# II. RÓŻNICZKOWANIE I CAŁKOWANIE NUMERYCZNE

Janusz Adamowski

# 1 Różniczkowanie numeryczne

Rozważmy funkcję f(x) określoną na sieci równoodległych węzłów. Funkcja f(x) może być dana za pomocą wzoru analitycznego lub za pomocą tabeli wartości. Definiujemy sieć węzłów

$$x_n = nh, \quad (n = 0, \pm 1, \pm 2, \dots)$$
 (1)

oraz odpowiadających im wartości funkcji

$$f_n = f(x_n) . (2)$$

Naszym celem jest wyznaczenie pierwszej pochodnej

$$f' = f'(0) \tag{3}$$

za pomocą wartości  $f_n$ .

Pochodną w dowolnym punkcie  $x=x_n$  znajdziemy dokonując translacji otrzymanego wyniku dla x=0 o wartość  $x_n$ . Oznacza to, że dokonujemy zmiany zmiennych:

$$x \longrightarrow x' = x + x_n$$
.

Rozwijamy funkcje f(x) w szereg Taylora wokół punktu x = 0.

$$f(x) = f_0 + xf' + \frac{x^2}{2!}f'' + \frac{x^3}{3!}f''' + \frac{x^4}{4!}f^{iv} + \frac{x^5}{5!}f^v + \dots$$
 (4)

przy czym wszystkie pochodne obliczane są w punkcie x=0.

Na podstawie wzoru (4) obliczamy

$$f_{\pm 1} = f(\pm h) = f_0 \pm hf' + \frac{h^2}{2}f'' \pm \frac{h^3}{6}f''' + \frac{h^4}{4!}f^{iv} \pm \frac{h^5}{5!}f^v + \mathcal{O}(h^6)$$
 (5)

oraz

$$f_{\pm 2} = f(\pm 2h) = f_0 \pm 2hf' + 2h^2f'' \pm \frac{4h^3}{3}f''' + \frac{2h^4}{3}f^{iv} \pm \frac{h^5}{5!}f^v + \mathcal{O}(h^6)$$
. (6)

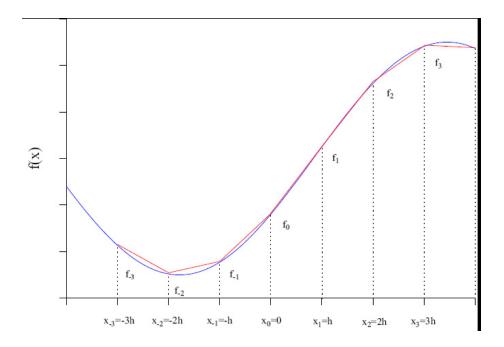
W powyższych wzorach  $\mathcal{O}(h^6)$  oznacza wyrazy rzędu  $h^6$  i rzędów wyższych.

Przy oszacowaniu rzędu wielkości kolejnych wyrazów rozwinięcia Taylora zakładamy, że funkcja f(x) i wszystkie jej pochodne są wielkościami tego samego rzędu. Zgodnie z wzorem (5) otrzymujemy

$$f_{+1} - f_{-1} = 2hf' + \frac{h^3}{3}f''' + \mathcal{O}(h^5)$$
, (7)

a stąd

$$f' = \frac{f_1 - f_{-1}}{2h} - \frac{h^2}{6}f''' + \mathcal{O}(h^4) . \tag{8}$$



Ze wzoru (8) wynika trójpunktowa aproksymacja pierwszej pochodnej

$$f' = \frac{f_1 - f_{-1}}{2h} + \mathcal{O}(h^2) \ . \tag{9}$$

Jeżeli w przedziale [-h,h] funkcja f(x) jest wielomianem drugiego stopnia, to wzór (9) (bez drugiego wyrazu po prawej stronie) jest dokładny. Wzór ten wykorzystuje **symetryczną różnicę** wartości funkcji f wokół punktu x=0 (trzy punkty na osi x).

W celu oszacowania pierwszej pochodnej funkcji f(x) można również użyć innych różnic, a mianowicie **różnicy** "do przodu" (przedniej)

$$f' = \frac{f_1 - f_0}{h} + \mathcal{O}(h) \tag{10}$$

lub różnicy "do tyłu" (tylnej)

$$f' = \frac{f_0 - f_{-1}}{h} + \mathcal{O}(h) \tag{11}$$

Wzory (10) i (11) są dwupunktowymi aproksymacjami pierwszej pochodnej.

Błąd popełniany przy użyciu dwupunktowych wzorów (10) i (11) jest o jeden rząd wielkości większy niż we wzorze (9). Wzory (10) i (11) opierają się na liniowej interpolacji funkcji f(x) w podprzedziałach [0,h] i [-h,0].

Dokładność obliczania pierwszej pochodnej można poprawić używając wartości funkcji f(x) w punktach bardziej odległych od punktu x=0. Możemy w tym celu zastosować rozwinięcie (6), zgodnie z którym

$$f_2 - f_{-2} = 4hf' + \frac{8h^3}{3}f''' + \mathcal{O}(h^5)$$
 (12)

#### Uwaga

Przy szacowaniu błędu we wzorze (12) korzystamy z faktu, że pomnożenie przez  $2^n$  nie zmienia rzędu wielkości w rozwinięciu Taylora (4), czyli

$$\mathcal{O}[(2h)^5] \sim \frac{2^5}{5!} h^5 \sim \mathcal{O}(h^5) \ .$$

Wynika to z następującego przejścia granicznego:

$$\lim_{n\to\infty}\frac{2^n}{n!}\longrightarrow 0.$$

Wzór (12) pozwala na obliczenie poprawki potrzebnej do oszacowania pierwszej pochodnej

$$\frac{h^3}{3}f''' = f_1 - f_{-1} - 2hf' + \mathcal{O}(h^5) . {13}$$

Podstawienie (13) do (8) prowadzi do

$$f' = \frac{1}{12h}(f_{-2} - 8f_{-1} + 8f_1 - f_2) + \mathcal{O}(h^4) . \tag{14}$$

Otrzymujemy pięciopunktowy wzór na pierwszą pochodną (pięciopunktową aproksymację pierwszej pochodnej), który jest dokładniejszy o dwa rzędy wielkości od trójpunktowego wzoru (9).

Wyższe pochodne obliczamy podobnie stosując odpowiednie kombinacje liniowe wzorów (5) i (6). Na przykład dodanie stronami wzorów (5) prowadzi do

$$f_1 + f_{-1} = 2f_0 + h^2 f'' + \mathcal{O}(h^4)$$
 (15)

Otrzymujemy stad

$$f'' = \frac{f_1 - 2f_0 + f_{-1}}{h^2} + \mathcal{O}(h^2) . \tag{16}$$

Jest to trójpunktowy wzór na drugą pochodną, czyli przybliżenie drugiej pochodnej z dokładnością do  $h^2$ .

Bardzo dużą dokładność przy numerycznym obliczaniu drugiej pochodnej funkcji f(x) można uzyskać stosując rozwinięcie

$$f'' = \frac{1}{h^2} \sum_{n=-N}^{N} c_n f_n + \mathcal{O}(h^{2N}) , \qquad (17)$$

w którym wartości współczynników podaje tabela wzięta z publikacji: B. Fornberg & D.M. Sloan, Acta Numerica '94 (ed. A. Iserles, Cambridge University Press, 1994).

Wartości współczynników rozwinięcia we wzorze (17) podane są w tabeli 2.1.

Tabela 2.1. Wartości współczynników rozwinięcia we wzorze (17) dla różnej liczby wyrazów określonej przez N.

N	$c_0$	$c_{\pm 1}$	$c_{\pm 2}$	$c_{\pm 3}$	$c_{\pm 4}$	$c_{\pm 5}$	$c_{\pm 6}$
1	-2	1					
2	-5/2	4/3	-1/12				
3	-49/18	3/2	-2/20	1/90			
4	-205/72	8/5	-1/5	8/315	-1/560		
5	-5269/1800	5/3	-5/21	5/126	-5/1008	1/3150	
6	-5369/1800	12/7	-15/56	10/189	-1/112	2/1925	-1/16632

**Uwaga** Podany powyżej sposób przybliżania pochodnych, wykorzystujący rozwinięcie w szereg Taylora (4), można uogólnić na pochodne wyższych rzędów. Ponadto możemy otrzymywać dokładniejsze przybliżenia pochodnych pierwszej i drugiej.

# 2 Całkowanie numeryczne za pomocą metod klasycznych

#### Wstęp

Szukamy wartości całki oznaczonej funkcji f(x) w przedziale [a, b], czyli

$$I = \int_{a}^{b} f(x)dx . (18)$$

W przedziale  $[a,\,b]$ możemy zdefiniować sieć jednakowo odległych węzłów  $x_n=a+nh,$ gdzie  $n=0,1,2,\ldots,$  przy czym

$$h = \frac{b - a}{N} \,, \tag{19}$$

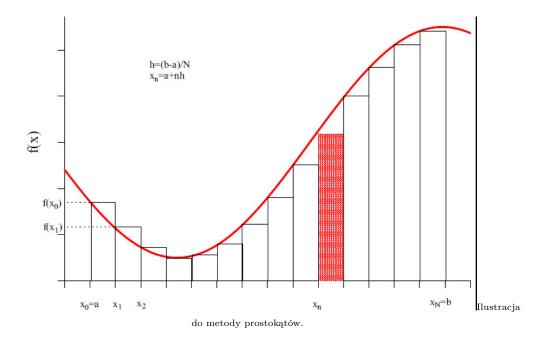
a N jest liczbą całkowitą. Wygodnie jest przyjąć, że N jest liczbą parzystą. Przy wyprowadzaniu większości metod numerycznego całkowania korzystamy z addytywności operacji całkowania

$$I = \begin{pmatrix} \int_{a}^{a+2h} + \int_{a+2h}^{a+4h} \dots + \int_{b-2h}^{b} f(x) dx \end{pmatrix} f(x) dx$$
 (20)

W celu numerycznego obliczenia całki I w skończonym przedziale [a, b] wystarczy znaleźć przybliżona formułę na całkę w podprzedziale [0, 2h] lub [-h, h], a następnie zastosować wzór (20). W przypadku zastosowania metody prostokątów stosujemy podział przedziału [a, b] na podprzedziały o szerokości h.

# 2.1 Metoda prostokątów

Metoda prostokątów opiera się na oszacowaniu pola pod krzywą y=f(x) za pomocą prostokątów.



Startujemy z własności addytywności całkowania, czyli

$$I = \sum_{n=0}^{N-1} i_n \ . \tag{21}$$

Zgodnie z metodą prostokątów obliczamy oszacowanie całki I jako sumę pól prostokątów, czyli całkę  $i_n$  przybliżamy za pomocą wzoru

$$i_n = \int_{x_n}^{x_{n+1}} f(x)dx \simeq f(x_n)h + \mathcal{O}(h^2) = f_n h + \mathcal{O}(h^2) .$$
 (22)

Ostatecznie

$$I \simeq h \sum_{n=0}^{N-1} f_n + \mathcal{O}(h)$$
 (23)

W metodzie prostokątów funkcję f(x) przybliżamy w przedziale [a, b] za pomocą funkcji przedziałami stałej równej  $f(x_n)$  w każdym podprzedziale  $[x_n, x_{n+1}]$ .

# 2.2 Metoda Newtona-Cotesa (metoda trapezów)

Zgodnie z tą metodą funkcję podcałkową f(x) przybliżamy funkcję za pomocą funkcji liniowej w podprzedziałach [-h,0] i [0,h] stosując przy tym dwupunktowe aproksymacje pierwszej pochodnej (10) i (11).

$$f(x) = f_0 + \frac{f_0 - f_{-1}}{h}x + \mathcal{O}(x^2), \quad x \in [-h, 0],$$
 (24)

$$f(x) = f_0 + \frac{f_1 - f_0}{h}x + \mathcal{O}(x^2) , \quad x \in [0, h] .$$
 (25)

Następnie obliczamy całki po podprzedziałach [-h,0] i [0,h], czyli

$$i_1 = \int_{-h}^{0} f(x)dx = f_0 h + \frac{f_{-1} - f_0}{h} \frac{h^2}{2} + \mathcal{O}(h^3)$$
 (26)

oraz

$$i_2 = \int_0^h f(x)dx = f_0 h + \frac{f_1 - f_0}{h} \frac{h^2}{2} + \mathcal{O}(h^3) . \tag{27}$$

Całkę po podprzedziale [-h, h]

$$i = \int_{-h}^{h} f(x)dx \tag{28}$$

obliczamy jako sumę całek

$$i = i_1 + i_2$$
 . (29)

Otrzymujemy stąd wzór trapezów w postaci

$$i = \frac{h}{2}(f_{-1} + 2f_0 + f_1) + \mathcal{O}(h^3)$$
(30)

Zauważmy, że wzór (30) jest wzorem na sumę pól trapezów. Pole j-tego trapezu wyrażone jest wzorem

 $A_j = \frac{1}{2}$ (wysokość) × (suma podstaw).

Wzór (30) można otrzymać z bezpośredniego sumowania pól trapezów  $A_1+A_2,$  przy czym

$$A_1 = \frac{h}{2}(f_{-1} + f_0) , \qquad (31)$$

$$A_2 = \frac{h}{2}(f_0 + f_1) \ . \tag{32}$$

# 2.3 Metoda Simpsona (metoda parabol)

Przybliżamy funkcję f(x) za pomocą funkcji kwadratowej (paraboli). Stosujemy trójpunktowe aproksymacje pochodnych pierwszej (9) i drugiej (16).

$$f(x) = f_0 + \frac{f_1 - f_{-1}}{2h}x + \frac{f_1 - 2f_0 + f_{-1}}{2h^2}x^2 + \mathcal{O}(x^3)$$
 (33)

dla przedziału |x| < h.

Zauważmy, że w tym przedziale wartości x maksymalny błąd popełniony w rozwinięciu (33) jest rzędu  $\mathcal{O}(h^2)x \simeq \mathcal{O}(x^3)$ .

Obliczamy całkę

$$i = \int_{-h}^{h} f(x)dx$$

podstawiając za f(x) rozwinięcie (33) i otrzymujemy

$$i = \frac{h}{3}(f_1 + 4f_0 + f_{-1}) + \mathcal{O}(h^5) . \tag{34}$$

Jest to **wzór Simpsona (parabol)**, który jest dokładniejszy o dwa rzędy wielkości od wzoru trapezów.

Całkę po przedziale  $\left[a,b\right]$ liczymy metodą Simpsona zgodnie z (20) następująco:

$$I = \frac{h}{3}[f(a) + 4f(a+h) + 2f(a+2h) + 4f(a+3h) + 2f(a+4h) + \dots + 2f(b-2h) + 4f(b-h) + f(b)].$$
(35)

# 2.4 Metody Gaussa

Metody te opierają się na aproksymacji funkcji podcałkowej f(x) za pomocą wielomianu odpowiedniego stopnia, a następnie wykonaniu analitycznego całkowania tego wielomianu.

W obliczeniach stosowane są najczęściej metody Gaussa w wersji zmodyfikowanej, zgodnie z którą funkcja podcałkowa ma postać iloczynu w(x)f(x), gdzie w(x) jest pewną znaną funkcją, tzw. funkcją wagową. Funkcja wagowa może być wybrana tak, aby usunąć osobliwości funkcji podcałkowej.

Ogólny wzór na całkę obliczoną metodą Gaussa ma postać

$$\int_{a}^{b} w(x)f(x)dx \simeq \sum_{j=1}^{N} w_j f(x_j) , \qquad (36)$$

przy czym  $\{w_j\}$  jest zbiorem wag,  $\{x_j\}$  jest zbiorem współrzędnych, natomiast  $j=1,\ldots,N$ .

Jeżeli funkcja f(x) jest wielomianem stopnia N, to wzór (36) jest dokładny. Dla dowolnej funkcji f(x) wzór (36) podaje na ogół bardzo dokładną aproksymację całki.

Rozmaitość metod Gaussa bierze się z użycia różnych wielomianów ortogonalnych do aproksymacji funkcji f(x). Np. mamy do dyspozycji metody Gaussa-Legendre'a, Gaussa-Laguerre'a, Gaussa-Hermite'a, itd.

We wzorze (36) wartości wag  $\{w_j\}$  i położeń  $\{x_j\}$  zależą od wielomianu wybranego do aproksymacji funkcji i są zwykle zadane w procedurze numerycznej. Stopień wielomianu N jest wybierany przez użytkownika. Określa on dokładność przybliżenia.

Programy z zastosowaniem metod Gaussa dostępne są w większości bibliotek numerycznych.

# 2.5 Szczególne problemy przy całkowaniu numerycznym

### (A) Nieskończona granica całkowania

Naszym zadaniem jest numeryczne obliczenie całki

$$I = \int_{0}^{\infty} f(x) dx.$$
 (37)

Do obliczenia całki (37) nie możemy zastosować w sposób bezpośredni podziału przedziału całkowania na skończoną sieć węzłów.

Możemy natomiast zastosować jeden z następujących sposobów postępowania.

## (1) Podział przedziału całkowania i zmiana zmiennej

Przekształcamy całkę (37 następująco:

$$I = \left(\int_{0}^{c} + \int_{c}^{\infty} f(x)dx\right). \tag{38}$$

W drugiej całce podstawiamy t=1/x, przy czym  $0 \le t \le 1/c.$  Otrzymujemy stąd

$$I = \int_{0}^{c} f(x) dx + \int_{0}^{1/c} \frac{dx}{x^{2}} f\left(\frac{1}{x}\right).$$
 (39)

W ten sposób unikamy nieskończoności w górnej granicy całkowania.

# (2) Zmiana zmiennej przekształcająca nieskończony przedział całkowania w przedział skończony

Dokonujemy podstawienia

$$x = \frac{t}{1-t} \,, \tag{40}$$

które pozwala nam na przekształcenie całki (37) do postaci

$$I = \int_{0}^{\infty} f(x)dx = \int_{0}^{1} \frac{dt}{(1-t)^{2}} f\left(\frac{t}{1-t}\right) . \tag{41}$$

### (B) Osobliwość w funkcji podcałkowej

Metodę postępowania w tym przypadku pokażemy na przykładzie.

Powiedzmy, że naszym zadaniem jest numeryczne obliczenie całki

$$I = \int_{0}^{1} f(x)dx \tag{42}$$

z funkcji f(x), która posiada osobliwość typu  $f(x) \sim 1/\sqrt{x}$  dla  $x \longrightarrow 0$ . Zapisujemy całkę (42) w postaci sumy całek

$$I = \int_{0}^{\varepsilon} f(x)dx + \int_{\varepsilon}^{1} f(x)dx \tag{43}$$

Druga całka we wzorze (43) jest regularna i możemy ją obliczyć numerycznie. Pierwszą całkę obliczamy analitycznie jako

$$\int_{0}^{\varepsilon} \frac{dx}{\sqrt{x}} = 2\sqrt{\varepsilon} \ . \tag{44}$$

Odpowiedni dobór wartości  $\varepsilon$  (metodą prób i błędów) zapewnia żądaną dokładność.