AP1 - Portos

Hidráulica Marítimica

Aluno: Francisco José Matos Nogueira Filho

Matricula: 384962

```
In [1]: import numpy as np
from numpy import pi
from IPython.display import Markdown as md
```

Questão 1

Dados da onda em Alto Mar

```
In [2]: ## Dados da onda em Alto Mar

H0 = 13 #m
T = 15 #s
g = 9.81 #m/s^2
```

Dados da Bacia

```
In [3]: L = 150 #m
cim = 250 #m
cib = 450 #m
pu = 16 #m
```

Item A

Determinação do comprimento de onda L_0 , celeridade e σ em águas profundas

$$L_0 = \frac{gT^2}{2\pi}$$

$$C = \frac{L}{T}$$

$$\sigma = \frac{2\pi}{T}$$

```
In [4]: def comprimentoDeOnda(Periodo):
    return (g * Periodo**2)/(2 * pi)

def Celeridade(Comprimento,T):
    return Comprimento/T

L0 = comprimentoDeOnda(T)
C0 = Celeridade(L0,T)
sigma = 2*pi/T

#Resposta
md("""
$L_0 = %.2f$ m \n
$C_0 = %.2f$ m/s \n
$\scalengmarrow{c}$ sigma = \scalengmarrow{s} 4f$ ciclos/seg
"""%(L0,C0,sigma))
k = 0.78
```

Usarei uma função broyden1 do pacote de calculo númerico scipy

(https://docs.scipy.org/doc/scipy/reference/generated/scipy.optimize.broyden1.html) para minimizar a expressão:

$$\frac{L}{L0} = tanh\left(\frac{2\pi d}{L}\right)$$

```
In [5]: from scipy.optimize import broyden1
#from scipy.optimize import minimize, newton_krylov, broyden1, curve_fit
d1 = pu #m
def fu(1):
    return (1/L0 - np.tanh((2*pi*d1)/1))**2
x0 = 125 #Palpite inicial
solv = broyden1(fu,x0,iter=50)
L16 = solv

def calcularK(L):
    return (2 * pi)/L

k16 = calcularK(L16)
md("""
$L = %.2f \; m $ \n
$K = %.5f \; $
""" % (L16,k16))
```

Out[5]: L = 178.93 m

$$n = 0.5 \left(1 + \frac{2Kd}{senh(2Kd)}\right)$$

K = 0.03512

```
In [6]: def calcularN(K,d):
    return 0.5 * (1 + (2*K*d)/np.sinh(2*K*d))

n16 = calcularN(k16,d1)
    md("""
    $n = %.3f$
    """ % n16)
```

Out[6]: n = 0.908

$$h = H_0 \sqrt{\frac{b_0}{b}} \sqrt{\frac{1}{2} \frac{1}{n} \frac{C_0}{C}}$$

Neste caso, deve-se considerar $\frac{b_0}{b} \neq 1$ uma vez que se estamos calculando para um cenário em Mar Fechado

```
In [7]: def calcularH(H0,n,C0,C,b0_b=1):
    return H0 * b0_b**0.5*(1 * 0.5* 1/n * C0/C)**0.5
def VelocidadeOrbitalMax(a,K,sigma):
    return (a * g * K)/sigma
C16 = Celeridade(L16,T)
b0_b = L0/L
Hbacia = calcularH(H0,n16,C0,C16, b0_b)
abacia = Hbacia/2
ubacia = VelocidadeOrbitalMax(abacia,k16,sigma)
md("""
$H = %.3f \; m $ \n
$u = %.3f \; m/s$
""" % (Hbacia, ubacia))
```

Out[7]: H = 20.681 m

 $u = 8.504 \ m/s$

Item B

Pode-se considerar $\frac{b_0}{h}=1$ uma vez que se estamos calculando para um cenário em Mar Aberto

Item C

$$T = \frac{2}{\sqrt{gd}} \left[\left(\frac{1}{L_A} \right)^2 + \left(\frac{1}{L_B} \right)^2 \right]^{-\frac{1}{2}}$$

```
In [9]: def PedriodoFundamentalDeOscilacao(d,La,Lb):
    return 2/(g*d)**0.5 * ((1/La)**2 + (1/Lb)**2)**-0.5

Tbacia = PedriodoFundamentalDeOscilacao(d1,cim,cib)

md("""
    $T_{bacia} = %.3f \; seg $

""" % Tbacia)

Out[9]: Tbacia > T:
    print("Nāo haverá possibilidade de agitação por ressonância dentro da bacia portuária !")

else:
    print("Haverá possibilidade de agitação por ressonância dentro da bacia portuária !")
```

Não haverá possibilidade de agitação por ressonância dentro da bacia portuária !