Programa de teoría

ALGORÍTMICA

- 1. Análisis de algoritmos.
- 2. Divide y vencerás.
- 3. Algoritmos voraces.
- 4. Programación dinámica.
 - 5. Backtracking.
 - 6. Ramificación y poda.

ALGORÍTMICA

Tema 4. Programación dinámica.

- 4.1. Método general.
- 4.2. Análisis de tiempos de ejecución.
- 4.3. Ejemplos de aplicación.
 - 4.3.1. Problema de la mochila 0/1.
 - 4.3.2. Problema del cambio de monedas.

- La base de la programación dinámica es el razonamiento inductivo: ¿cómo resolver un problema combinando soluciones para problemas más pequeños?
- La idea es la misma que en divide y vencerás... pero aplicando una estrategia distinta.

• Similitud:

- Descomposición recursiva del problema.
- Se obtiene aplicando un razonamiento inductivo.

Diferencia:

- Divide y vencerás: aplicar directamente la fórmula recursiva (programa recursivo).
- Programación dinámica: resolver primero los problemas más pequeños, guardando los resultados en una tabla (programa iterativo).

• Ejemplo. Cálculo de los números de Fibonacci.

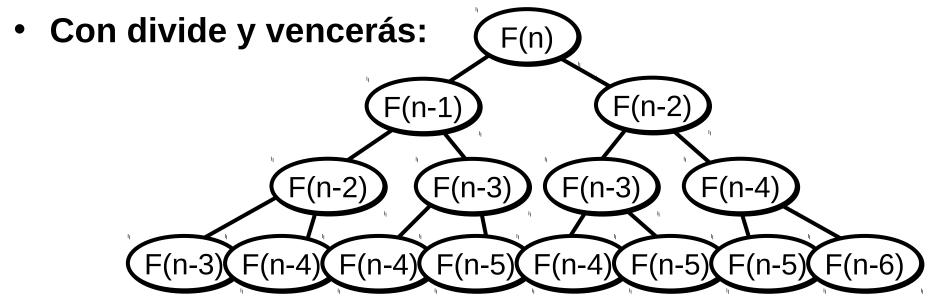
F(n) =
$$\begin{cases} 1 & \text{Si n} \le 2 \\ F(n-1) + F(n-2) & \text{Si n} > 2 \end{cases}$$

Con divide y vencerás.

```
operación Fibonacci (n: entero): entero
si n≤2 entonces devolver 1
sino devolver Fibonacci(n-1) + Fibonacci(n-2)
```

Con programación dinámica.
 operación Fibonacci (n: entero): entero

- Los dos usan la misma fórmula recursiva, aunque de forma distinta.
- ¿Cuál es más eficiente?
- Con programación dinámica: ⊕(n)



- Problema: Muchos cálculos están repetidos.
- El tiempo de ejecución es exponencial: Θ(1,62ⁿ)

Métodos ascendentes y descendentes

Métodos descendentes (divide y vencerás)

- Empezar con el problema original y descomponer recursivamente en problemas de menor tamaño.
- Partiendo del problema grande, descendemos hacia problemas más sencillos.

Métodos ascendentes (programación dinámica)

- Resolvemos primero los problemas pequeños (guardando las soluciones en una tabla). Después los vamos combinando para resolver los problemas más grandes.
- Partiendo de los problemas pequeños avanzamos hacia los más grandes.

- Ejemplo. Algoritmo de Floyd, para calcular los caminos mínimos entre cualquier par de nodos de un grafo.
- Razonamiento inductivo: para calcular los caminos mínimos pudiendo pasar por los k primeros nodos usamos los caminos mínimos pudiendo pasar por los k-1 primeros.
- D_k(i, j): camino mínimo de i a j pudiendo pasar por los nodos 1, 2, ..., k.

$$D_{k}(i, j) = \begin{cases} C[i, j] & \text{Si k=0} \\ \min(D_{k-1}(i, j), D_{k-1}(i, k) + D_{k-1}(k, j)) & \text{Si k>0} \end{cases}$$

D₀(i, j) → caminos mínimos finales

- Ejemplo. Algoritmo de Floyd.
- Aplicación de la fórmula:
 - Empezar por el problema pequeño: $\mathbf{k} = 0$
 - Avanzar hacia problemas más grandes: $\mathbf{k} = 1, 2, 3, ...$
- ¿Cómo se garantiza que un algoritmo de programación dinámica obtiene la solución correcta?
- Una descomposición es correcta si cumple el Principio de optimalidad de Bellman:

La solución óptima de un problema se obtiene combinando soluciones óptimas de subproblemas.

- O bien: cualquier subsecuencia de una secuencia óptima debe ser, a su vez, una secuencia óptima.
- Ejemplo. Si el camino mínimo de A a B pasa por C, entonces los trozos de camino de A a C, y de C a B deben ser también mínimos.
- Ojo: el principio no siempre es aplicable.
- Contraejemplo. Si el camino simple más largo de A a B pasa por C, los trozos de A a C y de C a B no tienen por qué ser soluciones óptimas.

A.E.D. Tema 4. Programación dinámica.

Pasos para aplicar programación dinámica:

- 1) Obtener una **descomposición recurrente** del problema:
 - Ecuación recurrente.
 - Casos base.
- 2) Definir la estrategia de aplicación de la fórmula:
 - Tablas utilizadas por el algoritmo.
 - Orden y forma de rellenarlas.
- 3) Especificar cómo se **recompone la solución** final a partir de los valores de las tablas.
- Punto clave: obtener la descomposición recurrente.
- Requiere mucha "creatividad"...

- Cuestiones a resolver en el razonamiento inductivo:
 - ¿Cómo reducir un problema a subproblemas más simples?
 - ¿Qué parámetros determinan el tamaño del problema (es decir, cuándo el problema es "más simple")?
- Idea: ver lo que ocurre al tomar una decisión concreta

 interpretar el problema como un proceso de toma de decisiones.
- Ejemplos. Floyd. Decisiones: Pasar o no pasar por un nodo intermedio.
- Mochila 0/1. Decisiones: coger o no coger un objeto dado.

4.2. Análisis de tiempos de ejecución.

- La programación dinámica se basa en el uso de tablas donde se almacenan los resultados parciales.
- En general, el **tiempo** será de la forma:

Tamaño de la tabla*Tiempo de rellenar cada elemento de la tabla.

- Un aspecto **importante** es la memoria puede llegar a ocupar la tabla.
- Además, algunos de estos cálculos pueden ser innecesarios.

A.E.D.

4.3. Ejemplos de aplicación.

4.3.1. Problema de la mochila 0/1.

Datos del problema:

- n: número de objetos disponibles.
- M: capacidad de la mochila.
- $-\mathbf{p} = (\mathbf{p}_1, \mathbf{p}_2, ..., \mathbf{p}_n)$ pesos de los objetos.
- $-\mathbf{b} = (\mathbf{b}_1, \mathbf{b}_2, ..., \mathbf{b}_n)$ beneficios de los objetos.
- ¿Cómo obtener la descomposición recurrente?
- Interpretar el problema como un proceso de toma de decisiones: coger o no coger cada objeto.
- Después de tomar una decisión particular sobre un objeto, nos queda un problema de menor tamaño (con un objeto menos).

- ¿Coger o no coger un objeto k?
- \rightarrow Si se coge: tenemos el beneficio \mathbf{b}_k , pero en la mochila queda menos espacio, \mathbf{p}_k .
- → Si no se coge: tenemos el mismo problema pero con un objeto menos por decidir.
- ¿Qué varía en los subproblemas?
 - Número de objetos por decidir.
 - Peso disponible en la mochila.
- Ecuación del problema. Mochila(k, m: entero): entero Problema de la mochila 0/1, considerando sólo los k primeros objetos (de los n originales) con capacidad de mochila m. Devuelve el valor de beneficio total.

- Definición de Mochila(k, m: entero): entero
 - Si no se coge el objeto k:Mochila(k, m) = Mochila(k 1, m)
 - Si se coge: Mochila(k, m) = b_k + Mochila(k - 1, m - p_k)
 - Valor óptimo: el que dé mayor beneficio: Mochila(k, m) = max { Mochila(k - 1, m), b, + Mochila(k - 1, m - p,) }

Casos base:

- Si m=0, no se pueden incluir objetos: Mochila(k, 0) = 0
- Si k=0, tampoco se pueden incluir: Mochila(0, m) = 0
- \geq Y si **m** o **k** son negativos?

Casos base:

- Si **m** o **k** son negativos, el problema es irresoluble: Mochila(k, m) = -∞
- Resultado. La siguiente ecuación obtiene la solución óptima del problema:

$$Mochila(k, m) = \begin{cases} 0 & \text{Si } \mathbf{k} = 0 \text{ ó } \mathbf{m} = 0 \\ -\infty & \text{Si } \mathbf{k} < 0 \text{ ó } \mathbf{m} < 0 \end{cases}$$

$$\max \{Mochila(k-1, m), b_k + Mochila(k-1, m-p_k)\}$$

- ¿Cómo aplicarla de forma ascendente?
- Usar una tabla para guardar resultados de los subprob.
- Rellenar la tabla: empezando por los casos base, avanzar a tamaños mayores.

A.E.D.

Paso 2) Definición de las tablas y cómo rellenarlas

2.1) Dimensiones y tamaño de la tabla

- Definimos la tabla V, para guardar los resultados de los subproblemas: V[i, j] = Mochila(i, j)
- La solución del problema original es Mochila(n, M).
- Por lo tanto, la tabla debe ser:
 V: array [0..n, 0..M] de entero
- Fila 0 y columna 0: casos base de valor 0.
- Los valores que caen fuera de la tabla son casos base de valor -∞.

A.E.D.

2.2) Forma de rellenar las tablas:

Inicializar los casos base:

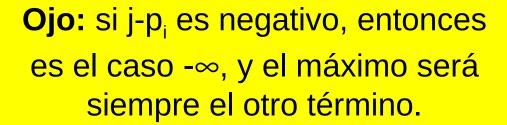
$$V[i, 0] := 0; V[0, j] := 0$$

Para todo i desde 1 hasta n

Para todo j desde 1 hasta M, aplicar la ecuación:

$$V[i, j]:= max (V[i-1, j], b_i + V[i-1, j-p_i])$$

• El beneficio óptimo es V[n, M]



A.E.D.

Ιö

• **Ejemplo.** n= 3, **M**= 6, **p**= (2, 3, 4), **b**= (1, 2, 5)

	V				3	4	5	6
	0	0	0	0	0	0	0	0
i	1	0	0	1	1	1	1	1
	2	0	0	1	2	2	3	3
	3	0	0	1	2	5	5	6

• ¿Cuánto es el orden de complejidad del algoritmo?

A.E.D. Tema 4. Programación dinámica.

Paso 3) Recomponer la solución óptima

- **V[n, M]** almacena el beneficio óptimo, pero ¿cuál son los objetos que se cogen en esa solución?
- Obtener la tupla solución (x₁, x₂, ..., x_n) usando V.
- Idea: partiendo de la posición V[n, M], analizar las decisiones que se tomaron para cada objeto i.
 - Si V[i, j] = V[i-1, j], entonces la solución no usa el objeto i
 → x_i:= 0
 - Si V[i, j] = V[i-1, j-p_i] + b_i, entonces sí se usa el objeto i $\rightarrow x_i$:= 1
 - Si se cumplen ambas, entonces podemos usar el objeto i o no (existe más de una solución óptima).

3) Cómo recomponer la solución óptima

```
j:= P

para i:= n, ..., 1 hacer

si V[i, j] == V[i-1, j] entonces

x[i]:= 0

sino

// V[i, j] == V[i-1, j-p_i] + b_i

x[i]:= 1

j:= j - p_i

finsi

finpara
```

Aplicar sobre el ejemplo anterior.

A.E.D.

- ¿Cuánto será el tiempo de recomponer la solución?
- ¿Cómo es el tiempo en relación al algoritmo de backtracking y al de ramificación y poda?
- ¿Qué pasa si multiplicamos todos los pesos por 1000?
 ¡¡ Cuidado con el tamaño de la Tabla !!
- ¿Se cumple el principio de optimalidad?

A.E.D. Tema 4. Programación dinámica.

- Problema: Dado un conjunto de n tipos de monedas, cada una con valor c_i, y dada una cantidad P, encontrar el número mínimo de monedas que tenemos que usar para obtener esa cantidad.
- El algoritmo voraz es muy eficiente, pero sólo funciona en un número limitado de casos.

Utilizando programación dinámica:

- 1) Definir el problema en función de problemas más pequeños
- 2) Definir las tablas de subproblemas y la forma de rellenarlas
- 3) Establecer cómo obtener el resultado a partir de las tablas

1) Descomposición recurrente del problema

- Interpretar como un problema de toma de decisiones.
- ¿Coger o no coger una moneda de tipo k?
- \rightarrow Si se coge: usamos 1 más y tenemos que devolver cantidad \mathbf{c}_k menos.
- → Si no se coge: tenemos el mismo problema pero descartando la moneda de tipo k.
- ¿Qué varía en los subproblemas?
 - Tipos de monedas a usar.
 - Cantidad por devolver.
- Ecuación del problema. Cambio(k, q: entero): entero
 Problema del cambio de monedas, considerando sólo los k
 primeros tipos, con cantidad a devolver q. Devuelve el
 número mínimo de monedas necesario.

A.E.D.

- Definición de Cambio(k, q: entero): entero
 - Si no se coge ninguna moneda de tipo k:Cambio(k, q) = Cambio(k 1, q)
 - Si se coge 1 moneda de tipo k: Cambio(k, q) = 1 + Cambio(k, q - c_k)
 - Valor óptimo: el que use menos monedas: Cambio(k, q) = min { Cambio(k - 1, q), $1 + Cambio(k, q - c_{l})$ }

Casos base:

- Si q=0, no usar ninguna moneda: Cambio(k, 0) = 0
- En otro caso, si \mathbf{q} <0 ó \mathbf{k} ≤0, no se puede resolver el problema: Cambio(q, k) = +∞

A.E.D.

Ecuación recurrente:

Cambio(k, q) =
$$\begin{cases} 0 & \text{Si } \mathbf{q} = 0 \\ +\infty & \text{Si } \mathbf{q} < 0 \text{ ó } \mathbf{k} \leq 0 \\ \text{min } \{\text{Cambio(k-1, q), 1 + Cambio(k, q-c_k)}\} \end{cases}$$
Aplicación ascendente mediante tablas

2) Aplicación ascendente mediante tablas

- Matriz **D** → D[i, j] = Cambio(i, j)
- **D:** array [1..**n**, 0..**P**] **de** entero

```
para i:= 1, ..., n hacer D[i, 0]:= 0
para i:= 1, ..., n hacer
   para j:= 0, ..., P hacer
       D[i, j] := min(D[i-1, j], 1+D[i, i-c_i])
devolver D[n, P]
```

Ojo si cae fuera de la tabla.

• Ejemplo. n= 3, P= 8, c= (1, 4, 6) i

									8
1 c ₁ =1	0	1	2	3	4	5	6	7	8
$c_{2}=4$									
3 c ₁ =6	0	1	2	3	1	2	1	2	2

- ¿Cuánto es el orden de complejidad del algoritmo?
- ¿Cómo es en comparación con el algoritmo voraz?

3) Cómo recomponer la solución a partir de la tabla

- ¿Cómo calcular cuántas monedas de cada tipo deben usarse, es decir, la tupla solución (x₁, x₂, ..., x_n)?
- Analizar las decisiones tomadas en cada celda, empezando en D[n, P].
- ¿Cuál fue el mínimo en cada D[i, j]?
 - D[i 1, j] → No utilizar ninguna moneda más de tipo i.
 - D[i, j C[i]] + 1 \rightarrow Usar una moneda más de tipo i.
- Implementación:

x: array [1..n] de entero

 \rightarrow x[i] = número de monedas usadas de tipo i

3) Cómo recomponer la solución a partir de la tabla

```
x := (0, 0, ..., 0)
i:= n
j:= P
mientras (i≠0) AND (j≠0) hacer
    si D[i, i] == D[i-1, i] entonces
        i := i - 1
     sino
         x[i] := x[i] + 1
         j:=j-c_i
     finsi
finmientras
```

- ¿Qué pasa si hay varias soluciones óptimas?
- ¿Y si no existe ninguna solución válida?

A.F.D.

4. Programación dinámica.

Conclusiones

- El razonamiento inductivo es una herramienta muy potente en resolución de problemas.
- Aplicable no sólo en problemas de optimización.
- ¿Cómo obtener la fórmula? Interpretar el problema como una serie de toma de decisiones.
- Descomposición recursiva no necesariamente implica implementación recursiva.
- Programación dinámica: almacenar los resultados en una tabla, empezando por los tamaños pequeños y avanzando hacia los más grandes.

A.E.D. Tema 4. Programación dinámica.