



## Problemas de la Unidad 2

## Sistemas Lineales e Invariantes en el Tiempo

1. Obtenga la convolución de las señales 
$$x(t) = \prod \left(\frac{t - \frac{T}{2}}{T}\right) y h(t) = t \prod \left(\frac{t - T}{2T}\right)$$

2. Calcule 
$$\left(\frac{t}{T_1}+1\right) \prod \left(\frac{t-\frac{T_1}{2}}{T_1}\right) * \prod \left(\frac{t-\frac{T_2}{2}}{T_2}\right)$$
, con  $T_2 > T_1$ .

3. Calcule la convolución de 
$$x(t) = e^{2t}u(-t)$$
 con  $h(t) = u(t-3)$ .

4. Sea 
$$x[n] = \delta[n] + 2\delta[n-1] - \delta[n-3] y h[n] = 2\delta[n+1] + 2\delta[n-1]$$
. Calcule y dibuje cada una de las siguientes convoluciones:

a) 
$$y_1[n] = x[n] * h[n]$$

b) 
$$y_2[n] = x[n+2] * h[n]$$

b) 
$$y_2[n] = x[n+2] * h[n]$$
  
c)  $y_3[n] = x[n] * h[n+2]$ 

Un sistema lineal S relaciona su entrada x[n] y su salida y[n] como

$$y[n] = \sum_{k=-\infty}^{\infty} x[k]g[n-2k]$$

donde 
$$g[n] = u[n] - u[n - 4]$$
.

a) Determine 
$$y[n]$$
 cuando  $x[n] = \delta[n-1]$ .

b) Determine 
$$y[n]$$
 cuando  $x[n] = \delta[n-2]$ .

d) Determine 
$$y[n]$$
 cuando  $x[n] = u[n]$ .

Determine y esboce la convolución de las siguientes señales:

$$x(t) = \begin{cases} t+1, & 0 \le t \le 1 \\ 2-t, & 1 < t \le 2 \\ 0, & \text{otro valor} \end{cases}$$
  $h(t) = \delta(t+2) + 2\delta(t+1)$ 

7. Sean

$$x(t) = \begin{cases} 1, & 0 \le t \le 1 \\ 0, & \text{otro valor} \end{cases}$$
  $h(t) = x\left(\frac{t}{\alpha}\right), \text{ donde } 0 < \alpha \le 1$ 

a) Determine y esboce y(t) = x(t) \* h(t).

b) Si  $\frac{dy(t)}{dt}$  contiene sólo tres discontinuidades, ¿cuál es el valor de  $\alpha$ .





8. Sean

$$x(t) = u(t-3) - u(t-5)$$
  $h(t) = e^{-3t}u(t)$ 

- a) Calcule y(t) = x(t) \* h(t).
- b) Calcule  $g(t) = \frac{dx(t)}{dt} * h(t)$ .
- c) Establezca una relación entre g(t) e y(t).
- Calcule la convolución de los siguientes pares de señales:

a) 
$$x[n] = \alpha^n u[n], \quad h[n] = \beta^n u[n], \quad \alpha \neq \beta$$

b) 
$$x[n] = h[n] = \alpha^n u[n]$$

a) 
$$x[n] = \alpha^n u[n]$$
,  $h[n] = \beta^n u[n]$ ,  $\alpha \neq \beta$   
b)  $x[n] = h[n] = \alpha^n u[n]$   
c)  $x[n] = \left(-\frac{1}{2}\right)^n u[n-4]$ ,  $h[n] = 4^n u[2-n]$   
d)  $x[n] = 2^n u[-n]$ ,  $h[n] = u[n]$ 

d) 
$$x[n] = 2^n u[-n], \quad h[n] = u[n]$$

10. ¿Cuál/es de las siguientes respuestas al impulso corresponden a sistemas LTI estables?

a) 
$$h(t) = e^{-(1-2j)t} u(t)$$

b) 
$$h(t) = e^{-t} \cos(2t) u(t)$$

11. ¿Cuál/es de las siguientes respuestas al impulso corresponden a sistemas LTI estables?

a) 
$$h[n] = n \cos\left(\frac{\pi}{4}n\right) u[n]$$

b) 
$$h[n] = 3^n u[-n + 10]$$

12. Para las siguientes respuestas al impulso de sistemas LTI, determine si cada sistema es causal y/o estable, justificando la respuesta.

a) 
$$h[n] = \left(\frac{1}{5}\right)^n u[n]$$

b) 
$$h[n] = 0.8^n u[n+2]$$

c) 
$$h[n] = \left(\frac{1}{2}\right)^n u[-n]$$
  
d)  $h[n] = 5^n u[3-n]$ 

d) 
$$h[n] = 5^n u[3-n]$$

e) 
$$h[n] = \left(-\frac{1}{2}\right)^n u[n] + 1.01^n u[n-1]$$

f) 
$$h[n] = \left(-\frac{1}{2}\right)^n u[n] + 1.01^n u[1-n]$$

g) 
$$h[n] = n \left(\frac{1}{3}\right)^n u[n-1]$$

13. Considere un sistema LTI que se encuentra inicialmente en reposo y cuya entrada x(t) y salida y(t) se relacionan por la ecuación diferencial

$$\frac{d}{dt}y(t) + 4y(t) = x(t)$$

a) Obtenga la respuesta al impulso del sistema.





b) Si 
$$x(t) = e^{(-1+3j)t}u(t)$$
, calcule  $y(t)$ .

14. Considere un sistema LTI que se encuentra inicialmente en reposo y cuya entrada x(t) y salida y(t) se relacionan por la ecuación diferencial

$$\frac{d}{dt}y(t) + 3y(t) = 2x(t)$$

- a) Si  $x(t) = \cos(2t) u(t)$ , calcule y(t).
- b) Obtenga la respuesta al impulso del sistema.
- 15. Obtenga la respuesta al impulso, así como las propiedades de memoria, causalidad, estabilidad, invarianza en el tiempo y linealidad de los siguientes sistemas:

a) 
$$y(t) = \int_{-\infty}^{t} x(\tau) d\tau$$

b) 
$$y(t) = \int_{-\infty}^{t} 3x(\tau - 5) d\tau$$

a) 
$$y(t) = \int_{-\infty}^{t} x(\tau)d\tau$$
  
b)  $y(t) = \int_{-\infty}^{t} 3x(\tau - 5)d\tau$   
c)  $y(t) = \int_{-\infty}^{t} e^{-(t-\tau)}3x(\tau - 2)d\tau$ 

d) 
$$y(t) = \int_{t}^{\infty} e^{t-\tau} x(\tau+5) d\tau$$

e) 
$$y(t) = \int_{t-3}^{t+2} e^{-(t-\tau)} x(\tau - 2) d\tau$$

16. Un sistema discreto viene determinado por la relación entrada – salida

$$y[n] = e^{j\frac{2\pi}{10}(n+2)}x[n-2].$$

Analice las propiedades de memoria, causalidad, estabilidad, invarianza en el tiempo y linealidad del sistema.

- 17. Considere la señal  $x[n] = \Lambda\left(\frac{n}{4}\right) + \prod\left(\frac{n-2}{5}\right)$ . Obtenga y represente la parte par e impar de esta señal. Calcule la energía y potencia de x[n], indicando si se trata de una señal definida en energía o en potencia.
- 18. Calcule la convolución de las señales

$$x_1[n] = (n-6) \prod \left(\frac{n-6}{13}\right)$$
  $x_2[n] = \prod \left(\frac{-n-3}{5}\right)$ 

Nota: la suma de una progresión aritmética  $a_{n_i}, a_{n_i+1}, \dots, a_{n_f},$  con  $a_{n_i+1} = a_{n_i} + a_{n_i}$ d,  $a_{n_i+2} = a_{n_i} + 2d$ , ... es

$$\sum_{k=n_i}^{n_f} a_k = \frac{(n_f - n_i + 1)(a_{n_i} + a_{n_f})}{2}.$$

19. Se pretende procesar la señal x(t) de la figura con un sistema LTI cuya respuesta al impulso es





$$h(t) = t \prod \left(\frac{2t - 4}{8}\right) - 2\delta(t + 12)$$

$$x(t) \mid 2$$

$$0$$

$$-2 \mid Figura 1$$

- a) Obtenga la salida del sistema y(t).
- b) Indique razonadamente si este sistema posee las propiedades de memoria, causalidad y estabilidad.
- c) Calcule la energía total y la potencia media de x(t), e indique si está definida en energía o en potencia.
- d) A partir del resultado del apartado a), y utilizando únicamente propiedades de la convolución, obtenga la salida del sistema frente a la entrada

$$z(t) = 8 \Lambda \left(\frac{t-4}{4}\right)$$

- 20. Se pretende procesar la señal  $x[n] = \operatorname{sen}\left(\frac{\pi}{4}n\right)u[n]$  con un sistema LTI cuya respuesta al impulso es  $h[n] = \operatorname{sen}\left(\frac{\pi}{4}n\right)u[n+2]$ .
  - a) Represente en detalle x[n] y h[n].
  - b) Indique razonadamente si este sistema definido por h[n] posee las propiedades de memoria, causalidad y estabilidad.
  - c) Calcule la señal de salida del sistema.
  - d) Calcule la energía total y la potencia media de x[n], e indique si está definida en energía o en potencia.
  - e) Indique si la señal  $z[n] = x[n] + x^*[-n]$  es periódica y, en su caso, obtenga el valor de su periodo.
- 21. Sean la señal de entrada x(t) y la respuesta al impulso h(t) de un sistema LTI las siguientes:

$$x(t) = \operatorname{sen}(3\pi t)$$
  $h(t) = \prod_{n=0}^{\infty} \left(\frac{t-2}{6}\right)$ 

- a) Razone si el sistema tiene memoria, si es causal y si es estable.
- b) Calcule analíticamente la señal de salida.
- c) Calcule la energía total y la potencia media de x(t), e indique si está definida en energía o en potencia.





- d) A partir del resultado del apartado b), y aplicando únicamente propiedades de la convolución, obtenga la señal de salida producida por la entrada  $z(t) = \cos(3\pi t)$ .
- 22. Sea

$$y(t) = e^{-t}u(t) * \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta(t - 3k)$$

Demuestre que  $y(t) = Ae^{-t}$  para  $0 \le t < 3$ , y determine el valor de A.

- 23. Sea un sistema discreto  $S_1$  con respuesta al impulso  $h[n] = \left(\frac{1}{5}\right)^n u[n]$ .
  - a) Determine el número real A tal que  $h[n] Ah[n-1] = \delta[n]$ .
  - b) A partir del resultado del apartado anterior, determine la respuesta al impulso del sistema inverso de  $S_1$ .
- 24. Sea la conexión en cascada de dos sistemas  $S_1$  y  $S_2$  LTI causales tal que: En  $S_1$  la relación entre entrada x[n] y salida w[n] es  $w[n] = \frac{1}{2}w[n-1] + x[n]$ . En  $S_2$  la relación entre entrada w[n] y salida y[n] es  $y[n] = \alpha y[n-1] + \beta w[n]$ . Si la ecuación en diferencias que relaciona y[n] y x[n] es

$$y[n] = -\frac{1}{8}y[n-2] + \frac{3}{4}y[n-1] + x[n]$$

- a) Determine  $\alpha$  y  $\beta$ .
- b) Obtenga la respuesta al impulso de la conexión en cascada de  $S_1$  y  $S_2$ .
- 25. La salida de un sistema viene dada por y[n] = x[2+n] + x[2-n].
  - a) Indique razonadamente si el sistema cumple las propiedades de memoria, causalidad, estabilidad, invarianza en el tiempo y/o linealidad.
  - b) Considere la señal  $x[n] = \Lambda\left(\frac{n}{3}\right) + \Lambda\left(\frac{n-6}{3}\right)$ . Obtenga y represente la parte par e impar de dicha señal. Asimismo, calcule la energía y potencia de la señal x[n], indicando si se trata de una señal definida en energía o en potencia.
  - c) Realice la convolución discreta  $x_1[n] * x_2[n]$ , siendo

$$x_1[n] = \prod \left(\frac{n-6}{13}\right) + u[n-13]$$
  
 $x_2[n] = \Lambda \left(\frac{n-3}{5}\right).$ 

Ver nota del ejercicio 18.

26. Se pretende filtrar la señal x(t) con un sistema LTI cuya respuesta al impulso es h(t).





$$x(t) = \left(1 + \Lambda\left(\frac{t-4}{1}\right)\right) \prod \left(\frac{t-1,5}{5}\right)$$
$$h(t) = \frac{9}{2}\Lambda\left(\frac{t-4}{3}\right)u(t-5) + 2\delta(t)$$

- a) Represente detalladamente las señales x(t) y h(t).
- b) Indique razonadamente si el sistema definido por h(t) cumple las propiedades de memoria, causalidad, estabilidad y/o invarianza.
- c) Calcule de forma analítica la convolución y(t) = x(t) \* h(t). (Nota: puede hacer uso de las propiedades de la convolución).
- d) Calcule la energía y la potencia de x(t), indicando si se trata de una señal definida en energía o en potencia.
- 27. Considere un sistema LTI cuya señal de salida y(t) viene dada por

$$y(t) = \int_1^\infty 3e^{-(2+j5)\tau} x(t-\tau)d\tau$$

- a) Obtenga la respuesta al impulso del sistema LTI.
- b) Indique razonadamente si el sistema posee las propiedades de memoria, causalidad y/o estabilidad.
- c) Calcule la señal de salida del sistema cuando la señal de entrada es un escalón unitario.
- d) Calcule la energía y potencia de la señal y(t), indicando si se trata de una señal definida en energía o en potencia.
- 28. Se pretende filtrar la señal x[n] con un sistema LTI cuya respuesta al impulso es h[n]:

$$x[n] = (u[n+6] - u[n-7] + \delta[-n+7]) u[-n+10]$$
  
$$h[n] = 0.4^{n-2}u[n-2]u[n]$$

- a) Represente detalladamente x[n] y h[n].
- b) Indique razonadamente si el sistema definido por h[n] cumple las propiedades de memoria, causalidad y/ estabilidad.
- c) Utilizando la definición, calcule la convolución y[n] = x[n] \* h[n].
- d) Calcule la energía y la potencia de x[n], indicando si es una señal definida en energía o en potencia.
- 29. Considere el siguiente diagrama de bloques de un sistema causal (figura 2).
  - a) Obtenga la ecuación en diferencias con coeficientes constantes que relaciona la señal de entrada x[n] con la señal de salida y[n].
  - b) Obtenga la respuesta al impulso del sistema e indique razonadamente si se trata de un sistema FIR o IIR. Justifique si el sistema cumple las propiedades de memoria, causalidad y/o estabilidad.





- c) Considere la señal de entrada  $x[n] = \prod \left(\frac{n-2}{5}\right) + u[2n-20] u[-n+14]$ . Represente la señal y calcule su energía total y potencia media.
- d) Determine la señal de salida del sistema y[n] cuando se introduce la señal x[n] del apartado anterior como señal de entrada.

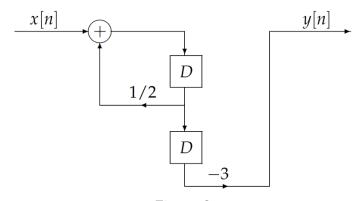


Figura 2

30. Considere el sistema descrito por la siguiente relaci 'on entre la entrada y la salida:

$$y[n] = \sum_{k=-\infty}^{n-1} x[k-1]$$

- a) Indique razonadamente si el anterior sistema cumple las propiedades de memoria, causalidad, estabilidad, invertibilidad, linealidad y/o invarianza temporal.
- b) ¿Se trata de un sistema LTI? En caso afirmativo, obtenga y represente su respuesta al impulso h[n].
- c) Utilizando la definición de convolución, obtenga la salida del sistema del enunciado, y[n], cuando a su entrada se tiene la señal x[n] = (n+1)u[n].
- d) Calcule la energía total y la potencia media de la señal x[n] del apartado anterior, indicando de qué tipo de señal se trata según estos valores.
- 31. Considere el sistema LTI discreto consistente en la conexión en serie de los subsistemas LTI descritos por

$$h_1[n] = n\delta[n-1]$$
  
$$h_2[n] = \left(\frac{1}{3}\right)^{n-1} u[n+1]$$

Obtenga la salida del sistema y[n] cuando la entrada es

$$x[n] = (-1)^n (u[2-n] - u[-n-1])$$

32. Represente el diagrama de bloques en forma canónica del sistema dado por la ecuación diferencial





$$\frac{d^{2}y(t)}{dt^{2}} + 2\frac{dy(t)}{dt} - 8y(t) = x(t) - \frac{dx(t)}{dt}$$

33. Dibuje el diagrama de bloques de los siguientes sistemas LTI causales descritos mediante sus ecuaciones en diferencias:

a) 
$$y[n] = \frac{1}{3}y[n-1] + \frac{1}{2}x[n]$$

b) 
$$y[n] = \frac{3}{3}y[n-1] + x[n-1]$$

34. Dibuje el diagrama de bloques de los siguientes sistemas LTI causales descritos mediante sus ecuaciones diferenciales:

a) 
$$y(t) = -\frac{1}{2} \frac{dy(t)}{dt} + 4x(t)$$

b) 
$$\frac{dy(t)}{dt} + 3y(t) = x(t)$$

35. Obtenga las formas directas I y II del sistema LTI causal cuya entrada x[n] y salida y[n] están relacionadas mediante la ecuación en diferencias

$$y[n] = -ay[n-1] + b_0x[n] + b_1x[n-1]$$

36. Obtenga las formas directas I y II del sistema LTI causal cuya entrada x(t) y salida y(t) están relacionadas mediante la ecuación diferencial

$$a_1 \frac{dy(t)}{dt} + a_0 y(t) = b_0 x(t) + b_1 \frac{dx(t)}{dt}$$

37. Demuestre que la ecuación diferencial del ejercicio anterior se puede escribir en forma de ecuación integral como

$$y(t) = A \int_{-\infty}^{t} y(\tau)d\tau + Bx(t) + C \int_{-\infty}^{t} x(\tau)d\tau$$

expresando las constantes A, B y C en términos de las constantes  $a_0$ ,  $a_1$ ,  $b_0$  y  $b_1$ .

Obtenga las formas directas I y II del sistema LTI causal expresado según esta ecuación integral.