Compte rendu – Linux pour l'embarqué sur clé USB



Table des matières

Introduction	3
Objectifs	3
I – Préparation de la clé USB	4
Configuration de la clé	4
Création du script :	4
II – Installation de grub	5
III - Installation du noyau linux	5
Noyau linux statique :	5
Noyau linux dynamique :	6
IV – Installation de Busybox (http://pficheux.free.fr/articles/lmf/hs24/busybox/bb_nutshell.pdf)	7
Busybox statique :	7
Busybox dynamique :	7
Fichier rc\$	8
V – Clavier FR (azerty)	10
VI – Réseau	11
Adresse IP fixe :	11
Adresse IP dynamique :	11
VII – Utilisateurs	12
VIII – Nourses	13

Introduction

Ce compte rendu a pour objectif d'expliquer ce qui a été fait lors de ces quatre premières séances de linux pour l'embarqué.

La configuration et utilisation de cette clé linux a été effectué d'abord sur un ordinateur des salles de cours de l'IG2I, puis reproduit sur un HP 6305 afin de mieux comprendre tout le processus d'installation d'un linux pour l'embarqué.

Objectifs

Les différents objectifs de ces séances sont les suivants :

B	Cl. 1. FD		
Basique	Clavier FR		
	Busybox dynamique		
	Réseau		
	Utilisateurs		
	Login sur première console		
ncurses	Recompilation		
	Installation sur PC dév.		
	Makefile exemples		
	Test exemples avec menu		
	Installation sur clé		
	Test clé		
	Automatisation terminfo		
ncurses : allez plus loin	Menu de lancement		
	Menu s'affiche au démarrage		
framebuffer	Noyau pinguins		
	Fichiers de périphériques		
	Vga = ask puis automatique		
	Librairies images installés		
	Fbv		
	Résolution problème gif		
framebuffer : allez plus loin	Librairies images recompilés		
•	Fbvshot		
	Fbvdump		
	Fim		
SDL	Installation lib		
	Compilation exemples		
	Compilation jeu		
	Copie libs. Sur clé		
	Test sur clé		
	Souris avec SDL		
	Souris en console		
SDL : allez plus loin	Recompilation SDL		
Résegu	Serveur WEB		
Research	Serveur SSH		
	Empreinte mémoire finale		
	Limpieinie memolie lindie		

I – Préparation de la clé USB

Configuration de la clé

Dans un premier temps il faut paramétrer la clé de manière qu'elle puisse accueillir notre installation.

Pour ceci nous avons décidé de créer une partition de 200 Mo au format ext4.

<u>Création du script:</u>

Afin de ne pas avoir à répéter les mêmes manipulations pour une prochaine installation, nous œuvrons à la mise en place d'un script Bash qui ferait entièrement l'installation de la clé.

La première étape de ce script sera de vérifier qu'il est bien exécuté en tant que root car ce statu est nécessaire aux différentes actions qui vont suivre.

Ensuite on demande à l'utilisateur de spécifier le chemin de la clé

Puis on procède à son partitionnement et son formatage.

II – Installation de grub

Après avoir configurer la clé USB, il est nécessaire d'installer grub qui se chargera de nous fournir une interface nous permettant de booter ensuite sur un noyau installé sur la clé.

On créer alors un dossier boot à la racine de la clé, et on y installe le grub à l'aide d'une ligne de commande :

grub-install –force –removable --boot-directory=/mnt/cle/boot /dev/sdb (sdb à vérifier à l'aide la commande df -h)

La configuration de celui-ci se fera en fonction du mode d'installation de linux.

III - Installation du noyau linux

Noyau linux statique:

Tout d'abord on laisse le choix à l'utilisateur s'il veut installer linux en statique sur sa clé

Pour installer linux en statique sur la clé, il faut copier le noyau et les librairies su linux de l'ordinateur, soit on copie les fichiers vmlinuz et initrd présent dans le dossier /boot de l'ordinateur vers le dossier boot de la clé USB.

Ensuite il faut créer un fichier de config pour que le grub sache quoi utiliser :

```
menuentry 'LPE' {
    set root='hd0,msdos1'
    linux16 /boot/vmlinuz root=/dev/sdb1 rootdelay=5
    linux16 /boot/initrd
}
```

Une fois ces manipulations faites, on peut redémarrer la machine et utiliser des fonctionnalités de linux en ligne de commande.

Noyau linux recompilé:

Cette fois l'installation ne se fait pas à l'aide des éléments déjà présent sur le poste de travail. Il faut télécharger un noyau linux sur internet, pour ce TP je l'ai téléchargé sur https://git.kernel.org/pub/scm/linux/kernel/git/stable/linux.git qui propose plusieurs version de noyau linux stable, nous pouvons alors télécharger le dernier en date.

Une fois téléchargé, il faut le décompresser, puis prendre connaissance des pilotes qui seront nécessaire au fonctionnement du noyau linux à l'aide de commandes linux :

- dmesg qui permet de voir les périphériques connectés.
- Lspci -vv qui permet de voir les périphériques connectés au bus PCI.
- Ismod qui liste les pilotes chargés dans le noyau actuel.

Une fois une liste des pilotes utiles déterminé on peut configurer le noyau à partir d'un fichier de config vierge en effectuant la commande make allnoconfig.

Pour éditer la configuration il faut faire un make menuconfig (Peut nécessiter l'installation de librairies supplémentaire sur le poste tel que bison, flex ou encore libelf-dev)

Pour une configuration minimal fonctionnel il faut cocher 64 bits, network support, et certain élément de Devices drivers à l'aide de ce que l'on a pu déterminer plus tôt.

Une fois la configuration terminée, on peut exécuter la commande make –j9 qui va produire le nouveau noyau que l'on utilisera sur la clé.

On copie ce noyau (bzlmage) dans le dossier boot de la clé USB.

Et pour finir on configure le grub de manière à ce qu'il démarre sur ce noyau :

```
menuentry 'LPE' {
          set root='hd0,msdos1'
          linux16 /boot/bzlmage root=/dev/sda1 rootdelay=5
}
```

On remarque que cette fois on spécifie sda1 et non sdb1, la raison est que dans le cas du noyau linux statique le disque dur est détecté et identifié en tant que sda1 et donc la clé en tant que sdb1.

Pour le linux dynamique, le disque n'est pas détecté, la clé est donc identifiée en tant que sda1.

Le script copie directement le bzlmage déjà généré.

IV – Installation de Busybox

(http://pficheux.free.fr/articles/lmf/hs24/busybox/bb_nutshell.pdf)

Tout d'abord il faut télécharger Busybox sur https://busybox.net/, nous téléchargeons alors la dernière version stable en date, dans notre cas il s'agit de la version 1.29.3.

Après avoir décompressé Busybox, on doit le configurer, et pour ça il faut effectuer la commande make menuconfig (Nécessite au préalable l'installation de libncurses5 à l'aide de la commande apt install libncurses5-dev).

Ensuite en prévention de la suite des évènements, nous créons les dossiers nécessaires sur la clé :

- dev
- proc
- SYS
- lib
- lib64

Busybox statique:

Une fois dans le menu de configuration, nous n'avons qu'a cocher la case « Build static binary (no shared libs) » qui se trouve dans le menu « Settings ».

Une fois la configuration terminée, on doit effectuer la commande make -j9 qui va nous permettre de récupérer un exécutable Busybox.

Et pour finir il faut installer Busybox sur la clé à l'aide de la commande :

Make CONFIG_PREFIX=/CHEMIN_DE_LA_CLE install

Busybox dynamique:

Cette fois nous décochons la case « Build static binary (no shared libs) » qui se trouve dans le menu « Settings ».

De la même manière que pour le Busybox statique nous devons éxectuter les commandes make -j9 puis Make CONFIG_PREFIX=/CHEMIN_DE_LA_CLE install.

La différence étant que les librairies ne sont pas installées avec comme le laisse deviner « no shared libs ».

Il faut donc déterminer quelles sont-elles puis les mettre à disposition de Busybox.

Pour cela il y a une commande qui permet de déterminer les librairies que requiert un exécutable : Ldd /CHEMAIN_DE_LA_CLE/bin/busybox qui nous retourne une liste de librairie présente sur le poste de travail dans les dossiers lib ou lib64.

Il nous suffit alors de copier ces librairies dans les dossiers lib ou lib64 créés sur la clé précédemment.

Il nous faut ensuite remplir le dossier dev de la clé à l'aide de la commande MAKEDEV.

L'exécutable MAKEDEV est utilisé pour créer les fichiers de périphérique dans /dev.

Les fichiers de périphérique sont des fichiers spéciaux par lesquels les applications peuvent interagir avec le matériel.

(Information trouvé sur https://packages.debian.org/fr/jessie/makedev)

Il peut être nécessaire d'installer makedev sur le poste à l'aide de la commande apt install makedev.

Une fois l'installation faite il faut se placer dans le dossier /dev à la racine de la clé, puis effectuer la commande : /sbin/MAKEDEV generic console.

Fichier rcS

Pour un meilleur fonctionnement de Busybox il est important de monté certain système de fichier tel que /proc, pour ce faire nous pouvons instancier ces montages dans le fichier rcS que nous allons placé dans /etc/init.d et que l'on rendra exécutable (chmod +x rcS) et qui se lancera au démarrage.

On y ajoute:

#! /bin/sh mount -t proc proc /proc mount -o remount,rw / mount -a

La dernière ligne monte tous les systèmes de fichier décrits dans /etc/fstab. Il faut donc créer ce fichier et le remplir de cette manière :

/dev/hda4	/	ext3 defaults	1	1
None	/dev/pts	devpts mode=622	0	0
None	/proc	proc defaults	0	0

Test de fonctionnement :

Nous allons maintenant procéder à des tests nous permettant de déterminer le fonctionnement des éléments installé et donc de valider le point : **Busybox dynamique**.

Grub:



Noyau linux dynamique:



Installation Busybox dynamique:



On peut voir que les librairies ont bien été importé et que Busybox est bien installé.

Makedev:

hdf19	isdn1	ptyx0	sdm14	ttyqf	xda1
hdf2	isdn2	ptyx1	sdm15	ttyr0	xda2
hdf20	isdn3	ptyx2	sdm2	ttyr1	xda3
hdf21	isdn4	ptyx3	sdm3	ttyr2	xda4
hdf22	isdn5	ptyx4	sdm4	ttyr3	xda5
hdf23	isdn6	ptyx5	sdm5	ttyr4	xda6
hdf24	isdn?	ptyx6	sdm6	ttyr5	xda7
hdf3	isductr10	ptyx?	sdm7	ttyr6	xda8
hdf4	isdnctr11	ptyx8	sdm8	ttyr7	xdb
hdf5	isdnctr12	ptyx9	sdm9	ttyr8	xdb1
hdf6	isdnctr13	ptyxa	sdn	ttyr9	xdb2
hdf7	isductr14	ptyxb	sdn1	ttyra	xdb3
hdf8	isductr15	ptyxc	sdn10	ttyrb	xdb4
hdf9	isductr16	ptyxd	sdn11	ttyrc	xdb5
hdg	isductr17	ptyxe	sdn12	ttyrd	×db6
hdg1	isdninfo	ptyxf	sdn13	ttyre	xdb7
hdg10	jbm	ptyy0	sdn14	ttyrf	xdb8
hdg11	kmem	ptyy1	sdn15	ttys0	zero
hdg12	Imscd	ptyy2	sdn2	ttys1	
hd=12	logibe	ntuu3	Enha	t.tus2	

/dev à bien été rempli grâce à la commande MAKEDEV

V – Clavier FR (azerty)

Il faut au préalable faire attention que les paramètre dumpkmap et loadkmap sont activé dans la configuration de Busybox (Console Utilities)

Ensuite on récupère un fichier .kmap qui est en réalité un fichier de configuration du clavier, on se sert pour cela de la commande ./bin/dumpkmap > etc/azerty.kmap à la racine de la clé.

Le fichier est alors dans le dossier etc de la clé, nous pouvons ajouter une ligne dans le fichier profile : loadkmap < /etc/azerty.kmap, cette commande va configurer le clavier en azerty au démarrage du linux.

VI – Réseau

Pour le réseau nous avons le choix entre utiliser une adresse IP fixe, ou dynamique. Nous laissons alors le choix à l'utilisateur lorsqu'il utilise le script d'installation de la clé.

Adresse IP fixe:

Dans le cas ou l'utilisateur choisit de fixer son adresse IP, nous lui demandons d'abord l'adresse qu'il veut utiliser, celle-ci sera renseigné dans le rcS précédé de quelques lignes :

#Configuration du réseau Ifconfig lo 127.0.0.1 Ifconfig eth0 [ADRESSE IP]

Nous devons aussi copier des fichiers de la machine de préparation dans un dossier /lib/modules que l'on aura créé au préalable.

cp -a -r -f * /mnt/cle/lib/modules

<u>Il y a des modifications par rapport à busybox in a nutshell, du aux différences de</u> version.

cp /etc/modprobe.conf /mnt/cle/etc

Adresse IP dynamique:

Dans le cas d'une adresse IP dynamique, busybox met à notre disposition un script qui va nous permettre de requêter le serveur DHCP afin d'obtenir une adresse IP dynamique.

Pour cela il faut créer un dossier udhape et y mettre le script :

mkdir -p /mnt/cle/usr/share/udhcpc cp [LEMB]/build/busybox/examples/udhcp /mnt/cle/usr/share/udhcpc/default.script chmod +x /mnt/cle/usr/share/udhcpc/default.script

Ensuite on ajoute dans le rc\$ la commande à lancer au démarrage de la machine :

#Configuration du réseau udhcpc

VII – Utilisateurs

Pour pouvoir utiliser plusieurs utilisateurs, busybox met à notre disposition un fichier inittab que l'on doit copier dans le dossier etc de la clé.

Ensuite il faut créer deux fichier passwd et group tout deux dans etc et écrire :

passwd:

root ::0 :Super User:/:/bin/sh

group:

root :x :0 :

Il suffira ensuite de mettre un mot de passe à root avec la commande passwd root et de créer un utilisateur avec la commande adduser .

VIII - Nourses

Installation sur ordinateur de développement

Tout d'abord sur l'ordinateur de préparation, nous devons télécharger ncurses, pour cela nous pouvons suivre les instructions du site tlap.org/HOWTO/NCURSES-Programming-HOWTO/intro.html.

wget -c ftp://ftp.gnu.org/pub/gnu/ncurses/ncurses-6.1.tat.gz.

Une fois le dossier récupéré et décompresser, nous devons utiliser la commande

./configure -prefix=[DOSSIER DE DESTINATION]

make -i9

make install

Ce dossier de destination sera notre dossier de travail pour des programmes utilisants les librairies nourses.

On réccupere le dossier ncurses_programs qui va nous permettre d'utiliser des programmes déjà écrit tel que hello_world.c et menu_simple.c.

Il nous faudra juste les compiler et pour ça nous allons faire un Makefile.

Rédaction du Makefile

all: hello world menu

PATH_LIB=/home/eleve/Bureau/lemb/target_ncurses/lib

hello_world: hello_world.o

gcc hello_world.o -L\$(PATH_LIB) -o hello_world -Incurses

hello world.o:hello world.c

gcc -c hello_world.c -o hello_world.o

menu_simple: menu_simple.c

gcc -o menu_simple -L\$(PATH_LIB) menu_simple.c -lmenu -lncurses

Test du menu_simple sur le pc de dev

```
Choice 1 Choice 1
Choice 2 Choice 2
-Choice 3 Choice 3
Choice 4 Choice 4
Exit Exit
```

Installation sur clé

Pour l'installation sur clé, nous copions les exécutables ainsi que les dossiers bin, includes et share.

Automatisation du terminfo

Pour automatiser le terminfo, nous rentrons une ligne supplémentaire dans le fichier /etc/profile :

#!bin/sh

export TERMINFO=/share/terminfo

Le DHCP (Dynamic Host Configuration Protocol)

Le DHCP (Dynamic Host Configuration Protocol) est un protocole réseau permettant d'assurer la configuration automatique d'une adresse IP. En lui adressant par ce biais :

- Une adresse IP automatique
- Un masque sous réseau

Dans le cadre d'un projet de linux embarqué, ce protocole peut s'avérer extrêmement utile pour les objets connectés. En effet la complexité d'un adressage non automatique rend le paramétrage d'adresse ip complexe et rend difficile l'accès au grand public et donc à une commercialisation.

Pour ces raisons l'Internet Software Consortium a développé la solution DHCP.

La machine n'ayant pas automatiquement d'adresse IP prédéfinie à son démarrage émet un paquet sur le réseau local à destination d'un serveur DHCP programmé et possédant une adresse IP fixe. Il y passe en paramètre les informations relatives au type de requête, port ...)

Les différents types de paquets :

Number	Client	Serveur
1	DHCPDISCOVER (localiser le serveur)	
2		DHCPOFFER (réponse du serveur)
3	DHCPREQUEST (requête du client au server. ex: prolonger son bail)	
4		DHCPACK (réponse du serveur qui contient des paramètres et l'ip du client)
5		DHCPNAK (annonce la fin du bail du client ou une mauvaise configuration réseau)
6	DHCPDECLINE (annonce au serveur que l'adresse est déjà utilisée)	
7	DHCPRELEASE (libère son IP)	
8	DHCPINFORM (demande des paramètres locaux, il a déjà son adresse IP)	

Le premier paquet émis est le DHCPDISCOVER afin de localiser le serveur.

Le serveur répond avec DHCPOFFER pour soumettre une adresse IP au client.

Une fois la connexion établie par le client, il fait un DHCPREQUEST pour valider son adresse IP.

Le serveur répond par DHCPACK avec l'adresse IP pour confirmer l'attribution.

Pour des raisons d'optimisation, une date de validité appelé "bail" définit la durée d'allocation de l'adresse IP par soucis d'optimisation et de performance. Le client peut à tout moment prolonger l'échéance avec DHCPREQUEST.