

## Lezione #2

### CINEMATICA

- \* moto di un "punto materiale" in una dimensione
- \* spostamento, velocità, accelerazione.
- \* curvatura libera \_\_\_\_\_ o \_\_\_\_\_

Per "CINEMATICA" si intende lo studio del moto, indipendentemente dalle sue cause ( $\rightarrow$  dinamica).

Per cominciare, considereremo la situazione più semplice immaginabile: il moto di un punto lungo una linea retta.

Non dovranno così occuparci della forma del corpo, o dei possibili cambiamenti di direzione.

Più avanti vedremo situazioni più complesse (2 e 3 dimensioni; corpi non puntiformi...) ma per finire i concetti base questo è un ottimo punto di partenza.

Per descrivere questo moto abbiamo bisogno di un RIGHETTO (o un metro...) e di un OROLOGIO, cioè di un SISTEMA DI RIFERIMENTO SPAZIO-TEMPO RALE

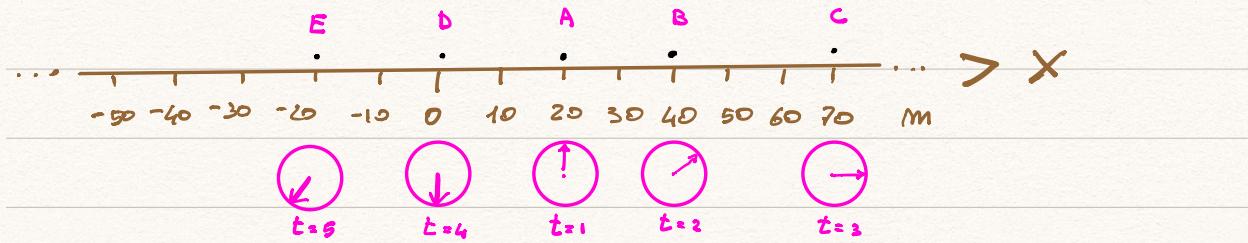
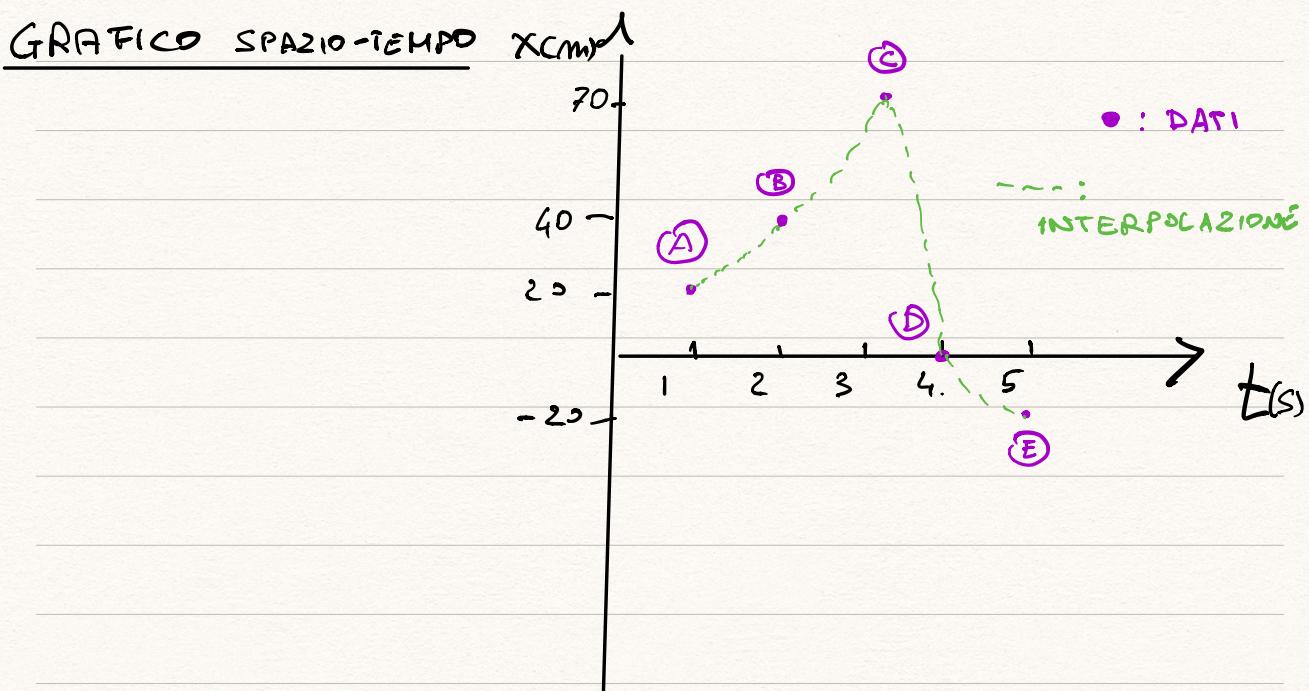


TABELLA ORARIA:

POSIZIONE	$t(s)$	$x(cm)$
A	1	20
B	2	40
C	3	70
D	4	0
E	5	-20



Note che la posizione nei punti A, B, ... dà una descrizione incompleta del moto, come se scattassimo delle fotografie ad intervalli di 1 secondo. Riducendo l'intervallo tra le foto avremmo una descrizione sempre più completa.

**SPOSTAMENTO TRA  $\textcircled{A}$  e  $\textcircled{B}$**  :  $\Delta x_{BA} \equiv x_B - x_A = x(t_B) - x(t_A)$

In questo caso

$$x_A = 20 \text{ m}, x_B = 40 \text{ m} \Rightarrow \Delta x_{BA} = (40 - 20) \text{ m} \\ (t_A = 1 \text{ sec}, t_B = 2 \text{ sec}) = 20 \text{ m}$$

Analogamente :  $\Delta x_{EB} = x_E - x_B = (-20 - 40) \text{ m} = -60 \text{ m}$

**⇒ Lo spostamento** tra due istanti della traiettoria è la distanza

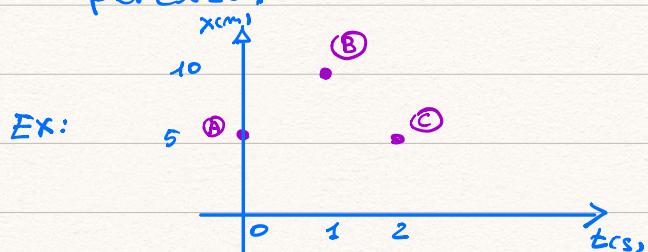
tra le posizioni che aveva il punto materiale nei due istanti di tempo. Per convenzione lo spostamento è positivo se il punto si è spostato verso destra, negativo in casi contrari.

**NOTA BENE** : 1) Lo spostamento ha un segno!

$$\Delta x_{gi} = -5 \text{ m} \text{ è diverso da } \Delta x_{fi} = +5 \text{ m}$$

2) Lo spostamento è diverso delle distanze

totale percorso!



$$\Delta x_{CA} = (5 - 5) \text{ m} = 0 \text{ m}, \text{ ma il punto}$$

ha percorso 5 m in avanti (segno +)  
per vedere che  $\textcircled{A}$  e  $\textcircled{B}$  è 5 m indietro

(segno -) per andare da  $\odot$  a  $\odot$ ,  
c'è 10 m in totale. Attenzione  
a non fare confusione!

Osservando le tavole orarie, ci rendiamo conto che, nei diversi tratti, lo spostamento differisce sia per segno che per valore assoluto.  $\rightarrow$  CAMBIA LA VELOCITÀ.

$$\text{VELOCITÀ MEDIA TRA } \odot \text{ e } \odot : V_{BA} = \frac{\Delta x_{BA}}{\Delta t_{BA}}$$

$$\text{dove } \Delta t_{BA} = t_B - t_A. [V] = [x][t]^{-1} \\ = LT^{-1}$$

La velocità si esprime in m/s.

$$\text{Nel nostro esempio: } V_{BA} = \frac{(40 - 20)m}{(2 - 1)s} = 20 \text{ m/s}$$

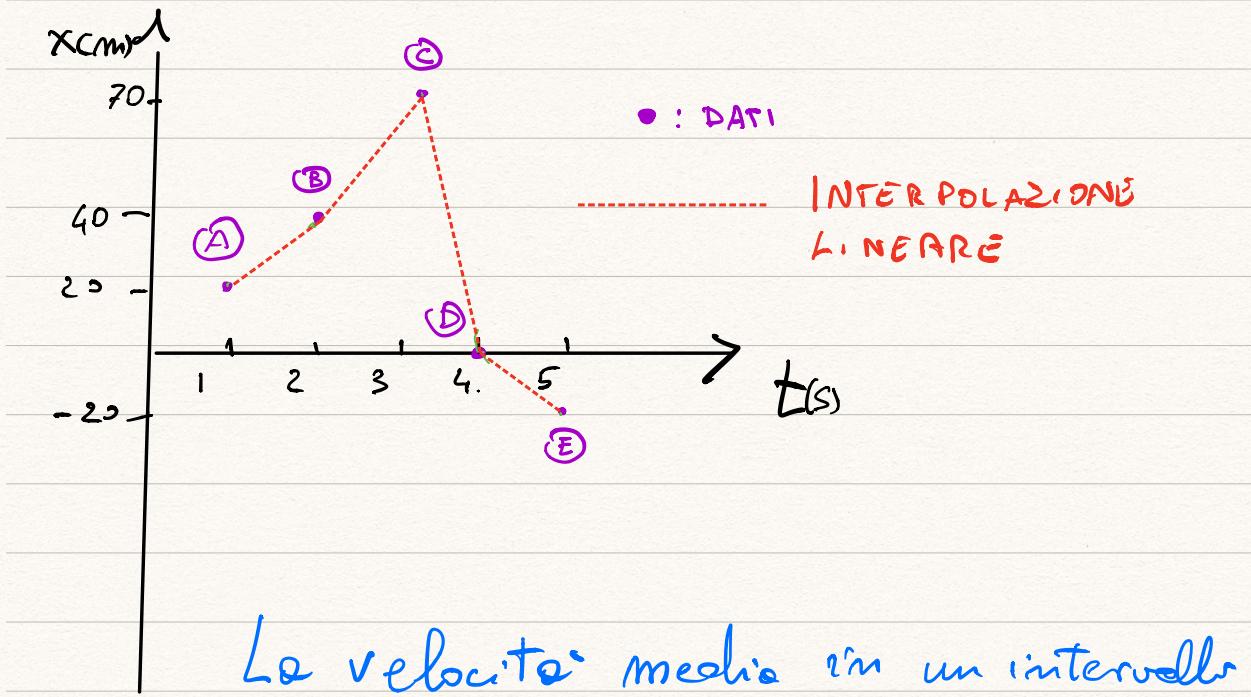
$$V_{EB} = \frac{(-20 - 40)m}{(5 - 2)s} = -20 \text{ m/s}$$

$$V_{EC} = \frac{(-20 - 70)m}{(5 - 3)s} = -45 \text{ m/s}$$

Aggiungeremo alla tabella oraria una colonna con le velocità medie tra i intervalli successivi:

TABELLA ORARIA:

POSIZIONE	$t(s)$	$x(cm)$	$v(m/s)$
A	1	20	20
B	2	40	30
C	3	70	-70
D	4	0	-20
E	5	-20	-20



La velocità media in un intervallo è data dalla pendenza del segmento corrispondente:

ex:

$$v = 0$$

$$v > 0$$

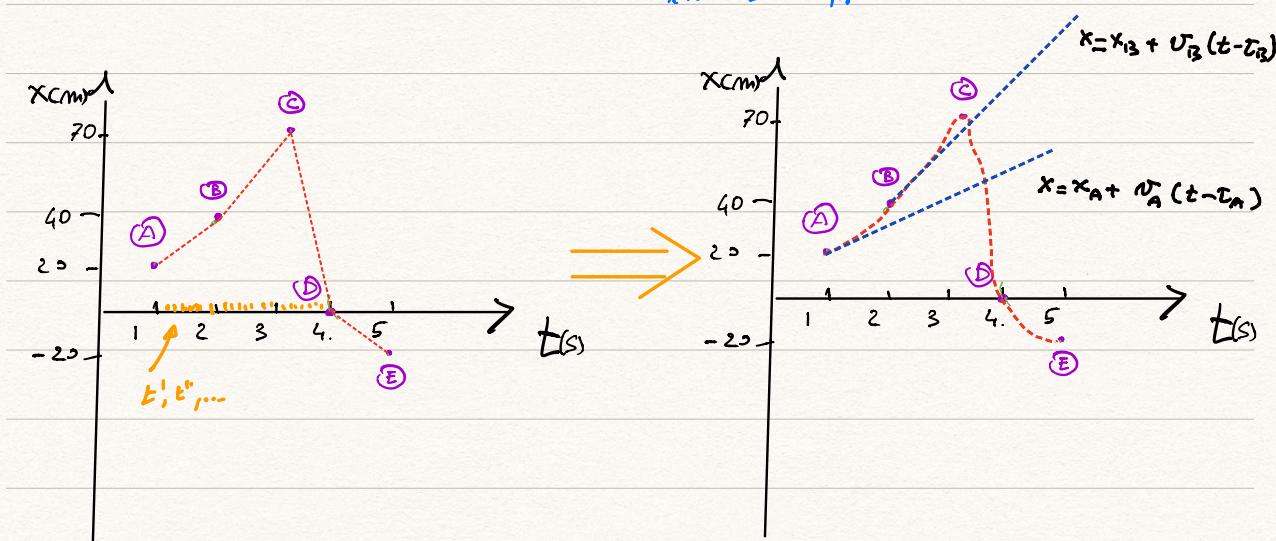
$$v < 0$$

Come già anticipato, per avere una descrizione più accurata del moto dobbiamo ridurre l'intervallo di tempo fra gli "scatti" di fotografie, tali da riuscire al limite, a zero. In questo modo definiscono le

### VELOCITÀ Istantanea in A:

$$\lim_{t' \rightarrow t_A} \frac{x(t') - x(t_A)}{t' - t_A} = v_A = \left. \frac{dx}{dt} \right|_{t=t_A}$$

"derivata rispetto al tempo  
dello spostamento, valutata  
in  $t=t_A$ "



- Note bene:
- 1) Anche la velocità istantanea può essere positiva, negativa o nulla;
  - 2) La velocità istantanea in un punto è la pendente della retta tangente

sulla curva spazio - tempo del moto  
in quel punto.

EX:  $\bar{x}$ ,  $\bar{t}$ ,  $\bar{v}$   $\Rightarrow$  retta tangente in  $(\bar{t}, \bar{x})$ :

$$x(t) = \bar{x} + \bar{v}(t - \bar{t}) \quad \left( \frac{dx(t)}{dt} \Big|_{t=\bar{t}} = \bar{v} \right)$$

3) Anche la velocità istantanea si  
esprime in m/s.

Lo spostamento è una FUNZIONE del tempo:

$$x = f(t) = x(t).$$

Anche la velocità è una funzione del tempo:

$$v = v(t) = \frac{dx(t)}{dt}$$

In alcuni casi queste funzioni sono note e sono semplici:

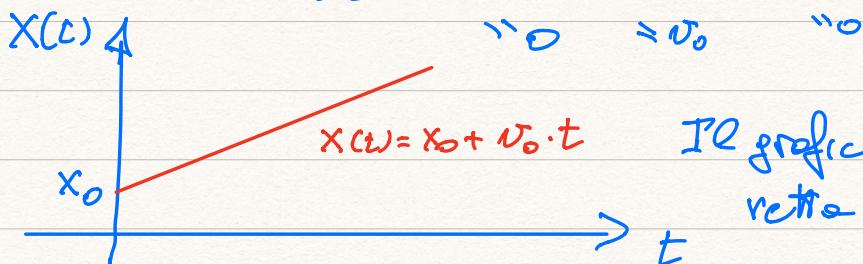
ESEMPI: 1) corpo fermo nel punto  $x_0 \Rightarrow x(t) = x_0$  (costante)

$$\rightarrow \text{velocità al tempo } t: v(t) = \frac{dx(t)}{dt} = \frac{dx_0}{dt} = 0$$

2) moto rettilineo e uniforme

$$x(t) = x_0 + v_0 \cdot (t - t_0) \text{ con } v_0 = \text{costante}$$

$$v(t) = \frac{dx(t)}{dt} = \frac{dx_0}{dt} + \frac{d(v_0 t)}{dt} - \frac{d(v_0 t_0)}{dt} = v_0$$



Quando la velocità non è costante, ma varia nel tempo, il moto si dice "accelerato".

$$\text{ACCELERAZIONE MEDIA TRA A E C} : \alpha_{ca} = \frac{v_{cb} - v_{ba}}{\Delta t_{ca}}$$

$$(\Delta t_{ca} = \frac{t_c + t_b}{2} - \frac{t_b + t_a}{2})$$

$$[\alpha] = [v] [t]^{-1} = LT^{-1}T^{-1} = L \cdot T^{-2} \text{ si esprime in } m/s^2$$

$$\text{ES: } \alpha_{ca} = \frac{(30 - 20) \text{ m/s}}{\left(\frac{3+2}{2} - \frac{2+1}{2}\right) \text{ s}} = 10 \text{ m/s}^2$$

TABELLA ORARIA:

POSIZIONE	t(s)	x(cm)	v(m/s)	$\alpha(m/s^2)$
A	1	20	20	
B	2	40	30	10
C	3	70	-20	-100
D	4	0	-20	+50
E	5	-20		

Note che anche l'accelerazione può essere positiva (verso destra), negativa (verso sinistra) o nulla.

L'accelerazione rappresenta la variazione della velocità nel tempo. No accelerazione  $\Rightarrow$   $\Rightarrow$  velocità costante (moto uniforme).

Anche in questo caso, considerando i intervalli di tempo sempre più piccoli; possiamo definire la

### ACCELERAZIONE ISTANTANEA IN $t_A$ :

$$\alpha(t_A) = \lim_{t' \rightarrow t_A} \frac{v(t') - v(t_A)}{t' - t_A} = \left. \frac{dv(t)}{dt} \right|_{t=t_A}$$

↓  
 derivata prima  
 della velocità  
 rispetto al tempo;  
 velocità in  $t = t_A$

Note bene: poiché la velocità è la derivata  
 prima rispetto al tempo dello spostamento, l'accelerazione  
 è la DERIVATA SECONDA dello spostamento rispetto al tempo.

$$\alpha(t) = \frac{dv}{dt} = \frac{d}{dt} \left( \frac{dx}{dt} \right) = \frac{d^2x}{dt^2}$$

Riprendiamo un esame i° moti particolarmente visti: in precedenza e calcoliamo l'accelerazione:

1) CORPO FERMO IN  $x_0$  :  $x(t) = x_0$      $v(t) = \frac{dx}{dt} = 0$

$$\hookrightarrow a(t) = \frac{dv}{dt} = \frac{d(0)}{dt} = 0$$

2) MOTO RETTILINEO e UNIFORME :  $x(t) = x_0 + v_0(t - t_0)$

$$v(t) = \frac{dx}{dt} = v_0 = \text{cost.}$$

$$\hookrightarrow a(t) = \frac{dv(t)}{dt} = \frac{dv_0}{dt} = 0$$

L'accelerazione è nulla in entrambi i casi.

E' corretto, perché in entrambi i casi  $v = v_0 = \text{cost.}$

Proviamo ad aggiungere alla velocità un termine dipendente dal tempo. Prendiamo il più semplice possibile, una dipendenza lineare del  $t$ :

$$v(t) = v_0 + a_0(t - t_0) \quad (\times)$$

$\uparrow$        $\uparrow$   
costanti

L'accelerazione in questo caso è:

$$\begin{aligned} a(t) &= \frac{dv(t)}{dt} = \frac{dv_0}{dt} + \frac{d(a_0 t)}{dt} - \frac{d(a_0 t_0)}{dt} \\ &= a_0 = \text{costante} \end{aligned}$$

Quindi,  $x(t) = v_0 + \alpha_0(t-t_0)$  descrive un MOTO UNIFORMEMENTE ACCELERATO (= accelerazione costante).

La legge per lo spostamento si ottiene aggiungendo un termine quadratico

$$x(t) = \underbrace{x_0 + v_0(t-t_0)}_{\text{moto uniforme}} + \underbrace{\frac{1}{2} \alpha_0(t-t_0)^2}_{\text{moto uniformemente accelerato}}$$

Per verificare, calcoliamo la velocità:

$$\begin{aligned} v(t) &= \frac{dx(t)}{dt} = \underbrace{\frac{dx_0}{dt}}_{0''} + \underbrace{\frac{d(v_0(t-t_0))}{dt}}_{v_0''} + \underbrace{\frac{1}{2} \frac{d(\alpha_0(t-t_0)^2)}{dt}}_{\alpha_0(t-t_0)} \\ &= v_0 + \alpha_0(t-t_0) \quad \text{come nell'og.} \end{aligned}$$

(x) Ok!

$\left[ \text{Abbiamo visto } \frac{d[(t-t_0)^2]}{dt} = 2(t-t_0) \right]$

$\left[ \text{Ricorda che } \frac{d(A(t-t_0)^m)}{dt} = A m (t-t_0)^{m-1} \quad \text{se } A, m \text{ costanti.} \right]$

## Riassumendo:

MOTO UNIFORMEMENTE ACCELERATO:

$$Q(t) = Q_0, \quad V(t) = V_0 + Q_0(t - t_0), \quad X(t) = X_0 + V_0 \cdot (t - t_0) + \frac{1}{2} Q_0 (t - t_0)^2$$

$$\downarrow Q_0 = 0$$

MOTO (RETTILINEO) UNIFORME:

$$Q(t) = 0, \quad V(t) = V_0, \quad X(t) = X_0 + V_0(t - t_0)$$

$$\downarrow Q_0 = V_0 = 0$$

PUNTO A RIPOSO:

$$Q(t) = 0, \quad V(t) = 0, \quad X(t) = 0$$

Questi sono i "moti semplici". In generale però possiamo avere  $Q(t)$  non costante!

Esempio: La velocità di un punto materiale in moto lungo l'asse  $x$  varia nel tempo secondo l'espressione:  $V(t) = V_0 - C t^2$ , dove

$$V_0 = 40 \text{ m/s}$$

$$C = 5 \text{ m/s}^3$$

A) Trovare l'accelerazione MEDIA nell'intervallo di tempo tra  $t=0 \text{ s}$  e  $t=2.0 \text{ s}$ .

B) Trovare l'accelerazione (istantanea) al tempo  $t=2.0 \text{ s}$

Per prime cose, verifichiamo che la legge per la velocità sia corretta dal punto di vista dimensionale:

$v(t)$  deve essere una velocità:  $[v(t)] = L \cdot T^{-1}$   
 $v_0$  è espresso in  $m/s$ , quindi va bene.  
Anche  $ct^2$  deve avere le dimensioni di una velocità:

$$[ct^2] = [c] \cdot T^2 = [L \cdot T^{-1}]$$

$$\Rightarrow [c] = L \cdot T^{-1} \cdot T^{-2} = L \cdot T^{-3}$$

$\Rightarrow c$  deve essere espresso in  $m/s^3$ . Ok!

$$A) \quad t_0 = 0 \text{ s} \quad \Rightarrow \quad v(t_0) = (40 - 5 \cdot 0) m/s = +40 m/s$$

$$t_1 = 2.0 \text{ s} \quad \quad \quad v(t_1) = (40 - 5 \cdot 2^2) m/s = -20 m/s$$

$$\Rightarrow \alpha_{10} = \frac{(20 - 40) m/s}{(2.0 - 0) s} = -10 m/s^2$$

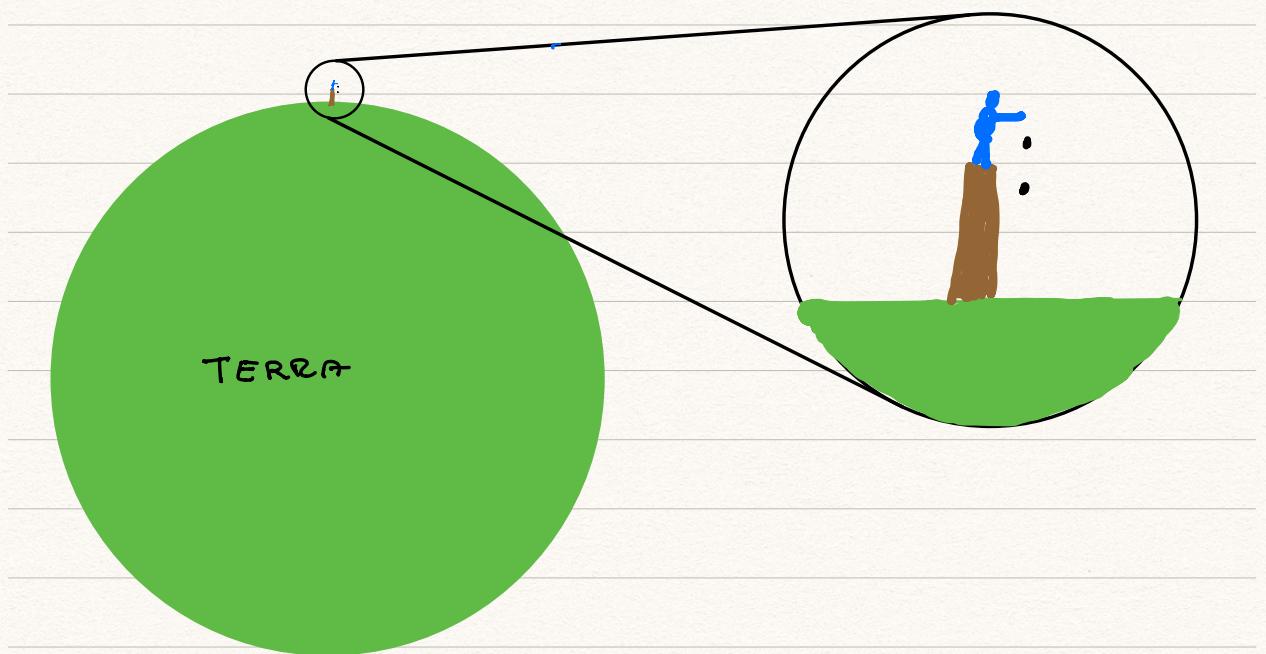
$$B) \quad \alpha(t) = \frac{dv(t)}{dt} = \frac{d(v_0 - ct^2)}{dt} = \frac{dv_0}{dt} - c \frac{dt^2}{dt} =$$

$$= -2ct$$

$$\alpha(t_1) = -2ct_1 = -2 \cdot 5 \cdot 2 \frac{m}{s^3} \cdot s = -20 m/s^2$$

## CORPI IN CADUTA LIBERA.

Un esempio importantissimo di moto uniformemente accelerato è quello delle cadute libere nel campo gravitazionale terrestre, considerando cadute su distanze  $\ll$  raggi terrestri, e trascurando la resistenza dell'aria.



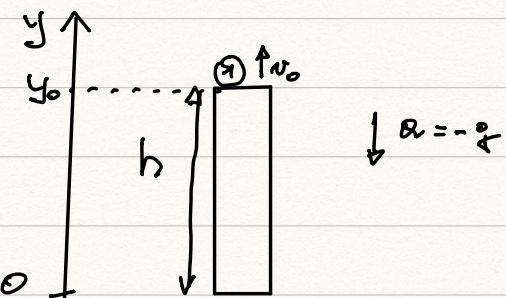
Il risultato fondamentale fu ottenuto da Galileo Galilei (1564-1642): nelle condizioni citate sopra (ma attorno a cadute su distanze  $\ll$  raggio Terra) tutti i corpi cadono verso il basso (centro della Terra) con la stessa accelerazione, indipendentemente dal loro peso, composizione chimica, ecc.

$\downarrow \alpha_g = -g$   $g = 9.80 \text{ m/s}^2$  ACCELERAZIONE DI GRAVITÀ

Note bene: Se la velocità iniziale del corpo è nulla o diretta lungo l'asse  $y$ , si tratta di un moto UNIDIMENSIONALE lungo l'asse  $y$ .

In questo caso le equazioni rilevanti sono le stesse già viste per il moto uniformemente accelerato, con  $\alpha_0 = -g$ :  $y(t) = y_0 + v_0(t-t_0) - \frac{1}{2} g(t-t_0)^2$   
 $v(t) = v_0 - g(t-t_0)$

Esempio: Dal tetto di un palazzo alto 50 m viene lanciata una pietra verso l'alto, con velocità 20 m/s.



- A) dopo quanto tempo la pietra raggiunge l'altezza massima?
  - B) a quale altezza massima arriva la pietra?
  - C) a che velocità la pietra si posa vicino al tetto del palazzo?
  - D) Trovare velocità e posizione della pietra dopo 5 s del lancio.

Dati dati del problema:  $y_0 = h = 50 \text{ m}$ ,

$$v_0 = +20 \text{ m/s}$$

$$g = -9.80 \text{ m/s}^2$$

Conviene scegliere  $t_0 = 0 \text{ s}$ .

A) Altezza massima per  $t = t_1$ , tale che  $v(t_1) = 0$

$$v(t_1) = v_0 - g t_1 = 0 \Rightarrow t_1 = \frac{v_0}{g} = \frac{20 \text{ m/s}}{9.80 \text{ m/s}^2} = 2.04 \text{ s}$$

$\xrightarrow{\text{signif.}}$

B) Altezza massima raggiunta  $= y(t_1)$

$$\begin{aligned} y(t_1) &= y_0 + v_0 t_1 - \frac{1}{2} g t_1^2 \\ &= (50 + 20 \times 2.04 - \frac{1}{2} 9.80 \times (2.04)^2) \text{ m} = 70.4 \text{ m} \end{aligned}$$

C) Ripete il livello del tetto, in tempo  $t_2$ , tale che  $y(t_2) = y_0$  (nella quota che all'aperto)

$$y(t_2) = y_0 + v_0 \cdot t_2 - \frac{1}{2} g t_2^2 = y_0$$

$$\Rightarrow v_0 t_2 = \frac{1}{2} g t_2^2$$

$\xrightarrow{\quad} t_2 = 0 \quad \leftarrow \text{portico}$

$\xrightarrow{\quad} t_2 = \frac{2 v_0}{g} \quad \leftarrow \text{Paralipeni}$

La velocità al tempo  $t_2$  è

$$v(t_2) = v_0 - g t_2 = v_0 - g \cdot \frac{2 v_0}{g} = - v_0 = - 20 \text{ m/s}$$

→ NOTA: RIPIASCA CON LA STESSA VELOCITÀ

CON CUI È STATO LANCIATO, MA CON SEGNO  
OPPOSTO!

D) Al tempo  $t_3 = 5.00 \text{ s}$ , la velocità è

$$\begin{aligned} v(t_3) &= v_0 - g \cdot t_3 = (+20.0 - 9.80 \cdot 5.00) \text{ m/s} \\ &= -24.5 \text{ m/s} \end{aligned}$$

e la posizione è

$$\begin{aligned} y(t_3) &= y_0 + v_0 t_3 - \frac{1}{2} g t_3^2 = \\ &= (50 + 20 \cdot 5.00 - \frac{1}{2} \cdot 9.80 \cdot (5.00)^2) \text{ m} \\ &= 27.5 \text{ m} \end{aligned}$$