

```

#define _POSIX_C_SOURCE 199506L

#include <string.h>

#include <unistd.h>
#include <pthread.h>
#include <stdio.h>
#include <time.h>
#include <errno.h>
#include <string.h>

int comun;

struct timespec tim = {0, 40000000L}; /* 40 milisegundos */
void *hilo1(void *p);
void *hilo2(void *p);

int main(int argc, char **argv)
{
    pthread_t th;
    int dato = 20;
    int res;
    int cnt;
    void *result;
    int error;

    /* Arranca primer hilo */

    res = pthread_create(&th, NULL, hilo1, (void *)dato);

    /* Ejemplo de comprobacion de errores -no se usa errno- */

    if(res)
    {
        printf("Error en create: %s\n", strerror(res));
        exit(1);
    }

    /* Espera a que termine el primer hilo */

    pthread_join(th, &result);
    printf("Soy main. Resultado del primer hilo: %s\n", (char *)result);

    /* Generacion y deteccion de un error */

    if(res = pthread_join(th, &result))
        printf("Error (previsto) en join: %s\n", strerror(res));

    /* Arranca el segundo hilo */

    pthread_create(&th, NULL, hilo2, (void *)dato);
    cnt = 10;
    while(cnt--)
    {
        nanosleep(&tim, NULL); /* Espera 40 milisegundos */
        printf("Soy main. Var. compartida: %d\n", comun);
    }
    printf("Soy main. Voy a esperar a Hilo2.\n");
    res = pthread_join(th, &result);

    printf("Soy main. Hilo2 ha acabado.");
    if(res != 0)
        printf("Error en join %s\n", strerror(res));
    else if(result == (void *)PTHREAD_CANCELED)
        printf(" Ha sido cancelado.\n");
    else printf(" Ha generado resultado %d\n", (int)result);

    /* Otra vez hilo2; ahora sera cancelado */

    printf("main: prueba de cancelacion\n");
    pthread_create(&th, NULL, hilo2, (void *)dato);

    /* Main deja a hilo2 que se ejecute por un tiempo */

```

```

cnt = 4;
while(cnt--) nanosleep(&tim, NULL);

/* Cancelacion de hilo2 */
{
    int a;
    a = pthread_cancel(th);
    if(a) printf("error en pthread_cancel %s\n", strerror(a));
}

/* pthread_detach(th); */

printf("Soy main. Voy a esperar a Hilo2.\n");

res = pthread_join(th, (void *)&result);

printf("Soy main. Hilo2 ha acabado.");

if(res != 0)
    printf("Error en join %s\n", strerror(res));
else if(result == (void *)PTHREAD_CANCELED)
    printf(" Ha sido cancelado.\n");
else printf(" Ha generado resultado %d\n", (int)result);

/* Otra vez hilo2; ahora acabara solo porque main termina - y llama a
    exit */

pthread_create(&th, NULL, hilo2, (void *)dato);

/* Main deja a Hilo2 que se ejecute por un tiempo */
cnt = 6;
while(cnt--) nanosleep(&tim, NULL);
printf("Soy main. Voy a acabar.\n");
}

/* Rutina del hilo1 */
void *hilo1(void *p)
{
    char *mensaje = "hola";
    char *pc;

    printf("Soy hilo2\n");

    pc = (char *)malloc(5);
    strcpy(pc, mensaje);

    /* Devuelve un puntero, pero apunta a memoria reservada con malloc,
        no a la pila */

    return (void *)pc;
}

/* Rutina del hilo2 */
void *hilo2(void *arg)
{
    int cnt = (int)arg;          /* Toma arg por un entero */
    int r = 77;                 /* Este es el valor que se devuelve */

    printf("soy hilo2. Argumento: %d\n", (int)arg);
    /*
        pthread_setcancelstate(PTHREAD_CANCEL_ENABLE, NULL);
        pthread_setcanceltype(PTHREAD_CANCEL_DEFERRED, NULL);
    */
    /* pthread_setcanceltype(PTHREAD_CANCEL_ASYNCHRONOUS, NULL); */

    while(cnt--)
    {
        /* En QNX 6.2.0 una cancelacion durante un printf no funciona
            adecuadamente, por eso se deshabilita (es un problema del sistema) */
        pthread_setcancelstate(PTHREAD_CANCEL_DISABLE, NULL);
        printf("soy hilo2. Contador: %d\n", cnt);
    }
}

```

```
pthread_setcancelstate(PTHREAD_CANCEL_ENABLE, NULL);
comun = cnt;          /* El contador (local) se copia en comun (global) */
pthread_testcancel();  /* En realidad no es necesario si esta el nanosleep */
/* pthread_setcancelstate(PTHREAD_CANCEL_DISABLE, NULL); */
nanosleep(&tim, NULL); /* Espera 40 milisegundos (incluye p. de canc.) */
/* pthread_setcancelstate(PTHREAD_CANCEL_ENABLE, NULL); */
}
sleep(15);
return ((void *)r);
}
```