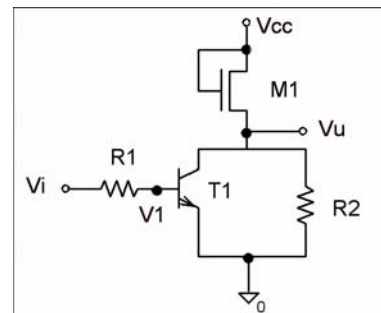


PROVA SCRITTA DI FONDAMENTI DI ELETTRONICA A  
16 FEBBRAIO 2006

1) Nel circuito in figura, il transistori bipolare può essere descritto da un modello "a soglia", con  $V_{\gamma}=0.75\text{ V}$  e  $V_{CE,sat}=0.2\text{ V}$ , mentre il transistor MOS è caratterizzato da una tensione di soglia  $V_{TN1}=V_T$ , e dal coefficiente  $\beta_1$  determinato in modo che la potenza erogata dal generatore  $V_{cc}$  in corrispondenza della tensione di soglia logica ( $V_i=V_u=V_{TL}$ ) sia pari a  $150\text{ mW}$ .

Si determinino i margini d'immunità ai disturbi ( $N_{MH}$  e  $N_{ML}$ ) della rete.

$V_{cc} = 5\text{ V}$ ,  $\beta_F = 100$ ,  $R_1 = 1\text{ k}\Omega$ ,  $R_2 = 10\text{ k}\Omega$ ,  $V_T = 0.5\text{ V}$ .

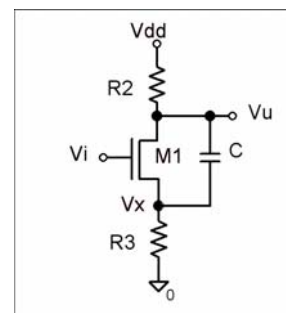


2) Nel circuito in figura, il transistor MOS è caratterizzato dalla tensione di soglia  $V_{TN}=V_T$  e dal coefficiente  $\beta_n$ . Il segnale d'ingresso abbia il seguente andamento:

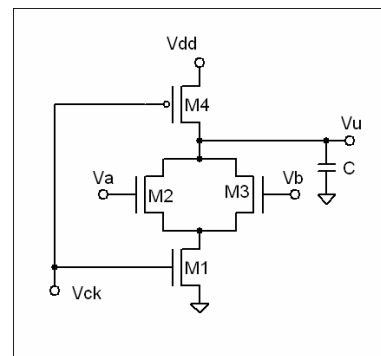
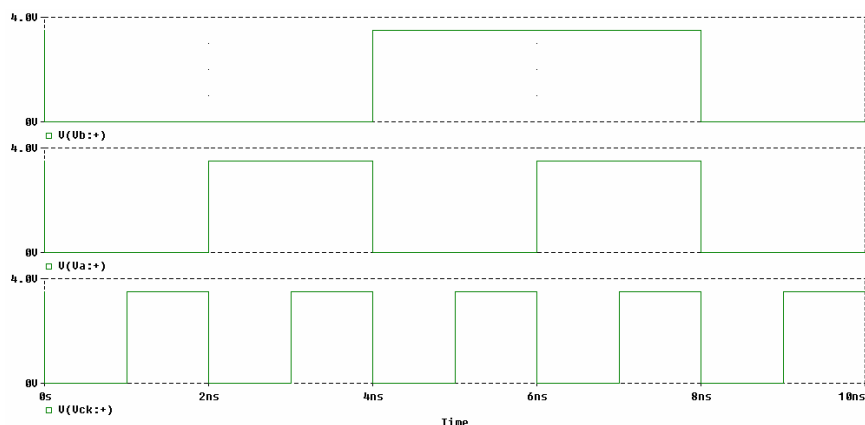
$$\begin{aligned} t < 0: & \quad V_i = 0 \\ t > 0: & \quad V_i = V_{dd} \end{aligned}$$

Si calcoli il tempo di propagazione  $t_{p,HL}$  (relativo al segnale di uscita  $V_u$ ).

$V_{dd} = 3.5\text{ V}$ ,  $V_T = 0.55\text{ V}$ ,  $\beta_n = 5\text{ mA/V}^2$ ,  $R_2 = 1.5\text{ k}\Omega$ ,  $R_3 = 100\text{ }\Omega$ ,  $C = 10\text{ pF}$ .



3) Nel circuito in figura i transistori MOS sono caratterizzati dai coefficienti  $\beta_1=\beta_4$  e  $\beta_2=\beta_3$  e dalla tensione di soglia  $V_{tn}=-V_{tp}=V_t$ . I segnali periodici di ingresso  $V_a$ ,  $V_b$  e  $V_{ck}$  abbiano gli andamenti riportati in figura ( $f_{ck} = 2 \cdot f_a = 4 \cdot f_b = 500\text{ MHz}$ ):

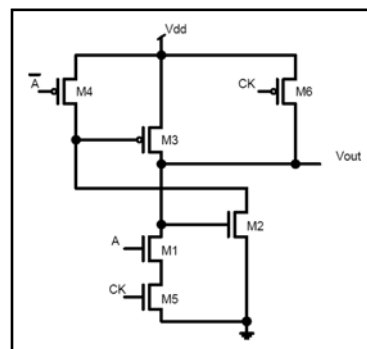


Si dimensionino i coefficienti  $\beta$  dei transistori in maniera tale che, nel caso peggiore, il tempo di salita di  $V_u$  sia pari a  $100\text{ ps}$  e il tempo di discesa di  $V_u$  sia pari a  $150\text{ ps}$ . Si calcoli inoltre la potenza media dissipata dal circuito.

$V_{DD} = 3.5\text{ V}$ ,  $V_t = 0.55\text{ V}$ ,  $C = 20\text{ fF}$ .

4) Nel circuito in figura i transistori MOS sono caratterizzati dai coefficienti  $\beta_n$  e  $\beta_p$  e dalla tensione di soglia  $V_{tn}=-V_{tp}=V_t$ . Si descriva qualitativamente il comportamento del circuito ipotizzando la presenza di un clock (CK) periodico con periodo tale da consentire l'esaurirsi di ogni transistorio. Supponendo che in fase di precarica gli ingressi A e  $\bar{A}$  vadano entrambi a "1" e a tale valore rimangano anche nella successiva fase di valutazione, calcolare il valore a regime della tensione di uscita (si supponga anche in questo caso che la fase di valutazione sia sufficientemente lunga da permettere l'esaurirsi di ogni transistorio).

$V_{DD} = 3.5\text{ V}$ ,  $V_t = 0.5\text{ V}$ ,  $\beta_n = 25\text{ }\mu\text{A/V}^2$ ,  $\beta_p = 10\text{ }\mu\text{A/V}^2$



Esame di ELETTRONICA AB (mod. B): svolgere gli esercizi 1 e 2.

Esame di ELETTRONICA DEI SISTEMI DIGITALI A: svolgere gli esercizi 3 e 4

Esame di FONDAMENTI DI ELETTRONICA A: svolgere almeno uno fra gli esercizi 1 e 2 e almeno uno fra gli esercizi 3 e 4.

- Indicare su ciascun foglio nome, cognome, data e numero di matricola
- Non usare penne o matite rosse
- L'elaborato deve essere contenuto in un unico foglio (4 facciate) protocollo

Compito del 16-02-06 - Esercizio #1:

Osservazione preliminare: M1 quando on è in saturazione.

Calcolo di  $\beta_n$ .

<p>Alla soglia logica, ovvero per <math>v_i = v_u = v_{lt}</math> Ma  <math>Mn1_{sat}</math> e suppongo T in AD (da  verificare).  <math>ib = (v_{lt} - v_{\gamma})/r1</math>  <math>idn1_{sat} = \beta_n / 2 (v_{cc} - v_{lt} - v_T)^2</math>  <math>ir2 = v_{lt}/r2</math>  <math>ic = \beta_r * (v_{lt} - v_{\gamma})/r1</math></p>	<p><math>idn1_{sat} = ic + ir2</math>  mentre la potenza erogata dal generatore <math>v_{cc}</math> vale:  <math>P_{diss} = idn1_{sat} * (v_{cc}) = 150mW</math>  Risolvendo si trova che:  <math>\beta_n = 0.005 A/V^2</math>, <math>v_{lt} = 1.047V</math>.</p>
--	---

**Regione 1 :**  $v_i < v_{\gamma}$ : M1 sarà on in sat ( M1 sempre on e sat per  $v_u < v_{dd} - v_T$ ) mentre T1 sarà off.

$idn1_{sat} = \beta_n / 2 (v_{cc} - v_u - v_T)^2$   
 $ir2 = v_u / r2$   
ma  $idn1_{sat} = ir2$ , da cui si ricava:  
che  $v_u = 4.095V$  oppure  $v_u = 4.945V$ . Delle due soluzioni quella accettabile è che  $v_u = 4.095V$ .

**Regione 2:** per  $v_i > v_{\gamma}$ : T1 va in AD, con M1 sempre on e SAT. Cerchiamo se in questa regione ci sono punti a pendenza -1.

<p><math>ib = (v_i - v_{\gamma})/r1</math>  <math>idn1_{sat} = \beta_n / 2 (v_{cc} - v_u - v_T)^2</math>  <math>ir2 = v_u / r2</math>  <math>ic = \beta_r * (v_i - v_{\gamma})/r1</math>  Cerco i punti a <math>dv_u/dv_i = -1</math>  <math>d(idn1_{sat})/dv_i = \beta_n (v_{cc} - v_u - v_T)</math>  <math>d(ir2)/dv_i = -1/r2</math>  <math>d(ic)/dv_i = \beta_r/r1</math></p>	<p>Ma <math>idn1_{sat} = ic + ir2</math>  e <math>d(idn1_{sat})/dv_i = d(ic)/dv_i + d(ir2)/dv_i</math>  da cui si ricava che <math>v_i = 10.745V</math> e  <math>v_u = -15.48V</math>.  In questa regione non ci sono punti a derivata -1.</p>
---	--

**Regione 3:** T1 sat, con M1 sempre on e SAT.

<p>La <math>v_u = v_{cesat} = 0.2V</math>. Cerchiamo per quale valore di  <math>v_i</math> T1 diventa saturo.  <math>ib = (v_i - v_{\gamma})/r1</math>  <math>idn1_{sat} = \beta_n / 2 (v_{cc} - v_{cesat} - v_T)^2</math>  <math>ir2 = v_{cesat}/r2</math>  <math>ic = \beta_r * (v_i - v_{\gamma})/r1</math></p>	<p>Ma <math>idn1_{sat} = ic + ir2</math>  da cui si ricava che <math>v_i = 1.212V</math>.  Quindi per <math>v_i &gt; 1.212V</math> T1 va in saturazione e  l'uscita rimane a <math>v_{cesat}</math>.</p>
--	--

I punti notevoli coincidono con i punti angolari. In particolare  $V_{OHMIN} = 4.095V$ ,  $V_{ILMAX} = V_{\gamma} = 0.75V$ ,  $V_{IHMIN} = 1.212V$ , e  $V_{OLMAX} = v_{cesat} = 0.2V$ , da cui si ricava che  $NM_H = 4.095V - 1.212V = 2.883V$  e  $NM_L = 0.75V - 0.2V = 0.55V$

Compito del 16-02-06 - Esercizio #2

- 1)  $t < 0$ ,  $v_i = 0V$ , allora  $v_i = v_{gs} = 0V$ , quindi  $Mn1$  off. Allora  $v_x = 0V$  e  $v_u$  (per  $t < 0$ ) =  $V_{dd}$ .
- 2)  $t = 0+$ ,  $v_i = v_{dd}$  e la tensione ai capi del condensatore non cambia.

3) Per  $t \rightarrow \infty$ ,  $v_i = v_{gs} = v_{dd}$ , quindi suppongo  $Mn1$  on (da verificare che  $v_{gs} = v_{dd} - v_x > v_T$ ).  $Mn1$  è lin sse  $v_u < v_{dd} - v_T = 3.0V$ . Ipotizzo  $Mn1$  on e lin (da verificare).

$$\begin{aligned} idn1lin &= b_n((v_{dd} - v_x - v_T)(v_u - v_x) - (v_u - v_x)^2/2) \\ ir2 &= (v_{dd} - v_u)/r_2 \\ ir3 &= v_x/r_3 \end{aligned}$$

dove

$$\begin{cases} ir2 = ir3 \\ idn1lin = ir2 \end{cases}$$

Risolvendo si trovano le coppie di soluzioni seguenti:

$$v_x = -0.179V, v_u = 6.192V$$

$$\text{oppure che } v_x = 0.209V, v_u = 0.366V.$$

Quella che verifica le Hp su  $Mn1$  è la seconda,  $v_x = 0.209V$  e  $v_u = 0.366V$ .

Il  $t_{ph1}$  è il tempo che il segnale d'uscita impiega per compiere il 50% della transizione totale a partire dal valore iniziale, quindi per passare da  $3.5V$  a  $(3.5 + 0.366)/2 = 1.933V$ .

$Mn1$  sarà sat per  $v_u > v_{dd} - v_T = 2.95V$  e lin per  $v_u < v_{dd} - v_T = 2.95V$ , quindi durante il transitorio  $Mn1$  si troverà prima in saturazione e poi in zona di funzionamento lineare.

Per  $2.95V < v_u < 3.5V$   $Mn1$  sarà sat:

$$idn1sat = b_n/2((v_{dd} - v_x - v_T)^2)$$

$$ir2 = (v_{dd} - v_u)/r_2$$

$$ir3 = v_x/r_3$$

$$icap = ir2 - idn1sat = C \cdot d(v_u - v_x)/dt$$

$$\text{ma } ir2 = ir3 \text{ da cui si ricava } v_x = (v_{dd} - v_u) \cdot r_3/r_2$$

$$\text{quindi } dv_x/dt = -r_3/r_2 \cdot dv_u/dt$$

$$\text{allora } icap = C \cdot (1 + r_3/r_2) \cdot dv_u/dt.$$

$$t_{ph1} = \int_{3.5}^{2.95} \frac{Cap \cdot (1 + r_3/r_2)}{icap} d(v_u)$$

da cui si ricava che  $t_{ph1} = 275ps$ .

Per  $1.933V < v_u < 2.95V$   $Mn1$  sarà lin:

$$idn1lin = b_n((v_{dd} - v_x - v_T)(v_u - v_x) - 0.5(v_u - v_x)^2)$$

$$ir2 = (v_{dd} - v_u)/r_2$$

$$ir3 = ((v_{dd} - v_u) \cdot r_3/r_2)/r_3$$

dove, come nel calcolo precedente,

$$icap = C \cdot (1 + r_3/r_2) \cdot dv_u/dt.$$

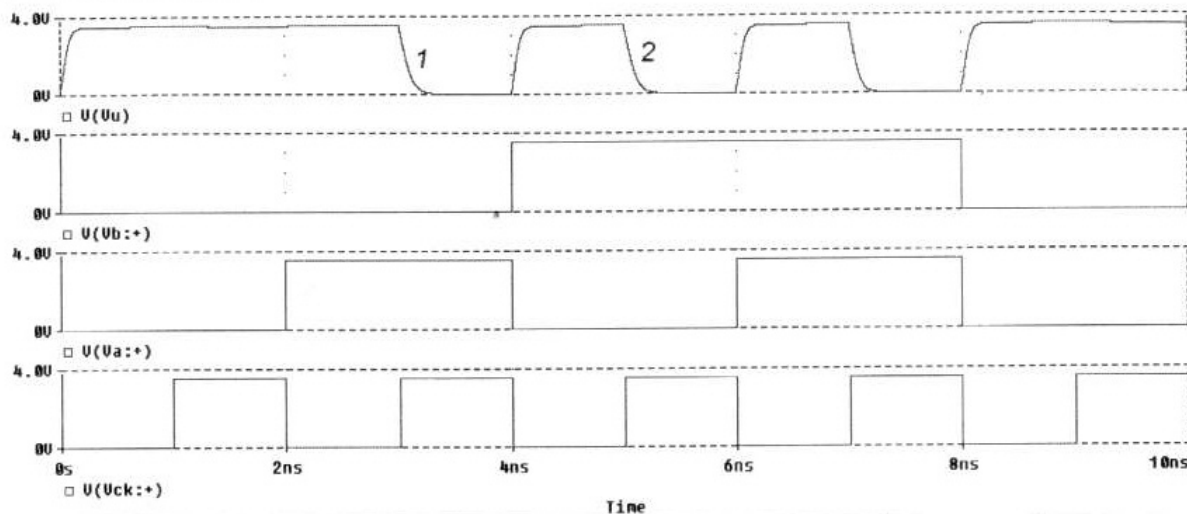
$$t_{ph2} = \int_{2.95}^{1.933} \frac{Cap \cdot (1 + r_3/r_2)}{icap} d(v_u)$$

Da cui si ricava che  $t_{ph2} = 568ps$ .

$$t_{ph1} = t_{ph1} + t_{ph2} = 843ps.$$

### Esercizio n. 3

Il circuito è una porta NOR a 2 ingressi (Va, Vb), realizzata in logica dinamica PE. Vu è precaricato a Vdd quando Vck=0; quando Vck=Vdd, il circuito è in fase di valutazione e Vu si porta a 0 se almeno uno degli ingressi è al valore alto. Il segnale di uscita Vu ha quindi l'andamento seguente:



I tempi di salita sono indipendenti dalla configurazione di ingresso, e richiedono la carica del condensatore di uscita da 0 a Vdd. Occorre quindi stimare il tempo dal 10% al 90% della escursione, ovvero da 0.35V a 3.15. Il pMOS M4 è saturo nel primo tratto ( $V_u < V_t$ ), e successivamente in regime lineare:

$$\begin{aligned} \text{SAT: } \frac{\beta_4 (V_{DD} - V_T)^2}{2} &= C \frac{dV_u}{dt} \rightarrow t_{\text{sat}} = \int_{0.35}^{0.55} \frac{2C}{\beta_4 (V_{DD} - V_T)^2} dV_u = \frac{9.19 \cdot 10^{-16}}{\beta_4} \\ \text{LIN: } t_{\text{lin}} &= \int_{0.55}^{3.15} \frac{C}{\beta_4 [(V_{DD} - V_T)(V_{DD} - V_u) - \frac{(V_{DD} - V_u)^2}{2}]} dV_u = \frac{1.87 \cdot 10^{-14}}{\beta_4} \end{aligned} \quad \left. \begin{aligned} t_{\text{rise}} &= \frac{1.96 \cdot 10^{-14}}{\beta_4} \text{ sec} \\ t_{\text{rise}} &= 100 \text{ ns} \end{aligned} \right\} \rightarrow$$

$$\rightarrow \beta_4 = \beta_1 = 196.56 \mu\text{A}/\text{V}^2$$

Il tempo di discesa, invece, dipende dalla configurazione di ingresso (casi 1 e 2 nella figura, per esempio). La condizione di caso peggiore è relativa al caso di uno solo fra gni nMOS M2 e M3 in conduzione, per cui la scarica avviene sulla serie fra M1 e M2 o M3. In questo caso, l'nMOS equivalente è saturo per  $V_u > V_{DD} - V_t$ , lineare altrimenti.

$$\beta_{\text{eq}} = \frac{1}{\frac{1}{\beta_1} + \frac{1}{\beta_2}}$$

$$\text{analog. al caso precedente: } \dots \rightarrow t_{\text{fall}} = \frac{1.96 \cdot 10^{-14}}{\beta_{\text{eq}}} = 150 \text{ ns} \rightarrow \beta_{\text{eq}} = 131.04 \mu\text{A}/\text{V}^2$$

$$\rightarrow \beta_2 = 393.1 \mu\text{A}/\text{V}^2$$

### Potenza media dissipata

L'insieme dei segnali di ingresso è periodico con periodo 8 ns ( $f_b = f_{ck}/4$ ). Dalla figura, si verifica come in tale periodo avvengano 3 transitori di carica e scarica del condensatore, per cui il valore medio della potenza vale:

$$\tilde{P} = \frac{1}{4 T_{ck}} \int_0^{4 T_{ck}} (P_m + P_p + P_c) dt = \dots = \frac{3}{4 T_{ck}} C V_{DD}^2 = 91.8 \mu\text{W}$$

#### Soluzione esercizio n.ro 4

Con CK=0 M6 on e M5 off. Vout risulta pertanto precaricato alto a Vdd.

Con CK=1 M6 off mentre M5 on

Se A=0 e  $\bar{A}=1$  sia M1 che M4 sono off. In fase di precarica Vout=Vdd quindi sicuramente all'inizio della fase di valutazione M2 on, di conseguenza il gate di M3 va basso e pertanto M3 risulta acceso, ciò garantisce che l'uscita Vout rimanga a Vdd.

Riassumendo: se A=0 e  $\bar{A}=1$  Vout=Vdd

Se A=1 e  $\bar{A}=0$  allora M1 e M4 on. Il gate di M3 va alto e pertanto M3 off. M1 e M5 sono on e pertanto Vout va bassa, M2 si spegne e pertanto il gate di M3 risulterà a Vdd garantendo lo spegnimento di M3.

Riassumendo: se A=1 e  $\bar{A}=0$  Vout=0 V

Calcolo della tensione di uscita Vout nel caso A= $\bar{A}$ =1 in fase di valutazione (CK=1)

CK=1            M6 off e M5 on  
A= $\bar{A}$ =1        M1 on e M4 off

Vo da alto (valore raggiunto in fase di precarica) tende ad andare basso. M2 inizialmente è acceso pertanto il gate di M3 va basso e M3 si accende. Risultano pertanto accese sia la rete di pull-up costituita da M3 che la rete di pull-down costituita dalla serie di M1 e M5 ( $\beta_{eq}=\beta_n/2$ )

$$I_3 = I_{eq}$$

M3 sat se  $V_{sd} > V_{sg} - V_t$      $V_{dd} - V_{out} > V_{dd} - V_{g3} - V_t$      $V_{out} < V_{g3} + V_t$  ma  $V_{g3} = 0$  pertanto  
M3 sat se  $V_{out} < 1$

Meq sat se  $V_{ds} > V_{gs} - V_t$      $V_{gs} = V_{dd}$      $V_{out} > V_{dd} - V_t = 3.5 - 0.5 = 3$  V

Ipotizziamo che M3 e Meq siano in lineare, pertanto

$$\frac{\beta_n}{2} * \left( (v_{dd} - v_{tn}) * v_o - \frac{v_o^2}{2} \right) = \beta_p * \left( (v_{dd} - v_{tp}) * (v_{dd} - v_o) - \frac{(v_{dd} - v_o)^2}{2} \right)$$

Risolvendo risulta Vout=1,42 V (la soluzione Vout=24,57 è ovviamente da scartare)  
Il valore di Vout ricavato è compatibile con l'ipotesi M3 e Meq in lineare.

1

```
vdd = 3.5;  
bp = 10 10-6;  
bn = 25 10-6;  
vtn = 0.5;  
vtp = 0.5;
```

$$\text{Solve}\left[\frac{b_n}{2} * \left((v_{dd} - v_{tn}) * v_o - \frac{v_o^2}{2}\right) == b_p * \left((v_{dd} - v_{tp}) * (v_{dd} - v_o) - \frac{(v_{dd} - v_{tp})^2}{2}\right), \{v_o\}\right]$$

```
{{v_o -> 1.42416}, {v_o -> 24.5758}}
```