Implementación de conjuntos sobre ABB en C++

Algoritmos y Estructuras de Datos II

1.er cuatrimestre de 2018

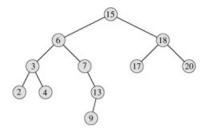
Introducción

- Vamos a implementar una interfaz de conjunto en C++
- La representación interna consistirá en un árbol binario de búsqueda (ABB)
- Utilizaremos memoria dinámica

Árboles binarios de búsqueda (ABB)

Un árbol binario es un ABB si es nil o satisface todas las siguientes condiciones:

- ➤ Todos los nodos del subárbol izquierdo son menores que la raíz.
- Todos los nodos del subárbol derecho son mayores que la raíz.
- Los subárboles izquierdo y derecho son ABBs.



Implementación en C++

- Vamos a implementar una clase Conjunto<T> paramétrica en un tipo T con un orden total estricto <</p>
- ▶ Primero plantearemos el esquema de la clase
- Luego la parte pública (interfaz)
- Luego la parte privada (representación y operaciones auxiliares)
- ▶ Por último, la implementación de los métodos

Interfaz

- Queremos dotar a nuestra clase de una interfaz de conjunto
- ¿Qué operaciones serán visibles para el usuario? En particular, para el taller, nos conformamos con:
 - Crear un conjunto nuevo (vacío)
 - Insertar un elemento
 - Decidir si un elemento pertenece al conjunto
 - ► Remover un elemento
 - Obtener la cantidad de elementos
 - Mostrar los elementos
- ¿Alguna otra operación que podría resultar útil? (dado que T tiene orden total estricto)
 - Obtener el mínimo
 - Obtener el máximo
 - Obtener el elemento siguiente a otro dado

Interfaz

```
template <class T>
class Conjunto {
    public:
        Conjunto();
        void insertar(const T&):
        bool pertenece(const T&) const;
        void remover(const T&);
        const T& minimo() const;
        const T& maximo() const;
        unsigned int cardinal() const;
        void mostrar(std::ostream&) const;
                         const T& siguiente(const T&
    private:
       /*...*/
};
```

¿Por qué mínimo y máximo devuelven Const T?

- Definimos una estructura Nodo para representar los nodos del ABB
- La estructura estará en la parte privada de la clase ABB (no queremos exportarla)
- La estructura va a contener un valor del tipo T y dos punteros: uno al hijo izquierdo y el otro al hijo derecho
- La estructura tendrá un constructor que recibirá el valor de tipo T como único argumento e inicializará los dos punteros a NULL

```
private:
    struct Nodo {
        T valor;
        Nodo* izq;
        Nodo* der;
        Nodo(const T& v) :
            valor(v), izq(NULL), der(NULL) {
        }
    };
    /*...*/
```

```
private:
    struct Nodo {
        T valor;
        Nodo* izq;
        Nodo* der;
        Nodo(const T& v) :
            valor(v), izq(NULL), der(NULL) {
        }
    };
    Nodo* raiz;
```

raiz es la única variable de instancia y apunta al nodo raíz del ABB, o es NULL si el ABB no tiene nodos

¿En qué se diferencia con la estructura de la lista doblemente enlazada?

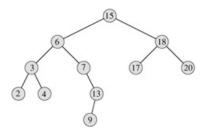
```
private:
    struct Nodo {
        T valor;
        Nodo* prev;
        Nodo* sig;
        Nodo(const T& v) :
          valor(v), prev(NULL), sig(NULL) {
    };
    Nodo* cab:
```

¿Representan lo mismo? ¿Se comportan igual?

Los diferencia el invariante de representación (rep)

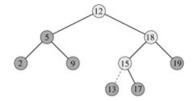
Pertenencia de un elemento

- Empezamos en la raíz, si existe, si no devolver False
- Si el elemento está en la raíz, devolvemos True
- ▶ Si no, decidimos en qué nodo continuar en base a < (gracias al *invariante de representación* de los ABB).
 - Consideramos a este nodo como la raíz del subárbol correspondiente y repetimos.



Insertar un elemento

- Buscamos en qué lugar del árbol debe ir la nueva clave
- ▶ Para ello hacemos una búsqueda de la clave en el árbol
- Si la búsqueda es exitosa, la clave ya pertenece al conjunto y no hacemos nada
- Si la búsqueda fracasa, se debe insertar un nuevo nodo como hijo del último nodo de la búsqueda



Borrar un elemento

- Buscamos el nodo que tenemos que borrar.
- Tenemos 3 casos:
 - ightharpoonup El nodo que tenemos que borrar es una hoja ightarrow Lo borramos.
 - ► El nodo que tenemos que borrar tiene un solo hijo → El hijo pasa a ocupar el lugar del padre.
 - El nodo que tenemos que borrar tiene dos hijos.
 - ¿Qué nodos pueden ocupar su lugar?
 - ► El inmediato sucesor. ¿Dónde está?
 - ► El inmediato predecesor. ¿Dónde está?

Discusión

- ¿Qué complejidad tienen las siguientes operaciones?
 - ▶ Pertenece $\rightarrow \mathcal{O}(N)$
 - ▶ Insertar $\rightarrow \mathcal{O}(N)$
 - ▶ Borrar $\rightarrow \mathcal{O}(N)$
 - ▶ Mínimo/Máximo $\rightarrow \mathcal{O}(N) / \mathcal{O}(1)$

donde N es la cantidad de elementos que tiene el conjunto.

¡Ojo! ¡No depende sólo de la estructura en este caso!

¡Depende de si los datos fueron ingresados de manera uniforme o no!

Iteración

Problema: Dar un algoritmo para recorrer todos los nodos de un árbol ...

- ... en tiempo lineal (i.e. en $\mathcal{O}(n)$)
- ... iterativo
 - ¿Por qué, si ya conocemos recorridos recursivos?
 Para (después) poder implementar iteradores sobre árboles.

Dado que los nodos no tienen un puntero a su padre, necesitamos saber *a dónde subir* para no tener que repetir recorridos innecesarios.

- Para eso usamos una estructura de datos auxiliar: por ejemplo, una pila.
- Elijamos una forma de recorrer el árbol: por ejemplo, InOrder.

InOrder

- ▶ Repaso: inorder(Bin(i, r, d)) ≡ inorder(i) & <r> & inorder(d), con lo cual, si el árbol es un ABB, esto está ordenado.
- Observación: el primer elemento que tenemos que devolver es el mínimo. Y ya sabemos cómo encontrarlo: yendo siempre hacia la izquierda.

Tenemos que hallar el sucesor del mínimo.

Sucesor de un elemento

- Buscamos el nodo en el árbol que tiene el elemento del que buscamos el sucesor.
- (caso A) Si el nodo tiene un subárbol derecho, devolvemos el mínimo elemento de dicho subárbol.
- (caso B) Si el nodo no tiene subárbol derecho, hay que subir en el árbol:
 - (caso B.1) Si el nodo es un hijo izquierdo, devolvemos el elemento del padre.
 - (caso B.2) Si el nodo es un hijo derecho, subimos en el árbol hasta llegar a un nodo por su rama izquierda, y devolvemos ese elemento.

Sucesor de un elemento, según el Cormen

```
TREE-SUCCESSOR(x)
   if right[x] \neq NIL
       then return TREE-MINIMUM(right[x])
3
   y \leftarrow p[x]
    while y \neq NIL and x = right[y]
         do x \leftarrow y
            y \leftarrow p[y]
    return y
```

Pueden encontrar los algoritmos para árboles binarios de búsqueda (BST en inglés) en el capítulo 12 del Cormen.

¡A programar!

En Conjunto.hpp está la declaración de la clase, su parte pública y la definición de Nodo.