

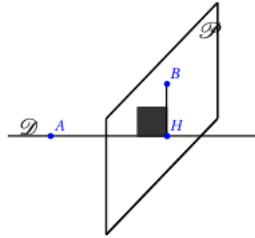
Théorème 4 admis

1. Soit \mathcal{P} un plan de l'espace et A un point. Il existe une unique droite \mathcal{D} passant par A et orthogonale à \mathcal{P} .

Le point d'intersection H de \mathcal{D} avec \mathcal{P} est le **projeté orthogonal** du point A sur le plan \mathcal{P} .

2. Soit B un point et \mathcal{D} une droite de l'espace, il existe un unique plan \mathcal{P} passant par B et orthogonale à \mathcal{D} .

Le point d'intersection H de \mathcal{P} et de \mathcal{D} est le **projeté orthogonal** du point B sur la droite \mathcal{D} .



Exemple 4

Soit \mathcal{D} la droite passant par $A(2; 0; 1)$ et de vecteur directeur $\vec{u}(1; 1; 1)$.

1. Donner une représentation paramétrique de \mathcal{D} .
2. Soit le point $B(3; 2; 4)$.
 - a. Montrer que B n'appartient pas à la droite \mathcal{D} .
 - b. Déterminer les coordonnées du projeté orthogonal H de B sur \mathcal{D} , c'est-à-dire du point H de \mathcal{D} tel que $\overrightarrow{BH} \perp \vec{u}$.

1) \mathcal{D} passe par le point $A(2; 0; 1)$

\mathcal{D} admet pour vecteur directeur $\vec{u} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$

donc \mathcal{D} admet comme représentation paramétrique :

$$\begin{aligned} M(x; y; z) \in \mathcal{D} &\Leftrightarrow \exists t \in \mathbb{R}, \overrightarrow{AM} = t \vec{u} \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} x - x_A = t x_{\vec{u}} \\ y - y_A = t y_{\vec{u}} \\ z - z_A = t z_{\vec{u}} \end{cases} \\ &\text{avec } t \in \mathbb{R} \end{aligned}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x = x_A + t x_{\vec{u}} \\ y = y_A + t y_{\vec{u}} \\ z = z_A + t z_{\vec{u}} \end{cases} \text{ avec } t \in \mathbb{R}$$

$$M(x, y, z) \in \mathcal{D} \Leftrightarrow \begin{cases} x = 2 + t \\ y = 0 + t \\ z = 1 + t \end{cases}, t \in \mathbb{R}$$

2) a) Soit le point $B(3; 2; 4)$.

B appartient à \mathcal{D} si il existe un réel t tel que :

$$\begin{cases} 3 = 2 + t \\ 2 = 0 + t \\ 4 = 1 + t \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 1 = t \\ 2 = t \\ 3 = t \end{cases}$$

Ce système n'a pas de solution

donc $B(3; 2; 4)$ n'appartient pas à la droite \mathcal{D} .

b) H projeté orthogonal de B sur \mathcal{D} est l'unique point de \mathcal{D} tel que $\overrightarrow{BH} \perp \vec{u}$.

$$\overrightarrow{BH} \perp \vec{u} \Leftrightarrow \overrightarrow{BH} \cdot \vec{u} = 0$$

H est un point de \mathcal{D} donc il existe un réel t que: $H \begin{pmatrix} 2+t \\ t \\ 1+t \end{pmatrix}$

On a $\overrightarrow{BH} = \begin{pmatrix} t-1 \\ t-2 \\ t-3 \end{pmatrix}$ et $\vec{u} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$

$$\overrightarrow{BH} \cdot \vec{u} = 0 \Leftrightarrow t-1 + t-2 + t-3 = 0$$

$$\Leftrightarrow 3t - (1+2+3) = 0$$

$$\Leftrightarrow 3t - \frac{3 \times (1+3)}{2} = 0$$

$$\Leftrightarrow 3t - 6 = 0$$

$$\overrightarrow{BH} \cdot \vec{u} = 0 \Leftrightarrow t = \frac{6}{3} = 2$$

On en déduit que les coordonnées du projeté orthogonal H de B sur \mathcal{D} sont:

$$H \begin{pmatrix} 2+2 \\ 2 \\ 1+2 \end{pmatrix} \text{ soit } H \begin{pmatrix} 4 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$$