Arquitetura

Bizagi Process Modeler

Table of Contents

Diagrama da arquitetura do carro inteligente	3
1.1 Sensor de proximidade	5
1.1.1 Process Elements	5
1.1.1.1 Interface	5
1.1.1.2 Persistência	5
1.2 Sensor de velocidade	6
1.2.1 Process Elements	6
1.2.1.1 Interface	6
1.2.1.2 Lógica	6
1.2.1.3 Persistência	6
1.3 Sensor de temperatura	7
1.3.1 Process Elements	7
1.3.1.1 Persistência	7
1.3.1.2 Interface	7
1.4 Sensor de consumo de energia	8
1.4.1 Process Elements	8
1.4.1.1 Interface	8
1.4.1.2 Lógica	8
1.4.1.3 Persistência	8
1.5 Sensores	9
1.5.1 Process Elements	9
1.5.1.1 Lógica	9
1.5.1.2 Interface	9
1.5.1.3 Persistência	9
1.6 Comunicação	10
1.6.1 Process Elements	10
1.6.1.1 Interface	10
1.6.1.2 Lógica	10
1.6.1.3 Persistência	10
1.7 Processamento individual	11
1.7.1 Process Elements	11
1.7.1.1 Lógica	11
1.7.1.2 Interface com comunicação	11

	1.7.1.3 Interface com sensores	11
2	Resources	12

1 Diagrama da arquitetura do carro inteligente

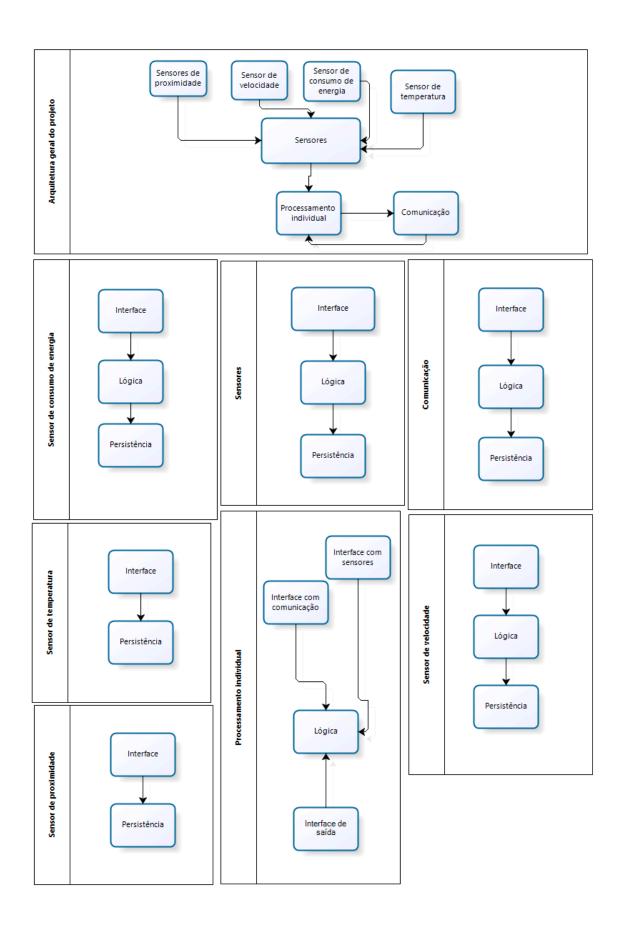
Version: 1.0

Author: Matheus Rosendo Pedreira 11/0017749,

Vitor de Araújo Vieira 11/0067151, Marcelo Ramos Colletti 10/0113788, Lucas Neves Carvalho 11/0034961, Tiago Pigatto Lenza 11/0020987

Description

O objetivo do projeto é desenvolver um protótipo de carro por controle remoto que possua alguma inteligência com relação ao que acontece no ambiente em que este se encontre e com relação a ele mesmo.





1.1 Sensor de proximidade

Description

O sensor de proximidade é responsável por receber através de ondas sonoras a localizasam de um objeto com referência base sendo o carro.

1.1.1 Process Elements

1.1.1.1 **Interface**

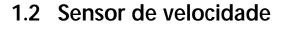
Description

A interface do sensor de proximidade tem como objetivo enviar para a módulo sensores a posição encontrada do objeto identificado.

1.1.1.2 Persistência

Description

Essa persistência é responsável por receber os sinais sonoros do ultrasom e identificar a posição do objeto.



'n	

Esse Módulo é responsável por medir a velocidade de deslocamento do veículo.

1.2.1 Process Elements

1.2.1.1 **Interface**

Description

A interface é responsável por transmitir ao módulo de sensores a velocidade calculada.

1.2.1.2 **Lógica**

Description

A lógica de negócio é responsável por realizar o cálculo da velocidade de acordo com os dados recebidos pela persistência.

1.2.1.3 Persistência

Description

A persistência de dados é responsável por medir as revoluções de uma roda do veículo.



Esse sensor é responsável por analisar a temperatura do ambiente para assim obter uma análise melhor do meio em que o carro se encontra.

1.3.1 Process Elements

1.3.1.1 Persistência

Description

A camada de persistência é responsável por captar os dados de temperatura através de um termomêtro e convertê-los da maneira adequada.

1.3.1.2 **Interface**

Description

Essa camada têm como finalidade transmitir a temperatura obtida para o módulo sensores.

Performers

Matheus Rosendo Pedreira





Sensor responsável por analisar a corrente que passa no sistema e calcular a quantidade de energia que está sendo consumida pelo sistema.

1.4.1 Process Elements

1.4.1.1 Interface

Description

Responsável por enviar o valor de consumo obtido para o módulo de sensores.

1.4.1.2 **Lógica**

Description

Responsável por analisar os dados captados pela camada de persistência e calcular o consumo do sistema.

1.4.1.3 Persistência

Description

Camada responsável por captar e compreender os dados (corrente e tensão) do sistema.

1.5 Sensores

Description

O módulo Sensores tem como objetivo encapsular todas as informações obtidas pelos sensores e enviá-los de forma organizada para o módulo resposável pelo processamento desses valores.

1.5.1 Process Elements

1.5.1.1 Lógica

Description

A camada de lógica tem como objetivo encapsular os dados captados pela camada de persistência.

1.5.1.2 Interface

Description

A camada de interface do módulo de sensores é responsável por fornecer mecanismos de acesso das informações obtidas nos sensores.

1.5.1.3 Persistência

Description

A camada de persistência tem como finalidade receber e compreender os dados gerados por cada sensor que esteja ou possa estar conectado a este módulo.



Esse módulo é responsável por receber e transmitir ao mundo externo as informações processadas.

1.6.1 Process Elements

1.6.1.1 **Interface**

Description

A interface é responsável por receber e transmitir os dados de forma encapsulados.

1.6.1.2 **Lógica**

Description

A lógica de negócio é responsável por estabeler o protocolo de comunicação com o mundo externo. No projeto será utilizada RF (Radio Frequency).

1.6.1.3 Persistência

Description

A persistência de dados é responsável por estabeler a comunicação com o hardware.





Esse módulo é responsável por mudar o estado do veículo de acordo com os dados recebidos dos sensores. Por exemplo, mudar a trajetória caso o veículo esteja em rota de colisão.

1.7.1 Process Elements

1.7.1.1 **Lógica**

Description

A lógica de negócio é responsável por realizar a métrica das ações a serem tomadas de acordo com os dados recebidos do módulo de sensores.

1.7.1.2 Interface com comunicação

Description

A interface com comunicação é resónsável por repassar os dados do processamento e dos sensores para o módulo de comunicação.

1.7.1.3 Interface com sensores

Description

A interface com sensores é responsável por receber os dados encapsulados do módulo de sensores.

2 Resources

Matheus Rosendo Pedreira (Role)

Desenvolvedor

Vitor de Araújo Vieira (Role)

Desenvolvedor

Marcelo Ramos Colletti (Role)

Desenvolvedor

Lucas Neves Carvalho (Role)

Desenvolvedor

Tiago Pigatto Lenza (Role)

Desenvolvedor