Si indichi il valore in Volt, con 2 cifre decimali.**

3) Calcolare il valore di  $V_u$  per  $V_i = 1.0 \text{ V}$

**Si indichi il valore in Volt, con 2 cifre decimali.**

4) Calcolare il valore di  $V_u$  per  $V_i = 3.0 \text{ V}$

**Si indichi il valore in Volt, con 2 cifre decimali.**

---

Il circuito è simile ad un invertitore nMOS a carico saturato, in cui il transistor di pull-up  $M_2$  è in parallelo al ramo  $R-D_1-D_2$ . Si può osservare preliminarmente che i diodi  $D_1$  e  $D_2$  sono attraversati dalla stessa corrente e quindi possono essere solo simultaneamente ON o simultaneamente OFF. Si ha:

$$D_1, D_2 \text{ OFF} \rightarrow \left\{ \begin{array}{l} V_{D1} < V_Y \\ V_{D2} < V_Y \\ I_{D1} = I_{D2} = I_R = 0 \\ V_{dd} - R I_R - V_{D1} - V_{D2} = V_u \end{array} \right\} \rightarrow V_u > V_{dd} - 2 V_Y = 2.0 \text{ V}$$

Quindi, per  $V_u > 2.0 \text{ V}$ , il ramo  $R-D_1-D_2$  è influente e il comportamento è quello dell'invertitore a carico nMOS saturato.

Le regioni di funzionamento del transistor  $M_1$  sono le seguenti:

$$\begin{aligned} M_1 \text{ OFF} &\rightarrow V_{GS1} = V_i < V_{Tn} \\ M_1 \text{ SAT} &\rightarrow V_{Tn} < V_{GS1} = V_i < V_{DS1} + V_{Tn} = V_u + V_{Tn} \\ M_1 \text{ LIN} &\rightarrow V_i > V_u + V_{Tn} \end{aligned}$$

1)  $V_i = 0 \text{ V} < V_{Tn} \rightarrow I_{D1} = 0 = I_{D2} + I_R$ : la somma delle correnti di pull-up è quindi nulla. Non è ipotizzabile che le correnti  $I_{M2}$  e  $I_R$  siano uguali ed opposte. Infatti, per assurdo:

$$I_{M2} > 0 \rightarrow V_{GS2} = V_{dd} - V_u > V_{Tn} \rightarrow V_u < V_{dd} - V_{Tn} \rightarrow I_R = I_{D1,2} \geq 0$$

Quindi entrambi i rami di pull-up sono OFF. Il nodo di uscita di porta alla tensione massima possibile, compatibilmente con la carica della capacità del nodo di uscita. Come dimostrato a lezione, quindi,

$$V_u = V_{dd} - V_{Tn} = \mathbf{3.2 \text{ V}}$$

2)  $V_i = 0.4 \text{ V} > V_{Tn} \rightarrow M_1 \text{ ON (HP: } M_1 \text{ SAT* e } D_{1,2} \text{ OFF**). Si ha quindi:}$

$$\left. \begin{aligned} I_{M1} &= I_{M2} \\ I_{M1} &= \frac{\beta_1}{2} (V_i - V_{Tn})^2 \\ I_{M2} &= \frac{\beta_2}{2} (V_{dd} - V_u - V_{Tn})^2 \end{aligned} \right\} \rightarrow \left\{ \begin{array}{l} \mathbf{V_u = 2.92 \text{ V}} \\ \mathbf{V_{\#} = 3.48 \text{ V}} \end{array} \right.$$

La prima soluzione soddisfa entrambe le ipotesi:

$$V_{GS1} = V_i = 0.4 \text{ V} < V_{DS1} + V_{TN} = 3.22 \text{ V} (*)$$

$$V_u = 2.92 \text{ V} > V_{dd} - 2 V_Y = 2.0 \text{ V} (**)$$

Mentre la seconda non soddisfa l'ipotesi di  $M_2 \text{ ON, SAT}$ :

$$V_{GS2} = V_{dd} - V_u = 0.02 \text{ V} < V_{Tn}$$

3)  $V_i = 1.0 \text{ V} > V_{Tn} \rightarrow M_1 \text{ ON (HP: } M_1 \text{ SAT* e } D_{1,2} \text{ ON**). Si ha quindi:}$

$$\left. \begin{aligned} I_{M1} &= I_{M2} + I_R \\ I_{M1} &= \frac{\beta_1}{2} (V_i - V_{Tn})^2 \\ I_{M2} &= \frac{\beta_2}{2} (V_{dd} - V_u - V_{Tn})^2 \\ I_R &= \frac{V_{dd} - 2 V_Y - V_u}{R} \end{aligned} \right\} \rightarrow \left\{ \begin{array}{l} \mathbf{V_u = 1.71 \text{ V}} \\ \mathbf{V_{\#} = 10.41 \text{ V}} \end{array} \right.$$

La prima soluzione soddisfa entrambe le ipotesi:

$$V_{GS1} = V_i = 1 \text{ V} < V_{DS1} + V_{TN} = 2.05 \text{ V} (*)$$

$$V_u = 1.71 \text{ V} < V_{dd} - 2 V_Y = 2.0 \text{ V} (**)$$

Mentre la seconda non soddisfa l'ipotesi di  $M_2 \text{ ON, SAT}$ :

$$V_{GS2} = V_{dd} - V_u = -6.91 \text{ V} < V_{Tn}$$

4)  $V_i = 3.0 \text{ V} > V_{Tn} \rightarrow M_1 \text{ ON (HP: } M_1 \text{ LIN* e } D_{1,2} \text{ ON**). Si ha quindi:}$

$$\left. \begin{aligned} I_{M1} &= I_{M2} + I_R \\ I_{M1} &= \beta_1 \left( (V_i - V_{Tn}) V_u - \frac{V_u^2}{2} \right) \\ I_{M2} &= \frac{\beta_2}{2} (V_{dd} - V_u - V_{Tn})^2 \\ I_R &= \frac{V_{dd} - 2 V_Y - V_u}{R} \end{aligned} \right\} \rightarrow \left\{ \begin{array}{l} \mathbf{V_u = 0.42 \text{ V}} \\ \mathbf{V_{\#} = 5.72 \text{ V}} \end{array} \right.$$

La prima soluzione soddisfa entrambe le ipotesi:

$$V_{GS1} = V_i = 3 \text{ V} > V_{DS1} + V_{TN} = 0.72 \text{ V} (*)$$

$$V_u = 0.42 \text{ V} < V_{dd} - 2 V_Y = 2.0 \text{ V} (**)$$

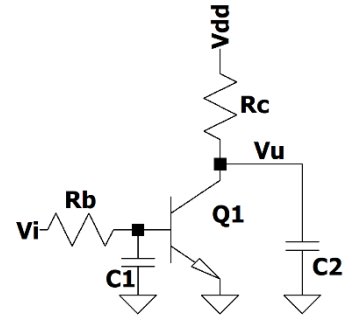
Mentre la seconda non soddisfa l'ipotesi di  $M_2 \text{ ON, SAT}$ :

$$V_{GS2} = V_{dd} - V_u = -2.23 \text{ V} < V_{Tn}$$

2) Nel circuito in figura, il transistor bipolare è descritto da un modello a soglia, con  $V_\gamma=0.75\text{ V}$  e  $V_{CE,sat}=0.2\text{ V}$ .

Il segnale di ingresso abbia l'andamento seguente:

$$\begin{cases} t \leq 0 & V_i = 0 \\ t > 0 & V_i = V_{dd} \end{cases}$$



$V_{CC}=5\text{ V}$ ,  $R_c=1\text{ k}\Omega$ ,  $\beta_F=100$ ,  $C_1=0.5\text{ pf}$ ,  $C_2=5.0\text{ pf}$ , .

(Il valore della resistenza  $R_b$  è assegnato in maniera casuale durante lo svolgimento della prova: nella traccia seguente si assume  $R_b=14\text{ k}\Omega$ )

Calcolare il valore “alto” ( $V_H$ ) di  $V_u$ , per  $t \leq 0$ .

**Si indichi il valore in Volt, con 2 cifre decimali.**

Calcolare il valore “basso” ( $V_L$ ) di  $V_u$ , a transitorio concluso.

**Si indichi il valore in Volt, con 2 cifre decimali.**

Calcolare il tempo di discesa ( $t_{fall}$ ) corrispondente. Si ricorda che il tempo di discesa è il tempo necessario al segnale di uscita a compiere il transitorio in cui il segnale di uscita passa dal 90% al 10% dell'escursione.

**Si indichi il valore in ps, con 2 cifre decimali.**

Calcolare il tempo di propagazione ( $t_{p,HL}$ ) corrispondente. Si ricorda che il tempo di propagazione è il tempo che intercorre fra l'istante in cui il segnale di ingresso e il segnale di uscita raggiungono il 50% della propria escursione.

**Si indichi il valore in ps, con 2 cifre decimali.**

---

Il circuito è un invertitore RTL. Con uscita a vuoto, il valore “alto” ( $V_H$ ) di  $V_u$  viene ottenuto con ingresso basso e transistor spento. In questo caso,  $V_u = V_{CC} = \mathbf{V_H = 5.00 V}$ .

Per  $t \leq 0$ , il circuito si trova in condizioni statiche, per le quali valgono le condizioni studiate in precedenza. In particolare, le tensioni iniziali ai capi dei condensatori possono essere così determinate:

$$V_i = 0 < V_\gamma \rightarrow \begin{cases} I_c = 0 \rightarrow V_{C2} = V_u = V_{CC} - R_C I_c = V_{CC} \\ I_b = 0 \rightarrow V_{C1} = V_{BE} = V_i - R_B I_b = 0 \end{cases}$$

Il valore “basso” ( $V_L$ ) di  $V_u$  viene ottenuto con ingresso alto ( $V_i = V_H$ ), per  $t \rightarrow \infty$ . Ipotezzando, in questo caso, il transistor in regime di saturazione (\*), si ha  $V_u = V_{CE,sat} = \mathbf{V_L = 0.20 V}$ . L'ipotesi (\*) è in questo caso verificata:

$$\left. \begin{aligned} I_c &= \frac{V_{CC} - V_{CE,sat}}{R_C} = 4.8 \text{ mA} \\ I_b &= \frac{V_{CC} - V_\gamma}{R_B} = 0.3 \text{ mA} \end{aligned} \right\} \rightarrow I_c < \beta_F I_b$$

Il transitorio si compone di due tratti: inizialmente il condensatore  $C_1$ , inizialmente scarico, si carica attraverso la corrente che circola su  $R_B$ . Fino a che la tensione  $V_{C1} = V_{BE} < V_\gamma$ , il transistor rimane spento e quindi  $V_u = V_{CC}$ . Si ha, in questo tratto:

$$\frac{V_{CC} - V_{C1}}{R_b} = C_1 \frac{dV_{C1}}{dt} \rightarrow \int_0^{t_{ON}} dt = \int_0^{V_\gamma} \frac{R_b C_1}{V_{CC} - V_{C1}} dV_{C1} \rightarrow t_{ON} = 1137.63 \text{ ps}$$

Dopo il tempo  $t_{ON}$ , il transistor si accende: si ha d'ora in avanti  $V_{C1} = V_{BE} = V_\gamma$ , per cui il condensatore  $C_1$ , essendo soggetto a tensione costante, è attraversato da corrente nulla e quindi ininfluente. In questo secondo tratto il transistor è acceso e può quindi scaricare il condensatore  $C_2$ ; ai fini del calcolo del tempo di propagazione  $t_{p,HL}$  occorre valutare la transizione del segnale di uscita dal valore  $V_H$  al valore medio della escursione:

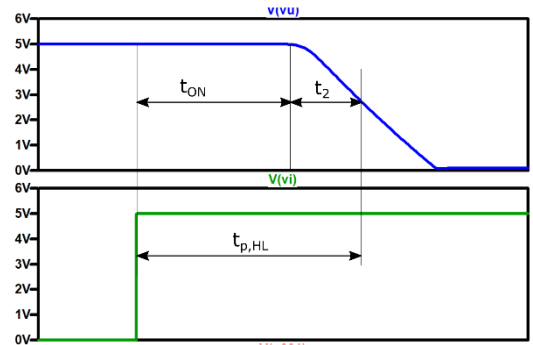
$$V_{fin} = \frac{V_H + V_L}{2} = 2.6 \text{ V}$$

In questo intervallo  $V_u = V_{CE} > V_{CE,sat}$  e quindi il transistor opera in regione attiva diretta. Si ha quindi:

$$\left. \begin{aligned} I_c &= \beta_F I_b = \beta_F \frac{V_{CC} - V_\gamma}{R_b} \\ I_{RC} &= \frac{V_{CC} - V_u}{R_C} \\ I_{C2} &= C_2 \frac{dV_u}{dt} \\ I_{C2} &= I_{RC} - I_c \end{aligned} \right\} \rightarrow t_2 = \int_{V_H}^{V_{fin}} \frac{C_2}{I_{RC} - I_c} dt = 411.79 \text{ ps}$$

Il tempo di propagazione  $t_{p,HL}$  è quindi la somma dei due tempi calcolati finora:

$$\mathbf{t_{p,HL} = t_{ON} + t_2 = 1549.42 \text{ ps}}$$

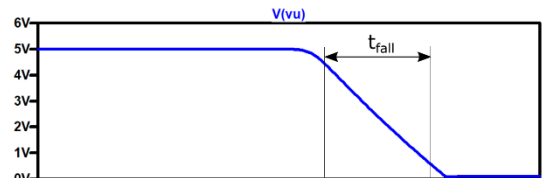


Per il calcolo del tempo di discesa, invece, occorre fare riferimento solo al segnale di uscita  $V_u$  e valutare il tempo necessario a compiere il transitorio fra il 90% e il 10% dell'escursione. Gli estremi possono quindi essere calcolati:

$$\begin{aligned} V_{u,in} &= V_L + 0.9 (V_H - V_L) = V_{CE,sat} + 0.9 (V_{CC} - V_{CE,sat}) = 4.52 \text{ V} \\ V_{u,fin} &= V_L + 0.1 (V_H - V_L) = V_{CE,sat} + 0.1 (V_{CC} - V_{CE,sat}) = 0.68 \text{ V} \end{aligned}$$

Poiché nell'intero intervallo si ha  $V_u = V_{CE} > V_{CE,sat}$ , il transistor opera in regione attiva diretta e il tempo di discesa può essere calcolato, analogamente al caso precedente, come:

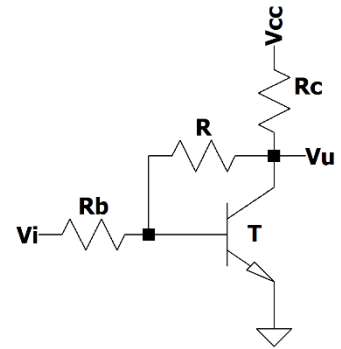
$$\left. \begin{aligned} I_c &= \beta_F I_b = \beta_F \frac{V_{CC} - V_\gamma}{R_b} \\ I_{RC} &= \frac{V_{CC} - V_u}{R_C} \\ I_{C2} &= C_2 \frac{dV_u}{dt} \\ I_{C2} &= I_{RC} - I_c \end{aligned} \right\} \rightarrow \mathbf{t_{fall} = \int_{V_{u,fin}}^{V_{u,in}} \frac{C_2}{I_{RC} - I_c} dt = 687.81 \text{ ps}}$$



3) Nel circuito in figura, il transistor bipolare è descritto da un modello a soglia, con  $V_\gamma=0.75\text{ V}$  e  $V_{CE,sat}=0.2\text{ V}$ .

$V_{CC}=5\text{ V}$ ,  $R_C=1\text{ k}\Omega$ ,  $R=200\text{ k}\Omega$ ,  $\beta_F=100$ .

(Il valore della resistenza  $R_b$  è assegnato in maniera casuale durante lo svolgimento della prova: nella traccia seguente si assume  $R_b=8\text{ k}\Omega$ )



Calcolare il margine di immunità ai disturbi relativo ai valori “alti” NMH  
**Si indichi il valore in Volt, con 2 cifre decimali.**

Calcolare il margine di immunità ai disturbi relativo ai valori “bassi” NML  
**Si indichi il valore in Volt, con 2 cifre decimali.**

Il circuito è un invertitore RTL, al quale è aggiunto il resistore R. Per calcolare il margine di immunità ai disturbi, occorre riconoscere i punti caratteristici sulla caratteristica statica  $V_u(V_i)$ . In analogia con lo studio fatto per l'invertitore RTL, possiamo fare riferimento alle diverse regioni di funzionamento del transistor T.

T OFF (tratto 1): il circuito si riduce al partitore resistivo costituito dai resistori  $R_C$ ,  $R$  e  $R_b$ . Si ha:

$$I = \frac{V_{CC} - V_i}{R_C + R + R_b} \rightarrow \begin{cases} V_u = V_{CC} - R_C I = \frac{(R_C + R)V_i + R_b V_{CC}}{R_C + R + R_b} = 4.976 + 4.785 \cdot 10^{-3} V_i & (*) \\ V_{BE} = V_{CC} - (R_C + R)I = \frac{(R_b + R)V_{CC} + R_C V_i}{R_C + R + R_b} & (**) \end{cases}$$

In questo tratto, il guadagno di tensione vale:

$$A_v = \frac{dV_u}{dV_i} = 4.785 \cdot 10^{-3}$$

La condizione vale fino a che:

$$V_{BE} \leq V_\gamma \xrightarrow{(**)} V_i \leq 0.58\text{ V} \xrightarrow{(*)} V_u \geq 4.98\text{ V}$$

Per T in regione Attiva Diretta (tratto 2), si ha:

$$V_{BE} = V_\gamma \rightarrow \begin{cases} I_R = \frac{V_u - V_\gamma}{R} \\ I_B = \frac{V_i - V_\gamma}{R_b} + I_R \\ I_C = \frac{V_{CC} - V_u}{R_C} - I_R \\ I_C = \beta_F I_B \end{cases} \rightarrow V_u = 6.596 - 4.975 V_i \quad (***)$$

In questo tratto, il guadagno di tensione vale:

$$A_v = \frac{dV_u}{dV_i} = -4.975$$

La condizione vale fino a che:

$$V_u = V_{CE} > V_{CE,sat} \xrightarrow{(***)} V_i \leq 1.16\text{ V}$$

Nel tratto 3 successivo, T SAT:

$$V_u = V_{CE,sat}$$

In questo tratto, il guadagno di tensione vale:

$$A_v = \frac{dV_u}{dV_i} = 0$$

È quindi immediato riconoscere i punti caratteristici che separano le regioni di attenuazione ( $|A_v| < 1$ ) da quelle di amplificazione ( $|A_v| > 1$ ):

$$\left. \begin{aligned} V_{iLMAX} &= 0.58\text{ V} \\ V_{oHMIN} &= 4.98\text{ V} \\ V_{iHMIN} &= 1.16\text{ V} \\ V_{oLMAX} &= 0.20\text{ V} \end{aligned} \right\} \rightarrow \begin{cases} N_{ML} = V_{iLMAX} - V_{oLMAX} = \mathbf{0.38\text{ V}} \\ N_{MH} = V_{oHMIN} - V_{iHMIN} = \mathbf{3.82\text{ V}} \end{cases}$$