Tirocinio di Teoria dei Sistemi – Compito 2

Si consideri un sistema a tempo continuo:

$$\dot{x}(t) = Ax(t) + Bu(t), \quad x(t) \in \mathbb{R}^2, \ u(t) \in \mathbb{R},$$

descritto dalle matrici:

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ \gamma_1 & \gamma_2 \end{bmatrix}, \quad B = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}.$$

Si scelgano alcune coppie di valori per γ_1 e γ_2 , ottenendo casi diversi per lo spettro di A:

- due autovalori reali e distinti, entrambi negativi,
- due autovalori reali e distinti, uno negativo e uno positivo,
- due autovalori complessi coniugati ...
- 1) Calcolare l'espressione della matrice Gramiana di raggiungibilità nei casi prescelti. Si possono utilizzare programmi di calcolo simbolico quali Maple, Mathematica o altro (anche il toolbox per il calcolo simbolico di Matlab).
- 2) Per ciascono dei casi individuati, scegliere un ingresso $u_0(\cdot)$, e trovare la risposta forzata \bar{x} al tempo \bar{t} a tale ingresso $(\bar{x} = \phi(\bar{t}, 0, u_0(\cdot)))$. Si può eseguire questo passo direttamente tramite simulazione in Matlab, ottenendo così un valore approssimato per \bar{x} .
- 3) Per ciascono dei casi individuati, utilizzando l'espressione della matrice Gramiana calcolata al punto 1), per un insieme di tempi $\{T_1, T_2, \ldots, T_m\}$ (che includa \bar{t}) calcolare il controllo $u_{T_i}^*(\cdot)$ che, partendo da x(0) = 0, ottiene $x(T_i) = \bar{x}$, minimizzando l'indice di costo:

$$J_{T_i}(u) = \int_0^{T_i} \|u(\tau)\|_2^2 d\tau.$$

È possibile eseguire questo passo numericamente in Matlab.

4) Simulare in Matlab l'effetto degli ingressi di controllo ottimi calcolati al punto 3), calcolando numericamente i corrispondenti valori dell'indice di costo. Visualizzare l'andamento di $J_{T_i}(u^*)$, al variare di T_i , confrontandolo con $J_{\bar{t}}(u_0)$. Visualizzare anche, per alcuni casi scelti, gli andamenti di $u^*(\cdot)$ e della corrispondente risposta nello stato $x^*(\cdot)$ nell'intervallo $[0, T_i]$.

Nota: indipendentemente dai programmi software utilizzati, si richiede un risultato esatto per il solo punto 1).