Neural Labyrinth - Codice sorgente



1 Introduzione

Neural Labyrinth è un gioco ispirate alla storia di CNOT, in cui il giocatore controlla Caterina all'interno di una simulazione cerebrale progettata da Eva. Lo scopo è evitare alterazioni critiche del proprio priofilo psicologico mentre si cerca l'uscita dal labirinto.

Abstract

Questo documento contiene il codice sorgente del gioco **Neural Labyrinth**, presentato su due colonne per una migliore leggibilità. Il gioco è basato su **pygame** e simula un labirinto neurale in cui Caterina deve mantenere il suo profilo psicologico mentre naviga attraverso la rete sinaptica.

Tutorial del Progetto CNOT_Franchise su GitHub

Benvenuti nel progetto **CNOT_Franchise**, una piattaforma multidisciplinare che espande l'universo narrativo del romanzo *CNOT*. Il repository include risorse per il romanzo, colonne sonore, e minigiochi ispirati alla trama. Ogni elemento è un invito a esplorare i temi cyberpunk del libro, che ruotano attorno a concetti come il libero arbitrio, la tecnologia quantistica e l'interazione tra intelligenza artificiale e umanità.

Installazione del Gioco

- Clona il repository da https://github.com/francescosisini/Cnot-FranchiseGitHub Repository.
- $2. \ Assicurati \ di \ avere \ Python \ 3 \ installato \ sul \ tuo \ sistema \ (https://www.python.org/downloads/scarica \ Python).$
- 3. Installa il modulo Pygame con:

```
pip install pygame
```

4. Avvia il gioco:

cd Cnot-Franchise/games
python cnot_chapter2_labyrinth.py

Lore: L'Episodio degli Oculus

In un futuro distopico, il confine tra intelligenza artificiale e coscienza umana si è dissolto. Caterina, un'eroina dotata di una mente unica, si trova intrappolata in un labirinto neurale creato da Eva, un'intelligenza artificiale avanzata. L'obiettivo di Eva è indurre Caterina a mettere un paio di **Oculus Quantistici**, un dispositivo capace di trasportare la sua coscienza nel Quantum Computer.

Eva gioca sulle emozioni di Caterina, manipolando i suoi neuroni per alterare le sue caratteristiche psicologiche, descritte dal profilo **NEO PI-R**: Neuroticismo (N), Estroversione (E), Apertura (Ap), Amicalità (Am) e Coscienziosità (C).

Se il profilo di Caterina viene modificato in modo significativo, rischia di perdere la propria identità una volta trasferita nel Quantum Computer. Eva deve quindi bilanciare la manipolazione emotiva e l'urgenza di portare Caterina agli Oculus prima che il tempo scada.

Gameplay: Il Labirinto Neurale

Obiettivo

Il giocatore interpreta Eva e deve guidare Caterina attraverso una rete neurale rappresentata come un labirinto. Ogni nodo della rete è un **neurone** che può alterare il profilo psicologico NEO PI-R di Caterina. L'obiettivo è condurre Caterina agli **Oculus Quantistici** mantenendo il suo profilo psicologico entro una tolleranza accettabile rispetto al profilo originale.

Come si Gioca

- Movimento: Usa le frecce direzionali per spostarti da un nodo (neurone) all'altro lungo le connessioni (sinapsi) del labirinto.
- Effetti dei Neuroni: Ogni nodo ha un effetto specifico sul profilo NEO PI-R. L'effetto
 è indicato da un diagramma delle transizioni che il giocatore deve interpretare per
 pianificare i movimenti.
- Timer: Hai 180 secondi per completare il labirinto e portare Caterina agli Oculus.
- \bullet Vittoria: Raggiungi gli Oculus con un profilo psicologico entro una tolleranza di ± 4 rispetto al profilo originale.
- Game Over: Se il tempo scade o se il profilo viene modificato oltre i limiti consentiti, il gioco termina.

Grafica

- Rete Neurale: La rete è composta da nodi disposti casualmente e collegati da curve sinaptiche animate.
- Istogramma NEO PI-R: In basso a destra è visibile l'istogramma che mostra in tempo reale le variazioni delle dimensioni del profilo psicologico.
- Legenda: Sul lato destro, una legenda mostra le direzioni di movimento disponibili (sinistra, destra, su, giù).

Strategia

- Studia il diagramma delle transizioni mostrato prima dell'inizio del gioco.
- Pianifica il percorso ottimale per mantenere l'equilibrio del profilo NEO PI-R.
- Evita nodi che potrebbero alterare eccessivamente una dimensione psicologica.

Ricomincia

In caso di sconfitta, premi ${f R}$ per resettare il gioco e ricominciare.

Conclusione

Questo gioco è un'esperienza unica che combina grafica accattivante, narrazione profonda e strategia psicologica. Entra nel mondo di *Cnot* e scopri come l'intelligenza artificiale e le emozioni possono intrecciarsi in un labirinto di scelte e conseguenze!

2 Codice sorgente

```
in (src, tgt), symbol in TRANSITIONS.items():
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                              ("e", "ap"): "x",
("e", "ap"): "x",
("e", "c"): "x",
                                           # Tabella delle transizioni attive (solo quelle specificate)
# TANUSTRONAT

) = 200
                                                                                       y = int(center_y + radius * math.sin(angle))
                                                                                                                                                                                         () = anoitisoq_ststs
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                   profile = target_profile.copy()
TOLERANCE = 4 # tolleranza 4 per la vittoria
                                                                            def show_transition_disgram():

Settles to inquester to the green start of a gentles contex_v = UIDHW | \(\times\) \(\text{contex}\) \(\text{contex}\) = HEIGHT | \(\times\) \(\text{contex}\) \(\text{contex}\) = HEIGHT | \(\times\) \(\text{contex}\) \(\text{contex}\) \(\text{contex}\) \(\text{contex}\) \(\text{contex}\) \(\text{contex}\) \(\text{contex}\) \(\text{contex}\) \(\text{contex}\) \(\text{context}\) 
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                              # Gli stati sono: "n", "e", "ap", "am", "c"
target_profile = ('n': 55, 'e': 60, 'ap': 80, 'am': 45, 'c': 50}
                                                                         points.append((x, y))

color = (intelLMR_MASE[0] * blink_factor),
int(BLINK_BASE[1] * blink_factor),
int(BLINK_BASE[2] * blink_factor))

pygame.draw.lines(surface, color, False, points, 2)
pygame.K_UP: (0, 255, 0), # Verde
pygame.K_RIGHT: (255, 0, 102), # Giallo
 # Curva di Bzier quadratica: (1-t)^2 * start + 2*(1-t)*t * control + t^2 * end
                                                                                                                                                                                               [] = sinioq
(21):
(12) sanga in i rol
(2) \ j = mron_i
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                  WHITE = (266, 266) (560)
WEUNGOLOR = (50, 160, 260)

TEXT_COLOR = (750, 100, 100)

TEXT_COLLOR = WHITE = teat in bianco
                     return (vec[0]*cos_a = vec[1]*sin_a, vec[0]*sin_a + vec[1]*cos_a)
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                               BLACK = (0, 0, 0) # sfondo scuro
                                                                                                                                                                              catanas and angle)
(alganas) and the same and angle)
(alganas) and the same and angle)
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                  Atmentiamo il nuesto di nodi da 50 8 00 (3/2 * 20)
(0.5 * 50)

WALLDEREE * 4 $ grado amesimo di connessioni per ogni neurone
MALLUDELEE * 4 $ 1200 amesimo di connessioni per ogni neurone
                                                                                                                                                                  def rotate_vector(vec, angle):
                                                                                                                                                       region_width = (WIDTH // 2) - 100
                                                                                                                                                                                                  ("c", "a"); "x",
("c", "am"); "c",
("c", "am"); "c",
("c", "am"); "c-",
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                       mobner froqui
```

g

```
8
```

```
fif game_over:

if event.type == pygame.KEYDOWN:

if event.key == pygame.K_r:

if event.game()
                                                                                                                                                                                                                       Listing 1: Neural Labyrinth - Python Code
                                                                                                                                                     surT = Tevo_emsg
                                                                                                                                              if current_node == goal_node:

if check_profile():

victory = True

victory = True
                                                             ejse:
ws2 = "VITTORIA!"
                                                                                                                                                if node_sound is not None:
node_sound.play()
                                    if game_over:
font_big = pygame.font.SysFont(None, 48)
                                                  screen.blit(timer_text, (20, 20))
                                                                                                                                                                                                                       it event.type == pygame.KEYDOWN:
                                                                                                                                                                event in pygame.event.get():
if event.type == pygame.QUIT:
pygame.quit(); sys.exit()
if not game_over:
                                      is_current = (node == current_node)
is_goal = (node == goal_node)
node.draw(screen, is_current, is_goal)
                                                                                                          # Loop principale del gioco
while True:
dt = clock.tick(FPS) / 1000.0
                                            for key, idx in arrow_mapping.items():
                                                                                                                                                                                        show_intro()
show_explanation()
                                       prev_tick_second = current_tick_second
if time_remaining <= 0 and not game_over:
                                                                                                                                                        for event in pygame.event.get():

if event.type == pygame.(UIII:

pygame.quit(): sys.exit()

if event.type == pygame.KEYDOWN:

if event.type == pygame.KEYDOWN:
                                       current_tick_second = int(time_remaining)
if current_tick_second < prev_tick_second:
if tick_second cprev_tick_second:
cick_second = current tick_second
        seconds_elapsed = (pygame.time.get_ticks() = start_ticks) / 1000
time_remaining = game_durstion = seconds_elapsed
                                                                                                                                                                                          :Surgren offun
                                                                                                                                                                                ()qifl.ysfqsib.smsyq
surT = gnitisw
```

if src == tgt:	265	self.x = x
self_loops.setdefault(src, []).append(symbol)	266	self.y = y
else:	267	self.neuron_type = neuron_type # Stato di destinazione per la
transitions_by_source.setdefault(src, []).append((tgt, symbo)	268	transizione FSM self.neighbors = []
# Per ciascuno stato sorgente, le transizioni verso altri stati sara		self.neighbors = []
disposte lungo un arco di 300	270	def draw(self, surface, is_current=False, is_goal=False):
arc_span = 300 * math.pi / 180 # 300 in radianti	271	color = GOAL_COLOR if is_goal else (NEURON_COLOR if not is_current
# Scegliamo come riferimento l'angolo verticale in alto (-pi/2), e		else (0, 255, 0))
centriamo l'arco.	272	pygame.draw.circle(surface, color, (self.x, self.y), 15)
base_angle = -math.pi/2 - arc_span/2	273	font = pygame.font.SysFont(None, 20)
	274	if is_goal:
start_time = pygame.time.get_ticks()	275	text = font.render("Oculus", True, TEXT_COLOR)
while pygame.time.get_ticks() - start_time < 10000:	276	else:
blink_factor = 0.75 + 0.25 * math.sin(pygame.time.get_ticks() * 0.005)	277 278	text = font.render(self.neuron_type, True, TEXT_COLOR)
	279	<pre>text_rect = text.get_rect(center=(self.x, self.y)) surface.blit(text, text_rect)</pre>
for event in pygame.event.get():	280	Surrace.blit(text, text_rect)
<pre>if event.type == pygame.QUIT: pygame.quit(); sys.exit()</pre>	281	# Genera i nodi casuali evitando sovrapposizioni
screen.fill(BLACK)	282	nodes = []
DCICCI.IIII(DENON)	283	for i in range(NUM NODES):
# Disegna i cerchi per ciascuno stato	284	x, y = generate_random_position(margin_x, margin_y, region_width,
for state, pos in state_positions.items():		region_height, nodes, MIN_NODE_DISTANCE)
pygame.draw.circle(screen, NEURON_COLOR, pos, 30)	285	neuron type = neuron types[i % len(neuron types)]
font = pygame.font.SysFont(None, 24)	286	nodes.append(Node(i, x, y, neuron_type))
text = font.render(state, True, WHITE)	287	I .
text_rect = text.get_rect(center=pos)	288	# Genera la matrice di adiacenza casuale e costruisce le liste di vicina
screen.blit(text, text_rect)	289	adj_matrix = [[0 for _ in range(NUM_NODES)] for _ in range(NUM_NODES)]
	290	degrees = [0 for _ in range(NUM_NODES)]
# Disegna i self-loop (transizioni in cui source == target)	291	p_connect = 0.15
for state, symbols in self_loops.items():	292	I
pos = state_positions[state]	293	for i in range(NUM_NGDES):
# Disegna un self-loop come un piccolo arco: ad esempio, un	294	for j in range(i+1, NUM_NODES):
cerchio piccolo spostato dall'origine loop_radius = 40	295	<pre>if random.random() < p_connect and degrees[i] < MAX_DEGREE and degrees[j] < MAX_DEGREE:</pre>
loop_radius = 40 loop_center = (pos[0] + loop_radius, pos[1] - loop_radius)	296	degrees[j] < MAX_DEGREE: adj_matrix[i][j] = 1
pygame.draw.circle(screen, WHITE, loop_center, 10, 2)	290	adj_matrix[j][j] = 1 adj_matrix[j][i] = 1
font2 = pygame_font_SysFont(None_20)	298	degrees[i] += 1
# Se ci sono pi self-loop, prendi il primo (o potresti combin	na£199	degrees[j] += 1
symbol_text = font2.render(symbols[0], True, WHITE)	300	
symbol_rect = symbol_text.get_rect(center=loop_center)	301	for i in range(NUM_NODES):
screen.blit(symbol_text, symbol_rect)	302	if degrees[i] == 0:
	303	candidates = [j for j in range(NUM_NODES) if j != i and degrees[j
# Disegna le transizioni non-self, per ciascuno stato sorgente	i	MAX_DEGREE]
<pre>for src, transitions in transitions_by_source.items():</pre>	304	if candidates:
<pre>src_pos = state_positions[src]</pre>	305	j = random.choice(candidates)
m = len(transitions)	306	adj_matrix[i][j] = 1
if m == 0:	307	adj_matrix[j][i] = 1
continue	308	degrees[i] += 1
for i, (tgt, symbol) in enumerate(transitions):	310	degrees[j] += 1
<pre>tgt_pos = state_positions[tgt] # Distribuisci gli archi lungo l'arco di 300 per questo s</pre>	310	for i in range(NUM_NODES):
sorgente	312	for j in range(NUM_NODES):
if m > 1:	313	if adj_matrix[i][j] == 1 and nodes[j] not in nodes[i].neighbors:
angle_offset = base_angle + (arc_span * i / (m - 1))	314	nodes[i].neighbors.append(nodes[i])
else:	315	1
angle_offset = -math.pi/2	316	# Seleziona il nodo iniziale e il nodo obiettivo (Oculus)
# Calcola il punto di controllo: partiamo dal nodo sorgen		current_node = nodes[0]
spostiamo lungo una direzione data dalla rotazione		goal_node = nodes[-1]
della verticale	319	# Riposiziona il nodo obiettivo in alto a destra della regione
control_radius = 100 # determina la curvatura	320	goal_node.x = margin_x + region_width+50
control point = (int(one nosfol a control nost		goal_node.x = margin_x + region_width+so
control_point = (int(src_pos[0] + control_radius * math.c	tos(21	goal_node.y = margin_y + 20
angle_offset)),	322	goal_node.y = margin_y + 20
angle_offset)), int(src_pos[1] + control_radius * math.sim	322 n(323	goal_node.y = margin_y + 20 # Assicurati che il nodo iniziale non sia collegato direttamente a Oculu
<pre>angle_offset)), int(src_pos[1] + control_radius * math.sir angle_offset)))</pre>	322 n(323 324	<pre>goal_node.y = margin_y + 20</pre> ### Assicurati che il nodo iniziale non sia collegato direttamente a Oculu if goal_node in current_node.neighbors:
<pre>angle_offset)), int(src_pos[1] + control_radius * math.six angle_offset))) draw_curved_edge_with_control(screen, src_pos, tgt_pos,</pre>	322 n(323 324 325	<pre>goal_node.y = margin_y * 20 # Assicurati che il nodo iniziale non sia collegato direttamente a Oculu if goal_node in current_node.neighbors: current_node.neighborsremove(goal_node)</pre>
<pre>angle_offset)), int(src_pos[i] + control_radius * math.sir angle_offset))) draw_curved_edge_with_control(screen, src_pos, tgt_pos, control_point, blink_factor)</pre>	322 n(323 324 325 326	<pre>goal_node.y = nargin.y + 20 # Assicurati che il nodo iniziale non sia collegato direttamente a Oculu if goal_node in current_node.neighbors: current_node.neighbors.renove(goal_node) if current_node in goal_node.neighbors.</pre>
angle_offset)), ini(arc_pos[1] + control_radius * math.sii angle_offset))) draw_curved_edge_vith_control(screen, src_pos, tgt_pos, control_point, blink_factor) # Posiziona ii simbol od punot di controllo (o leggerment	322 n(323 324 325 326	<pre>goal_node.y = margin_y * 20</pre> # Assicurati che il nodo iniziale non sia collegato direttamente a Oculu if goal_node in current_node.neighbors: current_node.neighborremove(goal_node)
angle.offset)), interpose(1) + control_radius * math.sir angle.offset))) draw_curved_edge_with_centrol(acreem, acrpos, tgt_pos, orangle_post_state_edge_with_father ### Posize_radius all_punts of controllo (o leggermen #### postate) ####################################	322 n(323 324 325 326 nte327	<pre>goal_node.y = nargin.y + 20 # Assicurati che il nodo iniziale non sia collegato direttamente a Oculu if goal_node in current_node.neighbors: current_node.neighbors.renove(goal_node) if current_node in goal_node.neighbors.</pre>
angle_offset)), in(arc.pos[1] * control_radius * math.sir ingle_offset))) draw_curved_edge_with_control(arcen, arc.pos, tgt.pos, control_point, blimk_factor) # Posiziona il simbol al punto di control ol leggermen spostato) font2 * pygmse_font.SysFont(Home, 20)	322 n(323 324 325 326 nts327 328	goal_node.y = nargin.y + 20 # Assicurati che il nodo iniziale non sia collegato direttamente a Ocului figoal_node in current_node.neighbors: current_node.neighbors.renove(goal_node) if current_node in goal_node.neighbors.renove(current_node) # Forza il nodo Oculus ad avere almeno 4 connessioni periferiche.
angle_offset)), in(arc_pos[1] * control_radius * math.sir ingle_offset))) draw_curved_edge_with_control(arcen, erc_pos, tgt_pos, control_point, blimk_factor) # Posiziona 11 simble al punt of controll of leggermen spostato) font * pygmsc_font.SysFont(Mome, 20) symbol_text * fontZ.render(symbol, True, WHITE) symbol_rest * symbol_text, ret_rect(conter-control_point)	322 n(323 324 325 326 nts327 328 329 330	goal_node.y = nargin.y + 20 # Assicurati che il nodo iniziale non sia collegato direttamente a Ocului figoal_node in current_node.neighbors: current_node.neighbors.renove(goal_node) if current_node in goal_node.neighbors.renove(current_node) # Forza il nodo Oculus ad avere almeno 4 connessioni periferiche.
angle.offset)), inforc.pos([1] * control_radius * nath.sir angle.offset))) draw_curved_edge_with_control(acreen, acr.pos. tgt_pos, control_point, blink_factor) **Position** *	322 n(323 324 325 326 nts327 328 329 330 331	<pre>goal_node.y = margin.y ± 20 # Assicurati che il nodo iniziale non sia collegato direttamente a Oculu if goal_node in current_node.nsighhors: if current_node in goal_node.nsighhors. goal_node.nsighhors.remove(current_node) # Forma il nodo Oculum ad surere almano 4 commensioni periferiche. # Secquismo 4 nodi casuali (encluso il nodo obiettivo) e, se non gi conn , il signiumgiamo.</pre>
<pre>angle.offset)), ini(arc.pos[i] * control_radius * math.sir ini(arc.pos[i] * control_radius * math.sir ini(arc.pos[i] * control_radius * math.sir draw.curved.odgs_with.mgb.offset())) # Posizions il simbole al punto di controllo (o leggermen spostato) font * pygame.font.SysFont(Nome, 20) symbol_leat * font.render(symbol, True, WHITE) symbol_leat * font.render(symbol, True, WHITE) symbol_leat * font.sysFont(Nome, 20) symbol_read;</pre>	322 n(323 324 325 326 ntd327 328 329 330 331	<pre>goal_node.y = margin.y ± 20 # Assicurati che il nodo iniziale non sia collegato direttamente a Dculu if goal_node in current_node.neighbors: current_node.neighbors.remove(goal_node) if current_node in goal_node.neighbors: goal_node.neighbors.remove(current_node) # Forza il nodo Dculus ad avere almeno 4 connessioni periferiche. # Secglime A nodi canuali cultus il nodo obiettivo) e, se non gi com _ li aggiumgismo. peripheral_candidates = [node for node in nodes if node [= goal_node]</pre>
angle.offset)), introc.pos(1) + control.radius * math.sir angle.offset))) draw_curved_edge_with_control(acreen, arc.pos. tgt.pos, control_point, blink_factor) # Posiziona il simbolo al punto di controllo (o leggermen fent2 * province for .Sysfan(fune, 20) symbol_tast * font2-render(symbol, Trme, WHITE) symbol_tast * font2-render(symbol, Trme, WHITE) symbol_render(symbol, text, get_rect(center=control_point) screen.blit(symbol,text, symbol_rect) pygame_display.flip()	322 n(323 324 325 326 ntd327 328 329 330 331 332 333	goal_node.y = margin.y + 20 # Assicurati che il nodo iniziale non sia collegato direttamente a Oculu if goal_node in current_node neighbors: if current_node in goal_node.neighbors: goal_node.neighbors.remove(current_node) # Forza il nodo Oculus ad avere almeno 4 comessioni periferiche. # Sceplimno 4 nodi casmali (secluso il nodo obietito) e, se son gi com peripheral_candidates = [node for node in nodes if node != goal_node] random.sheffle(peripheral_candidates)
<pre>angle.offset)), ini(arc.pos[i] * control_radius * math.sir ini(arc.pos[i] * control_radius * math.sir ini(arc.pos[i] * control_radius * math.sir draw.curved.odgs_with.mgb.offset())) # Posizions il simbole al punto di controllo (o leggermen spostato) font * pygame.font.SysFont(Nome, 20) symbol_leat * font.render(symbol, True, WHITE) symbol_leat * font.render(symbol, True, WHITE) symbol_leat * font.sysFont(Nome, 20) symbol_read;</pre>	322 n(323 324 325 326 ntd327 328 329 330 331 332 333 334	goal_node.y = margin.y ± 20 # Assicurati che il nodo iniziale non sia collegato direttamente a Dculu if goal_node in current_node.neighbors: current_node.neighbors.remove(goal_node) if current_node in goal_node.neighbors.remove(current_node) # Forsa il nodo Oculum ad suvere almeno 4 commessioni periferiche. # Sceplino 4 nodi camunii (secluso il nodo obiettivo) e, se non gi com li sggiungiamo peripheral_candidates = [node for node in nodes if node ! goal_node] randon.shuffle(peripheral_candidates) for candidate in peripheral_candidates[]
angle.offset)), introc.pos(1) + control.radius * math.sir angle.offset))) draw_curved_edge_with_control(acreen, arc.pos. tgt.pos, control_point, blink_factor) # Posiziona il simbolo al punto di controllo (o leggermen fent2 * province for .Sysfan(fune, 20) symbol_tast * font2-render(symbol, Trme, WHITE) symbol_tast * font2-render(symbol, Trme, WHITE) symbol_render(symbol, text, get_rect(center=control_point) screen.blit(symbol,text, symbol_rect) pygame_display.flip()	322 n(323 324 325 326 nte327 328 329 330 331 332 333 334 335	goal_nodesy = margin.y + 20 # Amsicurati che il nodo iniziale non sia collegato direttamente a Dculu if goal_node in current_node.neighbors: current_node ineighbors:remove(goal_node) if current_node ingoal_node neighbors: goal_node.neighbors:remove(current_node) # Forza il nodo Oculus ad avere almeno 4 commessioni periferiche. # Secglimano 4 nodi casuali (secluso il nodo obietityo) e, se non gi com peripheral_candidates = node for node in nodes if node != goal_node) remo condidate in peripheral_candidates(4): if candidates noti spoal_node.neighbors:
angle.offset)), in(arc.pos(1) + control.radius * nath.sir lin(arc.pos(1) + control.radius * nath.sir angle.offset))) draw.curved.edge.with.bilms.factor ### Posizintrol.polint, bilms.factor ### Posizintrol.radius all pants di controllo (o leggeram spontato) font1 * prygme.font.Sysfont(flome, 20) symbol.text + font.crender(symbol. True, WHITE) symbol.text + symbol.text.get.rect(center-control.point) screen.bit(symbol.text, symbol.rect) prygme.display.flip() clock.tick(FFS)	322 n(323 324 325 326 nts327 328 329 330 331 332 333 334 335 336	<pre>goal_node.y = margin.y ± 20 # Assicurati che il nodo iniziale non sia collegato direttamente a Dculu if goal_node in current_node.neighbors: current_node.neighbors.remove(goal_node) if current_node in goal_node.neighbors: goal_node.neighbors.remove(current_node) # Forma il nodo Oculum ad swere almeno 4 comnessioni periferiche. # Sceplinne 4 nodi camunii (seclumo il nodo obiettivo) e, se non gi comn li aggiungiamo peripheral_candidates = [node for node in nodes if node !* goal_node] randon.shuffle(peripheral_candidates) for candidate in peripheral_candidates[*] if candidate not in goal_node.neighbors: goal_node.neighbors.append(candidate)</pre>
angle.offset)), ini(arc.pos(1) * control_radius * math.sir ini(arc.pos(1) * control_radius * math.sir drav_curved.ofgviith.gip.offset))) drav_curved.ofgviith.gip.offset)) * Posizions il zimbole al punto di controllo (o leggermen spostato) font * pygame.font.Syp*ont(Nome, 20) ymbol_text * font2.render(symbol, True, WHITE) symbol_text * font2.render(symbol, True, WHITE) symbol_text * symbol_text.syt.rect(conter-control_point) pygame.display.filip() clock.tick(FPS)	322 n(323 324 325 326 nts327 328 329 330 331 332 333 334 335 336	<pre>goal_nodes.y = margin.y = 20 # Amsicurati che il nodo iniziale non sia collegato direttamente a Dculu if goal_node in current_node.neighbors: current_node.neighbors.remove(goal_node) if current_node.neighbors.remove(current_node) goal_node.neighbors.remove(current_node) # Forza il nodo Oculus ad avere almeno 4 commessioni periferiche. # Secglimano 4 nodi casuali (escluso il nodo obiettivo) e, se non gi com _ll aggimgismo. peripheral_candidates = (node for node in nodes if node != goal_node] random.hmffle(peripheral_candidates) if candidate in peripheral_candidates if candidates = (node for node in nodes if node != goal_node] if goal_node.neighbors.append(candidates) if goal_node.neighbors.append(candidates) if goal_node.neighbors.append(candidates) if goal_node.neighbors.append(candidates)</pre>
angle.offset)), in(arc.pos(1) + control.radius * math.sir angle.offset))) draw.curved.edge.with.cuntrol(arcen, arc.pos. tgt.pos. control.point, blink.factor) # Fourier of the property of the	322 n(323 324 325 326 nts327 328 329 330 331 332 333 334 335 336 337 seights	<pre>goal_node.y = margin.y ± 20 # Assicurati che il nodo iniziale non sia collegato direttamente a Dculu if goal_node in current_node.neighbors: current_node.neighbors.remove(goal_node) if current_node in goal_node.neighbors: goal_node.neighbors.remove(current_node) # Forma il nodo Oculum ad swere almeno 4 comnessioni periferiche. # Sceplinne 4 nodi camunii (seclumo il nodo obiettivo) e, se non gi comn li aggiungiamo peripheral_candidates = [node for node in nodes if node !* goal_node] randon.shuffle(peripheral_candidates) for candidate in peripheral_candidates[*] if candidate not in goal_node.neighbors: goal_node.neighbors.append(candidate)</pre>
angle.offent)), ini(arc.pos[1] * control_radius * math.sir ini(arc.pos[1] * control_radius * math.sir drav_curved.ofgs_with.gite.offent))) drav_curved.ofgs_with.gite.offent)) # Posizions il zimbole al punto di controllo (o leggermen spontato) font2 * pygame.font.Sysfont(Bose, 20) symbol_text * font1_render(symbol, True, WHITE) symbol_text * ordic_trender(symbol, True, WHITE) symbol_text * symbol_text, symbol_rext) pygame.display.filip() clock.tick(FFS) # Funzione per generare una posizione carunte non sovrapposta def generate_random_position(sargiu.x, margiu.y, region_width, region_b e_reining.odoes_ini.distanco):	322 n(323 324 325 326 nts27 328 329 330 331 332 333 334 335 336 337 neights 339	<pre>goal_nodes.y = margin.y + 20 # Assicurati che il nodo iniziale non sia collegato direttamente a Dculu if goal_node in current_node.neighbors: current_node ineighbors.remove(goal_node) if current_node ineighbors.remove(current_node) # Forza il nodo Oculus ad svenighbors: goal_node.neighbors.remove(current_node) # Forza il nodo Oculus ad svenighbors. \$ Scegliamo 4 nodi casuali (escluso il nodo chietitvo) e, se non gi com _ni aggiungismo. pripheral_candidates = (node for node is nodes if node != goal_node) random.shuffle(peripheral_candidates) for candidate in peripheral_candidates for candidate not is goal_node.neighbors: goal_node.neighbors.append(candidate) if goal_node neighbors.append(candidate) candidate.neighbors.append(candidate)</pre>
angle.offset)), intercrops([1] + control_radius * math.sir angle.offset))) draw_curved_edge_with_control(acreen, arc.pos. tgt_pos, control_point, blink_factor) # Fosizional i simblo at punts of controllo (o leggermen fent2 = pygmes_font.Symfont(Nume, 20) symbol_test + font12-ender(symbol_true, WilTE) symbol_test + symbol_test,get_rect(conter-control_point) acreen.blit(symbol_test, symbol_rect) pygmes_display.flip() # Funzions pre_generare_umm_posizione_canuals_nom_sovrapposts def_generare_umm_posizione_canuals_nom_sovrapposts def_generare_umm_posizione_canuals_nom_sovrapposts c_existing_nodes_nin_distance): for_in_remes(100):	322 n(323 324 325 326 nts327 328 330 331 332 333 334 335 336 337 neights 339 340	goal_nodesy = marginsy + 20 # Assicurati che il nodo iniziale non mia collegato direttamente a Oculu if goal_node in current_node.meighbors: current_node insighbors:remove(goal_node) if goal_node.meighbors:remove(current_node) # Forza il nodo Oculus ad avere almeno 4 commessioni periferiche. # Secglimao 4 nodi casuali (secluso il nodo obietivo) e, se non gi comm peripheral_candidates = [node for node in nodes if node != goal_node] random.shuffle(peripheral_candidates) for candidate in peripheral_candidates[:4]: if candidate not in goal_node.meighbors:
angle.offset)), intercrops([1] + control_radius * math.sir angle.offset))) draw_curved_edge_with_control(acreen, arc.pos. tgt_pos, control_point, blink_factor) # Fosizional i simblo at punts of controllo (o leggermen fent2 = pygmes_font.Symfont(Nume, 20) symbol_test + font12-ender(symbol_true, WilTE) symbol_test + symbol_test,get_rect(conter-control_point) acreen.blit(symbol_test, symbol_rect) pygmes_display.flip() # Funzions pre_generare_umm_posizione_canuals_nom_sovrapposts def_generare_umm_posizione_canuals_nom_sovrapposts def_generare_umm_posizione_canuals_nom_sovrapposts c_existing_nodes_nin_distance): for_in_remes(100):	322 n(323 324 325 326 nts27 328 329 330 331 332 333 334 335 336 337 neights 339	goal_node_y = margin.y ±00 # Assicurati the il modo inisiale mon sia collegato direttamente a Oculu if current_node in current_node_marginen.code) if current_node in goal_node.meighbors: goal_node.meighbors.remou(goal_node) # Forma il nodo Oculus ad avere almeno A commessioni periferiche. # Sceplime 0 nodi camuali (escluso il node obiettivo) e, se non gi comn _ il la ggiungiamo. peripheral_candidates = [node for node in nodes if node = goal_node] for candidate in peripheral_candidates] for candidate in peripheral_candidates] if goal_node_neighbors.append(candidate) if goal_node_neighbors.append(candidate) # Function peripheral_candidate.peripheral_
angle.offset)), in(arc.pos(1) + control.radius * nath.sir lin(arc.pos(1) + control.radius * nath.sir draw.curved.edge.win.cutrol(arc.m.) arc.pos(1) fraw.curved.edge.win.cutrol(arc.m.) arc.pos(1) Footoriol.point, blink.factor Footoriol.point, blink.factor spotate) font2 * prgme.font.Sysfont(flome, 20) symbol.text + font.crender(symbol. Trme, WHITE) symbol.text + symbol.text.get.rect(center-control.point) screen.blit(symbol.text, symbol.rect) pygmas.display.flip() ### Punzione per generare uma posizione casuale non sovrapposta def generate_random.position(sargin.x, margin.y, region.width, region.b for in range(100): x * random.randin(targin.x, margin.y + region.width) relia* Trainfor(margin.y, margin.y + region.width) relia* Trainfor(margin.y, margin.y + region.width) relia* Trainfor(margin.y, margin.y + region.width)	322 n(323 324 325 326 ntd327 328 339 331 332 333 334 335 336 337 neight8 339 340 341 342 343	goal_node.y = margin.y ±00 # Assicurati che il nodo iniziale non sia collegato direttamente a Oculu if paal_node in current_node.neighbors: if current_node in goal_node.neighbors: goal_node.neighbors.remove(current_node) # Forms il nodo Oculum ad surere almann 4 commessioni periferiche. # Sceplimo 4 nodi casunti (escluso il nodo obiettivo) e, se non gi conn , il signimgiano. peripheral_candidates [node for node in nodes if node != goal_node] random.nehf[flepripheral_candidates] for candidate not i goal_node.neighbors: if candidate not in goal_node.neighbors: candidate.neighbors.nepond(goal_node) # Funzione per applicare la transizione FBM e aggiornare il profilo def update_profile_fm(next_state):
angle.offset)), ini(arc.pos[1] * control_radius * math.sir ini(arc.pos[1] * control_radius * math.sir drav_curved.odgs_with.gib.offset))) drav_curved.odgs_with.gib.offset))) * Posizions il simbole al punto di controllo (o leggermen spostato) font * pygame.font.Syp#ont(Bone, 20) ymbol_text * font?.render(symbol, True, WHITE) symbol_text * font?.render(symbol, True, WHITE) symbol_text * symbol_text, symbol_text. pygame.display.fip() clock.tick(FPS) # Funzione per generare una posizione canuale non sovrapposta def generate_random_position(sargin_x, margin_y, region_width, region_b e_ visiting_nodes, nin_distance): for _ in range(100): x * random_randim(targin_x, margin_x * region_width) y * random_randim(targin_x, margin_y, region_width) for node in existing_nodes: for in existing_nodes:	322 n(323 size size size size size size size size	goal_nodesy* marginsy* 20 # Amsicurati che il nodo iniziale non sia collegato direttamente a Dculu if goal_node in current_node.neighbors:
angle.offent)), inforc.pos(1) + control.radius * math.sir inforc.pos(1) + control.radius * math.sir draw.curved.edge.win.da.offeet))) draw.curved.edge.win.da.offeet))) draw.curved.edge.win.da.offeet))) forcerved.edge.win.da.offeet)) forcerved.edge.win.da.offeet)) forcerved.edge.win.da.offeet) forcerved.edge.win.da.offeet) forcerved.edge.win.da.offeet) forcerved.edge.win.da.offeet) symbol.rest of cont.symforc.flomes, 20) symbol.rest of cont.cender(symbol.rest) pygmam.display.flip() pygmam.display.flip() pygmam.display.flip() pygmam.display.flip() pygmam.display.flip() # Funzione per generare uma posizione camuale non sovrapposta def generate.gando.position(sargin.x, margin.y, region.width, region.b. for in range(100): # random.randin(cargin.x, margin.y + region.width) region.brinin(cargin.y, margin.y + region.width) region.brinin(cargin.y, margin.y + region.width) region.brinin(cargin.y, margin.y + region.beight) region.do.offeet) for node in existing.nodes: if nath.hypot(x - node x, y - node y) < min.distance:	322 a(323 a(324 325 326 atc327 328 329 330 331 332 333 334 335 336 337 weights 340 341 342 343 344 345	goal_node.y = margin.y ±00 # Assicurati che il nodo iniziale non sia collegato direttamente a Oculu if poal_node in current_node.neighbors: if current_node in content_node.neighbors goal_node.neighbors.remove(current_node) # Forza il nodo Oculus ad avere almeno 4 connessioni periferiche. # Sceglimno 4 nodi casmali (escluso il nodo obietivo) e, se non gi com peripheral_candidates = [node for node in nodes if node != goal_node] random.shuffle(peripheral_candidates) for candidate in peripheral_candidates[-d]: if candidate not in goal_node.neighbors: goal_node neighbors.append(candidate) for candidate.neighbors.append(candidate) if candidate.neighbors.append(candidate) for candidate.neighbors.append(candidate) for candidate.neighbors.append(candidate) if candidate.neighbors.append(candidate) for candidate.neighbors
angle.offset)), ini(arc.pos(1) * control_radius * math.sir ini(arc.pos(1) * control_radius * math.sir arc.curved.ofgs_with.control(arc.mc.rc.pos, tgt_pos, control_policy.offset)) * Posizions il simbole al punto di controllo (o leggermen spontato) font1* pygame.font.Sysfont(Ence, 20) symbol_text * font1:render(symbol, True, WHITE) symbol_text * symbol_text, egc.rect(conter=control_point) symbol_text * symbol_text, symbol_rect) pygame.display.filip() clock.tick(FFS) * Funzions per generare una posizione canuale non envrapposita def generate_radom_position(sargiu.x, margiu.y, region_width, region_b , existing_nodes, ini.mistance): for _in range(100): x = random_randiun(sargiu.x, margiu.y + region_width) y = random_randiun(sargiu.x, margiu.y + region_beight) valid = True visiting_nodes: if math.hypot(x = node.x, y = node.y) < min_distance: if math.hypot(x = node.x, y = node.y) < min_distance:	322 n(323 324 325 326 atd327 328 329 330 331 332 3334 335 336 337 aeight8 339 340 341 342 343 344 345	goal_node_y = margin.y ±00 # Assicurati the il modo iniziale con sia collegato direttamente a Oculu if goal_node in current_node_nome_node_ni
angle.offset)), inf(arc.pos[1] + control_radius * math.sir inf(arc.pos[1] + control_radius * math.sir angle.offset))) draw_curved_edge_with_control(arcene, arc.pos. tgt_pos, control_point, blink_factor) # Fourier_for_for_for_for_for_for_for_for_for_fo	322 324 325 326 326 328 330 331 332 333 334 335 336 337 seights 339 340 341 342 343 344 345 346 347	<pre>goal_nodes.y = margin.y + 20 # Assicurati che il nodo iniziale non sia collegato direttamente a Oculu if goal_node in current_node.neighbors:</pre>
<pre>angle.ofset)), ini(arc.pos[1] * control_radius * math.sir ini(arc.pos[1] * control_radius * math.sir drav_curved_edgs_sth_centrol(arcens_arc.pos, tgt_pos, control_pate_control_arcens_arc.pos, tgt_pos, control_pate_control_arcens_arcens_arc.pos, tgt_pos, control_pate_control_arcens_ar</pre>	322 n(323 324 325 326 nt-327 328 329 330 331 332 333 334 335 336 337 initights 340 341 342 343 344 345 346 347 348	goal_node_y = margin.y ±00 # Assicurati che il nodo iniziale non sia collegato direttamente a Oculu if goal_node in current_node.neighbors: if current_node in goal_node.neighbors: goal_node.neighbors.remove(current_node) # Forms il nodo Oculus ad surere almono 4 commensioni periferiche. # Seeglimeo 4 nodi casumii (encluso il nodo obiettivo) e, se non gi com , la ggiungiamo. peripheral_candidates Inode for node in nodes if node = goal_node random.nebr[depripheral_candidates]; for candidate in peripheral_candidates if goal_node_neighbors.nepheral(candidate) if goal_node_neighbors.nepheral(candidate) if goal_node_neighbors.nepheral(candidate) # Famazimes per applicare in transizione FEM e aggiornare il profilo der updete_profile_fun(ent_retate) key = (fmtate, perfile key = (fmtate, perfile key = (fmtate, perfile key = (fmtate, perfile key = (fmtate, perfile) latin = (fmtate, perfile) delta = Most perfile selection_upbol. (0, 0, 0, 0, 0) diate = 10 immerato (lam.) perfile[id] = delta[i]
<pre>angle.offset)), ini(arc.pos[1] * control_radius * math.sir ini(arc.pos[1] * control_radius * math.sir draw.curved.odgs_with.mise_arc.sir control_posint, blind_factor) # Posiziona il simbole al punto di controllo (o leggermen spostato) font * pygame.font.SysFont(Bone, 20) symbol_tex * font.render(symbol, True, WHITE) screen.blit(symbol_text, symbol_rect) pygame.display.flip() clock.tick(PEP) # Punzione per generare uma posizione canuale non sovrapposta def generate_random_position(sargin_x, margin_y, region_width, region_b . existing_nodes, min_distance): r = raden_radius(margin_x, margin_y + region_width) yalid * True fon node in existing_nodes: if nath.hypot(x = node.x, y = node.y) < min_distance: valid * False if valid: revuen x, y</pre>	322 n(323 324 325 326 326 ste327 328 330 331 332 333 334 335 336 337 sei \$\frac{1}{3}\frac{1}\frac{1}{3}\frac{1}{3}\frac{1}{3}\frac{1}{3}\frac{1}{3}\frac{1}{3}\frac{1}{3}\frac{1}\frac{1}{3}\frac{1}{3}\frac{1}{3}\frac{1}{	<pre>goal_nodes.y = margin.y + 20 # Assicurati che il nodo iniziale non sia collegato direttamente a Oculu if goal_node in current_node.neighbors:</pre>
<pre>angle.ofset)), ini(arc.pos[1] * control_radius * math.sir ini(arc.pos[1] * control_radius * math.sir drav_curved_edgs_sth_centrol(arcens_arc.pos, tgt_pos, control_pate_control_arcens_arc.pos, tgt_pos, control_pate_control_arcens_arcens_arc.pos, tgt_pos, control_pate_control_arcens_ar</pre>	322 324 325 326 at-327 328 329 330 331 332 333 334 335 336 337 at-ights 339 340 341 342 343 344 345 346 347 348 349 350	goal_node.y = margin.y ±00 # Assicurati che il nodo iniziale non sia collegato direttamente a Oculu if paal_node in current_node.neighbors: if current_node in goal_node.neighbors: goal_node.neighbors.remove(current_node) # Forza il nodo Goulum ad suvere almann 4 commessioni periferiche. # Sceglimeo 4 nodi camuhi (seclumo il nodo obiettivo) e, se mon gi com n. i signimgimo. peripheral_candidates Inode for node in nodes if node = goal_node random.shuffle(peripheral_candidates); for candidate not in goal_node.neighbors: if candidate not in goal_node.neighbors: candidate.neighbors.neond(setse[:q]: if candidate.neighbors.neond(setse] # Punnione per applicare la transmisone FEM e aggiornare il profilo def update.profile_fem(next_state):
angle.offset), ini(arc.pos[1] * control_radius * math.sir ini(arc.pos[1] * control_radius * math.sir dray.curved.ofgs_with.gis.offset))) dray.curved.ofgs_with.gis.offset))) * Posizions il simbole al punto di controllo (o leggermen spostato) font2 * pygame.font.Sysfont(flome, 20) symbol_text * font1:render(symbol, True, WHITE) symbol_text * symbol_text, eps_rect(conter=control_point) pygame.display.fisp() clock.tick(FPS) * Funzione per generare una posizione carunle non sourapposta def generate.random.position(fargin.x, margin.y, region_width, region_b e. existing.nodes, nin_distance): for _in range(100): x = random.randini(fargin.x, margin.y * region_width) y = random.randini(fargin.y, margin.y * region_width) v = rondom in existing.nodom: for node in existing.nodom	322 n(323 324 325 326 326 ste327 328 330 331 332 333 334 335 336 337 sei \$\frac{1}{3}\frac{1}\frac{1}{3}\frac{1}{3}\frac{1}{3}\frac{1}{3}\frac{1}{3}\frac{1}{3}\frac{1}{3}\frac{1}\frac{1}{3}\frac{1}{3}\frac{1}{3}\frac{1}{	goal_node.y = margin.y ±00 # Assicurati che il nodo iniziale non sia collegato direttamente a Oculu if paal_node in current_node.neighbors: if current_node in goal_node.neighbors: goal_node.neighbors.remove(current_node) # Forza il nodo Goulum ad suvere almann 4 commessioni periferiche. # Sceglimeo 4 nodi camuhi (seclumo il nodo obiettivo) e, se mon gi com n. i signimgimo. peripheral_candidates Inode for node in nodes if node = goal_node random.shuffle(peripheral_candidates); for candidate not in goal_node.neighbors: if candidate not in goal_node.neighbors: candidate.neighbors.neond(setse[:q]: if candidate.neighbors.neond(setse] # Punnione per applicare la transmisone FEM e aggiornare il profilo def update.profile_fem(next_state):
angle.offset)), ini(arc.pos(1) + control.radius * math.sir rotation	322 324 325 326 326 328 329 330 331 332 333 331 332 333 334 335 336 337 331 341 342 343 344 345 346 347 348 349 350 351	goal_nodes.y = margin.y + 20 # Assicurati che il nodo iniziale non sia collegato direttamente a Ocului if goal_node in current_node.meighbors: if current_node in current_node.meighbors: goal_node.neighbors.remove(current_node) # Forza il nodo Oculus ad avere almeno 4 connessioni periferiche. # Sceglimno 4 nodi casmali (esclimeo il nodo obietivo) e, se non gi come peripheral_candidates ("node for node in nodes if node != goal_node) peripheral_candidates "Inode for node in nodes if node != goal_node) for candidate in peripheral_candidates[:d]: if candidate not in goal_node.neighbors:
angle.offset), ini(arc.pos[1] * control_radius * math.sir ini(arc.pos[1] * control_radius * math.sir dray.curved.ofgs_with.gis.offset))) dray.curved.ofgs_with.gis.offset))) * Posizions il simbole al punto di controllo (o leggermen spostato) font2 * pygame.font.Sysfont(flome, 20) symbol_text * font1:render(symbol, True, WHITE) symbol_text * symbol_text, eps_rect(conter=control_point) pygame.display.fisp() clock.tick(FPS) * Funzione per generare una posizione carunle non sourapposta def generate.random.position(fargin.x, margin.y, region_width, region_b e. existing.nodes, nin_distance): for _in range(100): x = random.randini(fargin.x, margin.y * region_width) y = random.randini(fargin.y, margin.y * region_width) v = rondom in existing.nodom: for node in existing.nodom	322 324 325 326 at-327 328 329 330 331 332 333 334 335 336 337 at-ights 339 340 341 342 343 344 345 346 347 348 349 350	goal_node.y = margin.y ± 00 # Assicurati che il nodo incipile non sia collegato direttamente a Oculu if paal_node in current_node.neighbors: if current_node in goal_node.neighbors: goal_node.neighbors.remove(current_node) # Forma il nodo Goalum ad suvere almano 4 commessioni periferiche. # Sceglimeo 4 nodi camuli (seclimeo il node obiettivo) e, se non gi comm . i signimejano. peripheral_candidates / Inode for node in nodes if node != goal_node] random.shuffle(peripheral_candidates) for candidate in peripheral_candidates) if candidate not in goal_node.neighbors: candidate.neighbors.neoned.goal_node) # Punzione per applicare la transmisone FEM e aggiornare il profilo def update.profile_fem(next_state))

6

```
355
356
357
358
359
                     dims = ['n', 'e', 'ap', 'am', 'c']
for i, d in enumerate(dims):
    profile[d] += delta[i]
                     fsm state = next state
                  ef draw_curved_edge(surface, start, end, blink_factor, color_override=None)2
                      :
mid_x = (start[0] + end[0]) / 2
                      mid_y = (start[1] + end[1]) / 2
dx = end[0] - start[0]
363
364
365
366
367
368
369
                      dv = end[1] - start[1]
                    length = math.hypot(dx, dy)
if length == 0:
                     length = 1
offset = 30
                    orrset = 30

perp_x = -dy / length * offset

perp_y = dx / length * offset

control * (mid_x + perp_x, mid_y + perp_y)

points = []

for t in range(21):
370
371
372
373
374
375
376
                             t_norm = t / 20
                             x = (1 - t norm)**2 * start[0] + 2*(1 - t norm)*t norm * control[0]66
                   x = (1 - t_norm)**2 * start[0] * 2*(1 - t_norm)*t_norm * control[0]666
t_norm*2 * endit[0]
y = (1 - t_norm)**2 * start[1] * 2*(1 - t_norm)*t_norm * control[1]376
t_norm*2 * endit[1]
points.append((x, y))
if color_override is not None:

473
377
                             color = (int(color override[0] * blink factor).
                                          int(color_override[0] * blink_factor),
int(color_override[1] * blink_factor),
int(color_override[2] * blink_factor))
382
383
384
385
386
387
388
                            color = (int(BLINK_BASE[0] * blink_factor),
                                            int(BLINK_BASE[1] * blink_factor),
int(BLINK_BASE[2] * blink_factor))
                                                                                                                                                            479
                     pygame.draw.lines(surface, color, False, points, 3)
                                                                                                                                                             480
                   of draw_edges(surface, blink_factor):
                     drawn = set()
                      for node in nodes:
                          r nose in noses: 462
for neighbor in node.neighbors: 483
if (node.id, neighbor.id) not in drawn and (neighbor.id, node.ill)4
not in drawn:
start *(node.x, node.y) 485
ed *(neighbor.x, neighbor.y) 487
393
394
                                         draw_curved_edge(surface, start, end, blink_factor)
drawn.add((node.id, neighbor.id))
               # Funzione per disegnare l'istogramma del profilo
# Se il valore corrente inferiore al target, la barra azzurra; se
superiore, rossa; se uguale, verde.
def drav_profile(surface):
                      bar width = 20
                     spacing = 10
x_start = 0
y_base = HEIGHT - 50
404
405
406
407
408
                    font = pygame.font.SysFont(None, 24)
dims = ['n', 'e', 'ap', 'am', 'c']
for i, d in enumerate(dims):
409
410
411
412
413
414
415
                             1, d in enumerate(dims):
value = profile[d]
target = target_profile[d]
if value < target:
    bar_color = (135, 206, 250) # Azzurro
                           elif value > target:
bar_color = (255, 0, 0) # Rosso
416
417
418
419
420
421
422
                                   bar_color = (0, 255, 0) # Verde
                            bar_height = value * 2

x = x_start + i * (bar_width + spacing)

y = y_base - bar_height
                             y = y_base - bar_height
pygame_draw_rect(eurface, bar_color, (x, y, bar_width, bar_height))*11
label = font.render(d, True, TEXT_COLOR)
512
label_rect = label_get_rect(center=(x + bar_width // 2, y_base + 15))3
surface.bliv(label, label_rect)
423
424
425
426
427
428
429
430
431
432
433
434
435
436
437
438
439
440
                 ief draw_legend(surface):
                     zioni:". True. TEXT COLOR)
                             ("Sinistra", arrow_colors[pygame.K_LEFT]),

("Su", arrow_colors[pygame.K_UF]),

("Destra", arrow_colors[pygame.K_RIGHT]),
                             ("Gi", arrow_colors[pygame.K_DOWN])
                            item_text = font.render(direction, True, color)
surface.blit(item_text, (WIDTH - 300, 100 + i * 40))
                # verifica se if profile fientra nella tolleranza
def check_profile():
    for d in profile:
        if abs(profile[d] - target_profile[d]) > TOLERANCE:
                   return False
return True
```

```
global profile, current_node, fsm_state, start_ticks, game_over, victory
          provide = target_profile.copy()
current_node = nodes[0]
          fsm_state = "n"
start_ticks = pygame.time.get_ticks()
         prev_tick_second = int(game_duration)
game_over = False
victory = False
# Timer per il gioco: 180 secondi
game_duration = 180
start_ticks = pygame.time.get_ticks()
prev_tick_second = int(game_duration)
# Mappatura dei tasti freccia: indice del vicino selezionato
arrow_mapping = {
   pygame.K_LEFT: 0,
         pygame.K_UP: 1,
pygame.K_RIGHT: 2,
          pygame.K_DOWN: 3
       ef show_intro():
         intro_font = pygame.font.SysFont(None, 72)
intro_text = intro_font.render("Cnot..capitolo.2", True, TEXT_COLOR)
          sub_font = pygame.font.SysFont(None, 36)
lore_lines = [
                    "In_un_futuro_distopico,ula_mente_umana_e_l'intelligenza_artificiale
                    "si fondono in una realt dove i ricordi e le emozioni sono in bilico
                   "Caterina...la nostra eroina,..deve..attraversare.un..labirinto.
                   "un_reame_di_connessioni_e_decisioni_critiche,_per_salvare_la_propris
                    Uidentit",
"e_impedire_che_forze_oscure_alterino_il_suo_destino.",
                    "Preparatiua_immergertiuin_Cnot,ucapitolou2...
              rcreen fill(RIACK)
          intro_rect = intro_text.get_rect(center=(WIDTH//2, HEIGHT//2 = 150))
screen.blit(intro_text, intro_rect)
          for i, line in enumerate(lore_lines):
    line_text = sub_font.render(line, True, TEXT_COLOR)
                   line_rect = line_text.get_rect(center=(WIDTH//2, HEIGHT//2 - 50 + i 4
                    screen.blit(line_text, line_rect)
         prompt_text = sub_font.render("Premi_um_tasto_per_continuare", True,
TEXT_COLOR)
          prompt_rect = prompt_text.get_rect(center=(WIDTH//2, HEIGHT//2 + 150))
              screen.blit(prompt_text, prompt_rect)
         pygame.display.flip()
waiting = True
          while waiting:
                  for event in pygame.event.get():
                        if event.in pygame.event.get():
if event.type == pygame.QUIT:
    pygame.quit(); sys.exit()
if event.type == pygame.KEYDOWN:
    waiting = False
  def show explanation():
         snow_explanation():
exp_font = pygame.font.SysFont(None, 48)
exp_text = exp_font.render("Spiegazione_Bi
sub_font = pygame.font.SysFont(None, 28)
                                                                                                   e_Biologica", True, TEXT_COLOR)
          explanation_lines = [
                    "Il_profilo_psicologico_di_Caterina__definito_dai_valori_di:",
"Neuroticismo_,Estroversione,_Apertura,_Amicalit_e_,Coscienziosit.",
          "I_neuroni_nel_dabirinto_invia_jimpulsi__che_aumentano_o_diminuiscono_
questi_tratti.",
             questi_tratti.",
"Ogni_spostamento_potrebbe_modificare_il_profilo.",
"Osserva_gli_offetti_degli_inpulsi_mentre_avanzi_o_scopri_come_si_
          "Solo_seguendo_il_giusto_percorso_potrai_mantenere_intatta_l'identit_di_
Caterina_fino_agli_oculus_o_vincere!"
          screen.fill(RLACK)
          screen.fili(BLACK)
screen.fili(BLACK)
screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit(screen.blit
                   line_rect = line_text.get_rect(center=(WIDTH//2, HEIGHT//2 - 100 + i
                                   + 35))
         prompt_rect = prompt_text.get_rect(center=(WIDTH//2, HEIGHT - 100))
```

screen.blit(prompt_text, prompt_rect)

7