

# Concours Banque PT 2016 Mathématiques A

## Problème d'algèbre linéaire

### Partie I

- La matrice  $A$  étant symétrique à coefficients réels, elle est d'après le théorème spectral diagonalisable au moyen d'une matrice de passage orthogonale. Autrement dit, il existe une base orthonormale formée de vecteurs propres de  $A$ .
- Notons  $\chi_A$  le polynôme caractéristique de la matrice  $A$ . En développant par rapport à la première colonne,

$$\begin{aligned}\chi_A &= \begin{vmatrix} X-2 & 1 & 0 \\ 1 & X-2 & 1 \\ 0 & 1 & X-2 \end{vmatrix} = (X-2)[(X-2)^2 - 1] - (X-2) \\ &= (X-2)[(X-2)^2 - \sqrt{2}^2] = (X-2)(X-2-\sqrt{2})(X-2+\sqrt{2})\end{aligned}$$

Donc  $\text{Sp}(A) = \{2 - \sqrt{2}, 2, 2 + \sqrt{2}\}$ .

- Recherchons maintenant une base orthonormale de vecteurs propres de  $A$ .

Posons pour cela  $X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$  et résolvons l'équation  $AX = \lambda X$  pour  $\lambda \in \text{Sp}(A)$ .

$$AX = 2X \iff y = 0 \text{ et } x+z = 0 \iff X = x \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}; \quad AX = (2-\sqrt{2})X \iff y = \sqrt{2}x \text{ et } x = z \iff X = x \begin{pmatrix} 1 \\ \sqrt{2} \\ 1 \end{pmatrix}$$

Posons alors  $u_1 = \frac{1}{\sqrt{2}}(1, 0, -1)$ ,  $u_2 = \frac{1}{2}(1, \sqrt{2}, 1)$  et enfin  $u_3 = u_1 \wedge u_2 = \frac{1}{2}(1, -\sqrt{2}, 1)$ .

Par orthogonalité des sous-espaces propres,  $\mathfrak{B}' = (u_1, u_2, u_3)$  est une base orthonormale de vecteurs propres.

- 0 n'étant pas valeur propre de  $A$ , la matrice  $A$  est inversible.
- On a  $u' = P^{-1}u$  avec  $P$  la matrice de passage de la base  $\mathfrak{B}$  à la base  $\mathfrak{B}'$ . Mais comme celle-ci est orthogonale,

$$\begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix} = P^T \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} \sqrt{2} & 0 & -\sqrt{2} \\ 1 & \sqrt{2} & 1 \\ 1 & -\sqrt{2} & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$$

- Comme  $u = Pu'$ , en posant  $D = \text{diag}(2, 2 - \sqrt{2}, 2 + \sqrt{2})$ , on trouve :

$$\begin{aligned}\langle Au, u \rangle &= u^T Au = 2x^2 + 2y^2 + 2z^2 - 2xy - 2yz \\ &= u'^T P^T A P u' = u'^T D u' = 2x'^2 + (2 - \sqrt{2})y'^2 + (2 + \sqrt{2})z'^2\end{aligned}$$

- Posons  $\lambda = 2 - \sqrt{2}$ . D'après la question précédente,

$$\langle Au, u \rangle = 2x'^2 + (2 - \sqrt{2})y'^2 + (2 + \sqrt{2})z'^2 \geq \lambda(x'^2 + y'^2 + z'^2) = \lambda \|u'\|^2 = \lambda \|u\|^2$$

car  $u = Pu'$  et une matrice de passage orthogonale conserve la norme.

- Pour conclure, montrons que l'application  $(\cdot, \cdot)_A$  définit bien un produit scalaire sur  $\mathbb{R}^3$ .
  - Tout d'abord, l'application est bien à valeurs dans  $\mathbb{R}$ .
  - Elle est symétrique car pour tous  $u, v \in \mathbb{R}^3$ ,

$$(u, v)_A = v^T Au = (v^T Au)^T = u^T A^T v = u^T Av = (v, u)_A$$

- Elle est clairement bilinéaire car pour tous  $u, v, w \in \mathbb{R}^3$  et  $\alpha \in \mathbb{R}$ ,

$$(\alpha u + v, w)_A = w^T A(\alpha u + v) = \alpha w^T Au + w^T Av = \alpha(u, w)_A + (v, w)_A$$

La linéarité à droite découlant de la linéarité à gauche par symétrie.

- Elle est enfin définie positive car pour tout  $u \in \mathbb{R}^3$ ,

$$(u, u)_A = \langle Au, u \rangle \geq \lambda \|u\|^2 \geq 0 \quad \text{et} \quad (u, u)_A = 0 \implies \lambda \|u\|^2 = 0 \implies u = 0$$

$(\cdot, \cdot)_A$  définit donc un produit scalaire sur  $\mathbb{R}^3$ .

## Partie II

1.  $J_b$  est une fonction définie sur  $\mathbb{R}^3$  et à valeurs dans  $\mathbb{R}^+$ . De plus,  $J_b(0) = 0$ .
2.  $J_b$  est une fonction de classe  $\mathcal{C}^2$  sur  $\mathbb{R}^3$  en tant que fonction polynomiale.  
En posant  $b = (b_1, b_2, b_3)$ , on a  $J_b(x, y, z) = x^2 + y^2 + z^2 - xy - yz - b_1x - b_2y - b_3z$ . Donc,

$$\forall (x, y, z) \in \mathbb{R}^3, \quad \overrightarrow{\text{grad}}(J_b)(x, y, z) = \begin{pmatrix} 2x - y - b_1 \\ 2y - x - z - b_2 \\ 2z - y - b_3 \end{pmatrix} = Au - b$$

La hessienne de  $J_b$  est :

$$H = \begin{pmatrix} \frac{\partial^2 J_b}{\partial x^2} & \frac{\partial^2 J_b}{\partial x \partial y} & \frac{\partial^2 J_b}{\partial x \partial z} \\ \frac{\partial^2 J_b}{\partial x \partial y} & \frac{\partial^2 J_b}{\partial y^2} & \frac{\partial^2 J_b}{\partial y \partial z} \\ \frac{\partial^2 J_b}{\partial x \partial z} & \frac{\partial^2 J_b}{\partial y \partial z} & \frac{\partial^2 J_b}{\partial z^2} \end{pmatrix} \quad \text{donc} \quad H(x, y, z) = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 0 \\ -1 & 2 & -1 \\ -1 & 0 & 2 \end{pmatrix} = A$$

REMARQUE : La hessienne d'une fonction de 3 variables n'est pas au programme.

3. D'après l'inégalité de Cauchy-Schwarz,  $|\langle u, b \rangle| \leq \|b\| \cdot \|u\|$ , donc :

$$J_b(u) = \frac{1}{2} \langle Au, u \rangle - \langle u, b \rangle \geq \frac{\lambda}{2} \|u\|^2 - \|b\| \cdot \|u\|$$

4.
  - Soit  $\varphi : t \mapsto \frac{\lambda}{2} t^2 - \alpha t$  avec  $\alpha = \|b\|$ . On a d'après ce qui précède  $J_b(u) \geq \varphi(\|u\|)$ .
  - La fonction  $\varphi$  est dérivable sur  $\mathbb{R}^+$ . On obtient facilement les variations de  $\varphi$  ( $\alpha$  étant positif et  $\lambda$  strictement positif).

$t$	0	$\alpha/\lambda$	$2\alpha/\lambda$	$+\infty$
$\varphi'(t)$	-	0	+	
$\varphi(t)$	0	$\searrow -\alpha^2/2\lambda$	$\nearrow 0$	$+\infty$

La fonction  $\varphi$  est donc minorée mais pas majorée. Par comparaison,  $J_b(u)$  est minorée et n'est pas majorée.

5. La borne inférieure existe car l'ensemble  $\{J_b(u), u \in \mathbb{R}^3\}$  est une partie de  $\mathbb{R}$  non vide et minorée.  
De plus,  $J_b(0) = 0$  donc  $\inf_{u \in \mathbb{R}^3} J_b(u) \leq 0$ .
6. Si  $\|u\| \geq \frac{2\|b\|}{\lambda}$ ,  $\varphi(u) \geq 0$  d'après le tableau de variations. On en déduit directement que  $J_b(u) \geq 0$ .
7. D'après la question 5, la borne inférieure est négative ; d'après la question 6,  $J_b(u) \geq 0$  dès que  $\|u\| \geq 2\|b\|/\lambda$ .  
Ainsi,  $\inf_{u \in \mathbb{R}^3} J_b(u) = \inf_{u \in \overline{B}(0, r)} J_b(u)$  avec  $r = 2\|b\|/\lambda$ .
8. La fonction  $J_b$  étant continue sur le fermé borné  $\overline{B}(0, r)$ , elle est bornée et atteint ses bornes. Bref,

$$\inf_{u \in \mathbb{R}^3} J_b(u) = \inf_{u \in \overline{B}(0, r)} J_b(u) = \min_{u \in \overline{B}(0, r)} J_b(u)$$

9. Le minimum en question est atteint en un point critique de l'ouvert  $\mathbb{R}^3$ , c'est-à-dire là où le gradient s'annule.  
D'après les calculs précédents,  $\overrightarrow{\text{grad}}(J_b)(u) = 0$  si et seulement si  $Au - b = 0$ . Comme  $A$  est inversible, cela revient à avoir  $u = A^{-1}b$ . La fonction  $J_b$  admet donc un seul minimum local (donc global), et ce, au point  $u = A^{-1}b$ . Il a pour valeur  $J_b(A^{-1}b) = -1/2 \langle A^{-1}b, b \rangle$  (qui est bien négatif).

## Partie III

1. Soit  $u$  un vecteur de  $\mathbb{R}^n$ .  
 a) On peut, comme dans la question I]1, appliquer le théorème spectral.  
 b) La famille  $(e_1, \dots, e_n)$  étant orthonormale, d'après le théorème de Pythagore,

$$\|u\|^2 = \left\| \sum_{i=1}^n \alpha_i e_i \right\|^2 = \sum_{i=1}^n \alpha_i^2 \|e_i\|^2 = \sum_{i=1}^n \alpha_i^2$$

De plus, par bilinéarité du produit scalaire,

$$\langle Au, u \rangle = \left\langle \sum_{i=1}^n \alpha_i \lambda_i e_i, \sum_{j=1}^n \alpha_j e_j \right\rangle = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n \lambda_i \alpha_i \alpha_j \langle e_i, e_j \rangle = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n \lambda_i \alpha_i \alpha_j \delta_{i,j} = \sum_{i=1}^n \lambda_i \alpha_i^2$$

- c) Ce qui nous conduit à écrire,

$$\langle Au, u \rangle = \sum_{i=1}^n \lambda_i \alpha_i^2 \geq \sum_{i=1}^n \lambda_1 \alpha_i^2 = \lambda_1 \|u\|^2$$

- d) Comme  $\lambda_1$  est supposé strictement positif, en supposant  $u$  non nul, on a dès lors  $\langle Au, u \rangle > 0$ .

2. Supposons la famille  $(v_0, \dots, v_{n-1})$  constituée de vecteur deux à deux  $A$ -conjugués.

- Montrons que la famille  $(v_0, \dots, v_{n-1})$  est libre.

Supposons pour cela qu'il existe  $\alpha_0, \dots, \alpha_{n-1} \in \mathbb{R}$  tels que  $\sum_{i=0}^{n-1} \alpha_i v_i = 0$ . En multipliant chaque membre de l'égalité à gauche par  $v_j^T A$  pour  $j \in \llbracket 0, n-1 \rrbracket$ , on obtient :

$$\sum_{i=0}^{n-1} \alpha_i v_j^T A v_i = 0 \quad \text{c'est-à-dire} \quad \sum_{i=0}^{n-1} \alpha_i \langle A v_i, v_j \rangle = \alpha_j \langle A v_j, v_j \rangle = 0$$

Comme on a démontré que  $\langle A v_j, v_j \rangle \neq 0$  (les  $v_j$  sont non nuls), on en déduit que tous les  $\alpha_j$  sont nuls !

- Cette famille libre comporte  $n$  vecteurs, ce qui est exactement la dimension de  $\mathbb{R}^n$ . On a bien une base de  $\mathbb{R}^n$ .

3. On a  $(\alpha M + \beta N)^T = \alpha M^T + \beta N^T$  et  $(MN)^T = N^T M^T$ .  
 4. Avec les notations de l'énoncé,  $v^T v$  est un scalaire et  $v v^T$  est une matrice carrée d'ordre  $n$ .  
 5. Là encore, en utilisant les notations de l'énoncé,  $v^T B u$  étant une matrice de taille 1,

$$\langle B u, v \rangle = v^T B u = (v^T B u)^T = u^T B^T v = \langle u, B^T v \rangle$$

6. a) La matrice  $C_k$  est symétrique car par linéarité,  $C_k^T = \left[ \sum_{i=0}^{k-1} \frac{v_i v_i^T}{\langle A v_i, v_i \rangle} \right]^T = \sum_{i=0}^{k-1} \frac{(v_i v_i^T)^T}{\langle A v_i, v_i \rangle} = \sum_{i=0}^{k-1} \frac{v_i v_i^T}{\langle A v_i, v_i \rangle} = C_k$ .

b)  $C_k A w = \sum_{i=0}^{k-1} \frac{v_i v_i^T A w}{\langle A v_i, v_i \rangle} = \sum_{i=0}^{k-1} \frac{v_i \langle A^T v_i, w \rangle}{\langle A v_i, v_i \rangle} = \sum_{i=0}^{k-1} \frac{\langle A v_i, w \rangle}{\langle A v_i, v_i \rangle} v_i$  par symétrie de  $A$ .

c) Ainsi, pour  $w = v_j$ , on trouve  $C_k A v_j = \sum_{i=0}^{k-1} \frac{\langle A v_i, v_j \rangle}{\langle A v_i, v_i \rangle} v_i = \frac{\langle A v_j, v_j \rangle}{\langle A v_j, v_j \rangle} v_j = v_j$  car les  $v_i$  sont  $A$ -conjugués.

d) On a immédiatement  $D_k v_j = v_j - C_k A v_j = 0$ . De plus,  $D_k^T A v_j = (I_n - C_k A)^T A v_j = A v_j - A C_k A v_j = 0$ .

e)  $(v_0, \dots, v_{n-1})$  est une base de  $\mathbb{R}^n$  et on vient de montrer que pour tout  $j \in \llbracket 0, n-1 \rrbracket$ ,  $D_n v_j = 0$ .

On en déduit que la matrice  $D_n$  est nulle. Cela implique que  $I_n - C_n A = 0$ , autrement dit que  $C_n$  est l'inverse de  $A$ .

## Exercice de probabilités

1.  $N$  correspond au nombre de lancers nécessaires pour obtenir un premier succès dans une succession d'épreuves de Bernoulli indépendantes.  $N$  suit donc une loi géométrique de paramètre  $p$ . On a  $N(\Omega) = \mathbb{N}^*$  et pour tout  $n \in \mathbb{N}^*$ ,  $\mathbb{P}(N = n) = p q^{n-1}$  où l'on a posé  $q = 1 - p$ .

On compte ensuite le nombre de succès dans une succession d'épreuves de Bernoulli indépendantes, donc pour tout  $k \in \llbracket 0, n \rrbracket$ ,

$$\mathbb{P}(X = k | N = n) = \binom{n}{k} p^k q^{n-k}$$

2. Soit  $(k, n) \in X(\Omega) \times N(\Omega)$ .

$$\mathbb{P}(X = k, N = n) = \mathbb{P}(X = k | N = n) \times \mathbb{P}(N = n) = \binom{n}{k} p^k q^{n-k} p q^{n-1} = \binom{n}{k} p^{k+1} q^{2n-k-1}$$

où, par convention,  $\binom{n}{k} = 0$  si  $k > n$ .

3. Rappelons que pour tout  $x \in ]-1, 1[$ ,  $f(x) = \frac{1}{1-x} = \sum_{n=0}^{+\infty} x^n$ .

La fonction  $f$  est de classe  $\mathcal{C}^\infty$  sur  $] -1, 1[$  et on montre facilement par récurrence que :

$$\forall x \in ]-1, 1[ \quad f^{(k)}(x) = \frac{k!}{(1-x)^{k+1}}$$

Par ailleurs, en dérivant terme à terme la somme de la série entière sur l'intervalle ouvert de convergence,

$$\forall x \in ]-1, 1[ \quad f^{(k)}(x) = \frac{k!}{(1-x)^{k+1}} = \sum_{n=k}^{+\infty} n(n-1) \cdots (n-k+1) x^{n-k}$$

En divisant chaque membre de l'égalité par  $k!$ , on trouve alors :

$$\forall x \in ]-1, 1[ \quad \frac{1}{(1-x)^{k+1}} = \sum_{n=k}^{+\infty} \frac{n!}{(n-k)!k!} x^{n-k} = \sum_{n=k}^{+\infty} \binom{n}{k} x^{n-k}$$

4. La dernière question nous permet de retrouver la loi marginale de  $X$ .

D'après la formule des probabilités totales, appliquée au système complet d'événements  $(N = n)_{n \in \mathbb{N}^*}$ ,

$$\mathbb{P}(X = k) = \sum_{n=1}^{+\infty} \mathbb{P}(X = k, N = n)$$

• Commençons par traiter le cas où  $k = 0$ .

$$\mathbb{P}(X = 0) = \sum_{n=1}^{+\infty} p q^{2n-1} = \sum_{n=0}^{+\infty} p q^{2n+1} = p q \sum_{n=0}^{+\infty} q^{2n} = \frac{p q}{1-q^2} = \frac{1-p}{2-p}$$

• Supposons maintenant  $k > 0$ .

$$\mathbb{P}(X = k) = \sum_{n=1}^{+\infty} \mathbb{P}(X = k, N = n) = \sum_{n=1}^{+\infty} \binom{n}{k} p^{k+1} q^{2n-k-1} = p^{k+1} q^{k-1} \sum_{n=1}^{+\infty} \binom{n}{k} q^{2(n-k)} = \frac{p^{k+1} q^{k-1}}{(1-q^2)^{k+1}} = \frac{(1-p)^{k-1}}{(2-p)^{k+1}}$$

5. Soient  $U \hookrightarrow \mathcal{B}(\lambda)$  et  $V \hookrightarrow \mathcal{G}(\lambda)$  indépendantes.

a) Comme  $U$  et  $V$  sont indépendantes,  $\mathbb{E}(Y) = \mathbb{E}(UV) = \mathbb{E}(U)\mathbb{E}(V) = \lambda/\lambda = 1$ .

b) Comme  $((U=0), (U=1))$  est un système complet d'événements, d'après la formule des probabilités totales,

$$\forall k \in \mathbb{N}, \quad \mathbb{P}(Y = k) = \mathbb{P}(UV = k) = \mathbb{P}(UV = k | U = 0) \mathbb{P}(U = 0) + \mathbb{P}(UV = k | U = 1) \mathbb{P}(U = 1)$$

Ainsi,  $\mathbb{P}(Y = 0) = \mathbb{P}(UV = 0 | U = 0) \mathbb{P}(U = 0) = \mathbb{P}(U = 0) = 1 - \lambda$  car  $\mathbb{P}(V = 0) = 0$ .

Par ailleurs, pour  $k \neq 0$ ,  $\mathbb{P}(Y = k) = \mathbb{P}(V = k | U = 1) \mathbb{P}(U = 1) = \lambda^2 (1-\lambda)^{k-1}$  car  $\mathbb{P}(UV = k | U = 0) = 0$ .

c) D'après la formule de Kœnig-Huygens,  $\mathbb{V}(Y) = \mathbb{E}(Y^2) - \mathbb{E}(Y)^2 = \mathbb{E}(Y^2) - 1$ . Par ailleurs,  $U^2$  et  $V^2$  sont indépendantes donc,

$$\begin{aligned} \mathbb{V}(Y) &= \mathbb{E}(U^2 V^2) - 1 = \mathbb{E}(U^2) \mathbb{E}(V^2) - 1 = (\mathbb{V}(U) + \mathbb{E}(U)^2)(\mathbb{V}(V) + \mathbb{E}(V)^2) - 1 \\ &= (\lambda(1-\lambda) + \lambda^2) \left( \frac{1-\lambda}{\lambda^2} + \frac{1}{\lambda^2} \right) - 1 = 2 \times \frac{1-\lambda}{\lambda} \end{aligned}$$

6.  $X(\Omega) = Y(\Omega) = \mathbb{N}$ . Il suffit ensuite de prendre  $\lambda = \frac{1}{2-p}$  pour constater que  $X$  a même loi que  $Y$ .

---

FIN DE L'ÉPREUVE