实验1. C++综合及面向对象程序设计

一. 实验目的

- 1. 复习C++类和对象概念。
- 2. 熟悉继承的基本原理和程序实现方法。
- 3. 熟悉多态的基本原理和程序实现方法。
- 4. 熟悉C++集成开发环境,强化C++程序开发的调试技巧。

二. 实验内容

实验	说明	
实验1-1. 2x2矩阵	实现固定尺寸的矩阵类,初步体会C++类作为扩展数据类型	
实验1-2. 任意尺寸的矩阵	实现任意尺寸的矩阵类,深入体会C++类作为扩展数据类型	
实验1-3. 继承与派生	实现矩阵类的继承派生	

三. 实验步骤和结果

实验1-1. 2x2的矩阵

需求说明:

- 1. 实现矩阵类 Mat2x2 , 其宽和高都是2, 并实现如下功能:
 - 。 初始化矩阵
 - 。 访问 (读写) 矩阵的元素
 - 。 显示矩阵内容
 - 。 矩阵赋值
 - 。 矩阵运算, 主要实现加法
- 2. 类的定义和实现分别存放在 mat2x2.h 文件和 mat2x2.cpp 文件中, 并将 main 函数存放在 main.cpp 文件中。
- 类定义名称 Mat2x2 中的乘号实际上是 x 。

实验1-1a. 矩阵的初始化

功能	参考示例 (a,b 是 Mat2x2 类型变量)	说明
初始化	始化 Mat2x2 a(1);	初始化为特定值
缺省初始化 Mat2x2 a;	Mat2x2 a;	矩阵各元素需赋值为零
拷贝初始化	Mat2x2 b(a); 或 Mat2x2 b = a;	用另一个矩阵来初始化

实验步骤:

1. 在 mat2x2.h 中定义矩阵类的成员变量和构造函数。参考示例如下:

```
class Mat2x2 {
public:
    Mat2x2(double init_value=0);    // 以相同值初始化矩阵元素
```

回答问题:

1. 测试以下代码能否执行? 并给出运行结果截图。

```
double data[] = {1, 2, 3, 4};
Mat2x2 a(data);
Mat2x2 b(5);
Mat2x2 c = a;
Mat2x2 d;
```

实验1-1b. 访问和修改矩阵元素

参见 实验2-1a.矩阵的初始化 可知,成员变量 m_data 私有,外部不可访。故须定义读写元素的函数接口。

功能	参考示例 (a 是 Mat2x2 类型变量)	说明	
读写元素	a.at(y, x) += 1.0;	定义 at 成员函数,以行号和列号为参数,返回元素的引用	

实验步骤:

1. 定义成员函数

```
class Mat2x2 {
    ...
    double& at(int y, int x) { // 读和写访问
        return m_data[y * 2 + x];
    }
    const double& at(int y, int x) const { // 只读访问, 注意前后两个const
        return m_data[y * 2 + x]; // 实现部分和前一个函数一样
    }
};
```

回答问题:

1. 测试以下代码,看能否执行?并<mark>分析每个 at 是调用的哪一个成员函数?</mark>

```
double data[] = {1, 2, 3, 4};
Mat2x2 a(data);
cout << a.at(0, 0) << endl;
a.at(0, 0) = 9; // 注意此特殊用法,是向元素赋值
cout << a.at(0, 0) << endl;
const Mat2x2& ref_a = a; // 只读引用,因此ref_a只能调用以const结尾的成员函数
cout << ref a.at(0, 0) << endl;
```

2. 若去掉返回值的引用,即程序改为 double Mat2x2::at(int row, int col) ,请测试先前示例能否如期执行?以此分析引用(&)的用途。

实验1-1c. 矩阵的赋值运算

功能	参考示例 (a,b 是 Mat2x2 类型变量)	说明
赋值	a = b;	重载运算符 =

⚠需注意: a = b; 和 Mat2x2 a = b; 在本质上不一样! 前者是对a赋值为b, 调用 operator= 成员函数; 后者是用b初始化a, 调用拷贝构造函数。

实验步骤:

1. 定义并实现重载 operator= 运算符的成员函数。

```
class Mat2x2 {
    ...
    void operator = (const Mat2x2& b); // 即 a = b, 其中*this即为a
};
```

回答问题:

1. 请用以下测试用例进行测试,给出结果的截屏,并分析程序是否正确。

```
double data[] = {1, 2, 3, 4};
Mat2x2 a(data), b;
b = a;
a.at(0, 0) = 5;
cout << a << endl; // a应为[5, 2; 3, 4] (Matlab语法)
cout << b << endl; // b应为[1, 2; 3, 4]</pre>
```

2. 若需要实现如下功能,需如何修改代码?

```
Mat2x2 a;
a = 5; // 将a的所有元素都赋值为5,即 [5, 5; 5, 5]
```

提示:

• 只需循环地拷贝各行和各列的元素。

实验1-1d. 矩阵的加法运算

功能	参考示例 (a,b,c 是 Mat2x2 类型变量)	说明
内联加法	a += b;	重载运算符 += , 无返回值
加法	c = a + b;	重载运算符 + , 返回一个矩阵

实验步骤:

1. 实现矩阵类的加法运算符重载函数。

```
class Mat2x2 {
...
void operator += (const Mat2x2& b); // 即 a += b, 其中*this即为a
Mat2x2 operator + (const Mat2x2& b) const; // 即 c = a + b,
```

};

2. 调用矩阵类,验证加法功能。

回答问题:

- 1. 给出两种加法运算符重载函数实现的代码;
- 2. 分别为两种加法运算符设计2个测试用例(共4个用例),用以验证程序的正确性。并请给出测试用例运行结果的截图。

提示:

- 加法运算是逐个元素进行的。
- 运算 a += b 实质是 a.operator+=(b); 运算 c = a + b 实质是 c = a.operator+(b) (注意还另有一个赋值运算); 运算 Mat2x2 c = a + b; 时,除了加法运算,还有一个拷贝构造函数被调用。

实验1-2. 任意尺寸的矩阵

实验1-2a. 任意尺寸矩阵的初始化

需求说明:

1. 实现矩阵类 Matrix , 其功能要求与实验2-2基本相同, 但 Matrix 的宽和高可指定为任意值。

实验步骤:

1. 设计Matrix的初始化

```
class Matrix {
public:
    Matrix(int height, int width, double value=0); // 以固定值初始化所有元素
    Matrix(int height, int width, const double* data); // 以数组顺序访问的值初始化
    Matrix(const Matrix& another); // 拷贝初始化
    ~Matrix(void); // 释放
private:
    int m_height, m_width; // 矩阵的高(行数)与宽(列数)
    double* m_data; // 矩阵元素
};
```

2. 设计矩阵内部元素的**初始化**方法,在 matrix.cpp 中实现矩阵类的构造函数。需注意判断参数 data 是否为空指针,若为空则初始化所有元素为零,否则进行值拷贝。

```
Matrix::Matrix(int height, int width, const double* data) :
    m_rows(height), m_width(width), m_data(new double[height * width]) {
        ... // 请完善矩阵元素的初始化
}
```

- · ジ· 矩阵尺寸不是静态的,而是在程序运行时动态给出,因此需使用动态内存。
- 3.在 matrix.cpp 中实现矩阵类的析构函数。注意释放内存。

回答问题:

- 1. 请结合程序说明,如何动态地生成任意尺寸的矩阵?
- 2. 如果不实现析构函数,程序能否执行?有何危害?

实验1-2b. 任意尺寸矩阵的运算 (选作)

需求说明:

1. 参照 实验1-1.2x2的矩阵,实现任意尺寸矩阵的加法运算,分别给出2个测试用例(共4个用例)及运行结果截图。

实验1-3. 继承与派生

实验1-3a. 继承的基本概念

实验内容:

• 新建命令行项目,执行如下代码。

```
#include <iostream>
using namespace std;
class Parent { // 基类
public:
    void f1() {cout << "This is parent-f1" << endl;}</pre>
    virtual void f2() {cout << "This is parent-f2" << endl;} // 声明f2是虚函数
}parent;
class Child: public Parent { // 派生类
public:
    void f1() {cout << "This is child-f1" << endl;}</pre>
    void f2() {cout << "This is child-f2" << endl;}</pre>
} child;
int main(int argc, char* argv[]) {
    Parent* p = new Child; // 定义一个基类指针
                        // 执行哪个f1?
    p->f1();
                         // 执行哪个f2?
    p->f2();
   delete p;
   return 0;
}
```

请给出实验结果截图,并分析分别是哪个 f1 和 f2 函数被调用,为什么?

实验1-3b. 矩阵类的派生 (选作)

在先前实验中,2x2矩阵和任意尺寸矩阵是矩阵的不同实现,都包含了赋值、加法等矩阵基本运算,而前者速度快,后者功能强大,各具有其适用场合。

□ 因此,可以考虑"打通"这两个类,将其作为同一个基类的派生类,使其通用接口互相兼容。其中,基类中以纯虚函数定义接口。纯虚函数是以 =0 结尾且无实现的特殊虚函数,格式: virtual 返回值类型 函数名(参数表)=0;;含有纯虚函数的类是纯虚类。

⚠ 需注意:基类和派生类中相对应的虚函数需要接口完全相同,即返回值、函数名和参数一致。

需求说明:

1. 定义矩阵基类 MatBase ,其中包含了纯虚函数 at ,以定义统一矩阵元素访问接口。

```
class MatBase { // 定义基类,其中包含了矩阵元素读取的纯虚函数 public: virtual double& at(int y, int x)=0; // 定义纯虚函数 virtual const double& at(int y, int x) const=0; // 定义纯虚函数 };
```

2. 将 Mat2x2 和 Matrix 类改为 MatBase 的派生类,需注意纯虚函数需在派生类中实现。

3. 在测试中, 执行如下代码 (可自行修改拓展)。可见参照基类调用接口, 可自动从派生类接口中输出。

```
void print_element(const MatBase& m, int y, int x) { // 注意参数是基类 std::cout << m.at(y, x) << std::endl; // 调用虚函数所定义的接口 }
Mat2x2 a(9.0);
Matrix b(2, 2, 7.0);
print_element(a, 0, 0); // 输出 Mat2x2 变量 a 的第一个元素,注意输入是派生类 print_element(b, 0, 0); // 输出 Matrix 变量 b 的第一个元素,注意输入是派生类
```

回答问题:

- 1. 请给出如前文测试代码运行结果的截图。
- 2. 执行如下程序,测试含有纯虚函数的基类能否独立使用?分析为什么?

MatBase m;

3. 若派生类中未实现虚函数 at 的功能 (比如, 注释掉派生类的 at 函数), 能否编译通过? 分析为什么?

提示:

• 在互联网上检索 c++ + 虚函数 + 接口 。

version 2023