# I Banque PT 2015 - IPT partie info

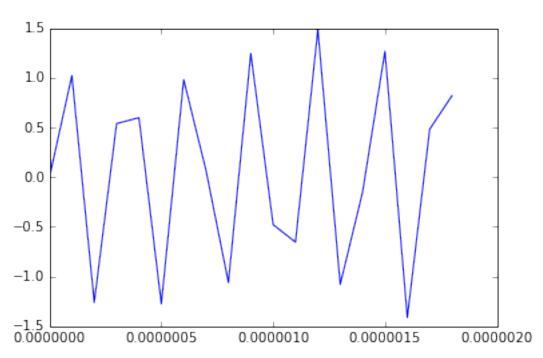
Marc REZZOUK (marc.rezzouk@free.fr)  $\mathbf{Q}\mathbf{1}$ In [1]: from math import ceil def init\_T(Tmax, dt): n = ceil(Tmax / dt)T = [i \* dt for i in range(n+1)]return T # version 2 def init\_T2(Tmax, dt): T = []a = 0. while a < Tmax+dt:</pre> T.append(a) a += dtreturn T In [2]: print(init\_T(5.5, 1.)) print(init\_T2(5.5, 1.)) [0.0, 1.0, 2.0, 3.0, 4.0, 5.0, 6.0][0.0, 1.0, 2.0, 3.0, 4.0, 5.0, 6.0] $\mathbf{Q2}$ In [3]: from math import sin, pi EMIN = 1.3EMAX = 1.5def e(t, f): duree = 16 / fif t <= duree:</pre> return EMIN elif t <= 2 \* duree: return EMAX elif t <= 3 \* duree: return EMIN else: return 0. def init\_E(T, f): return [e(t, f) \* sin(2 \* pi \* f \* t) for t in T]In [4]: %matplotlib inline import matplotlib.pyplot as plt f = 13.56 \* 1e6# N = 7# dt = 1 / f / N #  $d\'{e}coupage$  en N morceaux sur une  $p\'{e}riode$ 

# 100 ns

dt = 100 \* 1e-9

```
T = init_T(1.5 * 16 / f, dt)
E = init_E(T, f)

plt.plot(T, E)
plt.show()
```



# $\mathbf{Q3}$

On approxime la dérivée par  $\frac{ds}{dt}(t_i) \approx \frac{s(t_{i+1}) - s(t_i)}{(t_{i+1} - t_i)}$ 

donc 
$$s(t_{i+1}) = \left(1 - \frac{\Delta t}{\tau}\right) s(t_i)$$

#### $\mathbf{Q4}$

Il faut lire entre les lignes... L'approximation "stricte" précédente n'est pas exploitable car on devrait connaître  $s(t_{i+2})$ . On prend donc une autre approximation avec les données dont on dispose.

$$\frac{\mathrm{d}s}{\mathrm{d}t}(t_{i+1}) \approx \frac{s(t_{i+1}) - s(t_i)}{(t_{i+1} - t_i)}$$

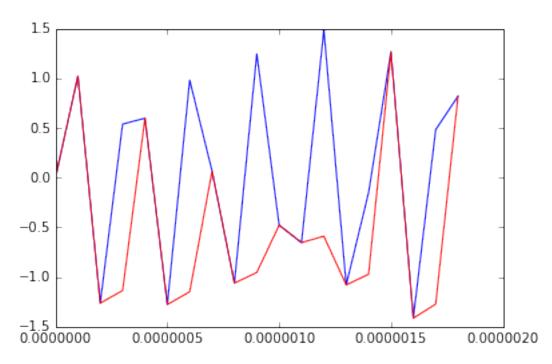
## $\mathbf{Q5}$

je ne comprends pas gd chose à leur histoire... C'est vraiment très mal écrit. J'ai dû m'y reprendre à plusieurs fois...

```
In [5]: def solve(T, E, tau):
            S = [E[0]]
            n = len(T)
            diodepass = True
            for i in range(n-1):
                if diodepass:
                    s = E[i+1]
                    b = (s - S[i]) / (T[i+1] - T[i]) + s / tau # euler arrière
                    if b <= 0:
                        diodepass = False
                else:
                    s = (1 - (T[i+1] - T[i]) / tau) * S[i] # euler explicite
                    if s \leq E[i+1]:
                        diodepass = True
                S.append(s)
            return S
```

```
In [6]: tau = 1e-6  # 1 micro seconde
    S = solve(T, E, tau)

ss = 30
    plt.plot(T[:ss], E[:ss], 'b')
    plt.plot(T[:ss], S[:ss], 'r')
    plt.show()
```



## Q6

En regardant l'échelle des abscisses, il est clair que la figure 3 est celle où la subdivision est la plus grossière, donc de pas de temps 100 ns (ligne polygonale grossière). Sur la figure 4, le tracé reste assez grossier (pour e(t) comme pour s(t)), donc, par élimination, la valeur du pas de temps est 10 ns. Enfin, il reste la figure 5, pas de temps 1 ns, plus précise.

## $\mathbf{Q7}$

Si la subdivision est trop grossière, l'approximation dans la formule d'Euler l'est également d'où une simulation assez éloignée de la réalité. En construisant s(t), on cherche à tasser les valeurs autour de Emin et Emax et à repérer ainsi si on a un bit à 1 ou à 0. On voit que seule la figure 5 (1 ns) permet ce répérage en fixant par exemple un seuil à (Emin + Emax)/2.

#### $\mathbf{Q8}$

J'ai l'impression d'avoir répondu à la question précédente... Il faut un pas de temps très inférieur à la période (1/f) du signal d'entrée.

## $\mathbf{Q}9$

Un peu de python (non demandé) en rab...

```
Donc le bit de parité est respectivement 0, 1, 1.
Q10
In [9]: def parite(bits):
            return sum(bits) % 2
In [10]: for a in [5, 16, 37]:
             print(parite(decompbin(a)))
0
1
1
Q11
Si deux bits sont altérés l'erreur est non détectable. Si seulement un bit est altéré, il n'y a pas moyen de détecter
où se trouve le bit altéré (sans rajouter d'autres bits de contrôle).
Q12
In [11]: def encode_hamming(donnee):
             d1, d2, d3, d4 = donnee
                                         # pour pas se prendre la tête
             p1 = parite([d1, d2, d4])
             p2 = parite([d1, d3, d4])
             p3 = parite([d2, d3, d4])
             return [p1, p2, d1, p3, d2, d3, d4]
Q13
In [12]: def decode_hamming(message):
             m1, m2, m3, m4, m5, m6, m7 = message
                                                     # idem pour la lisibilité
             c1 = parite([m4, m5, m6, m7])
              c2 = parite([m2, m3, m6, m7])
              c3 = parite([m1, m3, m5, m7])
              if [c1, c2, c3] != [0, 0, 0]:
                  numbit = 4*c1 + 2*c2 + c3
                  print("Attention il y a une erreur dans le message transmis")
                  print("Je corrige le bit no", numbit)
                  m = message.copy()
                  m[numbit-1] = 1 - m[numbit-1]
                  m1, m2, m3, m4, m5, m6, m7 = m # bourrin mais mettre des [] partout c'est lourd...
             return [m3, m5, m6, m7]
Q14
In [13]: print("message codé", encode_hamming([1, 0, 1, 1]))
         print("message décodé", decode_hamming(encode_hamming([1, 0, 1, 1])))
message codé [0, 1, 1, 0, 0, 1, 1]
message décodé [1, 0, 1, 1]
Avec les deux premiers bits (poids faibles? l'énoncé est imprécis)
In [14]: print("message décodé", decode_hamming([0, 1, 1, 0, 0, 0, 0]))
Attention il y a une erreur dans le message transmis
Je corrige le bit n° 1
message décodé [1, 0, 0, 0]
si poids fort
```

```
In [15]: print("message décodé", decode_hamming([1, 0, 1, 0, 0, 1, 1]))
Attention il y a une erreur dans le message transmis
Je corrige le bit n° 3
message décodé [0, 0, 1, 1]
```

Effet mauvais? Que répondre?

#### **Q15**

On demande de repérer une double erreur. Cette question me semble trop difficile si on ne connait pas déjà la réponse...

On rajoute un huitième bit de parité sur l'ensemble des 7 bits.

On suppose qu'il n'y a *jamais* plus de deux erreurs.

Si c1, c2, c3 = 0, 0, 0 alors OK, on peut décoder, sinon :

- s'il y a une seule erreur sur les sept premiers bits, on la corrige, le 8e bit de parité est mauvais.
- s'il y a une erreur sur les sept premiers bits et un erreur sur le bit de parité rajouté, on sait qu'il y a une seule erreur sur les sept premiers bits et on corrige tranquillement.
- s'il y a deux erreurs dans les sept premiers bits, **elle est détectée par c1, c2, c3** (information à connaître donc question trop difficile) mais que partiellement corrigée, en revanche le 8e bit de parité est "bon", ce qui permet de détecté cette double erreur. On retransmet alors l'octet (on ne peut pas corriger la double erreur)

En résumé,

si c1, c2, c3 = 0, 0, 0, ok, on décode. Sinon - si le 8e bit est mauvais, on n'a qu'une erreur sur les sept premiers bits. On sait corriger. - si le 8e bit est bon, c'est qu'on a une double erreur. On ne pas peut pas corriger. Il faut retransmettre l'information.

### **Q16**

id\_titre est du type int

zones est une liste de deux entiers donc est de type list date\_fin est une liste de trois entiers donc de type list

# Q17

```
In [16]: ### pour le test
         lignes = '''\
         49987654
         1, 3, 2015-08-31
         2014-10-29, 08:34:15, 4568
         2014-10-28, 20:21:48, 365
         2014-10-28, 18:47:54, 987
         lignes = lignes.split('\n')
In [17]: passages = []
         for i in range (2, 5):
             passage = lignes[i].rstrip('\n').split(',')
             date = passage[0].split('-')
             heure = passage[1].split(':')
             ident = passage[2]
             lignepass = [int(date[0]), int(date[1]), int(date[2]),
                          int(heure[0]), int(heure[1]), int(heure[2]), int(ident)]
             passages.append(lignepass)
In [18]: passages
Out[18]: [[2014, 10, 29, 8, 34, 15, 4568],
          [2014, 10, 28, 20, 21, 48, 365],
          [2014, 10, 28, 18, 47, 54, 987]]
```

Q18

```
In [19]: def estAvant(date1, date2):
             annee = date2[0] - date1[0]
             mois = date2[1] - date1[1]
             jour = date2[2] - date1[2]
             return annee > 0 or (annee == 0 and mois > 0) \
                      or (annee == 0 and mois == 0 and jour >= 0)
Q19
In [20]: def nbSecondesEntre(heure1, heure2):
             return (heure1[0] - heure2[0])*3600 + \
                      (heure1[1] - heure2[1])*60 + (heure1[2] - heure2[2])
\mathbf{Q20}
In [21]: ## on suppose les variables du lecteur globales
         def testPassage(id_titre, zones, date_fin):
             passage = True
             if id_titre in Liste_noire:
                 passage = False
             if Zone < zones[0] or Zone > zones[1]:
                 passage = False
             aujourdhui = Maintenant[:3]
             if estAvant(date_fin, aujourdhui):
                 passage = False
             Heure_lect = Maintenant[3:]
             for i in range(3):
                 if passages[i][6] == Id_Point: # si même point de passage
                      heure = passages[i][3:6]
                      if nbSecondesEntre(Heure_lect, heure) < 450:
                          passage = False
             return passage
\mathbf{Q21}
Les comparaisons sur les dates sont à vérifier suivant le SGBD utilisé...
In []: SELECT date, heure FROM passages JOIN points on id_point = id
       WHERE ligne = 1 and date \geq '2014-07-01' AND date \leq '2014-08-31';
\mathbf{Q22}
In []: SELECT COUNT(*) FROM passages JOIN titres AS t ON id_titre = t.id
       JOIN points AS p ON id_point = p.id
       WHERE date = '2014-12-31' AND (t.zone_min > p.zone OR t.zone_max < p.zone);
```