

IFPE

Sistemas Embarcados

Prof.Anderson Moreira

Aluno: Jonathan Soares

#### **Exercícios aula 4**

- **Exercício slide 18**

```
#include "rims.h"
```

```
void main()
```

```
{
```

```
    while (1) {
```

```
        if(A >= 7){
```

```
            B0=0;
```

```
            B1=1;
```

```
        }
```

```
        else if(A < 7){
```

```
            B0=1;
```

```
            B1=0;
```

```
        }
```

```
    }
```

```
}
```

- Vetor de teste utilizado

**b00000000**

**wait 1 s**

**3**

**wait 1 s**

**assert 1**

**assert b00000001**

**assert 0x01**

**wait 0.5 s**

**b00000010**

**wait 3000 ms**

**b11111101**

**wait 200 ms**

**b00010101**

**wait 500 ms**

**b11000011**

**wait 2 s**

**b01000010**

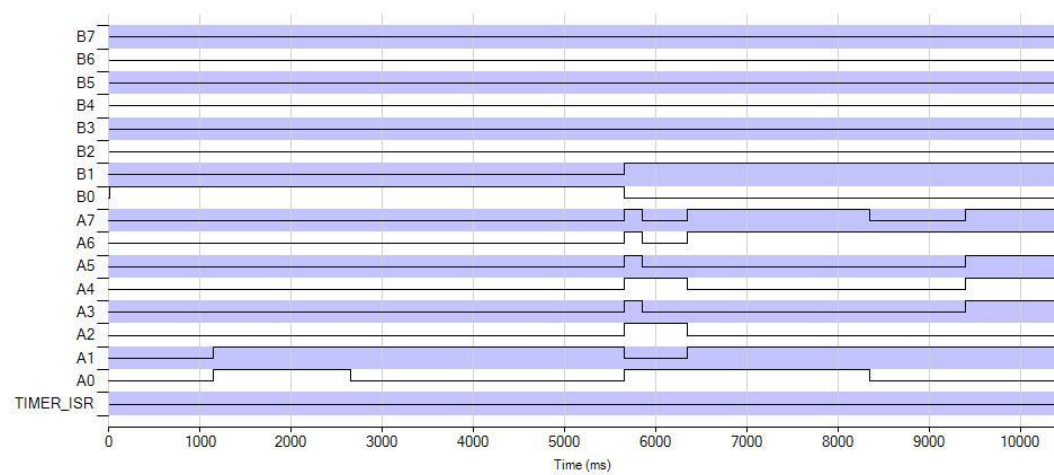
**wait 1 s**

**0xFF**

**wait 1 s**

**generatetd**

- Diagrama de tempo gerado



No programa A0 simula entrada do sinal do sensor de concentração de PH, enquanto B0 é o motor de passo utilizado na ventilação e B1 é a resistência utilizada no aquecimento do tanque.