

## VĚTA 3.5

Nechť  $\mathbf{Y} = \mathbf{X}\boldsymbol{\beta} + \mathbf{e}$  je LM (\*\*), kde  $h(\mathbf{X}) = m + 1$  a  $\mathbf{e} \sim N_n(\mathbf{0}, \sigma^2 \mathbf{I}_n)$ . Potom

- 1)  $\hat{\boldsymbol{\beta}}$  a  $s_n^2$  jsou nezávislé náhodné veličiny,
- 2)  $(n - m - 1) \frac{s_n^2}{\sigma^2} \sim \chi^2(n - m - 1)$ ,
- 3) jestliže  $v_i = (\mathbf{X}^T \mathbf{X})_{ii}^{-1}$ , potom  $T_i = \frac{\hat{\beta}_i - \beta_i}{s_n \sqrt{v_i}} \sim t(n - m - 1)$ .
- 4) Nechť  $\mathbf{C} \in \mathbb{R}^{r, m+1}$  takové, že  $h(\mathbf{C}) = r$ . Potom kvadratická forma

$$\frac{q}{\sigma^2} = \frac{(\hat{\boldsymbol{\beta}} - \boldsymbol{\beta})^T \mathbf{C}^T \left[ \mathbf{C} (\mathbf{X}^T \mathbf{X})^{-1} \mathbf{C}^T \right]^{-1} \mathbf{C} (\hat{\boldsymbol{\beta}} - \boldsymbol{\beta})}{\sigma^2} \sim \chi^2(r).$$

Důkaz.

---

## Výsledky z LA:

- **Spektrální rozklad matice:**

$\mathbf{A}_{n \times n}$  symetrická matice  $\Rightarrow$  existuje ortogonální matice  $\mathbf{Q}$  a diagonální matice  $\mathbf{\Lambda}$  tak, že  $\mathbf{A} = \mathbf{Q}\mathbf{\Lambda}\mathbf{Q}^T$ , sloupce  $\mathbf{Q}$  jsou ON vlastní vektory matice  $\mathbf{A}$  a diagonální prvky matice  $\mathbf{\Lambda}$  jsou jim odpovídající vlastní čísla.

- $\mathbf{A}_{n \times n}$  idempotentní matice  $\Rightarrow$  vlastní čísla jsou pouze 0 nebo 1 a  $\text{h}(\mathbf{A}) = \text{tr}(\mathbf{A})$

---

# Vlastnosti vektoru reziduí $\hat{\mathbf{e}}$

## VĚTA 3.6

Uvažujme model  $\mathbf{Y} = \mathbf{X}\beta + \mathbf{e}$ , kde  $e_1, \dots, e_n$  jsou nekorelované a  $e_i \sim (0, \sigma^2)$ . Nechť  $\hat{\beta}$  je OLS  $\beta$  a  $\hat{\mathbf{e}} = \mathbf{Y} - \hat{\mathbf{Y}}$  je vektor reziduí. Potom platí:

- 1)  $E\hat{\mathbf{e}} = \mathbf{0}$ ,  $\text{Cov}(\hat{\mathbf{e}}) = \sigma^2(\mathbf{I}_n - \mathbf{H})$ ,
- 2) pokud navíc  $\mathbf{e} \sim N_n(0, \sigma^2\mathbf{I}_n)$ , potom  $\hat{\mathbf{e}} \sim N_n(\mathbf{0}, \sigma^2(\mathbf{I}_n - \mathbf{H}))$ ,
- 3) jestliže má model intercept, tj.  $\beta_0 \neq 0$ , potom  $\sum_{i=1}^n \hat{e}_i = 0$ ,
- 4)  $\sum_{i=1}^n \hat{e}_i \hat{y}_i = 0$ .

**DŮSLEDEK:** Použitím bodů 3) a 4) dostaneme (stejně jako u jednorozměrné regrese)

$$\sum_{i=1}^n (y_i - \bar{y})^2 = \sum_{i=1}^n (\hat{y}_i - \bar{y})^2 + \sum_{i=1}^n (y_i - \hat{y}_i)^2$$

tedy

$$SST = SSR + SSE$$

(v modelu s interceptem)

Důkaz.

## 3.2 Gauss-Markov theorem

- $e_i$  i.i.d  $N(0, \sigma^2) \Rightarrow$  OLS  $\hat{\beta}$  je MLE, tzn. je eficientní (MVUE par.  $\beta$ )
- nenormální chyby:
  - ukážeme, že OLS  $\hat{\beta}$  je **BLUE** (best linear unbiased estimator) par.  $\beta$  (za jistých podmínek)
  - mohou ale existovat lepší lineární vychýlené odhady nebo nelineární odhady

### DEFINICE 3.1

Nechť  $\beta$  je vektor regresních parametrů v LM. Řekneme, že  $\hat{\beta}$  je **lineární odhad**  $\beta$ , jestliže každé  $\hat{\beta}_j$  je LK pozorování  $Y_i$ ,  $i = 1, \dots, n$ , tedy

$$\hat{\beta}_j = \sum_{i=1}^n a_{ij} Y_i, \quad j = 0, \dots, m.$$

V maticovém zápisu  $\hat{\beta} = \mathbf{A}\mathbf{Y}$ , kde  $\mathbf{A}^T = (a_{ij})$ ,  $i = 1, \dots, n$ ,  $j = 0, \dots, m$ .

**POZNÁMKA:** Pokud v modelu (\*\*) platí  $h(\mathbf{X}) = m + 1$ , potom je OLS  $\hat{\beta}$  lineární, neboť  $\hat{\beta} = (\mathbf{X}^T \mathbf{X})^{-1} \mathbf{X}^T \mathbf{Y}$ .

### VĚTA 3.7 (Gauss-Markov)

Uvažujme model  $\mathbf{Y} = \mathbf{X}\beta + \mathbf{e}$ , kde matice  $\mathbf{X}$  má plnou hodnost,  $e_1, \dots, e_n$  jsou nekorelované a  $e_i \sim (0, \sigma^2)$ . Potom OLS odhad  $\hat{\beta}$  je BLUE parametru  $\beta$ .

Důkaz.

## 3.3 Testování modelu - tabulka ANOVA

### Celkový F-test ( overall F-test )

- Je model statisticky signifikantní? Tj. je alespoň jeden z koeficientů  $\beta_1, \dots, \beta_m$  nenulový?
- Mohli bychom testovat jednotlivé koeficienty  $H_0 : \beta_j = 0$  pomocí alternativy t-testu.
- Celková chyba I. druhu by takto ale mohla být velká, pokud máme hodně proměnných. Museli bychom hodně snížit  $\alpha$  pro jednotlivé testy, což zvýší pravděpodobnost chyby II. druhu
- Navíc je zde problém **multikolinearity**, jejíž jedním efektem jsou velké stand. chyby odhadů. To může vést k akceptování všech koeficientů jeho 0, i když je model celkově významný.

Bylo by dobré mít jednu statistiku pro test

$$H_0 : \beta_1 = \beta_2 = \dots = \beta_m = 0 \quad \times \quad H_1 : \exists i \in \hat{m}, \beta_i \neq 0$$

ANOVA přístup pro jedn. regresi naznačuje, že statistika

$$F = \frac{\frac{SSR}{m}}{s_n^2}$$

by mohla být užitečná (vyplyne i z obecnějších přístupů k testování později)

**Označení:**  $\bar{x}_j = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n x_{ij}$  – průměr  $j$ -tého sloupce matice  $\mathbf{X}$ ,

$$\bar{\mathbf{X}} = \begin{pmatrix} \bar{x}_0 & \bar{x}_1 & \cdots & \bar{x}_m \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \bar{x}_0 & \bar{x}_1 & \cdots & \bar{x}_m \end{pmatrix}_{n \times m+1} \quad (\mathbf{X}_c)_{ij} = x_{ij} - \bar{x}_j, \quad i = 1, \dots, n, \quad j = 1, \dots, m$$

### VĚTA 3.8

V modelu  $\mathbf{Y} = \mathbf{X}\boldsymbol{\beta} + \mathbf{e}$  tvaru (\*\*), kde  $h(\mathbf{X}) = m + 1$ ,  $e_i$  jsou nekorelované a  $e_i \sim (0, \sigma^2)$ ,  $i = 1, \dots, n$ , platí

$$E \left[ \frac{SSR}{m} \right] = \sigma^2 + \frac{\boldsymbol{\beta}^T (\mathbf{X} - \bar{\mathbf{X}})^T (\mathbf{X} - \bar{\mathbf{X}}) \boldsymbol{\beta}}{m} = \sigma^2 + \frac{\boldsymbol{\beta}_s^T \mathbf{X}_c^T \mathbf{X}_c \boldsymbol{\beta}_s}{m},$$

kde  $\boldsymbol{\beta}_s = (\beta_1, \dots, \beta_m)^T$ .

---

Věta z PRA: Nechť  $Z = \mathbf{Y}^T \mathbf{A} \mathbf{Y}$  je kvadratická forma a nechť  $E\mathbf{Y} = \boldsymbol{\mu}$  a  $\text{Cov}\mathbf{Y} = \boldsymbol{\Sigma}$ . Potom platí:

$$EZ = \text{tr}(\mathbf{A}\boldsymbol{\Sigma}) + \boldsymbol{\mu}^T \mathbf{A} \boldsymbol{\mu}.$$

---



Důkaz.

### POZNÁMKA 3.5

- pokud  $\beta_s = 0$ , potom  $E\left(\frac{SSR}{m}\right) = \sigma^2 = E s_n^2$ ,  $\beta_s \neq 0$  implikuje, že  $E\left(\frac{SSR}{m}\right) > \sigma^2$
- tedy velké hodnoty  $F = \frac{SSR/m}{s_n^2}$  budou znamenat zamítnutí  $H_0 : \beta_s = 0$